

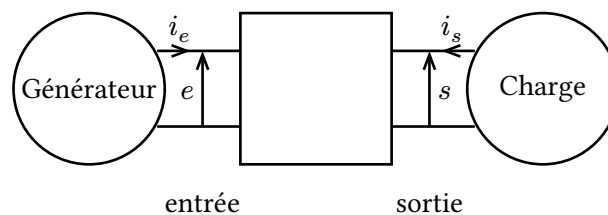
# Fonction de transfert - Diagramme de Bode - Filtre du 1<sup>er</sup> ordre

## Table des matières

1) Fonction de transfert - Diagramme de Bode .....	1
1.1) Notion de quadripole .....	1
1.2) Fonction de transfert .....	3
1.3) Lien entre fonction de transfert et équation différentielle .....	3
1.4) Gain et phase de $\underline{H}$ .....	4
1.5) Les deux tracés du diagramme de Bode .....	4
1.6) Cas du circuit $R, C$ .....	4
2) Notion de filtrage .....	6
2.1) But du filtrage .....	6

## 1) Fonction de transfert - Diagramme de Bode

### 1.1) Notion de quadripole



On peut définir la notion d'impédance d'entrée et d'impédance de sortie:

$$\underline{Z}_e = \frac{\underline{e}}{\underline{i}_e}$$

$$\underline{Z}_s = \frac{\underline{s}}{\underline{i}_s}$$

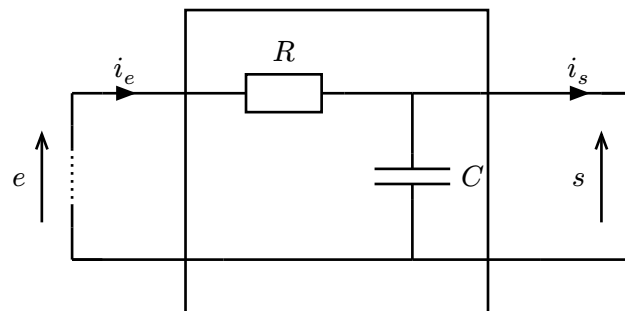
**Impédance d'entrée:**

**Impédance de sortie:**

On va considérer qu'un quadripole se comporte comme une impédance en entrée, et une impédance en sortie.

Exemples de quadripoles:

- Le transformateur
- Un circuit  $R, C$ :



## 1.2) Fonction de transfert

**Fonction de transfert:** Dans un circuit en régime sinusoïdal forcé, c'est le rapport de la sortie sur l'entrée.

$$\underline{H} = \frac{\underline{s}}{\underline{e}}$$

Elle est associée aux systèmes linéaires, qui nous permettent d'appliquer le principe de superposition.

**Principe de superposition:** Si on a  $e_1$  et  $e_2$  des tensions telles que:

$$e(t) = \lambda_1 e_1(t) + \lambda_2 e_2(t)$$

Alors:

$$s(t) = \lambda_1 s_1(t) + \lambda_2 s_2(t)$$

Avec  $\underline{s}_1(t) = \underline{H} \underline{e}_1$  et  $\underline{s}_2(t) = \underline{H} \underline{e}_2$

**Système linéaire:** Les valeurs  $s$  et  $e$  doivent respecter un système d'équation linéaires:

$$\sum_k a_k \frac{d^k s}{dt^k} + \sum_l b_l \frac{d^l e}{dt^l} = f(t)$$

Or, on peut traduire ces équations linéaires en notation complexe:

$$\begin{aligned} \sum_k a_k (j\omega)^k \underline{s} + \sum_l b_l (j\omega)^l \underline{e} \\ = \underline{s} \sum_k a_k (j\omega)^k + \underline{e} \sum_l b_l (j\omega)^l \end{aligned}$$

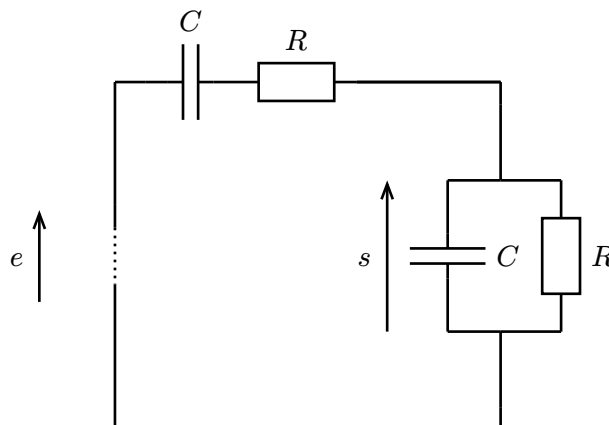
D'où la fonction de transfert dans un système linéaire:

$$\underline{H} = \frac{\underline{s}}{\underline{e}} = - \frac{\sum_l b_l (j\omega)^l}{\sum_k a_k (j\omega)^k}$$

⚠ Warn:

Les carrés, les racines carrées, etc... ne s'inscrivent pas dans les systèmes linéaires!

## 1.3) Lien entre fonction de transfert et équation différentielle



$$\underline{s} = \underline{e} \frac{\underline{Z}_1}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2}$$

$$\underline{H} = \frac{\underline{Z}_1}{\underline{Z}_1 + \underline{Z}_2}$$

$$\underline{Z}_1 = \frac{1}{\frac{1}{R} + jC\omega} = \frac{R}{1 + jRC\omega}$$

$$\underline{Z}_2 = \frac{1}{jC\omega} + R = \frac{1 + jRC\omega}{jC\omega}$$

$$\begin{aligned} \underline{H} &= \frac{\frac{R}{1+jRC\omega}}{\frac{R}{1+jRC\omega} + \frac{1+jRC\omega}{jC\omega}} \\ &= \frac{jRC\omega}{jRC\omega + (1 + jRC\omega)^2} \\ &= \frac{jRC\omega}{1 + 3jRC\omega - R^2C^2\omega^2} \end{aligned}$$

$$\underline{H} = \frac{\underline{s}}{\underline{e}} = \frac{jRC\omega}{1 + 3jRC\omega - R^2C^2\omega^2}$$

$$(1 + 3jRC\omega - R^2C^2\omega^2)\underline{s} = jRC\omega\underline{e}$$

On retrouve l'équation différentielle (on transforme les  $j\omega$  en dérivées premières,  $(j\omega)^2 = -\omega^2$  en dérivées secondes, etc...):

$$s + 3RC \frac{ds}{dt} + R^2C^2 \frac{d^2s}{dt^2} = RC \frac{de}{dt}$$

#### 1.4) Gain et phase de $\underline{H}$

On a donc  $\underline{H}$  notre fonction transfert.

On définit le gain  $G$  le module de la fonction de transfert, avec  $G = |\underline{H}|$ , et  $\varphi$  la phase de la fonction de transfert, avec  $\varphi = \arg(\underline{H})$

En général, on utilisera le gain en décibel:

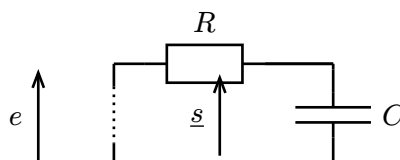
$$G_{dB} = 20 \log_{10}(G)$$

#### 1.5) Les deux tracés du diagramme de Bode

Le diagramme de Bode, c'est le tracé du gain en décibel, et de la phase, en fonction du  $\log_{10}(\omega) = \log_{10}(2\pi f)$

#### 1.6) Cas du circuit $R, C$

On a un circuit de la forme:



On a:

$$\underline{H} = \frac{\underline{s}}{\underline{e}} = \frac{\underline{Z}_c}{\underline{Z}_c + \underline{Z}_R} = \frac{\frac{1}{jC\omega}}{\frac{1}{jC\omega} + R}$$

Donc:

$$\underline{H} = \frac{1}{1 + jRC\omega}$$

$$G = |\underline{H}| = \frac{|\underline{s}|}{|1 + jRC\omega|}$$

$$G = \frac{1}{\sqrt{1^2 + (RC\omega)^2}}$$

$$\begin{aligned} G_{\text{dB}} &= 20 \log_{10} G \\ &= 20 \log_{10}(1) - 20 \log_{10}(\sqrt{1 + (RC\omega)^2}) \\ &= -20 \log_{10}(\sqrt{1 + R^2 C^2 \omega^2}) \end{aligned}$$

On fait un diagramme asymptotique:

- À basses fréquences  $\Leftrightarrow \omega \rightarrow 0$ , on a

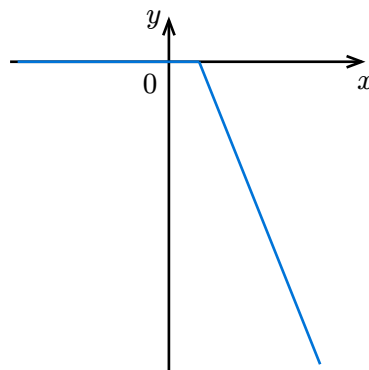
$$G_{\text{dB}} \rightarrow 0$$

- À hautes fréquences  $\Leftrightarrow \omega \rightarrow \infty$ , on a

$$G_{\text{dB}} \rightarrow -20 \log(RC\omega) = -20 \log(RC) - 20 \log(\omega)$$

On a une pente de  $-20$  dB/décade

En traçant le diagramme de Bode correspondant:



On cherche l'intersection des asymptotes:

$$0 = -20 \log(RC) - 20 \log(\omega)$$

$$20 \log(RC) = -20 \log(\omega)$$

$$20 \log\left(\frac{1}{RC}\right) = 20 \log(\omega)$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{RC} = \omega$$

On cherche dorénavant le diagramme de bode.

$$\underline{H} = \frac{1}{1 + jRC\omega}$$

$$\varphi = \arg(\underline{H}) = \arg(1) - \arg(1 + jRC\omega) = 0 - \Psi$$

$$\Psi = \arg(1 + jRC\omega)$$

$$\begin{cases} \tan \Psi = \frac{RC\omega}{1} \\ \cos \Psi \text{ du signe du d\u00e9nominateur donc } > 0 \end{cases}$$

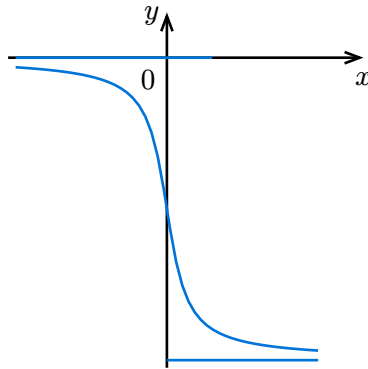
Donc

$$\Psi = \arctan(RC\omega)$$

$$\varphi = -\arctan(RC\omega)$$

- $\omega \rightarrow 0 \Rightarrow \varphi \rightarrow 0$
- $\omega \rightarrow +\infty \Rightarrow \varphi \rightarrow -\frac{\pi}{2}$

On a:



## 2) Notion de filtrage

### 2.1) But du filtrage