

第四章 向量组的线性相关性

本章首先介绍向量组的线性组合、线性相关性和秩等概念,给出向量组线性相(无)关的判断条件;

其次介绍向量空间及其基与维数等概念;

最后利用向量理论圆满地解决线性方程组解的结构等问题.

•21 October 2019 •理 **学**院 •1

第一节 向量及线性表示

第二节 向量组的线性相关性

第三节 向量组的秩

第四节 向量空间

第五节 线性方程组的结构

第一节 向量及线性表示

一、n维向量的概念

定义1 n维(元)向量:由n个数 x_1, x_2, \dots, x_n 组成的n元有序数组 (x_1, x_2, \dots, x_n) .

 x_i : 称为向量的第i个分量. n: 称为向量的维数.

实向量:分量都是实数的向量.

如:

$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)$$
与
 $\beta = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$
 n 元行向量
 n 元列向量

本书没特殊强调,

都指的是列向量,

并用 α , β , γ , …表示.

二、向量的线性运算

向量就是特殊的矩阵,所以向量的线性运算与矩阵的线性运算一样,包括加法与数乘运算.(略)

三、向量的线性组合与线性表示

定义3 设向量组 $A: \alpha_1, \alpha_2, \cdots \alpha_m$ 为一组n元向量,

向量组A的一个<mark>线性组合: $c_1\alpha_1+c_2\alpha_2+\cdots c_m\alpha_m$, 其中 c_1,c_2,\cdots,c_m 为任意常数.</mark>

若存在向量 β ,使得 $\beta = c_1\alpha_1 + c_2\alpha_2 + \cdots + c_m\alpha_m$,则称 β 是向量组A的<mark>线性组合,或说 β 可由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots \alpha_m$ 线性表示.</mark>

设
$$n$$
个 n 元向量 $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$

则对任一n元向量 $\alpha = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$,有 $\alpha = x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n$,

即:任一n元向量都可表示成 e_1, e_2, \dots, e_n 的线性组合。

定理1 n元向量 β 可由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 线性表示

 $R(\alpha_1, \alpha_2, \cdots \alpha_m) = R(\alpha_1, \alpha_2, \cdots \alpha_m | \beta)$

且该线性方程组 $AX=\beta$ 的解,就是 β 由 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots\alpha_m$ 线性表示的系数.

作业 P110 2,3

第二节 向量组的线性相关性

一、向量组的线性相关与线性无关

定义4 设向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots\alpha_m \in \mathbb{R}^n$, 如果存在一组不全为零的数

$$k_1, k_2, \dots, k_m$$
,满足

$$k_1\alpha_1+k_2\alpha_2+\cdots+k_m\alpha_m=0$$

则称向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots\alpha_m$ 线性相关;否则称向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots\alpha_m$ 线性无关.

即

要使
$$k_1\alpha_1+k_2\alpha_2+\cdots+k_m\alpha_m=0$$

- ⇒ 如果 k_1, k_2, \dots, k_m 可取不全为零,则 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots \alpha_m$ 线性相关
- ⇒ 如果 k_1, k_2, \dots, k_m 只能取全为零,则 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots \alpha_m$ 线性无关

如对向量组
$$\boldsymbol{\alpha}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \boldsymbol{\alpha}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \boldsymbol{\alpha}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

 \therefore $\alpha_1+2\alpha_2=\alpha_3$, 即 $\alpha_1+2\alpha_2-\alpha_3=0$, \therefore $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$ 线性相关

对 α_1 , α_2 , 要使 $k_1\alpha_1+k_2\alpha_2=0$, 只有 $k_1=k_2=0$, ∴ α_1 , α_2 线性无关

由定义不难得到:

- 1.含零向量的向量组必线性相关;
- 2.只含一个向量 α 的向量组, α = θ 是线性相关, α ≠ θ 是线性无关;
- 3.只含两个向量的向量组a、 β ,

 α 与 β 有倍数关系 ⇒ 线性相关; α 与 β 无倍数关系 ⇒ 线性无关

4. 向量组A: $\alpha_1,\alpha_2,\cdots\alpha_m$ ($m \ge 2$)线性相关

⇔ 向量组A中至少有一个向量可由其余的m-1个向量线性表示.

定理2 n元向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots \alpha_m$ 线性相关

 \Longrightarrow 齐次线性方程组 $x_1\alpha_1+x_2\alpha_2+\cdots+x_m\alpha_m=0$ (或AX=0)有非零解.

 $\iff R(\alpha_1, \alpha_2, \cdots \alpha_m) < m$

推论1(m=n时)n 个n元向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots \alpha_n$ 线性相关 (线性无关)

$$\iff |\alpha_1,\alpha_2,\cdots\alpha_m| = 0 \quad (\neq 0)$$

推论2(m>n时)向量个数大于每个向量的分量个数时,必线性相关.

例3 设向量组
$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha_3 = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ -5 \end{pmatrix}$$
,判断该向量组的线性相关性.

解

方法一: 通过求矩阵的秩判断

$$R(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = 2 < 3 \implies \alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$$
 线性相关

方法二: 通过求矩阵的行列式判断

$$|\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3|=0$$
 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$ 线性相关

例4 设向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$ 线性无关,而 $\beta_1=\alpha_1+\alpha_2$, $\beta_2=\alpha_2+\alpha_3$, $\beta_3=\alpha_3+\alpha_1$,

试判断向量组 β_1,β_2,β_3 的线性相关性。

方法一(根据定义判断): $\Diamond x_1\beta_1+x_2\beta_2+x_3\beta_3=0$, 即 $(x_1+x_3)\alpha_1+(x_1+x_2)\alpha_2+(x_2+x_3)\alpha_3=0$

因为
$$\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$$
线性无关,所以
$$\begin{cases} x_1 + x_3 = 0, \\ x_1 + x_2 = 0, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \mathbf{P} \mathbf{A} \\ x_1 = x_2 = x_3 = 0 \end{cases}$$

所以 β_1,β_2,β_3 线性无关.

以
$$\beta_1, \beta_2, \beta_3$$
线性无关.

方法二 (通过求秩判断): 因为 $(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$ $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

所以 $R(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = 3 \Longrightarrow \beta_1, \beta_2, \beta_3$ 线性无关.

矩阵可逆

秩=3

二、向量组线性相关的性质

定理3 设向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$ 线性无关,而向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s,\beta$ 线性相关,则 β 可由向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$ 线性表示,且表示法唯一.

定理4 (1)若向量组A的某一部分组线性相关,则向量组A也线性相关。 反之,若向量组A线性无关,则任一部分组都线性无关.

(2)若向量组 $\beta_j = (a_{1j}, a_{2j}, \cdots, a_{tj})^T (j=1,2,\cdots,s)$, 线性无关,则向量组

$$a_j = (a_{1j}, a_{2j}, \dots, a_{tj}, a_{t+1,j})^T, j = 1, 2, \dots, s,$$

也线性无关.

例5 设 x_1, x_2, \dots, x_m 为m个互不相同的数,试讨论向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 的线性相关性,其中 $\alpha_i = (1, x_i, x_i^2, \dots, x_i^{n-1})^T, j=1, 2, \dots, m$.

解 向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_m$ 组成的矩阵

$$(1) n = m 时 | A \neq 0$$

$$A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m) = \begin{bmatrix} x_1^2 & x_2^2 & \dots \end{bmatrix}$$

$$(2) n < m$$
时 $R(A) \le n < m$ (向量个数)

(3) n > m时矩阵A的前m行构成的矩阵B可逆,

$$R(A) \ge R(B) = m$$
 又: $R(A) \le m$ ⇒ 线性无关.

作业

P110 4(1, 3, 4), 6

P114 6

第三节 向量组的秩

一、向量组的极大线性无关组

定义5 给定n维向量组(I): $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 和(II): $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$,如果(II)中的每一个向量都可以由(I)中的向量线性表示,则称(II)可以由(I)线性表示,同时如果(I)也可以由(II)线性表示,则称(I)与(II)等价如果向量组(II)可以由(I)线性表示,则有下列表示式:

$$\begin{cases} \beta_{1} = k_{11}\alpha_{1} + k_{21}\alpha_{2} + \dots + k_{s1}\alpha_{s}, & \mathbf{g} \\ \beta_{2} = k_{12}\alpha_{1} + k_{22}\alpha_{2} + \dots + k_{s2}\alpha_{s}, \\ \dots & \mathbf{g} \end{cases} \qquad \mathbf{g} \qquad \mathbf$$

定理5 设n维向量组 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性表示,若 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 线性无关,则 $t \leq s$.

推论 等价的线性无关的向量组所含的向量个数必相同.

定义6 设向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$ 是 \mathbf{R}^n 中向量组A的一个部分组,如果满足

- (1) 向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$ 线性无关;
- (2) 向量组A中的任意 r+1个向量都线性相关(如果存在r+1个向量),

则称向量组 a_1, a_2, \cdots, a_s 是向量组A的一个极大线性无关组.

如,求向量组的极大线性无关组: α_1 =(1,0,2,1)^T, α_2 =(1,2,0,1)^T, α_3 =(2,1,3,2)^T, α_4 =(2,5,-1,4)^T \Longrightarrow 向量组的极大线性无关组不唯一.

二、向量组的秩

- 1.由分析可知:(1).向量组的极大线性无关组不唯一.
 - (2).向量组与它的极大线性无关组等价.
 - (3).向量组的每个极大线性无关组所含向量个数相同.
- 定义7 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 的秩: $\alpha_1, \alpha_2, \dots \alpha_m$ 的极大线性无关组所含向量个数,记为 $R(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m)$.
 - 2.极大线性无关组性质
 - 定理6 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 线性无关 $\iff R(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m) = m$.
 - 定理7 向量组A可以由向量组B线性表示 $\implies R(A) \le R(B)$
 - 推论 等价向量组有相同的秩.

2. 向量组秩的计算

定理8 矩阵A的秩 =A的列向量组的秩 = A的行向量组的秩.

矩阵A的列秩← 矩阵A的行秩←

 \implies 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 的秩 = 矩阵 $A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m)$ 的秩

$$A = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m) \xrightarrow{\text{行变换}} (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m) = B$$

向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 与向量组 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m$ 有相同的秩,而且有 相同的线性相关性。

例6 给定向量组 α_1 = (1, 4, 1, 0)^T, α_2 = (2, 1, -1, -3)^T, α_3 = (1, 0, -3, -1)^T, α_4 = (0, 2, -6, 3)^T, 求向量组的秩和它的一个极大无关组,并把其余向量用该极大无关组线性表示.

$$(\alpha_{1}, \alpha_{2}, \alpha_{3}, \alpha_{4}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & -3 & -6 \\ 0 & -3 & -1 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = (\beta_{1}, \beta_{2}, \beta_{3}, \beta_{4})$$

∴ 向量组的秩=3,

它的一个极大无关组可取 α_1 , α_2 , α_3 , 且 $\alpha_4=\alpha_1-2\alpha_2+3\alpha_3$.

思考题三

- 1. n阶矩阵A可逆当且仅当(全部成立)
- (1) 存在n阶矩阵B,使AB=BA=E成立;
- (2) 对任意的 $\beta \in \mathbb{R}^n$, $AX = \beta$ 有唯一解;
- (3) 对任意的 $X \in \mathbb{R}^n$, $X \neq 0$, 恒有 $AX \neq 0$ 成立;
- $(4)|A| \neq 0$;

(5) R(A)=n;

(6) A的列(行) 秩为n;

- (7) A的n列(行)线性无关;
- (8) A的最高阶非零子式为|A|;
- (9) AX=0只有零解;
- (10) A等价于任一n阶可逆阵;
- (11) A等价于n阶单位阵;
- (12) A可表为若干初等矩阵之积;
- (13) 对任意的n阶矩阵B、C, 且AB=AC, 有B=C.

作业 P112 11

第四节 向量空间

一、向量空间及其有关概念

定义8 设V是R"的一个子集,如果V满足:

- (1) V 对加法运算封闭,即 $\alpha, \beta \in V$,都有 $\alpha + \beta \in V$
- (2) V 对数乘运算封闭,即 $\alpha \in V$, $k \in \mathbb{R}$,有 $k\alpha \in V$.

则称V关于向量的线性运算构成(实数域上的)一个向量空间.

所以: V构成一个向量空间 \iff 即 $\alpha, \beta \in V$, $k, l \in R$,都有 $k\alpha + l\beta \in V$

⇔ V 中的向量关于线性组合封闭

例7 设 $V = \{\alpha = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T | x_i \in \mathbb{R}, x_1 + x_2 + \dots + x_n = 1\}, 问 V$ 是向量

空间吗? 不是向量空间,因为加法不封闭.

例8 设 α , $\beta \in \mathbb{R}^n$, 向量 α , β 的所有实系数线性组合构成的集合 $U = \{ \gamma = x_1 \alpha + x_2 \beta \mid x_1, x_2 \in \mathbb{R} \}$. 证明: U是向量空间.

向量空间U称为由 α , β 所生成的的子空间(或称为 α , β 的生成子空间),记为 $U = span(\alpha, \beta)$,其中 α , β 为生成元.

例 齐次线性方程组 $A_{m\times n}X_{n\times 1}=0$ 的解集 $X_A=\{X\mid AX=0\}$ 是一个向量空间(称为齐次线性方程组的解空间).

只含零向量的集合也是一个向量空间, 称为零空间.

定义9 设V是向量空间U的一个子集,如果V也是向量空间,则称V是U的子空间.

二、向量空间的基和维数,向量的坐标

定义10 设V是一个向量空间, $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_r$ 是V中的一组向量,如果满足: (1) $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_r$ 线性无关;

(2)V 中的任一向量都可由 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_r$ 线性表示,则称 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_r$ 是V 的一组基,数 r 称为V 的<mark>维数</mark>,记作 $\dim(V) = r$,

并称V是r维向量空间. 零空间没有基,规定零空间的维数是零.

注: 向量空间的基就是向量组的极大线性无关组.

如 R¹是一维向量空间,1是它的一组基;

 \mathbf{R}^2 是二维向量空间, $(1,0)^T$, $(0,1)^T$ 是它的一组基;

 R^3 是三维向量空间, $(1,0,0)^T$, $(0,1,0)^T$, $(0,0,1)^T$ 是它的一组基;

• • • • • •

 \mathbf{R}^n 是 n 维向量空间, $e_1 = (1, 0, \dots, 0)^T$, $e_2 = (0, 1, \dots, 0)^T$,…, $e_n = (0, \dots, 0, 1)^T$ 是它的一组基;

由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 生成的向量空间

 $U = span(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m) = \{\alpha = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_m\alpha_m \mid x_i \in \mathbb{R}, i=1,2,\dots, m\}$

基: $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 的极大线性无关组;

维数:向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 的秩.

例 9 试求由向量组 α_1 =(1,0,2,1)^T, α_2 =(1,2,0,1)^T, α_3 =(2,1,3,2)^T, α_4 =(2,5,-1,4)^T所生成的向量空间 $span(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3,\alpha_4)$ 的一组基与维数.

基: $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3,\alpha_4$ 的极大线性无关组,即 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_4$ 维数 向量组 $\alpha_1,\alpha_2,\dots,\alpha_m$ 的秩 =3.

定义11 设V是向量空间, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 是V中的一组基,则

 $\alpha \in V$,存在唯一的一组数 x_1, x_2, \dots, x_r ,使得

$$\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\alpha}_1 + x_2 \boldsymbol{\alpha}_2 + \dots + x_r \boldsymbol{\alpha}_r = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \dots, \boldsymbol{\alpha}_r) \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_r \end{bmatrix}$$

则称 $\begin{vmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \end{vmatrix}$ 为 α 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_r$ 下的坐标.

例10 设向量空间 $V=\{\alpha=(x_1,x_2,\cdots,x_n)^T|x_i\in\mathbb{R},x_1+x_2+\cdots+x_n=0\},$ 证明:向量组

 $\alpha_1 = (1, -1, 0, 0, \dots, 0)^T, \quad \alpha_2 = (0, 1, -1, 0, \dots, 0)^T, \quad \dots, \quad \alpha_{n-1} = (0, \dots, 0, 1, -1)^T$

为V的一组基,并求向量 $\alpha = (1, 1, \dots, 1, 1-n)^{T}$ 在这组基下的坐标. α 在这组基下的坐标为 $(1, 2, \dots, n-1)^{T}$.

问: α 在基 α_2 , ··· , α_{n-1} , α_1 下的坐标又是什么? $(2, \dots, n-1, 1)^T$.

注:对于同一组基向量,向量组的排序不同,表示不同的基.

三、基变换与坐标变换

定义12 设 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 和 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_r$ 是向量空间V的基,并且有

$$(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \cdots, \boldsymbol{\beta}_r) = (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_r) \boldsymbol{P}_{r \times r}$$
(4.5)

称矩阵 $P_{r\times r}$ 是由基 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 到基 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_r$ 的过渡矩阵.

→基变换公式

注: 1. 过渡矩阵是可逆矩阵;

2. 如果基 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 到基 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_r$ 的过渡矩阵是 P,则 基 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_r$ 到基 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 的过渡矩阵是 P^{-1} .

定理 9 设V是向量空间, $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 和 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_r$ 是V的基,且 $X=(x_1,x_2,\cdots,x_r)^{\mathrm{T}}$ 和 $Y=(y_1,y_2,\cdots,y_r)^{\mathrm{T}}$

分别是向量 α 在基 α_1 , α_2 , …, α_r 和 β_1 , β_2 , …, β_r 下的坐标,则有

$$X=PY$$
 或 $Y=P^{-1}X$ \longrightarrow 坐标变换公式

- 1. α 在基 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r$ 下的坐标为 $X \iff \alpha = (\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_r)X$
- 2. 基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_r$ 的过渡矩阵是P $\Leftrightarrow (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_r) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r)P$
- 3. X=PY 或 $Y=P^{-1}X$

例11 在 \mathbf{R}^3 中,求由基 α_1 =(1, 0, 1)^T, α_2 =(0, 1, 0)^T, α_3 =(1, 2, 2)^T到基 β_1 =(1,0,0)^T, β_2 =(1, 1,0)^T, β_3 =(1, 1, 1)^T的过渡矩阵. 过渡矩阵 $P=\begin{pmatrix}2&2&1\\2&3&1\\-1&-1&0\end{pmatrix}$

例12 在R⁴中有一组基 α_1 , α_2 , α_3 , α_4 , 设 $\beta_1 = \alpha_1 + \alpha_2$, $\beta_2 = \alpha_2 + \alpha_3$, $\beta_3 = \alpha_3 + \alpha_4$, $\beta_4 = \alpha_4$. (1) 证明: β_1 , β_2 , β_3 , β_4 也是R⁴的一组基;

- (2) 求由基 α_1 , α_2 , α_3 , α_4 到基 β_1 , β_2 , β_3 , β_4 的过渡矩阵P;
- (3) 设 α 在基 α_1 , α_2 , α_3 , α_4 下的坐标为 $X=(1,1,1,1)^{\mathrm{T}}$,求 α 在基 β_1 , β_2 , β_3 , β_4 下的坐标Y.

$$(\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

 $Y=P^{-1}X=(1,0,1,0)^{\mathrm{T}}$

思考题四

2.齐次线性方程组AX=0解的全体构成向量空间,那么非齐次线性

方程组AX=β解的全体是否构成向量空间?

不够构成向量空间,因为加法不封闭.

作业 P112

A 15, 16, 17, 18

B 10

第五节 线性方程组解的结构

本节利用向量理论讨论关于线性方程组解的结构问题,从而圆满解决了线性方程组的问题.

一、齐次线性方程组解的结构

齐次线性方程组AX=0的解的性质:

性质1 如果 ξ_1 , ξ_2 是齐次线性方程组的解, 则 ξ_1 + ξ_2 也是该方程组的解.

性质2 如果 ξ 是齐次线性方程组的解,则 $c\xi$ 也是该方程组的解,c为任意常数.

性质3 如果 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_s$ 是齐次线性方程组的解,则

 $c_1\xi_1+c_2\xi_2+\cdots+c_s\xi_s$ 也是该方程组的解,其中 c_1,c_2,\cdots,c_s 为任意常数.

即: 齐次线性方程组解的线性组合仍是它的解.

定义13 如果 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_s$ 是齐次线性方程组AX=0的解向量组的一个极

大线性无关组,则称 ξ_1,ξ_2,\cdots,ξ_s 是齐次线性方程组AX=0的一个基础解系.

定理10(基础解系的存在定理) 如果齐次线性方程组 $A_{m\times n}X_{n\times 1}=0$ 的有非零解,则AX=0必存在基础解系,且基础解系均由n-r个解组成,其中 $r=\mathbf{R}(A)$.

定理11 对于齐次线性方程组 $A_{m\times n}X_{n\times 1}=0$ 有

- (1) R(A) = n 时,方程组只有零解,没有基础解系;
- (2) R(A) = r < n 时,方程组 AX = 0 有非零解,其基础解系含有n r 个解向量组成,设为 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_{n-r}$,则方程组的通解为

$$X = c_1 \xi_1 + c_2 \xi_2 + \cdots + c_{n-r} \xi_{n-r}$$
,

其中 c_1, c_2, \dots, c_{n-r} 为任意常数.

 \Box 齐次线性方程组AX=0 的解空间的基与维数是什么?

例13 求齐次线性方程组
$$x_1 - x_2 - x_3 + 3x_4 = 0$$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - x_3 + 3x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - 2x_3 + 4x_4 = 0 \end{cases}$$

的一个基础解系 及通解.

对方程组的系数矩阵施行变换为行最简形

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 3 \\ 1 & -1 & -2 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{cases} x_1 = x_2 - 2x_4 \\ x_3 = x_4 \end{cases}$$

则通解为
$$\begin{cases} x_1 = c_1 - 2c_2 \\ x_2 = c_1 \\ x_3 = c_2 \\ x_4 = c_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases}
 x_1 = c_1 - 2c_2 \\
 x_2 = c_1 \\
 x_3 = c_2 \\
 x_4 = c_2
\end{cases} \iff X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 = \xi_1 \qquad = \xi_2$$

通解为:
$$X=c_1\xi_1+c_2\xi_2$$
 c_1,c_2 为任意常数. 其中 ξ_1,ξ_2 为基础解系.

例14 设A, B分别是 $m \times n$ 和 $n \times s$ 矩阵,满足AB = 0证明: $R(A) + R(B) \le n$

证明: AB=0 \Longrightarrow

B的列向量 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 是齐次线性方程组AX = 0的解向量而AX = 0的基础解系含有n-R(A)个解向量

$$R(B) = R(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s) \le$$
基础解系的秩 $= n-R(A)$ $R(A)+R(B) \le n$

二、非齐次线性方程组AX=β解的结构

给定非齐次线性方程组 $A_{m\times n}X_{n\times 1}=\beta$

(4.8)

令 $\beta = 0$,得齐次线性方程组 $A_{m \times n} X_{n \times 1} = 0$

(4.9)

称(4.9)为(4.8)的导出齐次线性方程组,简称导出组.

(4.9)与(4.8)的解的关系

性质1 如果 η 为(4.8)的解, ξ 为(4.9)的解,则 $\xi+\eta$ 为(4.8)的解.

性质2 如果 η_1, η_2 为(4.8)的解,则 η_1 - η_2 为(4.9)的解.

定理12 如果方程组(4.8)满足 $R(A)=R(B)=r \le n$, $\eta*$ 为(4.8)

的特解,则(4.8)的通解为

 $X = \eta^* + Y$ 其中Y为导出组(4.9)的通解

例 求解非齐次线性方程组 $\begin{cases} x_1 + x_2 - 3x_3 - x_4 = 1, \\ 3x_1 - x_2 - 3x_3 + 4x_4 = 4, \\ x_1 + 5x_2 - 9x_3 - 8x_4 = 0. \end{cases}$

若有无穷多解,则将通解用导出组的基础解系表示.

解:
$$B = (A \quad \beta) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 & -1 & \vdots & 1 \\ 3 & -1 & -3 & 4 & \vdots & 4 \\ 1 & 5 & -9 & -8 & \vdots & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{3}{2} & \frac{3}{4} & \vdots & \frac{5}{4} \\ 0 & 1 & -\frac{3}{2} & -\frac{7}{4} & \vdots & -\frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 0 & \vdots & 0 \end{pmatrix}$$

因为R(A) = R(B) = 2 < 4, 方程组有无穷多解.

$$\begin{cases} x_1 = \frac{3}{2}x_3 - \frac{3}{4}x_4 + \frac{5}{4} \\ x_2 = \frac{3}{2}x_3 + \frac{7}{4}x_4 - \frac{1}{4} \end{cases}$$

取 x_3, x_4 为自由变量. 令 $x_3=2k_1, x_4=4k_2$,则方程组的通解为

$$\begin{cases} x_{1} = 3k_{1} - 3k_{2} + \frac{5}{4} \\ x_{2} = 3k_{1} + 7k_{2} - \frac{1}{4} \iff X = \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \\ x_{4} \end{bmatrix} = k_{1} \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} + k_{2} \begin{bmatrix} -3 \\ 7 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -5/4 \\ -1/4 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\ x_{4} = 4k_{2} = \xi_{1} = \xi_{2} = \eta^{*}$$

方程组的通解为: $X = \eta^* + k_1 \xi_1 + k_2 \xi_2 \quad k_1, k_2$ 为任意常数.

其中 η *为方程组的特解,

 ξ_1, ξ_2 为导出组的基础解系.

作业 P112

A 19(3, 4), 20(1, 3), 21, 22,

23, 24,

B 10, 15



•理学院

•21 October 2019 •45