

# 《计算机组成原理》实验报告

年级、专业、班级	2019 级计算机科学与技术(卓越)02 班	姓名	李燕琴
实验题目	实验三简单周期 CPU 实验		
实验时间	2021 年 05 月 26 日	实验地点	DS1410
实验成绩	优秀/良好/中等	实验性质	<input type="checkbox"/> 验证性 <input checked="" type="checkbox"/> 设计性 <input type="checkbox"/> 综合性
<b>教师评价:</b> <input type="checkbox"/> 算法/实验过程正确; <input type="checkbox"/> 源程序/实验内容提交; <input type="checkbox"/> 程序结构/实验步骤合理; <input type="checkbox"/> 实验结果正确; <input type="checkbox"/> 语法、语义正确; <input type="checkbox"/> 报告规范; 其他: <div>评价教师: 钟将</div>			
<b>实验目的</b> (1)掌握不同类型指令在数据通路中的执行路径。 (2)掌握 Vivado 仿真方式。			

报告完成时间: 2021 年 5 月 26 日

# 1 实验内容

阅读实验原理实现以下模块：

- (1) Datapath, 其中主要包含 alu(实验一已完成), PC(实验二已完成), adder、mux2、signext、sl2(其中 adder、mux2 数字逻辑课程已实现, signext、sl2 参见实验原理),
- (2) Controller(实验二已完成), 其中包含两部分, 分别为 main\_decoder、alu\_decoder。
- (3) 指令存储器 inst\_mem(Single Port Ram), 数据存储器 data\_mem(Single Port Ram); 使用 Block Memory Generator IP 构造指令, 注意考虑 PC 地址位数统一。(参考实验二)
- (4) 参照实验原理, 将上述模块依指令执行顺序连接。实验给出 top 文件, 需兼容 top 文件端口设定。
- (5) 实验给出仿真程序, 最终以仿真输出结果判断是否成功实现要求指令。

## 2 实验设计

### 2.1 数据通路

#### 2.1.1 功能描述

将 pc、pc\_adder、regfile、alu、mux2、signext、sl2 等简单器件按照图 1 所示结构图, 根据三类指令 (R, I, J 指令) 执行路径进行连接, 换言之, 进行大型的多功能组合逻辑 (含部分时序逻辑) 设计实现。

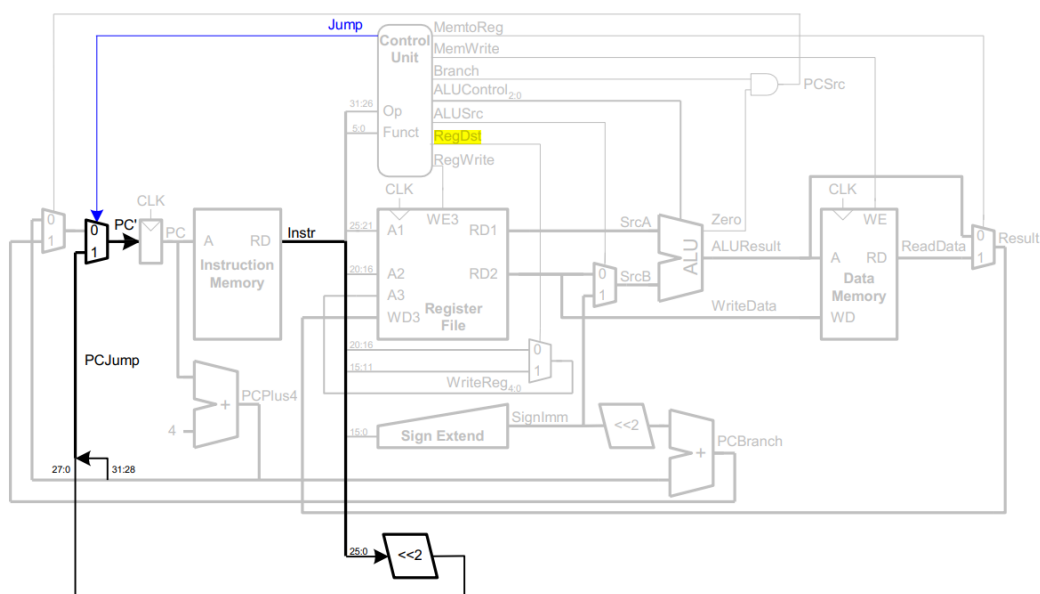


图 1: datapath RTL 设计图

## 2.1.2 接口定义

如表1所示。

表 1: datapath 接口定义

信号名	方向	位宽	功能描述
clk	Input	1-bit	内置时钟信号
rst	Input	1-bit	重置信号
regwrite	Output	1-bit	是否需要写寄存器堆
regdst	Output	1-bit	写入寄存器堆的地址是 rt 还是 rd,0 为 rt,1 为 rd
alusrc	Output	1-bit	送入 ALU B 端口的值是立即数的 32 位扩展 / 寄存器堆读取的值
branch	Output	1-bit	是否为 branch 指令
memWrite	Output	1-bit	是否需要写数据存储器
memtoReg	Output	1-bit	回写的数据来自于 ALU 计算的结果/存储器读取的数据
jump	Output	1-bit	是否为 jump 指令
alucontrol	Output	3-bit	ALU 控制信号,代表不同的运算类型
instr	Input	32-bit	32 位的指令
data_ram_rdata	Input	32-bit	data_ram 中读取的 32 位数据
pc_now	Output	32-bit	当前 PC 位置
data_ram_waddr	Output	32-bit	data_ram 写入数据对应的地址
data_ram_wdata	Output	32-bit	data_ram 写入的数据值

## 2.2 存储器

### 2.2.1 功能描述

**指令存储器 instr\_ram:** 在每一个时钟下降沿根据传入的 pc[9:2] (由于 PC 是自增 4, 故按照 pc 取指时, 需要从第 2 位看起) 地址读取指令。

**数据存储器 data\_ram:** 在每一个时钟上升沿, 根据使能信号和地址信号, 读取数据或写入数据。

### 2.2.2 参数设置

指令存储器参数设置如图2; 其中, 数据存储器参数设置和指令存储器类似, 但无本地数据导入。最终设计的存储器接口如图3所示。

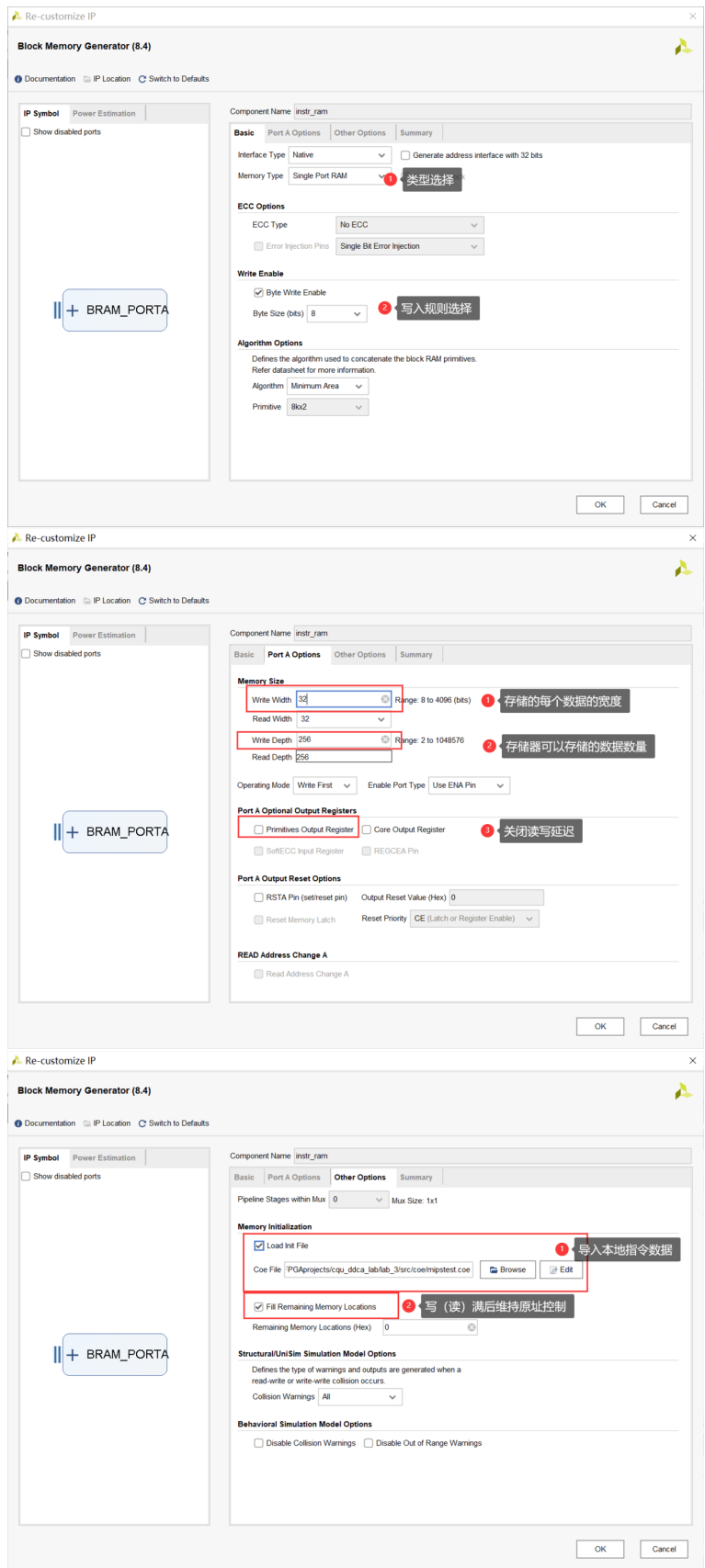


图 2: 指令存储器设置

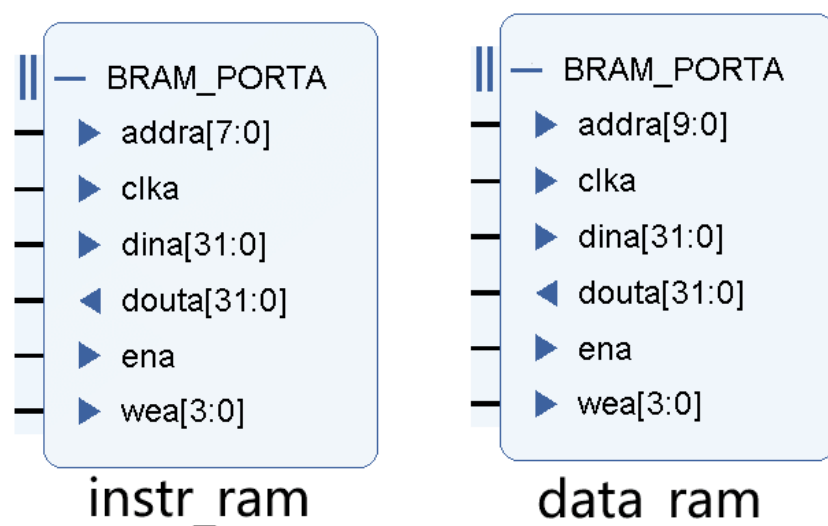


图 3: 存储器接口

## 2.3 顶层模块

### 2.3.1 功能描述

将 `mips` (即集成 `controller` 和 `datapath` 的内核模块), `data_ram`, `instr_data` 三个模块按照如图 4 所示的结构图, 进行连接, 打通整个数据通路。

### 2.3.2 接口定义

如表2所示。

表 2: 顶层模块接口定义

信号名	方向	位宽	功能描述
<code>clk</code>	Input	1-bit	内置时钟信号
<code>rst</code>	Input	1-bit	重置信号
<code>data_ram_waddr</code>	Output	32-bit	<code>data_ram</code> 写入数据对应的地址
<code>data_ram_wdata</code>	Output	32-bit	<code>data_ram</code> 写入的数据值
<code>memWrite</code>	Output	1-bit	是否需要写数据存储器

## 3 实验过程记录

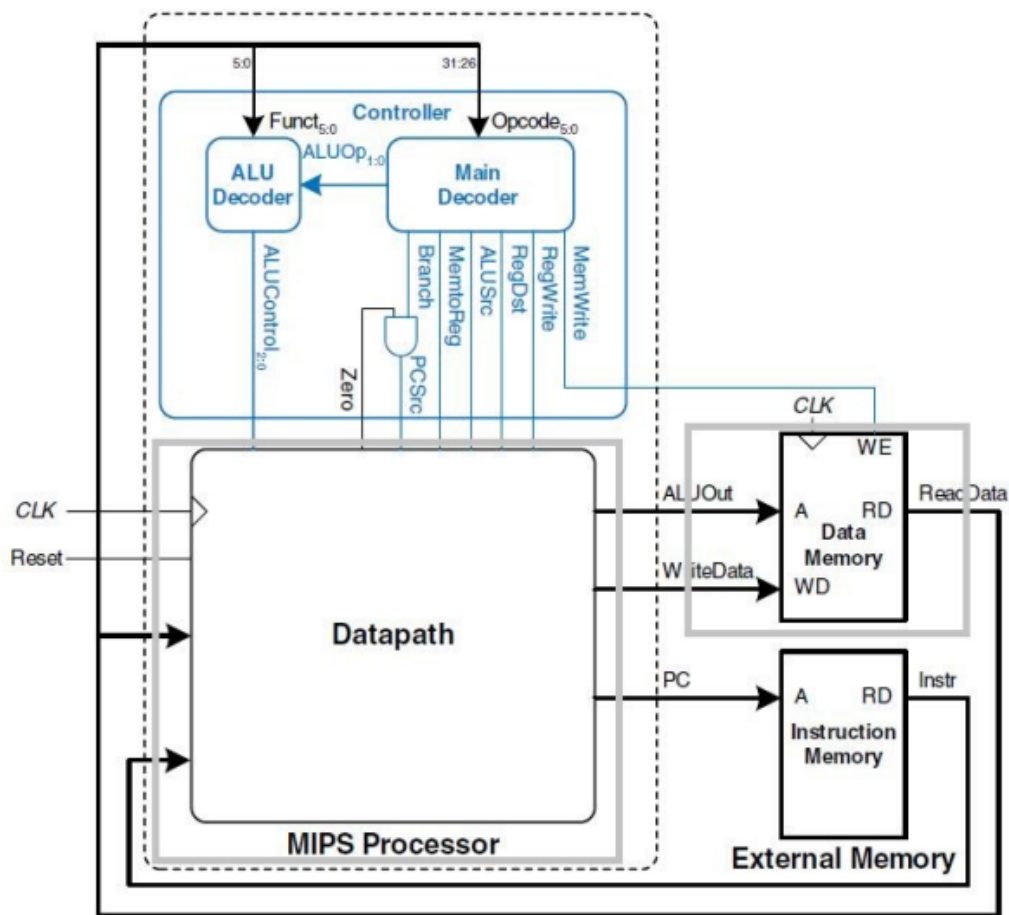


图 4: 顶层模块 RTL 设计图

### 3.1 实验记录

本实验中,完成了简周期 CPU 数据通路中各个小模块的设计,组合 controller、datapath、instr\_ram、data\_ram 四个模块,并完成不同类型指令(有 R-type,J-Type,I-Type 等指令)的数据通路执行路径的搭建,并编写测试程序,进行行为仿真验证。

### 3.2 问题记录——论 ALU 输出恒为 0 时如何 Debug ?

#### 问题描述:

在仿真 debug 过程,发现写入 data\_ram 中的数据对应的地址 data\_ram\_waddr 恒为 0,于是由此开始了我的福尔摩斯之旅。

#### 调试过程:

由图1可以知道,data\_ram\_waddr 来源于 datapath 中 alu 模块的 alu\_res,当查看 alu\_res 的仿真波形图时,发现 alu\_res 全程为 0,真的是波“澜”不“惊”。

由 alu\_res 又往上一层查看,即整个 alu 模块,与之相关的数据有 rd1,srcB,alucontrol 三个数

据。分别查看每个数据的仿真图,rd1 恒为 0,srcB 正常,alucontrol“感觉”正常。

于是可以把目标锁定在 regfile 和 alu 两个模块。经过一系列检查(此处省略描述自己 debug 的辛酸过程的一万字),终于发现是 alu 的问题了(虽然早就怀疑他有问题,但是我之前没有证据)。在 alucontrol 信号从 controller 传播到 datapath 中的 alu 过程中,我的算术逻辑单元 alu 的 alucontrol(执行指令信号)是源自实验 1 的定义,但是我在信号控制器 controller 中 alucontrol(控制这个执行指令信号)是源自实验 2 的定义。二者在 add、subtract、and、or、slt 等运算信号控制上存在一定差别,纠正并统一信号解释后,**Simulation succeeded**,于是我的福尔摩斯之旅结束。

### 问题解决:

将 alu 中的 alucontrol 和 controller 中的 alucontrol 设计一一对应即可,结果如表3所示。

表 3: alucontrol 信号表

算术操作	alucontrol[2:0]
and	000
or	001
add	010
not	100
sub	110
slt	111

## 4 实验结果及分析

仿真结果如图5所示,控制台结果输出如图6所示(**Simulation succeeded**)。通过对仿真图中最后一行即 alu\_result[31:0] 的数据,比照.coe 文件中的 18 行指令结果进行分析,结果正确无误。

### A Datapath 代码

```
'timescale 1ns / 1ps
// done_TODO 实验重点 13点20分
module datapath (
    input wire clk,rst,
    input wire regwrite,regdst,alusrc,branch,memWrite,memtoReg,jump,
    input wire [2:0]alucontrol,
    input wire [31:0]instr,data_ram_rdata,
    output wire [31:0]pc_now,data_ram_waddr,data_ram_wdata
);

// pc
```



图 5: 仿真结果图

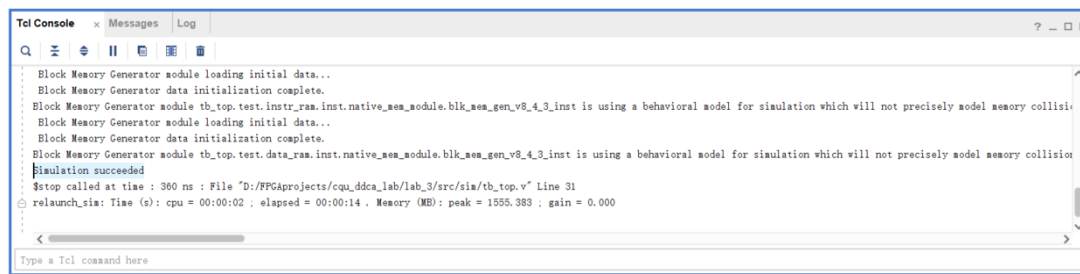


图 6: 控制台输出结果

```
wire [31:0] pc_plus4, pc_branch, pc_next, instr_sl2, pc_next_jump;
```

```
// sign extend
```

```
wire [31:0] sign_imm, sign_imm_sl2;
```

```
// regfile
```

```
wire [5:0] wa3;
```

```
wire [31:0] rd1, rd2, wd3;
```

```
// alu
```

```
wire [31:0] srcB, alu_res;
```

```
// control
```

```
wire pcsrc, zero;
```

```
assign pcsrc = zero & branch;
```

```
assign data_ram_wdata = rd2;
```

```

mux2 mux2_branch(
    .a(pc_plus4),
    .b(pc_branch),
    .sel(pcsrc),

```



```

        .y(pc_next)
    );

mux2 mux2_jump(
    .a(pc_next),
    .b({pc_plus4[31:28], instr_sl2[27:0]}),
    .sel(jump),
    .y(pc_next_jump)
);

pc pc(
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .din(pc_next_jump),
    .dout(pc_now)
);

adder adder(
    .a(pc_now),
    .b(32'd4),
    .y(pc_plus4)
);

mux2 #(5) mux2_regDst(
    .a(instr[20:16]),
    .b(instr[15:11]),
    .sel(regdst),
    .y(wa3)
);

regfile regfile(
    .clk(clk),
    .we3(regwrite),
    .ra1(instr[25:21]),
    .ra2(instr[20:16]),
    .wa3(wa3),
    .wd3(wd3),
    .rd1(rd1),
    .rd2(rd2)
);

signext sign_extend(
    .a(instr[15:0]), // input wire [15:0]a
    .y(sign_imm) // output wire [31:0]y
);

sl2 sl2_signImm(
    .a(sign_imm),
    .y(sign_imm_sl2)

```

```

);

s12 s12_instr(
    .a(instr),
    .y(instr_s12)
);

adder adder_branch(
    .a(sign_imm_s12),
    .b(pc_plus4),
    .y(pc_branch)
);

mux2 mux2_aluSrc(
    .a(rd2),
    .b(sign_imm),
    .sel(alusrc),
    .y(srcB)
);

alu alu(
    .a(rd1),
    .b(srcB),
    .f(alucontrol),
    .y(alu_res),
    .overflow(),
    .zero(zero)
);

mux2 mux2_memoReg(
    .a(alu_res),
    .b(data_ram_rdata),
    .sel(memoReg),
    .y(wd3)
);

assign data_ram_waddr = alu_res;

endmodule

```