

Inhaltsverzeichnis

1	Terme	2
1.1	substitution	2
1.2	Kontext	2
2	Operationelle Semantik von TES	2
3	Terminierung	3
4	Reduktionsordnungen	4
4.1	Polynomordnungen	5
5	Konfluenz	7
6	Der λ-Kalkül	15
7	Der ungetypte λ-Kalkül	15
7.1	Rekursion	18
7.2	Auswertungsstrategie	18
8	Der einfach getypte λ-Kalkül	19
8.1	Typinferenz	22
8.2	Subjektreduktion	24
9	Church Rosser des λ-Kalkül	25
10	Curry-Howard Isomorphismus	28
11	Induktive Datentypen	30

Vorlesung 2

Alexander Mattick Kennung: qi69dube

Kapitel 1

15. Juni 2020

1 Terme

Σ -Terme $t ::= x \mid f(t_1, \dots, t_n) \ (x \in V, f/n \in \Sigma)$

V Menge von Variablen.

$T_\Sigma(V)$ = Menge der Σ -Terme über V (ist nicht fix, kann sich u.u. z.B. verkleinern)

$FV(t)$ = Menge der in t (frei) vorkommenden Variablen.

$FV(x) = \{x\}$

$FV(f(t_1, \dots, t_n)) = \bigcup_{i=1}^n FV(t_i)$

1.1 substitution

Substitution ist eine Abbildung $\sigma : V_0 \rightarrow T_\Sigma(V)$ für ein $V_0 \subseteq V, V_0$ endlich.

$$[t_1/x_1, \dots, t_n/x_n] \ V_0 = \{x_0, \dots, x_1\}, \sigma(x_i) = t_i \ t\sigma = \begin{cases} x\sigma = \sigma(x) \\ f(t_1, \dots, t_n)\sigma = f(t_1\sigma, \dots, t_n\sigma) \end{cases}$$

1.2 Kontext

$C(\cdot) = (\cdot) \mid f(t_1, \dots, c(\cdot), \dots, t_n), \ (f/n \in \Sigma)$

$f(t_1, \dots, C(\cdot), \dots, t_n)(g) = f(t_1, \dots, C(g), \dots, t_n)$

2 Operationelle Semantik von TES

$\rightarrow_0 \subseteq T_\Sigma(V) \times T_\Sigma(V)$

$R \subseteq T_\Sigma(V) \times T_\Sigma(V)$ heißt

- abgeschlossen bezüglich $C(\cdot)$, wenn $\forall t, s (tRs \implies C(t)RC(s))$
 - Bsp.: $x + y = y + x \implies z * (x + y) = z(y + x)$ zeigt Kontextabschluss $C(\cdot) = z * (\cdot)$
- Kontextabgeschlossen $\iff R$ abgeschlossen für alle $C(\cdot)$
- stabil $\iff \forall t, s, \sigma (tRs \implies (t\sigma)R(s\sigma))$
 - z.B. $x + y = y + x \implies z^2 + xw = xw + z^2$

Einschrittreduktion $\rightarrow \subseteq T_\Sigma(V) \times T_\Sigma(V) =$ kontextabgeschlossener und stabiler Abschluss von \rightarrow_0

$\rightarrow = \{(C(s\sigma), C(t\sigma)) \mid t \rightarrow_0 s, C(\cdot) \text{ Kontext}, \sigma \text{ Substitution}\}$

Bew.: Wenn man einen Kontext von einem Kontext macht, erhält man einen Kontext (weil es nur eine Freistelle gibt).

Wenn man substituiert dann ist die substitution entweder in s/t oder im Kontext, substitution im Kontext ändert nur in einen neuen kontext (es bleibt aber kontext).

Reduktion \rightarrow^* (sprich "t reduziert zu s")

Konvertierbarkeit $\leftrightarrow^* = (\rightarrow \cup \rightarrow^-)^*$ ist die Äquivalenz zu \rightarrow .

t normal $\iff \neg \exists s (t \rightarrow s) \iff t \nrightarrow s$ Normalform von t $\iff t \rightarrow^* s$ s normal

Lemma 2.1. Sei $R \subseteq T_\Sigma(v) \times T_\Sigma(V)$

1) R kontextabg. $\iff R$ abgeschlossen bzgl. aller $f(t_1, \dots, t_{i-1}, (\cdot), t_{i+1}, \dots, t_n)$ (Induktion über kontexte!):

(\cdot) ist trivial.

$tRs \implies C(t)RC(s) \implies f(t_1, \dots, C(t), \dots, t_n)Rf(t_1, \dots, C(s), \dots, t_n)$

2) R stabil $\implies (R \text{ kontextabg.} \iff R \text{ abgeschlossen bezgl aller } f(x_1, \dots, (\cdot), \dots, x_n))$ (folgt direkt aus 1.)

Beispiel 2.1.

$\Sigma = \{+, /, 2, s/1, 0/0\}$

1) $s(x) + y \rightarrow_0 s(x + y)$

2) $0 + y \rightarrow_0 y$

3) $(x + y) + z \rightarrow_0 x + (y + z)$

Es gibt versch umklammerungsmöglichkeiten:

$$\begin{aligned} (s(x) + s(y)) + z &\xrightarrow{1, C(\cdot) + z, \sigma = [s(y)/y]} s(x + s(y)) + z \xrightarrow{1, C(\cdot), \sigma = [(x + s(y))/x]} s((x + s(y)) + z) \xrightarrow{3)} s(x + (s(y) + z)) \xrightarrow{1)} s(x + s(y + z)) \\ (s(x) + s(y)) + z &\xrightarrow{3), C(\cdot), \sigma = [s(x)/x, s(y)/y]} s(x) + (s(y) + z) \xrightarrow{1)} s(x) + s(y + z) \xrightarrow{1)} s(x + s(y + z)) \end{aligned}$$

Unterschied Gleichungstheorie und TES: Gleichungstheorie ist eine **Umkehrbare** relation zwischen Termen!

3 Terminierung

Definition 3.1.

$R \subseteq X \times X$ wohlfundiert \iff es existiert keine unendliche folge x_0, \dots, x_n mit $x_0 R x_1 R \dots$

$(\mathbb{Z}, >)$ ist nicht wohlfundiert. $(0 > -1 > -2 > \dots)$

$(\mathbb{Q}_+, >)$ ist nicht wohlfundiert $1 > \frac{1}{2} > \frac{1}{4} > \frac{1}{8} > \dots$

$(\mathbb{N}, >)$ ist wohlfundiert (es endet spätestens bei 0, induktion über Kettenanfänge)

Beweis 3.1. i.V. Die Kette $n_1 > n_2 > \dots$ ist endlich.

Annahme: es gibt eine unendliche Kette bei $n_0 > n_1 > \dots \implies n_1 > n_2 > \dots$ wäre auch unendlich ($\infty - 1 = \infty$). Widerspruch zur Induktionsvoraussetzung!

Definition 3.2.

- schwach normalisierend \iff t hat eine NE $t \rightarrow \dots \rightarrow s$ normal.
- stark normalisierend \iff es gibt keine unendliche reduktionsfolge $\neg \exists t = t_0 \rightarrow t_1 \rightarrow \dots$ (unendlich). (es gibt keine zyklen)

TES (Σ, \rightarrow_0) schwach/stark normalisierend (WN(SN)) \iff alle t in (Σ, \rightarrow_0) schwach/stark normalisierend.

Beispiel 3.1.

$f(x) \rightarrow_0 f(x)$

$g(x) \rightarrow 1$

$g(x)$ stark normalisierend einzige Reduktion $g(x) \rightarrow 1 \dashv$

$f(x)$ nicht schwach normalisierend einzige Reduktion $f(x) \rightarrow f(x) \rightarrow \dots$

$g(f(x))$ schwach normalisierend: $g(f(x)) \rightarrow 1 \dashv$ (Haskell ausführung)

oder $g(f(x)) \rightarrow g(f(x)) \rightarrow \dots$ (deshalb nicht stark normalisierend, hier ML-ausführung)

4 Reduktionsordnungen

\leq vs $<$: reflexiv vs. irreflexiv: $\forall x (\neg xRx)$.

R ist strikte Ordnung \iff R transitiv und Irreflexiv (z.B. $>$).

Definition 4.1.

$R \subseteq T_\Sigma(V) \times T_\Sigma(V)$.

Reduktionsordnung \iff R wohlfundierte, stabile, kontextabgeschlossen, strikte Ordnung.

(aus wohlfundiert folgt strikt, sonst könnte man eine unendliche Folge $xRxRxRx\dots$).

Satz 1. Sei $>$ Reduktionsordnung und $\forall t, s (t \rightarrow_0 s \implies t > s) \implies \rightarrow$ SN (also in jeder Ersetzungsregel wird nach anwendung der Term kleiner).

Beweis 4.1. $>$ ist stabil und kontextabgeschlossen, und $\rightarrow_0 \subseteq > \implies \rightarrow \subseteq > \implies \rightarrow$ ist wohlfundiert, d.h. \rightarrow ist SN.

(Weil \rightarrow der kontextabg. und stabile abschluss von \rightarrow_0 ist, wenn $>$ wohlfundiert ist, dann kann es auch keine unendlichen Mengen in der Teilmenge \rightarrow geben)

Beispiel 4.1.

$|t|$ = Größe von t. $t > s \iff |t| > |s|$ (also die länge).

kontextabgeschlossen: $|t| > |s| \implies |C(t)| > |C(s)|$ (freiplatz kommt einmal vor.)

stabil? nicht immer $|x + 2y - x| > |y + y|$ aber: $\sigma = [100x/y] \mid x + 2 * 100x - x \not> [100x + 100x]!$

aber Ok, wenn in $t \rightarrow_0 s$ stets jede variable s höchstens so oft wie in t vorkommt.

\emptyset ist eine Reduktionsordnung.

$\rightarrow \text{SN} \implies \rightarrow^+ \text{Reduktionsordnung}$.

4.1 Polynomordnungen

Recall: Polynome die Menge der Polynome über \mathbb{N} d.h. mit natürlich zahligen Koeffizienten (insbesondere also keine z.B. $-1x^2$).

$$\mathbb{N}[x_1, \dots, x_n] = \left\{ \sum_{i_1, \dots, i_n \in \mathbb{N}} a_{i_1, \dots, i_n} x_1^{i_1} \dots x_n^{i_n} \mid a_{i_1, \dots, i_n} \in \mathbb{N} \text{ fast immer } a_{i_1, \dots, i_n} = 0 \right\}$$

z.B. $x^2y + 2y^2zx \in \mathbb{N}[x, y, z]$ ein Summand wird "Monom" genannt. z.B. ist y^2zx ein Monom und gehört zu $a_{121} = 2$
jedes $p \in \mathbb{N}[x_1, \dots, x_n]$ definiert eine Funktion

$$\mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N} \quad (k_1, \dots, k_n) \mapsto p(k_1, \dots, k_n) \in \mathbb{N}$$

p, q Polynom $\implies p + q, p \times q$ ist Polynom (nach Zusammenfassen gleichartiger Monome)

\implies für $p \in \mathbb{N}[x_1, \dots, x_n], q_1, \dots, q_n \in \mathbb{N}[y_1, \dots, y_k]$

$\implies p(q_1, \dots, q_n) \in \mathbb{N}[y_1, \dots, y_k]$ (die eingesetzten Polynome können von jeder Art "k" sein, das "buffert" auch unten evtl. vorliegende $(x^2)^3 = x^6$ mit $a_{xyz} = 0$)

$k_1, \dots, k_n \in \mathbb{N} \implies p(k_1, \dots, k_n) \in \mathbb{N}$

Definition 4.2. Sei $\emptyset \neq A \subseteq \mathbb{N}$.

$p >_A q \iff \forall k_1, \dots, k_n \in A (p(k_1, \dots, k_n) > q(k_1, \dots, k_n))$

Beispiel 4.2.

$x^2 >_{\mathbb{N}} x$ gilt nicht $1^2 \not> 1$ aber schon für $A = \{n \in \mathbb{N} \mid n \geq 2\}$

Lemma 4.1. $>_A$ ist wohlfundiert.

Beweis 4.2. Annahme: $p_0 >_A p_1 >_A \dots$ (unendlich) wähle $a \in A$; dann $p_0(a, \dots, a) > p_1(a, \dots, a) > \dots$ in \mathbb{N} WIDERSPRUCH ($>_{\mathbb{N}}$ ist wohlfundiert)

Definition 4.3. $p \in \mathbb{N}[x_1, \dots, x_n]$ streng monoton:

$$\forall j \exists i_1, \dots, i_n (i_j > 0 \wedge a_{i_1 \dots i_n} > 0)$$

(also wenn x_i im Polynom Struktur ist, muss es auch einen Koeffizienten geben, der $\neq 0$ ist)

Lemma 4.2.

$$p \text{ streng monoton} \iff \forall k_1, \dots, k_n, k'_1, \dots, k'_n ((k_1, \dots, k_n) > (k'_1, \dots, k'_n) \implies p(k_1, \dots, k_n) > p(k'_1, \dots, k'_n))$$

$\iff 1) \forall j (k_j \geq k'_j) \text{ und } 2) \exists j (k_j > k'_j) \text{ (mindestens eins echt größer).}$

Beweis 4.3. “ \implies ”

$a_{i_1, \dots, i_n} k_1^{i_1} \dots k_n^{i_n} \geq a_{i_1, \dots, i_n} k_1^{i'_1} \dots k_n^{i'_n}$ stets, einmal “ $>$ ” \square

Definition 4.4. (monotone) Polynomielle Interpretation \mathcal{A} besteht aus

- zu jedem $f/n \in \Sigma$ ein streng monotonen $p_f \in \mathbb{N}[x_1, \dots, x_n]$
- $A \subseteq \mathbb{N}$ die unter p_f abgeschlossen ist

so dass $k_1, \dots, k_n \in A \implies p_f(k_1, \dots, k_n) \in A$

(Eine Polynomordnung besteht aus einem Polynom für jedes Signatursymbol und einer Auswahl natürlicher Zahlen)

\rightarrow Polynomordnung $>_{\mathcal{A}} \quad t >_{\mathcal{A}} s \iff p_t >_{\mathcal{A}} p_s$

mit $p_x = x \quad p_{f(t_1, \dots, t_n)} = p_f(p_{t_1}, \dots, p_{t_n})$

Satz 2. $>_A$ ist eine Reduktionsordnung!

Korollar 4.1. Wenn $t \rightarrow_0 s \implies t >_{\mathcal{A}} s$, dann $\rightarrow SN$.

Beispiel 4.3.

$f(f(g(x))) \rightarrow_0 f(g(g(x)))$

$p_f(x) = x^2 + 1, p_g(x) = x$ also $f(f(g(x))) \equiv (x^2 + 1)^2 + 1 >_{\mathbb{N}} f(g(g(x))) = x^2 + 1$

oder einfach $p_f(x) = x^2, p_g(x) = x$ also, dann muss man jedoch $A = \mathbb{N} \setminus \{1, 0\}$

Lemma 4.3. (Substitutionslemma):

$\sigma = [t_1/x_1, \dots, t_n/x_n], p \in \mathbb{N}[x_1, \dots, x_n] \implies p_t \sigma = p_t(p_{t_1}, \dots, p_{t_n})$

Beweis 4.4. Induktion über t .

- $p_{x_i} \sigma = p_{t_i} = p_{x_i}(p_{t_1}, \dots, p_{t_n})$

$p_{f(s_1, \dots, s_k)} \sigma = p_f(p_{s_1} \sigma, \dots, p_{s_k} \sigma)$

$\stackrel{IV}{=} p_f(p_{s_1}(p_{t_1}, \dots, p_{t_n}), \dots)$

$\stackrel{\text{substitution}}{=} p_f(p_{s_1}, \dots, p_{s_k})(p_{t_1}, \dots, p_{t_n}) = p_{f(s_1, \dots, s_k)}(p_{t_1}, \dots, p_{t_n})$

Beweis 4.5. ($>_{\mathcal{A}}$ ist Reduktionsordnung)

- strikte Ordnung per definition
- wohlfundiert (es gibt keine endlos absteigende Polynomfolge)
- $>_{\mathcal{A}}$ stabil: Sei $t >_{\mathcal{A}} s, \sigma = [t_1/x_1, \dots]$

zZ.: $t\sigma \succ_{\mathcal{A}} s\sigma$: Seien $k_1, \dots, k_n \in A$

$$p_{t\sigma}(k_1, \dots, k_n) \underset{\text{Lemma}}{=} p_t(p_{t_1}(k_1, \dots, k_n), \dots) > p_s(p_{t_1}(k_1, \dots, k_n), \dots) \underset{\text{Lemma}}{=} P_{s\sigma}(k_1, \dots, k_n)$$

- $\succ_{\mathcal{A}}$ kontextabgeschlossen: Sei $t \succ_{\mathcal{A}} s$, $C(\cdot) = f(x_1, \cdot, (\cdot)_i, \dots, x_n)$ (weil stabilität schon gezeigt, reicht das)

zZ.: $C(t) \succ_{\mathcal{A}} C(s)$ Seien $k_1, \dots, k_n \in A$

$$p_f(k_1, \dots, p_t(k_1, \dots, k_n), \dots, k_n) \overset{\text{streng monoton}}{<} p_f(k_1, \dots, p_s(k_1, \dots, k_n), \dots, k_n)$$

Es ist beweisbar untentscheidbar, ob es für eine gegebene reduktionsordnung eine polynomordnung die deren Terminierung beweist, gibt. (halteproblem)

Beispiel 4.4.

$$(x \oplus y) \oplus z \rightarrow_0 x \oplus (y \oplus z)$$

$$x \oplus (y \oplus z) \rightarrow_0 y \oplus y$$

Gesucht ist also eine poly interpretation von “ \oplus ”:

Hier: Linke seite muss mehr gewichtet werden als die Rechte.

$$p_{\oplus}(x, y) = x^2 + y$$

führt zu:

$$(x^2 + y)^2 + z \succ_{\mathcal{A}} x^2 + (y^2 + z) = x^4 + 2x^2y + y^2 + z$$

$$\mathcal{A} = [1, \infty)$$

$$x^2 + y^2 + z \not\succ_{\mathcal{A}} y^2 + y$$

Geht also nicht, wenn man $x^2 \rightarrow \infty$

Besser:

$$p_{\oplus}(x, y) = x^2 + xy$$

$$(x^2 + xy)^2 + (x^2 + xy)z = x^4 + 2x^3y + x^2y^2 + x^2z + xyz \succ_{\mathcal{A}} x^2 + x(y^2 + yz) = x^2 + xy^2 + xyz$$

$$\mathcal{A} = \mathbb{N}_{\geq 1}$$

$$x^2 + xy^2 + xyz \succ_{\mathcal{A}} y^2 + yy = 2y^2$$

$$\mathcal{A} = \mathbb{N}_{\geq 2}$$

(Wichtig, man darf keine variablen “verlieren” wenn man noch umformungsschritte hat!)

5 Konfluenz

Beispiel 5.1. Gruppen

$$x \cdot (y \cdot z) \stackrel{\neg 0}{=} (x \cdot y) \cdot z$$

$$x \cdot e \stackrel{\neg 0}{=} x$$

$$x \cdot x^{-1} \stackrel{\neg 0}{=} e$$

$$y \cdot (x \cdot x^{-1}) \rightarrow y \cdot e \rightarrow y \rightarrow \text{ist eine NF}$$

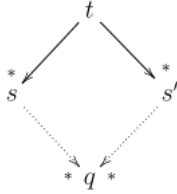
oder

$$y \cdot (x \cdot x^{-1}) \rightarrow (y \cdot x) \cdot x^{-1} \rightarrow \text{ist eine NF}$$

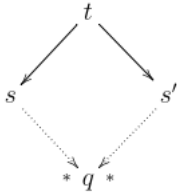
(Knuth-bendix algorithmus[1] würde zur konfluenz führen: regel von einer der beiden NF zur anderen)

Definition 5.1.

- t, s **zusammenführbar** (zf) $\iff \exists u (t \rightarrow^* u \leftarrow^* s)$ (u.U auch mit null schritten)
- TES T heißt **konfluent** (CR, church/Rosser) $\iff \forall t, s, s' (t \rightarrow^* s \wedge t \rightarrow^* s' \implies s, s' \text{ zf})$



- T heißt **lokal konfluent** (WCR, weakly Church/Rosser) $\iff \forall t, s, s' (t \rightarrow s \wedge t \rightarrow s' \implies s, s' \text{ zf})$ (also in nur einem schritt zusammenführbar)



z.B.: ist oben 5.1 weder stark noch schwach CR

Satz 3. Sei t konfluent \implies

- 1) $s \leftrightarrow^* t \iff s, t \text{ zf}$
- 2) $s, s' \text{ NF von } t \implies s = s'$

Beweis 5.1.

1) \Leftarrow klar \implies

Haben $s = t_0 \leftrightarrow t_1 \leftrightarrow \dots \leftrightarrow t_n = t$

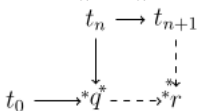
Induktion über n :

$n = 0$: $s = t$ klar

$n \rightarrow n + 1$: Nach I.V. $s = t_0 \rightarrow^* q^* \leftarrow t_n \leftrightarrow t_{n+1}$

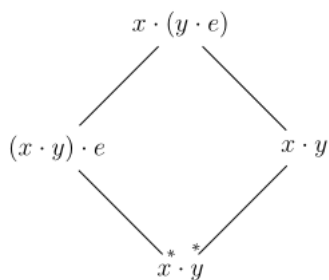
Fall 1: $t_n \leftarrow t_{n+1}$ fertig (weil t_n über q mit s zusammenführbar)

Fall 2: $t_n \rightarrow t_{n+1}$ dann gibt es ein r , dass über \rightarrow^* mit t_{n+1} und q erreichbar ist (wegen konfluenz)



2) $s \leftrightarrow^* s' \implies s, s' \text{ zf}$: $s \rightarrow^* u^* \leftarrow s'$ weil $s, s' \text{ NF}$, braucht man genau 0 schritte: $s = u = s'$

hier ein bsp für eine konfluente form:



Satz 4. (Newman's Lemma)

$$SN \wedge WCR \implies CR$$

(also lokale konfluenz und stark normalisierend, führt zur vollen konfluenz, starke konfluenz ist i.a. unentscheidbar (und so auch SN, deshalb widerspricht dieser Satz dem nicht...)) Beweis, später

Beispiel 5.2.

Regeln

$$l_1 \rightarrow r_1$$

$$l_2 \rightarrow r_2$$

Terme

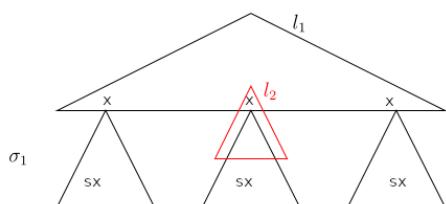
$$C_1(l_1\sigma_1) = t = C_2(l_2\sigma_2)$$

$$C_1(l_1\sigma_1) \rightarrow C_1(r_1\sigma_1)$$

$$C_2(l_2\sigma_2) \rightarrow C_2(r_2\sigma_2)$$

$$\begin{array}{ccccc}
 l_1 & C_1(l_1\sigma_1) & = t = & C_2(l_2\sigma_2) & l_2 \\
 \downarrow & \downarrow & & \downarrow & \downarrow \\
 r_1 & C_1(r_1\sigma_1) & & C_2(r_2\sigma_2) & r_2
 \end{array}$$

C_1 kann ignoriert werden wegen kontextabgeschlossen.



Weil l_2 in l_1 hineinragt, ist nach anwendung von $l_2 \rightarrow r_2$ kein l_1 mehr für die zweite Regel vorhanden (die eine anwendung zerschneidet die prämissen einer zweiten)

Definition 5.2. Unifikation

t, s Terme $t \doteq s$

σ Unifikator von t, s ($\sigma \in \text{Unif}(t, s)$) $\iff t\sigma = s\sigma$ (syntaktisch)

t, s unfiz $\iff \text{unif}(t, s) \neq \emptyset$

σ allgemeiner als σ' $\iff \exists \tau (\sigma' = \sigma\tau)$

σ allgemeinsten Unifikator (mgu) von t, s $\sigma = \text{mgu}(t, s)$ $\iff \sigma \in \text{Unif}(t, s) \wedge \forall \sigma' \in \text{Unif}(t, s) (\sigma \text{ allgemeiner als } \sigma')$

mgu existiert, wenn t, s unifizierbar, eindeutig bis auf isomorphismus (injektive umbenennung)

Beispiel 5.3. unifikation

$k(r(x), x) \doteq k(z, r(z))$

decomp $r(x) \doteq z, x \doteq r(z)$

elim $r(r(z)) \doteq z, x \doteq r(z)$

occurs.

$f(h(x), z), f(y, g(x))$

$\sigma = [h(x)/y, g(x)/z]$

Definition 5.3. kritisches Paar nach Knuth-Bendix

Seien $l_1 \rightarrow_0 r_1, l_2 \rightarrow_0 r_2$,

$l_1 = C(t)$ t nichttrivial (d.h. t keine Variable, konstanten gehen aber...)

und $FV(l_2) \cap FV(l_1) = \emptyset$

$\sigma = \text{mgu}(t, l_2)$

also, wenn man $r_1\sigma \leftarrow l_1\sigma = C(t)\sigma = (C\sigma)(t\sigma) = C\sigma(l_2) \rightarrow C\sigma(r_2\sigma) = C(r_2)\sigma$

$\implies (r_1\sigma, C(r_2)\sigma)$ **kritisches Paar**

Lemma 5.1. $(r_1\sigma, C(r_2)\sigma)$ kritisches Paar

$\implies r_1\sigma \leftarrow l_1\sigma = C(l_2)\sigma \rightarrow C(r_2)\sigma$ (kritische Paare sind divergente Redukte eines gemeinsamen Ursprungs)

Korollar 5.1. $T \text{ WCR} \implies$ alle Paare sind zf**Satz 5.** alle kritischen Paare zf \implies WCR (Critical Pair Lemma)

Aufwand ist $O(n^3)$ (paare und dann jede Regel für Kontext $C(t)$ einsetzen, mal die Anzahl der Schritte, die jede Reduktion selbst benötigt)

Beispiel 5.4. (Gruppe)

$(l_1 \rightarrow_0 r_1) = (x \cdot (y \cdot z)) \rightarrow_0 (x \cdot y) \cdot z$

(in frische Variablen umbenennen)

$(l_2 \rightarrow_0 r_2) = (x' \cdot e \rightarrow x')$

Jetzt: wähle einen Teilterm aus, und mach das "t" draus:

$$C(\cdot) = x \cdot (\cdot)$$

$$t = y \cdot z \sigma = mgu(t, l_2) = [y/x', e/z]$$

$$\rightarrow \text{kritisches Paar } (r_1 \sigma, C(r_2) \sigma) = ((x \cdot y) \cdot e, x \cdot y)$$

(die r_1, r_2 sind oben definiert...)

$$\begin{array}{c}
 l_2[y/x'] \\
 \overbrace{x \cdot (y \cdot e)} \\
 l_1 \sigma = l_1[e/z] \\
 \swarrow \quad \searrow \\
 r_1 \sigma = (x \cdot y) \cdot e \quad \quad x \cdot y = C(r_2) \sigma
 \end{array}$$

Beispiel 5.5.

$$l_1 \rightarrow_0 r_1 = (x \cdot (y \cdot z)) \rightarrow_0 (x \cdot y) \cdot z$$

$$l_2 \rightarrow_0 r_2 = (x' \cdot x'^{-1} \rightarrow_0 e)$$

$$C(\cdot) = x \cdot (\cdot)$$

$$t = y \cdot z$$

$$\sigma = mgu(t, l_2) = [x'/y, x'^{-1}/z]$$

$$(x \cdot x') \cdot x'^{-1} \leftarrow x \cdot (x' \cdot x'^{-1}) \rightarrow x \cdot e \text{ nicht z.f.}$$

$$\begin{array}{c}
 x \cdot (x' \cdot x'^{-1}) \\
 \swarrow \quad \searrow \\
 x \cdot e \quad \quad (x \cdot x') \cdot x'^{-1} \\
 \searrow \quad \swarrow \\
 x \quad \quad \times
 \end{array}$$

Beispiel 5.6. $l_1 \rightarrow_0 r_1 = (x \cdot (y \cdot z)) \rightarrow_0 (x \cdot y) \cdot z = l_2 \rightarrow_0 r_2$

$$t = y \cdot z \sigma = mgu(t, l_2) = mgu((y \cdot z), x' \cdot (y' \cdot z')) = [y/x', y'/z'/z]$$

$$(x \cdot y) \cdot (y' \cdot z') \leftarrow x \cdot (y \cdot (y' \cdot z')) \rightarrow x \cdot ((y \cdot y') \cdot z')$$

$$\begin{array}{c}
 x' \cdot (x \cdot (y \cdot z)) \\
 \swarrow \quad \searrow \\
 r_1 \sigma = (x' \cdot x) \cdot (y \cdot z) \quad \quad x' \cdot ((x \cdot y) \cdot z) = C(r_2) \sigma \\
 \searrow \quad \swarrow \quad \downarrow \\
 \quad \quad (x' \cdot (x \cdot y)) \cdot z \\
 \swarrow \quad \searrow \\
 ((x' \cdot x) \cdot y) \cdot z
 \end{array}$$

sind z.f.

ACHTUNG

wenn man das umbenennen der variablen vergisst, dann krigt man $y \cdot z$ und $x \cdot (y \cdot z) \rightarrow \perp$ occurs!!

Beweis 5.2. Critical Pair Lemma5

Notation $C(\cdot) \sqsubseteq D(\cdot) \iff \exists E(\cdot)(C(\cdot) = D(E(\cdot)))$ (also C liegt unter D, wenn man in D einen weiteren kontext einführen kann, um ihn zu C zu verwandeln! Wie bei mgu auch)

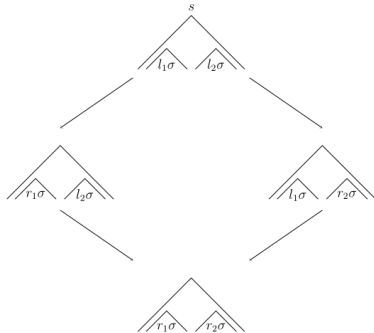


$C(\cdot) \perp D(\cdot) \iff C(\cdot) \not\sqsubseteq D(\cdot) \wedge D(\cdot) \not\sqsubseteq C(\cdot)$ (also keiner ist subset des anderen, sie sind orthogonal)



Sei $l_1 \rightarrow_0 r_1, l_2 \rightarrow r_2$ anwendbar auf s

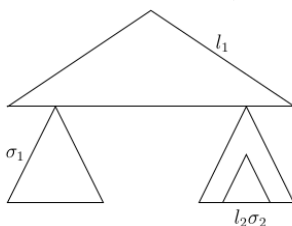
Fall 1: $C_1(\cdot) \perp C_2(\cdot)$



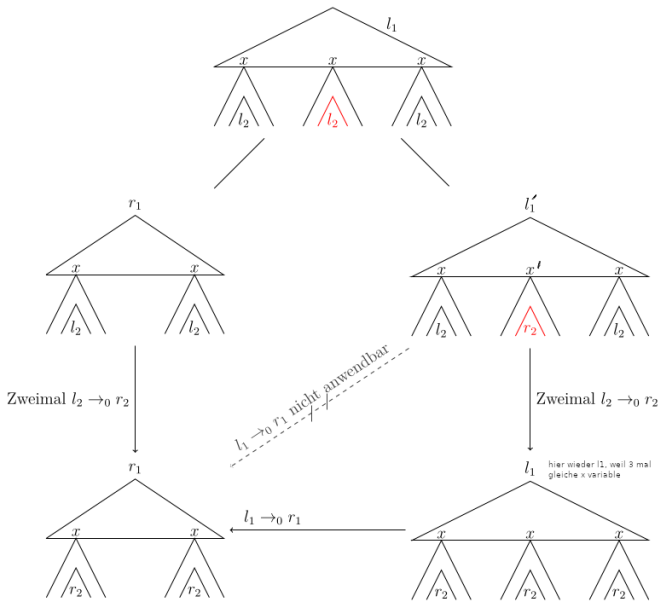
Beide Terme stören sich nicht, ich kann immer beide Regeln in beliebiger Reihenfolge anwenden

Fall 2: o.b.d.A $C_2(\cdot) \sqsubseteq C_1(\cdot)$ mit $C_1(\cdot) = (\cdot)$ (man kann sich den äußersten einfach wegdenken, der Teilbaum unter einem echten $C_1 \neq (\cdot)$ ist equivalent zu einem normalen Baum mit wurzel direkt unter C_1)

ohne einschränkung $l_2\sigma = l_2$, weil l_2 sowieso vollkommen unter unserer substitution liegt, also auch im nachhinein gemacht werden kann (es stört den Rest des Terms nicht).

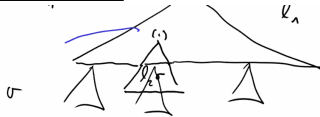


unterfall 2a) C_2 ist echt unterhalb von l_1



auf der rechten seite ist $l_1 \rightarrow r_1$ nicht mehr anwendbar, weil $l_1 \rightarrow r_1$ fordert, dass es 3 gleiche argumente gibt.

unterfall 2b) C_2 ist nicht unterhalb von l_1 , d.h. (\cdot) von C_2 liegt in l_1 :



Dies ist gleich der situation des Kritischen paares 5.1: Der einzige ort, wo es schiefgehen kann ist also, wenn das kritische paar nicht zf ist.

Es reicht also: Für $\sigma \in Unif(t, l_2)$ ist $(r_1\sigma, C_2(r_2)\sigma)$ zf.

Gilt nach Annahmen für $\sigma = mgu(t, l_2)$ (alle kritischen paare sind zf), dann $\sigma' = \sigma\tau$ für ein τ

$r_1\sigma\tau, C_2(r_2)\sigma\tau$ unsere Reduktionsrelation ist stabil, also ist $r_1\sigma, C_2(r_2)\sigma$ zf, so auch alle substitutionen.

Satz 6. *wohlfundiert Induktion*

$$R \subseteq X \times X \text{ wohlfundiert} \implies$$

Wenn $\forall x(\forall y(xRy \Rightarrow P(y))) \Rightarrow P(x)$ (1)

(wenn für alle nachfolger von x $P(y)$ gilt, dann gilt auch $P(x)$)

dann gilt $\forall x(P(x))$ (2)

dies heißt wohlfundierte Induktion.

Beweis 5.3. Kontraposition:

zeige $(1) \wedge \neg(2) \Rightarrow R$ nicht wohlfundiert.

Per $\neg(2)$ ex. x_0 mit $\neg P(x_0)$

$$\Rightarrow$$

(1) ex. x_1 mit $x_0 R x_1 \neg P(x_1) \dots$

d.h. $x_0 R x_1 R x_2 \dots$, R nicht wf.

(dependent choice, viel harmloser als ZFC's auswahlaxiom)

Beispiel 5.7. 1) $X = \mathbb{N} \ R = \{(n+1, n) | n \in \mathbb{N}\}$

wohlfundierte Relation (bzw vollständige Relation als wohlfundierte...):

$P(0)$

$\forall n(P(n) \implies P(n+1))$

zusammen liefert das $\forall n(P(n))$

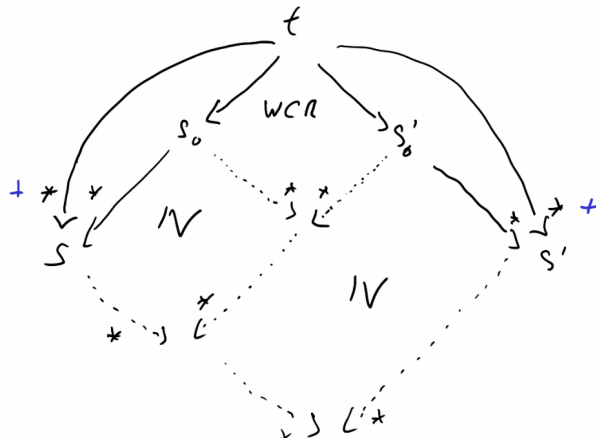
Beispiel 5.8. $X = \mathbb{N} \ R \implies$: Course-of-values-Induktion (man nimmt also für alle echt kleineren n die Aussage an)

Beweis 5.4. Newman's Lemma 4 $SN \& WCR \implies CR$

beweis per wohlfundierter Relation über \rightarrow (ist wf wegen SN).

o.E. $t \rightarrow^+ s, s'$ (weil in 0 schritten reduzieren trivialerweise sofortig zf ist)

Idee: man teilt die schritte zwischen s und s' in jeweils zwei paare von beiden seiten (s_0, s'_0) dann Induktionsvoraussetzung anwenden, woraus man folgern kann, dass dies für jeden schritt möglich ist:



6 Der λ -Kalkül

Beispiel haskell

```
twice f x = f $ f x
-- Eigentlich ``Schönfinkelisierung`` nach dem echten Erfinder.

map :: (a -> b) -> (List a -> List b)
map f [] = []
map f (x:xs) = (f x) : map f xs
```

ungetypter λ -Kalkül = LISP.

getypter λ -Kalküle

Church (Ein zuerst unvollständiges system), Kleene, Rosser (haben beide R, Curry)

7 Der ungetypte λ -Kalkül

Definition 7.1. $\lambda x.t$ "die Funktion, die x auf t abbildet $x \mapsto t$ (wobei üblicherweise $x \in FV(T)$ ist)"

ts Anwendung von s auf t. (Applikation)

Terme t,s gegeben durch:

$$t, s ::= x \mid ts \mid \lambda x. t \quad (x \in V)$$

Wobei das Zweite als (λ) -Notation.

Beispiel 7.1.

- " $\lambda x.3 + x$ " (3 und plus ist technisch gesehen nicht definiert...)
- $\lambda x.xx$ (Haskell würde typfehler liefern, wenn man x als funktion auf sich selbst andwendet, es gibt aber sinnvolle kontexte für solche dinge: Wenn x eine berechenbare funktion ist, dann muss es einen bestimmten, Gödelnummerierbaren, funktionsraum geben. Das erste x wäre dann die interpretation als funktion, und die zweite die Gödelnummer)
- $\lambda x.\lambda y.x =: f$, dann wäre z.B. $fxy = (\lambda y.x)y = x$

Definition 7.2. Freie Variablen und konventionen

Kontexte

$$C(\cdot) = (\cdot) \mid tC(\cdot) \mid C(\cdot)s \mid \lambda x.C(\cdot)$$

Kongruenz = Kontextabgeschlossene Äquivalenz.

Notation $\lambda x_1 \dots \lambda x_n. t = \lambda x_1 \dots x_n. t$

$tsu = (ts)u$

Scope von λ so weit wie möglich.

$\lambda x. xx = \lambda x. (xx)$ im gegensatz zu $(\lambda x. x)x$

Freie Variablen:

$FV(x) = \{x\}$

$FV(ts) = FV(t) \cup FV(s)$

$FV(\lambda x. t) = FV(t) \setminus \{x\}$

Definition 7.3. Substitution

- $x\sigma = \sigma(x)$
- $(ts)\sigma = (t\sigma)(s\sigma)$
- $(\lambda x. t)\sigma = \lambda y. (t\sigma')$ wobei y eine **frische variable** ist
(also $y \in FV(\sigma(z)), (z \in FV(t) \setminus \{x\} \iff z \in FV(\lambda x. t))$), sonst könnte x "gefangen werden" $\lambda x. y[x/y] \neq \lambda x. x$!!
Lösung, wie bei \forall/\exists in GLOIN. (capture-avoiding substitution, liefert hier $\lambda x. y[x/y] = \lambda t. x$, mit $\sigma' = \sigma[x \rightarrow t]$)
de-Broujin indizes. $(\lambda x. \lambda y. xy = \lambda \lambda. 2 \ 1)$ oder nominale Mengen[3]

Definition 7.4. $t =_\alpha s$ (sprich " α -äquivalent")

\iff t geht aus s durch **Umbenennung** gebundener Variablen hervor (ohne Variableneinfang!).

Formal: $=_\alpha$ ist die von

$$\lambda x. t =_\alpha \lambda y. t[y/x] \ (y \notin FV(t) \setminus \{x\})$$

erzeugte Kongruenz

Beispiel 7.2.

$\lambda x. xy =_\alpha \lambda z. zy \not\supseteq_\alpha \lambda y. yy$

Lemma 7.1. $=_\alpha$ ist stabil

Beweis 7.1. Es reicht: erzeugende Relation ist stabil:

$$R = \{(\lambda x. t, \lambda y. t[y/x]) \mid y \notin FV(\lambda x. t)\}$$

Sei also $y \notin FV(\lambda x. t)$

$zZ: (\lambda x. t)\sigma R(\lambda y. t[y/x])\sigma$

Daraus folgt (2) $\lambda x'. t\sigma' \lambda y'. t[y/x]\sigma''$

Wobei $\sigma' = \sigma[x \mapsto x']$ und $\sigma'' = \sigma[y \mapsto y']$ und x', y' frisch

$[y/x]\sigma'' = \sigma'[y'/x']$

$$x \rightarrow y \rightarrow y' = x \rightarrow x' \rightarrow y'$$

somit ist die Rechte Seite $\lambda y'. t\sigma[y'/x']$ mit $y' \notin FV(\lambda x'. t\sigma')$ frisch.

Die Rechte Seite ist also gleich der linken in (2)

Satz 7. *β -Reduktion. Operationale Semantik ("Wie sich ein program während der Ausführung verändert")*

Im imperativen gibt es Kontexte: $\eta, (x := 1; c) \rightarrow \eta[x \mapsto 1]; c$ (η Umgebung, wie in GLOIN)

In λ -Kalkül gibt es sowas nicht: β -Reduktion als kontextabgeschlossene Umformung

$$(\lambda x. 3 + x) 3 \rightarrow 3 + 4 \quad (\rightarrow \text{ wenn + bekannt ist})$$

λ -Kalkül ist im wesentlichen ein TES (nicht 100% wegen alpha-equiv und gebundenen Variablen)

$$(\beta) (\lambda x. t) x \rightarrow_0 t$$

\Rightarrow *Einschrittreduktion \rightarrow*

$$C((\lambda x. t) s) \rightarrow C(t[s/x])$$

$(\lambda x. t) s$ heißt β -Redex. [hier nicht: (η) $\lambda x. yx \rightarrow_0 y$, beliebt in theoriebetrachtung, aber nicht in programmiersprachen (wenn man Seiteneffekte/IO hat, macht (η) viel kaputt, weil damit die "ausführung" von x auf y umgangen wird)]

Beispiel 7.3.

- $(\lambda x. xx)(yx) \rightarrow_\beta yx(yx)$
- $(\lambda xy. x(yx)) zu \rightarrow_\beta \lambda y. z(yz)u \rightarrow_\beta z(uz)$
- $\omega := \lambda x. xx, \omega\omega = (\lambda x. xx)\omega \rightarrow_\beta \omega\omega \rightarrow_\beta \dots$ Nicht terminierend.
- Booleans " $x \times x \rightarrow x$ "

$$true := \lambda xy. x \quad false := \lambda xy. y$$

- Paare: " $Paar \equiv Fkt$ " $Bool \rightarrow x$

- $fst := \lambda p. p true$
- $snd := \lambda p. p false$
- $pair := \lambda xy. \lambda z. zxy$ wobei "z eine von true/false ist"

Dies liefert uns:

$$\begin{aligned} \underline{fst (pair\ x\ y)} &\rightarrow_\beta fst(\lambda xy. \lambda zxy)xy \rightarrow_{2 \times \beta} fst(\lambda z. zxy) = (\lambda p. p\ true)\lambda z. zxy \rightarrow_\beta (\lambda z. zxy)true \rightarrow_\beta true\ xy = \\ &(\lambda xy. x)xy \rightarrow_\beta (\lambda y. x)y \rightarrow_\beta x \end{aligned}$$

7.1 Rekursion

$fact = \lambda n. \text{if } n=0 \text{ then } 1 \text{ else } n * fact(n-1)$

Dieser Aufruf besteht aus einer primitiven rekursionsfunktion F und der funktion selbst. $fact = F fact$

$F = \lambda f. \lambda n. \text{if } n=0 \text{ then } 1 \text{ else } n * f(n-1)$ F nennt man auch ein Funktional.

$fact = F fact$ nennt man Fixpunktgleichung. (rekursive Funktionen sind Fixpunktgleichungen)

Fixpunktkombinator fix:

$\text{fix } F = F(\text{fix } F)$

Satz 8. λ -Kalkül Fixpunktkombinator

1) Jedes t hat einen Fixpunkt s , d.h. $s \rightarrow_{\beta} ts$ (also die Reduktion liefert wieder ts auf dem wieder reduziert werden kann, ad absurdum)

2) Es existiert ein Fixpunktkombinator Y , d.h. $Y t \rightarrow_{\beta} s$ s ist Fixpunkt von t

$Y t \rightarrow_{\beta} s \xrightarrow{(1)}_{\beta} ts$

Beweis 7.2.

1) $s = W_t W_t$, $W_t = \lambda x. t(xx)$ (wie oben bei $\omega\omega$, bloß mit t ausenrum):

$s = W_t W_t = (\lambda x. t(xx)) W_t \rightarrow_{\beta} t(W_t W_t) = ts$

2) $Y = \lambda f. W_f W_f$ wenn man das jetzt auf ein f anwendet erhält man genau $fs = s$

Beispiel 7.4. Der Fall von oben $\lambda x. xx = \omega$ und dann $\omega\omega$ hat die funktion $t = \omega$ terminiert deshalb nicht.

$\lambda x. ((\lambda y. y)(xx))$ jetzt $t = \lambda y. y$ (also rekursion über die Identitätsfunktion) und s wäre dann $\omega\omega \rightarrow_{\beta} t(\omega\omega) \rightarrow_{\beta} \omega\omega$

7.2 Auswertungsstrategie

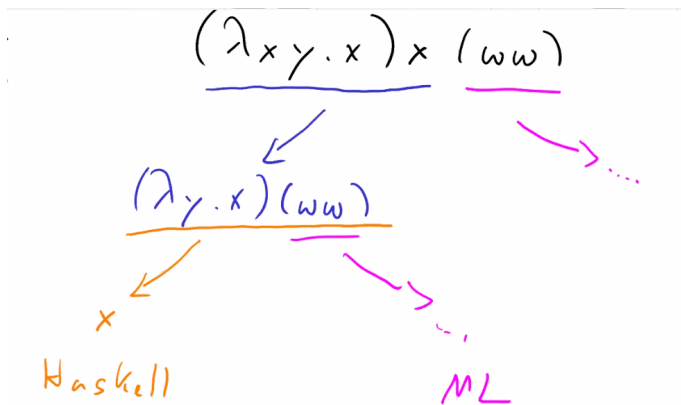
Beispiel 7.5.

$(\lambda x y. x)(\omega\omega)$ Wenn man probiert zuerst $\omega\omega$ zu reduzieren, läuft man unendlich weiter.

Wenn man den rechten reduziert erhält man:

$(\lambda y. x)(\omega\omega)$ wo man entweder wieder ad absurdum ($\omega\omega$) reduzieren kann (ML, leftmost-innermost, applikativ), oder das ganze zerlegen in:

$\lambda y. x \omega\omega = x$ (Haskell, leftmost-outermost, normal/standard)



Definition 7.5. applikative (leftmost-innermost) Reduktion \rightarrow_a

induktiv definiert durch:

- 1a) $(\lambda x.t)s \rightarrow_a t[s/x]$ **wenn** t, s normal (innermost, eager).
- 2a) $(\lambda x.t \rightarrow_a \lambda x.t')$, wenn $t \rightarrow_a t'$ (eine echte prog. sprache macht aber niemals Termreduktionen unter einem lambda)
- 3a) $ts \rightarrow_a t's$ wenn $t \rightarrow_a t'$
- 4a) $ts \rightarrow_a ts'$, wenn $s \rightarrow_a s'$ und t normal.

Definition 7.6. normale (leftmost-outermost) Reduktion \rightarrow_n

- 1n) $(\lambda x.t)s \rightarrow_n t[s/x]$ immer (outermost reinziehen)
- 2n) $\lambda x.t \rightarrow_n \lambda x.t'$, wenn $t \rightarrow_n t'$
- 3n) $ts \rightarrow_n t's$, wenn $t \rightarrow_n t'$ und t keine λ -Abstraktion. (wenn es eine wäre, dann 1. Regel)
- 4n) $ts \rightarrow_n ts'$ wenn $s \rightarrow_n s'$ und t normal und keine λ -Abstraktion.

Beispiel 7.6. $(\lambda y.x)(\omega\omega)$

mit normaler Reduktion:

$$(\lambda y.x)(\omega\omega) \rightarrow_{1n} x$$

mit Applikativer Reduktion:

$$(\lambda y.x)(\omega\omega) \rightarrow_{4,a} (\lambda y.x)(\omega\omega)$$

Satz 9. Standardisierungssatz:

$$\text{Sei } t \rightarrow^* s \text{ s Normalform} \implies t \rightarrow_n^* s$$

(Nebenbemerkung: $(\lambda x.fxx)t \rightarrow_n ftt \rightarrow_n fst \rightarrow_n fss$ und $(\lambda x.fxx)t \rightarrow_a (\lambda x.fxx)s \rightarrow_a fss$ also geht es mit applikativen schneller, weil man funktionen nur 1 mal evaluieren muss)

8 Der einfach getypte λ -Kalkül

Typen α, β :

$\alpha \rightarrow \beta$ Funktion von α nach β

Typvariablen a, b, \dots

z.B. $\lambda x. x : a \rightarrow a$

Definition 8.1.

Gegebene Menge \mathbf{V} var.

Typvariablen \mathbf{B} von Basistypen.

(**bool**, **Int**, ...) sind typen α, β, \dots

definiert durch

$$\alpha, \beta ::= a | \mathbf{b} | \alpha \rightarrow \beta \quad (a \in \mathbf{V}, \mathbf{b} \in \mathbf{B})$$

z.B. $a \rightarrow (b \rightarrow a) = (a \rightarrow b) \rightarrow a = a \rightarrow b \rightarrow a$ Terme: Church: $\lambda x : \alpha. t$ nur typkorrekte Terme. (also termbildung und typisierung)

Curry: $\lambda x. t$, Term kann typisierbar sein oder nicht.

$\omega = \lambda x. x x$ z.B. nicht typisierbar ($\lambda \rightarrow$, weil typ voll rekursiv ist)

wir benützen curry.

$x \lambda y. y$? weil x unbekannt/untypisiert.

Definition 8.2. kontexte

Ein Kontext ist eine endliche Menge Γ von Typisierungsannahmen $x : \alpha$ ($x \in V$) "x hat typ α "

Schreibweise: $\Gamma, x : \alpha = \Gamma \cup \{x : \alpha\}$

d.h. Γ ist eine endliche partielle Abbildung. (von Variablennamen auf Typen)

Typisierungsurteile (typing judgements) $\Gamma \vdash t : \alpha$ "in Kontext Γ hat t Typ α " z.B. $f : a \rightarrow b, x : a \vdash f x : b$

Herleitbarkeit induktiv:

$$(Ax) \frac{}{\Gamma \vdash x : \alpha} \quad (x : \alpha) \in \Gamma$$

$$(\rightarrow_e) \frac{\Gamma \vdash t : \alpha \rightarrow \beta \quad \Gamma \vdash s : \alpha}{\Gamma \vdash t s : \beta}$$

$$(\rightarrow_i) \frac{\Gamma[x \mapsto \alpha] \vdash t : \beta}{\Gamma \vdash \lambda x. t : \alpha \rightarrow \beta} \quad (\text{also wenn } x \text{ schon einen typ hat, wird dieser überschrieben, shadowing})$$

Rechts: sonst könnte $x : \alpha$ zum clash führen! (in der Realität könnte man das lösen, indem man aus Γ eine List statt eine Menge baut)

Beispiel 8.1.

$$\begin{array}{c} Ax \frac{}{\vdash x : a \rightarrow b, y : a \vdash x : a \rightarrow b, x : a \rightarrow b, y : a \vdash y : a} AX \\ \rightarrow_i \frac{\vdash x : a \rightarrow b, y : a \vdash x y : b}{\vdash x : a \rightarrow b \vdash \lambda y. x y : a \rightarrow b} \\ \rightarrow_i \frac{\vdash x : a \rightarrow b \vdash \lambda y. x y : a \rightarrow b}{\vdash \lambda x y. x y : (a \rightarrow b) \rightarrow (a \rightarrow b)} \end{array}$$

$$\rightarrow_e \frac{x : a \rightarrow \vdash x : a \rightarrow x : a \rightarrow \vdash x : a}{\rightarrow_i \frac{x : \vdash xx}{\vdash \lambda x. xx :}} \text{ CIRCULAR DEPENDENCY}$$

Berechnungsprobleme:

- gilt $\vdash t : \alpha$? (typcheck)
- finde (existiert?) α mit $\vdash t : \alpha$ (Typinferenz)
- finde (existiert?) t mit $\vdash t : \alpha$ (Type inhabitation)

Beispiel 8.2. $a \rightarrow a$ inhabited (Identitätsfunktion $\lambda x.x$, bildet typ auf sich selbst ab, nach curry-howard tautologie)

a nicht inhabited (also für sich stehend hat ein wert nicht irgendeinen typ, nicht obdA gültig)

$(a \rightarrow a) \rightarrow a$ nicht inhabited (das erste ist eine Tautologie, also immer wahr, a selbst ist aber nicht immer wahr)

denn: wäre $\vdash t : (a \rightarrow a) \rightarrow a$, dann $t(\lambda x.x) : a$ widerspruch! (dependent Types a'la idris/agda, Programmsynthese, automatisches Beweisen)

Eigenschaften:

$$\text{c frisch} \frac{\phi(c)}{\forall(\phi)} \forall I$$

$$\frac{\phi \vdash \psi}{\phi \rightarrow \psi} \rightarrow I$$

$$\text{c frisch} \frac{\phi(c) \vdash \psi(c)}{\forall x(\phi \rightarrow \psi)} \text{ herleitbar:}$$

Beweis:

$$\forall I \frac{\frac{\phi \vdash \psi}{\phi(c) \rightarrow \psi(c)}}{\forall x(\phi \rightarrow \psi)} \text{ c frisch}$$

Regel zulässig \iff durch ihre Hinzunahme wird nichts neu herleitbar.

Lemma 8.1. (Weakening)

$$(wk) \frac{\Gamma \vdash t : \alpha}{\Gamma' \vdash t : \alpha} \Gamma \subseteq \Gamma'$$

(also ein größerer Kontext ändert nichts an der Herleitbarkeit)

Beweis 8.1. Induktion über Herleitung von $\Gamma \vdash t : \alpha$

$$(Ax) \Gamma \vdash x : \alpha, x : \alpha \in \Gamma \implies x : \alpha \in \Gamma' \implies \Gamma' \vdash x : \alpha \quad (\rightarrow_i) \frac{\Gamma[x \mapsto \alpha] \vdash t : \beta}{\Gamma \vdash \lambda x. t : \alpha \rightarrow \beta}$$

(*) Nach IV. (prämissen ist kleineres Gamma als konklusion) $\Gamma'[x \mapsto \alpha] \vdash t : \beta$

da $\Gamma[x \mapsto \alpha] \subseteq \Gamma'[x \mapsto \alpha]$

Sei $y : \beta \in \Gamma[x \mapsto \alpha]$ (also ein beta ist links, so muss es auch rechts sein)

Fall 1: $y \neq x \implies y : \beta \in \Gamma \implies y : \beta \in \Gamma' \implies y : \beta \in \Gamma'[x \mapsto \alpha]$

Fall 2: $y = x \implies \beta = \alpha \implies y : \beta = x : \alpha \in \Gamma[x \mapsto \alpha]$

per (*) $\rightarrow_i \Gamma' \vdash \lambda x. t : \alpha \rightarrow \beta$ (die prämissen gilt, also kann man auch die gleiche folgerung machen)

Lemma 8.2. Inversion

(man kann alle Regeln auch umdrehen)

- 1) $\Gamma \vdash x : \alpha \implies (x : \alpha) \in \Gamma$ (ax inversion)
- 2) $\Gamma \vdash ts : \beta \implies$ es existiert α mit $\Gamma \vdash t : \alpha \rightarrow \beta$ (\rightarrow_e inversion, also wenn es eine Anwendung gibt, dann muss es eine Funktion dazu gegeben haben)
- 3) $\Gamma \vdash \lambda x. t : \gamma \implies \gamma$ hat die Form $\alpha \rightarrow \beta$ und $\Gamma[x \mapsto \alpha] \vdash t : \beta$ (\rightarrow_i inversion, also der type des input einer Funktion muss herleitbar sein)

Beweis 8.2. Regeln sind syntaxgerichtet

8.1 Typinferenz

$\lambda x. x : a \rightarrow a$

$\lambda x. x : (a \rightarrow b) \rightarrow (a \rightarrow b)$

Offensichtlich ist das erst besser als das zweite. Es muss also eine "Allgemeinheitshierarchie" geben (most general typing)

Definition 8.3. Terminologie/Notation:

$TV(\alpha)$ = Menge der in α vorkommenden Typvariablen.

$$TV(\Gamma) = \bigcup_{(x:\alpha) \in \Gamma} TV(\alpha)$$

Typsubstitution = Substitution von Typen für Typvariablen σ Lösung von $\Gamma \vdash t : \alpha$, wenn $\Gamma \sigma \vdash t : \alpha \sigma$ herleitbar.

allgemeinste Lösung (wie bei mgu $\sigma' = \sigma \theta$ dann ist σ das allgemeinere, wenn das $\forall \sigma'$ gilt dann ist σ die allgemeinste Lösung)

Prinzipaltyp von $\Gamma \vdash t$ = allgemeinste Lösung von $\Gamma \vdash t : a$ a frisch ($a \notin TV(\Gamma)$) (prinzipaltyp ist allgemeinste Lösung mit frischen typen und eindeutig modulo Umbenennung)

$\Gamma \vdash t$ typisierbar $\iff \Gamma \vdash t : a$ hat eine Lösung. (a frisch)

Satz 10. Algorithmus W nach HINDLEY/MILNER

Berechne zu $\Gamma \vdash t : \alpha$ ("Ziel")

$PT(\Gamma; t; \alpha)$ Menge von Typpgleichungen $a \doteq \beta$ mit $PT(\Gamma; t; \alpha)$ unfizierbar $\iff \Gamma \vdash t : \alpha$ hat Lösung.

$mgu(PT(\Gamma; t; \alpha))$ liefert allgemeinste Lösung von $\Gamma \vdash t : \alpha$ (liefert und ist nicht gleich, weil der PT mehr variablen substituiert als notwendig)

$\implies mgu(PT(\Gamma; t; a))(a) =$ Prinzipaltyp von t (a frisch, t geschlossen)

Implizit geht man bei diesen Regeln immer von $x \in \Gamma$ aus

- $PT(\Gamma; x; \alpha) = \{\alpha \doteq \beta \mid x : \beta \in \Gamma\}$ (nach Ax inversionslemma)
- $PT(\Gamma; ts; \alpha) = PT(\Gamma; t; a \rightarrow \alpha) \cup PT(\Gamma; s; a)$ **global** (a frisch) nach (\rightarrow_e)
- $PT(\Gamma; \lambda x. t; \alpha) = PT(\Gamma[x \rightarrow a]; t, b) \cup \{a \rightarrow b \doteq \alpha\}$ mit a, b **global** frisch (\rightarrow_i) invers. (wir fitten also input auf a und output auf b)

Das global ist notwendig, um einfang bei unifikation zu vermeiden. Lösung z.b. über [3]

Beispiel 8.3.

$\vdash \lambda xy. xy$

$$PT(\emptyset, \lambda xy. xy; a) = PT(x : b, \lambda y. xy, c) \cup \{a \doteq b \rightarrow c\} =$$

$$PT(x : b, y : d; xy; e) \cup \{a \doteq b \rightarrow c, c \doteq d \rightarrow e\}$$

$$PT(x : b, y : d; x; f \rightarrow e) \cup PT(x : b, y : d; y; y : f) \cup \{a \doteq b \rightarrow c, c \doteq d \rightarrow e\}$$

$$= \{b \doteq f \rightarrow e, y \doteq f, a \doteq b \rightarrow c, c \doteq c = d \rightarrow e\}$$

jetzt hat man gleichungen, die man unifizieren muss:

$mgu = [f/d, f \rightarrow e/c, f \rightarrow e/b, (f \rightarrow e) \rightarrow (f \rightarrow e)/a]$ wir haben oben mit a angefangen, also ist der endtyp $\lambda xy. xy : (f \rightarrow e) \rightarrow (f \rightarrow e)$ ist Prinzipaltyp.

$$PT(x : a; x \lambda z. z; c) = PT(x : a; x; b \rightarrow c) \cup PT(x : a, \lambda z. z; b) = \{a \doteq b \rightarrow c\} \cup PT(x : a, z : d; z; e) \cup \{b \doteq d \rightarrow e\} = \{a \doteq b \rightarrow c, d \doteq e, b \doteq d \rightarrow e\}$$

$mgu = [e \rightarrow e/b, e \rightarrow e \rightarrow c/a, c/c]$ “ $e \rightarrow e \rightarrow c/a, c/c$ ” also ist Prinzipaltyp.

$$PT(\emptyset; \lambda x. xx, a) = PT(x : b; xx; c) \cup \{a \doteq b \rightarrow c\} = PT(x : b; x; d \rightarrow c) \cup PT(x : b; x; d) \cup \{a \doteq b \rightarrow c\} = \{b \doteq d \rightarrow c, b \doteq d, \dots\}$$

Unifikation liefert occurs \perp nach substitution [d/b]

Satz 11. (Γ, t) typisierbar $\iff PT(\Gamma; t; a)$ (a frisch) unifizierbar; dann $mgu(PT(\Gamma; t; \alpha))|_{TV(\Gamma) \cup \{a\}}$ Prinzipaltyp von $(\Gamma; t)$

Beweis 8.3. Zeige allgemeiner:

$$PT(\Gamma; t; \alpha) \text{ unifizierbar} \iff \Gamma \vdash t : \alpha \text{ lösbar}$$

dann

$$mgu(PT(\Gamma; t; \alpha))|_{TV(\Gamma, \alpha)}$$

allgemeinste Lösung von $\Gamma \vdash t : \alpha$

Zeige dazu:

$$\Gamma \sigma \vdash t : \alpha \sigma \iff \sigma \text{ ist erweiterbar zu } \sigma' \in Unif(PT(\Gamma; t; \alpha))$$

d.h. $\sigma'|_{TV(\Gamma, \alpha)} = \sigma$ ist also erweiterbar.

per Induktion über t:

“ \Leftarrow ”: per Typregeln(8.2).

z.B. $t = \lambda x.s$:

haben $\sigma' \in \text{Unif}(PT(\Gamma[x \mapsto a]; s; b) \cup \{\alpha \doteq a \rightarrow b\})$

Nach IV. $\underbrace{\Gamma[x \mapsto a]\sigma'}_{=\Gamma[x \mapsto a]\sigma} \vdash s; \underbrace{b\sigma'}_{b\sigma}$
 Per (\rightarrow_e) $\frac{\Gamma[x \mapsto a]\sigma \quad s; b\sigma}{\Gamma\sigma \vdash \lambda x.s: a\sigma' \rightarrow b\sigma'}$

Daraus folgt $\alpha\sigma' = \alpha\sigma$

“ \Rightarrow ” Per Inversion:

1. $\Gamma\sigma \vdash x: \alpha\sigma \xRightarrow{\text{inversion}} x: \beta \in \Gamma, \alpha\sigma = \beta\sigma$

$\Rightarrow \sigma \in \text{Unif}(PT(\Gamma; x; \alpha))$
 $\alpha \doteq \beta$

2. $\Gamma\sigma \vdash ts: \alpha\sigma \xRightarrow{\text{Inversion}}$

es existiert ein γ mit $\Gamma\sigma \vdash t: \gamma \rightarrow \alpha\sigma, \Gamma\sigma \vdash s: \gamma$

Setze $\sigma' = \sigma[a \mapsto \gamma]$ (a global frisch) $\Rightarrow \Gamma\sigma' \vdash t: (a \rightarrow \alpha)\sigma', \Gamma\sigma' \vdash s: a\sigma'$

\xRightarrow{IV} σ' erweitert zu $\underbrace{\sigma'' \in \text{Unif}(PT(\Gamma; t; a \rightarrow \alpha))}_{\text{gemeinsame TV sind nur die aus } TV(\Gamma; \alpha; a)}$ und $\sigma'' \in \text{Unif}(PT(\Gamma; s; a))$

$\Rightarrow \sigma'' \in \text{Unif}(PT(\Gamma, ts, \alpha))$

3. $\Gamma\sigma \vdash \lambda x.s: \alpha\sigma \xRightarrow{\text{Inversion}}$

$\alpha\sigma = \beta \rightarrow \gamma \quad \Gamma\sigma[x \mapsto \beta] \vdash s: \gamma$

Setze $\sigma' = \sigma[a \mapsto \beta, b \mapsto \gamma]$, a, b global frisch

$\Rightarrow \Gamma[x \mapsto a]\sigma' \vdash s: b\sigma'$

\xRightarrow{IV} σ' erweitert zu $\sigma'' \in \text{Unif}(PT(\Gamma[x \mapsto a]; s; b))$

$(a \rightarrow b)\sigma'' = \alpha\sigma'' \Rightarrow \sigma'' \in \text{Unif}(PT(\Gamma; \lambda x.s; \alpha))$

(Das letzte folgt daraus, dass $\alpha\sigma = \beta \rightarrow \gamma$ ist und wir $\sigma' = \sigma[a \mapsto \beta, b \mapsto \gamma]$ haben)

8.2 Subjektreduktion

Satz 12. $\Gamma \vdash t: \alpha, t \rightarrow_\beta s \Rightarrow \Gamma \vdash s: \alpha$

\triangleleft “ \Leftarrow ” gilt **NICHT**: z.B. $t = (\lambda x.y)(\lambda x.xx) \rightarrow_\beta y$

Lemma 8.3. *Substitution*

$\Gamma[x \mapsto \alpha] \vdash t: \beta, \Gamma \vdash s: \alpha \Rightarrow \Gamma \vdash t[s/x]: \beta$

Beweis: induktion über t.

Beweis 8.4. $t = C((\lambda x.u)v), s = C(v[u/x])$

Induktion über $C(\cdot)$

z.B.: $C(\cdot) = (\cdot)$ Per inversion:

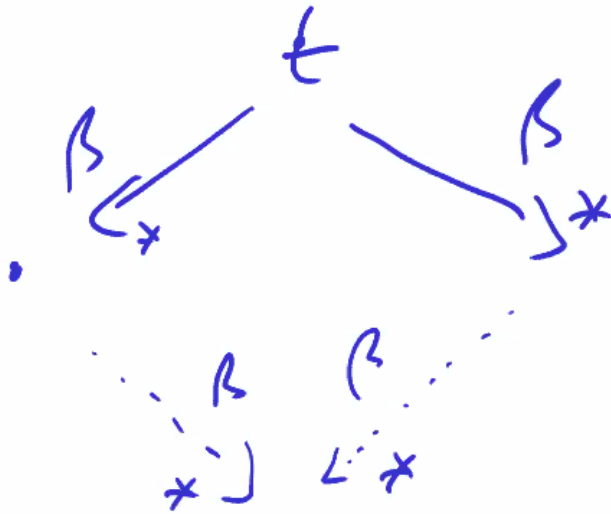
$\Gamma \vdash \lambda x.u: \beta \rightarrow \alpha, \Gamma \vdash v: \beta$

$\Gamma[x \mapsto \beta] \vdash u: \alpha$

$\xRightarrow{\text{subst-lemma}} \Gamma \vdash \underbrace{u[v/x]}_s: \alpha$

9 Church Rosser des λ -Kalkül

(Dies ist der Ursprüngliche Church-Rosser beweis, der Name wird jetzt mittlerweile für alle TES benutzt).

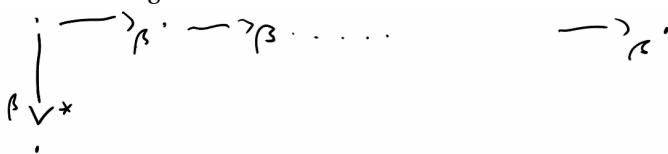


Lemma 9.1. *Streifenlemma (strip-lemma)*



Effektiv ein mittelweg zwischen WCR und CR.

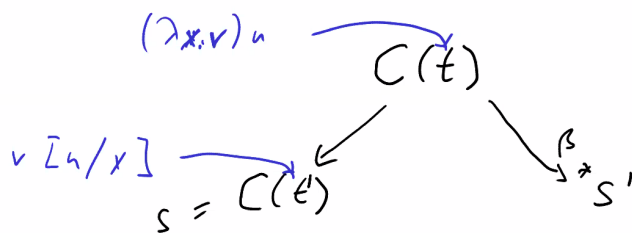
Daraus folgt CR:



oben hat man die n-beta-reduktionen. Unten macht man jeweils immer einen Schritt und kaskadiert nach links.

Dies geht für jedes TES.

Speziell für lambda sähe das so aus.



markierte Terme: $t, s ::= x | ts | \lambda x. t | (\underline{\lambda x. t}) s$ (also genau gleich, man kann nur **beta-reduzierbare** terme markieren).

Diese unterstriche müssen wieder “unlocked” werden.

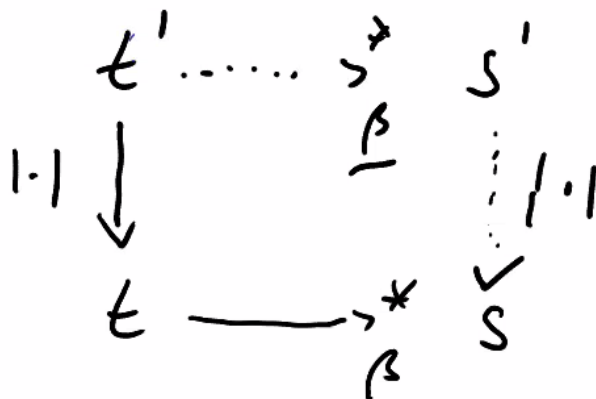
$|t|$: Entfernt $_$ aus t , z.B. $|(\underline{\lambda x. t}) s| = (\lambda x. |t|) |s|$

$\phi(t)$ Reduziere alle unterstrichenen Redexe:

- $\phi(x) = x$
- $\phi(ts) = \phi(t)\phi(s)$
- $\phi(\lambda x. t) = \lambda x. \phi(t)$
- $\phi((\underline{\lambda x. t}) s) = \phi(t)[\phi(s)/x]$

Syntactic sugar $t \xrightarrow{| \cdot |} |t|$

Lemma 9.2. *Lemma A*



Dabei $(\lambda x. t) s \rightarrow_{\beta} t[s/x]$ $(\underline{\lambda x. t}) s \rightarrow_{\beta} t[s/x]$ Es ignoriert also die Unterstriche.

Beweis 9.1. Reduziere auf $t \rightarrow_{\beta} s$, Induktion über Kontexte

Wir bekommen also nicht mehr dazu, oder verlieren ausdrucksraft.

Lemma 9.3. *Syntaktisches Substitutionslemma*

$$u[v/y][s/x] = u[s/x][v[s/x]/y]$$

nicht simultan! Das v wird vom x beeinflusst.

wenn $y \notin FV(s)$, $x \neq y$ (bei dem ersten hätte man eine doppelsubstitution, beim zweiten wird die zweite reduktion void)

Beweis 9.2. Induktion über u (weil in diesen Reinsubstituiert wird)

Der interessante Fall ist hier der Induktionsanfang, weil im I.S nur weitergereicht wird.

Sei n eine Variable. (LHS/RHS = Left/Right handed side)

$$u \notin \{x, y\} \checkmark$$

$$u = x : LHS = s, RHS = s \text{ weil } y \notin FV(s)$$

$$u = y : LHS = v[s/x], RHS = v[s/x]$$

Lemma 9.4. Lemma B

$$a) \phi(t[s/x]) = \phi(t)[\phi(s)/x]$$

b) ϕ bewahrt β

$$\begin{array}{ccc} t & \xrightarrow{\beta} & s \\ \downarrow \phi & & \downarrow \phi \\ \phi(t) & \dots\dots\dots & \phi(s) \end{array} \quad \text{„}\phi \text{ bewahrt } \beta\text{“}$$

Beweis 9.3. .

a) Induktion über t , interessant nur $t = (\lambda y. u) v$

$$\begin{aligned} \phi(((\lambda y. u) v)[s/x]) &\stackrel{(1)}{=} \phi((\lambda y. u[s/x]) v[s/x]) = \phi(u[s/x])[\phi(v[s/x])/y] \\ &\stackrel{IV}{=} \phi(u)[\phi(s)/x][\phi(v)[\phi(s)/x]/y] \\ &\stackrel{\text{synt. Subst}+(1)}{=} \underbrace{\phi(u)[\phi(v)/y]}_{\phi((\lambda y. u) v)}[\phi(s)/x] \\ &= \phi((\lambda y. u) v)[\phi(s)/x] \end{aligned}$$

(1) o.E. $y \neq x$ $y \notin FV(s)$ (im zweifelsfall umbenennen)

b) Reduziere auf $t \rightarrow_{\beta} s$, Induktion über Kontexte:

(\cdot) : Fälle nach Markierung:

Fall 1: markiert:

$$\left[\begin{array}{ccc} (\lambda x. u) v & \xrightarrow{\beta} & u[v/x] \\ \phi & & \phi \\ \phi(u)[\phi(v)/x] & = & \phi(u)[\phi(v)/x] \end{array} \right]$$

Fall 2: unmarkiert:

$$\left[\begin{array}{ccc} (\lambda x. u) v & \xrightarrow{\beta} & u[v/x] \\ \phi & & \phi \\ \lambda x. \phi(u) \phi(v) & \xrightarrow{\beta} & \phi(u)[\phi(v)/x] \end{array} \right]$$

Beispiel mit nichtleerem Kontext:

Kontext $(\lambda x. C(\cdot))s$ und $t \rightarrow_{\beta} s$

$$\phi(\lambda x. C(t))s = \phi(C(t))[\phi(s)/x] \xrightarrow[\beta]{IV, C \text{ ist kleinerer Kontext}} \phi(C(s))[\phi(s)/x] \checkmark$$

Lemma 9.5. Lemma C

$$\begin{array}{l}
(\rightarrow_E) \frac{\Gamma \vdash \phi \rightarrow \psi \quad \Gamma \vdash \phi}{\Gamma \vdash \psi} \\
(\rightarrow_I) \frac{\Gamma, \phi \vdash \psi}{\Gamma \vdash \phi \rightarrow \psi} \\
(Ax) \frac{}{\Gamma \vdash \phi}
\end{array}$$

Satz 13. C-H-I:

$$\vdash \phi \iff \phi \text{ bewohnt}$$

Beweis 10.1. .

\Leftarrow trivial: lösche Terme aus Herleitung von $\vdash t : \phi$ ergibt Herleitung $\vdash \phi$ (damit erhält man die kombination der ϕ als typen, dies sind trivialerweise die Herleitung)

\Rightarrow Zu Γ definiert Kontext $\bar{\Gamma}$:

$$\Gamma = \{\phi_1, \dots, \phi_n\} \Rightarrow \bar{\Gamma} = \{x_1 : \phi_1, \dots, x_n : \phi_n\}$$

Also jeder Term wird als Typ gewertet und bekommt eine Variable.

$$\text{Zeige } \Gamma \vdash \psi \Rightarrow \exists t (\bar{\Gamma} \vdash t : \psi)$$

per Induktion über Herleitungen von $\Gamma \vdash \psi$

$$(Ax): \phi \in \Gamma \Rightarrow \psi = \phi_i \text{ für ein } x_i : \phi_i \in \bar{\Gamma} \xRightarrow{(AX)} \bar{\Gamma} \vdash x_i : \phi_i$$

(\rightarrow_E)

$$(\rightarrow_E) \frac{\Gamma \vdash \phi \rightarrow \psi \quad \Gamma \vdash \phi}{\Gamma \vdash \psi}$$

I.V. haben t,s mit

$$\frac{\bar{\Gamma} \vdash t : \phi \rightarrow \psi \quad \bar{\Gamma} \vdash s : \phi}{\bar{\Gamma} \vdash ts : \psi}$$

(\rightarrow_I) Beweis

$$(\rightarrow_I) \frac{\Gamma, \phi \vdash \psi}{\Gamma \vdash \psi \rightarrow \phi}$$

I.V. haben (bei $\phi = \phi_{n+1}$)

$$(\rightarrow_I) \frac{\bar{\Gamma}, x_{i+1} : \phi_{i+1} \vdash t : \psi}{\bar{\Gamma} \vdash \lambda x_i. t : \phi_{i+1} \rightarrow \psi}$$

\triangleleft “ \rightarrow ” ist intuitionistisch!

z.B. $((a \rightarrow b) \rightarrow a) \rightarrow a$ ist klassisch gültig, aber in minimaler (intuitionistischer) Logik nicht herleitbar.

$$\begin{array}{l}
(Ax) \frac{}{(a \rightarrow a) \rightarrow, a \vdash a} \\
(\rightarrow_E) \frac{(a \rightarrow a) \vdash (a \rightarrow a) \rightarrow a \quad (a \rightarrow a) \rightarrow a \vdash a \rightarrow a}{(a \rightarrow a) \rightarrow a \vdash a} \\
(\rightarrow_I) \frac{(a \rightarrow a) \rightarrow a \vdash a}{\vdash ((a \rightarrow a) \rightarrow a) \rightarrow a}
\end{array}$$

Auf Typeebene:

$$\underbrace{((a \rightarrow a) \rightarrow a) \rightarrow a}_{\lambda f. f(\lambda x. x)}$$

Man hat eine funktion, die wieder eine funktion erhält also das innere $(a \rightarrow a) \rightarrow a$ und hat als Ergebnis wieder ein a. Dazu muss man anwenden. Die innerer funktion muss den typ $a \rightarrow a$ haben. Das einzig mögliche hierfür ist die identitätsfunktion $\lambda x. x$

Deshalb haben wir eine funktion f in den wir eine funktion (identität) haben.

11 Induktive Datentypen

```
data Nat where
  0: () -> Nat
  Suc: Nat -> Nat
```

definiert Signatur $\Sigma_{Nat} = \{0/0, Suc/1\}$

Die Semantik von Nat ist definiert als

$\llbracket Nat \rrbracket = \{0, Suc(0), Suc(Suc(0)), \dots\}$ also ein Herbrandmodell.

Definition 11.1. Ein Σ -Modell (Σ -Algebra) \mathfrak{M} besteht aus

- Menge M (Träger)
- zu $f/n \in \Sigma$
- $\mathfrak{M} \llbracket f \rrbracket : M^n \rightarrow M$

Interpretation von Termen unter Umgebung $\eta : V \rightarrow M$:

$$\mathfrak{M} \llbracket t \rrbracket \eta \in M$$

$$\mathfrak{M} \llbracket x \rrbracket \eta = \eta(x) \quad x \in V$$

$$\mathfrak{M} \llbracket f(t_1, \dots, t_n) \rrbracket \eta = \mathfrak{M} \llbracket f \rrbracket (\mathfrak{M} \llbracket t_1 \rrbracket \eta, \dots, \mathfrak{M} \llbracket t_n \rrbracket \eta)$$

Beispiel 11.1. $\llbracket Nat \rrbracket$ ist eine Σ_{Nat} -Algebra per:

$$\llbracket Nat \rrbracket \llbracket 0 \rrbracket = 0$$

$$\llbracket Nat \rrbracket \llbracket succ \rrbracket (x) = x + 1$$

Literatur

- [1] Knuth-bendix algorithm for creating CR TES from terminating TES
https://en.wikipedia.org/wiki/Knuth%E2%80%93Bendix_completion_algorithm
- [2] dependant choice
https://de.wikipedia.org/wiki/Axiom_der_abh%C3%A4ngigen_Auswahl
- [3] nominale Mengen
<https://www.tcs.uni.lmu.de/mitarbeiter/martin-hofmann/publikationen-pdfs/c43-nominalrenamingsets.pdf>