

# Содержание

<b>I</b>	<b>Интегрирование на многообразиях</b>	<b>3</b>
<b>1</b>	<b>Кривые в <math>R^n</math></b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Криволинейные интегралы I рода</b>	<b>5</b>
	Свойства криволинейных интегралов I рода . . . . .	6
<b>3</b>	<b>Криволинейные интегралы II рода</b>	<b>9</b>
	Формула Грина: . . . . .	12
	Формула Грина для многосвязных областей: . . . . .	15
	Теорема 1.2 . . . . .	17
<b>4</b>	<b>Поверхности в <math>R^n</math></b>	<b>22</b>
	I квадратичная форма поверхности . . . . .	25
	Поверхностный интеграл I рода . . . . .	25
	Свойства поверхностных интегралов I рода: . . . . .	26
	Поверхностный интеграл II рода . . . . .	26
	Свойства поверхностных интегралов II рода . . . . .	27
	Формула Гаусса-Остроградского: . . . . .	28
	Формула Стокса: . . . . .	31
<b>5</b>	<b>Элементы векторного анализа</b>	<b>32</b>
	Замечание: . . . . .	33
	Определение 1.27 . . . . .	33
	Замечание . . . . .	34
	Определение 1.28 . . . . .	34
	Определение 1.29 . . . . .	34
	Определение 1.30 . . . . .	34
	Теорема Гельмгольца . . . . .	34
<b>II</b>	<b>Элементы функционального анализа</b>	<b>34</b>
<b>6</b>	<b>Метрические пространства</b>	<b>35</b>

<b>7 Точки и множества из метрического пространства</b>	<b>36</b>
 <b>III Полезности</b>	 <b>39</b>
Связная область . . . . .	39
Формула конечных приращений Лагранжа . . . . .	39
Теорема о смешанных производных . . . . .	39
Вывод $\cos \gamma$ в т. Гаусса-Остроградского . . . . .	39
Замечание в т. Гаусса-Остроградского: . . . . .	40

## Часть I

# Интегрирование на многообразиях

## 1 Кривые в $R^n$

Мы будем рассматривать наши кривые в пространстве  $R^n$ . Иногда в формулировке теоремы или утверждения нет условия на непрерывность кривой. Это не означает, что его нет, возможно оно и так подразумевается и без него утверждение становится интуитивно некорректным.

### Определение 1.1:

**Непрерывная кривая** — множество точек  $\varphi_1(t), \dots, \varphi_n(t), t \in [a, b]$

$$A = \varphi_1(a), \dots, \varphi_n(a)$$

$$B = \varphi_1(b), \dots, \varphi_n(b)$$

Если  $A = B$ , то кривая замкнута.

### Определение 1.2:

$\Phi(t) = (\varphi_1(t), \dots, \varphi_n(t))$  — параметризация кривой

**Важный факт:** существует бесконечное кол-во способов параметризовать кривую

### Определение 1.3:

Если для кривой выполняются:  $\exists \varphi'_1(t), \dots, \varphi'_n(t)$  такие, что

$\varphi'^2_1(t) + \dots + \varphi'^2_n(t) > 0, t \in [a, b]$ , то такую кривую называем **гладкой**

Если  $\varphi'^2_1(t) + \dots + \varphi'^2_n(t) = 0$ , при  $t = m$ , то такая точка **особенная**

### Определение 1.4:

**Кусочно-гладкая кривая** — **непрерывная** гладкая кривая, состоящая из **конечного** числа гладких кривых.

**Важный факт:** не каждая кривая является спрямляемой

### Определение 1.5:

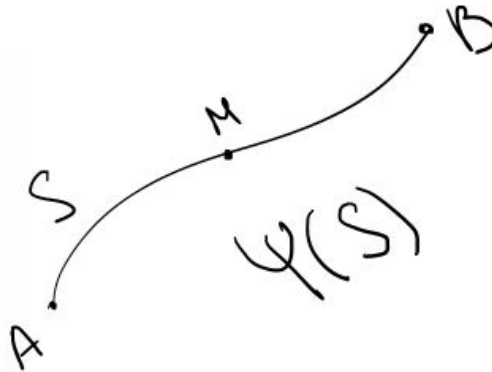
**Спрямяемая кривая** — кривая, имеющая конечную длину.

**Важный факт:** гладкая кривая всегда спрямяема

### Определение 1.6:

**Натуральная параметризация** — параметризация, параметром которой выступает длина **дуги** от начала до точки на кривой.

Обозначаем ее как  $\Psi(s)$ , где  $s$  — длина дуги



### Теорема 1.1:

Для любой гладкой кривой существует натуральная параметризация.

*Без доказательства.*

### Любопытное утверждение:

Если кривая гладкая и без особых точек с гладкой параметризацией  $\Phi(t)$  и натуральной параметризацией  $\Psi(s)$  справедливо:

$$\frac{ds}{dt} = |\Phi'(t)|$$

## Некоторые факты:

Задание параметризации  $(\varphi_1(t), \dots, \varphi_n(t))$  определяет движение на кривой  $\Gamma$  от ее начальной точки к конечной, или, другими словами, определяет ориентацию кривой, называемую положительной. Если при переходе от исходной параметризации начальная и конечная точки меняются местами (в случае замкнутой кривой — меняется направление движения), то происходит смена ориентации от положительной к отрицательной. Кривую  $\Gamma$  с положительной по отношению к исходной параметризации ориентацией обозначают  $\Gamma^+$ , с отрицательной —  $\Gamma^-$ .

## 2 Криволинейные интегралы I рода

### Определение 1.7:

Пусть задана гладкая, спрямляемая кривая с параметризацией  $\Phi(t)$

$$\Gamma : \Phi(t), t \in [a, b]$$

Также есть натуральная параметризация:

$$\Gamma : \Psi(s), s \in [0, S_\Gamma], \text{ в силу спрямляемости}$$

И пусть задана функция  $F(x), x \in \Gamma$

Тогда **криволинейным интегралом I рода от  $F$  по  $\Gamma$**  назовем интеграл Римана:

$$I = \int_0^{S_\Gamma} F(\Psi(s)) ds = \int_0^{S_\Gamma} F(s) ds$$

И будем обозначать его, как

$$I = \int_\Gamma F_0(x) ds$$

## Свойства криволинейных интегралов I рода

**Свойство 1:**  $F(s) = 1 \Rightarrow I = S_\Gamma$

*Док-во:*

$$F(s) = 1 \Rightarrow I = \int_0^{S_\Gamma} 1 ds \Rightarrow I = S_\Gamma - 0 = S_\Gamma$$

читд

**Свойство 2:** Криволинейный интеграл I рода не зависит от ориентации кривой, те

$$\int_{\Gamma^+} F_0(x) ds = \int_{\Gamma^-} F_0(x) ds$$

*Док-во:*

Пусть дана кривая с натуральной параметризацией  $\Psi(s), s \in [0, S_\Gamma]$ :

$\Gamma^+ : A = \Psi(0), B = \Psi(S_\Gamma)$

Возьмем точку  $M \in [A, B]$  на кривой, тогда  $M = \Psi(s)$

Определим параметр  $\sigma = S_\Gamma - s$ , те  $\sigma$  — расстояние от  $B$  до  $M$ . Тогда

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma^+} F_0(x) ds &= \int_0^{S_\Gamma} F(\Psi(s)) ds \stackrel{\sigma=S_\Gamma-s}{=} - \int_{S_\Gamma}^0 F(\Psi(\sigma - S_\Gamma)) d\sigma = \\ &= \int_0^{S_\Gamma} F(\Psi(\sigma - S_\Gamma)) d\sigma = \int_{\Gamma^-} F_0(x) d\sigma \end{aligned}$$

Тк криволинейный интеграл I рода не зависит от выбранной параметризации, то свойство 2 доказано. читд

**Свойство 3:** Пусть  $\Gamma$  есть кривая в  $R^n$  с непрерывно дифференцируемой на отрезке  $[a, b]$  параметризацией  $\Phi(t)$  без особых точек, тогда справедливо равенство

$$\int_{\Gamma} F_0(x) ds = \int_a^b F(\Phi(t)) [\varphi_1'^2(t) + \dots + \varphi_n'^2(t)]^{\frac{1}{2}} dt$$

*Без доказательства*

**Свойство 4:** Пусть  $\tau = \{s_i\}_{i=0}^m$  есть разбиение отрезка  $[0, S_\Gamma]$ ,  $\xi_i$  есть точки из отрезков  $[s_{i-1}, s_i]$ ,  $i = 1, \dots, m$ ,  $\Delta s_i = s_i - s_{i-1}$  длина дуги кривой  $\Gamma$  от точки  $\Psi_0(s_{i-1})$  до точки  $\Psi_0(s_i)$ ,  $\sigma_\tau$  — интегральная сумма функции  $F_0(s)$  по отрезку  $[0, S_\Gamma]$

$$\sigma_\tau = \sum_{i=1}^m F_0(\Psi_0(\xi_i)) \Delta s_i$$

Тогда, если криволинейный интеграл I первого рода существует, то

$$\lim_{\max(\Delta s_i) \rightarrow 0} \sigma_\tau = I$$

*Док-во:*

Вспомним, как мы определяли интеграл Римана. Мы составляли интегральные суммы, потом устремляли разбиение к нулю и говорили, если вот существует такой предел, то назовем его интегралом Римана. Тут у нас условие, что криволинейный интеграл I первого рода существует, значит существует интеграл Римана, значит и предел сумм есть, который как раз и равен нашему интегралу Римана.

**Свойство 5:** Если функция  $F(x)$  представляет собой комбинацию  $\alpha F_1(x) + \beta F_2(x)$ ,  $\alpha, \beta$  — фиксированные числа, криволинейные интегралы по кривой  $\Gamma$  от функций  $F_1(x)$  и  $F_2(x)$  существуют, то выполняется равенство.

$$\int_{\Gamma} F_0(x) ds = \alpha \int_{\Gamma} F_1(x) ds + \beta \int_{\Gamma} F_2(x) ds$$

*Док-во:*

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} F_0(x) ds &= \int_0^{S_\Gamma} F(\Psi(s)) ds = \int_0^{S_\Gamma} \alpha F_1(\Psi(s)) + \beta F_2(\Psi(s)) ds = \\ &= \int_0^{S_\Gamma} \alpha F_1(\Psi(s)) ds + \int_0^{S_\Gamma} \beta F_2(\Psi(s)) ds = \alpha \int_0^{S_\Gamma} F_1(\Psi(s)) ds + \beta \int_0^{S_\Gamma} F_2(\Psi(s)) ds = \\ &= \alpha \int_{\Gamma} F_1(x) ds + \beta \int_{\Gamma} F_2(x) ds \end{aligned}$$

читд

Вообщем сводим криволинейный интеграл к интегралу Римана, а там эти свойства уже доказаны в прошлом семестре. 7

## Определение 1.8:

Криволинейным интегралом по кусочно-гладкой кривой  $\Gamma$  называется число

$$\int_{\Gamma_1} F_0(x) ds + \int_{\Gamma_2} F_0(x) ds \quad (1)$$

если каждый из криволинейных интегралов по  $\Gamma_1$  и  $\Gamma_2$  существуют.

**Замечание** Поскольку понятие определенного интеграла

$$\int_a^b F(x) dx$$

по отрезку можно расширить — например, до несобственного интеграла от неограниченных функций или по неограниченному промежутку — то и понятие криволинейного интеграла первого рода можно расширить, определив несобственный криволинейный интеграл первого рода, или же перейти к какой-либо иной конструкции, расширяющей понятие обычного определенного интеграла.



### 3 Криволинейные интегралы II рода

Пусть  $\Gamma$  есть кривая, параметризованная непрерывно-дифференцируемой на отрезке  $[a, b]$  вектор-функцией  $\Phi(t)$ , и пусть эта кривая не имеет особых точек. Тогда, во-первых, в каждой точке  $\Phi(t)$  определена касательная к  $\Gamma$ , и, во-вторых, от параметризации  $\Phi(t)$  можно перейти к эквивалентной ей натуральной параметризации  $\Psi(s)$ . Обозначим через  $\cos\alpha_k, k = 1, \dots, n$ , направляющие косинусы единичного вектора  $\vec{l} = \vec{l}(t)$  касательной к  $\Gamma$  в текущей точке (другими словами, искомый вектор  $\vec{l}$  задается равенством  $\vec{l} = (\cos\alpha_1, \dots, \cos\alpha_n)$  и  $\alpha_k, k = 1, \dots, n$ , есть углы между вектором  $\vec{l}$  и положительным направлением соответствующей оси  $Ox_k$ ).

#### Определение 1.9:

Пусть задана функция  $F_0(x)$ , определенная при  $x \in \Gamma$ ,  
и пусть  $F(s) = F_0(\Psi(s))$

Тогда **криволинейным интегралом второго рода по кривой  $\Gamma$  от функции  $F_0(x)$  по координате  $x_k, k = 1, \dots, n$ , называется интеграл:**

$$I = \int_{\Gamma} F \cos\alpha_k ds,$$

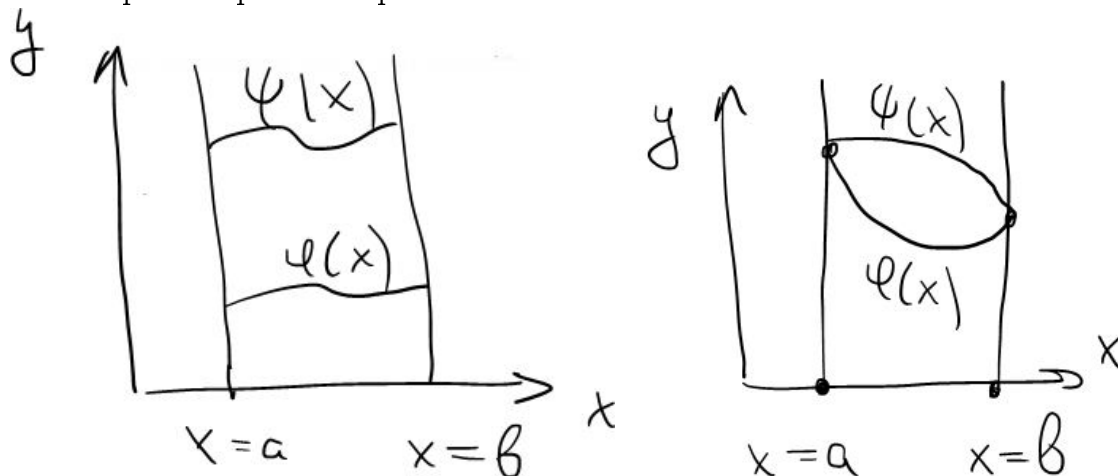
если последний существует

Обозначают как:

$$I = \int_{\Gamma} F dx_k,$$

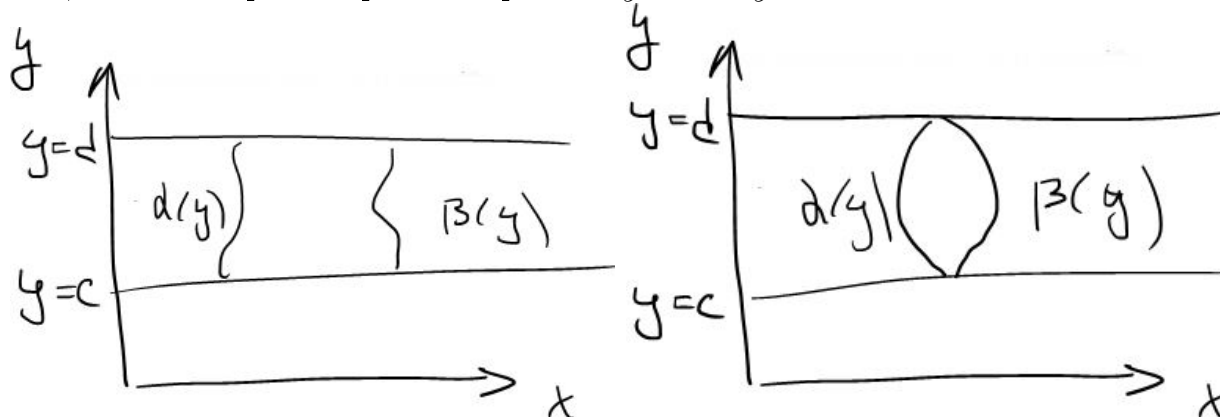
### Определение 1.10:

Область  $G$  из пространства  $R^2$  называется **элементарной относительно оси  $Oy$** , если ее граница состоит из графиков двух непрерывных функций  $\phi(x)$  и  $\psi(x)$ , определенных при  $x \in [a, b]$  и таких, что  $\phi(x) \leq \psi(x)$  для всех  $x$ , а также, быть может, из некоторых отрезков прямых  $x = a$  и  $x = b$ .



### Определение 1.11:

Область  $G$  из пространства  $R^2$  называется **элементарной относительно оси  $Ox$**  областью, если ее граница состоит из графиков двух непрерывных функций  $\alpha(y)$  и  $\beta(y)$ , определенных при  $y \in [c, d]$  и таких, что  $\alpha(y) \leq \beta(y)$  для всех  $y$ , а также, быть может, из некоторых отрезков прямых  $y = c$  и  $y = d$ .

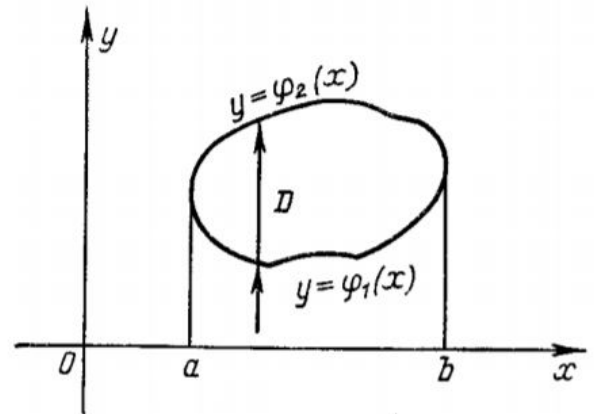
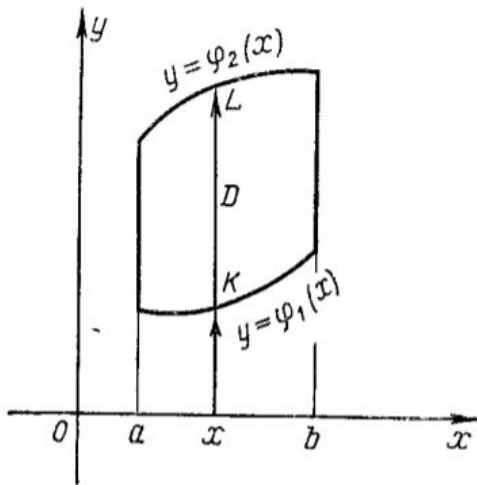


## Замечание:

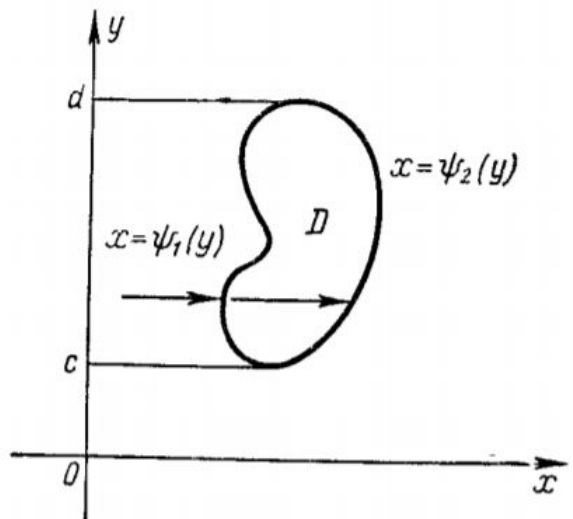
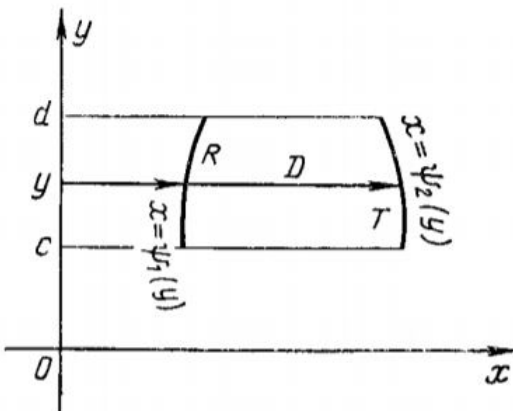
Группы Шваб идут по Крючковичу, у которого такие области называются **простыми** и, к тому же, оси меняются местами.

*D*

Область  $D$  на плоскости  $xOy$  назовем *простой областью*: 1) (относительно оси  $Ox$ ) если она ограничена сверху линией  $y=\varphi_2(x)$ , снизу  $y=\varphi_1(x)$  [функции  $\varphi_1(x)$  и  $\varphi_2(x)$  непрерывны] и с боков отрезками прямых  $x=a$  и  $x=b$  (рис. 175); в частных случаях один из этих отрезков (или оба вместе) могут превратиться в точку (рис. 176);



2) (относительно оси  $Oy$ ), если она ограничена слева линией  $x=\psi_1(y)$ , справа  $x=\psi_2(y)$  [функции  $\psi_1(y)$  и  $\psi_2(y)$  непрерывны] и сверху и снизу отрезками прямых  $y=d$  и  $y=c$  (рис. 177, 178).



## Формула Грина:

Пусть  $D$  есть ограниченная область из пространства  $R^2$  с кусочно-гладкой границей  $\Gamma$ , ориентированной положительно, и пусть эту область можно разбить на конечное число непересекающихся элементарных областей с кусочно-гладкими положительно-ориентированными границами. Далее, пусть  $P(x, y)$  и  $Q(x, y)$  есть заданные функции такие, что

- 1)  $P$  и  $Q$  непрерывны в замкнутой области  $D$
  - 2)  $P$  и  $Q$  имеют непрерывные частные производные  $\frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial P}{\partial y}$  в замкнутой  $D$
- тогда верна формула Грина:

$$\int_D \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_{\Gamma} (P dx + Q dy) \quad (2)$$

Док-во для элементарной (и по  $Ox$ , и по  $Oy$ )  $D$ :

Сведем двойной интеграл к повторному и применим формулу Ньютона-Лейбница:

$$\begin{aligned} \int_D \int \frac{\partial Q}{\partial x} dx dy &= \int_c^d dy \int_{\alpha(y)}^{\beta(y)} \frac{\partial Q}{\partial x} dx = \int_c^d Q(x, \beta(y)) dy - \int_c^d Q(x, \alpha(y)) dy = \\ &= \int_c^d Q(x, \beta(y)) dy - \int_c^d Q(x, \alpha(y)) dy \end{aligned}$$

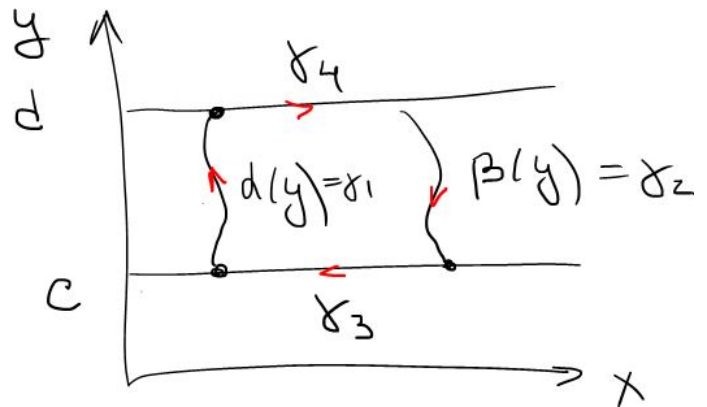
Мы можем параметризовать наши кривые

$$\gamma_1 : \alpha(t), t \in [c, d].$$

$$\gamma_2 : \beta(t), t \in [c, d].$$

$$\gamma_3 : y = c, x = t, t \in [\alpha(c), \beta(c)].$$

$$\gamma_4 : y = d, x = t, t \in [\alpha(d), \beta(d)].$$



Перепишем наши интегралы как криволинейные. Не забываем, что есть разница в направлении кривой!!!

$$\int_{\gamma_1} Q(x, y)dy - \int_{\gamma_2^-} Q(x, y)dy = \int_{\gamma_1} Q(x, y)dy + \int_{\gamma_2} Q(x, y)dy$$

Заметим, что

$$\int_{\gamma_3} Q(x, y)dy = \int_{\gamma_4} Q(x, y)dy = 0$$

У нас получился интеграл по замкнутому контуру

$$\int_{\gamma_1} Q(x, y)dy + \int_{\gamma_2} Q(x, y)dy + \int_{\gamma_3} Q(x, y)dy = \int_{\gamma_4} Q(x, y)dy = \oint_{\Gamma} Qdy$$

$$\int_D \int \frac{\partial Q}{\partial x} dx dy = \oint_{\Gamma} Qdy$$

Аналогично:

$$\int_D \int \frac{\partial P}{\partial y} dx dy = - \oint_{\Gamma} Pdx$$

Складывая, получаем:

$$\int_D \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_{\Gamma} (Pdx + Qdy)$$

читд

*Док-во, если  $D$  состоит из мн-ва непересекающихся, ненулевых элементарных областей:*

$D = D_1 \cup D_2 \cup \dots \cup D_m$  при  $D_i \cap D_j \neq \emptyset, i \neq j$  В силу свойства аддитивности двойного интеграла и факта, что граница области имеет нулевую меру:

$$\int_D \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \sum_{i=1}^m \int_{D_i} \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

Применяя теперь для каждого слагаемого в правой части данного равенства доказанную выше формулу, получим

$$\int_D \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \sum_{i=1}^m \oint_{D_i} (P dx + Q dy)$$

В сумме, стоящей справа, содержатся интегралы по положительно ориентированным частям границ областей  $D_i$ , составляющим в целом границу  $D$ , а также содержатся интегралы по тем частям границ областей  $D_i$ , которые лежат внутри  $D$ , причем эти интегралы берутся дважды по одинаковым кривым, но с противоположной ориентацией — в силу свойств криволинейных интегралов второго рода они взаимно уничтожаются. В результате суммирования как раз и получится требуемое равенство.

читд

### Замечание:

Может возникнуть вопрос, что это за странная запись такая?

$$\oint_{\Gamma} (P dx + Q dy)$$

Ведь у нас никогда не было, что разные функции интегрируются по разным переменным в одном интеграле. Можно это понимать так: Мы хотим вычислить силу, поэтому интегрируем работу по составляющим, где  $P$   $x$ -составляющая,  $Q$   $y$ -составляющая.

Или просто воспринимайте его как сумму:

$$\oint_{\Gamma} (P dx + Q dy) = \oint_{\Gamma} P dx + \oint_{\Gamma} Q dy$$

### Замечание:

Не обязательно писать именно интеграл по замкнутой кривой, можно просто интеграл. Просто два нулевых интеграла нам дают такую возможность.

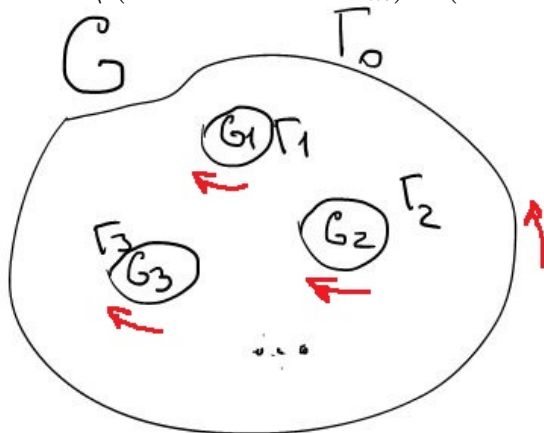
## Определение 1.12:

Зададим  $(m + 1)$  гладкие, замкнутые кривые  $\Gamma_0, \Gamma_1 \dots \Gamma_m$

Пусть  $\Gamma_0$  - граница области  $G$  и  $\Gamma_i \cap \Gamma_j = \emptyset$  при  $i \neq j$

$\Gamma_i$  - граница области  $G_i$ ,  $\Gamma_i \in G$ ,  $i = 1 \dots m$

Тогда  $G \setminus (G_1 \cup G_2 \cup \dots \cup G_m)$  -  $(m + 1)$ -связная область



Заметим, что при таком задании ориентации границы  $(m + 1)$ -связной области кривые  $\Gamma_i$ ,  $i = 1, \dots, m$ , будут ориентированы отрицательно по отношению к ограниченным областям  $G_i$ , кривые же  $\Gamma_i^-$ , наоборот, будут положительно ориентированы по отношению к  $G_i$ .

## Формула Грина для многосвязных областей:

Пусть область  $G$   $(m+1)$ -связна, ее внешний и внутренние контуры  $\Gamma_0, \Gamma_1, \dots, \Gamma_m$  являются замкнутыми кусочно-гладкими кривыми без самопересечений, и пусть граница области  $G$  положительно ориентирована. Далее, пусть  $P(x, y)$  и  $Q(x, y)$  есть заданные функции такие, что

- 1)  $P$  и  $Q$  непрерывны в замкнутой области  $G$
- 2)  $P$  и  $Q$  имеют непрерывные частные производные  $\frac{\partial Q}{\partial x}$ ,  $\frac{\partial P}{\partial y}$  в замкнутой  $G$

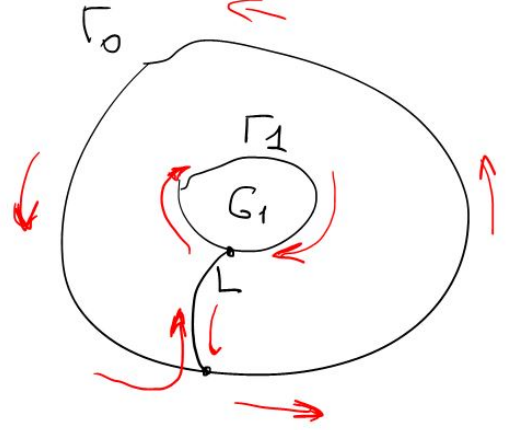
Тогда имеет место равенство

$$\int_G \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\Gamma_0} (P dx + Q dy) - \sum_{i=1}^m \int_{\Gamma_i^-} (P dx + Q dy) \quad (3)$$

*Док-во для двусвязной области  $G$ :*

Соединим область  $G_1$  с кривой  $\Gamma_0$  разрезом, который представляет собой кусочно-гладкую кривую без самопересечений. Обозначим разрез как  $L$

Обозначим через  $G^*$  область, полученную из  $G$  удалением данного разреза, предполагая, что граница области  $G^*$  состоит из границы  $G$  (с сохранением ориентации) и разреза, проходящего дважды. Граница  $G^*$  представляет собой кусочно-гладкую кривую, а значит по Формуле Грина для односвязной области имеем:



$$\int_{G^*} \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\delta G^*} (P dx + Q dy)$$

Далее, поскольку двойной интеграл не меняется при присоединении к множеству интегрирования множества нулевой двумерной меры, то имеет место равенство

$$\int_{G^*} \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\delta G} (P dx + Q dy) = \int_G \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy$$

Заметим, что  $\delta G = \Gamma_0 \cup L \cup \Gamma_1$ , вспоминая определение (1) интеграла по кусочно-гладкой кривой:

$$\int_{\delta G} (P dx + Q dy) = \int_{\Gamma_0} (P dx + Q dy) + \int_{L^+} (P dx + Q dy) + \int_{L^-} (P dx + Q dy) + \int_{\Gamma_1} (P dx + Q dy)$$

Учитывая, что направление движения по кривой имеет значение:

$$\int_G \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\delta G} (P dx + Q dy) = \int_{\Gamma_0} (P dx + Q dy) - \int_{\Gamma_1^-} (P dx + Q dy)$$

Таким образом, мы получили формулу (3) для случая двусвязной области  $G$



Что будет в случае, если  $G$  -  $(m + 1)$ -связная область? Да то же самое, только  $\delta G = \Gamma_0 \cup (L_1 \cup \dots \cup L_m) \cup (\Gamma_1 \cup \dots \cup \Gamma_m)$

$$\int_{\delta G} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma_0} (Pdx + Qdy) + \sum_{i=1}^m \left( \int_{L_i^+} (Pdx + Qdy) - \int_{L_i^-} (Pdx + Qdy) \right) - \sum_{i=1}^m \int_{\Gamma_i^-} (Pdx + Qdy)$$

Отсюда немедленно получаем

$$\int_{\delta G} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma_0} (Pdx + Qdy) - \sum_{i=1}^m \int_{\Gamma_i^-} (Pdx + Qdy)$$

читд

## Теорема 1.2

Пусть

- 1)  $P$  и  $Q$  непрерывны в замкнутой, связной области  $G$
  - 2)  $P$  и  $Q$  имеют непрерывные частные производные  $\frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial P}{\partial y}$  в замкнутой  $G$
- тогда 4 свойства эквивалентны:

- 1) Независимость  $P(x, y), Q(x, y)$  от пути интегрирования в  $G$
- 2) Для любой замкнутой кусочно-гладкой кривой  $\Gamma$ , целиком лежащей в  $G$ , выполняется

полняется

$$\int_{\Gamma} (Pdx + Qdy) = 0$$

- 3) Существует функция  $u(x, y)$  такая, что для любых точек  $(x, y)$  из  $G$  выполняется

$$du(x, y) = P(x, y)dx + Q(x, y)dy;$$

- 4) Для любых точек  $(x, y)$  из  $G$  выполняется

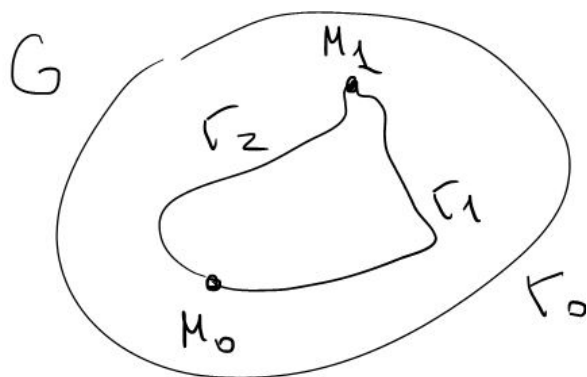
$$\frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} = \frac{\partial P(x, y)}{\partial y}$$

Док-во:  $(1 \Rightarrow 2)$

$$\int_{\Gamma_1} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma_2} (Pdx + Qdy)$$

$$\int_{\Gamma_1} (Pdx + Qdy) - \int_{\Gamma_2} (Pdx + Qdy) = 0$$

$$\int_{\Gamma_1} (Pdx + Qdy) + \int_{\Gamma_2^-} (Pdx + Qdy) = 0$$



В силу того, что  $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2^-$  (с учетом направления):

$$\int_{\Gamma} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma_1} (Pdx + Qdy) + \int_{\Gamma_2^-} (Pdx + Qdy) = 0$$

В силу произвольности выбора  $\Gamma_1$  и  $\Gamma_2$  получаем, что  $\Gamma$  - тоже произвольная кривая.

$(2 \Rightarrow 1)$

Пусть  $\Gamma$  - замкнутая кусочно-гладкая кривая и выполняется  $\int_{\Gamma} (Pdx + Qdy) = 0$

Разобьем (с учетом направления)  $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$ , где  $\Gamma_1$  и  $\Gamma_2$  - кусочно-гладкие или просто гладкие кривые. Тогда:

$$\int_{\Gamma} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma_1} (Pdx + Qdy) + \int_{\Gamma_2} (Pdx + Qdy) = 0$$

Отсюда:

$$\int_{\Gamma_1} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma_2^-} (Pdx + Qdy)$$

(1  $\Rightarrow$  3) **Надо еще исправлять** Пусть  $M_0 = (x_0, y_0)$  есть фиксированная точка  $G$ ,  $M = (x^*, y^*)$  есть текущая точка  $G$ ,  $\Gamma : M_0 M$  есть кусочно-гладкая кривая без самопересечений, целиком лежащая в  $G$  и соединяющая точки  $M_0$  и  $M$ . Пусть

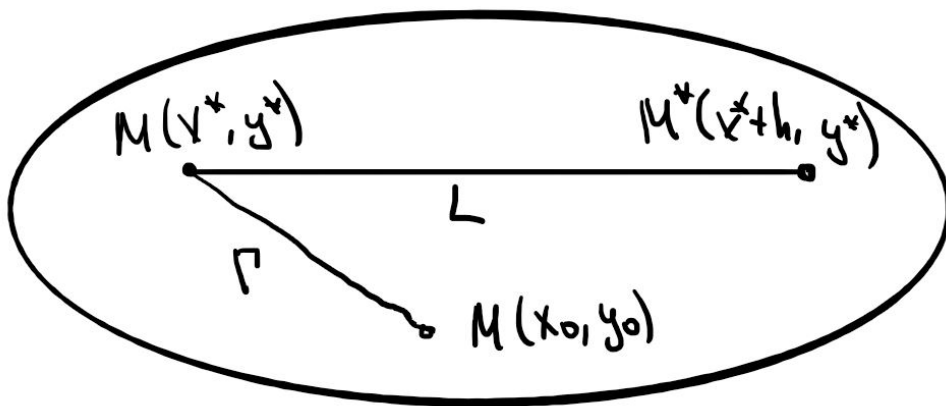
$$u(x, y) = \int_{M_0 M} (Pdx + Qdy) = \int_{\Gamma} (Pdx + Qdy)$$

В силу условия **связности**  $G$ :  $\exists h : (x^* + h, y^*) \in G$

Пусть прямая  $L$ , прямая соединяющая  $M(x^*, y^*)$  и  $M^*(x^* + h, y^*)$

Покажем, что

$$u_x = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(x^* + h, y^*) - u(x^*, y^*)}{h} = P(x^*, y^*)$$



Имеем

$$\begin{aligned} \frac{u(x^* + h, y^*) - u(x^*, y^*)}{h} &= \frac{1}{h} (u(x^* + h, y^*) - u(x^*, y^*)) \\ &= \frac{1}{h} \int_M^{M^*} (Pdx + Qdy) = \frac{1}{h} \int_L (Pdx + Qdy) \end{aligned}$$

Параметризуем отрезок  $L$ :

$$x = x^* + th, t \in [0, 1] \Rightarrow dt = dx$$

$$y = y^* \Rightarrow dy = 0$$

$$\int_L (P(x, y)dx + Q(x, y)dy) = \int_0^1 P(x^* + th, y^*)dt = P(x^* + h, y^*) - P(x^*, y^*)$$

Применим формулу **конечных приращений Лагранжа**

$$P(x^* + h, y^*) - P(x^*, y^*) \stackrel{19}{=} P(x^* + \theta h, y^*)h, \theta \in (0, 1)$$

Отсюда:

$$P(x^* + \theta h, y^*) = \frac{u(x^* + h, y^*) - u(x^*, y^*)}{h}$$

Теперь при  $h \rightarrow 0$  получаем:

$$P(x^*, y^*) = u_x$$

Аналогично доказываем, что  $Q(x^*, y^*) = u_y$

$$du(x^*, y^*) = u_x dx + u_y dy = P(x^*, y^*) dx + Q(x^*, y^*) dy$$

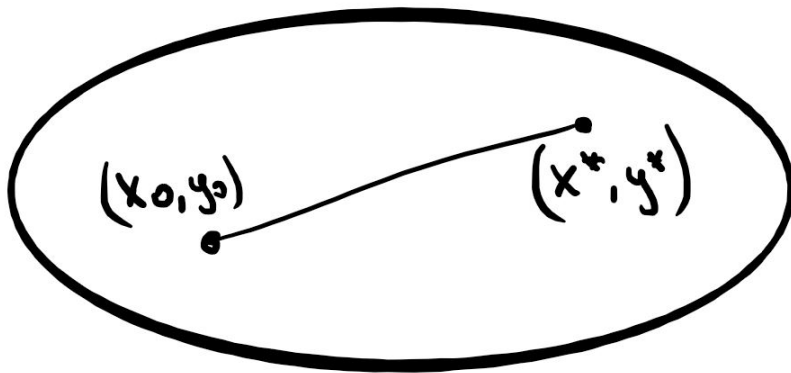
Но нам нужно еще доказать дифференцируемость  $u(x, y)$  в  $G$

$$u_x = P(x, y) \quad u_y = Q(x, y)$$

Тк по условию у нас  $P$  и  $Q$  имеют непрерывные частные производные  $\frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial P}{\partial y}$  в замкнутой  $G$ , то существуют вторые производные для  $u(x, y)$ , отсюда немедленно следует дифференцируемость  $u(x, y)$  читд

$$(3 \Rightarrow 1)$$

**Одно звено** :  $M_0(x_0, y_0)$  и  $M(x^*, y^*)$



$$\int_{\Gamma} (P dx + Q dy) = \int_{\Gamma} (u_x dx + u_y dy)$$

Параметризуем  $\Gamma$ :

$$x = \varphi(t)$$

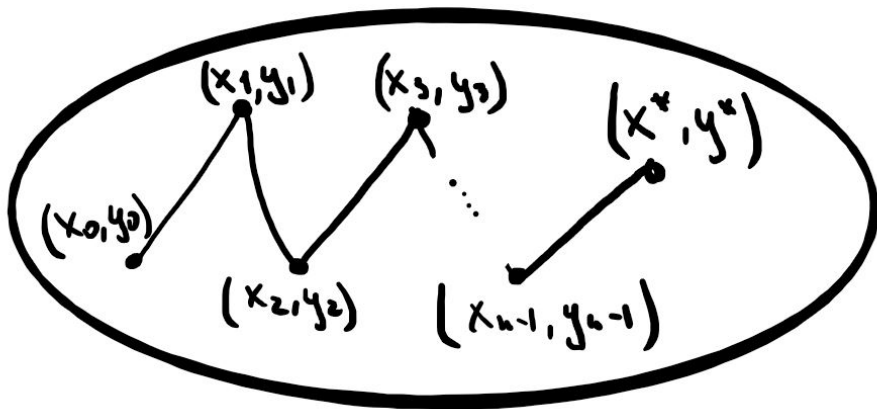
$$y = \psi(t), \text{ где } t \in [\alpha, \beta]$$

$$\int_{\Gamma} (P dx + Q dy) = \int_{\alpha}^{\beta} P(\varphi'(t), \psi'(t)) * \varphi'(t) dt + Q(\varphi'(t), \psi'(t)) * \psi'(t) dt =$$

$$\int_{\alpha}^{\beta} \frac{d}{dt}(u(\varphi(t), \psi(t))) dt = u(\varphi(\beta), \psi(\beta)) - u(\varphi(\alpha), \psi(\alpha))$$

Получается, что интеграл зависит лишь от начальных точек, а значит не зависит от пути интегрирования

Если  $n$  звеньев:



$$\begin{aligned} u(x_1, y_1) - u(x_0, y_0) + u(x_2, y_2) - u(x_1, y_1) + u(x_3, y_3) - u(x_2, y_2) + \dots + u(x^*, y^*) - u(x_{n-1}, y_{n-1}) = \\ = u(x^*, y^*) - u(x_0, y_0) \end{aligned}$$

Получается, что и от количества звеньев не зависит

читд

(3  $\Rightarrow$  4)

$$u_{xy}(x, y) = \frac{\partial P}{\partial y} = P_y$$

$$u_{yx}(x, y) = \frac{\partial Q}{\partial x} = Q_x$$

В силу непрерывности  $P_y, Q_y$ , получается, что и  $u_{xy}(x, y), u_{yx}(x, y)$  непрерывны в  $G$ .

А если существуют смешанные непрерывные производные, то они равны.

Теорема о смешанных производных

$$u_{xy} = u_{yx} \Rightarrow Q_x = P_y$$

читд

(4  $\Rightarrow$  2  $\Rightarrow$  3) Пусть  $P_y = P_y$

Рассмотрим кусочно-гладкую замкнутую кривую в замкнутой  $G$   
Тогда справедлива формула Грина:

$$\int_{\Gamma} (Pdx + Qdy) = \int_G \int \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = 0$$

Отсюда получаем свойство 2:

$$\int_{\Gamma} (Pdx + Qdy) = 0$$

Ранее уже доказали, что  $(2 \Rightarrow 3)$

читд

## 4 Поверхности в $R^n$

### Определение 1.13

Пусть  $G$  есть ограниченная область из пространства  $R^2$ ,  $f(u, v)$ ,  $g(u, v)$ ,  $h(u, v)$  — определенные при  $(u, v) \in G$  и непрерывные на  $G$  функции. **Непрерывной поверхностью**  $S$  называется множество:

$$S = \{(x, y, z) : x = f(u, v), y = g(u, v), z = h(u, v), (u, v) \in G\}$$

Вектор-функция  $\Phi(u, v) = (f(u, v), g(u, v), h(u, v))$  называется представлением, или **параметризацией** поверхности.

### Определение 1.14

Рассмотрим точку  $(u_0, v_0) \in S$

$$(u_0, v_0) = \begin{cases} \text{не особая, если } \Phi_u(u_0, v_0), \Phi_v(u_0, v_0) - \text{ЛН;} \\ \text{особая, если } \Phi_u(u_0, v_0), \Phi_v(u_0, v_0) - \text{ЛЗ;} \end{cases}$$

### Определение 1.15

Поверхность называется **гладкой**, если все ее точки не особые.

## Определение 1.16

Совокупность касательных прямых к поверхности в точке **-касательная плоскость** к поверхности в этой точке.

## Определение 1.17

Пусть задана поверхность  $S$  и  $M_0(x_0, y_0, z_0) \in S$ , где

$$x_0 = f(u_0, v_0), y_0 = g(u_0, v_0), z_0 = h(u_0, v_0)$$

Тогда **касательная к плоскости  $S$  в  $(u_0, v_0)$**  определяется через определитель данной матрицы:

$$\begin{vmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ f_u(u_0, v_0) & g_u(u_0, v_0) & h_u(u_0, v_0) \\ f_v(u_0, v_0) & g_v(u_0, v_0) & h_v(u_0, v_0) \end{vmatrix} = 0 \quad (4)$$

## Определение 1.18

Прямая, проходящая через точку касания поверхности с касательной плоскостью и перпендикулярная этой плоскости, называется **нормальной прямой к поверхности в указанной точке**. Нормаль определяется матрицей:

$$\vec{n} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ f_u(u_0, v_0) & g_u(u_0, v_0) & h_u(u_0, v_0) \\ f_v(u_0, v_0) & g_v(u_0, v_0) & h_v(u_0, v_0) \end{vmatrix}; \quad (5)$$

## Замечание

У плоскости в точке есть две нормали, верная из них та, которая задается матрицей из определения 1.17(5).

**Важный факт** В каждой точке гладкой поверхности  $S$  однозначно определена нормаль, вычисляемая по формуле (5).

## Определение 1.19

Если на поверхности  $S$  эта нормаль меняется непрерывно, то поверхность  $S$  называется **ориентированной**. При задании ориентации поверхности считается, что поверхность  $S$  является **двусторонней**, и та сторона поверхности, которая прилегает к нормали (5), называется **положительной стороной** и обозначается  $S^+$ , противоположная же сторона называется **отрицательной** и обозначается  $S^-$ .

Пример неориентированной поверхности: Лента Мебиуса

## Определение 1.20

Две поверхности  $S_i$  и  $S_j$  называются **соседними**, если кривые  $\Gamma_i$  и  $\Gamma_j$  имеют одну или несколько общих дуг (общих участков, не вырождающихся в точку).

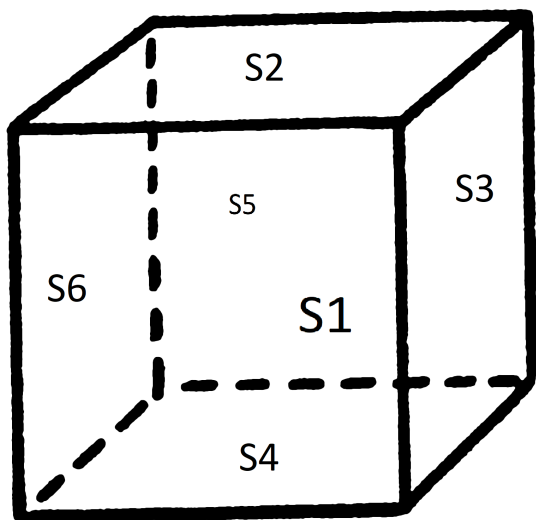
## Определение 1.21

Поверхность называется **кусочно-гладкой**, если она состоит конечного числа гладких поверхностей, которые могут пересекаться лишь по своим граничным точкам.

Если  $S$  - кусочно-гладкая поверхность, то ее можно представить в виде:

$S = S_1 \cup S_2 \cup \dots \cup S_p$ , где  $S_i$  и  $S_j$  или соседние или могут быть соединены некоторой последовательностью поверхностей.

Пример: Кубик





## Определение 1.22

Кусочно-гладкая поверхность  $S$ , состоящая из  $m$  частей  $S_1, \dots, S_m$ , называется **ориентируемой**, если существует такая ориентация кривых  $\Gamma_1, \dots, \Gamma_m$  (границ поверхностей  $S_1, \dots, S_m$ ), что части (дуги) этих кривых, принадлежащие двум различным кривым  $\Gamma_i$  и  $\Gamma_j$ , получают от них противоположную ориентацию.

## I квадратичная форма поверхности

Введем обозначения:

$$E(u, v) = (\vec{\Phi}_u(u, v), \vec{\Phi}_u(u, v)) = |\vec{\Phi}_u(u, v)|^2 - \text{квадрат модуля}$$

$$G(u, v) = (\vec{\Phi}_v(u, v), \vec{\Phi}_v(u, v)) = |\vec{\Phi}_v(u, v)|^2 - \text{квадрат модуля}$$

$$F(u, v) = (\vec{\Phi}_u(u, v), \vec{\Phi}_v(u, v))$$

Тогда:

$$(d\vec{\Phi})^2 = (\vec{\Phi}_u du + \vec{\Phi}_v dv)^2 = Edu^2 + 2F dudv + Gdv^2$$

I квадратичная форма имеет вид:

$$Edu^2 + 2F dudv + Gdv^2$$

**Замечание:** I квадратичная форма не отрицательна

*Док-во:* Как известно из курса Линала, квадрат скалярного произведения неотрицателен.

$$Edu^2 + 2F dudv + Gdv^2 = (d\vec{\Phi})^2 \geq 0$$

## Поверхностный интеграл I рода

Пусть  $S : \Phi(u, v)$  - Гладкая поверхность и задана функция  $\psi(u, v)$ , тогда **поверхностным интегралом I рода от  $\psi(u, v)$**  назовем:

$$\int_S \psi(u, v) ds = \int_{\Omega} \int \psi(u, v) \sqrt{EG - F^2} dudv$$

Также введем меру:

$$\int_S ds = \text{mes} S;$$

## Свойства поверхностных интегралов I рода:

1) Линейность

$$\int_S (\alpha F_1 + \beta F_2) ds = \alpha \int_S F_1 ds + \beta \int_S F_2 ds$$

2) Аддитивность

$$\int_S F_2 ds + \int_S F_1 ds$$

## Поверхностный интеграл II рода

### Некоторые факты про нормаль

Пусть есть поверхность  $S$  с заданной параметризацией  $\Phi(u, v)$ , где  $(u, v)$  из замкнутой области  $\Omega$ . Если  $\vec{n}$  - нормаль, вычисляемая по (5), то единичная нормаль будет вычисляться так:

$$\vec{V} = \frac{\vec{n}}{|\vec{n}|}$$

Однако единичную нормаль можно задать по-другому:

Пусть  $\vec{n} = (n_x, n_y, n_z)$

Тогда

$$n_x = |\vec{n}| \cos \alpha;$$

$$n_y = |\vec{n}| \cos \beta;$$

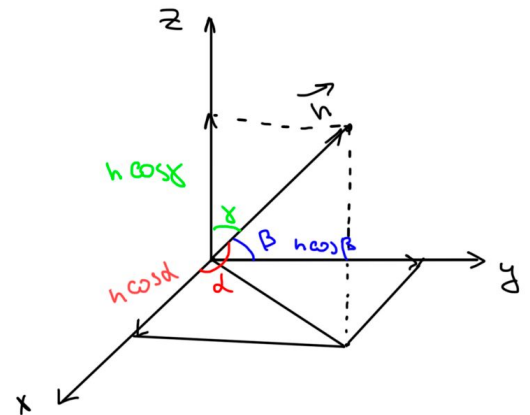
$$n_z = |\vec{n}| \cos \gamma;$$

...

Тогда вектор

$$(\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma) = \left( \frac{n_x}{|\vec{n}|}, \frac{n_y}{|\vec{n}|}, \frac{n_z}{|\vec{n}|} \right)$$

А это не что иное как нормированный вектор  $\vec{n}$ , т.е.  $\vec{V}$



## Определение 1.23:

Поверхностным интегралом II рода по поверхности  $S$  по переменным  $x, y$  назовем

$$\int_S \int \Psi dx dy = \int_{S^+} \int \Psi dx dy = \int_S \Psi \cos \gamma ds$$

Соответственно, если интеграл по  $y, z$  будет такой же, но с  $\cos \alpha$

**Замечание:**

$$\int_{S^+} \int \Psi dx dy = - \int_{S^-} \int \Psi dx dy$$

## Свойства поверхностных интегралов II рода

- 1) Линейность
- 2) Аддитивность
- 3) Зависимость от стороны поверхности (замечание выше)

## Определение 1.24

Пусть  $S$  есть кусочно-гладкая поверхность, состоящая из частей  $S_1, \dots, S_m$ , и пусть на  $S$  имеется согласованная ориентация  $S^+$ . Далее, пусть на  $S$  задана функция  $F(x, y, z)$ . Поверхностным интегралом второго рода по поверхности  $S^+$  по координатам  $x, y$  называется сумма:

$$I = \sum_{i=1}^m \int_{S_i^+} \int F dx dy$$

Для  $dx dz, dy dz$  определяется аналогично.

## Формула Гаусса-Остроградского:

**Обозначая:**  $R = R(x, y, z), Q = Q(x, y, z), P = P(x, y, z);$

Пусть  $V$  есть ограниченная поверхностью  $\Omega$ , область из пространства  $R^3$ , и  $V$  можно разбить кусочно-гладкими поверхностями на конечное число элементарных областей. Далее, пусть  $P(x, y, z), Q(x, y, z)$  и  $R(x, y, z)$  есть заданные функции такие, что

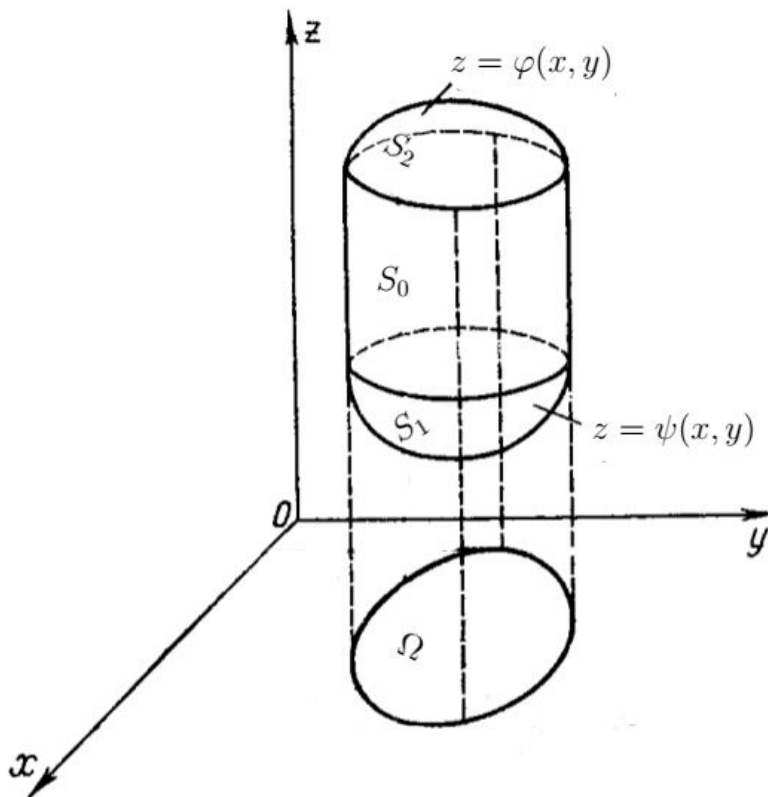
1)  $P, Q$  и  $R$  непрерывны в замкнутой области  $V$

2)  $P, Q$  и  $R$  имеют непрерывные частные производные  $\frac{\partial Q}{\partial x}, \frac{\partial P}{\partial y}, \frac{\partial R}{\partial z}$  в замкнутой  $V$

Тогда верная формула Гаусса-Остроградского:

$$\int \int \int_V \left( \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz = \int_S (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) ds$$

в которой  $(\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$  есть направляющие косинусы вектора **внешней** нормали к границе  $S$  области  $V$



*Док-во для элементарной  $V$ :*

Поверхность  $S$  можно представить как:  $S = S_0 \cup S_1^- \cup S_2^+$

Коль  $V$  элементарна, значит и по  $Oz$  элементарна, а значит  $\varphi(x, y) \leq z \leq \psi(x, y)$

Рассмотрим

$$\int \int \int_V R_z(x, y, z)$$

Тк  $V$  элементарна по  $Oz$ :

$$\begin{aligned} \int \int \int_V R_z(x, y, z) dx dy dz &= \int_{\Omega} \int \left( \int_{\varphi(x, y)}^{\psi(x, y)} R_z(x, y, z) dz \right) dx dy = \\ &= \int_{\Omega} \int (R(x, y, \psi(x, y)) - R(x, y, \varphi(x, y))) dx dy \end{aligned}$$

Тк

$$1) \varphi(x, y) \leq z \leq \psi(x, y)$$

$$2) \vec{n}_1 - \text{внешний к } z = \psi(x, y), \text{ но } \vec{n}_2 - \text{внутренний к } z = \varphi(x, y)$$

$$3) \cos \gamma_1 = \frac{1}{\sqrt{1+\psi_x^2+\psi_y^2}} \text{ для } S_2, \text{ и } \cos \gamma_2 = \frac{1}{\sqrt{1+\varphi_x^2+\varphi_y^2}} \text{ для } S_1$$

$$4) \psi(x, y) : \sqrt{EG - F^2} = \sqrt{(1 + \psi_x^2)(1 + \psi_y^2) - (\psi_x \psi_y)^2} = \sqrt{1 + \psi_x^2 + \psi_y^2}$$

$$\varphi(x, y) : \sqrt{EG - F^2} = \sqrt{(1 + \varphi_x^2)(1 + \varphi_y^2) - (\varphi_x \varphi_y)^2} = \sqrt{1 + \varphi_x^2 + \varphi_y^2}$$

Можно сделать вывод:

$$\int_{\Omega} \int R(x, y, \psi(x, y)) dx dy \stackrel{?}{=} \int \int_{S_2^+} R(x, y, z) \cos \gamma_1 \sqrt{EG - F^2} dx dy = \int \int_{S_2^+} R(x, y, z) dx dy$$

$$\int_{\Omega} \int R(x, y, \varphi(x, y)) dx dy \stackrel{?}{=} \int \int_{S_1^+} R(x, y, z) \cos \gamma_2 \sqrt{EG - F^2} dx dy = \int \int_{S_1^+} R(x, y, z) dx dy$$

По определению [поверхностного интеграла II рода](#), учитывая то, что для  $S_2^+$  нормаль будет внешней, а для  $S_1^+$  - внутренней, можно переписать наши поверхностные интегралы II рода, как [поверхностные интегралы I рода](#):

$$\int \int_{S_2^+} R(x, y, z) dx dy = \int_{S_2} R(x, y, z) \cos \gamma_1 ds$$

$$\int \int_{S_1^+} R(x, y, z) dx dy = - \int_{S_1} R(x, y, z) \cos \gamma_2 ds$$

Тогда, зная, что  $S_0$  - боковая поверхность (это интеграл равен нулю, тк  $\gamma_3 = 90^\circ$  (нормаль к  $S_0$  перпендикулярна  $Oz$ ), а значит  $\cos\gamma_3 = 0$ ), Пусть  $\gamma$  - угол между нормалью к поверхности  $S$  и положительным направлением оси  $Oz$ , тогда можно сделать вывод:

$$\begin{aligned}\int_V \int \int \frac{\partial R}{\partial z} dx dy dz &= \int_{S_2^+} R(x, y, z) \cos\gamma_1 ds + \int_{S_0} R(x, y, z) \cos\gamma_3 ds - \int_{S_1^+} R(x, y, z) \cos\gamma_2 ds = \\ &= \int_S R(x, y, z) \cos\gamma ds\end{aligned}$$

**(Замечание)**

Аналогично доказывается:

$$\begin{aligned}\int_V \int \int \frac{\partial P}{\partial x} dx dy dz &= \int_S R(x, y, z) \cos\alpha ds \\ \int_V \int \int \frac{\partial Q}{\partial y} dx dy dz &= \int_S R(x, y, z) \cos\beta ds\end{aligned}$$

Суммируя, получаем нужную формулу.

читд

*Док-во для  $V$  - составленной из гладких поверхностей:*

Пусть теперь область  $V$  есть множество  $V = V_1 \cap V_2 \cap S^*$ , причем  $V_1$  и  $V_2$  есть элементарные области,  $S^*$  есть разделяющая их кусочно-гладкая поверхность. Представляя интеграл по области  $V$  в виде суммы интегралов по областям  $V_1$  и  $V_2$  (что возможно вследствие свойства аддитивности тройного интеграла), применяя формулу **Гаусса-Остроградского для элементарной области** к каждой области  $V_1$  и  $V_2$ , учитывая, что внешняя нормаль на поверхности  $S^*$  направлена взаимно противоположно по отношению к областям  $V_1$  и  $V_2$ , а также то, что оставшиеся части границ областей  $V_1$  и  $V_2$  составят вместе границу  $V$ , получим требуемую формулу для составной области  $V$ .

Если область  $G$  составлена из более чем двух областей  $V_1$  и  $V_2$  и разделяющих их поверхностей, то рассуждения будут вполне аналогичны, и тем самым формула **Гаусса-Остроградского для элементарной области** будет справедлива и для такой области.

## Формула Стокса:

- 1) Пусть  $S$  - поверхность в  $R^3$ , заданная своей вектор-функцией  $\Phi(u, v)$ ,  $(u, v) \in \bar{\Omega}$
- 2) Пусть вектор-функция  $\Phi(u, v)$  есть дважды непрерывно дифференцируемая при  $(u, v) \in \bar{\Omega}$  функция
- 3) Пусть  $\Omega$  есть плоская ограниченная область такая, что для нее выполняется формула Грина
- 4) Путь  $\gamma_0$  - граница  $\Omega$ ,  $\gamma_0$  - замкнутая, кусочно-гладкая без самопересечений с положительным направлением обхода с параметризацией  $\gamma_0 : u(t), v(t), t \in [a, b]$
- 5) На  $S$  определена нормаль  $\vec{V}(\cos\alpha, \cos\beta, \cos\gamma)$
- 6) Определим кривую  $\gamma$  в пространстве  $R^3$  как кривую с параметризацией  $\Phi(u(t), v(t)), t \in [a, b]$ , и пусть эта кривая представляет собой границу, или край поверхности  $S$  (говорят также, что поверхность  $S$  натянута на кривую  $\gamma$ ).
- 7) Пусть область  $G$  из пространства  $R^3$  есть такая область, что выполняется вложение  $S \subset G$ , и пусть функции  $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$  определены при  $(x, y, z) \in G$

### Формула Стокса

- 1) Пусть функции  $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$  непрерывны в области  $G$
- 2) Все частные производные  $P, Q, R$  тоже непрерывны в  $G$  (9 штук)
- 3) Для поверхности  $S$ , для кривых  $\gamma_0$  и  $\gamma$  выполняются сделанные выше предположения. Тогда выполняется равенство:

$$\int_{\gamma} Pdx + Qdy + Rdz = \int_{\gamma} [(R_y - Q_z)\cos\alpha + (P_z - R_x)\cos\beta + (Q_x - P_y)\cos\gamma] ds \quad (6)$$

*Док-во* Потом

## 5 Элементы векторного анализа

Будем работать в пространстве  $R^3$ .  $G$  область из  $R^3$  и  $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$  - заданные функции, определенные при  $(x, y, z) \in G$  **Обозначая:**  $R = R(x, y, z), Q = Q(x, y, z), P = P(x, y, z)$ ;

### Определение 1.25

**Векторным полем** назовем совокупность векторов

$$\vec{a}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)), \text{ где } (x, y, z) \in G$$

### Определение 1.26

Оператор "**набла**":

$$\nabla = \left( \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

**Градиент** Тогда, если  $f$  - функция, то

$$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k} = \text{grad} f - \text{вектор}$$

Если есть вектор  $\vec{F} = (P, Q, R)$ , то

$$\nabla \vec{F} = \vec{i} \frac{\partial P}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial Q}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial R}{\partial z} - \text{вектор}$$

**Дивергенция:** Скалярное произведение  $\nabla$  и  $\vec{F} = (P, Q, R)$ :

$$(\nabla, \vec{F}) = \text{div} \vec{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} - \text{скаляр}$$

**Ротор:** Векторное произведение  $\nabla$  и  $\vec{F} = (P, Q, R)$ :

$$[\nabla, \vec{F}] = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$



**Циркуляция:** Пусть  $\gamma$  есть замкнутая кусочно-гладкая кривая, без самопересечений, лежащая в  $G$ . Интеграл второго рода

$$\int_{\gamma} Pdx + Qdy + Rdz$$

называется циркуляцией векторного поля  $\vec{a}(x, y, z)$  по кривой  $\gamma$ , **если интеграл существует**

#### **Поток векторного поля:**

Пусть  $S$  есть некоторая ориентированная поверхность, лежащая в  $G$ , и пусть ее ориентацию определяет единичная нормаль  $V$ , вычисляемая с помощью формулы (5), в случае если поверхность  $S$  не является границей некоторой области  $G'$ , лежащей в  $G$ , или же внешняя нормаль, если поверхность  $S$  является границей области  $G'$  (просто должен получиться *ежик*, чтобы все нормали не были направлены внутрь).

#### **Интеграл первого рода**

$$\int_S (\vec{a}, \vec{v}) ds$$

$((\vec{a}, \vec{v})$  — скалярное произведение векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{v}$ ) называется потоком векторного поля  $\vec{a}(x, y, z)$  через поверхность  $S$ .

#### **Замечание:**

Можно преформулировать формулы Гаусса-Остроградского и Стокса:

Пусть выполняются все условия теоремы про формулу Гаусса-Остроградского. Тогда интеграл от дивергенции векторного поля  $\vec{a}(x, y, z)$  по области  $G$  равен потоку этого поля через границу  $G$ .

Пусть выполняются все условия теоремы про формулу Стокса. Тогда циркуляция векторного поля  $\vec{a}(x, y, z)$  по контуру  $\gamma$  равна потоку ротора этого поля через поверхность  $S$ , натянутую на  $\gamma$ .

### **Определение 1.27**

Пусть  $G$  есть некоторая область из пространства  $R^3$ , и пусть в  $G$  задано векторное поле  $\vec{a}(x, y, z)$ . Если циркуляция векторного поля  $\vec{a}(x, y, z)$  по любой замкнутой

кусочно-гладкой кривой без самопересечений, лежащей в области  $G$ , равна нулю, то это поле называется **потенциальным**.

## Замечание

Векторное поле потенциальное  $\Leftrightarrow$  оно является безвихревым (при условии существования  $\nabla \varphi$ ).

## Определение 1.28

Поверхность, ограничивающая некоторую область - **допустима**, если к ней можно применить формулу Гаусса-Остроградского.

## Определение 1.29

$G$  - **объемно-односвязная**, если для любой замкнутой допустимой поверхности  $S$ , ее внутренность лежит в  $G$  (трехмерная область без дырок).

## Определение 1.30

Заданное в области  $G$  векторное поле  $a(x, y, z)$  называется **соленоидальным**, если его **поток** через любую лежащую в  $G$  **допустимую** поверхность равен нулю.

## Теорема Гельмгольца

### Формулировка с лекции:

Непрерывно дифференцируемое векторное поле соленоидально в объемно-односвязной  $G \Leftrightarrow$  дивергенция в каждой точке равна нулю.

### Оригинальная формулировка (хз зачем):

Любое векторное поле  $F$ , однозначное, непрерывное и ограниченное во всем пространстве, может быть разложено на сумму потенциального и соленоидального векторных полей

$b/\partial$

## Часть II

# Элементы функционального анализа

## 6 Метрические пространства

### Определение 2.1:

**Метрическое пространство:**

Пусть задано множество  $X$ . Тогда отображение  $\rho : X \times X \rightarrow R_+$  - метрика, если

$\forall x, y, z \in X$

1)  $\rho(x, y) \geq 0$

2)  $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$

3)  $\rho(x, y) = \rho(y, x)$

4)  $\rho(x, y) = \rho(x, z) + \rho(z, y)$

**Пример:**

$$P(x, y) = \begin{cases} 0, & \text{если } x = y; \\ 1, & \text{если } x \neq y; \end{cases}$$

### Определение 2.2:

**Открытый шар с радиусом  $R$ :**  $B_R(x_0) = \{x \in X : \rho(x, x_0) < R\}, x_0 \in X$

### Определение 2.3:

**Замкнутый шар с радиусом  $R$ :**  $B_{\bar{R}}(x_0) = \{x \in X : \rho(x, x_0) \leq R\}, x_0 \in X$

### Определение 2.4:

**Сфера с радиусом  $R$ :**  $S_R(x_0) = \{x \in X : \rho(x, x_0) = R\}, x_0 \in X$

### Определение 2.4:

**Предел последовательности точек из  $M$ :**

Пусть задано метрическое пространство  $(X, \rho)$  и  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  - последовательность элементов из  $M$

Тогда число  $a$  - **предел данной последовательности**, если  $\lim_{n \rightarrow \infty} \rho(x_n, a) = 0$

**Упражнение:**  $x_0$  - предельная точка для  $M \Leftrightarrow x_0$  - предел последовательности точек из  $M$ .

## 7 Точки и множества из метрического пространства

### Определение 2.5:

Точка  $x_0 \in X$  - **точка прикосновения** для множества  $M \subset X$ , если  $\forall B_R(x_0)$  - содержит элементы множества  $M$

### Определение 2.6:

Точка  $x_0 \in X$  - **предельная точка** для множества  $M \subset X$ , если  $\forall B_R(x_0)$  - содержит элементы множества  $M$ , не равные  $x_0$

### Определение 2.6:

Точка  $x_0 \in X$  - **внутренняя точка** для множества  $M \subset X$ , если  $\exists B_R(x_0) \subset M$

### Определение 2.7:

Точка  $x_0 \in X$  - **изолированная точка** для множества  $M \subset X$ , если  $\exists B_R(x_0) \subset M$  такой, что он не содержит точек из  $M$ , не равных  $x_0$

### Определение 2.8:

Точка  $x_0 \in X$  - **граничная точка** для множества  $M \subset X$ , если  $\forall B_R(x_0) \subset M$  верно, что он содержит точки из  $M$  и не из  $M$

### Определение 2.9:

**Замыкание множества** - это присоединение ко множеству всех его предельных точек.

### Определение 2.10:

$\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  - **фундоментальная последовательность** в метрическом пространстве  $X$ , если

$$\forall \varepsilon > 0 \exists N = N(\varepsilon): \text{если } \forall n > N, \forall m \geq 0, \text{ то } \rho(x_{n+m}, x_n) < \varepsilon$$

### Определение 2.11:

Множество  $M \subset X$  **замкнуто**, если оно содержит все свои предельные точки.

### Определение 2.12:

Множество  $M \subset X$  **совершенно**, если оно замкнуто и содержит все свои предельные точки.

### Определение 2.13:

Множество  $M \subset X$  **открытое**, если все его точки внутренние.

### Определение 2.14:

Метрическое пространство  $X$  - **полное**, если для любой фундаментальной последовательности его элементов, в  $X$  найдется  $x_0$ :  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x_0$

### Определение 2.15:

Множество  $M \subset X$  **всюду плотное в  $X$** , если его замыкание совпадает со всем  $X$ .

### Определение 2.16:

Множество  $M \subset X$  **нигде не плотное в  $X$** , если любой открытый шар пространства  $X$  содержит открытый шар, свободный от точек множества  $M$ .

### Определение 2.17:

Метрическое пространство  $X$  называется **сепарабельным**, если оно имеет счетное всюду плотное подмножество

### Определение 2.17:

Множество  $M$  метрического пространства  $X$  называется **связ-ным**, если его нельзя представить в виде объединения двух непустых отделимых множеств  $M_1$  и  $M_2$ .

## Часть III

# Полезности

### Связная область

Определение. Пусть задана область  $E$ , т.е. множество, состоящее из внутренних точек. Множество  $E$  называется связным, если любые две точки этого множества можно соединить ломаной, целиком лежащей в этой области.

### Формула конечных приращений Лагранжа

Если функция  $F$  непрерывна на отрезке  $[a, b]$  и дифференцируема в интервале  $(a, b)$ , то найдётся такая точка  $c \in (a, b)$ , что

$$F(b) - F(a) = F'(c)(b - a)$$

Можно записать так:

$$F(x + \Delta x) - F(x) = F'(x + \theta \Delta x) \Delta x, \theta \in (0, 1)$$

### Теорема о смешанных производных

**Теорема.** Предположим, что 1)  $f(x, y)$ , определена в открытой области  $\Omega$ , 2) в этой области  $f$  имеет частные производные  $f_x, f_y$ , а также вторые смешанные производные  $f_{xy}, f_{yx}$ , 3) эти последние производные непрерывны в некоторой точке  $(x_0, y_0) \in \Omega$ . Тогда в этой точке

$$f_{xy}(x_0, y_0) = f_{yx}(x_0, y_0).$$

### Вывод $\cos \gamma$ в т. Гаусса-Остроградского

Учитывая, что

$$\begin{cases} f = u \\ g = v \\ h = \psi(u, v) \end{cases} \Rightarrow \vec{n} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ (f_u = 1) & (g_u = 0) & h_u \\ (f_v = 0) & (g_v = 1) & h_v \end{vmatrix} = h_u \vec{i} - h_v \vec{j} + \vec{k}$$

Отсюда:

$$|\vec{n}| = \sqrt{1 + h_u^2 + h_v^2}$$

А значит:

$$\vec{V} = (\dots, \dots, \frac{1}{\sqrt{1 + h_u^2 + h_v^2}}) = (\dots, \dots, \frac{1}{\sqrt{1 + \psi_x^2 + \psi_y^2}})$$

те  $\cos \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 + h_u^2 + h_v^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + \psi_x^2 + \psi_y^2}} > 0$ ,  $\gamma$  - острый, а значит  $\vec{V}$  - внешняя нормаль к  $S_2$

Аналогично для  $\varphi(x, y)$ :

$$\cos \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 + \varphi_x^2 + \varphi_y^2}}$$

## Замечание в т. Гаусса-Остроградского:

В оригинальной методичке написано вот так:

$$\int_{S_2^+} R dx dy = \int_{S_2} R \cos \gamma ds,$$

$$\int_{S_1^+} R dx dy = - \int_{S_1} R \cos \gamma ds.$$

Те почему-то считается, что  $\cos \gamma$  угол между нормалью  $S_2$  и осью  $Oz$  - с точностью до знака совпадает с углом между нормалью  $S_1$  и осью  $Oz$ . Но это же абсурд. Можно привести контрпример, когда это не выполняется:

$$\vec{n}_1(0, 0, 1)$$

$$\vec{n}_2(a, b, c), \text{ где } a, b \neq 0$$

Понятно, что нормаль к  $S_2$  никогда не будет нормалью к  $S_1$ , ну и углы не совпадут соответственно.

Но если мы говорим, что  $S_1$  и  $S_2$  - части кусочно-гладкой поверхности, то в силу того, что мы нормаль ищем в конкретной точке нашей поверхности, мы можем писать общий угол  $\gamma$ .

