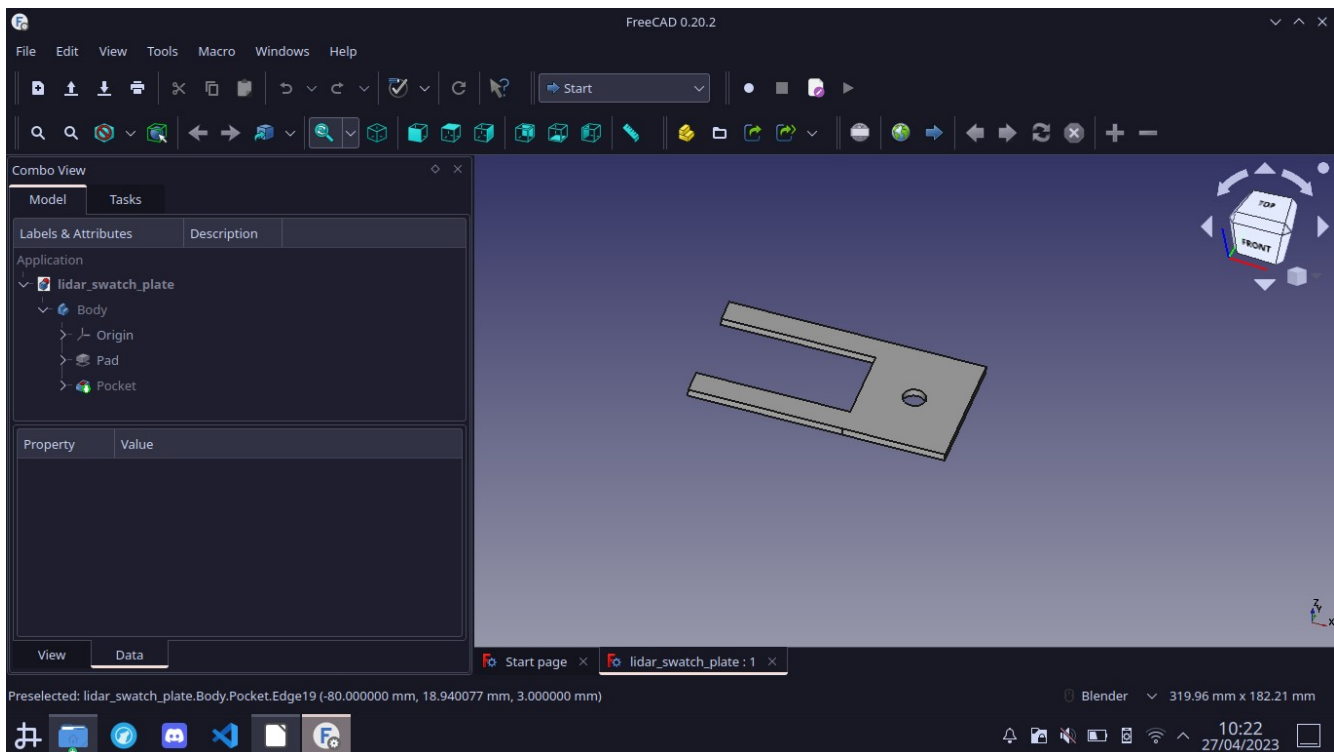
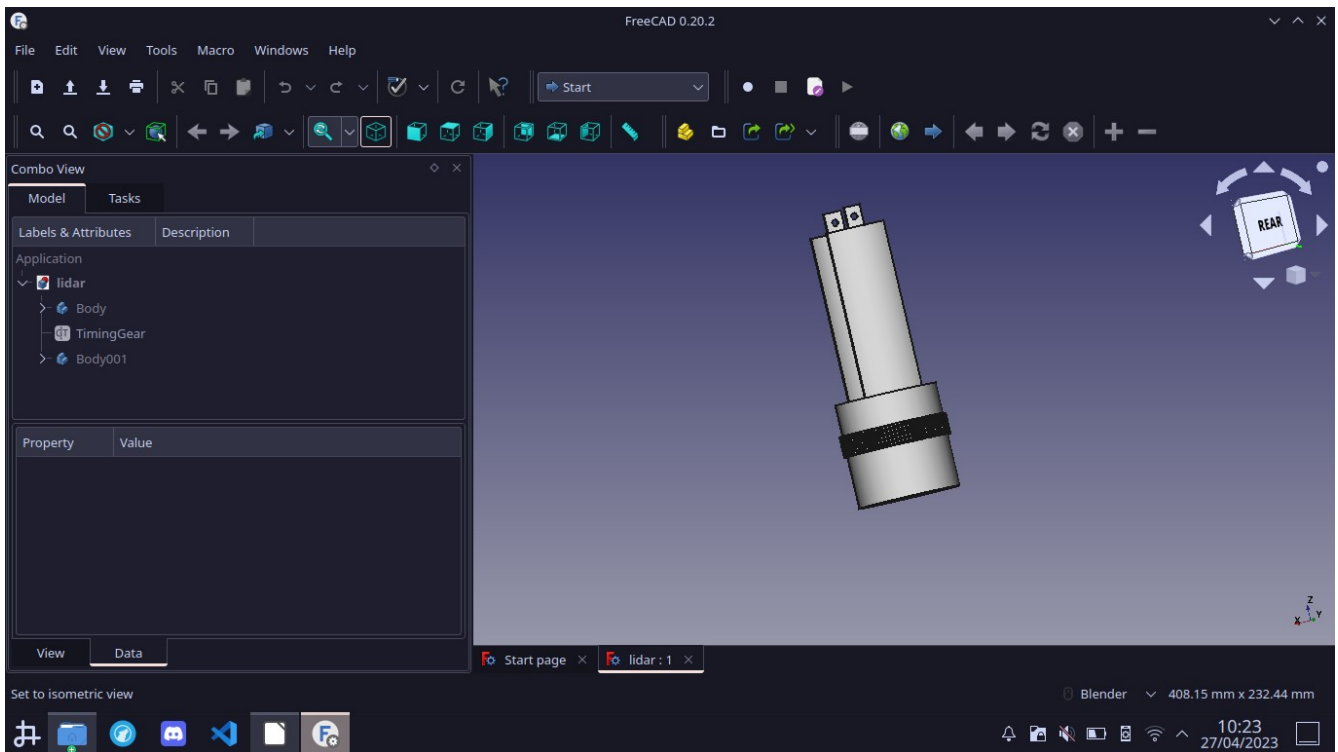


25/04

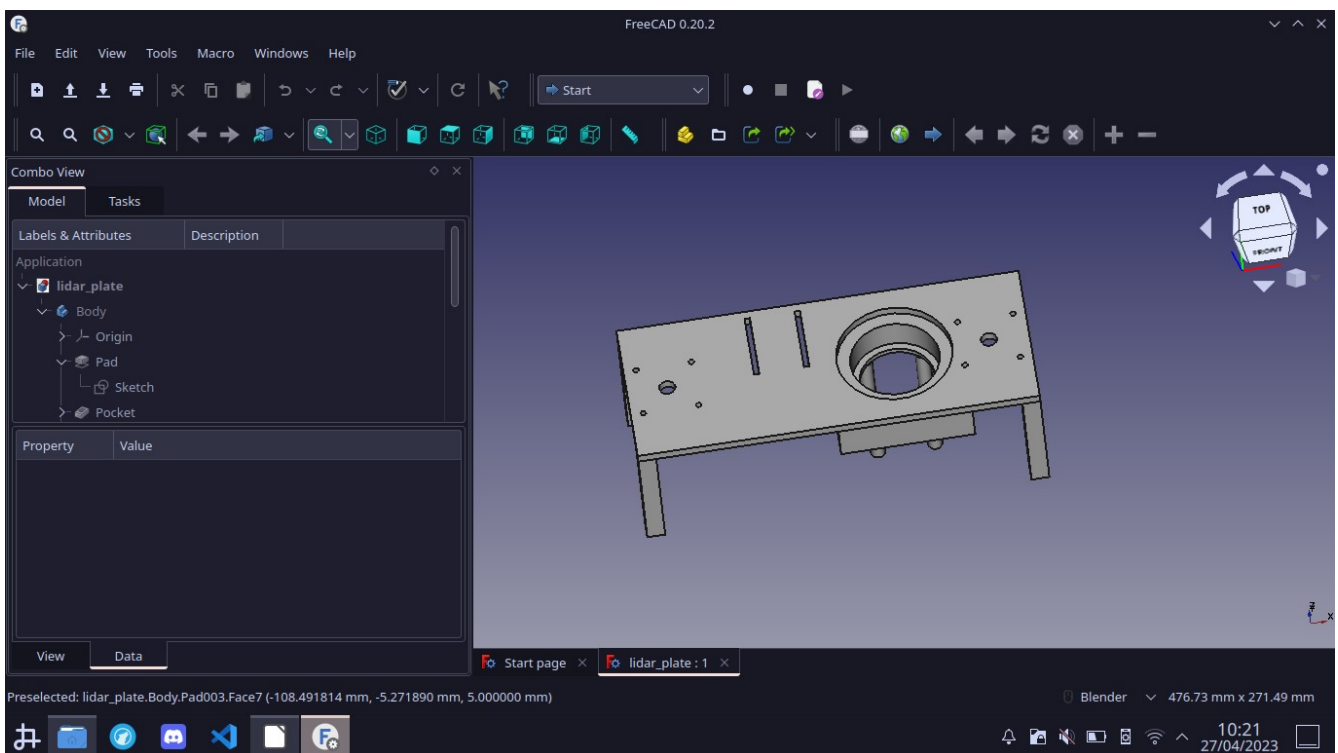
Le système de fonctionnement du LIDAR a été revue. Les servo-moteurs utilisés pour changer l'inclinaison du miroir ont été remplacés par un moteur pas à pas. Ainsi, le problème de transmission du mouvement des servos moteurs vers le miroir est réglé et la précision est accrue. Le nouveau système fonctionne grâce à un plateau positionné sur une vis sans fin qui est fixé au moteur pas à pas via un coupleur. Le plateau consiste de deux plaques qui prennent en étau la bague qui sert à faire varier la rotation du miroir. Voici la pièce modélisée sur FreeCAD :



Le rotor à également été remodelisé pour y ajouter des crans pour que la courroie adhère mieux :



Enfin, le support a aussi été revue pour y ajouter le deuxième moteur pas à pas ainsi que mieux supporter le rotor :



Les pièces seront imprimées pour la prochaine séance.