DAT250

# PROSJEKT - HØSTEN 2021

Prosjekt-	Project 1, Website security
oppgaven	

Gruppenavn	Gruppe 15, AlphaBank	
Gruppens medlemmer	Navn	Studentnummer
	Matias Ramsland	259150
	Lukasz Pietkiewicz	253469
	Chiran Pokhrel	259205
	Jakub Mroz	260703
	Konrad Jarczyk	242615

# ?contentsname?

	Innhold			i	
Introduction			ion	iii	
1	Thr	reat model and site map 1			
2	ow	ASP10	10 6		
	2.1	Proble	emstilling	6	
	2.2	2.2 Forslag til løsning		7	
		2.2.1	Kode for flow måling	7	
		2.2.2	Integrasjon ved Eulers forover metode	7	
		2.2.3	Integrasjon ved trapes metode	8	
	2.3	Verifik	asjon	8	
		2.3.1	Verifikasjon del 1	9	
		2.3.2	Verifikasjon del 2, sinusfunksjonen	9	
	2.4	Integra	asjonsmetoder i eksterne funksjoner	11	

?C	ONTENT	SNAME?

Bibliografi 11

## Introduction

The goal of the project was to create a secure banking application, resistant to  $OWASP\ TOP10$  attacks.

Our application allows users to add money to their account, send it to a different user through a webpage. Visitors cannot use banking services. To become a user, a visitor must sign up for an account first.

The application is written in python with flask framework, and is using SQLAlchemy with Heroku addon resource Heroku-Postgresql as our database where we store our information.



## ?chaptername? 1

# Threat model and site map

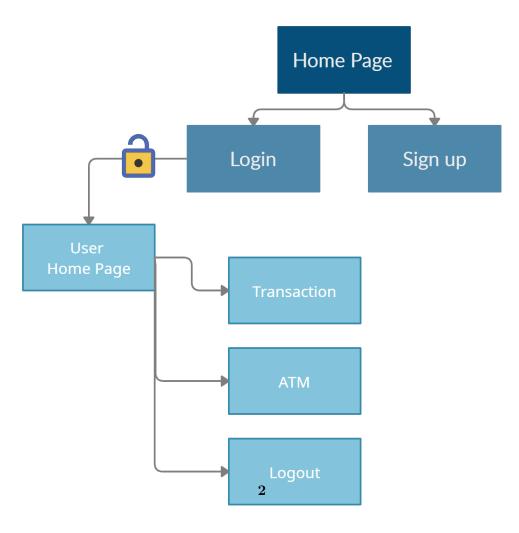


Fig. 1.1: Site map

#### Threat model and site map

A visitor can only see login and signup pages from the homepage. When an unlogged user tries to visit the URL of any other page, he gets redirected back to the homepage.



Fig. 1.2: Site landing page

After logging in, the user gets access to ATM and Transaction pages, also homepage changes to show the user's balance and transaction history.



Fig. 1.3: User homepage

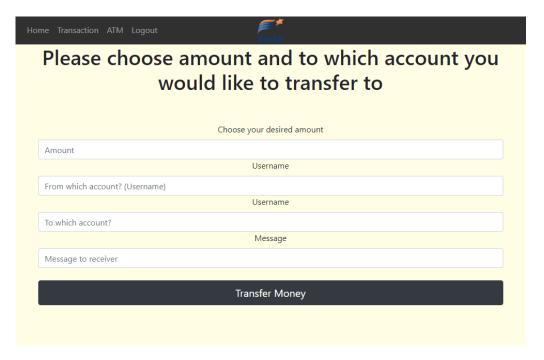


Fig. 1.4: Transaction page

To transfer cash from your own bank account in the Transaction page, the user

must know the username of the receiver, and in addition confirm his own. The user can also choose to send it with a message. This action must go through reCAPTCHA and 2FA authentication.

ATM service simulates depositing cash in a local ATM to fill your account. This page looks like this, and must also confirm/verify the name of the user, re-CAPTCHA and 2FA authentication. The limit is set to 10 000kr to have realistic values. The ATM page looks like this:

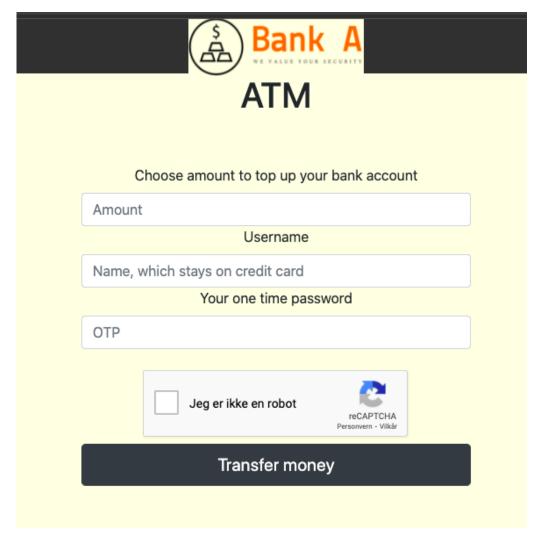


Fig. 1.5: ATM page

## ?chaptername? 2

## OWASP10

### 2.1 Problemstilling

Problemstillingen i dette prosjektet har vært integrasjon i praktiske situasjoner. Ved numerisk integrasjon har vi tilgang bare til tidsseriesignalet, de vil si til data målt gjennom tid istedenfor å ha analytisk funksjon f(x) som kan integreres ved å finne antiderivert.

Vi har lagt en simulasjon av «flow» i Matlab som skal være integrert. Simulert flow kan være både positiv og negativ, slik at vi kan måle økning eller reduksjon av den originale volumet. Simulasjon av flowsignalet har vi fått til ved å måle reflektert lys med lyssensoren og EV3 enheten fra Lego Mindstorm. Første måling er definert som ingen flow («nullflow»). Alle lysere verdier blir derfor positiv flow og mørkere verdier blir negativ flow.

Fig. 2.1: Ark brukt til simulasjon av flow

Vi har prøvd å oppnå målet ved å estimere arealet under flow ved å dele areal og summere det for å få anslag av arealet.

### 2.2 Forslag til løsning

Vi lagrer verdi og tid fra hver måling vi får fra lyssensoren i to forskjellige vektorer Lys og Tid. Disse to vektorer blir indeksert med helltallet «k» som starter fra 1 og øker med 1 for hver ny måling. Lysverdi fra første måling Tid(1) blir definert som «nullflow» og blir trukket fra alle lysverdier. Data etter subtraksjon blir lagret i Flow vektoren som også er indeksert med k.

Etterpå blir flowsignalet integrert ved hjelp av Euler forover og Trapes metodene. Begge to metodene handler om å dele areal under grafen inni blokker som ligger mellom tidspunkt av målingene på x-eksen. Areal av alle blokker summeres til slutt slik at vi får estimat av totalt areal fra x=0 til x=k

#### 2.2.1 Kode for flow måling

Flow blir implementert til matlab slikt:

```
nullflow = Lys(1)
k = 1
while loop
   Flow(k) = Lys(k) - nullflow
   k = k + 1
end
```

Hvor Lys(k) er verdien vi får fra lyssensoren i måling nr k. På samme tid lagres tidspunkt av måling i egen vektor.

#### 2.2.2 Integrasjon ved Eulers forover metode

I Euler forover metoden deles areal til rektangler som har tidsforskjell mellom to målingene som grunnflate og flowverdien som høyde.

#### 2.3 Verifikasjon

$$Volum(k) = Volum(k - 1) + Flow(k) * Tidsskritt$$

Hvor Tidsskritt er tid mellom måling k og måling (k - 1)

$$Tidsskritt = Tid(k) - Tid(k - 1)$$

Formelen summerer forrige estimat av arealet med areal som kommer med ny flowmåling. Som du ser i figur 3 denne metoden tar ikke med trekanter som oppstår mellom grafen og rektangler, men estimatet blir mer nøyaktig med økt antall målinger i tidsintervallet.

#### 2.2.3 Integrasjon ved trapes metode

Trapes metoden tar gjennomsnittet mellom to flowverdier og omgjør areal mellom to tidspunkt til trapes. Denne trapesen har 2 lysverdier som 2 parallelle sider og Tidsskritt som høyde. Areal av trapesen blir regnet ut med formel:

$$A = (a+b) * h/2 \tag{2.1}$$

Etterpå blir areal av trapesen lagt til forrige estimat av arealet.

$$volum(k) = volum(k-1) + (flow(k-1) + flow(k)) * Tidsskritt / 2$$

Siden denne formelen bruker gjennomsnittet mellom to flowverdiene, blir det mindre feil i estimat når stor variasjon mellom nåværende og forrige måling av flow skjer.

### 2.3 Verifikasjon

Her verifiserer vi estimat av volum med kalkulasjon gjort for hånd mellom punkt utlest i flowsignalet og volum.

#### 2.3.1 Verifikasjon del 1

Figur over viser at det er økning med 8 i tidsintervallet fra 9,028s til 11,57s

$$Areal = Lys * Tid(slutt) - Lys * Tid(start)$$
  
 $Areal = Lys * Tidsskritt$ 

Dette stemmer med avlesning fra volumet:

Stigning av volumet = 
$$19,25 - (-1,042) = 20,292$$

#### 2.3.2 Verifikasjon del 2, sinusfunksjonen

Volum av sinusfunksjonen blir beregnet med formelen:

$$V(t) = \int a\sin(\omega t)dt \tag{2.2}$$

$$\omega = vinkelfrekvens \tag{2.3}$$

$$V(t) = -a(1/\omega)\cos(\omega t) + C \tag{2.4}$$

Hvor a står for amplituden og  $\omega$  er vinkelfart. Konstanten C er volum ved Flow(1), altså 0.

#### 2.3 Verifikasjon

```
Topp1 = 8,154s

Topp2 = 9,852s

Bunn = 8,981s

Amplitude = (Ymax - Ymin) / 2

Amplitude = (6 - (-8)) / 2

Amplitude = 7

Vinkelfart = 2pi / Tidsforskjellen mellom 2 topper

Vinkelfart = 2pi / (9,852s - 8,154s) = 2Pi / 1,698

Vinkelfart = 3,700 rad/s

Volumet ved 1. toppen (tid = 8,154s) vil være:

Volum(8,154) = -7 * (1 / 3,700) * \cos(3,700 * 8,154)

Volum(8,154) = -0,60350

Volumet ved 2. toppen (tid = 9,852s) vil være:

Volum(9,852) = -7 * (1 / 3,700) * \cos(3,700 * 9,852)

Volum(9,852) = -0,60245
```

Volum(8,154) og Volum(9,852) er praktisk likt, det betyr altså at beregningene av vinkelfart stemmer.

Toppunkt og bunnpunkt i denne funksjonen skjer når cosinus er lik 1 eller -1. Bunnpunkt skjer ved  $\cos(t)=1$ , altså ved t=0 Volum(0)= - 7 \* ( 1 / 3,700 ) \*  $\cos(3,700$  \* 0) Volum(0)= -1,89

Areal ved minimalpunkt I denne sinusfunksjonen er -1.88, men den er bare halvparten av «negativ» flow, som stopper mellom bunnpunkt og topppunkt. Derfor må vi gange areal som vi får i bunnpunkt med 2.

$$-1,89 * 2 = -3,78$$

Dette stemmer med data fra volumgrafen i figur 6: 35,83 - 32,1 = 3,73

Volumet har blitt mindre med 3,73, som er veldig nærme forventet 3,78.

### 2.4 Integrasjonsmetoder i eksterne funksjoner

Til slutt har vi lagret funksjoner i separate .mat filer slik at koden for integrering kan brukes i andre prosjekter.

Her er kallet til funksjoner EulerForward:

```
volumEuler(k) = EulerForward(volum(k-1), flow(k-1), Ts(k-1))
```

EulerForward trenger forrige areal estimat, forrige flowverdien og tidsskritt mellom aktuell og forrige måling.

Kallet til Trapesfunksjonen ses ut slik:

```
volum Trapes(k) = Trapes(volum(k-1), flow(k-1:k), Ts(k-1))
```

Trapes funksjonen trenger å vite nåværende flowverdien i tillegg til forrige areal estimat, forrige flowverdien og tidsskritt mellom aktuell og forrige måling.