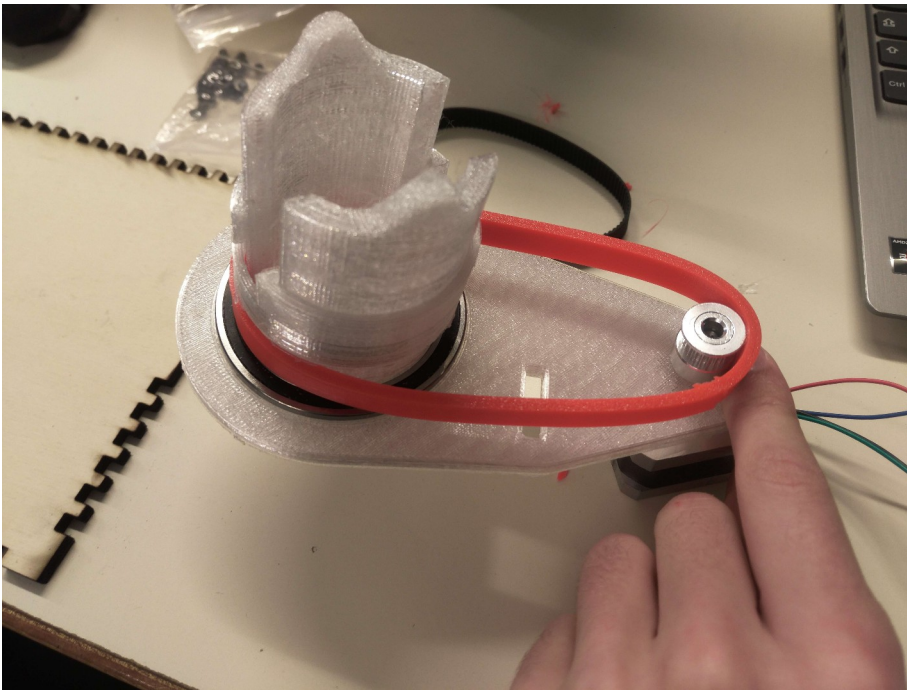


15/11

Impression

Après nettoyage et un simple ponçage des pièces imprimées à la dernière séance ainsi que l'impression d'une courroie en filament flexible, voici le résultat :



Plusieurs problèmes émergent alors :

- Courroie trop large, trop épaisse et trop longue
- Jeu entre le roulement à bille et le rotor
- Synchroniseurs qui traduisent difficilement
- Plusieurs autres défauts mineurs

Les modèles ont été revus et sont en attente d'impression

LIDAR

Lecture de la datasheet du capteur pour une utilisation rapide ($>1000\text{Hz}$).

Début du programme permettant de prendre un nombre de points et de les localiser dans l'espace pour réaliser la cartographie.