# Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет «Дніпровська політехніка»



### **3BIT**

# про виконання практичних робіт з дисципліни Аналіз програмного забезпечення» Практична робота № 3

Виконав:

студент гр. 121-21-2

Ремез Максим Валентинович

Прийняв:

Мінєєв О. С.

**Дрон** — це безпілотний літальний апарат, який використовується для зйомки з повітря, моніторингу, доставки, розваг тощо. Він складається з кількох основних компонентів: корпус, пропелери, камера, акумулятор, контролери (радіокерування), GPS, а також сенсори для стабілізації та орієнтації в просторі.

## Основні компоненти дрона:

- 1. Корпус дрона
- 2. Пропелери
- 3. Камера
- 4. Акумулятор
- 5. Контролери (пульт керування)
- 6. Сенсори (GPS, гіроскоп, акселерометр)

## Тест кейси для перевірки якості дрона:

- 1. Перевірка зльоту та посадки дрона
  - Очікуваний результат: Дрон злітає вертикально і плавно приземляється без пошкоджень.
- 2. Тестування стабільності під час польоту на висоті 10 метрів
  - о Очікуваний результат: Дрон зберігає стабільність і не дрейфує.
- 3. Перевірка якості відеозйомки під час руху
  - о Очікуваний результат: Відео не містить тремтіння, зображення чітке.
- 4. Тестування часу роботи акумулятора під навантаженням
  - Очікуваний результат: Дрон працює протягом заявленого часу без збоїв.
- 5. Перевірка роботи GPS-модуля
  - Очікуваний результат: Дрон точно слідує за заданими координатами і виконує місії.
- 6. Тест на аварійне приземлення при низькому заряді акумулятора
  - о Очікуваний результат: Дрон автоматично приземляється до безпечної висоти при низькому рівні заряду.
- 7. Перевірка дистанції керування дрона
  - Очікуваний результат: Дрон залишається під керуванням на відстані до 1 км.
- 8. Тестування пропелерів на витривалість
  - Очікуваний результат: Пропелери витримують удари (легкі зіткнення) і не ламаються.
- 9. Перевірка функції "Повернення додому"
  - о Очікуваний результат: Дрон автоматично повертається до точки зльоту при втраті сигналу або низькому заряді.

- 10. Тестування камери в умовах низького освітлення
- Очікуваний результат: Якість зображення залишається на високому рівні в умовах сутінків або слабкого освітлення.
- 11. Перевірка роботи гіроскопа та акселерометра
- Очікуваний результат: Дрон стабільно утримує горизонтальне положення під час польоту.
- 12. Тестування швидкості реакції на команди пульта
- Очікуваний результат: Дрон моментально виконує команди з пульта без затримок.
- 13. Перевірка дрона на вологозахист
- Очікуваний результат: Дрон не пошкоджується при потраплянні під невеликий дощ.
- 14. Тестування роботи двигунів при екстремальних температурах
- Очікуваний результат: Дрон працює при температурах від -10°C до +40°C без збоїв.
- 15. Перевірка функції слідування за об'єктом
- Очікуваний результат: Дрон точно слідує за об'єктом без втрат позиції.
- 16. Тестування програмного забезпечення дрона
- Очікуваний результат: Всі функції програмного забезпечення працюють без багів або зависань.
- 17. Перевірка на шум дрона під час польоту
- Очікуваний результат: Рівень шуму під час польоту знаходиться в межах допустимого.
- 18. Тестування швидкості польоту
- Очікуваний результат: Дрон досягає максимальної швидкості без втрати стабільності.

- 19. Тест на перешкоди для сенсорів дрона
- Очікуваний результат: Сенсори працюють коректно навіть при наявності перешкод (дерева, будівлі).
- 20. Перевірка програмного оновлення через додаток
- Очікуваний результат: Оновлення ПЗ відбувається без проблем, всі нові функції доступні.