



作业

1. 跑通本讲中的所有例程；
2. 根据本讲第一部分的内容，使用人脸识别（或二维码识别）的方式实现以下场景：
 - （1）通过识别到的人脸（或二维码）位置，发布速度控制命令，控制上讲作业中实现的仿真机器人运动；
 - （2）也可以自定义场景，实现ROS+OpenCV的图像识别与机器人控制即可；
3. 根据本讲第二部分的内容，使用科大讯飞SDK实现语音控制的场景：
 - （1）通过“向前”、“向后”、“向左”、“向右”等语音命令，控制上讲作业中实现的仿真机器人运动；
 - （2）收到以上命令后，语音输出一段话，例如：“太阳当空照，花儿对我笑”；
 - （3）也可以自定义场景，实现语音的输入、输出功能即可；