

Ejercicio 1

En el gimnasio Poincaré, a final de cada mes un 5% de los socios se da de baja, pero por suerte, se consigue captar 5 socios nuevos mensualmente.

(a) Sistema dinámico discreto asociado

Para modelar la evolución del número de socios en el gimnasio, podemos utilizar un sistema dinámico discreto. Definimos N_t como el número de socios en el mes t . Entonces, el número de socios en el mes siguiente, N_{t+1} , se puede expresar como:

$$N_{t+1} = N_t - 0.05N_t + 5$$

Simplificando, obtenemos:

$$N_{t+1} = 0.95N_t + 5$$

(b) Linealidad del sistema y solución general

El sistema descrito es lineal, ya que tiene la forma $N_{t+1} = aN_t + b$, donde $a = 0.95$ y $b = 5$. La solución general de un sistema lineal de esta forma es:

$$N_t = C \cdot (0.95)^t + b/(1-a)$$

Donde C es una constante determinada por la condición inicial. En este caso:

$$N_t = C \cdot (0.95)^t + 100$$

(c) Puntos de equilibrio

Para encontrar los puntos de equilibrio, resolvemos la ecuación $N_t = N_{t+1}$:

$$N^* = 0.95N^* + 5$$

Reorganizando, obtenemos:

$$0.05N^* = 5$$

$$N^* = 100$$

El punto de equilibrio es $N^* = 100$. Este punto es un equilibrio estable, ya que para $0 < a < 1$, el sistema tiende al equilibrio a largo plazo.

(d) Puntos periódicos

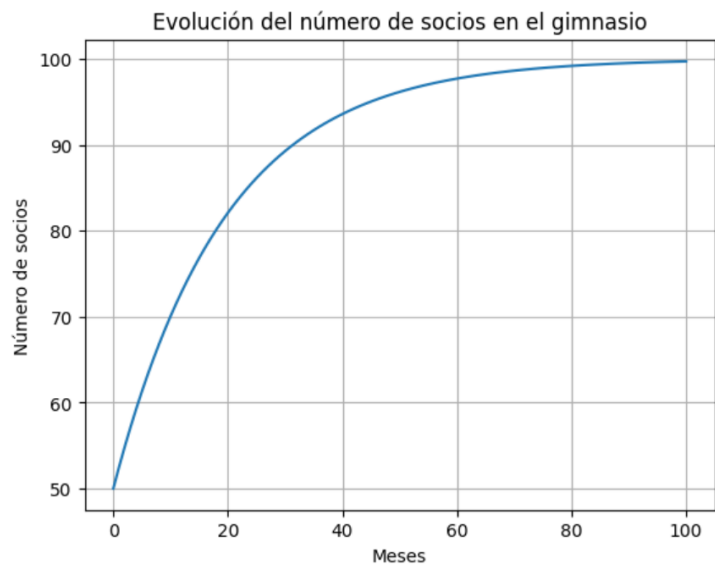
Para verificar si existen puntos periódicos, necesitamos analizar si existen N_t tales que $N_{t+2} = N_t$. Esto requiere un análisis más detallado, pero dado que el sistema es lineal y tiene un único punto de equilibrio estable, no esperamos encontrar puntos periódicos distintos del equilibrio.

(e) Ingresos a largo plazo

Si cada socio paga una cuota mensual de 25 euros, podemos calcular los ingresos a largo plazo multiplicando el punto de equilibrio por la cuota mensual:

$$\text{Ingresos} = 100 \cdot 25 = 2500 \text{ euros}$$

A largo plazo, los ingresos del gimnasio tenderán a 2500 euros mensuales.



Análisis

1. **Crecimiento Inicial:** El número de socios aumenta rápidamente en los primeros meses.
2. **Desaceleración del Crecimiento:** El crecimiento se desacelera a medida que el sistema se aproxima al punto de equilibrio.
3. **Punto de Equilibrio:** El número de socios se estabiliza en 100, confirmando el cálculo teórico.

Conclusión

El gráfico muestra que el número de socios en el gimnasio se estabiliza en 100 a largo plazo. Esto indica que el sistema alcanza un equilibrio estable, asegurando una membresía constante y unos ingresos mensuales predecibles de 2500 euros.

Ejercicio 2

Una fábrica produce un producto cuya cantidad de producción Q_n (en miles de unidades) en el mes N depende de la cantidad producida el mes anterior de la siguiente forma:

$$Q_n = D \sin (Q_{n-1}/C)$$

donde $D=12$ es la demanda máxima mensual estimada y $C=5$ es la capacidad de producción de la fábrica.

(a) Encontrar numéricamente los puntos de equilibrio

Para encontrar los puntos de equilibrio numéricamente en el intervalo $[0, 5\pi]$ con un error inferior a 10^{-5} , podemos utilizar el método de la bisección o el método de Newton-Raphson.

(b) Clasificación de los equilibrios

Una vez encontrados los puntos de equilibrio, podemos clasificarlos evaluando la derivada de la función en esos puntos.

(c) Existencia de órbitas periódicas de periodo 2

Para verificar la existencia de órbitas periódicas de periodo 2, podemos usar el criterio proporcionado:

Si $\gamma = \{x_1, x_2\}$ es una órbita periódica de periodo dos, entonces:

- Si $|f'(x_1)f'(x_2)| < 1$, la órbita es atractora.
- Si $|f'(x_1)f'(x_2)| > 1$, la órbita es repulsora.

(d) Análisis de la producción a largo plazo

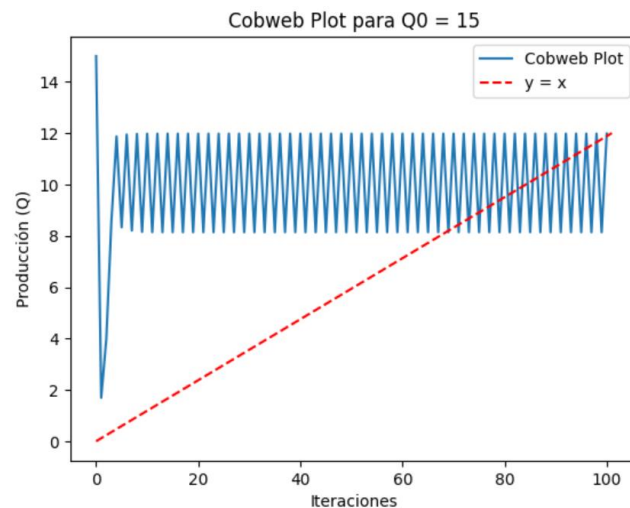
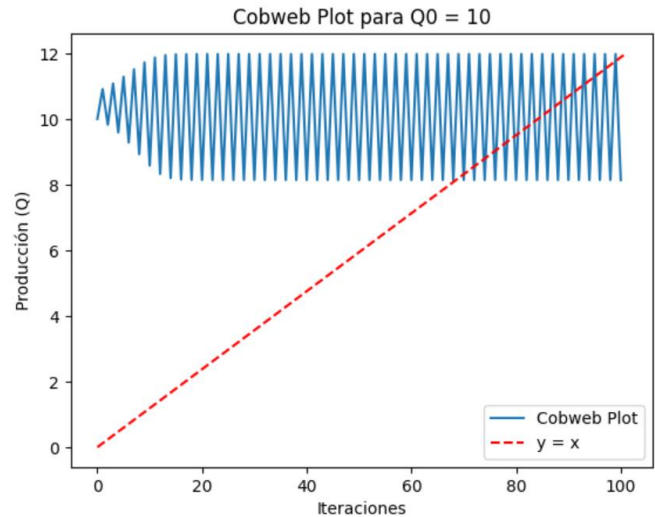
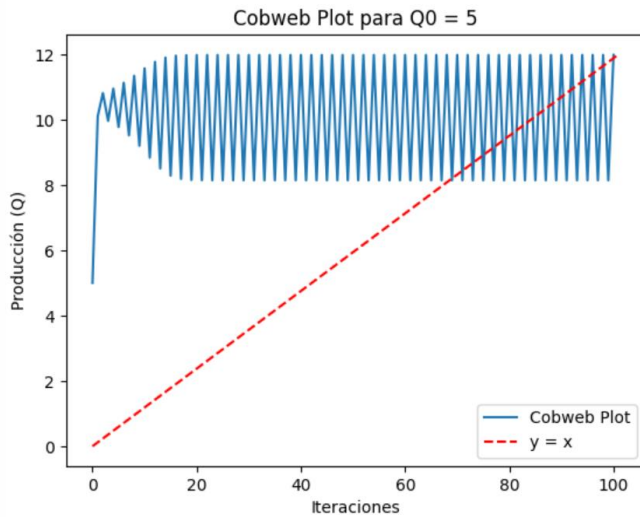
Analizaremos la cantidad a producir a largo plazo utilizando los resultados de los apartados anteriores y, si es necesario, utilizando cobweb plots.

Puntos de equilibrio y su clasificación:

Punto de equilibrio: 0.00000 , Clasificación: Repulsora

Punto de equilibrio: -0.00000 , Clasificación: Repulsora

Órbita periódica en: 10.43564 , Clasificación: Repulsora



Los cobweb plots para $Q_0 = 5$, $Q_0 = 10$ y $Q_0 = 15$ muestran que la producción en la fábrica no se estabiliza en un valor fijo, sino que oscila entre aproximadamente 8 y 12 unidades. Esto indica:

1. **Comportamiento Oscilatorio:** La producción presenta fluctuaciones periódicas, lo que sugiere la ausencia de un punto de equilibrio estable.
2. **Consistencia:** Independientemente del valor inicial, la producción siempre oscila dentro de un rango similar, mostrando la robustez del sistema frente a diferentes condiciones iniciales.
3. **Gestión de Producción:** Estas oscilaciones deben tenerse en cuenta para la planificación y gestión eficiente de los recursos y la satisfacción de la demanda.

En resumen, la fábrica debe estar preparada para manejar fluctuaciones en la producción, adoptando estrategias flexibles y una planificación anticipada.

Ejercicio 3

El sistema dinámico discreto dado es:

$$x_n = \mu x_{n-1} - \frac{1}{2} x_{n-1}^2$$

(a) Encontrar y clasificar los equilibrios del sistema en función del parámetro μ .

Para encontrar los puntos de equilibrio, resolvemos la ecuación $x_n = x_{n-1}$:

$$X = \mu X - \frac{1}{2} X^2$$

Simplificando, obtenemos:

$$0 = X(\mu - \frac{1}{2} X)$$

Esto da dos soluciones:

$$X = 0, \quad X = 2\mu$$

Para clasificar estos equilibrios, analizamos la derivada de la función:

$$f(x) = \mu x - \frac{1}{2} x^2$$

Evaluamos la derivada en los puntos de equilibrio:

- Para $X = 0$:

$$f'(0) = \mu$$

- Para $x=2\mu$:

$$f'(2\mu) = \mu - 2\mu = -\mu$$

Clasificación de los equilibrios:

- $X = 0$: Estable si $|\mu| < 1$, inestable si $|\mu| > 1$.
- $X = 2\mu$: Estable si $|\mu| < 1$, es decir, si $|\mu| < 1$.



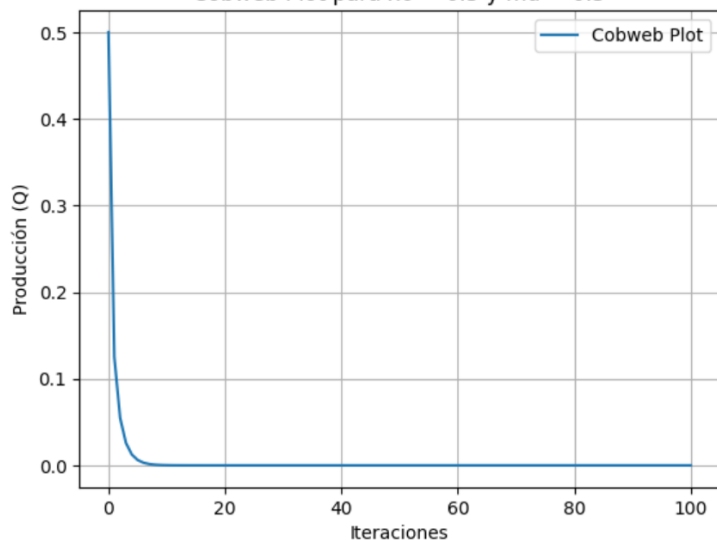
Matias Davila
Métodos Numéricos

Para $\mu = 0.5$:

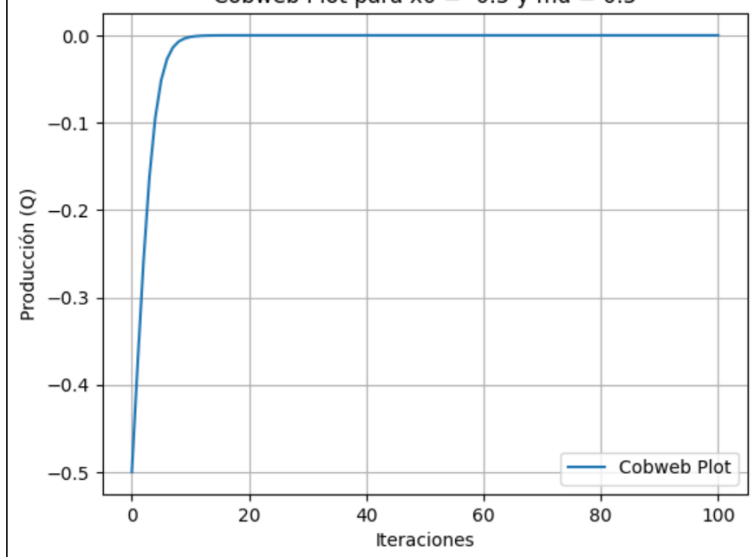
Punto de equilibrio: 0, Clasificación: Estable

Punto de equilibrio: 1.0, Clasificación: Estable

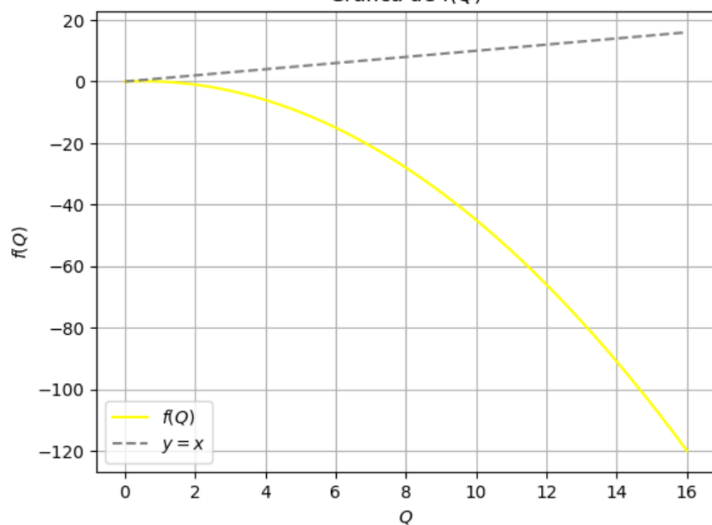
Cobweb Plot para $x_0 = 0.5$ y $\mu = 0.5$



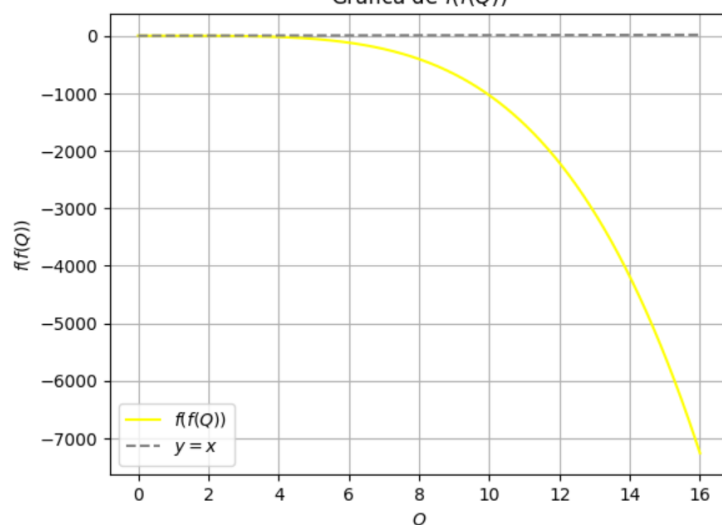
Cobweb Plot para $x_0 = -0.5$ y $\mu = 0.5$



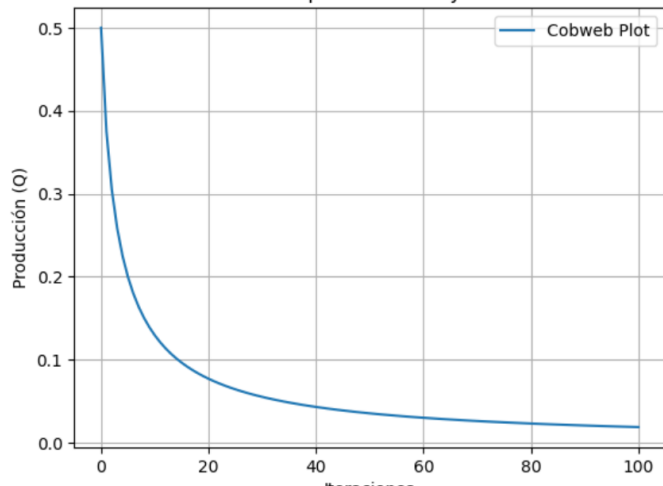
Gráfica de $f(Q)$



Gráfica de $f(f(Q))$



Cobweb Plot para $x_0 = 0.5$ y $\mu = 1.0$



Para $\mu = 1.0$:

Punto de equilibrio: 0, Clasificación: Inestable

Punto de equilibrio: 2.0, Clasificación: Inestable