



线性代数思维导图



• 第一章 行列式

- 定义
 - 排列和逆序数
 - 按行/列展开, $\sum_{k=1}^n a_{ik} A_{kj}$
 - 剩下的行列式: 余子式 M_{ij}
 - 代数余子式 $A_{ij} = (-1)^{(i+j)} * M_{ij}$
 - Σ 一行元*另一行代数余子式=0
- 特殊行列式
 - 对角行列式逆序数 $t = 0$, 反对角行列式 $t = n(n-1)/2$
 - 行列式的快速计算
 - 上、下三角形行列式
 - 分块对角, 分块反对角
 - 范德蒙行列式
- 性质
 - $D = D^T$
 - 反对称性/有向性
 - 交换两列行列式反号
 - 多线性
 - 当矩阵的某一列所有元素都扩大c倍时, 相应行列式也扩大c倍。”多“: 对n个列都呈现线性性质
 - 互加不变性
 - 把行列式的某一行(列)的各元素乘k后加上另一行(列)对应元上, 行列式不变
 - 可拆性
 - 若 $c_i = a_i + b_i$, 则 $|c_1 c_2 \dots c_i \dots c_n| = |c_1 c_2 \dots (a_i + b_i) \dots c_n|$
 - 分块性

• 第二章 矩阵

- 矩阵的定义
- 特殊矩阵
 - 单位矩阵E
 - 对角矩阵, 反对角矩阵、数量矩阵、单位矩阵
 - 对称矩阵, 反对称矩阵

- 伴随矩阵
- 分块矩阵
 - 简化运算
- 正交矩阵
 - A^T 即为A的逆矩阵
 - $|A| = \pm 1$
- 基本运算
 - 加法
 - 同型才能相加
 - 乘数
 - 矩阵的k, 普及每个元; 行列式的k, 普及某一行
 - 乘法
 - 行列的约束
 - 顺序的约束
 - 左乘: 行变换; 右乘: 列变换
 - 数量矩阵 Λ 可与任意方阵交换
 - $(AB)^k \neq A^k B^k, (A+B)^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$, 除非AB可交换
 - 转置
 - 特殊矩阵
 - 对称矩阵 $A^T = A$
 - 反对称矩阵 $A^T = -A$
 -  方阵的行列式
 - 方阵: 方形的数表, 可转为二次型
 - 方阵的数表按照一定规则所确定的一个数, 为其一种属性
 - $|AB| = |BA| = |A| \cdot |B|$
 - 分块
-  矩阵的秩
 - 最高阶非零子式的阶级
 - 一些等价概念
 - 非奇异矩阵
 - 满秩矩阵
 - $|A| \neq 0$
 - $R(A) = n$
 - A的标准形为E, 即通过一系列初等(行/列)变换可以得到E
 - 有限个初等方阵的乘积

- A可逆
- A的特征值全部为0, $|A| = \prod \lambda \neq 0$
- 初等变换和初等方阵
 - 初等变换
 - 对调：旋转
 - 数乘：伸缩
 - 与另一行（列）的线性运算：剪切
 - 计算矩阵的秩
 - 理解逆矩阵
-  逆矩阵
 - 基本的性质
 -  和伴随矩阵的关系
 - $AA^* = A^*A = |A|E$, 注意伴随矩阵定义的顺序
 - $A^{-1} = A/|A|$
 - A^* 的秩
 - n , $R(A)=n$
 - 1 , $R(A)=n-1$
 - 0 , $R(A)<n-1$
- 克拉默法则
 - $Ax = b$, 方程组的矩阵形式
 - $|A| \neq 0$, 唯一解
 - n 个方程, n 个 x
 - $|A| = 0$, 无数解
 - $<n$ 个方程, n 个 x

• 第三章 向量组的线性相关性及线性空间

- 向量
 - 定义：有序数组，特殊的矩阵
 - a 和 a^T 是同一向量的不同表示
 - 基本运算
 - 线性运算
 - 加法
 - 数乘
 - 内积
 - 距离概念的需要，向量集合 \rightarrow 实数集合
 - 向量的模长

- Cauchy-Schwarz不等式 $(\alpha, \beta)^2 \leq (\alpha, \alpha)(\beta, \beta)$

• 向量组

• 三个基本概念

- 线性组合/线性表示
- 线性无关
- 线性相关

• 三个定理

• “有一个”

- 至少存在一个向量可以由剩下的向量线性表示

• “哪一个”

- 向量组 a_1, a_2, \dots, a_m 线性无关，向量组 $a_1, a_2, \dots, a_m, \beta$ 线性相关，则 β 可由 a_1, a_2, \dots, a_m 线性表示

• “其他”

- 部分有关 \rightarrow 整体有关
- 整体无关 \rightarrow 部分无关
- 低维无关 \rightarrow 高维无关

- $m > n$ 时， m 个 n 维向量构成的向量组一定线性相关

- 如果向量组 A 能由向量组 B 线性表示，则 $R(a_1, a_2, \dots, a_m) \leq R(b_1, b_2, \dots, b_n)$

• 三秩

- 向量组：最大线性无关组，所含有的向量的个数
- 矩阵：最高阶非零子式的阶数
- 向量空间：向量空间的秩/维数

• 三计算

- 求向量无关组的秩、最大无关组、用最大无关组表示剩下的向量

• 正交向量组

- 标准正交向量组（正交+单位） \rightarrow 正交矩阵
- 施密特标准正交化方法
 - 正交化 \rightarrow 标准化

• 向量空间

- 线性空间的一个特例
- n 维向量所构成的非空集合
- 加法和数乘的封闭性 \rightarrow 判定向量空间的方法
- 基 $\rightarrow V$ 中的一个最大无关组，其秩 r 为 V 的维数
 - 向量空间可由一个基生成
- 基变换和坐标变换


- 基: $B = AP$
- 坐标: $\vec{a} = P\vec{b}, \vec{b} = P^{-1}\vec{a}$
 - 推导源头: $A\vec{a} = B\vec{b}$
- 基定坐标定
- 线性空间和线性变换
 - 基本元素由向量变成了元素（数/函数/矩阵），具体的线性运算（加法和数乘）不一样
 - 广义的向量空间
 - 加法和数乘的封闭性
 - 子空间
 - 线性相关和线性无关
 - 欧式空间→存在内积的定义，进而满足模的概念、柯西-施瓦茨公式
 - 映射→线性映射（加法和数乘）→线性变换（映射后的空间不变）
 - 线性空间同构→代数结构相同

• 第四章 线性方程组

- 基本结构 $A_{mn}x = \beta$
 - A_{mn} 系数矩阵
 - $[A_{mn}|\beta]$ 增广矩阵
 - β 为0→齐次线性方程组；不为0→非齐次线性方程组
- 齐次线性方程组
 - 无穷个非零解 $r(A) < n$
 - 解的结构: $n - r(A)$ 个解向量构成基础解系
 - 唯一零解 $r(A) = n$
- 非齐次线性方程组
 - 有解: $r(A) = r([A|\beta])$
 - 即 β 可以由 A 的最大线性无关组线性表示
 - 有唯一解: $r(A) = n$
 - 有无穷多个解: $r(A) < n$
 - 解的结构: 特解+基础解系的线性表示

• 第五章 特征值理论和相似对角化

- 特征值和特征向量
 - 公式定义: $Ax = \lambda x$
 - 几何定义: 在 A 的线性变换中，只发生伸缩变换（无旋转变换）的向量，称之为特征向量；其中伸缩变换的值成为特征值。
 - 一个特征值有无穷多个特征向量，一个特征向量只有一个特征值

-  性质
 - $\prod \lambda = |A|$
 - $\sum \lambda = \text{主对角线的和}$
 - 方正的迹 $\text{tr}(A)$
 - $\lambda \rightarrow A, \lambda^k \rightarrow A^k$
 - $\lambda \rightarrow A, 1/\lambda \rightarrow A^{-1}$
 - 不相等的特征值对应的特征向量组线性无关

- 相似矩阵

- 几何意义：同一个线性变换在不同的基下的表达形式
- A和B相似，则A和B的特征值相同，特征向量不一定相同

- 相似对角化

- 目的：求特征值方便， $P^{-1}AP = \Lambda \rightarrow A = P\Lambda P^{-1}$
- 充要条件
 - n阶方阵A有n个线性无关的特征向量
 - 每个r重根特征值对应由r个线性无关的特征向量
- 充分条件：n阶方阵A有n个互不相等的特征值
- 相似对角矩阵不唯一（一般地，都是特征值变换顺序后的另一种表示）

- 实对称矩阵的相似对角化

- 实对称矩阵的特征值为实数
- 其不等的特征值对应的特征向量彼此正交
- λ 是A的特征方程的r重根 $\rightarrow R(A - \lambda E) = (n - r) \rightarrow \lambda$ 恰有r个线性无关的特征向量
- 存在正交矩阵P，使得 $P^{-1}AP = \Lambda$

- 应用

- PCA(常用)

• 第六章 二次型

- 定义

- 含有n个变量的二次齐次函数，可记为 $f(x) = x^T Ax$ ，A为二次型f的矩阵，为对称矩阵

- 合同关系

- $B = C^T AC$

- 二次型的标准形

- 仅含有平方项，二次型矩阵为对角矩阵，此时 $C^T AC = \Lambda$ ，即 $A \simeq \Lambda$

- 计算方法

- 特征值法：根据实对称矩阵的相似对角化，计算其二次型对角矩阵需要的正交变换矩阵
- 拉格朗日(Lagrange)配方法

- 初等变换法
 - 初等行变换，同时进行对应的初等列变换：矩阵 \rightarrow 行阶梯形
- 惯性定理
 - 二次型的标准形中，正项系数个数 p （正惯性指数）和负项系数个数 q （负惯性指数）固定不变，且和为二次型的秩
- 正定二次型 ($f([x_1 \dots x_n])$ 恒大于0)
 - 标准形的正惯性指数为 n
 - A 的特征值全为正
 - A 与单位矩阵 E 合同
 - A 的各阶顺序主子式均为正
- 负定 <0
 - 偶数阶为正，奇数阶为负
 - 标准形的负惯性指数为 n
- 半正定 ≥ 0 （半负定 ≤ 0 ）
 - 标准形的正（负）惯性指数为 $r(A)$
- 不定 ($f([x_1 \dots x_n])$ 有正有负)
 - 正、负惯性指数均大于0