Memo pour l'année

LAURENT Thomas

Master 2 informatique 2018

## Contents

Ι	Fo	uille de donnée	1
1	Rap	opel sur les probabilisées	2
2		traitement des données	3
	2.1	Nettoyage des données	3
		2.1.1 Caractéristiques descriptives	3
	2.2	Normalisation	3
3	Clas	ssification	5
		Évaluation des classifieurs	5
		3.1.1 Matrice de confusion	5
4	$\mathbf{Arb}$	ore de décision	6
	4.1	critères de sélection C4.5	6
		4.1.1 Entropie	7
	4.2	critères d'arrêt	8
		4.2.1 Critères d'arrêt	8
		4.2.2 critères d'arrêt: Paramètre utilisateur	9
5	Clas	ssificateur bayésiens	10
II	$\mathbf{A}$	pprentissage automatique par la pratique	13
6	Rap	ppel	14
	6.1	Matrices et calcules sur les Matrices	14
		6.1.1 Addition	14
		6.1.2 Multiplication	14
		6.1.3 Transposer	14

		6.1.4 Inverse	14
7	Algo		6
	7.1	0	16
	7.2	Supervised machine learning	16
	7.3	1	16
	7.4	1	17
	7.5	Overview of dias and variance	17
8	Ove	erfitting and Underfitting	.8
	8.1	Overfitting	18
	8.2	Underfitting	18
9	Line	ear Algorithms 1	9
	9.1	9	19
	9.2	9	21
	9.3		22
10	Log	istic Regression 2	23
	_		23
		0	23
		· ·	24
II	I (	Outils formel 2	5
11	Log	ique classique des propositions	26
	11.1	Vocabulaire	26
	11.2	Propriétés de l'opérateur Models	27
	11.3	Ensemble de connecteurs fonctionnellement complet	28
	11.4	Preuve par induction structurelle sur un ensemble de con-	
		necteurs non fonctionnellement complet	28
	11.5	Décomposition de Shannon	29
		÷	29
			30
		<del>-</del>	30
	11.7		30
			30
			31

	11.8	Système de Hilbertien	31
		théorème de finitude	
12	Logi	ique classique et prédicat du premier ordre	32
	12.1	Syntaxe via les arbres	32
		12.1.1 Occurrences libre	32
		12.1.2 Occurrences liée	33
		12.1.3 Occurrences quantifié	33
		12.1.4 Vocabulaire	33
	12.2	Sémantique	34
IV	F	Recherche Opérationnel	36
13	Rap	pel	37
		Pivot de gauss	37
14	Intr	oduction à la PL	38
	14.1	Modèle linéaire continus à 2 variables	38
		14.1.1 Recherche de solutions	39
		14.1.2 recherche de la solution optimal	39
15		implexe	41
		Initialisation du simplexe	41
		Canonicité du modèle	42
	15.3	Premier itération	42
		15.3.1 Choix de la variable entrante	42
		15.3.2 Choix de la variable sortante	42
		15.3.3 pivotage	43
		15.3.4 Nouveau modèle	44
	15.4	Seconde itération	44
		15.4.1 Choix de la variable entrante	44
		15.4.2 Choix de la variable sortante	44
		15.4.3 pivotage	45
		15.4.4 Nouveau modèle	46

$f V \ f 4$		eprése	entation	des co	nna	iss	a	nc	es	е	t	ra	is	Ol	ar.	ıe	m	e	nt	!
16	_		roposition																	48
			ulaire																•	48
	16.2	cohére	nce d'un e	asemble	de cla	use	es	•		٠	٠		•	٠	•	•		٠	•	48
17	$\mathbf{Intr}$	oducti	on à la lo	gique d	e des	scr	ip	tio	$\mathbf{n}$											<b>50</b>
	17.1	Attrib	utive Lang	uage wit	h Cor	npl	len	nei	nt											50
		17.1.1	Sémantiqu	ue				•												50
		17.1.2	Propriétés	3				•												51
	17.2	Logiqu	ie de descr	iption .																51
		17.2.1	Sémantiqu	ue																51
		17.2.2	Assertions	3																51
	17.3	TBoxe	s et ABoxe	es																52
			Subsumpt																	52
		17.3.2	Classificat	tion							•		٠		٠					52
		17.3.3	Instance of	_																53
		17.3.4																		53
			Equivalan		-															53
		17.3.6	Concept s																	53
		17.3.7	ABox con	sistency				•												54
		17.3.8	Réduction	et cons	istanc	e .				•			•						•	54
18	Mét	hode o	des Table	au pour	· les .	$\mathbf{AL}$	$\mathbf{C}$													<b>55</b>
	18.1		ocessing.																	55
		18.1.1	Réécriture	e				•												55
		18.1.2	Vocabulai	re																56
		18.1.3	Règles d'e	expansion	n															56
	18.2	Exemp	ole																	57
	18.3	Exemp	ole 2					•					•	•		•			•	58
19	Logi	ique pi	resque to	ut																59
	19.1	Systèn	ne P					•		٠	•			•				•		60
VI	X	m KML																		61
20	DTI	)																		62

21 XSD	63
22 XPATH	65

## Part I Fouille de donnée

## Rappel sur les probabilisées

Quelques rappels de probabilités : Soient X et Y deux variables aléatoires discrètes prenant leurs valeurs dans DX=x1,...,xn et DY=y1,...,ym respectivement.

$$\begin{split} P(x_i) &= \frac{|x_i|}{\sum_{j=1}^n |x_j|} \\ \sum_{i=1}^n P(x_i) &= 1 \\ P(x_i|y_i) &= \frac{P(x_i,y_i)}{p(y_i)} \\ P(x_i,y_i) &= p(x_i)*p(y_i) \text{ Si X et Y sont indépendantes} \\ \textbf{règle de chainage } P(x_1,x_2,x_3,...x_n &= p(x_1)*p(x_2|x_1)*...*p(x_n|x_{n-1}..x_1) \\ \textbf{distribution conditionnel } \forall xinX, \forall yinY => P(x|y) \end{split}$$

Exemple:

$$: \begin{pmatrix} Anne & Sexe & \# & \% \\ M1 & M & 25 & 25/55 \\ M1 & F & 4 & 4/55 \\ M2 & M & 25 & 25/55 \\ M2 & F & 1 & 1/55 \end{pmatrix}$$

$$P(sexe = M) = P(Sexe = MetAnne = M1) + P(Sexe = MetAnne = M2) = 50/55$$

$$P(Anne = M2|sexe = M) = P(Sexe = MetAnne = M2)/P(Sexe = M) = \frac{25}{55}/\frac{50}{55} = \frac{25}{50} = \frac{1}{2}$$

## Pré traitement des données

#### 2.1 Nettoyage des données

#### 2.1.1 Caractéristiques descriptives

Objectifs: Résumer, décrire certains aspects (tendances, variation, dispersion...) des données en utilisant certaines mesures :

Moyenne (espérance) :  $\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$ 

Ecart moyen :  $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |x_i - \overline{x}|$ 

**Variance** :  $v = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2$ 

Ecart type :  $\alpha x := \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2} = \sqrt{\frac{1}{n} (\sum_{i=1}^{n} x_i^2) - \bar{x}^2}$ 

Médiane : Valeur se trouvant au milieu d'une série de données ordonnées

Mode :Valeur la plus fréquente

 $\mathbf{Amplitude} : \min, \ \max$ 

#### 2.2 Normalisation

 $\mathbf{Min\text{-}max}$  :  $v_n = \frac{v - v_{min}}{v_{max} - v_{min}}$ 

Min-max dans l'intervalle [A,B]:  $v_n = \frac{v - v_{min}}{v_{max} - v_{min}} * (B - A) + A$ 

**Z-Score**:  $v_n = \frac{v - moyenne}{ecart_t y p e}$ 

Decimal scaling:  $v_n = \frac{v}{100^j}$ 

## Classification

#### 3.1 Évaluation des classifieurs

#### 3.1.1 Matrice de confusion

Percent of correct classification:

$$PCC(\%) := \frac{N_c}{N_t} * 100$$

 $N_c$  : nombre d'instances correctement classées

 $N_t$ : nombre d'instances testées  $(N_t = |D_{test}|)$ 

Exemple:

$$: \begin{pmatrix} c1 & c2 & c3 & c4 \\ c1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ c2 & 1 & 60 & 0 & 1 \\ c3 & 0 & 1 & 23 & 0 \\ c4 & 1 & 0 & 7 & 5 \end{pmatrix}$$

Taux d'erreurs : 100-PCC

$$\mathbf{PCC}(\%) = \frac{0+60+23+5}{100} * 100 = 88\%$$

#### Arbre de décision

#### 4.1 critères de sélection C4.5

Construction d'un arbre de décision C4.5 La construction d'un arbre de décision avec C4.5 passe par deux phases:

**Phase d'expansion**: La construction se fait selon l'approche descendante et laisse croître l'arbre jusqu'à sa taille maximale.

**Phase d'élagage**: Pour optimiser la taille l'arbre et son pouvoir de généralisation, C4.5 procède à l'élagage (pour supprimer les sous-arbres qui ne minimisent pas le taux d'erreurs)

Approche de construction d'un AD : Partitionner récursivement les données en sous-ensembles plus homogènes ... jusqu'à obtenir des partitions qui contiennent des objets qui appartiennent majoritairement à la même classe.

=> Théorie de l'information pour caractériser le degré de mélange, homogénéité, impureté, incertitude...

**Théorie de l'information** : Théorie mathématique ayant pour objet l'étude du contenu informationnel d'un message.

Applications en codage, compression, sécurité...

**Entropie** : Mesure la quantité d'incertitude dans une distribution de probabilités.

#### 4.1.1 Entropie

**Entropie**: Mesure la quantité d'incertitude (manque d'information) dans une distribution de probabilités. Soit X une variable aléatoire discrète prenant ses valeurs dans DX = x1, .., xn. Soit P la distribution de probabilités associée à X.

$$H(X) = -\sum_{i=1}^{n} p(x_i) * log_2(p(x_i))$$

Par convention, quand p(x) = 0, 0 \* log(0) = 0

Exemple:

$$\begin{array}{|c|c|c|c|} \hline X & P(X) \\ \hline x_1 & 1/3 \\ x_2 & 1/3 \\ x_3 & 1/3 \\ \hline \end{array}$$

$$H(X) = -p(x_1) * log_2(p(x_1)) - p(x_2) * log_2(p(x_2)) - p(x_3) * log_2(p(x_3))$$

$$H(X) = -3(\frac{1}{3} * log_2(\frac{1}{3})) = log_2(3) = 1.58$$

Autre exemples:

$$\left[\frac{1}{2}, \frac{1}{4}, \frac{1}{4}\right] : H(X) = 1.5$$

$$[1,0,0]:H(X)=0$$

$$\left[\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right] : H(X) = 1$$

Propriétés:

$$H(X) >= 0$$

H(X) est maximale pour une distribution uniforme (toutes les valeurs sont équiprobables).

**Entropie conjointe** : L'entropie conjointe de deux variables aléatoires X et Y est l'incertitude relative à ces deux variables conjointement.

$$H(X,Y) = -\sum_{i,j=1}^{n} p(x_i, y_i) * log_2(p(x_i, y_i))$$

**Exemple**: [0.2, 0.1, 0.3, 0.4] : H(X, Y) = 1.85

Critère de sélection: Gain d'information:

$$GAIN(T, A) = Info(T) - Info(T|A)$$

**Avec** Info(T): Entropie au niveau de T (avant de partitionner)

$$Info(T) = -\sum_{c_i} freq(c_i, T) * log_2(freq(c_i, T))$$

Avec 
$$freq(c_i, T) = p(c_i) = \frac{|c_i|}{|T|}$$

Avec Info(T|A) l'entropie conditionnelle de T une fois partitionné selon les valeurs de l'attribut A.

$$Info(T|A) = \sum_{a_{j \in A}} freq(a_j, T) * Info(T|a_j)$$

Critère de sélection: Gain Ration:

Le gain d'information favorise les attributs ayant de larges domaines.

Le ratio de gain utilise le gain d'information avec un facteur pénalisant les attributs ayant des domaines trop larges.

$$GainRatio(T, A) = \frac{Gain(T, A)}{Split_Info(T, A)}$$

Avec  $Split_Info(T,A) = -\sum_{a_{j\in A}} freq(a_j,T)*log_2(freq(a_j,T)) = Entropie de A$ 

#### 4.2 critères d'arrêt

#### 4.2.1 Critères d'arrêt

Si tout les objets d'une partition appartiennent à une même classes

Si il n'y a plus aucun attributs à tester

si le nœud est vide (càd feuille de l'arbre)

Absence d'apport informationnel (le grain est négatif ou nul)

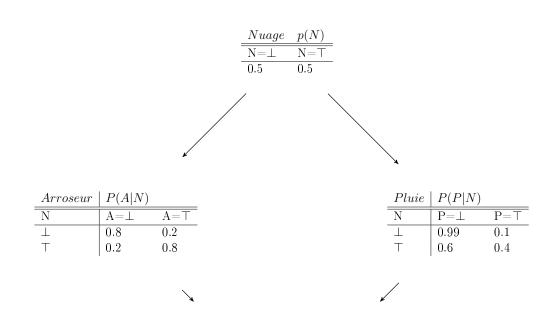
#### 4.2.2 critères d'arrêt: Paramètre utilisateur

Nombre d'objets minimum par feuille

Taille, profondeur de l'arbre

Temps de construction de l'arbre

## Classificateur bayésiens



Pelouse	Mouille	P(M A,P)	
A	Р	$M = \perp$	M = T
$\overline{\bot}$		0.9	0.1
$\perp$	Τ	0.2	0.8
T	$\perp$	0.2	0.8
T	T	0.05	0.95

$$\begin{aligned} & \textbf{Calculer} \ \ P(N = \top, P = \top, A = \bot, M = \top) \\ & = P(N = \top) * P(P = \top | N = \top) * P(A = \bot | N = \top, P = \top) * \\ & P(M = \top | N = \top, P = \top, A = \bot) \\ & = .5 * .4 * \frac{P(N = \top, P = \top)P(A = \bot)}{P(N = \top, P = \top)} * \frac{P(N = \top, P = \top, A = \bot) * P(M = \top)}{P(N = \top, P = \top, A = \bot)} \\ & = .5 * .4 * 1 * \end{aligned}$$

## Part II

## Apprentissage automatique par la pratique

## Rappel

#### 6.1 Matrices et calcules sur les Matrices

#### 6.1.1 Addition

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 7 & 5 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+0 & 3+0 \\ 1+7 & 0+5 \\ 1+2 & 2+1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 8 & 5 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}$$

#### 6.1.2 Multiplication

$$\begin{pmatrix} 5 & 6 \\ 7 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 19 & 22 \\ 43 & 50 \end{pmatrix}$$

$$(1*5) + (2*7) = 19$$

#### 6.1.3 Transposer

$$\left(\begin{array}{rrr}1&3&5\\2&4&6\end{array}\right)=\left(\begin{array}{rrr}1&2\\3&4\\5&6\end{array}\right)$$

#### 6.1.4 Inverse

Soit une matrice 2x2 comme :  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ 

Soit Determinant D = ad - bc

Si D != 0 alors il existe une matrice inverse égal à :  $\frac{1}{D} \left( egin{array}{cc} d & -b \\ -c & a \end{array} 
ight)$ 

## Algorithms Learn a Mapping From Input to Output

#### 7.1 linear ML algorithms

Simplifier les processus d'apprentissage et réduire la fonction sur ce qu'on connait

**Soit** : B0 + B1X1 + B2X2 + B3X3 = 0

Où B0,B1,B2,B3 sont les coefficients présent sur l'axe des ordonnées.

Et X1,X2,X3 sont les valeurs en Input.

#### 7.2 Supervised machine learning

L'apprentissage supervisé peut se diviser en 2 partis

Classification: Quand les variables en sortie sont des Classe (Vert, Carr, Homme)

**Regression**: Quand les variables en sortie sont des valeur numérique (euro, poids, quantits)

#### 7.3 Unsupervised machine learning

Les problèmes de l'apprentissage non supervisé sont:

Clustering: L'art de faire des paquet d'éléments qui ont des points commun, comme regrouper les clients par paquet de choses qu'ils ont le plus en commun.

**Association** : Associer des règles d'apprentissage pour décrire une portion du data, comme une personne qui a acheté un item A et qui est aussi tenté par acheter un item B

#### 7.4 semi-supervised machine leaning

L'apprentissage semi supervisé c'est avoir un bonne quantité de données en input X, et un peu de data avec le label Y.

#### 7.5 Overview of dias and variance

La prédiction des erreurs pour les algorithmes sont regroupé en 3 points:

Bias Error : Simplifier l'hypothèse fait par le modèls pour faire une fonction d'apprentissage plus facile.

Variance Error : Et la quantité estimé par la fonction visé qui changera via un différent ensemble de data utilisé.

Irreductible Error : Ne peut pas être réduit

## Overfitting and Underfitting

#### 8.1 Overfitting

L'overfitting intervient lorsque le modèle sur apprend des connaissances, Lorsque l'on sur apprend nous prenons en compte les points plus éloigné de la droite de la fonction.

On peut illustrer l'overfitting en codant un algorithme qui prend en compte les points bleu et rouges de la figure ap-linear-regression 1 ce dessous.

#### 8.2 Underfitting

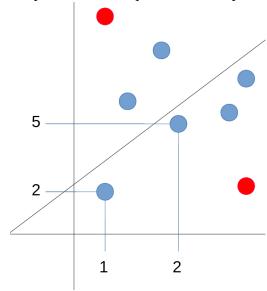
C'est l'inverse de l'overfitting, pas assez de données pour pouvoir généraliser le base de connaissance.

## Linear Algorithms

Soit X l'ensemble des variables indépendantes sur l'axe des l'abscisse et Y l'ensemble des variable dépendantes sur l'axe des ordonnée.

#### 9.1 Régression linéaire

Étant donné un plan à deux dimensions où l'abscisse contient les point d'entrée X et l'ordonnée contient les points de sortie Y, et un nouage de points précédaient acquitté de tout point éloigné du nuage.



 $Figure ap-linear-regression_1$ 

 $\mathbf{Avec} : \mathbf{y} = \beta_0 + \beta_1 x$ 

### Pour un hyperPlan (3d) : $y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2$

$$P - I_n : y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + ... \beta_n x_n$$

Exemple:

$$\mathbf{5} = \beta_0 + 2 * \beta_1$$

$$\mathbf{2} = \beta_0 + 1 * \beta_1$$

#### 9.2 Least squares linear regression

Calculer la régression linéaire avec la méthode Least squares: Soit:

 $\mathbf{X} = [1, 2, 3, 4, 5]$  les variables indépendantes d'axe abscisse

 $\mathbf{Y} = [2,4,5,4,5]$  les variables dépendantes d'axe ordonnée

Calculons  $y = \beta_0 + \beta_1 x$ 

Calcule de la moyenne de X et Y:

$$\mathbf{Xm} = \sum x_i \in X = 3$$

$$\mathbf{Ym} = \sum y_i \in Y = 4$$

Toutes ligne de régression doivent passer par le point (Xm,Ym). Calculer tout les écarts des  $x_i \in X$  par rapport à Xm (resp Y):

X	Y	X - Xm	Y-Ym	$(X - Xm)^2$	(X - Xm)(Y - Ym)
1	2	-2	-2	4	4
2	4	-1	0	1	0
3	5	0	1	0	0
4	4	1	0	1	0
5	5	2	1	4	2

 $Calculer\beta_1$ :

$$\beta_1 = \frac{\sum (X - Xm)(Y - Ym)}{\sum (X - Xm)^2} = \frac{6}{10} = .6$$

$$\beta_0 : Ym = \beta_0 + \beta_1 * Xm : 4 = \beta_0 + .6 * 3 : 4 = \beta_0 + 1.8 : \beta_0 = 2.2$$

#### 9.3 Gradient Descent

Soit:

$$\mathbf{X} = [1, 2, 4, 3, 5]$$

$$\mathbf{Y} \, = [1, 3, 3, 2, 5]$$

 $\mathbf{i} = \text{une variable qui itère les éléments de X et Y en bouclant à l'infini.}$ 

Une initialisation comme:

$$\beta_0 = 0$$

$$\beta_1 = 0$$

 $\alpha = {\rm donn\acute{e}}$ en énoncé (pour l'exemple égal à 0.01)

Et des fonctions définit tel que:

$$\mathbf{error} \ = (\beta_0 + \beta_1 * X[i]) - Y[i]$$

$$\beta_{0+1} = \beta_0 - \alpha * error$$

$$\beta_{1_{+1}} = \beta_1 - \alpha * error * X[i]$$

En appliquant l'algorithme des calcules des  $\beta_i$ :

i	X[i]	Y[i]	error	$\beta_0$	$\beta_1$
0	1	1	-1	0.01	0.01
1	2	3	-2.97	0.06	0.03
2	4	3	-1.77	0.18	0.06
3	3	2	-1.61	0.22	0.08
4	5	5	-4.35	0.44	0.12
0	1	1	-0.42	0.45	0.13
_1_	2	3	-2.28	0.49	0.49

## Logistic Regression

#### 10.1 Logistic function

Soit:

$$\mathbf{t} \in \Re[0,1]$$
 égal à  $\beta_0 + \beta_2 * x$ 

La fonction de logique de régression, les valeur d'entrée X sont combiné en utilisant les coefficient de valeur pour prédire une sortie Y. Cette sortie sera une valeur binaire.

$$p(x) = \frac{1}{1 + e^{-(P - I_n)}}$$

Note : p(x) peut être interprété comme une fonction de probabilité P(X) = P[Y = 1|X).

$$\beta_0 + \beta_1 * x = ln(\frac{P(x)}{1 - P(x)})$$
 aussi appelé odds.

#### 10.2 Linear Discriminant Analysis

L'analyse discriminante linéaire fait partie des techniques d'analyse discriminante prédictive, il s'agit de prédire l'appartenance d'un individu à une classe prédéfinie à partir de ses caractéristiques mesurées à l'aide de variables prédictives.

A notre disposition, un échantillon de n observations réparties dans  $\Bbbk$  groupes d'effectifs  $n_{\Bbbk}$ .

Noté Y les variables prédire  $\{y1, ... y_k\}$ 

J variables prédictives  $X = (X_1, ... X_i)$ 

 $\mu_{\mathbb{k}}$  la moyenne (ou mean en anglais) valant  $lambda(list) - > \frac{\sum list[i]}{taille(list)}$ 

 $\sigma^2$  la variance de toutes les classes  $\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \mu_{\Bbbk})^2}{n - \Bbbk}$ 

la fonction discriminante pour la classe  $\Bbbk$  avec x donné  $D_{\Bbbk}(x)=x*\frac{\mu_{\Bbbk}}{\omega^2}-\frac{\mu_{\Bbbk}^2}{2x\omega^2}+ln(P(k))$ 

 $\mathbf{O}\hat{\mathbf{u}}\ P(k)$  vaut la probabilité appliqué aux valeurs de Y

#### 10.2.1 la règles bayésienne

L'objectif est de produire une règle d'affection  $X(\omega) \to Y(\omega)$  qui permet de prédire, pour une observation  $\omega$  donné, sa valeur associé de Y à partir des valeurs prises par X. via une probabilité

$$P(Y = y_k) = \frac{P(Y = y_{Bbbk}) * P(X|Y = y_k)}{\sum_{i=1}^k P(Y = y_i) * P(X|Y = y_i)}$$

**Où**  $P(Y = y_k)$  est la probabilité à *priori* d'appartenance à une classe

 $P(X|Y=y_{\Bbbk})$ représente la fonction de densité des X conditionnellement à la classe  $y_{\Bbbk}$ 

# Part III Outils formel

## Logique classique des propositions

#### 11.1 Vocabulaire

```
Déduction \models \alpha \operatorname{ssi} \neg \alpha \operatorname{est} \operatorname{contradictoire}
```

**Absurde**  $\phi$  est contradictoire ssi  $\neg \phi$  est valide

**DAG**: Un graphe dirigé acyclique

 $Taille(Arbre) = \{toutlessymboles + connecteurs\}$ 

 $Var(Arbre) = \{Toutes les feuilles\}$ 

Sous formules(Arbres) =  $\{T + \bigcup_{i=0}^{k} SousFormules(Arbre_i)\}$ 

 ${\bf Interprétation}$  :  $\omega$  de  $PROP_{ps}$  est une application de PS dans 0.1

**Sémantique** :  $\|\phi\|(\omega)$  d'une formule  $\phi$  de  $PROP_{ps}$  dans l'interprétation  $\omega$  est une élément de 0.1 définit inductive ment par:

$$si\phi \in PS$$
 alors  $\|\phi\|(\omega) = \omega(\phi)$   
 $si\phi = cX_1...X_n$  alors  $\|\phi\|(\omega) = C_F(\|x_1\|(\omega)...\|x_n\|(\omega))$ 

 $\omega$  satisfait  $\phi$  noté  $\omega \models \phi ssi ||\phi||(\omega) = 1$ 

Lorsque  $\omega \models \phi$  on dit que  $\omega$  est un modèle de  $\phi$ 

on note  $\eta(\phi)$  l'ensemble des modèles de  $\phi$ 

 $\omega \in PROP_{ps}$  est valide noté  $\models \phi$ , ssi toute interprétation $\omega de PROP_{ps}$  satisfait $\phi$ 

 $phi \equiv \psi$  sont logiquement équivalents ssi $phi \models \psi$  et  $psi \models \phi$ 

#### 11.2 Propriétés de l'opérateur Models

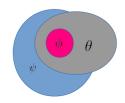
$$a \models b === M(a) \subseteq M(b)$$

Réflexivité :  $\phi \models \phi$ 

Équivalence à gauche : si  $\phi \equiv \theta et \phi \models \psi alors \theta \models \psi$ 

Affaiblissement à droite (transitivité) :  $si\phi \models \psi et\psi \models \theta alors\phi \models \theta$ 

Coupure :  $si\phi \land \psi \models \theta et\phi \models \psi alors\phi \models \theta : === (A \cup B) \subseteq CssiA \subseteq C \cap B \subseteq C$ 



 $\mathbf{Ou} : \phi \lor \psi \models \theta ssi\phi \models \theta et\psi \models \theta$ 



Monotonie : si  $\phi \models \theta alors \phi \land \psi \models \theta$ 



## 11.3 Ensemble de connecteurs fonctionnellement complet

On dit qu'un ensemble est fonctionnellement complet si avec que les connecteurs de cette ensemble on peut exprimer toutes les formules d'un monde.

 $\{\neg, \land\}$  est fonctionnellement complet pour la logique propositionnel classique

Il en va de même pour  $\{\neg, \lor\}, \{vrai, \land, \bigoplus\}, \{\neg, \Rightarrow\}ou\{NAND\}$ 

Suppression des fils équivalent : Soit un arbre D ayant comme sous arbre plus d'une fois le nœud  $\alpha = (\top X \top)$ ,  $\alpha$  peut être remplacé par  $(\top)$  tout en concevant les modèles de D.

fusion des nœuds : Soit un arbre D ayant comme sous arbre les nœuds (aBc) et (a'B'c') et a=a',b=b',c=c' alors on peut faire relier les deux branches menant vers ces nœuds vers le même sous arbre.

# 11.4 Preuve par induction structurelle sur un ensemble de connecteurs non fonctionnellement complet

Soit  $\forall P \in \{\land, \lor\}_{ps}$ , vérifier P:

Cas de base  $\varphi \in PS\,:\, 1^{\rightarrow}(\varphi) = 1$  donc  $1^{\rightarrow}$  constitue un modèle de  $\varphi$ 

#### Étape inductive :

$$\varphi$$
s'écrit :  $[\alpha \wedge \beta]$  ou  $[\alpha \vee \beta]$ 

Avec  $\alpha, \beta \in \{\land, \lor\}_{ps}$ 

Par hypothèse d'induction,  $\alpha et \beta$  vérifient P.

Il ne reste plus qu'a montrer que  $\varphi$  vérifie P.

$$\|\alpha \vee \beta\|(1^{\rightarrow}) = \vee \models (\|\alpha\|(1^{\rightarrow}), \|\beta\|)(1^{\rightarrow})) = \vee \models (1, 1) = 1$$

$$\|\alpha \wedge \beta\|(1^{\rightarrow}) = \wedge \models (\|\alpha\|(1^{\rightarrow}), \|\beta\|(1^{\rightarrow})) = \wedge \models (1, 1) = 1$$

donc  $x \wedge \neg x$  ne vérifie pas  $P: [|x \wedge \neg x|](1^{\rightarrow}) = 0$ 

#### 11.5 Décomposition de Shannon

On note  $\phi[x \leftarrow 0)$  la formule obtenue en substituant dans  $\phi$  la constante faux à toutes les occurrences du symbole propositionnel x.

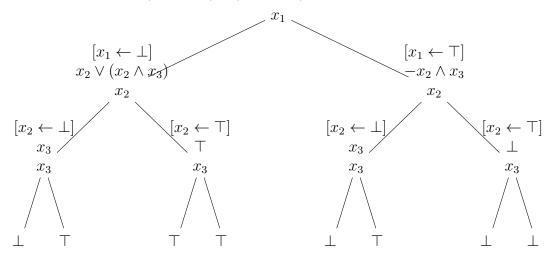
On note  $\phi[x \leftarrow 1)$  la formule obtenue en substituant dans  $\phi$  la constante vrai à toutes les occurrences du symbole propositionnel x.

La décomposition de Shannon de  $\phi$  suivant x est la formule:

$$(\neg x \land \phi[x \leftarrow 0]) \lor (x \land \phi[x \leftarrow 1])$$

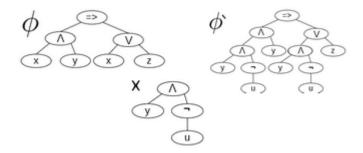
#### 11.6 Arbre de Shannon, ROBDD

Étant donnée un ordre strict total  $x_1 < x_2 < x_3$  sur  $Var(\phi) = \{x_1, .....X_n\}$ Et une formule  $\phi = (\neg x_1 \land x_2) \lor (\neg x_1 \land x_3)$ 



L'ensemble des modèles de  $\phi$  sont toutes les interprétation où la feuille vaut la valeur T.

#### 11.6.1 Remplacement ou vérifonctionnalité



 $\phi \equiv \phi'$  quelque soit la valeur de x (vrai ou faux).

#### 11.6.2 Substitution

Soit un arbre D ayant comme nœud un sous arbre du type infixe  $\alpha = (x \Rightarrow y)$  et un sous arbre de substitution  $\beta = (\neg x \Rightarrow \neg y)$   $(D' = D_{\alpha \leftarrow \beta} \equiv D)$ 

#### 11.7 Notion de impliquant premier

Les impliquant premier sont des sous formules des formules original tel que ces sous formules soit plus petite que la formule d'origine elle conserve les même modèles:

En circuit combinatoire les algo sont appelé Table de Karnaugh ou Quine-McCluskey.

#### 11.7.1 Table de Karnaugh

Appliquer l'algorithme avec la formule S =  $\neg ab \neg cd + a \neg b \neg c \neg d + b \neg d$ 

S	$\neg a \neg b$	$\neg ab$	ab	$a \neg b$
$\neg c \neg d$	Χ	X	X	X
$\neg cd$		X	X	
cd		X	X	
$c\neg d$	X	X	X	X

les impliquant premier de S sont  $b\neg d$ 

## 11.7.2 Calcule arithmétique

En logique, les impliquant premier sont calculer que à partir d'une formule en mode CNF transposé en DNF et ensuite détransposé en CNF.

$$\begin{split} \phi &= (a \wedge b \wedge c) \vee (\neg b \wedge c) \\ \phi &= (a \vee \neg b) \wedge (a \vee c) \wedge (b \vee \neg b) \wedge (b \vee c) \wedge (c \vee \neg b) \wedge (c \vee c) \\ \phi &= (a \vee \neg b) \wedge (a \vee c) \wedge (b \vee c) \wedge (c \vee \neg b) \wedge c \\ \phi &= (a \vee \neg b) \wedge c \\ \phi &= (a \wedge c) \vee (\neg b \wedge c) \text{ sont les impliquant premier.} \end{split}$$

Via une table de Karnaugh:

$\phi$	$\neg a \neg b$	$\neg ab$	ab	$a\neg b$
$\neg c$				
c	X		X	X
Égal à $(a \wedge c) \vee (\neg b \wedge c)$ .				

## 11.8 Système de Hilbertien

g

## 11.9 théorème de finitude

g

# Logique classique et prédicat du premier ordre

## 12.1 Syntaxe via les arbres

 $\phi =$ 



#### 12.1.1 Occurrences libre

Une occurrence libre est une variable n'ayant aucun quantificateur associé de son noeud à la racine de l'arbre.

par exemple le noeud y ayant un comme contour un losange vert est une

occurrence libre, elle sera instancié que lors de l'interprétation de  $\phi$ .

#### 12.1.2 Occurrences liée

Une occurrence liée est une variable ayant un quantificateur associé, comme:

la variable x entouré d'un rond rouge est définit via le quantificateur  $\forall x$  présent dans ces noeuds parent

la variable x entouré d'un rond violet est définit par le quantificateur de ces parents  $\forall x$ 

la variable y entouré d'un rond orange via le quantificateur  $\exists y$ 

A noté que les x entouré d'un rond de couleurs rouge sont diffèrent des x entouré avec un rond orange, donc on peut tout bien renommer les x de couleur orangé en z sans changer le sens de  $\phi$ .

Les occurrences liée se lient sur leur premier père le définissant, comme le y orange qui se définit que sur le  $\exists y$  le plus proche de lui.

## 12.1.3 Occurrences quantifié

Les occurrences quantifié sont toutes les variable positionné derrière un quantificateur, celle ci montre comme dans la logique classique, le  $\forall$  (où quelque soit) ou  $\exists$  (où il existe au moins un).

On peut noter que sur la figure ci dessus il y a un  $\exists y$  qui n'est pas associé à un y en feuille, on peut s'en débarrasser sans changer le sens de  $\phi$ .

#### 12.1.4 Vocabulaire

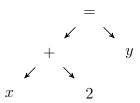
Formule fermée est une formule de  $FORM_L$  qui ne contient aucune variable libre.

Formule instanciée est une formule qui ne contient aucune occurrence libre ou liée de symbole de variable

## 12.2 Sémantique

Soit t un terme de  $TERM_L$ , la sémantique de t dans l'interprétation de I pour l'assignation  $X_i$  noté  $[|t|](I)(X_i)$  est l'élément de  $D_i$  défini inductivement.

$$\phi =$$



 $= \in \Re$  d'arriter 2

 $+ \in \Im$  d'arriter 2

 $2 \in \Im$  d'arriter 0

$$X, Y \in X$$

Avec une interprétation tel que:

$$D_i = \mathbb{N}$$

$$+_1 = \mathbb{N} \times \mathbb{N} \to \mathbb{N}$$

$$2_i = 3$$

Avec une assignation tel que:

$$X_i:X\to\mathbb{N}$$

$$x \to 5$$

$$y \to 10$$

On peut calculer cette sous formule en appliquant chaque terme dans l'interprétation I pour un assignent  $X_i$ :

$$||x + 2||(I)(X_i) = +_i(||x||(I)(X_i), ||2||(I)(X_i)) = +_i(5,3) = 8$$
  
$$||\phi||(I)(X_i) = +_i(8,10) = 0 (faux)$$

$$\psi = \\ \exists x \\ \downarrow \\ = \\ \chi \\ \chi \\ x \\ 2 \\ \|\psi\|(I)(X_i)[x \leftarrow 7]) = \\ =_i (+_i(\|x\|(I)(X_i[x \leftarrow 7]), 3), \|y\|(I)(X_i[x \leftarrow 7])) = \\ =_i (+_i(7, 3), 10) = \\ =_i (10, 10) = 1(vrai)$$

Le quantificateur  $\forall$  ou  $\exists$  est plus prioritaire que les variables assigné dans  $X_i$ .

Soit  $\phi$  la formule  $\phi$  ci dessus, la formule interprété avec deux assignations différente:

$$X_i^1 \ x \to 5, y \to 10$$

$$X_i^2 \ x \to 6, y \to 10$$

L'interprétation de  $\phi$  avec  $X_i^1$  est équivalent à  $\phi$  avec  $X_i^2$  car le symbole de quantification  $\exists$  est plus prioritaire que les assignations.

# Part IV Recherche Opérationnel

# Rappel

## 13.1 Pivot de gauss

$$L1etL2 = \begin{cases} L1 : 160 = 8x + 4y \\ L2 : 120 = 4x + 6y \end{cases}$$

$$(L2 * (-2)) = \begin{cases} L1 : 160 = 8x + 4y \\ L2 : -240 = -8x - 12y \end{cases}$$

$$(L2 = L2 + L1) = \begin{cases} L1 : 160 = 8x + 4y \\ L2 : -80 = -8y \end{cases}$$

$$y = 10$$

$$8x + 4 * 10 = 160$$

$$8x + 40 = 160$$

$$8x + 40 = 160$$

$$8x = 120$$

$$x = 15$$

# Introduction à la PL

Construire une modèle linéaire, c'est donc:

identifier les variables de décision du problème

déterminer : la fonction objectif du modèle

déterminer : les contraintes du modèle

## 14.1 Modèle linéaire continus à 2 variables

Soit le modèle linéaire suivantes:

Déterminer  $(x,y) \in \Im^2$ 

 $\mathbf{Minimisant} \ z = 1000x + 1200y$ 

sous les contraintes:

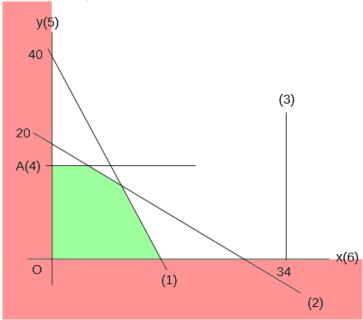
- $(1)8x + 4y \le 160$
- $(2)4x + 6y \le 120$
- $(3)x \le 34$
- $(4)y \le 14$
- $(5)0 \le x$
- $(6)0 \le y$

#### 14.1.1 Recherche de solutions

Après avoir tracé graphiquement tout les points:

Pour chaque contrainte, tracer la droite et repérer le demi plan des solution: exemple pour (5) et (6), x et y doivent être supérieurs ou égal à 0, d'où le demi plan des solution sont toutes les valeurs positives.

La partie En vert représente la région admissible, quelque soit le point choisis dans ce vert, aucune contrainte ne sera violé.



## 14.1.2 recherche de la solution optimal

Changer l'équation z tel que z soit égal à 0

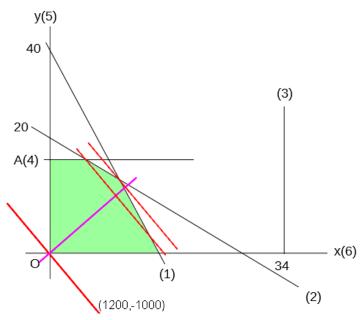
$$z = 1000x + 1200y = 0 = 1000 * (1200) + 1200 * (-1000)$$

Traçons la droite (0,0), (1200,-1000)

Un point extrême : est un point se trouvant sur l'intersection de 2 contraintes et étant dans la zone admissible.

**L'altitude** : est la droite (rouge) la plus haute touchant un point extrême, ce point sera le vecteur (x, y) le plus optimal pour z.

Les droites rouges doivent être toutes parallèles.



Dans cette exemple le point (15,10) est le point extrême maximal pour l'équation z.

# Le simplexe

Soit le modèle linéaire suivantes:

**Déterminer**  $(x,y) \in \Im^2$ 

Maximisant Z = 3x + 7y

sous les contraintes:

- $(1) -x + y \le 3$
- (2)  $y \le 8$
- $(3) 2x y \le 28$
- $(5) \ 0 \le x$
- $(6) \ 0 \le y$

## 15.1 Initialisation du simplexe

Pour chaque expression du type (1)(2)(3) intégrer un  $e_i$  pour la transformer en équation.

On appel les  $e_1$  des variables d'accumulation, Ce qui fait

**Déterminer**  $(x, y, e_1, e_2, e_3) \in \Im^5$ 

Maximisant Z = 3x + 7y

sous les contraintes:

- $(1) -x + y + e_1 = 3$
- (2)  $y + e_2 = 8$
- $(3) 2x y + e_3 = 28$
- $(5) \ 0 \le x$
- (6)  $0 \le y$
- $(7) e_1, e_2, e_3 \ge 0$

## 15.2 Canonicité du modèle

Soit les valeurs (pour la première itération)

Hors Base (x,y)

Base  $(e_1, e_2, e_3)$ 

Un modèle est canonique que si:

si toutes les variables de Base ne sont pas dans Z.

## 15.3 Premier itération

#### 15.3.1 Choix de la variable entrante

(x, y) sont deux choix possible, le tout est de choisir une bonne heuristique, comme celle du meilleur gain marginale, ou via la comparaison (en mode graphique):

Y sera choisit, donc Y sera notre variable entrante.

#### 15.3.2 Choix de la variable sortante

Pour chaque résultat d'équation, le diviser par sa valeur de Y (devant être positif (car Y est la variable entrante)

$$-x + y + e_1 = 3$$
 donne  $\frac{3}{1} = 3$  (1 car  $y = 1 * y$ )  
 $y + e_2 = 8$  donne  $\frac{8}{1} = 8$   
 $2x - y + e_3 = 28$  donne  $\frac{28}{1} = 28$ 

Prendre le minimum des variables, donc se sera 3.

la variable présente dans la Base sera prise comme variable sortante, dans notre cas  $e_1$ .

#### 15.3.3 pivotage

On choisis l'équation associé à la variable  $e_1$  pour définir la variable entrante y.

On n'a:

$$y = x - e_1 + 3$$

Puis on crée les nouvelles équations via le nouveau y:

$$Z = 3x + 7y$$
 devient  
 $Z = 3x + 7(x - e_1 + 3)$   
 $Z = 10x - 7e_1 + 27$   
 $x - e_1 = 3$  est déjà normalisé  
 $y + e_2 = 8$  devient  
 $8 = x - e_1 + 3 + e_2$   
 $5 = x - e_1 + e_2$   
 $2x - y + e_3 = 28$  devient  
 $28 = 2x + (x - e_1 + 3) + e_3$   
 $25 = 3x - e_1 + e_3$ 

#### 15.3.4 Nouveau modèle

Après cette étape nous voila avec un nouveau modèle:

**Déterminer**  $(x, y, e_1, e_2, e_3) \in \mathbb{S}^5$ 

**Maximisant**  $Z = 10x - 7e_1 + 21$ 

sous les contraintes :

- $(1) -x + y + e_1 = 3$
- (2)  $x e_1 + e_2 = 5$
- $(3) 3x e_1 + e_3 = 25$
- $(5) \ 0 \le x$
- (6)  $0 \le y$
- $(7) e_1, e_2, e_3 \ge 0$

Variable hors base  $= x, e_1$ 

Variable Base  $= y, e_2, e_3$ 

Avec comme solution admissible (0,3,0,5,25)Z = 21

A ne pas oublier de vérifier la canonicité du modèle.

## 15.4 Seconde itération

#### 15.4.1 Choix de la variable entrante

X sera choisit, donc X sera notre variable entrante.

## 15.4.2 Choix de la variable sortante

$$\frac{5}{1} = 5$$

$$\frac{25}{3} = 8.3$$

Prendre le minimum des variables, donc se sera 5, donc  $e_2$ .

## 15.4.3 pivotage

$$x = e_1 - e_2 + 5$$

Puis on crée les nouvelles équations via le nouveau y:

$$Z = 10x - 7e_1 + 27$$
 devient

$$Z = 10(e_1 - e_2 + 5) - 7e_1 + 27$$

$$Z = 3e_1 - 10e_2 + 71$$

$$-x + y + e_1 = 3$$
 devient

$$3 = -(e_1 - e_2 + 5) + y + e_1$$

$$8 = y + e_2$$

$$3x - e_1 + e_3 = 25$$
 devient

$$25 = 3(e_1 - e_2 + 5) - e_1 + e_3$$

$$10 = 2e_1 - 3e_2 + e_3$$

#### 15.4.4 Nouveau modèle

Après cette étape nous voila avec un nouveau modèle:

**Déterminer**  $(x, y, e_1, e_2, e_3) \in \mathbb{S}^5$ 

Maximisant  $Z = 3e_1 - 10x + 71$ 

sous les contraintes :

- (1)  $y + e_2 = 8$
- $(2) x e_1 + e_2 = 5$
- $(3) 2e_1 3e_2 + e_3 = 10$
- $(5) \ 0 \le x$
- (6)  $0 \le y$
- $(7) e_1, e_2, e_3 \ge 0$

Variable hors base  $= e_2, e_1$ 

Variable Base  $= y, x, e_3$ 

Avec comme solution admissible (5, 8, 0, 0, 10)Z = 71

A ne pas oublier de vérifier la canonicité du modèle.

# Part V

# Représentation des connaissances et raisonnement

# Logique propositionnel

## 16.1 Vocabulaire

Les Logiques propositionnel sont définit via les symboles suivant:  $\top, \bot, C, \neg C, C \land C, C \lor C, C \Rightarrow C$ 

Littéral est un atome ou la négation d'un atome

Clause est une disjonction de littéraux

Cube est une conjonction de littéraux

CNF est une forme normal conjonctive (une conjonction de clauses)

**DNF** est une forme normal disjonctive (une disjonction de cubes)

## 16.2 cohérence d'un ensemble de clauses

Soit K un ensemble de clauses pouvant être réduit via les axiomes:

$$x \lor x \lor y_1 \lor ...y_n \equiv x \lor y_1 \lor ...y_n$$
$$x \lor \neg x \lor y_1 \lor ...y_n \equiv `top$$
$$x \lor \top \equiv \top$$
$$x \lor \bot \equiv x$$

Si K est vide alors K est cohérente

Si  $\bot \in K$  alors K est incohérente

 $K_{x \leftarrow \top}$  est le résultat du remplacement des occurrences de x par  $\top$ 

 $K_{x\leftarrow\perp}$  est le résultat du remplacement des occurrences de x par  $\perp$ 

# Introduction à la logique de description

## 17.1 Attributive Language with Complement

Les ALC sont définit via les symboles suivant:  $\top, \bot, C, \neg C, C \sqcap C, C \sqcup C, \forall r.C, \exists r.C$ 

## 17.1.1 Sémantique

Tuple  $\iota =_{def} \langle \delta^I, .^I \rangle$  où  $\delta^I \text{ est le domaine (ou un ensemble d'objets)}$  .\(^I \text{ est une fonction d'interprétation tel que} \)  $A^I \subseteq \Delta^I \\ r^I \subseteq \Delta^I \times \Delta^I \\ a^I \in \Delta^I \end{aligned}$   $\tau^I =_{def} \Delta^I$   $\tau^I =_{def} \Delta^I$   $(\neg C)^I =_{def} \Delta^I$ 

$$C \cap D)^{I} =_{def} C^{I} \cap C^{I}$$

$$C \cup D)^{I} =_{def} C^{I} \cup C^{I}$$

$$\exists r.C)^{I} =_{def} \{x \in \Delta^{I} | r^{I}(x) \cap C^{I} \neq \theta\}$$

$$\forall r.C)^{I} =_{def} \{x \in \Delta^{I} | r^{I}(x) \subseteq C^{I}\}$$

## 17.1.2 Propriétés

Pour toutes les interprétations  $\iota = \langle \Delta^I, I \rangle$ , et pour tout  $C, D \in \ell_{ALC}$ :

$$(\neg \neg C)^{I} = C^{I} \qquad (\neg \exists r.C)^{I} = (\forall r. \neg C)^{I}$$

$$(\neg (C \sqcap D))^{I} = (\neg C \sqcup \neg D)^{I}$$

$$(\neg (C \sqcup D))^{I} = (\neg C \sqcap \neg D)^{I}$$

$$(\neg \forall r.C)^{I} = (\exists r. \neg C)^{I} \qquad \forall r. \top \equiv \top$$

## 17.2 Logique de description

Définit via les symboles suivant:

$$\ell_{ALC}, C \sqsubseteq C, \supseteq C$$

## 17.2.1 Sémantique

$$\iota \Vdash C \sqsubseteq D \ (\iota satisfait C \sqsubseteq D) \text{ si } C^I \subseteq D^I$$
 
$$\iota \Vdash C \equiv D \ \iota \Vdash C \sqsubseteq D \text{ et } \iota \Vdash C \sqsupseteq D$$

#### 17.2.2 Assertions

a:C a est une instance de C

 $(a,b): r \ a \ \mathrm{et} \ b \ \mathrm{sont} \ \mathrm{attach\'e} \ \mathrm{avec} \ \mathrm{la} \ \mathrm{relation} \ r$ 

## 17.3 TBoxes et ABoxes

Soit une base de connaissance  $KB = \langle T, A \rangle$  où:

```
T = \begin{cases} EmpStud \equiv Student \sqcap Employee \\ Student \sqcap \neg Employee \sqsubseteq \neg \exists pays.Tax \\ EmpStud \sqcap \neg Parent \sqsubseteq \exists pays.Tax \\ EmpStud \sqcap Parent \sqsubseteq \neg \exists pays.Tax \\ \exists worksFor.Company \sqsubseteq Employee \end{cases}
A = \begin{cases} ibm : Company \\ mary : Parent \\ john : EmpStud \\ (john, ibm) : workFor \end{cases}
```

#### 17.3.1 Subsumption

D'après la TBoxes et la ABoxes ci dessus, dire que A subsume B c'est dire que A est plus spécifique que B:

```
Does EmpStud subsume Student \sqcap Employe?: yes 
Does Student \sqcap Parent subsume EmpStud \sqcap Parent?: yes 
Does \exists pays. \bot subsume EmpStud?: No
```

#### 17.3.2 Classification

Les schémas de classification aide pour trouver les subsumptions:



## 17.3.3 Instance checking

On n'a

```
ibm est une instance de Company
mary est une instance de Parent
john est une instance de EmpStud, Student, Employee
john n'est pas une instance de \neg Parent
(john, ibm) est une instance de workFor
```

#### 17.3.4 Retrieval

```
Student ?\{john\}

\neg\exists pays.Tax\ ?\{mary\}

\neg(\neg Employes\ \sqcap\ \exists pays.Tax)\ ?\{john, mary\}

\forall worksFor.Company\ ?\{\}

Employee\ \sqcup\ \forall pays.\neg Tax\ \sqcup\ Company\ ?\{ibm, john, mary\}

\neg Tax\ \sqcup\ \exists pays.\bot\ \sqcup\ \forall workdFor.\forall pays.\top\ ?\{ibm, john, mary\}
```

## 17.3.5 Equivalance of concept

```
Are Student \sqcap Employee \sqcap \neg EmpStud and \exists worksFor. \bot équivalent? Yes
Are Student \sqcap \forall worksFor. \neg Company and Student \sqcap \neg Employee équivalent? No
```

## 17.3.6 Concept satisfiability

```
EmpStud \sqcap Parent \sqcap \exists pays. \top satisfiable? Yep
\neg \forall worksFor. \neg Company \sqcap \neg Employee \text{ satisfiable? } No
Employee \sqcap Company \text{ satisfiable ? } Yep
```

## 17.3.7 ABox consistency

```
Is A_2 = A \cup \{john : \exists worksFor. \neg Company\} consistent wrt T?: Yes

Is A_3 = A \cup \{mary : \exists pays.Tax\} consistent wrt T?: No
```

#### 17.3.8 Réduction et consistance

```
Soit KB = \langle T, A \rangle, C, D \in \iota_{ALC}, a \in I and a' new in KB
```

 $KB \cup \{a : EmpStud \cap \neg \exists pays.Tax \nvDash \bot?, \text{ for } a \text{ new } \}$ 

```
Concept subsumption wrt T: KB \vDash C \sqsubseteq D ssi \langle T, A \cup \{a': C \sqcap \neg D\} \rangle est inconsistant

Instance chacking: KB \vDash a: C ssi \langle T, A \cup \{a: \neg C\} \rangle est inconsistant

Concept satisfiability wrt T: C est satisfiable wrt T ssi \langle T, A \cup \{a': C\} \rangle est consistent

KB \vDash EmpStud \sqcap Parent \sqsubseteq \neg \exists pays.Tax \sqcap Employee ?

KB \cup \{a: EmpStud \sqcap Parent \sqcap (\exists pays.Tax \sqcup \neg Employee)\} \vDash \bot ?, for a new

KB \vDash john: Student \sqcap \exists empBy. \top ?

KB \cup \{john: \neg (Student \sqcap \exists empBy. \top)\} \vDash \bot ?

Is EmpStud \sqcap \neg \exists pays.Tax satisfiable wrt KB ?
```

# Méthode des Tableau pour les ALC

## 18.1 Pre processing

### 18.1.1 Réécriture

Réécrite chaque:

$$C \sqsubseteq D \text{ dans } T \text{ en } \top \sqsubseteq \neg C \sqcup D$$
 
$$A \sqsubseteq \exists r.B \text{ en } \top \sqsubseteq \neg A \sqcup \exists r.B$$

Changer la KB en NNF ( $\neg$  occurs only in front of concept names)

$$\neg\neg C \to C$$

$$\neg(C \sqcap D) \to \neg C \sqcup \neg D$$

$$\neg(C \sqcup D) \to \neg C \sqcap \neg D$$

$$\neg(\exists r.C) \to \forall r.\neg C$$

$$\neg(\forall r.C) \to \exists r.\neg C$$

#### 18.1.2 Vocabulaire

Blocage/Blocking l'apparition d'une boucle infini dans le déroulement de l'algorithme

Clash Quand il existe une contradiction d'un noeud feuille vers l'un de ses ascendant

### 18.1.3 Règles d'expansion

```
\sqsubseteq_T – rule
    Si a: C \in A, \top \sqsubseteq D \in T et a: D \notin A alors
    A := A \cup \{a : D\}
\sqcap rule
    Si a:C\sqcap D\in A et \{a:C,a:D\nsubseteq A \text{ alors }
    A := A \cup \{a : C, a : D\}
⊔− rule
    Si a: C \sqcup D \in A et \{a: C, a: D\} \cap A = \emptyset alors
    A := A \cup \{a : E\}, for some E \in \{C, D\}
∃− rule
    Si a: \exists R.C \in A et il n'y a pas de b st \{(a,b): R,b:C\} \subseteq A et
    a n'est pas en en blocage alors
    A := A \cup \{(a, c) : R, c : C\}, \text{ for } c \text{ new in } A
\forall- rule
    Si \{a: \forall R.C, (a,b): R\} \subseteq A et b: C \notin A alors
    A := A \cup \{b : C\}
```

## 18.2 Exemple

$$T = \{A \sqsubseteq \exists r.B\} \equiv \{\top \sqsubseteq \neg A \sqcup \exists r.B\}$$

$$A = \{a : A \sqcap B, a : \forall r. \forall r.C\}$$

$$\{a : A \sqcap B, a : \forall r. \forall r.C\}$$

$$\{a : A, a : B\}$$

$$\{a : \neg A \sqcup \exists r.B\}$$

$$\{x : \forall r.C\}$$

$$\{x : \neg A \sqcup \exists r.B\}$$

$$\{x : \neg A \sqcup \exists r.B\}$$

$$\{y : \exists r.B\}$$

$$\{y : \exists r.B\}$$

$$\{y : \exists r.B\}$$

## 18.3 Exemple 2

$$T = \left\{ A \sqsubseteq \exists r.B \right\} \equiv \left\{ \top \sqsubseteq \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$A = \left\{ a : A \sqcap B, a : \forall r.(A \sqcap \forall r.A) \right\}$$

$$\left\{ a : A \sqcap B, a : \forall r.(A \sqcap \forall r.A) \right\}$$

$$\left\{ a : A \sqcap B, a : \forall r.A \right\}$$

$$\left\{ a : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ a : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ x : A, x : \forall r.A \right\}$$

$$\left\{ x : A, x : \forall r.A \right\}$$

$$\left\{ x : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ x : A \sqcap \forall r.A \right\}$$

$$\left\{ x : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : A \sqcap \forall r.A \right\}$$

$$\left\{ y : A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

$$\left\{ y : \neg A \sqcup \exists r.B \right\}$$

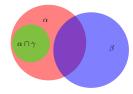
# Logique presque tout

Soit le nouvelle opérateur binaire € disent pour *presque tout* A est dans B.

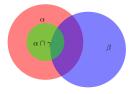
### Bonne distribution:



#### Mauvaise distribution:



## Cas général :



## 19.1 Système P

#### Réflexivité:

Almost all :  $\alpha \not \sim \alpha$  ensembliste :  $A \subseteq A$ 

#### Équilibrage à gauche:

Almost all : Si  $\models \alpha \Leftrightarrow \beta$  et  $\alpha \not \backsim \gamma$  alors  $\beta \not \backsim \gamma$  ensembliste : Si A = B et  $A \subseteq C$  alors  $B \subseteq C$ 

## Équilibrage à droite :

Almost all : Si  $\alpha \models \beta$  et  $\gamma \not\models \alpha$  alors  $\gamma \not\models \beta$  ensembliste : Si  $A \subseteq B$  et  $C \subseteq A$  alors  $C \subseteq B$ 

#### Coupure:

**Almost all** : Si  $(\alpha \land \beta) \not \sim \gamma$  et  $\alpha \not \sim \beta$  alors  $\alpha \not \sim \gamma$  ensembliste : Si  $(A \cap B) \subseteq C$  et  $A \subseteq B$  alors  $A \subseteq C$ 

#### Monotonie:

Almost all : Si  $\alpha \mid \backsim \beta$  et  $\alpha \mid \backsim \gamma$  alors  $\alpha \land \beta \mid \backsim \gamma$  ensembliste : Si  $A \subseteq B$  et  $A \subseteq C$  alors  $(A \cap B) \subseteq C$ 

#### Ou:

Almost all : Si  $\alpha \not \sim \gamma$  et  $\beta \not \sim \gamma$  alors  $\alpha \vee \beta \not \sim \gamma$  ensembliste : Si  $A \subseteq C$  et  $B \subseteq C$  alors  $(A \cup B) \subseteq C$ 

Part VI
XML

## DTD

```
 \begin{array}{l} \textbf{inclusion dans xml} < !DOCTYPE \ nom \ SYSTEM \ "fichier.dtd" > \\ < !ELEMENT < \textbf{nom de la balise} > (< contenue >) > \\ \hline contenue : \\ (\#PCDATA) \ du \ texte \\ (objet+) \ au \ moins \ un \ objet \\ (objet?) \ au \ plus \ un \ objet \\ (objet*) \ de \ zero \ à \ infini \\ (objet, aliment) \ un \ objet \ et \ une \ aliment \ (dans \ l'ordre) \\ (objet|aliment) \ l'un \ des \ deux \\ < !ATTRIBUT < \textbf{nom de la balise} > < \textbf{clef} > < \textbf{contenue} > [\#REQUIRED|\#IMPLIED] > \\ \hline \end{array}
```

## XSD

```
<?xml version="1.0" ?>
<xs:schema xmlns:xs="http://www.w3.org/2001/XMLSchema">
       <xs:element name="age" type="xs:integer" />
       <xs:element name="prenom" type="xs:string" />
       <xs:element name="pseudo" type="xs:string" />
       <xs:element name=Personnage">$
              <xs:complexType>
                      <xs:sequence>
                       <xs:element ref="age">
                       <xs:element ref="name" max0ccurs="2">
                      </>
             </>
       </>
       <xs:element name=Joueur">
              <xs:complexType>
                      <xs:sequence>
                             <xs:choise minOccurs="1" maxOccurs="2">
                               <xs:element ref="pseudo">
                               <xs:element ref="prenom">
                             </>
                  </>
              </>
```

## **XPATH**

```
tous les noeuds éléments de nom attr "movie/filmography/*/attr" tous les noeuds éléments qui ont un attribut order "movie/filmography/* [@order]" les noeuds attributs de nom order "movie/filmography/*/@order" le quatrième fils de filmography "movie/filmography/* [position() = 4]" le noeud attribut de nom Crew (attribut de filmography) "movie/filmography/@Crew" les quatre premiers fils de filmography "movie/filmography/* [position() <= 4]" retournez le sous-arbre parent et aller dans Editor "../editor" le nombre total de comédiens (cast, remainder) "count(movie/filmography/cast/name | movie/filmography/remainder/name)" une chaîne de caractères présentant le film : titre (année) - réalisateur "concat(movie/title/text(),' (', movie/year/text(),')-', movie/film/Director/name)"
```