



UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEARÁ - UFC
CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO
PROJETO DE MÉTODOS NUMÉRICOS I
PARTE II

Tema (2): Encontrar os **raios dos círculos
para o cálculo das áreas**



Equipe

- * Caio Viktor
- * Cristiano Melo
- * Lucas Falcão
- * Geraldo Braz
- * Matheus Mayron

Ferramentas de desenvolvimento



C++



Enunciado

São passados como parâmetro um número n (tamanho da Matriz $[C]$ – quantidade de raios a ser calculado), a matriz $[C]$, que armazenará os coeficientes do sistema a ser resolvido e um vetor b . Com isto, resolveremos um sistema do tipo

$$[C]\{r\} = \{b\}$$

onde o vetor r nos retornará o valor dos raios que desejamos obter.

Objetivo

- * Encontrar e analisar aproximações de raios de circunferência resolvendo os sistemas lineares através dos seguintes métodos exatos:
 - Gauss;
 - Gauss-Jordan.

UML

TemplateGauss

```
- coefficientMatrix : Matrix*
- independentTermsMatrix : Matrix*
- unknownsMatrix : Matrix*
- results : ListResults*
- solvable : bool
- executionTime : long double

# resetList() : void
# saveOnList( desc : string ) : void
# retroSubstitutions() : void
# beforeSolve() : void
# afterSolve() : void
# pivoting(A : Matrix*, b : Matrix*, numberOfLines, : int , k : int) : void
# switchRows( m : Matrix*, line_i : int, line_j : int) : void
# setSolvable( s : bool ) : void

+ GaussTemplate( independentTermsMatrix : Matrix*, coefficientMatrix : Matrix* )
+ setCoefficientMatrix( matrix : Matrix* ) : void
+ getCoefficientMatrix() : Matrix*
+ setIndependentTerms(Matrix* matrix) : void
+ getIndependentTerms() : Matrix*
+ getUnknownsMatrix() : Matrix*
+ setExecutionTime(executionTime : long double) : Matrix*
+ getExecutionTime() : long double
+ getResults() : ListResults*
+ isSolvable() : bool
```

Gauss

```
+ resolveSystem( usePivot : bool ) : void
```

GaussJordan

```
+ resolveSystem( usePivot : bool ) : void
```



Operações comuns

```
void GaussTemplate::beforeSolve(){
    Matrix* copy1 = getIndependentTerms()->getCopy();
    Matrix* copy2 = getCoefficienMatrix()->getCopy();
    this->independentTermsMatrixTemp = getIndependentTerms();
    this->coefficientMatrixTemp = getCoefficienMatrix();
    setIndependentTerms(copy1);
    setCoefficienMatrix(copy2);

    setSolvable(true);
    setExecutionTime(0);
    resetList();
}

void GaussTemplate::afterSolve(){
    delete getIndependentTerms();
    delete getCoefficienMatrix();
    setIndependentTerms(this->independentTermsMatrixTemp);
    setCoefficienMatrix(this->coefficientMatrixTemp);
}
```

Operações comuns

```
void GaussTemplate::retroSubstitutions(){
    Matrix *coefficientsMatrix = getCoefficientMatrix();
    Matrix *independentTermsMatrix = getIndependentTerms();

    int numberOfLines = independentTermsMatrix->getHeight();

    Matrix *unknowns = new Matrix(numberOfLines,1);
    double unknown_k;
    double sum;

    unknown_k = independentTermsMatrix->getValue(numberOfLines-1,0)/coefficientsMatrix->getValue(numberOfLines-1,numberOfLines-1);
    unknowns->setValue(numberOfLines-1,0,unknown_k);
    for(int k=numberOfLines-2; k>=0; k--){
        sum = 0;
        for (int j=(k + 1); j <= numberOfLines-1; j++){
            sum = sum + coefficientsMatrix->getValue(k,j) * unknowns->getValue(j,0);
        }

        unknown_k = (independentTermsMatrix->getValue(k,0) - sum)/coefficientsMatrix->getValue(k,k);
        unknowns->setValue(k,0,unknown_k);
    }

    if (this->unknownsMatrix!=NULL){
        delete this->unknownsMatrix;
    }
    this->unknownsMatrix = unknowns;
}
```


Operações comuns

```
void GaussTemplate::pivoting(Matrix* A, Matrix* b, int numberOfLines, int k){
    double max = A->getValue(k,k);
    int index = k;

    for( int i = k+1; i < numberOfLines; i++){
        if ( fabs( A->getValue( i, k ) ) > fabs( max ) ){
            max = A->getValue( i, k );
            index = i;
        }
    }
    if(index!=k){
        std::ostringstream description;
        description<<"Operação realizada: L"<< k <<" <-> L"<< index <<"\n";
        saveOnList(description.str());
        switchRows(A,k,index);
        switchRows(b,k,index);
    }
}
```

Operações comuns

```
void GaussTemplate::multiplyRowByScalar(Matrix* A, Matrix* b, int line_i, double scalar){
    int numberOfColumns = A->getWidth();
    double newValue;

    for(int j = line_i; j <= numberOfColumns; j++){
        newValue = A->getValue( line_i, j ) * scalar;
        A->setValue( line_i, j, newValue );
    }

    b->setValue( line_i, 0, b->getValue(line_i,0) * scalar);
}
```

```
void GaussTemplate::addRowByOtherRowMultipliedByScalar(Matrix *A, Matrix *b, int line_i, int line_j, double scalar){
    int numberOfColumns = A->getWidth();
    double newValue;

    for(int k = line_j; k <= numberOfColumns; k++){
        newValue = A->getValue(line_i, k ) - scalar * A->getValue( line_j, k );
        A->setValue( line_i, k, newValue );
    }

    newValue = b->getValue( line_i, 0 ) - scalar * b->getValue( line_j, 0 );
    b->setValue( line_i, 0, newValue );
}
```

Gauss

```
beforeSolve();
try{
    for(int k = 0; k<=numberOfLines-2; k++){
        for(int i = k +1; i<=numberOfLines-1;i++){

            if(usePivot == true){ pivoting( coefficientsMatrix, independentTermsMatrix, numberOfLines, k );}

            pivo = coefficientsMatrix->getValue(k,k);

            if(pivo == 0){ throw 0; }

            multiplier = coefficientsMatrix->getValue(i,k)/pivo;

            addRowByOtherRowMultipliedByScalar(coefficientsMatrix,independentTermsMatrix,i,k,multiplier);

        }

        if(coefficientsMatrix->getValue(numberOfLines-1,numberOfLines-1) == 0){ throw 1; }

    }
}
catch(int e){
    setSolvable(false);
}
afterSolve();
```

Gauss-Jordan

```
beforeSolve();
try{
    for(int k = 0; k < numberOfLines; k++){
        if(usePivot == true){ pivoting( coefficientsMatrix, independentTermsMatrix, numberOfLines, k ); }
        pivo = coefficientsMatrix->getValue(k,k);
        if(pivo == 0){ throw 0; }
        multiplyRowByScalar(coefficientsMatrix, independentTermsMatrix, k, 1/pivo);
        for(int i = 0; i < numberOfLines; i++){
            if( i != k ){
                multiplier = coefficientsMatrix->getValue(i,k);
                addRowByOtherRowMultipliedByScalar(coefficientsMatrix, independentTermsMatrix, i, k, multiplier);
            }
        }
    }
}
catch(int e){
    setSolvable(false);
}
afterSolve();
```

Interface

× — □ MNI_P2

Configurações Gauss Gauss-Jordan Comparativo Analise das Circunferencias

Quantidade de Círculos: 3

Círculos:

	1	2	3
1	10	1	1
2	1	10	1
3	1	1	10

$\ast R =$

Calcular

D:

	1
1	12
2	12
3	12

Interface

MNI_P2

Configurações Gauss Gauss-Jordan Comparativo Analise das Circunferencias

Resultado Usando Gauss:

Raios:

	1
1	1
2	1
3	1

Áreas:

	1
1	3.141592654
2	3.141592654
3	3.141592654

Tempo: 1e-05

Operações: 3

Erro residual:0

Passo a Passo: ☒ Usar Pivoteamento

Passo a Passo da resolução do Sistema:

Sistema Inicial:

L0: 10 1 1
L1: 1 10 1
L2: 1 1 10

L0: 12
L1: 12
L2: 12

Operação realizada: $L1 \leftarrow L1 - (0.1) * L0$

Matriz dos Coeficientes:

L0: 10 1 1
L1: 0 9.9 0.9
L2: 1 1 10

Matriz dos Termos Independentes:

L0: 12
L1: 10.8
L2: 12

Interface

MNI_P2

Configurações Gauss Gauss-Jordan Comparativo Analise das Circunferencias

Resultado Usando Gauss-Jordan:

Raios:

	1
1	1
2	1
3	1

Áreas:

	1
1	3.141592654
2	3.141592654
3	3.141592654

Passo a Passo: ☒ Usar Pivoteamento

Passo a Passo da resolução do Sistema:

Sistema Inicial:

L0: 10 1 1
L1: 1 10 1
L2: 1 1 10

L0: 12
L1: 12
L2: 12

Operação realizada: $L0 \leftarrow L0 * 1/(10)$

Matriz dos Coeficientes:

L0: 1 0.1 0.1
L1: 1 10 1
L2: 1 1 10

Matriz dos Termos Independentes:

L0: 1.2
L1: 12
L2: 12

Tempo: 8e-06

Operações: 9

Erro residual: 1.7763568394e-15

Interface

MNI_P2

Configurações Gauss Gauss-Jordan Comparativo Analise das Circunferencias

Resultado Usando Gauss:

Raios:

	1
1	1
2	1
3	1

Áreas:

	1
1	3.141592654
2	3.141592654
3	3.141592654

Tempo: 7e-06

Operações: 3

Erro residual:0

Resultado Usando Gauss-Jordan:

☒ Usar Pivoteamento

Raios:

	1
1	1
2	1
3	1

Áreas:

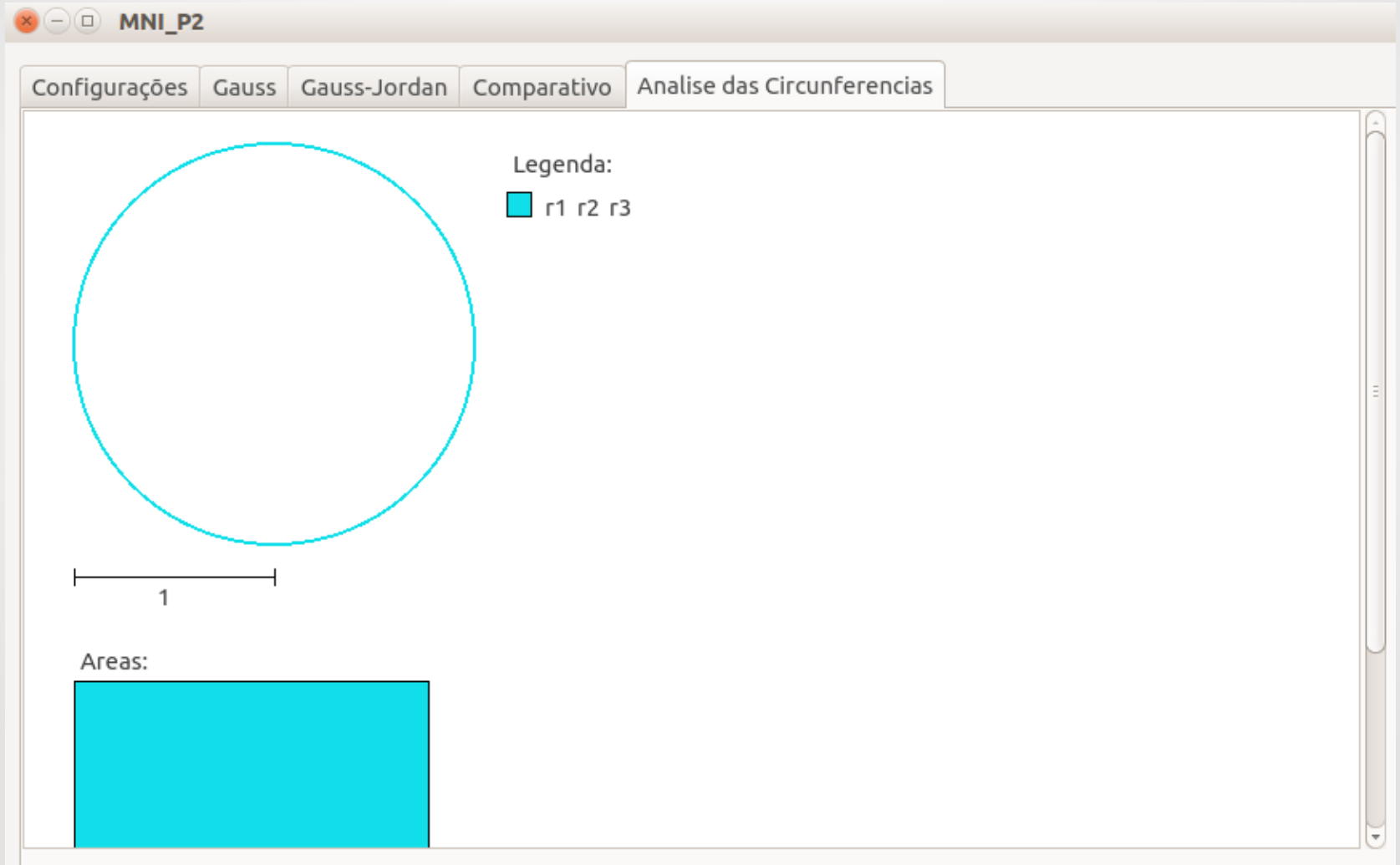
	1
1	3.141592654
2	3.141592654
3	3.141592654

Tempo: 8e-06

Operações: 9

Erro residual:1.7763568394e-15

Interface



Conclusão

- Dificuldades encontradas:
 - Fazer o slide;
 - Convencer alguns membros a não recriar o código;
(It was not effective)
- Superações:
 - Ter convencido tais membros a não recriar o código.

Obrigado!

