

Problème de Doudou le hamster

Maxime Forriez^{1,2,a}

¹ Sorbonne université, 2, rue Francis de Croisset, 75 018 Paris

² Institut de géographie, 191, rue Saint-Jacques, Bureau 105,
75 005 Paris,

^amaxime.forriez@sorbonne-universite.fr

29 août 2025

Doudou le hamster ne connaît que trois endroits dans sa cage :

1. les copeaux ;
2. la mangeoire ;
3. la roue.

Toutes les minutes, il peut soit changer d'activités, soit continuer celle qu'il est en train de faire, mais on peut dresser les probabilités suivantes :

1. S'il est sur les copeaux, il a $\frac{9}{10}$ de chances de ne pas changer d'endroit.
2. S'il est sur les copeaux, il a $\frac{1}{2}$ de chances d'aller vers la mangeoire et $\frac{1}{2}$ d'aller sur la roue.
3. S'il est à la mangeoire, il va systématiquement ailleurs.
4. S'il est à la mangeoire, il a $\frac{3}{10}$ de chances qu'il aille vers la roue et $\frac{7}{10}$ qu'il aille vers les copeaux.
5. S'il est sur la roue, il a $\frac{8}{10}$ qu'il aille vers les copeaux ou qu'il y reste.

À partir des données, on établit le système des états : $\{c, m, r\}$ avec c être sur les copeaux, m être à la mangeoire, et r être dans la roue (Tab. 1).

On pose la matrice \mathbf{P} synthétisant le système des états.

$$\mathbf{P} = \begin{pmatrix} \frac{9}{10} & \frac{1}{20} & \frac{1}{20} \\ \frac{7}{10} & 0 & \frac{3}{10} \\ \frac{8}{10} & 0 & \frac{2}{10} \end{pmatrix} \quad (1)$$

Il existe trois états possibles.

	c	m	r
c	$\frac{9}{10}$	$\frac{1}{20}$	$\frac{1}{20}$
m	$\frac{7}{10}$	0	$\frac{3}{10}$
r	$\frac{8}{10}$	0	$\frac{2}{10}$

TABLE 1 – Système des états

1. Doudou est sur les copeaux (100).
2. Doudou est à sa mangeoire (010).
3. Doudou est sur sa roue (001).

Question 1. Où se trouver Doudou au bout de 24 heures, soit 1 440 min s'il commence sa journée par l'état 1, 2 ou 3 ?

1. $p^{(0)} P^{1440} \approx (0,884 \quad 0,044 \quad 0,072)$
2. $p^{(0)} P^{1440} \approx (0,884 \quad 0,044 \quad 0,072)$
3. $p^{(0)} P^{1440} \approx (0,884 \quad 0,044 \quad 0,072)$

On constate que les trois états possibles de départ convergent. Doudou a :

- 88,4 % de chances d'être sur les copeaux ;
- 4,4 % de chances d'être à sa mangeoire ;
- 7,2 % de chances d'être sur sa roue.

La journée de Doudou illustre un **processus sans mémoire**.

Question 2. Calculer et vérifier l'état stationnaire de P .

Il faut calculer :

$$(x, y, z) P = (x, y, z) \quad (2)$$

On obtient le système d'équations suivant :

$$\left[(x, y, z) \begin{pmatrix} \frac{9}{10} \\ \frac{7}{10} \\ \frac{4}{5} \end{pmatrix} \quad (x, y, z) \begin{pmatrix} \frac{1}{20} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (x, y, z) \begin{pmatrix} \frac{1}{20} \\ \frac{3}{10} \\ \frac{1}{5} \end{pmatrix} \right] = (x, y, z) \quad (3)$$

$$\Leftrightarrow \left(\frac{9}{10}x + \frac{7}{10}y + \frac{4}{5}z \quad \frac{1}{20}x \quad \frac{1}{20}x + \frac{3}{10}y + \frac{1}{5}z \right) = (x, y, z) \quad (4)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{9}{10}x + \frac{7}{10}y + \frac{4}{5}z \\ y = \frac{1}{20}x \\ z = \frac{1}{20}x + \frac{3}{10}y + \frac{1}{5}z \end{cases} \quad (5)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 10x = 9x + 7y + 8z \\ x = 20y \\ 20z = x + 6y + 4z \end{cases} \quad (6)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -x + 7y + 8z = 0 \\ x = 20y \\ x + 6y - 16z = 0 \end{cases} \quad (7)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = 20y \\ 7y + 8z = 20y \\ x + 6y - 16z = 0 \end{cases} \quad (8)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 20y = 0 \\ -13y + 8z = 0 \\ x + 6y - 16z = 0 \end{cases} \quad (9)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 20y = 0 \\ -13y + 8z = 0 \\ 26y - 16z = 0 \end{cases} \quad (10)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 20y = 0 \\ -13y + 8z = 0 \\ 0 + 0 = 0 \end{cases} \quad (11)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x - 20y = 0 \\ -13y + 8z = 0 \end{cases} \quad (12)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = 20y \\ z = \frac{13}{8}y \end{cases} \quad (13)$$

Le système obtenu est homogène.

On pose $y = 1 \Leftrightarrow \begin{cases} x = 20 \\ z = \frac{13}{8} \end{cases}$. On obtient le vecteur \mathbf{u} .

$$\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 20 & 1 & \frac{13}{8} \end{pmatrix} \quad (14)$$

$$x + y + z = 20 + 1 + \frac{13}{8} = \frac{168 + 13}{8} = \frac{181}{8} \quad (15)$$

Cela permet de choisir une constante k , ici $k = \frac{8}{181}$, donc $K\mathbf{u} = \begin{pmatrix} \frac{160}{181} & \frac{8}{181} & \frac{13}{181} \end{pmatrix}$

On en déduit l'état stationnaire $t = \begin{pmatrix} \frac{8}{9} & \frac{8}{181} & \frac{13}{181} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 0,8889 & 0,0442 & 0,0718 \end{pmatrix}$.

Ainsi, l'état obtenu au bout de 24 heures est très proche de l'état stationnaire.

On refait le calcul avec Doudou au bout de 1 heure, soit 60 min.

$$1. \quad p^{(0)}P^{60} \approx \begin{pmatrix} 0,884 & 0,044 & 0,072 \end{pmatrix}$$

$$2. \quad p^{(0)}P^{60} \approx \begin{pmatrix} 0,884 & 0,044 & 0,072 \end{pmatrix}$$

$$3. \quad p^{(0)}P^{60} \approx \begin{pmatrix} 0,884 & 0,044 & 0,072 \end{pmatrix}$$

On refait le calcul avec Doudou au bout de 4 min.

1. $p^{(0)}P^4 \approx (0,884 \ 0,044 \ 0,072)$

2. $p^{(0)}P^4 \approx (0,884 \ 0,044 \ 0,072)$

3. $p^{(0)}P^4 \approx (0,884 \ 0,044 \ 0,072)$

On refait le calcul avec Doudou au bout de 2 min.

1. $p^{(0)}P^{1440} \approx (0,885 \ 0,045 \ 0,070)$

2. $p^{(0)}P^{1440} \approx (0,870 \ 0,035 \ 0,095)$

3. $p^{(0)}P^{1440} \approx (0,880 \ 0,040 \ 0,080)$

Doudou est par conséquent relativement prévisible au bout de 4 min seulement. Peu importe l'état où on l'a vu à l'état initial, il a presque $\frac{9}{10}$ de chances d'être sur ces copeaux.