

Lezione n°15 (23-11-21)

APPLICAZIONI LINEARI

Dati 2 spazi vettoriali sul campo K , V e W

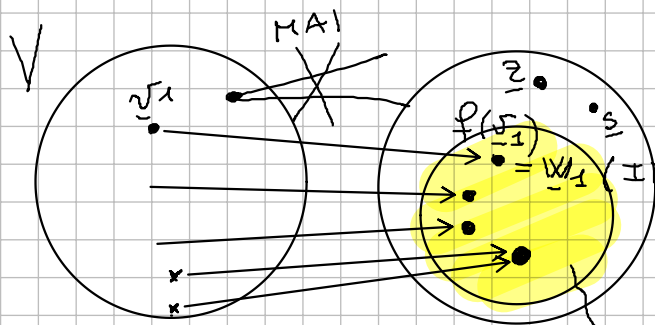
$$f: V \rightarrow W$$

si dice applicazione lineare se valgono 2 proprietà:

$$1) \forall v_1, v_2 \in V \quad f(v_1 + v_2) = f(v_1) + f(v_2)$$

$$2) \forall a \in K, \forall v \in V \quad f(a \cdot v) = a \cdot f(v)$$

IMMAGINE DI f : $\text{Im} f$



$$z, s \notin \text{Im} f$$

(elementi vuoti, non provengono da nessuno)

(IMMAGINE DEL VETTORE v_1)

INSIEME IMMAGINE DI f
(sono tutti i vettori di W che provengono da almeno un vettore di V)

$$\text{Im} f \subseteq W$$

Se $\text{Im} f = W$ (tutti gli elem. di W provengono da V)
allora f si dice **SURIETTIVA**

Si dimostra che " $\text{Im} f$ è SOTTOSPAZIO DI W "

Dimostrazione

1) Chiuso rispetto alla somma

$$\forall w_1, w_2 \in \text{Im} f \Rightarrow w_1 + w_2 \in \text{Im} f ?$$

entrambi "provengono"

da V \Downarrow Tale che?

$$\exists v_1, v_2 \in V \quad \begin{cases} f(v_1) = w_1 \\ f(v_2) = w_2 \end{cases}$$

$$\hookrightarrow \underbrace{w_1 + w_2}_{\text{LINEARITÀ 1) SOMMA}} = f(v_1) + f(v_2) = f(v_1 + v_2)$$

$$\underbrace{w_1 + w_2}_{\text{LINEARITÀ 1) SOMMA}} = f(v_1 + v_2) \Rightarrow \text{proviene da } v_1 + v_2$$

$$\hookrightarrow \in \text{Im} f \quad \checkmark$$

2) Chiuso risp. al prod. esterno

$$\forall \alpha \in K \quad \underbrace{\forall w \in \text{Im} f}_{\text{proviene da } V} \Rightarrow \underbrace{(\alpha \cdot w)}_{\text{proviene da } \alpha v} \in \text{Im} f ?$$

$$\exists v \in V \mid f(v) = w$$

Calcolo

$$\alpha \cdot w = \alpha \cdot f(v) = f(\alpha v) \quad \text{LINEARITÀ 2)}$$

$$\underbrace{\alpha w}_{\text{proviene da } \alpha v} = f(\alpha v)$$

$$\text{proviene da } \alpha v \Rightarrow \alpha w \in \text{Im} f \quad \checkmark$$

CONCLUDO CHE $\text{Im} f$ È SOTTOSPAZIO DI W

Dato che $\text{Im} f$ è sottospazio avrà una base,
quindi una dimensione (n° di vettori che formano una base)

$$\boxed{\dim \text{Im} f = \rho(A)} \quad A = \text{MATRICE ASSOCIATA ALL'APPLICAZ. LINEARE}$$

$$\text{BASE } \text{Im} f = \{ \underbrace{c_1, \dots, c_i, \dots, c_j, \dots}_{\text{colonne della matrice } A \text{ (di partenza)}} \}$$

linearmente indipendenti

$$\text{Im} f = \mathcal{L}(c_1, c_2, \dots, c_m)$$

LA MATRICE RIDOTTA PER RIGA NON PUÒ FORNIRE LA BASE DI $\text{Im} f$

22/2/21

$$M(f) = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} h+1 & 1 \\ 0 & h+1 \end{matrix}} & h \\ h+1 & 1 & h \\ \uparrow & \uparrow & \uparrow \end{pmatrix}$$

Studiamo $\text{Im} f$

Calcoliamo il rango di $M(f)$

3x3

$$\det M(f) = h(h+1)^2 + (h+1)^2 - h(h+1)^2 - (h+1)^2 = 0 \quad \forall h$$

$g < 3$

UN MINORE
DI ORDINE 2

$$\begin{vmatrix} h+1 & 1 \\ 0 & h+1 \end{vmatrix} = (h+1)^2 \neq 0$$

$h+1 \neq 0$

$h+1 \neq 0$

$$\Rightarrow g = 2$$

$$\boxed{h \neq -1}$$

sono dettate dal minore

Se $h \neq -1$ $\dim \text{Im} f = 2$ $\text{BASE Im} f = \{C_1, C_2\}$

$$\text{BASE Im} f = \{(h+1, 0, h+1), (1, h+1, 1)\}$$

$$\boxed{h \neq -1}$$

LEVIAMO LA CONDIZIONE:

$$\boxed{h = -1}$$

sostituiamo nella matrice $M(f) = A$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$R_1 = R_3$$

$$g = 1$$

$$\dim \text{Im} f = 1 ; \text{BASE Im} f = \{C_2\} = \{(1, 0, 1)\}$$

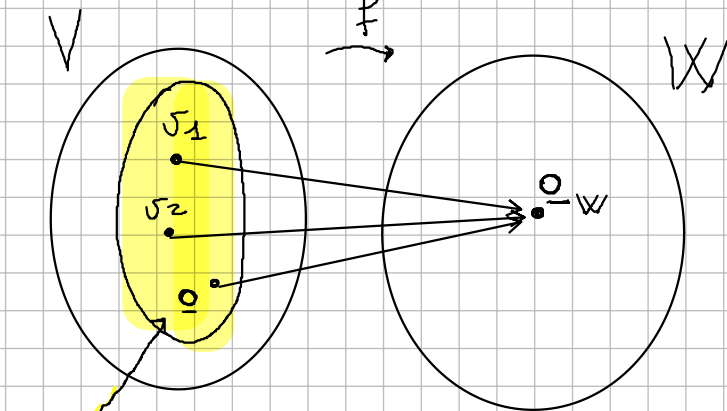
$$R. \begin{cases} \text{Se } h \neq -1 & \dim \text{Im} f = 2 & \text{Base Im} f = \{(h+1, 0, h+1), (1, h+1, 1)\} \\ \text{Se } h = -1 & \dim \text{Im} f = 1 & \text{Base Im} f = \{(1, 0, 1)\} \end{cases}$$

FARE ESERCIZI LIBRO PAG 151 - 188

CONSIDERANDO SOLO LE MATRICI $M^E(f), M(f)$

(OMETTERE $M^{EA}(f), M^A(f), M^{AE}(f), \dots$)

NUCLEO DI f : $\text{Ker } f$



$$\begin{aligned} f(v_1) &= 0 \\ f(v_2) &= 0 \\ f(0) &= 0 \end{aligned}$$

$\text{Ker } f$ (FORMATO DAI QUEI VETTORI DEL DOMINIO CHE HANNO PER IMMAGINE 0_W)

$$\text{Ker } f = \{ v \in V \mid f(v) = 0_W \} \subseteq V$$

SI DIMOSTRA CHE $\text{Ker } f$ È SOTTOSPAZIO DI V

DIMOSTRAZIONE

1) CHIUSO RISP. ALLA SOMMA : $\forall \underline{v}_1, \underline{v}_2 \in \text{Ker } f \Rightarrow \underline{v}_1 + \underline{v}_2 \in \text{Ker } f$?
 « finiscono » nel vettore nullo di W

$$\begin{aligned} f(\underline{v}_1) &= 0_W & f(\underline{v}_2) &= 0_W \\ \text{sommiamo} & & \text{membro a membro} \end{aligned}$$

$$\underbrace{f(\underline{v}_1) + f(\underline{v}_2)}_{\text{LINEARITÀ 1)} = \underbrace{0_W + 0_W}_{\downarrow}$$

$$\underbrace{f(\underline{v}_1 + \underline{v}_2)}_{\downarrow \underline{v}_1 + \underline{v}_2 \text{ finisce in } 0_W} = 0_W$$

2) CHIUSO RISP. AL PROD. ESTERNO : $\forall a \in K, \forall v \in \text{Ker } f \Rightarrow a \cdot v \in \text{Ker } f$?

$$\begin{aligned} f(v) &= 0 \\ \text{moltiplico i.e. z membro per } a \end{aligned}$$

$$a \cdot \underbrace{f(v)}_{=0} = a \cdot 0$$

$$f(av) = \underline{0}$$

av finisce in zero

$$\boxed{\dim \text{Ker} f + \dim \text{Im} f = \dim V} \quad \text{NOTA BENE} \\ \text{(Dim. omissa)} \quad \begin{matrix} \nearrow \rho \\ \nearrow \text{NOTA } (n) \end{matrix}$$

$$\boxed{\dim \text{Ker} f = \dim V - \dim \text{Im} f = n - \rho}$$

BASE $\text{Ker} f$: SIST. LINEARE OMOGENEO

$$A \cdot \underline{X} = \underline{0} \quad \begin{pmatrix} & & \\ & & \\ & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

RISOLVIAMO IL SISTEMA (di solito è usata la sostituzione)

22/2/21

$$M(f) = \begin{pmatrix} h+1 & 1 & h \\ 0 & h+1 & h+1 \\ h+1 & 1 & h \end{pmatrix}$$

$$f: \overset{n}{\mathbb{R}^3} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \quad \quad \quad V \quad \quad W \\ n=3$$

Studiamo $\text{Ker} f$

$$\dim \text{Ker} f = n - \rho$$

$$\text{Se } h \neq -1 \quad \rho = 2 \Rightarrow \dim \text{Ker} f = 3 - 2 = 1$$

$$\text{BASE } \text{Ker} f: AX = 0 \quad \begin{pmatrix} \boxed{h+1} & 1 & h \\ 0 & h+1 & h+1 \\ h+1 & 1 & h \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

RIDUCO

$$R_3 \rightarrow R_3 - R_1$$

$$\begin{pmatrix} \boxed{h+1} \neq 0 & 1 & h \\ 0 & \boxed{h+1} \neq 0 & h+1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ RIDOTTA}$$

$$\begin{cases} (h+1)x_1 + x_2 + hx_3 = 0 \\ \neq 0 & \neq 0 \\ (h+1)x_2 + (h+1)x_3 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} (h+1)x_1 - x_3 + hx_3 = 0 \\ x_2 = -x_3 \end{cases} \quad \uparrow \quad \forall x_3$$

$$(h+1)x_1 = x_3 - hx_3$$

$$(h+1)x_1 = \frac{(1-h)x_3}{h+1}$$

$$\text{Ker} f = \left\{ \left(\frac{(1-h)x_3}{h+1}, -x_3, x_3 \right) \right\}$$

1 INCOGN. LIBERA

BASE $\text{Ker} f = \left\{ \left(\frac{1-p}{p+1}, -1, 1 \right) \right\}$ UN SOLO VETTORE BASE DI $\text{Ker} f$
 SE $p \neq -1$

LEVIAMO LA CONDIZIONE $p = -1$ $q = 1$ $\dim \text{Ker} f = 3 - 1 = 2$
 $AX = 0$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} x_2 - x_3 = 0 \\ 0 = 0 \\ x_2 - x_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} x_2 = x_3 \\ \forall x_1 \end{matrix}$$

$\text{Ker} f = \{ (x_1, x_3, x_3) \}$ 2 INCOGN. LIBERE

BASE $\text{Ker} f = \{ (1, 0, 0), (0, 1, 1) \}$

PER BASE

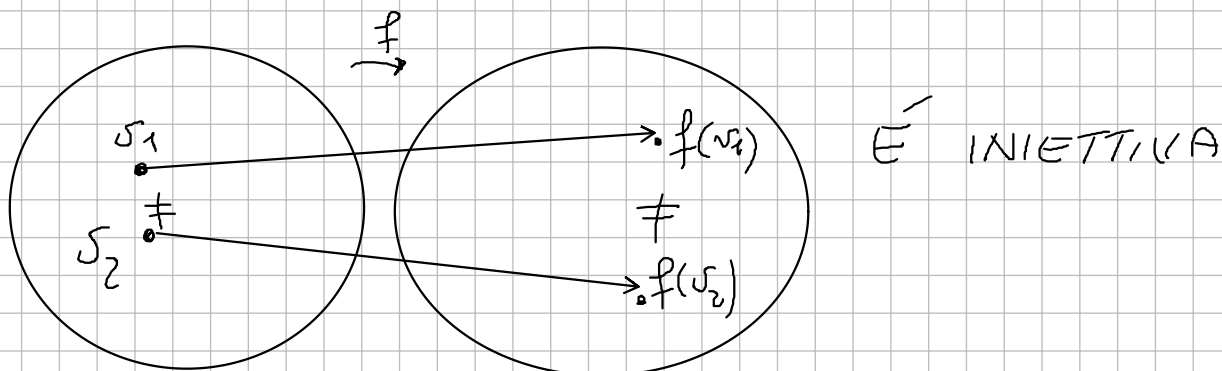
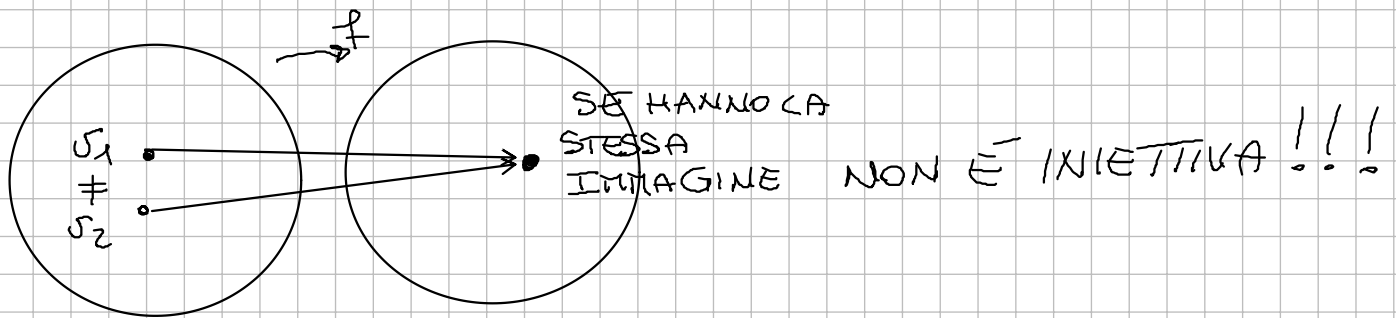
$x_1 = 1 \quad x_3 = 0$ 1° vett.

$x_1 = 0 \quad x_3 = 1$ 2° vett.

APPLICAZIONE INIETTIVA

"AD ELEMENTI DISTINTI DEL DOMINIO CORRISPONDONO ELEMENTI DISTINTI DEL CODOMINIO"

$$\forall v_1, v_2 \in V \quad v_1 \neq v_2 \Rightarrow f(v_1) \neq f(v_2)$$



SI PUO' DIRE ANCHE IN UN ALTRO MODO:

"Se $f(v_1) = f(v_2)$ allora affinché f è iniettiva deve accadere che $v_1 = v_2$ "

TEOREMA

$$f \text{ È INIETTIVA} \iff \text{Ker} f = \{0_V\}$$

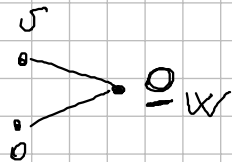
DIMOSTRAZIONE \Rightarrow :

Ipotesi f iniettiva

Tesi $\text{Ker} f = \{0_V\}$

Considero $\underbrace{v \in \text{Ker} f}$ E DIMOSTRO CHE $v = 0_V$

- $f(v) = 0_W$
- $f(0) = 0_W$



Per Ipotesi f È INIETTIVA
è possibile solo se
sono uguali
 $\Rightarrow v = 0$

\Leftarrow VICEVERSA

Ipotesi $\text{Ker} f = \{0_V\}$

Tesi f iniettiva

VOGLIO DIMOSTRARE CHE f È INIETTIVA QUINDI PRENDO

$$f(v_1) = f(v_2)$$

E DIMOSTRARE $v_1 = v_2$

TUTTO AL I MEMBRO

$$f(v_1) - f(v_2) = 0$$

LINEARITÀ

$$f(v_1 - v_2) = 0$$

$v_1 - v_2$ finisce in zero

$$\Downarrow v_1 - v_2 \in \text{Ker} f$$

PER IPOTESI IL NUCLEO
È FORMATO SOLO DALLO ZERO

$$\Downarrow v_1 - v_2 = 0 \Rightarrow v_1 = v_2$$

f È INIETTIVA

c.v.d. \checkmark
 \square















