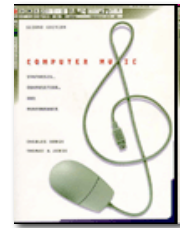


# Tema 1: Representación del sonido

## Contenidos

- Naturaleza y representación del sonido
  - Representación en el tiempo: la señal
  - Representación en la frecuencia: el espectro
- Representación digital
- Evolución temporal del espectro y FFT
- Caracterización del espectro:
  - Frecuencia fundamental y armonicidad
  - Envolvente espectral y formantes
- El ruido



Computer Music  
C. Dodge & T.A. Pierce



The Computer Music Tutorial  
Curtis Roads



John Watkinson

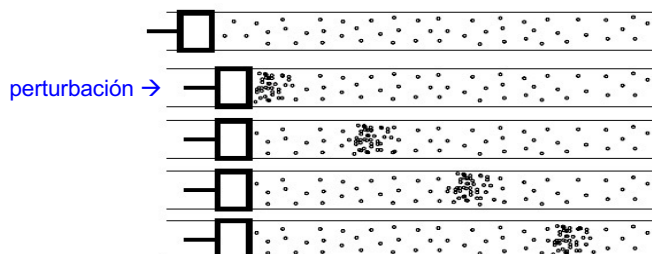
Sonido y Música por Computador

José Manuel Iñesta

## El sonido en el dominio temporal

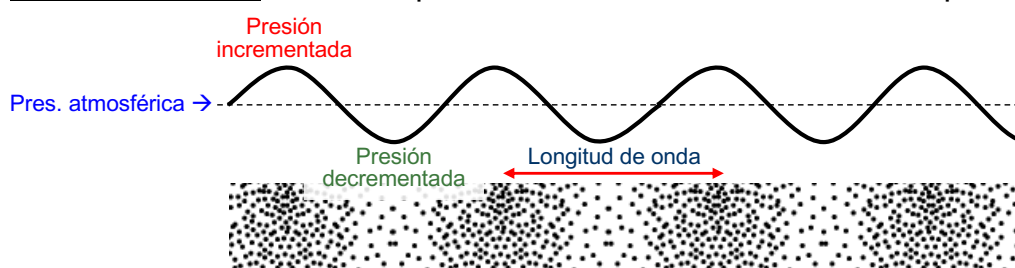
### Naturaleza del sonido

- Las perturbaciones del aire que nos rodea las percibimos como **sonido** cuando llegan a nuestros oídos.
- Las perturbaciones se propagan desde los objetos que las producen hasta nuestros oídos como ondas de presión.



- Se trata de una onda **longitudinal**.
- En contraste con una onda en una cuerda, que sería *transversal*.

- Señales sonoras: Son la representación de las variaciones de presión.



# El sonido en el dominio temporal

## Naturaleza del sonido

- ¿A qué **velocidad** se propagan las ondas sonoras en el aire?

$$v = 340 \text{ m/s a } 15^\circ\text{C al nivel del mar (} P_{\text{atm}} = 1013 \text{ mbar)}$$

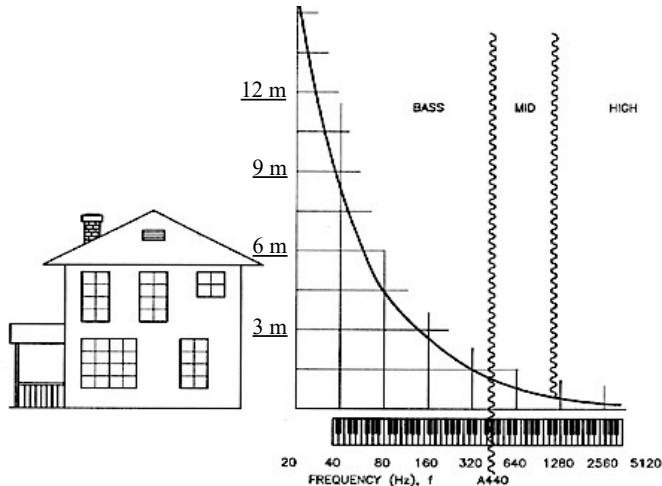
El sonido cruza una sala de 10 m en 29 ms (va y vuelve en 59 ms)

- ¿Cuál es el **tamaño** del sonido? (su **longitud de onda**)

$$\lambda = v / f \rightarrow \lambda_{1\text{kHz}} = 340 / 1000 = 0,34 \text{ metros} = 34 \text{ cm}$$



1 kHz ~ 1 cabeza



Frecuencia (Hz)	Longitud de onda
20.000	1,7 cm
1.000	34 cm
440 (LA <sub>4</sub> )	77 cm
340 (~FA <sub>4</sub> )	1 m
20	17 m

3

# El sonido en el dominio temporal

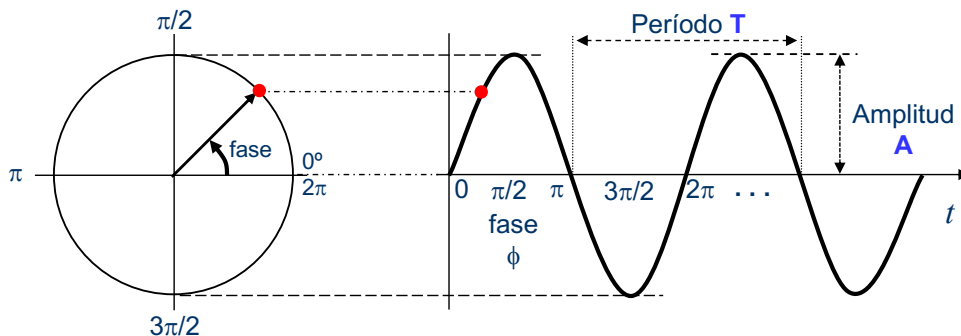
## Representación del sonido

- La señal más *simple* posible es la sinusoidal.
- Se representa mediante la función seno.
- Es *simple* porque contiene **una única frecuencia** ( $f$ ):

$$1 \text{ Hz} = 1 \text{ ciclo/s}$$

$$s(t) = A \sin(2\pi f t + \phi_0)$$

FASE  
 Frecuencia  $f = 1/T$  (Hz) (s)  
 FASE INICIAL



### Definiciones:

- El **periodo**  $T$  es el tiempo que tarda la onda en pasar 2 veces por la misma fase.
- La **amplitud**  $A$  es el valor máximo de la señal en valor absoluto.
- La **longitud de onda**  $\lambda$  es la distancia recorrida por la onda en un periodo.

4

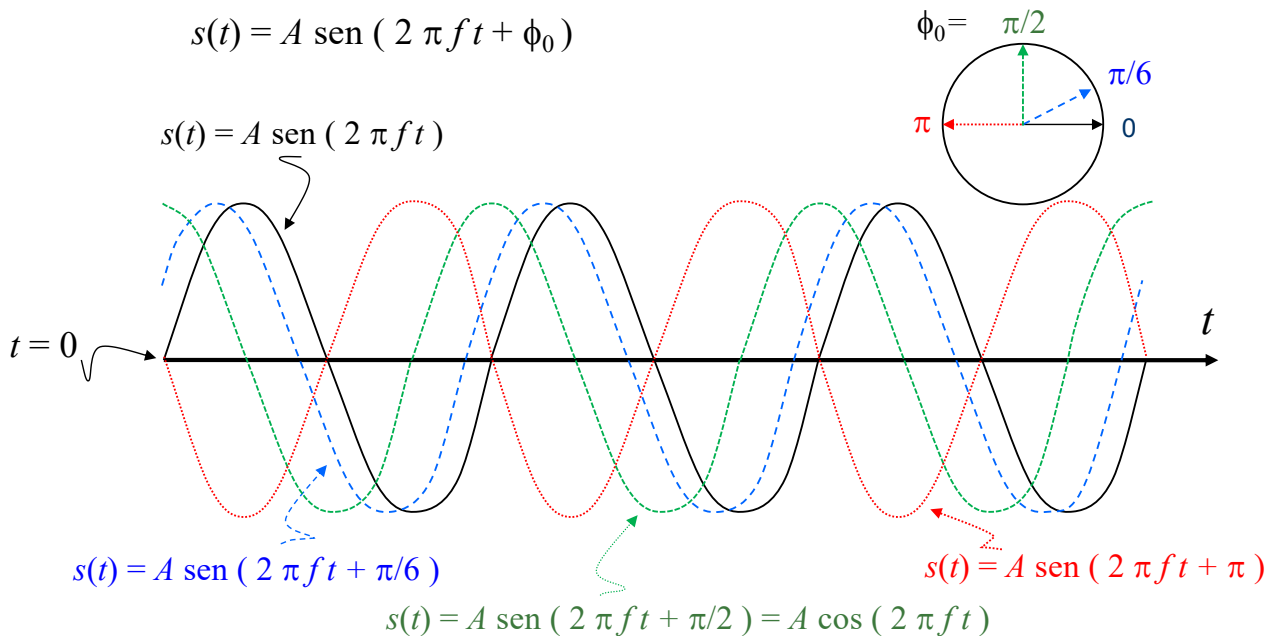
# El sonido en el dominio temporal

## Representación del sonido

- La influencia de la fase inicial ( $\phi_0$ )

Permite describir cuál es el valor de la onda en el inicio del tiempo ( $t = 0$ ), pero su influencia es mínima en la percepción del sonido (nula si es estacionario).

$$s(t) = A \sin(2\pi f t + \phi_0)$$



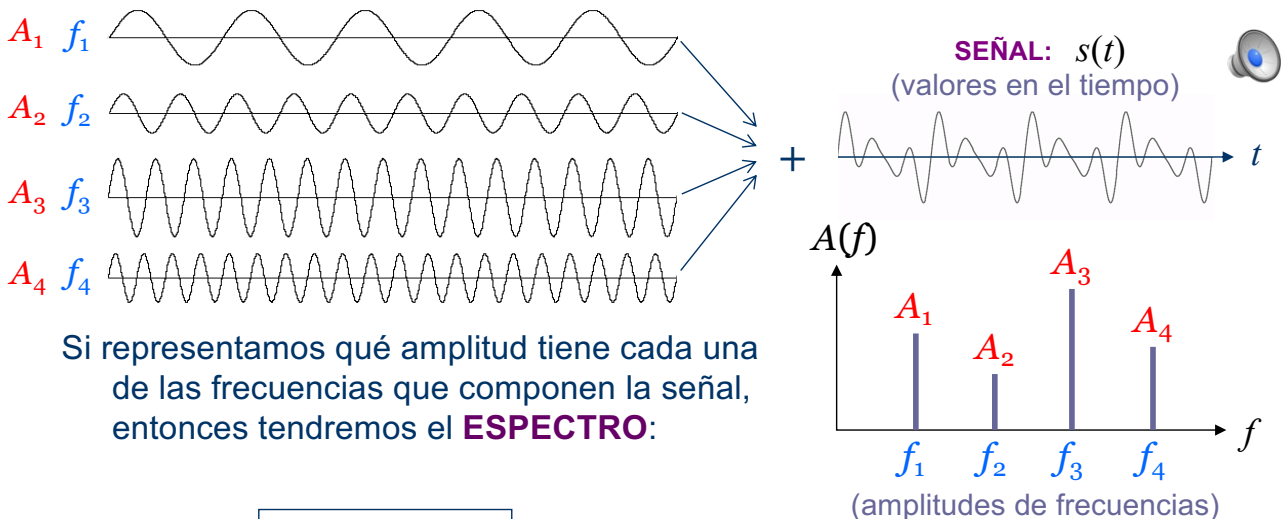
5

## Las señales y sus frecuencias

### Sonidos compuestos

- Cualquier sonido “real” se compone de múltiples frecuencias (**frecuencias parciales**) y es una combinación lineal de funciones sinusoidales.
- Cada senoide aporta una frecuencia y su amplitud es su “peso” en la combinación (en la composición del sonido).

$$s(t) = A_1 \sin(2\pi f_1 t) + A_2 \sin(2\pi f_2 t) + A_3 \sin(2\pi f_3 t) + A_4 \sin(2\pi f_4 t)$$



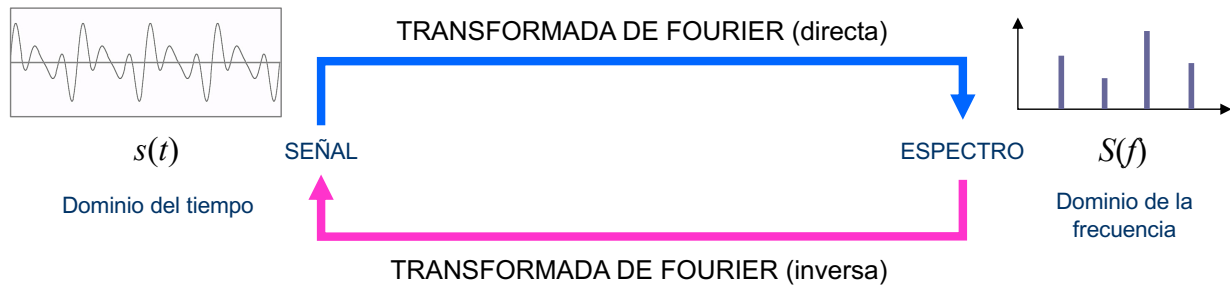
6

# Las señales y sus frecuencias

## Señal y espectro son representaciones *duales*

- Representan la misma cosa en dos espacios distintos y pueden obtenerse una desde la otra.
- La conexión entre ambas representaciones es la **transformada de Fourier** que se puede calcular en ambas direcciones:

(una señal periódica puede descomponerse en un conjunto de ondas simples)



(las amplitudes del espectro multiplicadas por ondas simples recomponen una señal periódica)

Nota: estas  $S(f)$  son lo mismo que las anteriores  $A_i$

## Representación digital del sonido

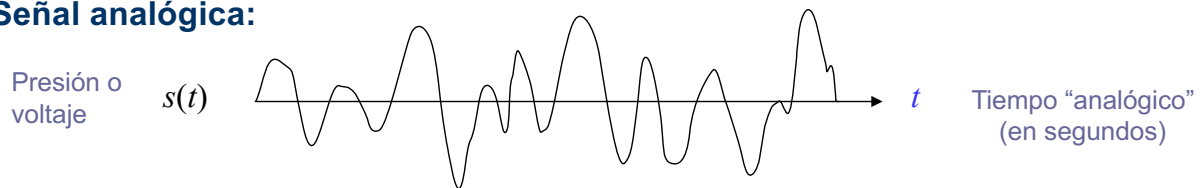
Señales y espectros son diferentes dentro de un ordenador.

# Representación del sonido digital

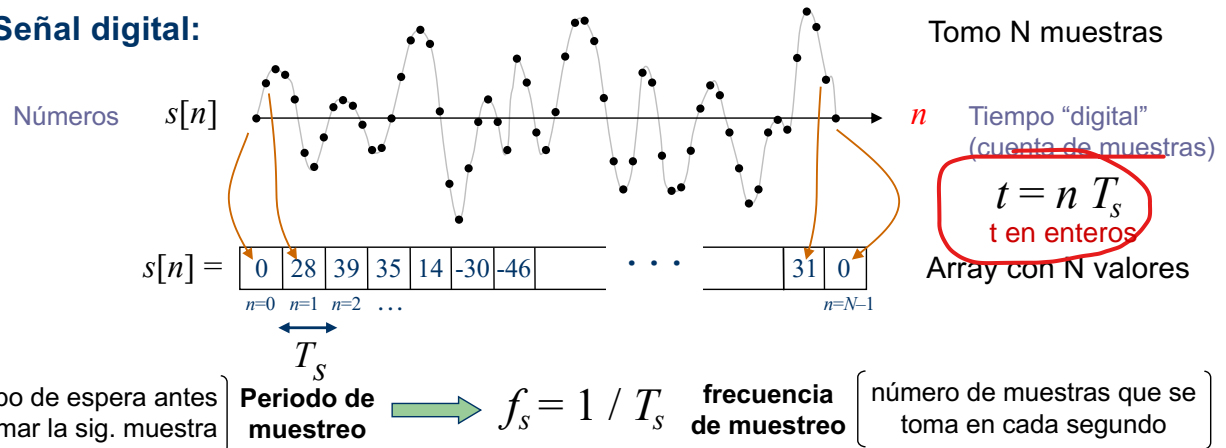
## En digital

Para representar el sonido en un ordenador hay que convertirlo en números.

### Señal analógica:



### Señal digital:



9

## Transformada de Fourier discreta (TFD)

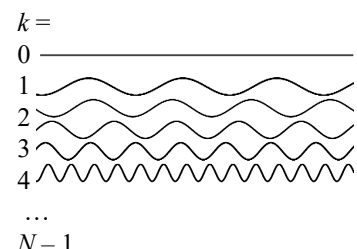
- Es la forma de calcular el **espectro de una señal digital** (por tanto, discreta).
- De una **señal con N muestras**, la TFD calcula **N frecuencias de su espectro** entre 0 y la frecuencia de muestreo,  $f_s$

Señal  $s[n] = N$  muestras

$$S[k] = \sum_{n=0}^{N-1} s[n] \sin\left(-\frac{2\pi kn}{N}\right)$$

Ondas sinusoidales para N diferentes valores de frecuencia

k representa el número de frecuencia que se calcula



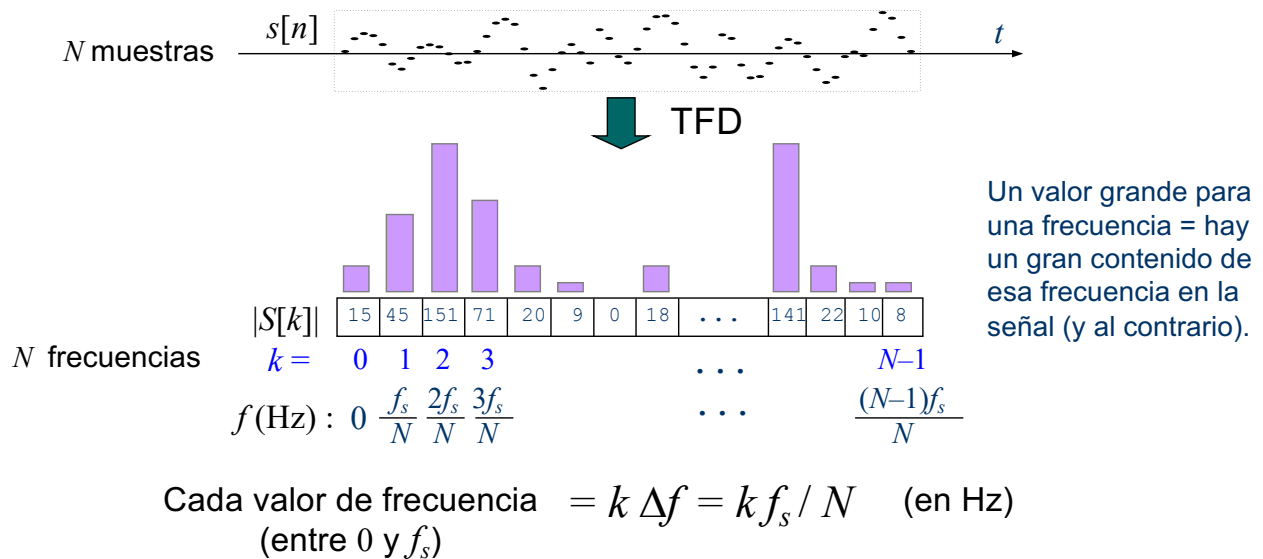
- Lo que hace la TFD es evaluar lo que se parece la señal a cada una de esas ondas sinusoidales.
- Las **N frecuencias** a las que se calcula el espectro están equiespaciadas entre 0 y  $f_s \rightarrow$

• Resolución frecuencial:  $\Delta f = f_s / N$

10

# Transformada de Fourier discreta (TFD)

**Gráficamente:**



- En la TFD no todas las frecuencias están disponibles. Sólo los múltiplos de  $f_s / N$ .
- (!) Sólo las frecuencias entre 0 y  $f_s/2$  son útiles ( $N/2$  frecuencias). Los valores entre  $f_s/2$  y  $f_s$  son duplicados de esas. No se usan.

11

## Evolución temporal del espectro

Para sonidos que evolucionan en el tiempo debemos calcular muchos espectros y ponerlos todos unos junto a otros.

La TFD solo funciona en la practica para sonidos estacionarios

12

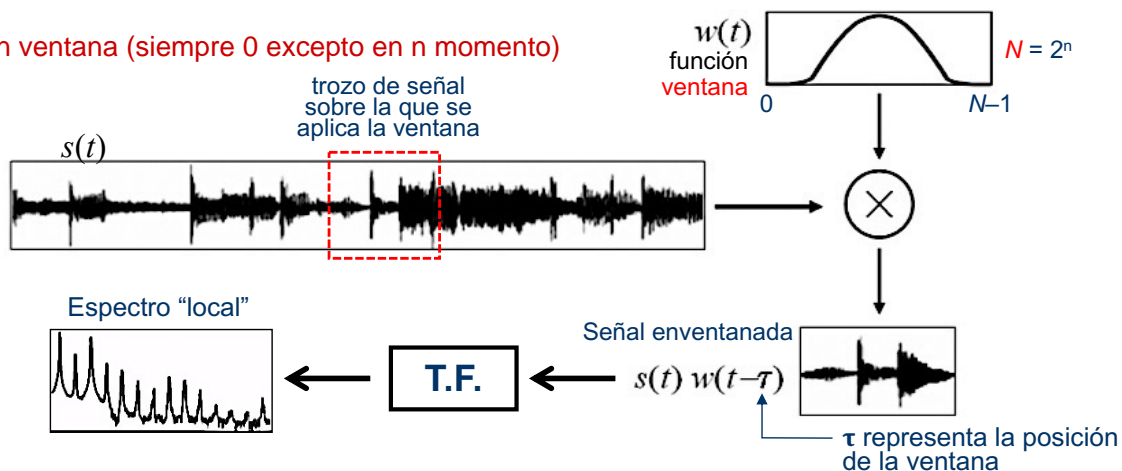
## Evolución temporal del espectro

La T.F. es indefinida en el tiempo, pero en la práctica los sonidos evolucionan en el tiempo → Hacer la T.F. de la señal, pero “por trozos”.

### ● Solución matemática:

Multiplicar señal por una “ventana” y hacer la transformada del resultado = **Transformada de Fourier a corto plazo** (*Short Time Fourier Transform*, STFT)

multiplicar onda \* función ventana (siempre 0 excepto en n momento)



- Así podemos calcular el espectro de la señal donde está la ventana.
- Luego hacemos avanzar la ventana y repetimos la operación, y así sucesivamente.

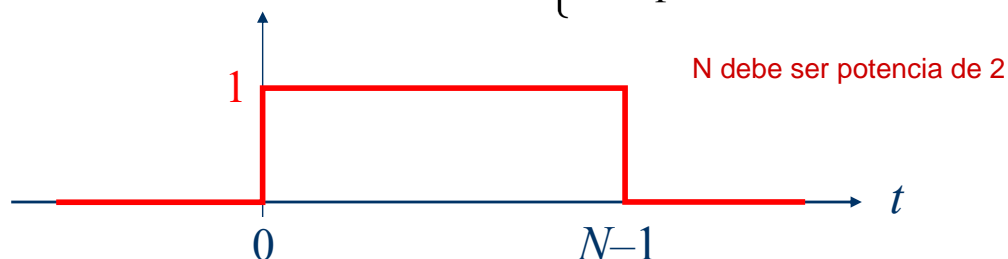
13

## Evolución temporal del espectro

### Funciones ventana:

Son funciones que se anulan en todos los puntos salvo en un entorno de cero.

P.ej.: VENTANA RECTANGULAR:  $w[m] = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 \leq m \leq N-1 \\ 0 & \text{para otro valor de } m \end{cases}$



- La función ventana **se multiplica** por la señal, dejando sólo  $N$  muestras  $\neq 0$
- El tamaño de la ventana debe ser **potencia de 2**, por razones de eficiencia:
  - → **Transformada Rápida de Fourier** (FFT, *Fast Fourier Transform*).
  - Tamaños habituales: ..., 256, 512, 1024, 2048, 4096, 8192, ...
- La presencia de la ventana **modifica el espectro** calculado:
  - El espectro de una señal *enventanada*  $\neq$  espectro señal teórica infinita.

14

la ventana modifica la señal y por ende el espectro

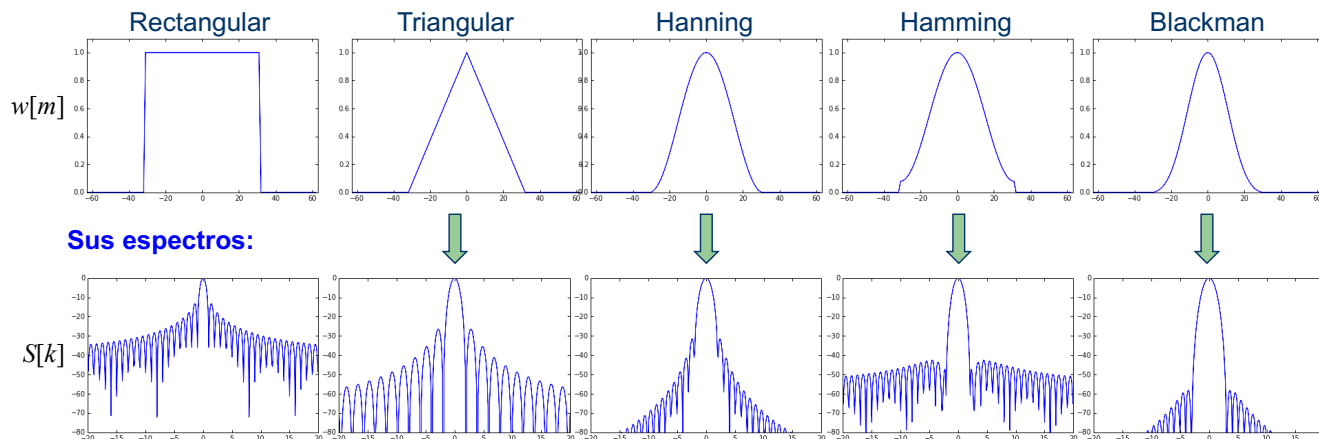
# Evolución temporal del espectro

## Tipos de ventanas:

Diferentes formas de ventanas modifican el espectro ideal de diferentes maneras.

T.F de las funciones inferiores

Ventanas:



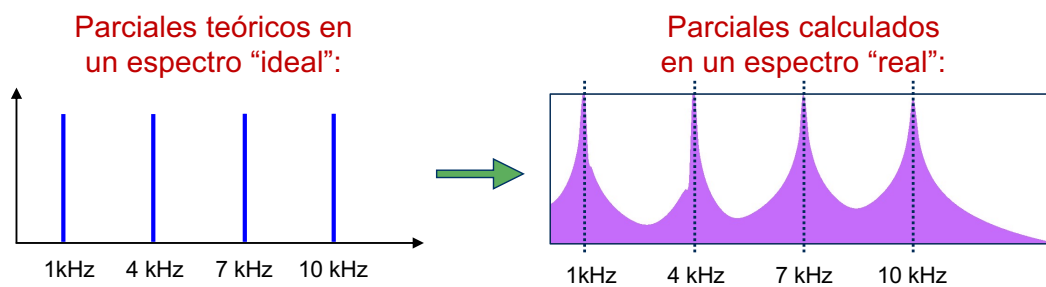
Esas formas aparecerán en el espectro para cada parcial detectado.

15

# Evolución temporal del espectro

## Parciales y espectros “reales”

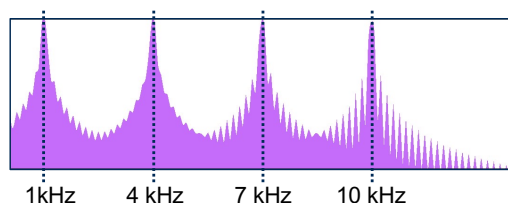
- Los parciales como **líneas**, sólo aparecen en los espectros **teóricos**.
- Cualquier espectro calculado a partir de un sonido real tendrá el efecto de la aplicación de la ventana:



En los espectros **teóricos**, los parciales son **líneas**

En los espectros “**reales**”, los parciales son **picos** (máximos locales)

Al aplicar otro tipo de ventana, cambia la forma del espectro pero no la posición de los parciales:



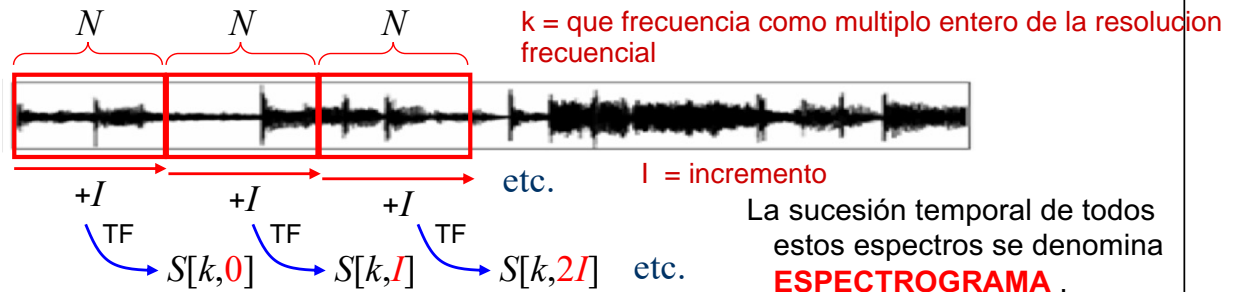
16



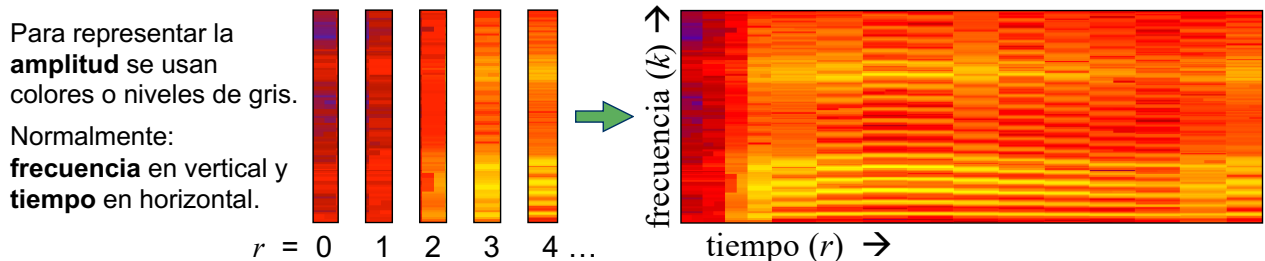
## Evolución temporal del espectro

### Funcionamiento de la STFT short term fourier transform

- La ventana  $w$  (de tamaño  $N$ ) va avanzando cada vez  $I$  muestras sobre la señal.
  - Para cada posición se obtiene un nuevo espectro  $S[k, r]$  (en la posición  $r$ )
  - El número de ventanas de análisis para una señal = Tamaño\_señal /  $N$  inicio  $r=0$



- El espectrograma se representa como  $S[k, r]$ ;  $k$ : frecuencias calculadas del espectro



17

## Evolución temporal del espectro

### Resolución en tiempo y frecuencia:

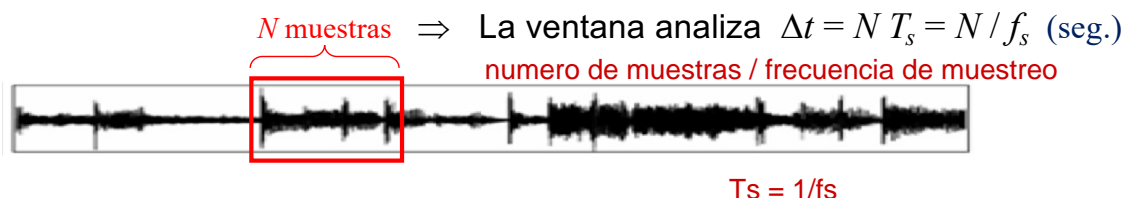
**Resolución frecuencial:**  $\Delta f$  resolucion frecuencial =  $f_s / N$

Antes hemos dicho que si la TFD usa  $N$  valores para su cálculo:

obtengo  $N$  frecuencias entre 0 y  $f_s$  separadas  $f_s / N$  (Hz) →  $\Delta f = f_s / N$  (Hz)

**Resolución temporal:**  $\Delta t$  cada cuanto tiempo se analiza la señal

Se refiere al tamaño y avance de la ventana de análisis: ¿cada cuánto analizo?



**Por lo tanto:**

- ⇒ Resolución frecuencial:  $\Delta f = f_s / N$  (Hz)
- ⇒ Resolución temporal:  $\Delta t = N / f_s$  (s) inversamente proporcionales

Resolución en frecuencia y en tiempo se condicionan mutuamente:  $\Delta f = 1 / \Delta t$

18

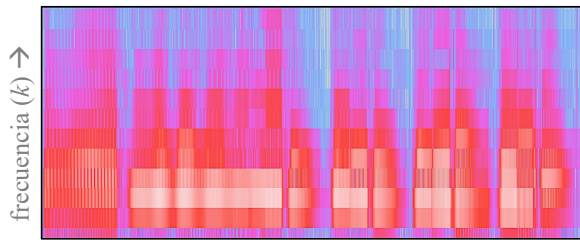
# Evolución temporal del espectro

## Resolución en tiempo y frecuencia:

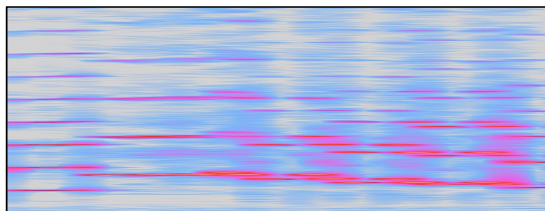
- No podemos conocer con toda precisión qué frecuencias ocurren y cuándo.
- Si aumento la longitud de la ventana:
  - mejor cálculo de las frecuencias (más detalle,  $\Delta f \downarrow$ )
  - pero empeora la localización ( $\Delta t \uparrow$ )

(y viceversa)

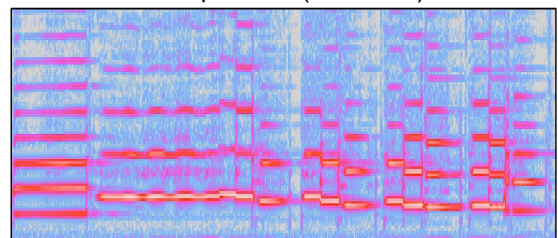
Ventana muy pequeña ( $N = 128$ )



Ventana muy grande ( $N = 16384$ )



Solución de compromiso ( $N = 1024$ )



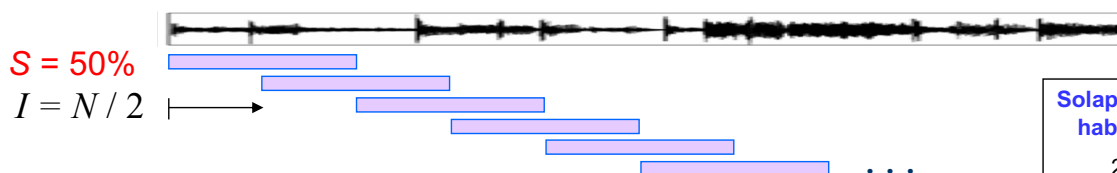
Valores más usados: entre 512 y 4096 muestras.

19

# Evolución temporal del espectro

## Mejora de la resolución: incrementar tiempo sin causar problemas en la frecuencia

- Se puede **paliar** el problema de la **resolución temporal** usando información redundante: **SOLAPAMIENTO** ( $I < N$ ) incremento menor a tamaño de ventana
- Se expresa con el % de solapamiento en el avance de la ventana respecto a  $N$



$S = 50\%$

$I = N / 2$

Si hay solapamiento =  $S\%$   $\Rightarrow \Delta t = \frac{N(1 - (S/100))}{f_s}$

(y la  $\Delta f$  no cambia)

**Solapamientos habituales:**

25 %  
50 %  
75 %  
87,5 %  
90 %  
93,75 %

*cam b i a*

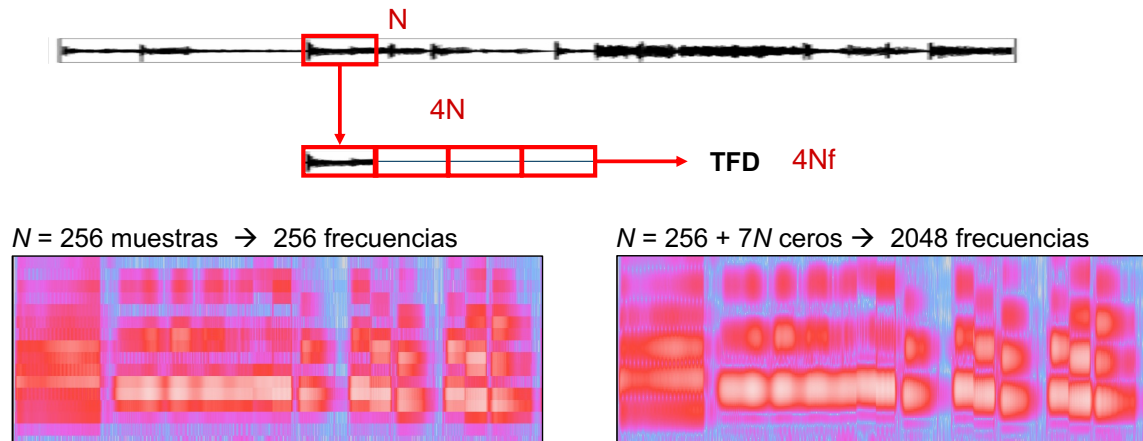
- No es gratis: el precio a pagar es la repetición de cálculos en la zona solapada.

20

## Evolución temporal del espectro

### Mejora de la resolución:

- La **resolución frecuencial** también se puede mejorar usando el **RELLENO POR CEROS** (zero padding).
- Se trata de añadir  $nN$  ceros al final de la ventana a analizar antes de calcular la TFD.



Los valores calculados son interpolados respecto a los sin relleno y  $\Delta t$  no cambia.

21

## Evolución temporal del espectro

### El problema de la eficiencia:

- Las soluciones para obtener una buena resolución espectral pasan por hacer muchos cálculos (ventanas grandes y solapadas).
- Esto puede ser **inaceptable** en dispositivos poco potentes.

La Transformada de Fourier usa todas las muestras ( $N$ ) para calcular cada una de las frecuencias ( $N$ )  $\rightarrow$  Complejidad  $O(N^2)$

- Por ejemplo: si la ventana es del orden de  $10^3$  muestras hará del orden de  $10^6$  operaciones!

... para cada posición de la ventana!!

En la práctica se usa la **Transformada Rápida de Fourier** (FFT) cuya complejidad es  $O(N \log_2 N)$

- Para la misma ventana anterior sólo hará  $10^3 \times \log_2 10^3 \cong 10^3 \times 10 = 10^4$  operaciones.

La **condición** para que la FFT sea realmente así de rápida es que el tamaño de la ventana sea  $N = 2^n$

22

## Caracterización del espectro

Elementos relevantes que podemos encontrar en el espectro.

23

## Caracterización del espectro

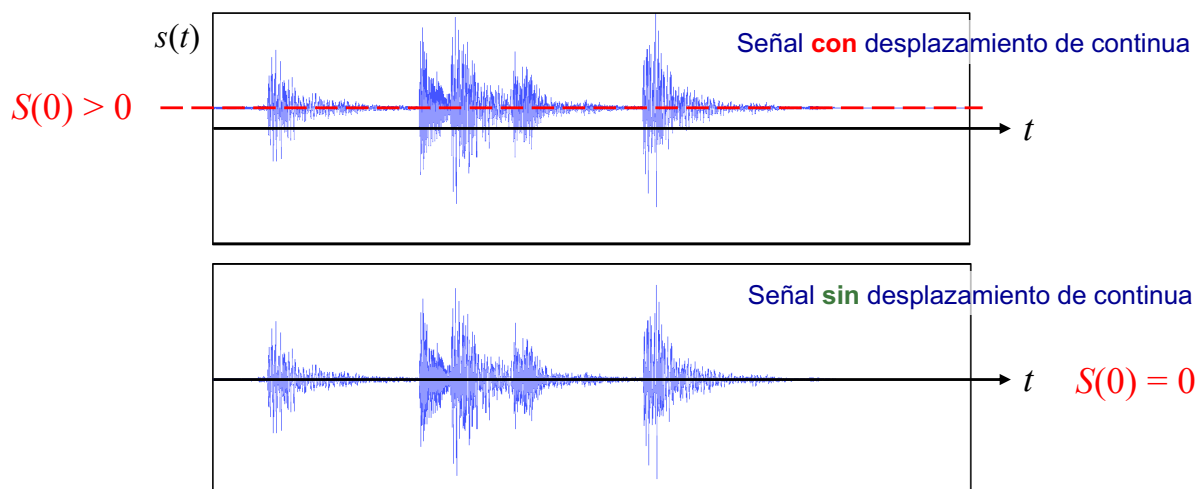
### Frecuencia nula

$f$  = cuantas veces por unidad de tiempo sucede  $n$

$T$  = cada cuanto tiempo pasa algo

- **Frecuencia = 0:**  $S(0)$  es el **desplazamiento de continua** (*DC offset*)

$S(0)$  se puede calcular como el valor promedio de la señal.



La presencia de un desplazamiento de continua reduce la amplitud que puede tener la señal al trabajar con ella: la señal de arriba “*toca*” el máximo (ya no puede aumentar su amplitud), la de abajo (que es la de arriba corregida) todavía tiene **margen** para aumentar su amplitud.

24

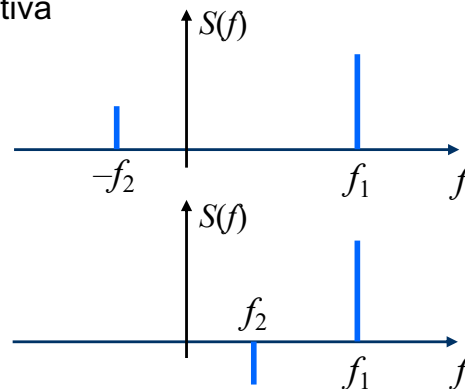
# Caracterización del espectro

## Frecuencias negativas

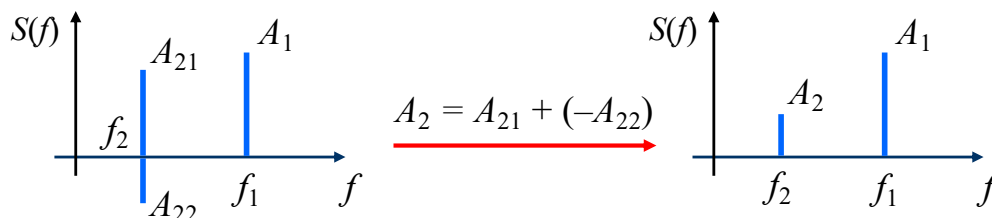
Son la misma frecuencia que una positiva pero con la fase invertida

$$\sin(-\alpha) = \sin(\alpha + 180^\circ)$$

la f negativa es lo mismo que una positiva pero con la fase invertida = 180°



Si hay **dos componentes en una misma frecuencia** sumarán sus amplitudes si están en fase y se restarán si están en contrafase.

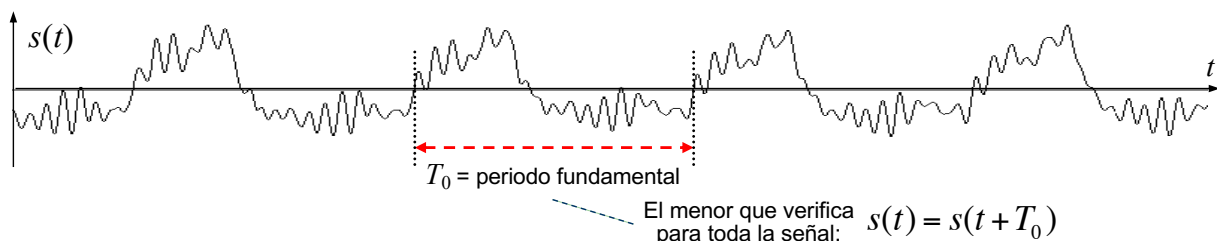


25

## Frecuencia fundamental

### Definición:

- Las **ondas periódicas** tienen **frecuencia fundamental** ( $f_0$ )
  - La  $f_0$  es un parámetro psicoacústico muy importante.
  - En la **onda** se calcula como la inversa del periodo fundamental ( $f_0 = 1 / T_0$ ).



- Para que se comporte como periodo fundamental, el valor de  $T_0$  debe ser **< 50 ms**
- Si nos fijamos **en el espectro** para conocer la fundamental:
  - Se calcula como el máximo común divisor de las frecuencias parciales.
    - Sólo** las  $f_0 > 20$  Hz pueden serlo (la frecuencia fundamental es algo que se oye)
    - Si el M.C.D. es < 20 Hz → se considera  $F_0$  = primer parcial audible (> 20 Hz)
    - Los parciales < 20 Hz no intervienen en su cálculo.

26

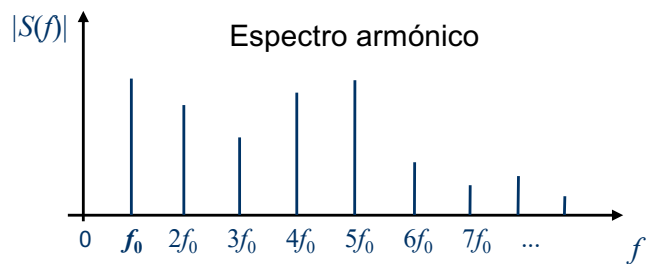
no oímos por debajo de 20 Hz

# Armonicidad

## Definiciones:

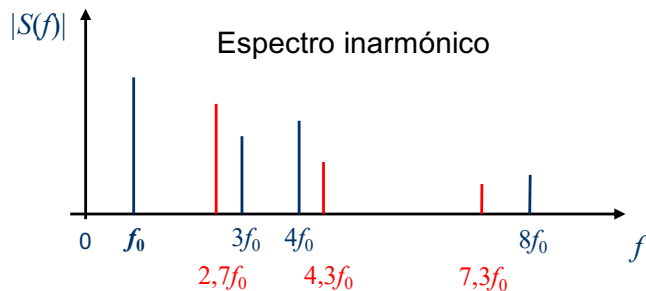
### – (Parciales) armónicos

- Los múltiplos enteros de la fundamental
- Espectros armónicos
- Sonidos armónicos



### – (Parciales) inarmónicos

- Los múltiplos no enteros de la fundamental
- Espectros inarmónicos
- Sonidos inarmónicos



- Los sonidos reales no suelen ser perfectamente armónicos o inarmónicos:

→ Grado de armonicidad (entre 0 y 1) =  $NP_{\text{ARM}} / NP_{\text{TOT}}$

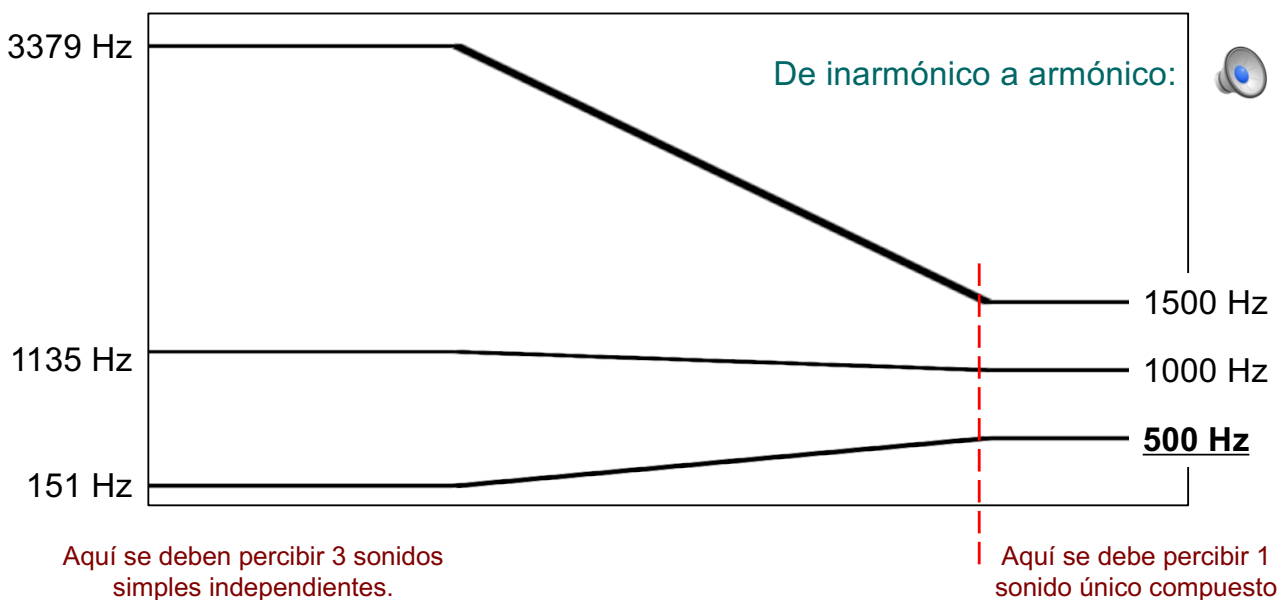
las señales armónicas son periódicas, las señales inarmónicas no

27

# Armonicidad

## Fusión espectral:

- Es la diferencia más importante entre los sonidos armónicos e inarmónicos.
- En los sonidos armónicos sólo se percibe la fundamental y los parciales no se oyen por separado sino como el “timbre” del sonido complejo.

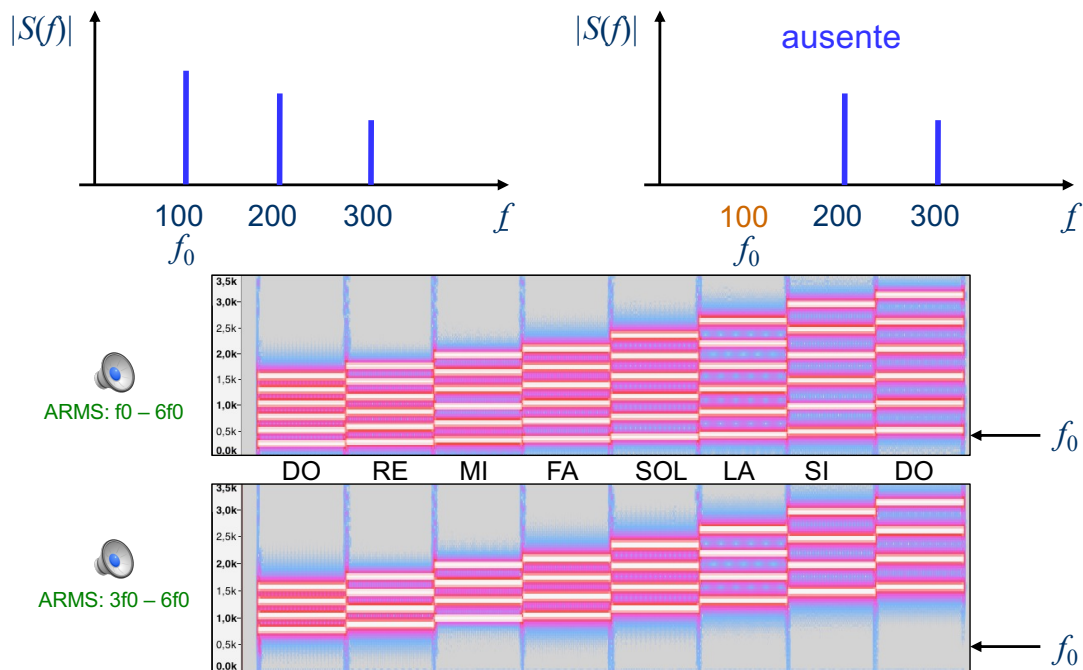


28

# Armonicidad

## Fusión espectral:

La frecuencia fundamental ( $f_0$ ) puede no ser un parcial del espectro: fundamental ausente. No está pero se oye.

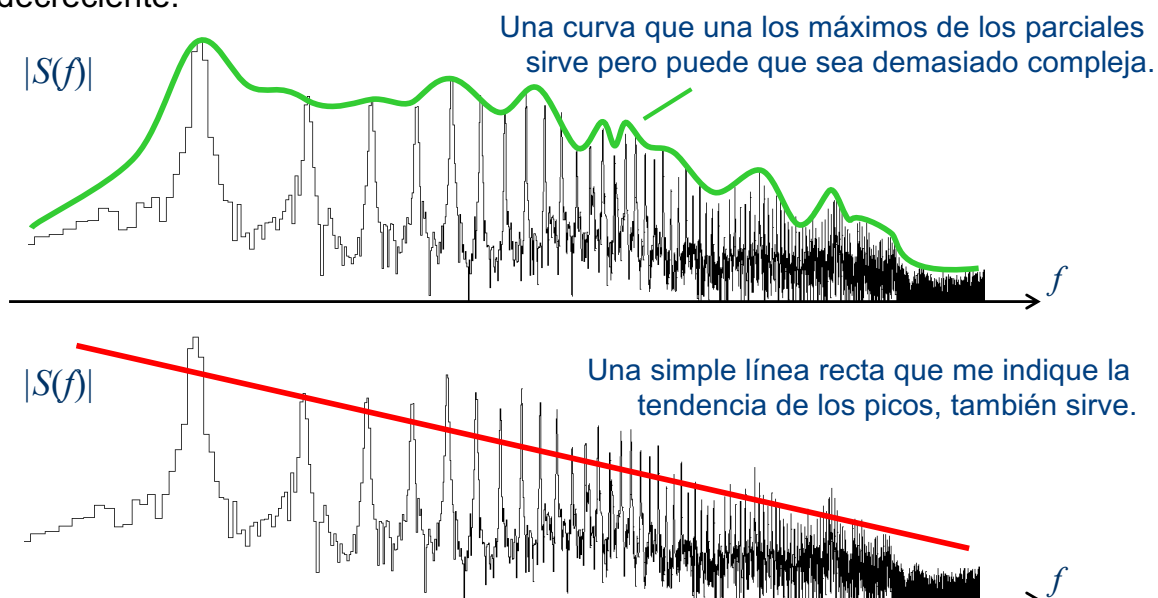


29

# Caracterización del espectro

## Envolvente espectral:

- Línea imaginaria suave que sigue las amplitudes de los parciales.
- Sirve para describir de una manera sencilla el espectro.
- Por ej., los sonidos naturales tienden a tener parciales de amplitud decreciente.



30



# Caracterización del espectro

## Formantes:

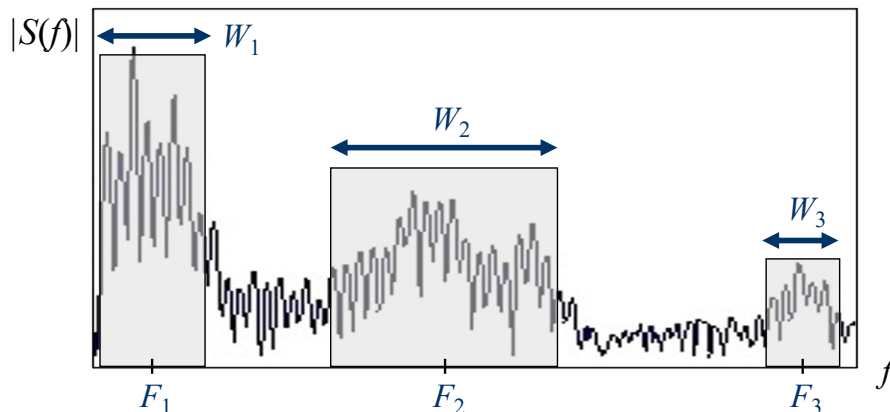
Bandas de frecuencia en las que se dan las mayores amplitudes de un espectro.

- Se deben a resonancias del generador del sonido → a su geometría.
- Son independientes de la frecuencia fundamental del sonido.
- **Se especifican** por su frecuencia central, ancho de banda y amplitud.

$F_i$  (Hz)

$W_i$  (Hz)

$A_i$  (dB)



tienen que ver con las posibles resonancias con la fuente del sonido, dependen de la geometría de las cavidades resonantes de la fuente

31

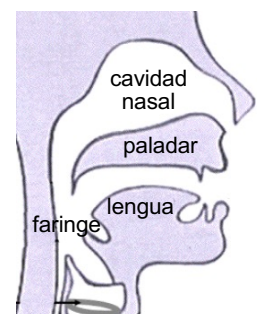
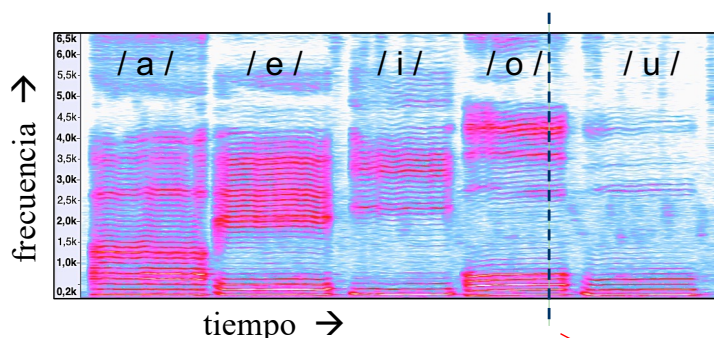
# Caracterización del espectro

## Formantes:

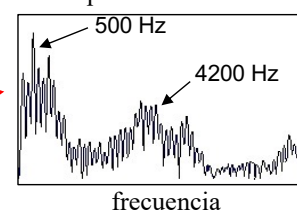
- Son determinantes para caracterizar sonidos.
- Por ejemplo, en el habla nos permiten distinguir las vocales.
- Al hablar cambiamos la forma del tracto vocal y, por tanto, sus resonancias.

### Ejemplo:

Las vocales del habla → (Las vocales son la parte armónica del habla, con  $f_0 \sim 100$  Hz hombres, 200 Hz mujeres)



Espectro de la / o /



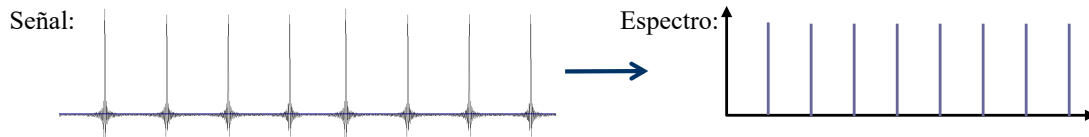
32



# Caracterización del espectro

## Formantes:

- Síntesis de las vocales usando la caracterización de sus formantes:
  - Las cuerdas vocales se comportan como un emisor de pulsos a la frecuencia fundamental.



- A esta señal le aplicamos un filtro pasa-banda por cada formante, centrado en la frecuencia del formante y con el mismo ancho de la banda pasante:

Vocal	Formante(s) en castellano
/a/	$1000 \pm 200$ Hz
/e/	$500 \pm 100$ y $2400 \pm 200$ Hz
/i/	$300 \pm 100$ y $3250 \pm 250$ Hz
/o/	$500 \pm 100$ y $4200 \pm 250$ Hz
/u/	$300 \pm 100$ Hz



## El ruido

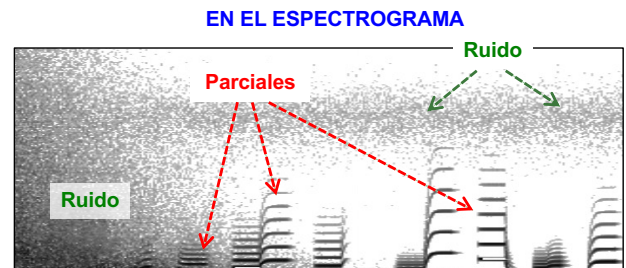
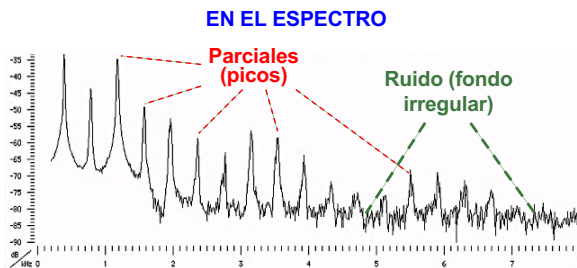
Las perturbaciones no periódicas son percibidas como ruidos.

# Ruido

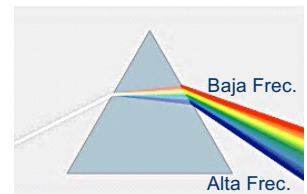
el ruido no tiene parciales sino masas de energía difusa

## Definición

- El ruido es un componente no periódico del sonido, caracterizado en el espectro por tener parciales en todas las frecuencias.
- Mientras que los parciales son líneas o picos bien definidos, el ruido siempre es una “mancha” en el espectrograma:



- Existen diferentes tipos de ruidos **estacionarios** en función de la distribución de la energía en su espectro.
  - Se les atribuyen **colores** en analogía a cómo se “verían” si fueran luz en el espectro visible.

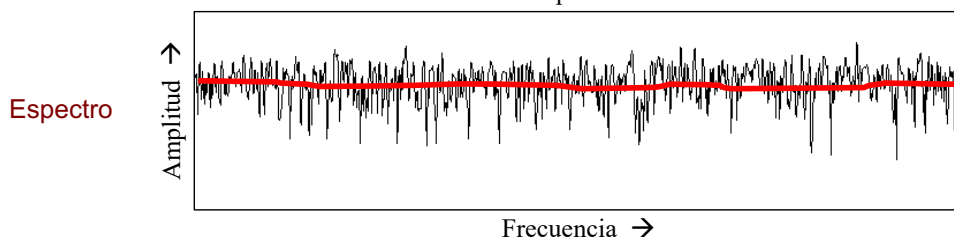
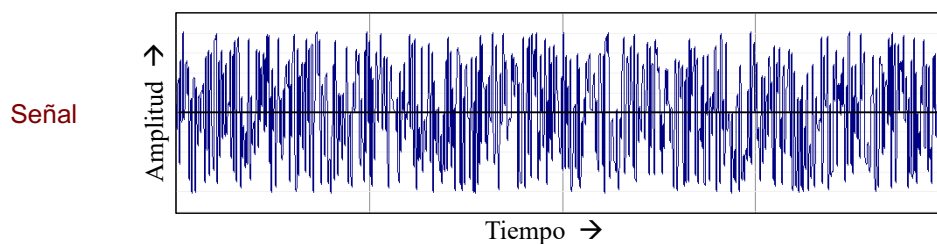


35

# Ruido

## Tipos

- **Ruido Blanco**
  - Distribución de frecuencias = **constante**.
  - En el espectro, todos sus parciales tienen **la misma amplitud** promedio.
  - En digital: la señal se construye como una sucesión **de números aleatorios**.
  - Es un sonido **artificial**: inexistente en la naturaleza.
  - Lo producen dispositivos eléctricos o electrónicos (radios no sintonizadas, p.ej.)



36

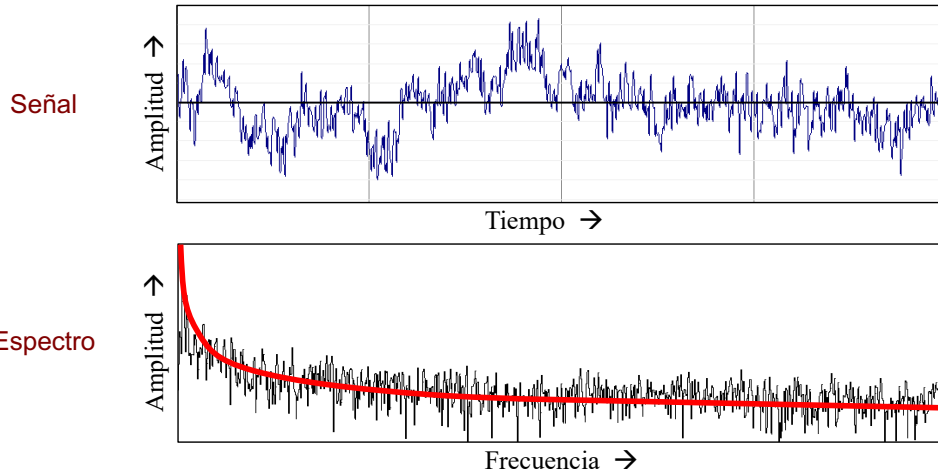
# Ruido

## Tipos

la mitad de amplitud a 2Khz que a 1Khz

- **Ruido Rosa**

- Distribución de frecuencias del tipo  $1/f \rightarrow$  a mayor frecuencia, menos amplitud.
- En concreto: **mitad** de amplitud **cada doble** de frecuencia.
- Es un sonido muy frecuente **en la naturaleza**.
- Muy utilizado en acústica porque tiene la misma energía proporcionalmente en todo el espectro  $\rightarrow$  P.ej.: entre 100 y 200 Hz tiene la misma que entre 1000 y 2000 Hz.



Sonido de una catarata de río:



37

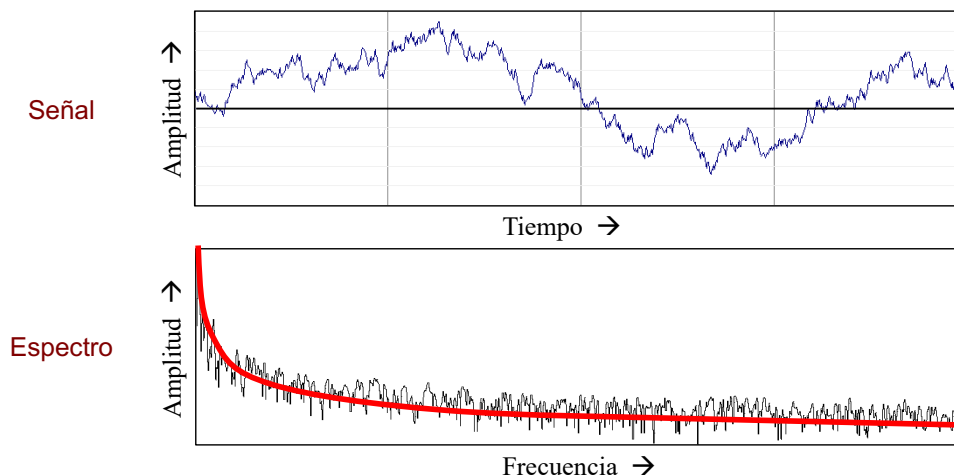
# Ruido

## Tipos

1/4 de amplitud cada doble de frecuencia

- **Ruido Marrón o Rojo**

- Distribución de frecuencias  $1/f^2 \rightarrow$  a mayor frecuencia, mucha menos amplitud.
- ej.: **1/4** de amplitud **cada doble** de frecuencia. La energía se concentra en los **graves**.
- Es un ruido existente en la **naturaleza**. Los ruidos distantes se perciben así.
- El término *marrón* proviene de la traducción de “Brown”, físico que descubrió el movimiento y los procesos naturales (brownianos) involucrados en este ruido.

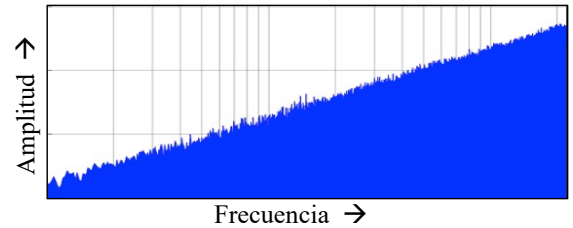


38

## Otros tipos de ruidos

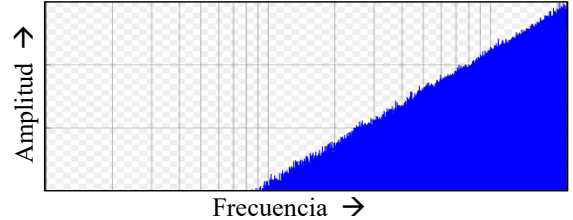
- **Ruido Azul**

- Distribución de frecuencias =  $f$
- La amplitud se duplica cada doble de frec.



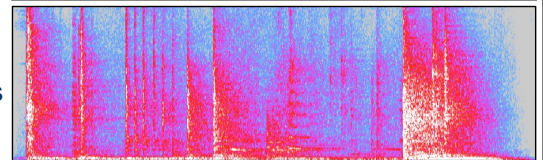
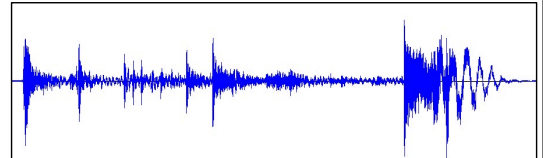
- **Ruido Violeta**

- Distribución de frecuencias =  $f^2$
- La amplitud x 4 cada doble de frecuencia.
- Se obtiene restando cada 2 valores consecutivos del ruido blanco.



- **Ruidos no estacionarios**

- Cualquier movimiento no periódico de un objeto produce una alteración en el aire que percibimos como un ruido.
- Por ejemplo, las consonantes del habla son fundamentalmente ruidos.
- En este espectrograma no hay “líneas” horizontales (parciales), son todo “manchas”.



39

## Tema 1: Representación del sonido

### Contenidos

- **Naturaleza y representación del sonido**
  - Representación en el tiempo: la señal
  - Representación en la frecuencia: el espectro
- **Representación digital**
- **Evolución temporal del espectro y FFT**
- **Caracterización del espectro:**
  - Frecuencia fundamental y armonicidad
  - Envolvente espectral y formantes
- **El ruido**