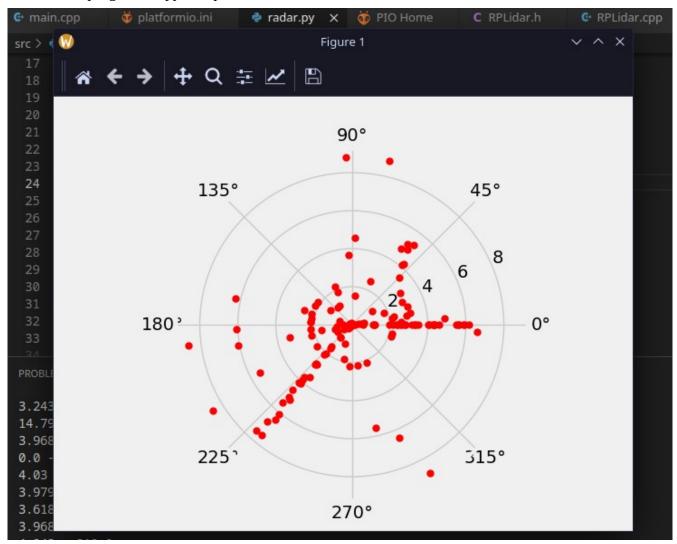
Finition du programme python permettant de visualiser les données du lidar en direct :



Il a fallu du temps pour trouver pourquoi les données du lidar n'étaient pas bonnes. Il s'agissait en fait d'une mauvaise synchronisation de la liaison série de l'ordinateur et du lidar (pas le même débit).

Le programme python n'est pas parfait dû à des limitations de la librairie matplotlib (mauvaise performance) qui limite le nombre de points pouvant être ajouté par seconde. Il y a donc un délai grandissant entre la prise de point par le lidar et la lecture de celui-ci par le programme python.