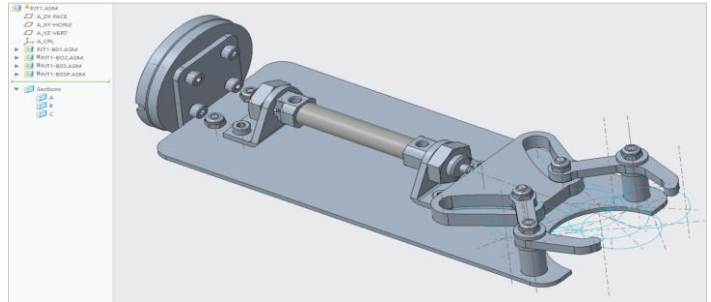


# Compte-rendu de travail

Rendu le 27/11/2023 à 20:30

Maxime **MUNIER**

### Commentaire n°1 : Commentaire sur la procédure de dépôt

*R.A.S.*

### Commentaire n°2 : Choix du vérin - Application numérique

*Dans un travail de ce type, bien poser en préambule les valeurs numériques de chacun des termes utilisés.*

### Commentaire n°3 : Came et doigt

*R.A.S.*

### Commentaire n°4 : Guidage en rotation des doigts

*R.A.S.*

### Commentaire n°5 : Guidage en translation du bloc 2

*Réalisation partielle (arrêt en rotation ?)*

### Commentaire n°6 : Fixation sur la main du robot

*R.A.S.*

### Commentaire n°7 : Fixation du vérin

*R.A.S.*

### Commentaire n°8 : Forme des pièces

*Attention à la rigidité de l'ensemble.*

*Minimise encore la matière.*

### Commentaire n°9 : Structure des fichiers

R.A.S.

### Commentaire n°10 : Remarques générales

*Maquette dans un état d'avancement satisfaisant même si quelques améliorations seront les bienvenues.*