





CASUINO

machine à sous



SOMMAIRE

- ★ Rappel du projet
- ★ Présentation du matériel
- ★ Explication de la conception de la boîte et du code
 - o Boîte
 - Programme
- **★** Discussion
- ★ Evolution du planning
- **★** Conclusion

Rappel du projet

Machine à sous de casino qui fonctionne à l'aide d'un bouton poussoir

Règle du jeu :

- le joueur met une pièce dans la fente de la boîte
- il appuie sur le bouton
- les roues se lancent
- les motifs s'alignent
- si ce sont les mêmes motifs le joueur gagne une pièce

Présentation du matériel



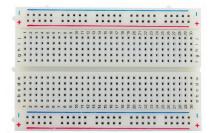
Carte arduino MEGA 2560



High Speed Continuous Rotation Servo



Capteur Arduino IR



Plaque de montage



Bouton poussoir

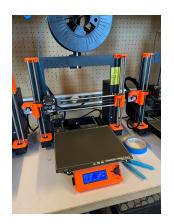
<u>Utilisation de :</u>

- la découpeuse laser
- imprimante 3D
- contreplaqué

Conception de la boîte











Les fonctions

```
void setup()
void roues()
void monnayeur()
void comptePiece()
void loop()
```

```
void roues() {
myservol.attach(7);
attache1=1;
myservo2.attach(8);
attache2=1;
myservo3.attach(9);
attache3=1;
myservol.write (marche avant);
myservo2.write(marche avant);
myservo3.write(marche avant);
//pour l'initialisation:
if ((digitalRead(capteur initialisation1) == 1) &&tours1 == 0) (
  tours1++;
if ((digitalRead(capteur initialisation2) == 1) &&tours2 == 0) {
  tours2++;
if ((digitalRead(capteur_initialisation3) == 1) &&tours3 == 0) {
  tours3++;
  while((attache1 != 0) &&(attache2 != 0) &&(attache3 != 0)){
    if ( tours1>0) {
      if ((digitalRead(capteur motif1) == 1) &&b1 == 0) {
        passage_motif1=passage_motif1+1;
        b1=1;
      if ((digitalRead(capteur motif1) == 0)) {
      b1=0;
      if (passage motif1==motif aleatoire roue1-1) {
        myservol.detach();
        attache1=0;
```

```
void setup()
void roues()
void monnayeur()
void comptePiece()
void loop()
     if ( tours2>0) (
       if ((digitalRead(capteur_motif2) == 1) &&b2 == 0) {
         passage_motif2=passage_motif2+1;
         b2=1;
       if ((digitalRead(capteur motif2) == 0)) {
       b2=0;
       if (passage_motif2==motif_aleatoire_roue2-1) {
         myservo2.detach();
         attache2=0;
     if ( tours3>0) {
       if ((digitalRead(capteur motif3) == 1) & &b3 == 0) {
         passage_motif3=passage_motif3+1;
       if ((digitalRead(capteur_motif3) == 0)) {
       b3=0:
       if (passage motif3==motif aleatoire roue3-1) {
         myservo3.detach();
         attache3=0;
  if ((x1==x2)&&(x1==x3)){ //étude du cas ou les 3 mêmes motifs sont alignés
   valeur=1;
  elsef
    valeur=0;
```

```
void roues() {
myservol.attach(7);
attache1=1;
myservo2.attach(8);
attache2=1;
myservo3.attach(9);
attache3=1;
myservol.write(marche_avant);
myservo2.write(marche_avant);
myservo3.write(marche avant);
//pour l'initialisation:
if ((digitalRead(capteur_initialisation1) == 1) &&tours1 == 0) {
  tours1++;
if ((digitalRead(capteur initialisation2) == 1) &&tours2 == 0) {
  tours2++;
if ((digitalRead(capteur initialisation3) == 1) &&tours3 == 0) {
  tours3++;
    hile((attache1 |= 0)&&(attache2 |= 0)&&(attache3 |= 0)){
    if ( tours1>0) {
      if ((digitalRead(capteur motif1) == 1) & &b1 == 0) {
        passage motif1=passage motif1+1;
        b1=1:
      if ((digitalRead(capteur_motif1) == 0)) {
      b1=0;
      if (passage_motif1==motif_aleatoire_roue1-1) {
        myservol.detach();
        attache1=0;
```

```
void setup()
void roues()
void monnayeur()
void comptePiece()
void loop()
      if ( tours2>0) {
       if ((digitalRead(capteur_motif2) == 1) & &b2 == 0) {
         passage_motif2=passage_motif2+1;
         b2=1;
       if ((digitalRead(capteur motif2) == 0)) {
       b2=0;
       if (passage_motif2==motif_aleatoire_roue2-1) {
         myservo2.detach();
         attache2=0;
      if ( tours3>0) {
       if ((digitalRead(capteur motif3) == 1) & &b3 == 0) {
         passage_motif3=passage_motif3+1;
       if ((digitalRead(capteur_motif3) == 0)) {
       b3=0:
       if (passage motif3==motif aleatoire roue3-1) {
         myservo3.detach();
         attache3=0;
  if ((x1==x2)&&(x1==x3)){ //étude du cas ou les 3 mêmes motifs sont alignés
    valeur=1;
  elsef
    valeur=0;
```

```
void rouse(){
   myservol.autach(7);
   attachei=1;
   myservo2.attach(8);
   attache2=1;
   myservo3.attach(9);
   attache3=1;
   myservo2.write(marche_avant);
   myservo2.write(marche_avant);

//pour l'initialisation:
   if ((digitalRead(capteur_initialisation1)==1)&&tours1==0) {
        tours1++;
   }

if ((digitalRead(capteur_initialisation2)==1)&&tours2==0) {
        tours2++;
   }
}
```

```
void setup()
void roues()
void monnayeur()
void comptePiece()
 void loop()
     if ( tours2>0) {
       if ((digitalRead(capteur_motif2) == 1) & &b2 == 0) {
        passage motif2=passage motif2+1;
         b2=1;
       if ((digitalRead(capteur motif2) == 0)) {
       b2=0;
       if (passage_motif2==motif_aleatoire_roue2-1) {
        myservo2.detach();
         attache2=0;
     if ( tours3>0) {
       if ((digitalRead(capteur motif3) == 1) & &b3 == 0) {
         passage_motif3=passage_motif3+1;
```

while ((attache1 != 0) & & (attache2 != 0) & & (attache3 != 0)) {

```
if ( tours)>0) (
   if ((digitalRead(capteur_motif1)==1)&&b1==0) {
    passage_motif1=passage_motif1+1;
   b1=1;
}

if ((digitalRead(capteur_motif1)==0)) {
   b1=0;
}

if (passage_motif1==motif_aleatoire_roue1-1) {
   myservol.detach();
   attache1=0;
}
```

```
if (passage_motif3==motif_aleatoire_roue3-1){
    myservo3.detach();
    attache3=0;
}

if ((x1==x2)&&(x1==x3)){    //étude du cas ou les 3 mêmes motifs sont alignés
    valeur=1;
}
else{
    valeur=0;
}
```

```
void roues() {
myservol.attach(7);
attache1=1;
myservo2.attach(8);
attache2=1;
myservo3.attach(9);
attache3=1;
myservol.write(marche_avant);
myservo2.write(marche_avant);
myservo3.write(marche avant);
//pour l'initialisation:
if ((digitalRead(capteur_initialisation1) == 1) &&tours1 == 0) {
  tours1++;
if ((digitalRead(capteur initialisation2) == 1) &&tours2 == 0) {
  tours2++;
if ((digitalRead(capteur initialisation3) == 1) &&tours3 == 0) {
  tours3++;
    hile((attache1 |= 0)&&(attache2 |= 0)&&(attache3 |= 0)){
    if ( tours1>0) {
      if ((digitalRead(capteur motif1) == 1) & &b1 == 0) {
        passage motif1=passage motif1+1;
        b1=1:
      if ((digitalRead(capteur_motif1) == 0)) {
      b1=0;
      if (passage_motif1==motif_aleatoire_roue1-1) {
        myservol.detach();
        attache1=0;
```

```
void setup()
void roues()
void monnayeur()
void comptePiece()
void loop()
      if ( tours2>0) {
       if ((digitalRead(capteur_motif2) == 1) & &b2 == 0) {
         passage_motif2=passage_motif2+1;
         b2=1;
       if ((digitalRead(capteur motif2) == 0)) {
       b2=0;
       if (passage_motif2==motif_aleatoire_roue2-1) {
         myservo2.detach();
         attache2=0;
      if ( tours3>0) {
       if ((digitalRead(capteur motif3) == 1) & &b3 == 0) {
         passage_motif3=passage_motif3+1;
       if ((digitalRead(capteur_motif3) == 0)) {
       b3=0:
       if (passage motif3==motif aleatoire roue3-1) {
         myservo3.detach();
         attache3=0;
  if ((x1==x2)&&(x1==x3)){ //étude du cas ou les 3 mêmes motifs sont alignés
    valeur=1;
  elsef
    valeur=0;
```

Exécution du programme

```
void loop() {
  comptePiece();
 if (piece>0) {
    Serial.print(piece);
      //choix aleatoire de 3 motifs
      motif aleatoire roue1=random(20, 27);
      motif aleatoire roue2=random(20, 27);
      motif aleatoire roue3=random(20, 27);
      x1 = motif_aleatoire_roue1%7;
      x2 = motif aleatoire roue2%7;
      x3 = motif aleatoire roue3%7;
    if (digitalRead(bouton) == 0) {
      piece --;
      commencons=1;
    if (commencons==1) {
      roues();
    if (valeur==1) {
      monnayeur();
      valeur =0;}
  commencons=0;
```

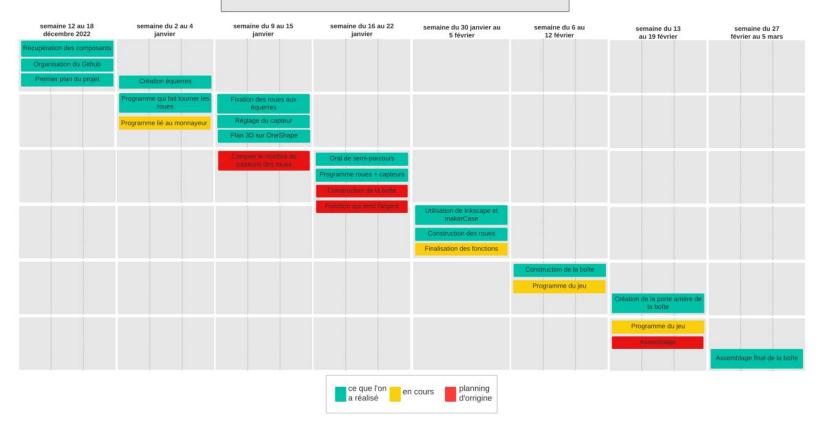
Discussion

- Problèmes rencontrées
- Ce qu'on pourrait améliorer



Evolution du planning

Diagramme de notre planning de séance



CONCLUSION

- Travail d'équipe
- Autonomie
- Être confronté aux problèmes
- Expérience personnelle