Mise en place du RPLIDAR avec une arduino uno. La arduino uno ne possédant qu'un seul port série, celui-ci a été utilisé pour la communication avec l'ordinateur tandis qu'un autre port virtuel a été créé avec la librairie "softwareserial" pour communiquer avec le RPLIDAR.

Début d'un programme en python permettant d'afficher les valeurs en direct sur un plan polaire type "radar".

