— Algoritmi Avansaţi 2021 c-3 Hamiltonian Cycle Problem, TSP, bonus: Christofides' algorithm

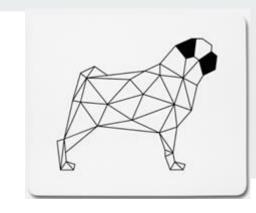
Lect. Dr. Ştefan Popescu

Email: stefan.popescu@fmi.unibuc.r

Grup Teams:



Ciclu Hamiltomian (HC-Problem)



Fie G=(V,E) un graf neorientat.

Numim ciclu hamiltonian un ciclu în G cu proprietatea că fiecare nod apare exact o singură dată.

HC-Problem este problema de decizie dacă într-un graf oarecare există sau nu un astfel de ciclu.

HC-Problem este NP-Completa



Fie G un graf complet cu ponderi>0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.



Fie G un graf complet cu ponderi>0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.

TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"



Fie G un graf complet cu ponderi>0 pe muchii.

Evident G este graf hamiltonian, dar se pune problema găsirii ciclului hamiltonian de cost total minim.

Costul unui ciclu este suma costurilor muchiilor din componența sa.

TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

TSP este o problema NP-hard. Găsirea unui algoritm aproximativ este necesara!



TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

TSP este o problema NP-hard. Găsirea unui algoritm aproximativ este necesara!

După cum vom vedea, nu dispunem de un astfel de algoritm.



TSP:

"Un vânzător ambulant vrea să își promoveze produsele în *n* locații. El dorește să treacă prin toate localitățile o singură dată, la final ajungând în localitatea de unde a plecat. Pentru a lucra cât mai eficient, vânzătorul dorește sa minimizeze costul total al deplasării"

Teorema 1.

Nu există nicio valoare c pentru care sa existe un algoritm în timp polinomial și care să ofere o soluție cu un factor de aproximare c pentru TSP, decât dacă P=NP.

Demo: Vom arată că există un asemenea algoritm aproximativ, dacă și numai dacă putem rezolva problema HC în timp polinomial.

Seria 23 & Seria 24

It's important to have a twinkle in your wrinkle.

-Author Unknown

În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

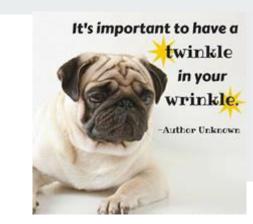
It's important to have a twinkle in your wrinkle.

-Author Unknown

În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimiști.:-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor $L_1 \ge L_2 \ge L_3$, avem $L_3 + L_2 \ge L_1$



În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimi ști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor $L_1 \ge L_2 \ge L_3$, avem $L_3 + L_2 \ge L_1$

Pentru un graf complet ponderat, care respectă regula triunghiului, există algoritmi aproximativi pentru rezolvarea TSP!



În ciuda pesimismului oferit de rezultatul anterior, putem fi optimi ști. :-)

Pug-ul nostru comis-voiajor se deplasează într-un spațiu euclidian. Deci se respectă întotdeauna regula triunghiului!

Regula triunghiului (recap): Pentru orice triunghi cu lungimea laturilor $L_1 \ge L_2 \ge L_3$, avem $L_3 + L_2 \ge L_1$

Pentru un graf complet ponderat, care respectă regula triunghiului, există algoritmi aproximativi pentru rezolvarea TSP!!!





Regula triunghiului pe grafuri ne spune că pentru oricare 3 noduri interconectate u,v,w avem:

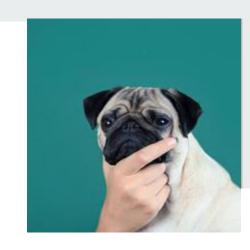
 $len((u,v)) \leq len((v,w)) + len((w,u))$

Altfel spus, odată ce am traversat nodurile u,v,w - în această ordine, este mai eficient ca să ne întoarcem în u direct din w decât via v.

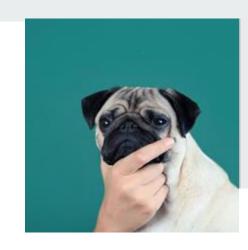
Observație 2:

Fie G un graf complet, ponderat, care respectă regula triunghiului. Şi fie $v_1, v_2, v_3,, v_k$ un lanț în graful G. Atunci avem len $((v_1, v_k)) \le \text{len}(v_1, v_2, v_3,, v_k)$

Demo: Seria 23 & Seria 24 Hint: Inducție



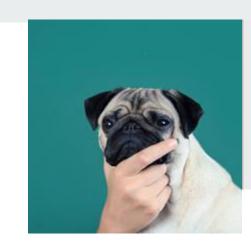
Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Asemănare dintre MST și TSP?



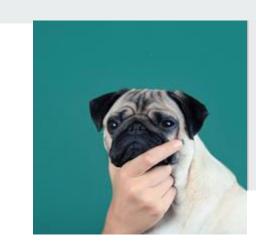
Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru

Asemănare dintre MST și TSP?

Ambele caută un traseu de cost total minim care sa cuprindă toate nodurile



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Diferențe dintre MST și TSP?



Arbore parțial de cost minim - algoritmi și timpi de lucru Diferențe dintre MST și TSP?

- unul este un arbore, altul este un ciclu
- una este P iar alta este NP hard!

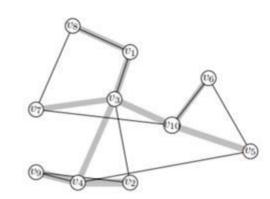


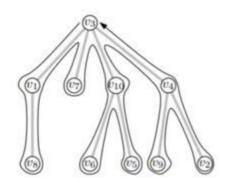
Lema 3:

Fie OPT costul soluției optime pentru TSP, iar MST - ponderea totală a unui Arbore parțial de cost minim pe baza aceluiași graf. Avem relația

OPT≥MST

Demo: Seria 23 & Seria 24





ApproxTSP(G)

1: Calculam arborele partial de cost minim T pentru graful G.

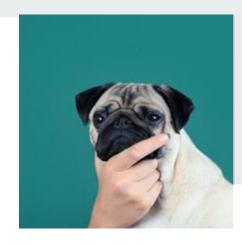
2: Alegem un nodu ∈ T pe post de radacina.

3: **Γ**=Ø.

4: Parcurgere (u, Γ)

5:concatenam nodul u la finalul lui Γ pentru a inchide un ciclu.

6: return Γ

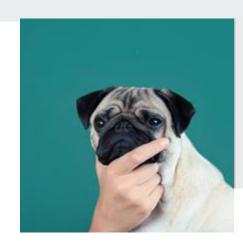




1: Concatenampe u la Γ.

2: pentru fiecare v, fiu al lui u:

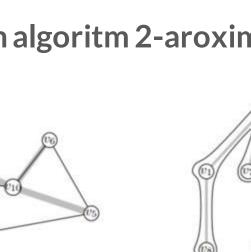
3: Parcurgere(v, Γ)



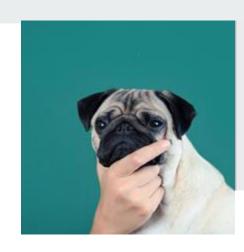
Teorema 4:

Algoritmul descris anterior este un algoritm 2-aroximativ pentru TSP

Demo: Seria 23 & Seria 24

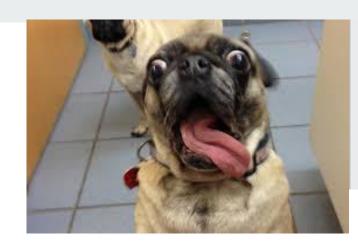


Se poate oare mai bine?



Se poate oare mai bine?

DA!

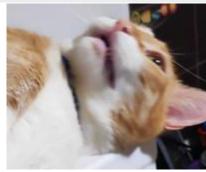




Se poate oare mai bine?

Algoritmul lui Christofides!





ChristofidesTSP(G)

- 1: Calculam T, un APCM in G
- 2: Fie V* ⊂ V multimea de varfuri de grad impar din T. (va exista mereu un numar par de varfuri de grad impar)
- 3: Fie graful G* = (V*, E*)-graful complet indus de V*.
- 4: Calculam M cuplajul perfect de pondere totala minima pentru G*
- 5: reunim multimile Msi T,
- $6: deoarece\ to ate\ nodurile\ au\ grad\ par, putem\ evidentia\ un\ ciclu\ Eulerian\ \Gamma\ in\ multigraful\ indus\ de\ M\ U\ T$
- 7: Pentru fiecare varf din Γ , eliminam toate "dublurile" sale, reducand costul total.
- 8: return Γ

Next time:

