— Algoritmi Avansaţi 2021 C-4 Vertex Cover Problem, Linear Programming

Lect. Dr. Ştefan Popescu

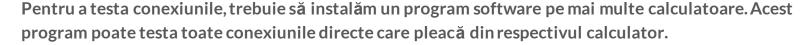
Email: stefan.popescu@fmi.unibuc.r

Grup Teams:



Problema:

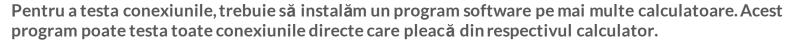
Fie o rețea de calculatoare în care trebuie să testăm toate conexiunile.





Problema:

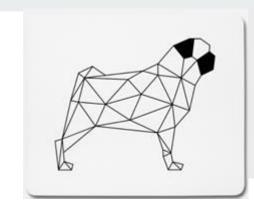
Fie o rețea de calculatoare în care trebuie să testăm toate conexiunile.



Evident, putem instala acest program pentru a monitoriza întreaga rețea, dar dorim să minimizam intervenția. Deci se pune problema găsirii unei submulțimi de calculatoare de cardinal minim care să poată monitoriza întreaga rețea.







Problema formală:

Fie un graf neorientat G=(V,E).

Numim "acoperire" o submulțime $S \subset V$ cu proprietatea ca pentru orice $(x,y) \in E$ avem

 $x \in S$ sau $y \in S$ (sau $x,y \in S$)

Se pune problema găsirii unei acoperiri S de cardinal minim!



Problema formală:

Fie un graf neorientat G=(V,E).

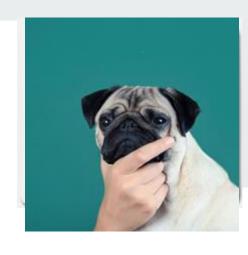
Numim "acoperire" o submulțime $S \subset V$ cu oriorietatea ca pentru orice $(x,y) \in E$ avem

 $x \in S$ sau $y \in S$ (sau $x,y \in S$)

Se pune problema găsirii unei acoperiri S de cardinal minim!

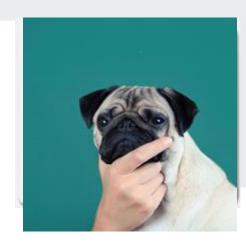
Această problemă este NP-hard.

```
Fie următorul algoritm: INPUT: G=(V,E)
E'=E; S=\emptyset;
cât timp E'\neq\emptyset:
aleg (x,y)\in E';
S=S\cup\{x\}
stergem din E' toate muchiile incidente lui x
return S
```



```
Fie următorul algoritm:
```

```
INPUT: G=(V,E)
E'=E; S=\emptyset;
cat timp E'\neq\emptyset:
aleg (x,y)\in E';
S=S\cup\{x\}
stergem din E' toate muchiile incidente lui x
<math display="block">return S
```



Q1. Mulțimea de noduri S este o acoperire pentru graful G? DA/NU

```
Fie următorul algoritm:
```

```
INPUT: G=(V,E)

E'=E; S=\emptyset;

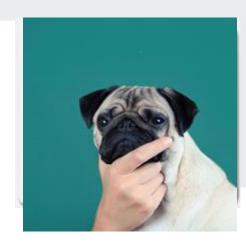
cat timp E'\neq\emptyset:

aleg(x,y)\in E';

S=S\cup\{x\}

stergem din E' toate muchiile incidente lui x

<math>stergem din E' toate muchiile incidente lui x
```



Q1 Mulţimea de noduri S este o acoperire pentru graful G?

DA!

```
Fie următorul algoritm:
```

```
INPUT: G=(V,E)

E'=E; S=ø;

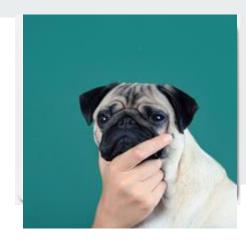
cât timp E'≠ø:

aleg (x,y)∈E';

S=S∪{x}

ştergem din E' toate muchiile incidente lui x

return S
```



Q2. Algoritmul de alături:

- a) Este un algoritm care generează mereu soluția optimă
- b) Este un algoritm 3-aproximativ pentru VCP
- c) poate furniza si un răspuns de 100 de ori mai slab decât soluția optimă

Fie următorul algoritm:

INPUT: G=(V,E)

E'=E; S=ø;

cât timp E'≠ø:

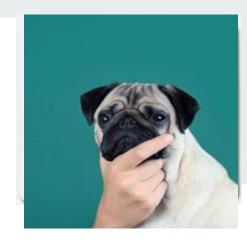
aleg (x,y)∈E';

 $S=S\cup\{x\}$

ştergem din E' toate muchiile

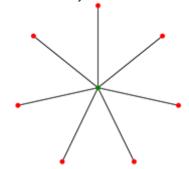
incidente lui x

return S



Q2. Algoritmul de alături:

poate furniza si un răspuns de 100 de ori mai slab decât soluția optimă



```
Fie următorul algoritm:
```

```
INPUT: G=(V,E)

E'=E; S=\emptyset;

cat timp E' \neq \emptyset:

aleg (x,y) \in E';

S=S \cup \{x\}

stergem din E' toate muchiile incidente lui x

return S
```



Q3. Cum putem modifica algoritmul alăturat astfel încât să îmbunătățim rezultatul?

Fie următorul algoritm:

```
INPUT: G=(V,E)

E'=E; S=ø;

cât timp E'≠ø:

aleg (x,y)∈E';

S=S∪

$tergem din E
```

Y

return S

ștergem din E' toate muchiile incidente <u>lui x și lui</u>



Q3. Cum putem modifica algoritmul alăturat astfel încât să îmbunătățim rezultatul?

Fie următorul algoritm:

ApproxVertexCover (V,E)

E'=E; S=ø;

cât timp E'≠ø:

aleg $(x,y) \in E'$;

S=SU{x,y

ștergem din E' toate muchiile incidente lui x și lui



return S



Deși pare o abordare cel puțin ciudată, algoritmul alăturat este un algoritm 2-aproximativ pentru vertex cover problem!

Fie următorul algoritm:

ApproxVertexCover (V,E)

E'=E; S=ø;

cât timp E'≠ø:

aleg (x,y)∈E'

S=S∪<u>{x,y</u>

ștergem din E' toate muchiile incidente <u>lui x și lui</u>



return S



Deși pare o abordare cel puțin ciudată, algoritmul alăturat

- 1) generează o acoperire validă
- 2) este un algoritm 2-aproximativ

Fie următorul algoritm:

ApproxVertexCover (V,E)

E'=E; S=ø;

cât timp E'≠ø:

aleg $(x,y) \in E'$;

S=S∪{<u>x,y</u>

ștergem din E' toate muchiile incidente lui x și lui



return S



Lema 1. Fie G=(V,E) un graf neorientat și OPT cardinalul unei acoperiri de grad minim a lui G. Fie E'⊂E o mulțime de muchii nod disjuncte.

Atunci avem că OPT≥|E'| Demonstratie:

Seria 23 & Seria 24

Fie următorul algoritm:

ApproxVertexCover (V,E)

E'=E; S=ø;

cât timp E'≠ø:

aleg $(x,y) \in E'$;

S=S∪{<mark>x,y</mark>

ștergem din E' toate muchiile incidente lui x și lui



return S



Teorema 2. Algoritmul alăturat este un algoritm 2 aproximativ pentru VCP.

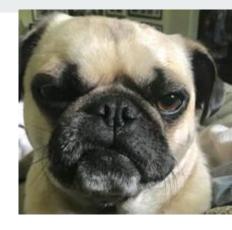
Demonstratie:

Seria 23 & Seria 24

Complicam Problema! Weighted Vertex Problem.

Fie un graf G=(V,E) - un graf simplu, si $f:V \rightarrow R_+$ care asociază fiecărui vârf, un cost

Trebuie să găsim o acoperire de varfuri S astfel încât să minimizăm: $\sum_{v \in S} f(v)$



Este dificil să găsim un algoritm aproximativ pt aceasta problemă prin metodele "tradiționale"

Tb sa gasim o abordare noua!

O problemă de programare liniară arată în felul următor:

- o funcție de "cost" cu d variabile x₁, x₂, ..., x_d
- un set de n constrângeri liniare peste variabilele x₁, x₂, ..., x_d

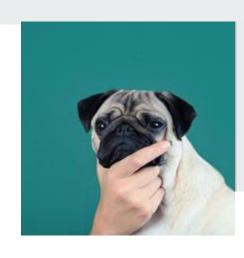
Scopul este asignarea de valori pentru variabilele de tip x_i astfel încât să minimizăm (sau, după caz, să maximizăm) funcția de cost, respectand totodata toate cele n constrangeri

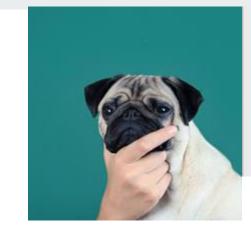
O problemă de programare liniară arată în felul următor:



Tb minimizat $c_1x_1 + \cdots + c_dx_d$ astfel încât $a_{1,1}x_1 + \cdots + a_{1,d}x_d \le b_1$ $a_{2,1}x_1 + \cdots + a_{2,d}x_d \le b_2$...

 $a_{n,1}X_1 + \cdots + a_{n,d}X_d \le b_n$





O constrângere poate conține adunări de variabile, poate folosi inegalități de orice tip (<,>,>=,<=,=)

O constrângere nu poate fi opțională! Toate constrângerile sunt "binding"

În constrangeri nu pot apărea elemente de forma "x_i*x_j" sau "x²" - trebuie sa fie liniare!

O problemă de programare liniară arată în felul următor:

Ex:

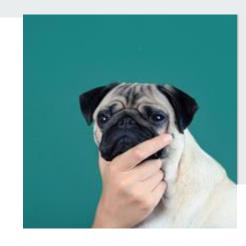
Tb minimizat $c_1x_1 + \cdots + c_dx_d$ astfel încât

$$a_{1,1}x_1 + \cdots + a_{1,d}x_d \le b1$$

 $a_{2,1}x_1 + \cdots + a_{2,d}x_d \le b2$

• • •

$$a_{n,1}x_1 + \cdots + a_{n,d}x_d \le b1$$



Astfel de sisteme pot fi rezolvate în timp polinomial prin algoritmi *simplex* (vezi cursul de Tehnici de Optimizare).

O problemă de programare liniară arată în felul următor:

Ex:

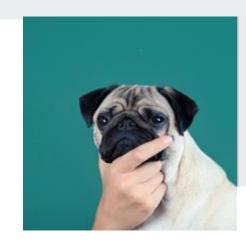
Tb minimizat $c_1x_1 + \cdots + c_dx_d$ astfel încât

$$a_{1,1}x_1 + \cdots + a_{1,d}x_d \le b1$$

 $a_{2,1}x_1 + \cdots + a_{2,d}x_d \le b2$

• • •

$$a_{n,1}x_1 + \cdots + a_{n,d}x_d \le b1$$



Astfel de sisteme pot fi rezolvate în timp polinomial prin algoritmi *simplex* (vezi cursul de Tehnici de Optimizare).

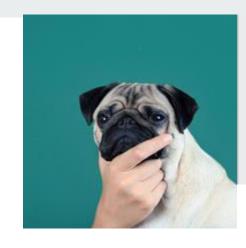
OBSERVAŢIE:

Algoritmii simplex rezolvă inegalitatea pentru **x**_i - **numere reale**!

Revenim la WVCP (slide 16)

Putem formula această problemă ca o problemă de programare liniară:

<u>Seria 23 & Seria 24</u>



Astfel de sisteme pot fi rezolvate în timp polinomial prin algoritmi *simplex* (vezi cursul de Tehnici de Optimizare).

OBSERVAŢIE:

Algoritmii simplex rezolvă inegalitatea pentru **x**_i - **numere reale**!

Further reading:

Suport de curs saptamanile 4-5 (engl)

