

Подставляя значение вычисленного интеграла в выражения для энергии ошибки, получим

$$W_1 = \frac{1}{2F_g} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \xi_k^2.$$

Мощность (дисперсия) ошибки восстановления равна $\sigma_1^2 = 2F_g W_1$.

Тогда приближенную оценку ошибки восстановления можно записать следующим образом:

$$|e_1| \leq \sqrt{\sigma_1^2} = \sqrt{\sum_{k=-\infty}^{\infty} \xi_k^2} \quad (4.20)$$

2. Ошибка за счет отбрасывания членов ряда.

При вычислении значений $x(t)$ реально используется усеченный ряд Котельникова:

$$\hat{x}_2(t) = \sum_{k=-N}^N x_k \frac{\sin(\pi(2F_g t - k))}{\pi(2F_g t - k)}.$$

При этом возникает ошибка $e_2(t) = \hat{x}_2(t) - x(t) = - \sum_{k < -N}^{k > N} x_k \frac{\sin(\pi(2F_g t - k))}{\pi(2F_g t - k)}.$

Справедлива оценка

$$|e_2(t)| \leq \left| \frac{\sin(2\pi F_g t)}{2\pi F_g} \right| \sum_{|k| > N} \left| \frac{x_k}{t - \frac{k}{2F_g}} \right| \quad (4.21)$$

3. Ошибка, вызванная усечением спектра сигнала.

Если спектр $S(j\omega)$ или $G_x(\omega)$ сигнала занимает полосу частот $[-F_0; F_0]$, шаг дискретизации $\Delta t = \frac{1}{2F_g}$, где $F_g < F_0$, то возникает ошибка усечения спектр $e_3(t)$

В этом случае справедлива оценка:

$$|e_3(t)| \leq \frac{2}{\pi} (F_0 - F_g) \max_{2\pi F_g \leq \omega \leq 2\pi F_0} |S(j\omega)| \quad (4.22)$$

или при $F_0 \rightarrow \infty$ дисперсия ошибки определяется как

$$\sigma_3^2 = \frac{1}{\pi} \int_{2\pi F_g}^{\infty} G_x(\omega) d\omega \quad (4.23)$$