ÉCOLE UNIVERSITAIRE POLYTECHNIQUE DE MONTPELLIER

MICROÉLECTRONIQUE ET AUTOMATIQUE - ÉLECTRONIQUE ET INFORMATIQUE INDUSTRIELLE

15 mai 2015

Rapport de robotique mobile Hovercraft



TERRIE Corentin CROS Bastien MONNIER Matthias





Table des matières

1	Notion élémentaire Watson	2
2	Démarrer sous Android2.1Sous Windows2.2Sous Linux	2 2 2
3	Une première appli - Interface de base 3.1 App 1	2 2 2
4	Complexification de l'appli - Utiliser plusieurs activités	2
5	Intégration du joystick	2
6	Utilisation des capteurs	2
7	Communication avec une STM	2
8	Foire aux conseils ;-)	2

- 1 Notion élémentaire Watson
- 2 Démarrer sous Android
- 2.1 Sous Windows
- 2.2 Sous Linux
- 3 Une première appli Interface de base
- 3.1 App 1
- 3.2 Cycle de vie d'une activité
- 4 Complexification de l'appli Utiliser plusieurs activités
- 5 Intégration du joystick
- 6 Utilisation des capteurs

Pour apprendre à utiliser les capteurs de votre support android, le tutoriel de Matthias Seguy est très bien fait. Voici le lien :

http://mathias-seguy.developpez.com/cours/android/android-capteurs

- 7 Communication avec une STM
- 8 Foire aux conseils ;-)