



# PRESENTACIÓN LABORATORIO 2

por

Constanza Sepúlveda

José Quimi

Maximiliano Pisfil



# ÍNDICE

Descripción del proyecto

Actividades a abordar

Objetivos del laboratorio

Navegación utilizando control P y PI

Comportamientos reactivos para seguimiento  
de pasillo

Seguimiento de trayectorias

## ACTIVIDADES A ABORDAR

Navegacion utilizando control P y PI

Comportamientos reactivos en simulador

Seguimiento de trayectorias

## OBJETIVOS DEL LABORATORIO

- Desarrollar habilidades de integracion de lazos de control a traves de un entorno simulado.
- Implementar sistemas de lazo cerrado para cumplir diferentes tareas dependiendo de la variable de control.

# NAVEGACION UTILIZANDO CONTROL P Y PI

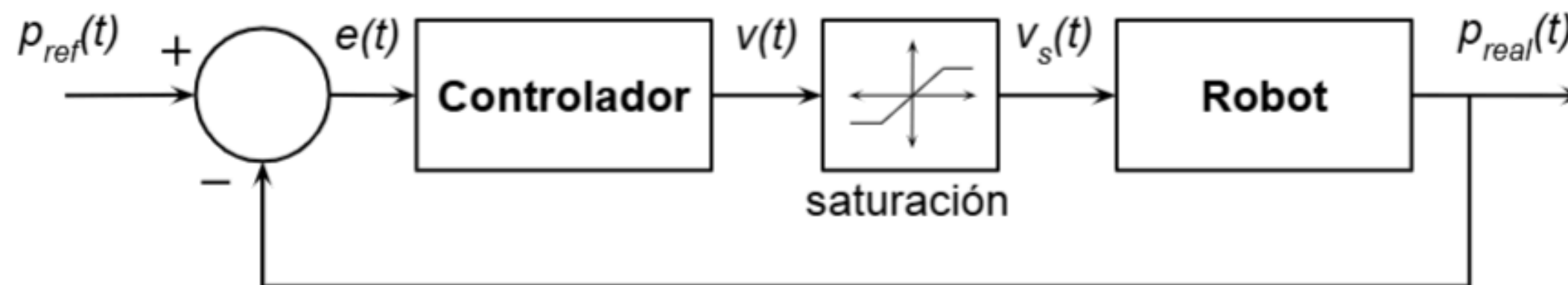
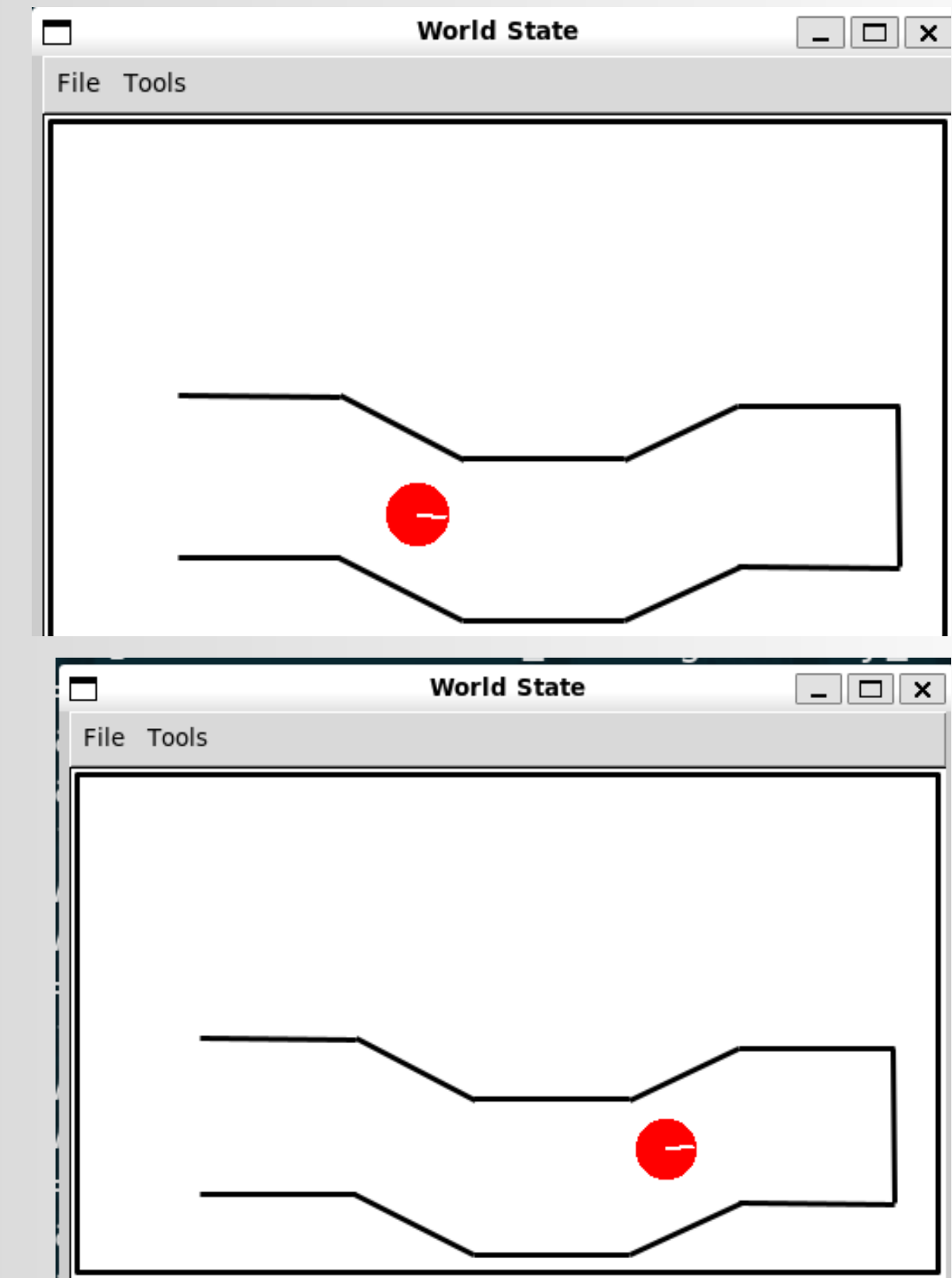
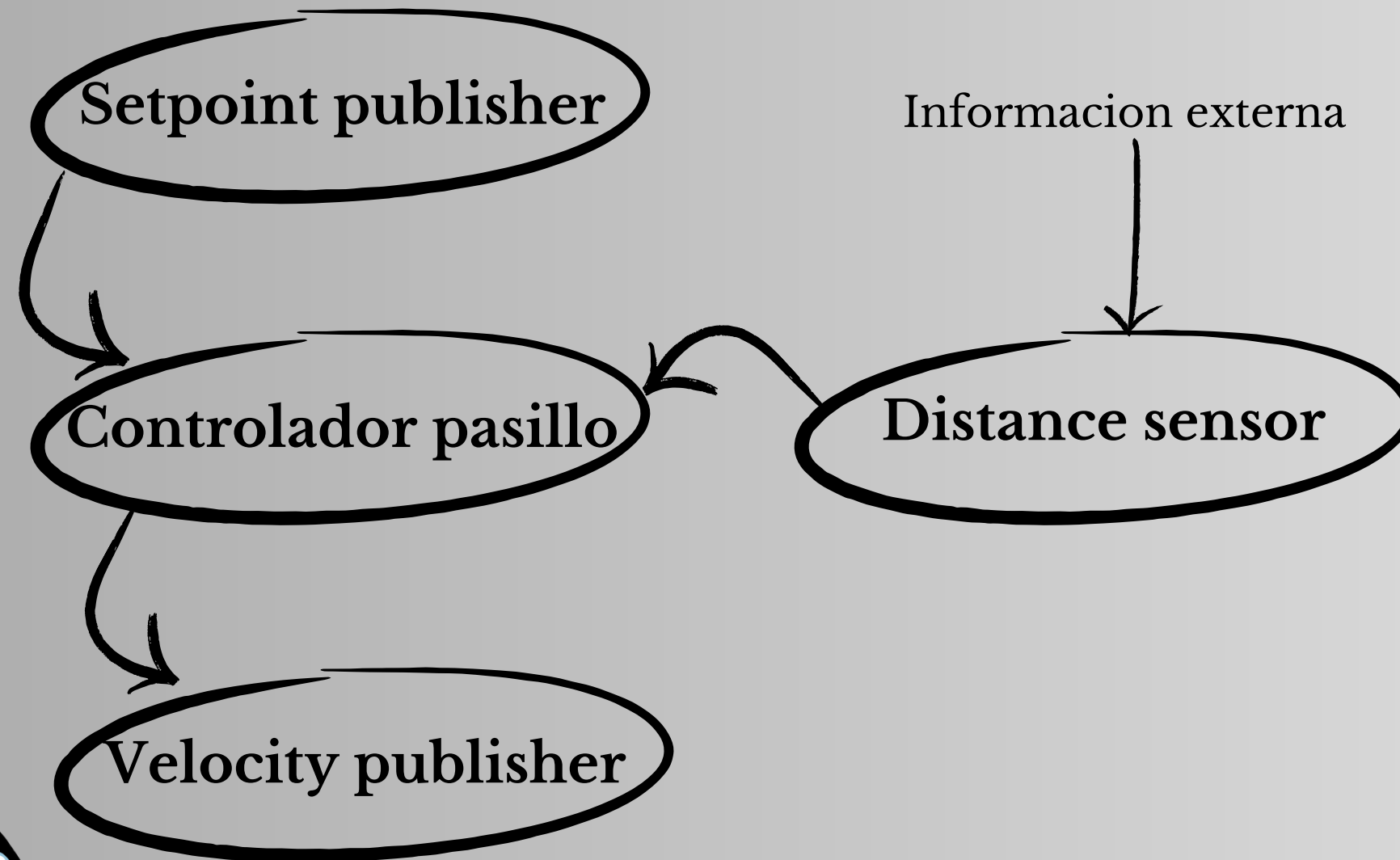


Figura 1: Diagrama de control en lazo cerrado con saturación en actuación.

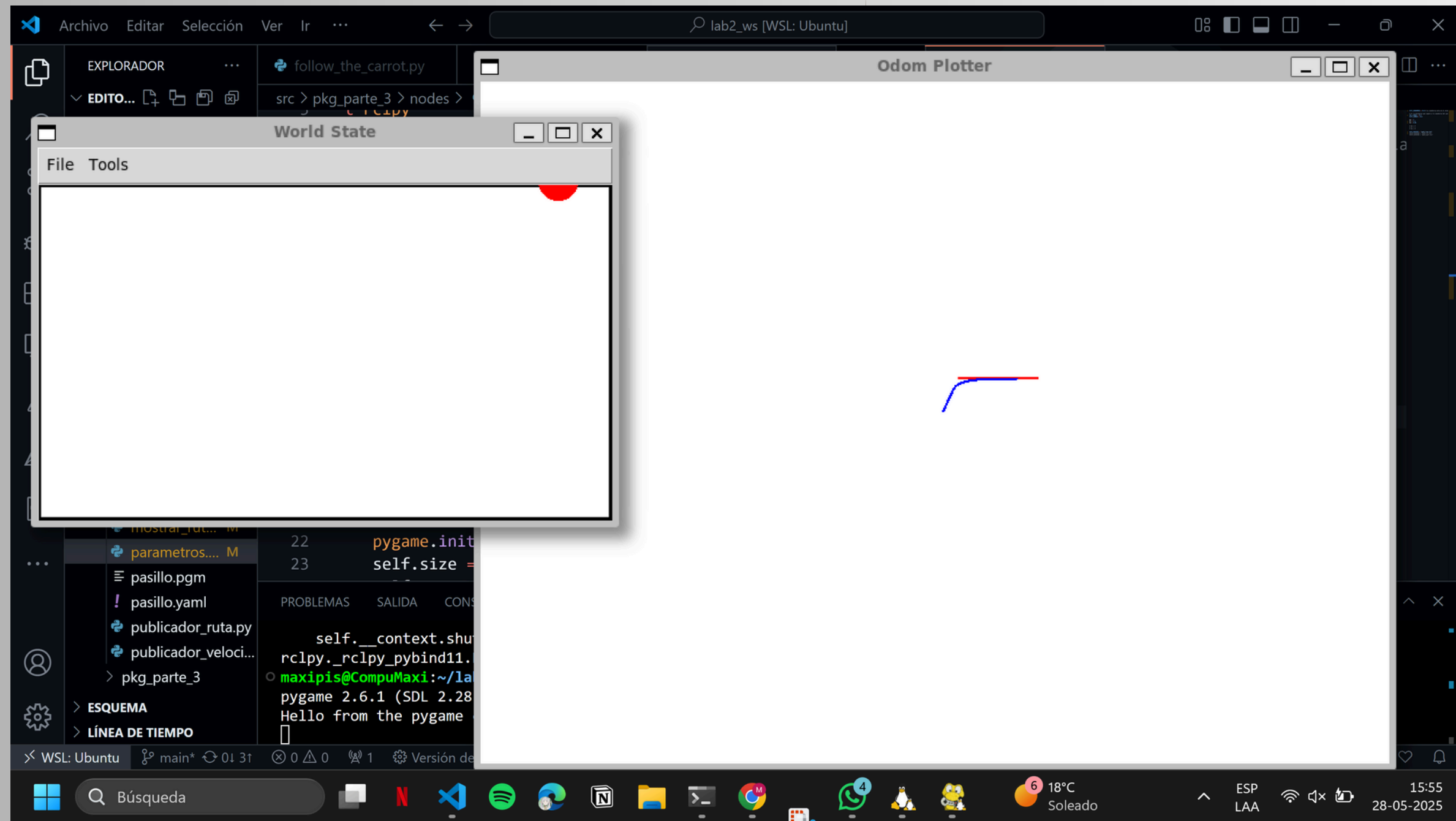


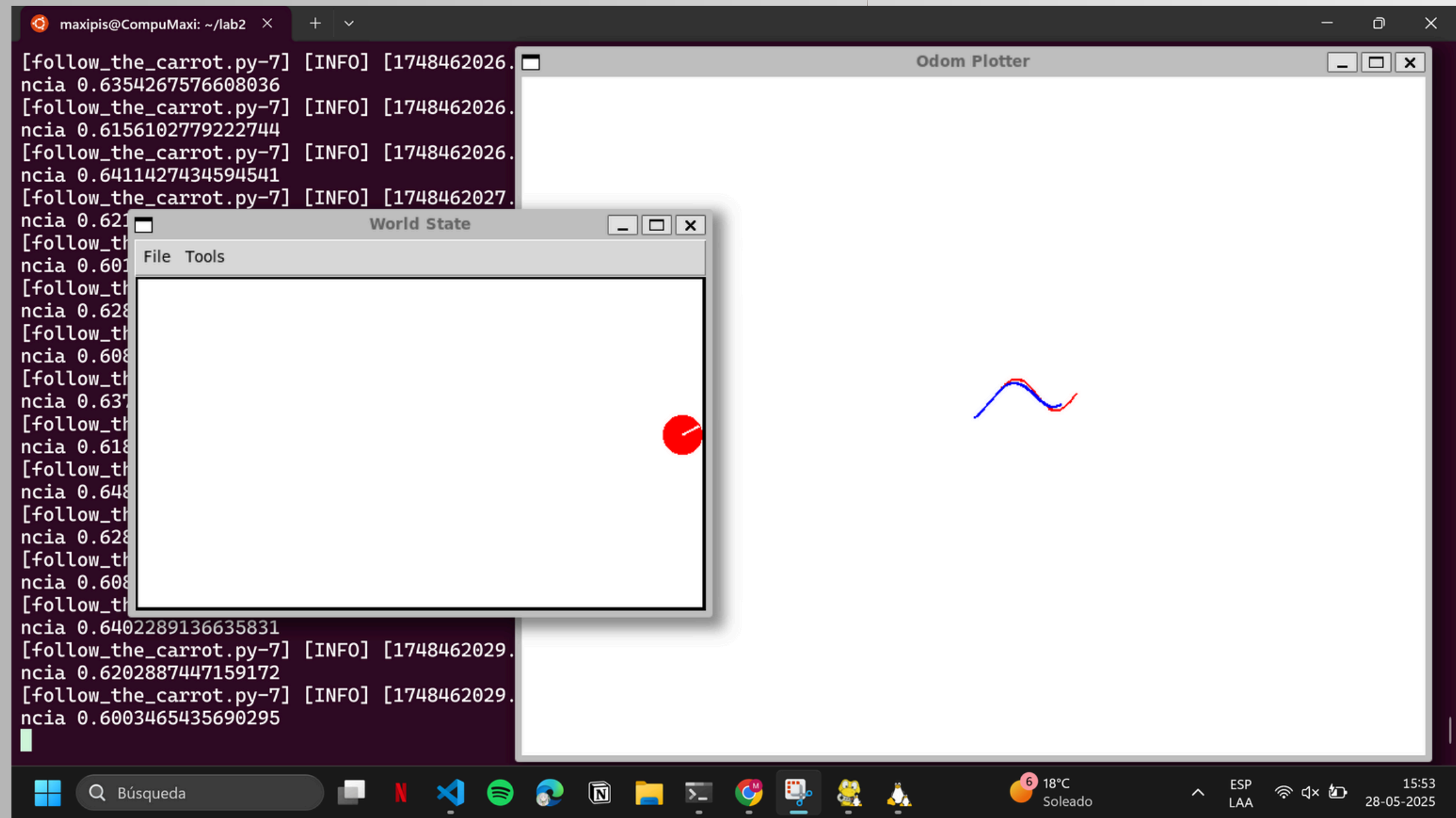
# COMPORTAMIENTOS REACTIVOS PARA SEGUIMIENTO DE PASILLO



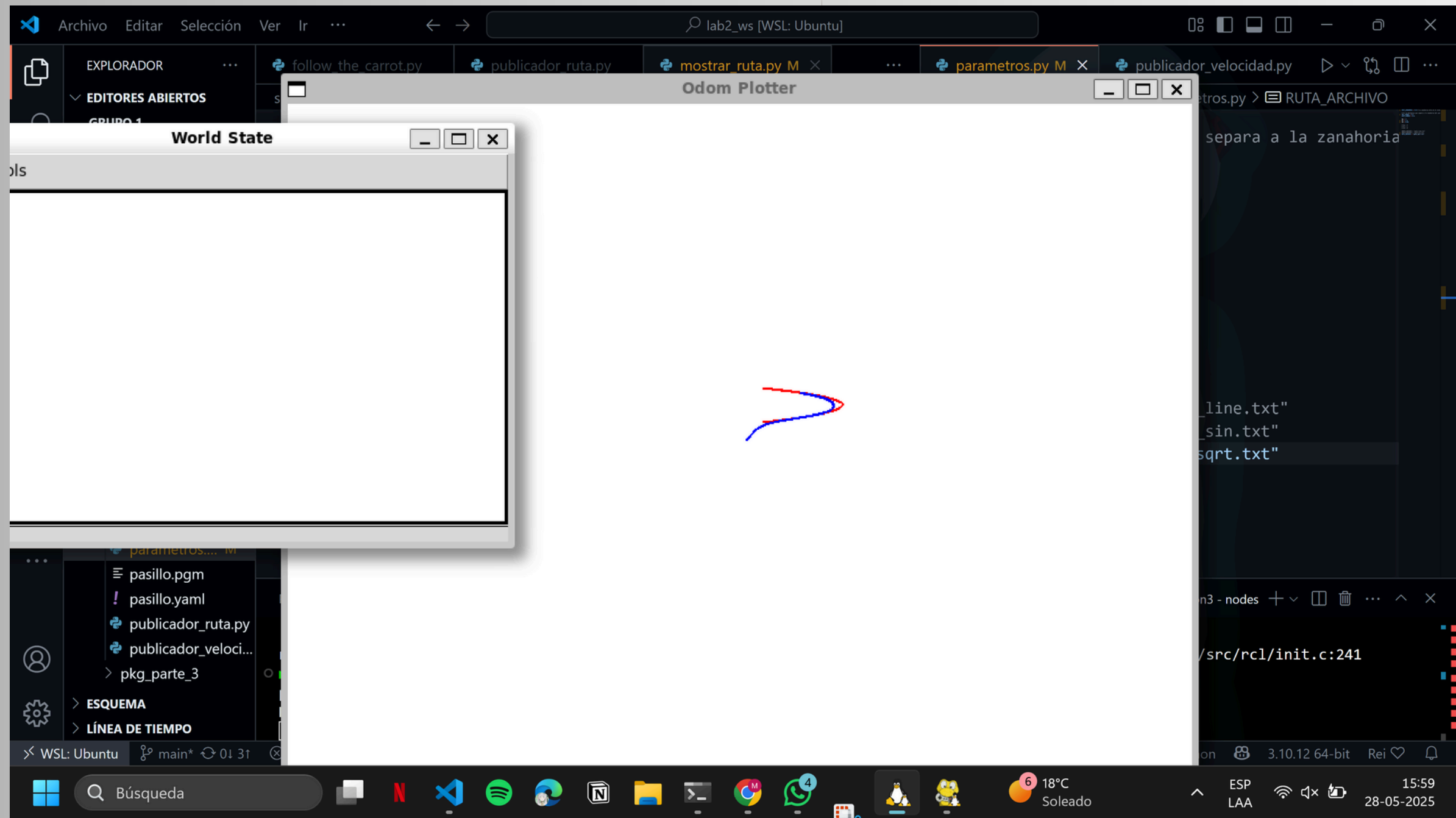
# BIENVENIDOS A FOLLOW THE CARROT











ERROR  
CUADRÁTICO  
MEDIO:  
13.777759556

