

# priprava

June 9, 2025

## 1 Optična rotacija v sladkorni vodi

### 1.1 Uvod

Optična rotacija je pojav, kjer kiralne molekule, kot so saharoza, zavrtijo ravnino polarizirane svetlobe. Ta pojav je odvisen od: - koncentracije snovi ( $c$ ), - dolžine poti svetlobe ( $l$ ), - valovne dolžine svetlobe ( $\lambda$ ).

### 1.2 Osnovna enačba

Kot rotacije  $\alpha$  je povezan s specifično rotacijo  $[\alpha]_\lambda$  preko:

$$\alpha(\lambda) = [\alpha]_\lambda \cdot c \cdot l$$

Specifična rotacija je funkcija valovne dolžine in jo lahko približamo z Drudejevim modelom:

$$[\alpha](\lambda) = \frac{k\lambda^2}{\lambda^2 - A^2}$$

kjer sta ( $k$ ) in ( $A$ ) parametra, ki ju bomo določili s prilagajanjem modela na meritve.

### 1.3 Namen eksperimenta

Merili bomo kot rotacije za različne koncentracije saharoze pri dveh valovnih dolžinah (rdeča  $\sim 650$  nm, zelena  $\sim 532$  nm). Poleg tega bomo primerjali dve vrsti medu, naravnega in sintetičnega, da pokažemo razliko v optični aktivnosti.

## 2 Korak 2: Priprava podatkov za eksperiment in zapis napak

---

### 2.1 1. Meritve in negotovosti

**Merjene količine:** - Koncentracija saharoze,  $c$  (npr. v g/mL) - Valovna dolžina,  $\lambda$  (v nm, poznana od lasera) - Kot rotacije,  $\alpha$  (v stopinjah, iz polarimetra)

**Negotovosti:** - Absolutna napaka koncentracije,  $\Delta c$

Primer: če tehtnica meri s 0.001 g natančnostjo in pripravljáš raztopino, oceni to napako. - Absolutna napaka kota rotacije,  $\Delta \alpha$

Podatki od polarimetra (npr.  $\pm 0.05^\circ$ ) ali ocena glede na merilni instrument. - Napaka valovne dolžine ni potrebna, če uporabljaš laserske diode, ker so valovne dolžine zelo točne.

---

## 2.2 2. Postopek priprave podatkov z napakami

Izpis meritve z napako:

$$c \pm \Delta c, \quad \lambda, \quad \alpha \pm \Delta \alpha$$

**Primer (za eno meritev):**

| koncentracija<br>(g/mL) | napaka koncentracije<br>(g/mL) | valovna dolžina<br>(nm) | kot rotacije (°) | napaka kota<br>(°) |
|-------------------------|--------------------------------|-------------------------|------------------|--------------------|
| 0.05                    | 0.001                          | 650                     | 3.50             | 0.05               |

## 2.3 3. Enačbe za nadaljnjo analizo

Kot rotacije je povezan s koncentracijo in dolžino poti (zaenkrat je dolžina poti konstantna, npr. 1 dm):

$$\alpha = [\alpha]_{\lambda} \cdot c \cdot l$$

Če boš meril pri različnih koncentracijah, lahko izračunaš specifično rotacijo  $[\alpha]_{\lambda}$  s formulo:

$$[\alpha]_{\lambda} = \frac{\alpha}{c \cdot l}$$

## 2.4 5. Primer navodil za pripravo podatkov

1. Pripravi sladkorno raztopino različnih koncentracij  $c$  (npr. 0.01, 0.03, 0.05 g/mL). Pri pripravi upoštevaj merilno napako tehtnice ali volumna.
2. Izmeri kot rotacije  $\alpha$  pri vsaki koncentraciji za laserja z valovnimi dolžinami  $\lambda_1 = 650$  nm in  $\lambda_2 = 532$  nm.
3. Zapiši meritve v tabelo z vsemi vrednostmi in njihovimi napakami.
4. Izračunaj specifično rotacijo po formuli zgoraj ter izračunaj njeno negotovost.

$$[\alpha](\lambda) = \frac{k\lambda^2}{\lambda^2 - A^2}$$

## 3 Analiza specifične rotacije z uporabo Drudejeve enačbe

Merili smo specifično rotacijo  $[\alpha](\lambda)$  pri različnih valovnih dolžinah. Za te podatke želimo določiti konstanti  $k$  in  $A$ , ki opisujeta disperzijo optične aktivnosti po enačbi:

$$[\alpha](\lambda) = \frac{k\lambda^2}{\lambda^2 - A^2}$$

kjer je: -  $\lambda$  valovna dolžina (v nm), -  $[\alpha](\lambda)$  specifična rotacija (v ° / (g/mL·dm)), -  $k$ ,  $A$  sta konstanti, ki ju bomo določili z ujemanjem.

Spodaj izvedemo nelinearno prileganje (curve fitting) z uporabo `scipy.optimize.curve_fit`.

```
[265]: # Uvoz knjižnic
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.optimize import curve_fit
```

### 3.1 Podatki iz eksperimenta

Zabeležili smo naslednje podatke: - koncentracija je enaka za vse meritve, zato lahko primerjamo le specifično rotacijo.

```
[266]: # Podatki (lambda v nm, alpha v deg/(g/mL·dm))
lambda_vals = np.array([532, 589, 650]) # nm
alpha_vals = np.array([25.2, 20.0, 17.1]) # specifična rotacija

# Če imaš napake, lahko dodaš:
# alpha_err = np.array([0.3, 0.3, 0.3])
```

### 3.2 Definicija modela

Uporabimo model:

$$[\alpha](\lambda) = \frac{k\lambda^2}{\lambda^2 - A^2}$$

```
[267]: # Drudejeva enačba
def drude_model(lam, k, A):
    return (k * lam**2) / (lam**2 - A**2)
```

### 3.3 Prileganje modela eksperimentalnim podatkom

```
[268]: # Tu vnesemo svoje podatke
lambda_vals = np.array([650, 590, 532, 480]) # valovne dolžine v nm
lambda_errs = np.array([5, 5, 5, 5]) # napake valovnih dolžin
alpha_vals = np.array([15.2, 16.7, 18.4, 19.9]) # specifična rotacija
alpha_errs = np.array([0.3, 0.3, 0.3, 0.3]) # napake specifične rotacije
```

```
[269]: # Uvozimo potrebne knjižnice
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.optimize import curve_fit

# Drudejeva funkcija
def drude(lambda_nm, k, A):
```

```

    return (k * lambda_nm**2) / (lambda_nm**2 - A**2)

# Prileganje z upoštevanjem napak v y (x napake ne vplivajo na fit)
params, cov = curve_fit(drude, lambda_vals, alpha_vals, sigma=alpha_errs,
    ↪absolute_sigma=True, p0=(1e4, 200))
k_fit, A_fit = params
k_err, A_err = np.sqrt(np.diag(cov))

# Izpis rezultatov
print("Ujemajoči parametri:")
print(f"  k = {k_fit:.2f} ± {k_err:.2f}")
print(f"  A = {A_fit:.2f} ± {A_err:.2f} nm")

# Priprava za prikaz prileganja
lambda_fit = np.linspace(450, 700, 300)
alpha_fit = drude(lambda_fit, k_fit, A_fit)

# Risanje grafa z error bar-i v obeh smereh
plt.figure(figsize=(8, 5))

plt.errorbar(
    lambda_vals,
    alpha_vals,
    xerr=lambda_errs,
    yerr=alpha_errs,
    fmt='o',
    markersize=6,
    markerfacecolor='steelblue',
    markeredgecolor='black',
    ecolor='gray',
    elinewidth=1,
    capsize=4,
    label='Izmerjeni podatki z napako'
)

# Prileganje funkcije
plt.plot(lambda_fit, alpha_fit, color='cornflowerblue', linewidth=2.2,
    ↪label='Drudejevo prileganje')

# Oznake in estetika
plt.xlabel('Valovna dolžina λ (nm)')
plt.ylabel('Specifična rotacija [α](λ)')
plt.title('Prileganje podatkov Drudejevi enačbi z napakami v x in y')
plt.grid(True, linestyle='--', alpha=0.6)
plt.legend()
plt.tight_layout()

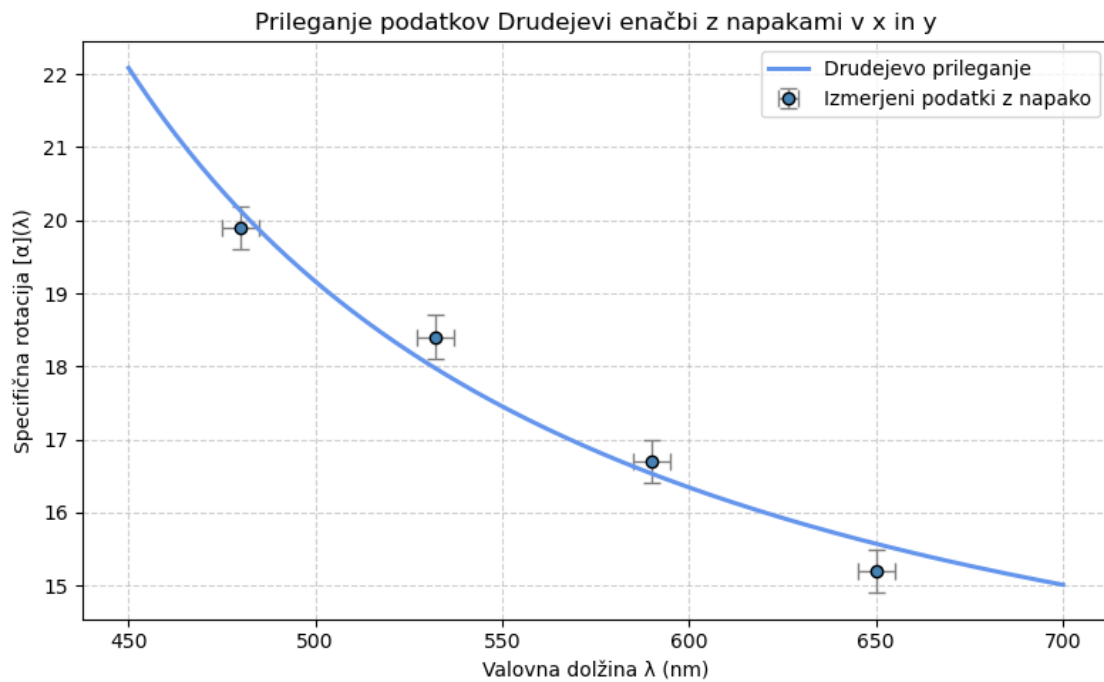
```

```
plt.show()
```

Ujemajoči parametri:

$k = 12.25 \pm 0.35$

$A = 300.36 \pm 8.90 \text{ nm}$



## 4 Dejanske meritve

```
[270]: # Dolžina cevi v dm
L_dm = 11.5
abs_L_dm = 0.5 # napaka dolžine cevi v dm
rel_L_dm = abs_L_dm / L_dm # relativna napaka dolžine cevi
```

```
[271]: import pandas as pd

# Uvoz podatkov iz Excel datoteke 'meritve.xlsx'
df_meritve = pd.read_excel('meritve.xlsx')

# Prikaz prvih nekaj vrstic za pregled
df_meritve.head()
```

```
[271]:      c  \alpha r  \alpha z
0  0.00      75      79
1  0.03      90      96
```

|   |      |     |     |
|---|------|-----|-----|
| 2 | 0.05 | 102 | 110 |
| 3 | 0.07 | 115 | 126 |
| 4 | 0.09 | 131 | 136 |

Napake meritev

```
[272]: # Volumen tekočine v mL
V_mL = 3000
abs_V_mL = 60 # napaka volumna v mL
rel_V_mL = abs_V_mL / V_mL # relativna napaka volumna
print(f"Relativna napaka volumna: {rel_V_mL:.2f} ({rel_V_mL*100:.1f}%)")
```

Relativna napaka volumna: 0.02 (2.0%)

```
[273]: # napaka mase v g
abs_m0 = 0
abs_m = 3 # napaka mase v g
# Izračun abs_m / (c * V_mL) za vsako koncentracijo c v df_meritve (vključno z 0)
rel_m_error = []
for c in df_meritve['c']:
    if c != 0:
        value = abs_m / (c * V_mL)
    else:
        value = np.nan # ali np.inf, če želiš označiti nedoločeno
    rel_m_error.append(value)

rel_m_error # seznam rezultatov za vsako c
```

```
[273]: [nan,
0.03333333333333333,
0.02,
0.014285714285714284,
0.011111111111111112,
0.01]
```

Meritve z odšteto začetno vrednostno

```
[274]: df_standard = df_meritve.copy().assign(
    **{
        '\\alpha r': df_meritve['\\alpha r'] - df_meritve['\\alpha r'].iloc[0],
        '\\alpha z': df_meritve['\\alpha z'] - df_meritve['\\alpha z'].iloc[0]
    }
)

df_standard
```

```
[274]:      c  \\alpha r  \\alpha z
0  0.00         0         0
1  0.03        15        17
```

|   |      |    |    |
|---|------|----|----|
| 2 | 0.05 | 27 | 31 |
| 3 | 0.07 | 40 | 47 |
| 4 | 0.09 | 56 | 57 |
| 5 | 0.10 | 62 | 64 |

```
[275]: abs_rot = 4
rel_rot_err_r = [
    abs_rot / row['\\alpha r']
    for idx, row in df_standard.iterrows()
    if idx > 0 and row['\\alpha r'] != 0
]
rel_rot_err_r
```

```
[275]: [np.float64(0.26666666666666666),
np.float64(0.14814814814814814),
np.float64(0.1),
np.float64(0.07142857142857142),
np.float64(0.06451612903225806)]
```

```
[276]: rel_rot_err_z = [
    abs_rot / row['\\alpha z']
    for idx, row in df_standard.iterrows()
    if idx > 0 and row['\\alpha z'] != 0
]
rel_rot_err_z
```

```
[276]: [np.float64(0.23529411764705882),
np.float64(0.12903225806451613),
np.float64(0.0851063829787234),
np.float64(0.07017543859649122),
np.float64(0.0625)]
```

```
[ ]:
```

## 4.1 Izračun $[\alpha]$ za vsako meritve

$$[\alpha] = \frac{\alpha}{c \cdot L}$$

### 4.1.1 rdeča

```
[277]: # Izračun seznama specifičnih rotacij za rdečo (drugi stolpec, vrstice > 0)
spec_rot_r = [
    row['\\alpha r'] / (row['c'] * L_dm)
    for idx, row in df_standard.iterrows()
    if idx > 0 and row['c'] != 0
]
print(spec_rot_r)
```

```

# Izračun relativnih napak za vsako koncentracijo (vrstice > 0 in c != 0)
# Izračun relativnih napak za vsako koncentracijo (vrstice > 0 in c != 0), └
→ vključno z rel_rot_err_r
rel_errors_r = [
    rel_L_dm + rel_m + rel_V_mL + rel_rot_err_r[idx - 1]
    for idx, rel_m in enumerate(rel_m_error)
    if idx > 0 and df_standard.loc[idx, 'c'] != 0
]
rel_errors_r

```

```

[np.float64(43.47826086956522), np.float64(46.95652173913043),
np.float64(49.689440993788814), np.float64(54.10628019323672),
np.float64(53.91304347826086)]

```

```

[277]: [np.float64(0.3634782608695652),
        np.float64(0.23162640901771336),
        np.float64(0.1777639751552795),
        np.float64(0.14601794340924776),
        np.float64(0.13799438990182328)]

```

```

[α]c=0.030 = 43 (1 ± 0.36)
[α]c=0.050 = 47 (1 ± 0.23)
[α]c=0.070 = 50 (1 ± 0.17)
[α]c=0.090 = 54 (1 ± 0.15)
[α]c=0.100 = 54 (1 ± 0.14)

```

## 4.2 zelena

```

[278]: # Izračun seznama specifičnih rotacij za zeleno (tretji stolpec, vrstice > 0)
spec_rot_z = [
    row['\alpha z'] / (row['c'] * L_dm)
    for idx, row in df_standard.iterrows()
    if idx > 0 and row['c'] != 0
]
print(spec_rot_z)

# Izračun relativnih napak za vsako koncentracijo (vrstice > 0 in c != 0)
rel_errors_z = [
    rel_L_dm + rel_m + rel_V_mL + rel_rot_err_z[idx - 1]
    for idx, rel_m in enumerate(rel_m_error)
    if idx > 0 and df_standard.loc[idx, 'c'] != 0
]
rel_errors_z

```

```

[np.float64(49.275362318840585), np.float64(53.91304347826086),
np.float64(58.38509316770186), np.float64(55.072463768115945),
np.float64(55.65217391304347)]

```



```
[278]: [np.float64(0.33210571184995735),
        np.float64(0.21251051893408135),
        np.float64(0.1628703581340029),
        np.float64(0.14476481057716756),
        np.float64(0.13597826086956522)]
```

```
[α]c=0.030 = 49 (1 ± 0.33)
[α]c=0.050 = 54 (1 ± 0.21)
[α]c=0.070 = 58 (1 ± 0.16)
[α]c=0.090 = 55 (1 ± 0.14)
[α]c=0.100 = 56 (1 ± 0.14)
```

### 4.3 Priprava za analizo z Drudejevo metodo

$$[\alpha](\lambda) = \frac{k\lambda^2}{\lambda^2 - A^2}$$

#### 4.3.1 valovne dolžine laserjev

```
[279]: lambda_r = 635
        lambda_z = 532
```

```
[280]: # Tu vnesemo svoje podatke
lambda_vals = [635, 635, 635, 635, 635, 532, 532, 532, 532, 532] # valovne
        ↳ dolžine v nm
lambda_errs = [1] * len(lambda_vals) # predpostavljamo napako ±1 nm za vsako
        ↳ valovno dolžino

alpha_vals = np.concatenate((spec_rot_r, spec_rot_z)) # specifična rotacija

alpha_errs_r = [val * rel for val, rel in zip(spec_rot_r, rel_errors_r)]
alpha_errs_z = [val * rel for val, rel in zip(spec_rot_z, rel_errors_z)]
alpha_errs = np.concatenate((alpha_errs_r, alpha_errs_z)) # napake specifične
        ↳ rotacije
```

```
[281]: # Uvozimo potrebne knjižnice
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.optimize import curve_fit

# Drudejeva funkcija
def drude(lambda_nm, k, A):
    return (k * lambda_nm**2) / (lambda_nm**2 - A**2)

# Prileganje z upoštevanjem napak v y (x napake ne vplivajo na fit)
```

```

params, cov = curve_fit(drude, lambda_vals, alpha_vals, sigma=alpha_errs,
    ↳absolute_sigma=True, p0=(1e4, 200))
k_fit, A_fit = params
k_err, A_err = np.sqrt(np.diag(cov))

# Izpis rezultatov
print("Ujemajoči parametri:")
print(f"  k = {k_fit:.2f} ± {k_err:.2f}")
print(f"  A = {A_fit:.2f} ± {A_err:.2f} nm")

# Priprava za prikaz prileganja
lambda_fit = np.linspace(450, 700, 300)
alpha_fit = drude(lambda_fit, k_fit, A_fit)

# Risanje grafa z error bar-i v obeh smereh
plt.figure(figsize=(8, 5))

plt.errorbar(
    lambda_vals,
    alpha_vals,
    xerr=lambda_errs,
    yerr=alpha_errs,
    fmt='o',
    markersize=6,
    markerfacecolor='steelblue',
    markeredgecolor='black',
    ecolor='gray',
    elinewidth=1,
    capsize=4,
    label='Izmerjeni podatki z napako'
)

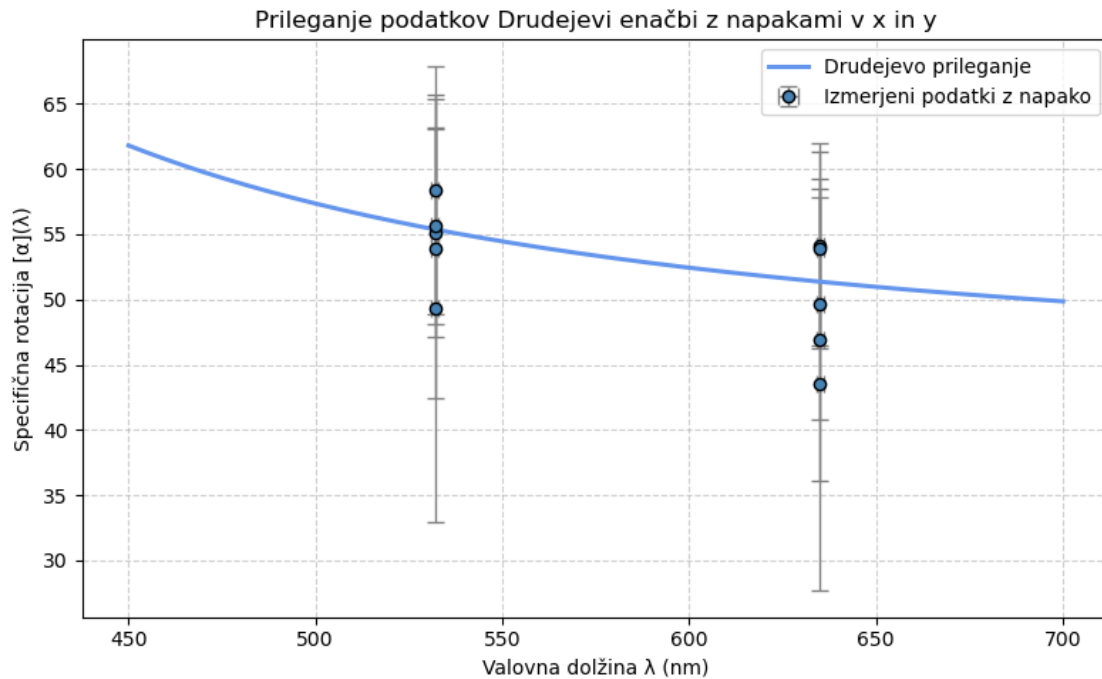
# Prileganje funkcije
plt.plot(lambda_fit, alpha_fit, color='cornflowerblue', linewidth=2.2,
    ↳label='Drudejevo prileganje')

# Oznake in estetika
plt.xlabel('Valovna dolžina  $\lambda$  (nm)')
plt.ylabel('Specifična rotacija  $[\alpha](\lambda)$ ')
plt.title('Prileganje podatkov Drudejevi enačbi z napakami v x in y')
plt.grid(True, linestyle='--', alpha=0.6)
plt.legend()
plt.tight_layout()
plt.show()

```

Ujemajoči parametri:  
 k = 43.88 ± 11.85

$$A = 242.28 \pm 146.87 \text{ nm}$$



```
[282]: k_rel = k_err / k_fit
       A_rel = A_err / A_fit

       print(f"Relativna napaka k: {k_rel:.2%}")
       print(f"Relativna napaka A: {A_rel:.2%}")
```

Relativna napaka k: 27.00%

Relativna napaka A: 60.62%

```
[283]: from sympy import symbols, diff, simplify

       # Define symbols
       k, A, lam = symbols('k A lam')

       # Define the function
       alpha = k * lam**2 / (lam**2 - A**2)

       # Partial derivatives
       d_alpha_dk = simplify(diff(alpha, k))
       d_alpha_dA = simplify(diff(alpha, A))
       d_alpha_dlam = simplify(diff(alpha, lam))

       print("[α]/k =", d_alpha_dk)
```

```
print("[α]/A =", d_alpha_dA)
print("[α]/λ =", d_alpha_dlam)
```

```
[α]/k = -lam**2/(A**2 - lam**2)
[α]/A = 2*A*k*lam**2/(A**2 - lam**2)**2
[α]/λ = -2*A**2*k*lam/(A**2 - lam**2)**2
```

Delni odvodi Drudejeve funkcije:

$$\frac{\partial[\alpha]}{\partial k} = \frac{-\lambda^2}{A^2 - \lambda^2}$$

$$\frac{\partial[\alpha]}{\partial A} = \frac{2Ak\lambda^2}{(A^2 - \lambda^2)^2}$$

```
[284]: from sympy import lambdify

# Uporabi vrednosti: k_fit, k_err, A_fit, A_err, lambda_r ali lambda_z
# Izračunamo napako za rdečo valovno dolžino (lambda_r)
lam_val = lambda_r

# Pretvori odvode v funkcije
d_alpha_dk_func = lambdify((k, A, lam), d_alpha_dk)
d_alpha_dA_func = lambdify((k, A, lam), d_alpha_dA)

# Izračunaj odvode pri dobljenih parametrih
d_alpha_dk_val = d_alpha_dk_func(k_fit, A_fit, lam_val)
d_alpha_dA_val = d_alpha_dA_func(k_fit, A_fit, lam_val)

# Skupna napaka
delta_alpha = abs(d_alpha_dk_val) * k_err + abs(d_alpha_dA_val) * A_err
print(f"Δ[α]({lam_val} nm) = {delta_alpha:.2f}")
print(f"[α]({lam_val} nm) = {d_alpha_dk_func(k_fit, A_fit, lam_val) * k_fit +_
↳ d_alpha_dA_func(k_fit, A_fit, lam_val) * A_fit:.2f} ± {delta_alpha:.2f}")

# Uporabi vrednosti: k_fit, k_err, A_fit, A_err, lambda_r ali lambda_z
# Izračunamo napako za rdečo valovno dolžino (lambda_r)
lam_val = lambda_z

# Pretvori odvode v funkcije
d_alpha_dk_func = lambdify((k, A, lam), d_alpha_dk)
d_alpha_dA_func = lambdify((k, A, lam), d_alpha_dA)

# Izračunaj odvode pri dobljenih parametrih
d_alpha_dk_val = d_alpha_dk_func(k_fit, A_fit, lam_val)
d_alpha_dA_val = d_alpha_dA_func(k_fit, A_fit, lam_val)

# Skupna napaka
delta_alpha = abs(d_alpha_dk_val) * k_err + abs(d_alpha_dA_val) * A_err
```

```

print(f"Δ[α]({lam_val} nm) = {delta_alpha:.2f}")
print(f"[α]({lam_val} nm) = {d_alpha_dk_func(k_fit, A_fit, lam_val) * k_fit +
      ↪d_alpha_dA_func(k_fit, A_fit, lam_val) * A_fit:.2f} ± {delta_alpha:.2f}")

```

```

Δ[α](635 nm) = 24.48
[α](635 nm) = 68.86 ± 24.48
Δ[α](532 nm) = 32.51
[α](532 nm) = 84.34 ± 32.51

```

```

[285]: from sympy import lambdify

# Izračun specifične rotacije in njene napake za modri laser (npr. λ = 450 nm)
lambda_blue = 450 # nm

# Uporabi Drudejev model in napake parametrov
alpha_blue = (k_fit * lambda_blue**2) / (lambda_blue**2 - A_fit**2)

# Delni odvodi po k in A (že definirani: d_alpha_dk, d_alpha_dA)

d_alpha_dk_func = lambdify((k, A, lam), d_alpha_dk)
d_alpha_dA_func = lambdify((k, A, lam), d_alpha_dA)

d_alpha_dk_val = d_alpha_dk_func(k_fit, A_fit, lambda_blue)
d_alpha_dA_val = d_alpha_dA_func(k_fit, A_fit, lambda_blue)

# Skupna napaka (približek, zanemarimo korelacijo)
delta_alpha_blue = abs(d_alpha_dk_val) * k_err + abs(d_alpha_dA_val) * A_err

print(f"[α](450 nm) = {alpha_blue:.2f} ± {delta_alpha_blue:.2f}")

```

```

[α](450 nm) = 61.80 ± 47.27

```