marginalize推导

已知优化问题的信息矩阵(hessian矩阵)为:

$$egin{bmatrix} \Lambda_{pp} & \Lambda_{pm} \ \Lambda_{mp} & \Lambda_{mm} \end{bmatrix}$$

优化问题:

$$\begin{bmatrix} \Lambda_{pp} & \Lambda_{pm} \\ \Lambda_{mp} & \Lambda_{mm} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \delta X_{pp} \\ \delta X_{mm} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{pp} \\ b_{mm} \end{bmatrix}$$
 (1)

现在要marg掉 X_{mm} ,相应的需要对信息矩阵进行操作:

$$\begin{bmatrix} 0 & I \\ I & -\Lambda_{pm}\Lambda_{mm}^{-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Lambda_{pp} & \Lambda_{pm} \\ \Lambda_{mp} & \Lambda_{mm} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \delta X_{pp} \\ \delta X_{mm} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & I \\ I & -\Lambda_{pm}\Lambda_{mm}^{-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{pp} \\ b_{mm} \end{bmatrix}$$
(2)

$$egin{bmatrix} \Lambda_{mp} & \Lambda_{mm} \ \Lambda_{pp} & \Lambda_{mm} \end{bmatrix} egin{bmatrix} \delta X_{pp} \ \delta X_{mm} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} b_{mm} \ b_{pp} - \Lambda_{pm} \Lambda_{mm}^{-1} b_{mm} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \Lambda_{mp} \delta X_{pp} + \Lambda_{mm} \delta X_{mm} \\ (\Lambda_{pp} - \Lambda_{pm} \Lambda_{mm}^{-1} \Lambda_{mp}) \delta X_{pp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{mm} \\ b_{pp} - \Lambda_{pm} \Lambda_{mm}^{-1} b_{mm} \end{bmatrix}$$
(3)

因此可得:

$$\Lambda_{mp}\delta X_{pp} + \Lambda_{mm}\delta X_{mm} = b_{mm} \tag{4}$$

$$(\Lambda_{pp} - \Lambda_{pm}\Lambda_{mm}^{-1}\Lambda_{mp})\delta X_{pp} = b_{pp} - \Lambda_{pm}\Lambda_{mm}^{-1}b_{mm}$$
(5)

由于 Λ_{mm} 表示路标点之间的信息矩阵块,是一个对角阵,因此 Λ_{mm}^{-1} 易求得。通过式(5)可得舒尔补形式,并求出 δX_{pp} .将 δX_{pp} 代入式(4)可求得 δX_{mm} :

$$\delta X_{mm} = \Lambda_{mm}^{-1} (b_{mm} - \Lambda_{mp} \delta X_{pp}) \tag{6}$$