

Test du LIDAR-Lite v3HP

Le capteur possède une précision d'environ 2 cm. Il détecte des obstacles à plus de 12 m sans problèmes. Il reste à vérifier le nombre de mesure par secondes (sans la communication série avec l'ordinateur).

Commande et début modélisation du lidar

Fin des recherches sur la conception du lidar (système courroie, fixation et roulement à billes).
Modélisation des divers composants sur fusion 360 pour impression 3d et découpe laser à la prochaine séance.

