

# **Механические ВОЛНЫ**

```
graph TD; A[Механические ВОЛНЫ] --> B[Бегущие]; A --> C[Стоячие]; B --> D[Перенос энергии в направлении распространения волны]; C --> E[Перераспределение энергии между точками среды];
```

## **Бегущие**

**Перенос  
энергии в направлении  
распространения волны**

## **Стоячие**

**Перераспределение энергии  
между точками среды**

# Стоячие волны

При распространении в упругой среде нескольких волн происходит их наложение, причем колебания частиц среды оказываются векторной суммой колебаний, которые совершали бы частицы при распространении каждой волны в отдельности. Это называют **принципом суперпозиции волн**.

Рассмотрим важный частный случай: пусть две плоские гармонические волны с одинаковыми частотами и амплитудами, распространяются в противоположных направлениях вдоль оси  $X$ .

$$\xi_1(x, t) = A \cos(\omega t - kx) \quad \xi_2(x, t) = A \cos(\omega t + kx)$$

Результирующее смещение частиц среды:

$$\xi(x, t) = \xi_1(x, t) + \xi_2(x, t) = 2A \cos kx \cdot \cos \omega t = A_{cm} \cos kx \cdot \cos \omega t \quad (1)$$

Это есть уравнение **стоячей** волны. **Амплитуда колебаний** частиц в стоячей волне  $|A_{cm} \cos kx|$  в отличие от бегущей волны **зависит** от  $X$ .

В точках, где  $|\cos kx| = 1$  (т.е.  $kx = \pm \pi n$ ) имеем максимумы, или **пучности** волны, а где  $\cos kx = 0$  ( $kx = \pm \pi(n + \frac{1}{2})$ ) минимумы, или **узлы** стоячей волны.

Максимальная амплитуда (**пучность**) достигается при  $x$ :

$$x_{\text{пучн}} = \pm n \frac{\lambda}{2} \quad (n = 0, 1, 2, \dots) \quad (2)$$

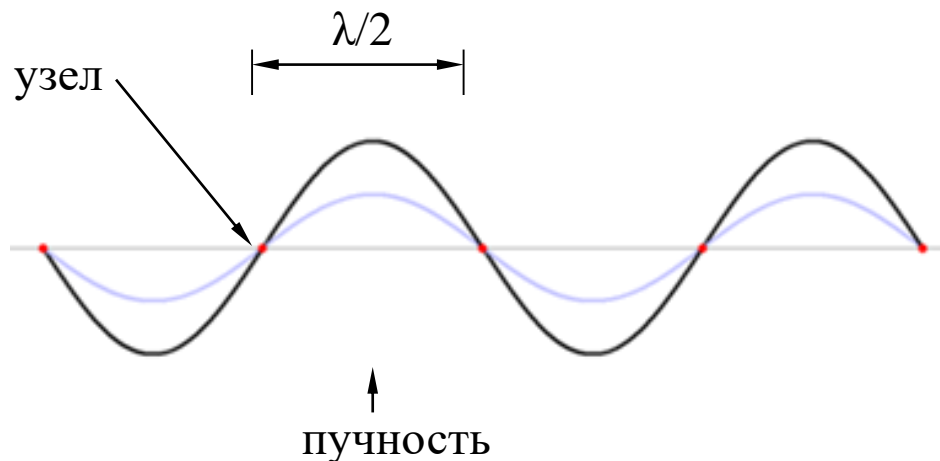
Амплитуда равна нулю (**узел**) достигается при  $x$ :

$$x_{\text{узел}} = \pm \left( n + \frac{1}{2} \right) \frac{\lambda}{2} \quad (n = 0, 1, 2, \dots) \quad (3)$$

Период  $|\cos kx|$  равен  $\pi$ , поэтому расстояние  $\Delta x$  между соседними узлами или пучностями равно:

$$k(x + \Delta x) - kx = \pi = k\Delta x = \frac{2\pi}{\lambda} \Delta x \Rightarrow \Delta x = \frac{\lambda}{2}$$

(Это прямо следует также из (2) и (3).)



Между соседними узлами все частицы колеблются синфазно, при переходе через узел фаза колебания меняется на  $\pi$ . Никакой передачи движения из одной области к другой, и соответственно перетекания энергии через узлы не происходит (амплитуда колебаний в узлах — ноль). Таким образом, нет распространения возмущения вдоль оси  $X$ . Поэтому возмущение, описываемое формулой (1) называют **стоячей** волной.

# Энергия стоячей волны

**Кинетическая энергия** волны определяется квадратом скорости движения частиц среды, **потенциальная** - квадратом относительной деформации среды.

Скорость смещения частиц среды:

$$\dot{\xi}(x, t) = -A_{cm} \omega \cos kx \cdot \sin \omega t$$

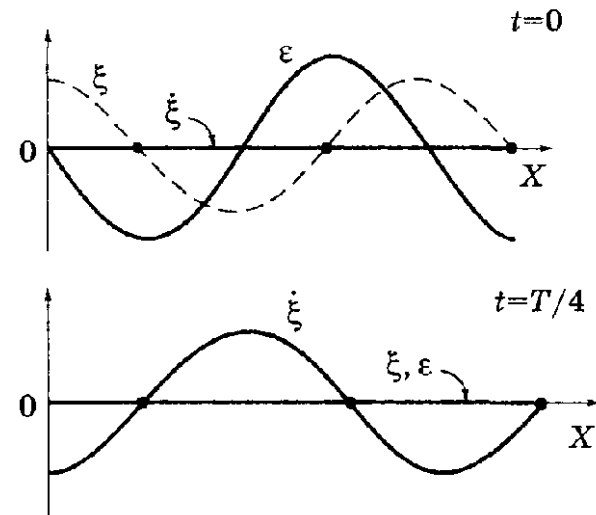
Относительная деформация среды:

$$\varepsilon(x, t) = \partial \xi(x, t) / \partial x = -A_{cm} k \sin kx \cdot \cos \omega t$$

Обе величины, скорость и деформация, тоже стоячие волны, сдвинутые по фазе на  $\pi/2$  как в пространстве, так и во времени.

Энергия стоячей волны превращается  
то полностью в потенциальную,  $\longrightarrow$

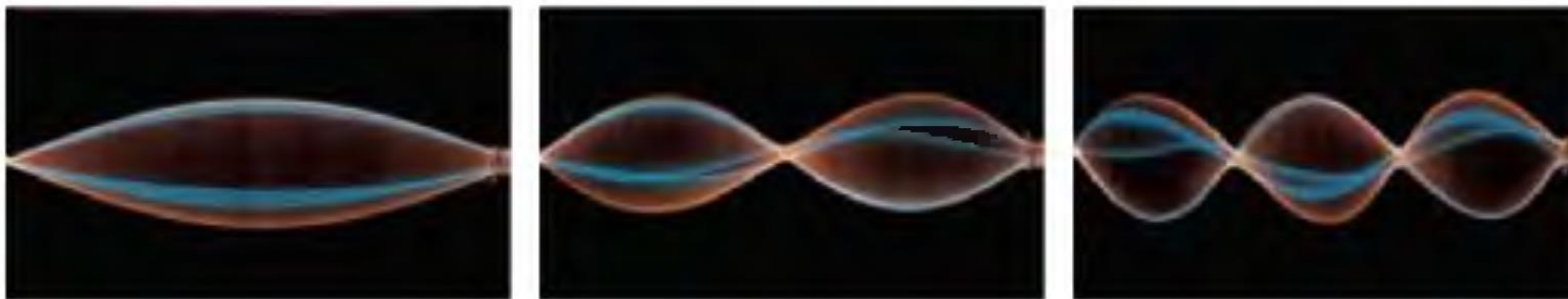
то полностью в кинетическую  $\longrightarrow$



В процессе колебаний энергия перетекает от каждого узла к соседним с ним пучностям и обратно. **Средний же по времени поток энергии в любом сечении стоячей волны равен нулю.**

### Колебания закрепленной струны

В натянутой струне при возбуждении поперечного возмущения устанавливается стационарное движение, характеризуемое вполне определенными частотами. Это связано с необходимостью выполнения на закрепленных концах струны определенных **граничных условий**: в них смещение частиц  $\xi(x, t) \equiv 0$ . Другими словами, если в струне возбуждается стоячая волна, то ее концы являются узлами. В этом случае на длине струны  $l$  должно укладываться целое число длин полуволен:



$$l = \frac{\lambda}{2} n \Rightarrow \lambda_n = \frac{2l}{n}, \quad n = 1, 2, \dots \quad (5)$$

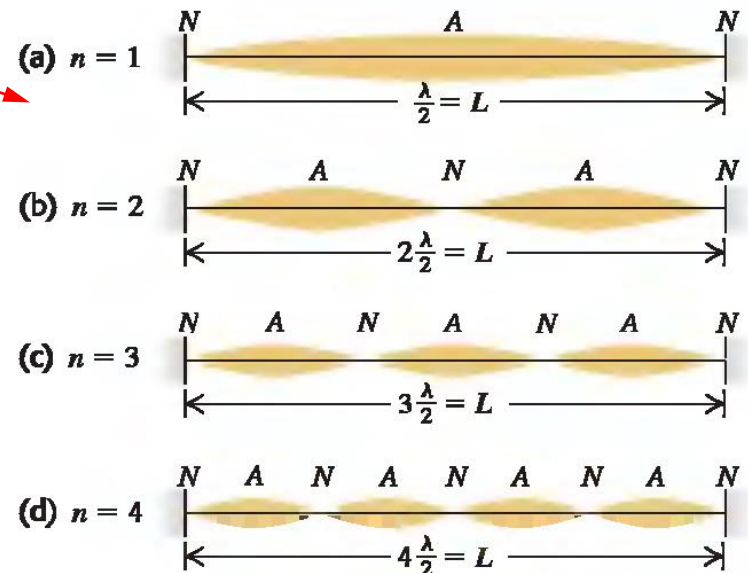
Соответственно возможные частоты колебаний:

$$\nu_n = \frac{1}{T_n} = \frac{v}{\lambda_n} = \frac{v}{2l} n \quad (6)$$

Частоты (6) называют собственными частотами струны. Частота, соответствующая  $n = 1$ , называется **основной**, остальные – **обертонами**. Гармонические колебания с частотами (6) называют **собственными колебаниями**, или **гармониками**. В общем случае колебания струны есть суперпозиция различных гармоник.

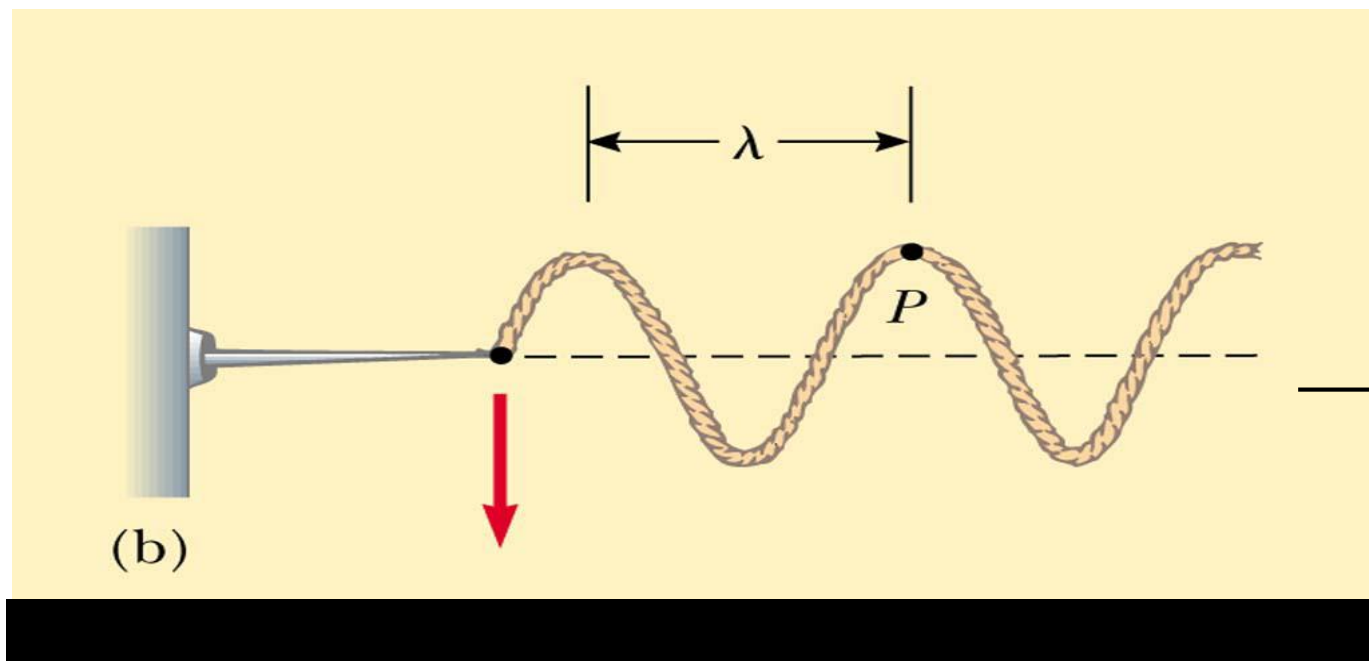
**Нормальная мода** колебательной системы есть движение, в котором все частицы системы колеблются по синусоидальному закону с одинаковой частотой. В закрепленной с двух сторон струне, каждая из длин волн (2) соответствует возможной нормальной моде колебаний.

Примеры четырех нормальных мод струны. Одиночный гармонический осциллятор имеет только одну нормальную моду и одну собственную частоту. Струна, закрепленная с двух сторон, имеет бесконечное число нормальных мод, поскольку состоит из огромного (фактически бесконечного) числа частиц.



# Эффект Доплера

Если в жидкой или газообразной среде приемник и/или источник волны движутся относительно среды, то частота волн, воспринимаемых приемником  $f$  отличается от частоты колебаний, генерируемых источником  $f_0$ . Это явление называется эффектом Доплера.

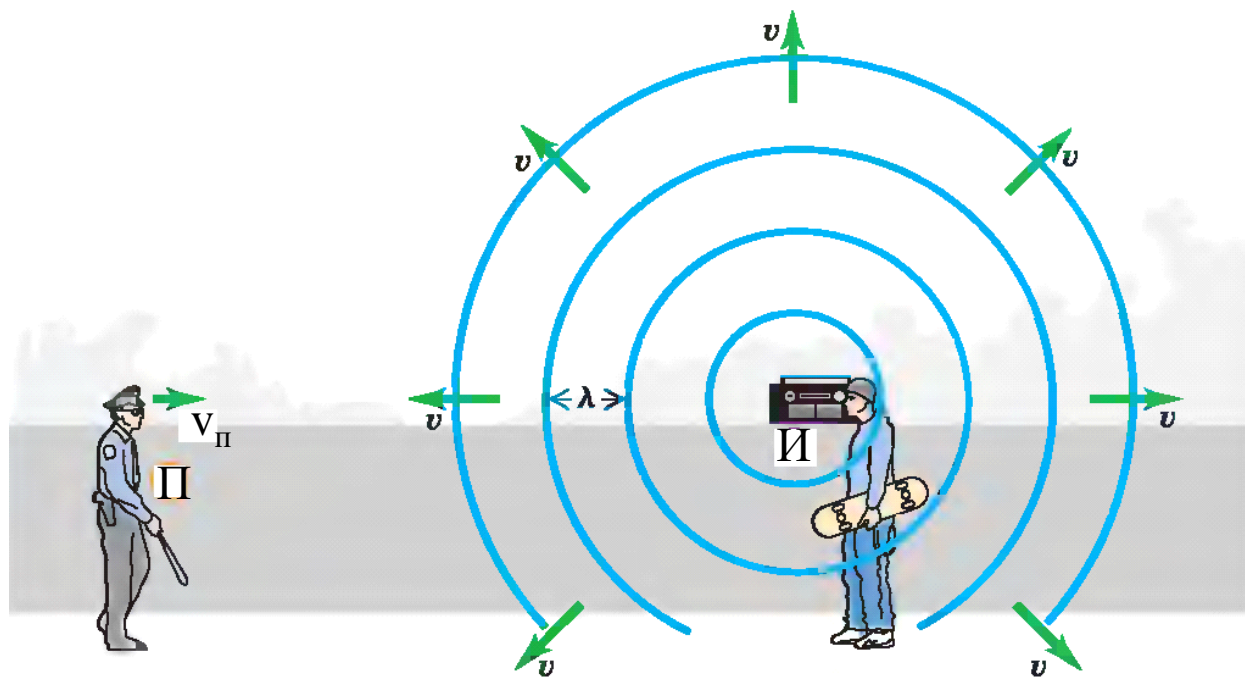


$$\frac{v}{\lambda} = \frac{v}{vT} = f$$



# Эффект Доплера

Если в жидкой или газообразной среде приемник и/или источник волны движутся относительно среды, то частота волн, воспринимаемых приемником  $f$  отличается от частоты колебаний, генерируемых источником  $f_0$ . Это явление называется эффектом Доплера.



Пусть источник волн (звука) покоится, а приемник движется ему навстречу со скоростью  $v_{\text{П}}$ . Скорость распространения волны –  $v$ . Длина звуковой волны  $\lambda = v / f_0$

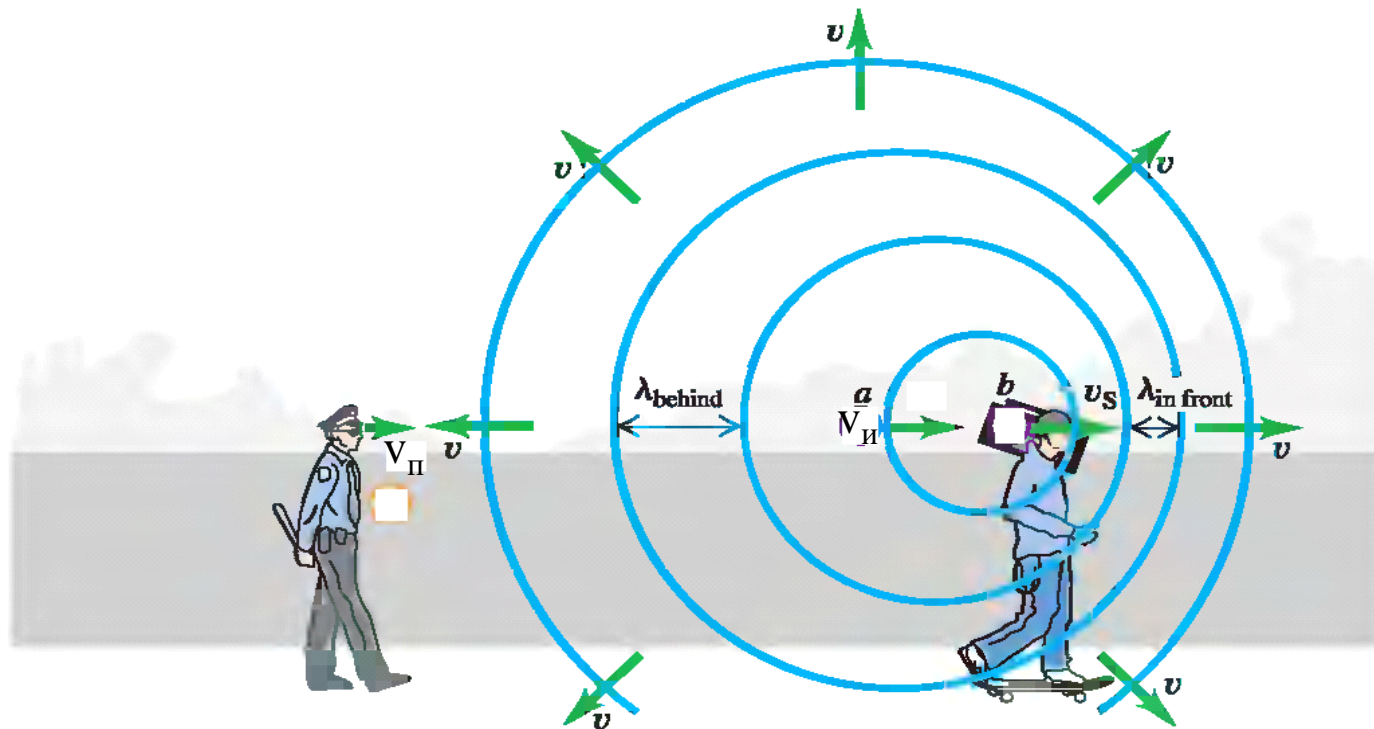
На рисунке гребни звуковой волны показаны синими линиями. Расстояние между соседними гребнями равно  $\lambda$ . Гребни волны приближаются к приемнику (слушателю) со скоростью  $v + v_{\text{п}}$ .

Частота, с которой гребни будут подходить к приемнику (т.е. частота, воспринимаемая слушателем):

$$f_n = \frac{v + v_n}{\lambda} = \frac{v + v_n}{v/f_0} \quad \text{ИЛИ}$$

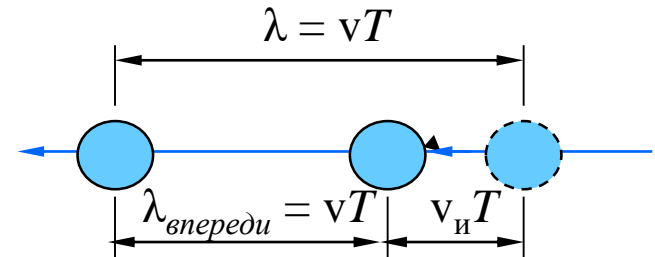
$$f_n = \left( \frac{v + v_n}{v} \right) f_0 = \left( 1 + \frac{v_n}{v} \right) f_0 > f_0$$

Пусть далее источник волны также движется в направлении от приемника со скоростью  $v_u$ . Скорость волны в среде, по-прежнему,  $v$ . Она зависит только от свойств среды. Но длина волны больше не равна  $v/f_0$ . Дело в том, что время в течение которого источник испускает два последовательных гребня волны есть период колебаний  $T = 1/f_0$ . Но за это время волна пройдет расстояние  $vT = v/f_0$  и одновременно источник сместится на расстояние  $v_u T = v_u/f_0$ . Длина волны есть расстояние между двумя последовательными гребнями волны. Как видно из рисунка это расстояние различно впереди и позади источника.



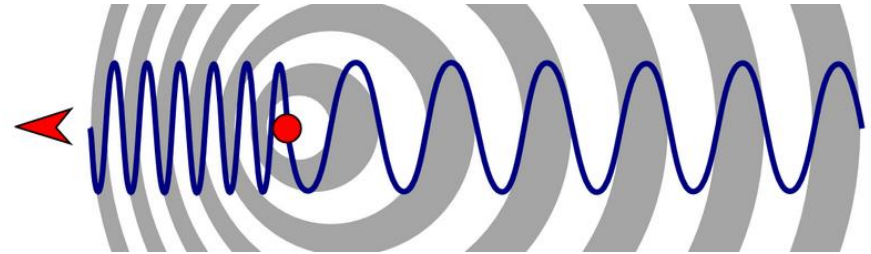
Впереди источника:

$$\lambda_{\text{впереди}} = vT - v_u T = \frac{v}{f_0} - \frac{v_u}{f_0} = \frac{v - v_u}{f_0}$$



Позади источника:

$$\lambda_{\text{позади}} = vT + v_u T = \frac{v}{f_0} + \frac{v_u}{f_0} = \frac{v + v_u}{f_0}$$



Чтобы найти частоту звука, воспринимаемую слушателем, подставим эту длину волны в ранее полученное выражение:

$$f_n = \frac{v + v_n}{\lambda_{\text{позади}}} = \frac{v + v_n}{(v + v_u)/f_0} = \frac{v + v_n}{v + v_u} f_0 \quad (8)$$

Здесь скорости **положительные**, если **приемник** движется **к источнику** волн, и **источник** движется в ту же сторону, т.е. **от приемника**. При изменении направлений меняются и знаки соответствующих скоростей.

Если направления скоростей движения источника и приемника колебаний не совпадают с линией, соединяющей источник и приемник, в формуле (8) следует использовать проекции скоростей на линию, соединяющую источник и приемник :

