

Lezione n. 13 (16-11-21)

CONTINUAZIONE

Teorema di Rouché-Capelli n. 1 (vd lezione n. 12)

Enunciato

"Dato un sist. lineare (m equ. in n incognite)

SISTEMA AMMETTE SOLUZ. $\Leftrightarrow g(A) = g(A, B)$ "

DIMOSTRAZIONE

\Rightarrow (LEZ. 12) Ip. Sist. ammette soluzioni $\nsubseteq g(A) = g(A, B)$

$$V = \mathcal{L}(\underbrace{C_1, \dots, C_m}_{\text{colonne di } (A, B)}, B)$$

$$W = \mathcal{L}(\underbrace{C_1, \dots, C_m}_{\text{colonne di } A})$$

Per ipotesi il sistema ammette almeno una soluz.

$$(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m) \Rightarrow \begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1m}x_m = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_m = b_m \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} \alpha_1 + \dots + \begin{pmatrix} a_{1m} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix} \alpha_m = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \boxed{C_1 \alpha_1 + \dots + C_m \alpha_m = B}$$

$\Rightarrow B$ quindi è comb. lin. delle colonne C_1, \dots, C_m

$$\Rightarrow V = \mathcal{L}(\underbrace{C_1, \dots, C_m}_{\text{colonne di } (A, B)}, B)$$

$$W = \mathcal{L}(\underbrace{C_1, \dots, C_m}_{\text{colonne di } A})$$

si può eliminare

stessa matrice

$$\Rightarrow V = W \Rightarrow \dim V = \dim W \Rightarrow g(A, B) = g(A)$$

\Leftarrow COND. SUFFICIENTE (DA QUI È NUOVO)

Ip. $g(A, B) = g(A)$

\exists SIST. AMMETTE ALMENO UNA SOLUZIONE

① • $\left[\begin{array}{l} \dim V = \dim W \leftarrow \text{Ip.} \\ \text{Indip. per costruzione} \end{array} \right. \Rightarrow V \equiv W$
+
② • $W \subseteq V$

Ricordiamo che erano

$V = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_m, \textcircled{B})$ $W = \mathcal{L}(C_1, \dots, C_m)$
colonne di (A, B) colonne di A

Per avere l'uguaglianza $V = W$ vuol dire che

B si può eliminare $\Rightarrow B$ DEVE ESSERE
COMB. LINEARE DELLE COLONNE C_1, \dots, C_m

$\Rightarrow B = \beta_1 \cdot C_1 + \beta_2 C_2 + \dots + \beta_m C_m$

$(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m)$ è SOLUZIONE
coeff. della comb. lineare (è la def. di soluzione)

\Downarrow

C.V.D.

□

Teorema di R. C. n° 2

Dato un sist. lineare possibile (ammette almeno una soluzione) allora possiamo sapere quante incognite libere avremo :

LE INCOGNITE LIBERE SONO

$n - \rho$

\uparrow
n° incognite

\uparrow
RANGO

2° MODULO DEL T. di R.C. N°2

IL SISTEMA AMMETTE

∞^{m-j} SOLUZIONI

e nessuna incogn.

$\infty^0 \rightarrow 1$ SOLA SOLUZIONE (SISTEMA DETERMINATO) } libera

(SIST. INDETERMINATO)

$\infty^1 \rightarrow \infty$ soluzioni } con 1 incognita libera

$\infty^2 \rightarrow \infty$ soluzioni con 2 = libere

etc...

DIMOSTRAZIONE OMESSA

CASO PARTICOLARE

$m = n$

"SIST. QUADRATI"

A È QUADRATA

$(C_1 \dots C_m)$

$$\begin{cases} 3x_1 - 2x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 - x_3 = 2 \\ x_2 + 2x_3 = 0 \end{cases} B$$

3 equazioni
in 3 incognite
"SIST. QUADRATO"

$A =$

$$\begin{pmatrix} 3 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

matrice
incompleta

3×3

CALCOLO IL $\det A = 1 + 3 + 4 = 8 \neq 0 \rightarrow S(A) = 3$

$$x_1 = \frac{\det B_1}{\det A} = \frac{10}{8}$$

dove $B_1 = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 1 \\ 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \det B_1 = 2 + 8 = 10$

$$x_1 = \frac{5}{4}$$

$$x_2 = \frac{\det B_2}{\det A} = \frac{12}{8} \quad \text{dove} \quad B_2 = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \det B_2 = 12$$

$$x_2 = \frac{3}{2}$$

$$x_3 = \frac{\det B_3}{\det A} = -\frac{6}{8} \quad \text{dove} \quad B_3 = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \det B_3 = -6$$

$$x_3 = -\frac{3}{4}$$

$$R. \quad S = \left\{ \left(\frac{5}{4}, \frac{3}{2}, -\frac{3}{4} \right) \right\} \quad \begin{matrix} \text{ZERO INCOGN.} \\ \text{LIBERE} \end{matrix}$$

$$\infty^{m-p} = \infty^{3-3} = \infty^0 \rightarrow 1 \text{ SOLA SOLUZIONE}$$

(SIST. DETERMINATO)

LA REGOLA DI

Se $\det A \neq 0 \Rightarrow$ CRAMER È APPLICABILE

Se $\det A = 0 \Rightarrow$ LA REGOLA NON È APPLICABILE

ENUNCIATO DEL TEOREMA DI CRAMER

"Dato un sist. lineare di n equ. in n incognite

il sistema è determinato $\Leftrightarrow \det A \neq 0$

e la soluzione è data dalla seguente formula

$$\begin{cases} x_1 = \frac{|B_1|}{|A|} \\ \vdots \\ x_m = \frac{|B_m|}{|A|} \end{cases} \quad \begin{matrix} \swarrow \det B_1 \\ \swarrow \det A \end{matrix} \quad \text{dove}$$

$$B_i = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & b_1 & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & b_m & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

colonna

i -esima

$i = 1, \dots, n$





















