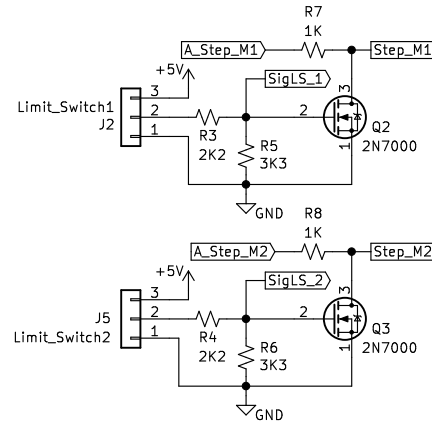


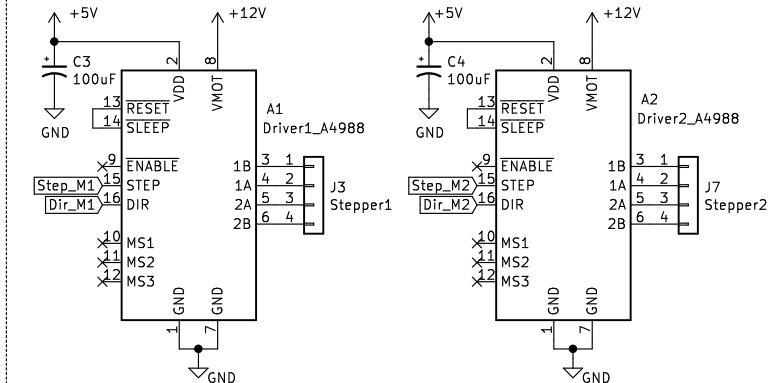
Alimentación: ATX 20 pines, borneras

Conexion a voltaje de la fuente por medio de un conector tipo molex 2x10 pines, redundancia con borneras.



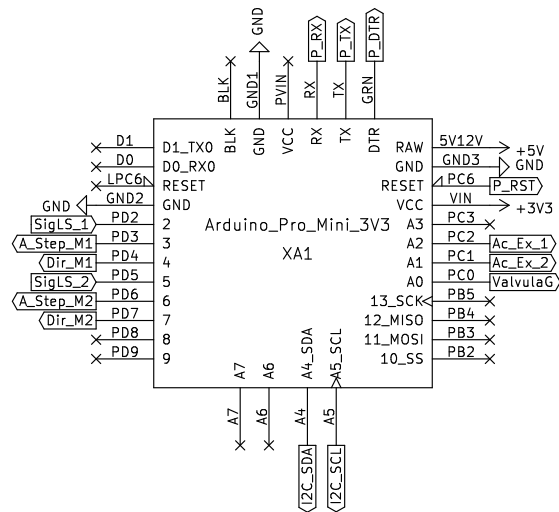
Final de carrera

Manejo de la señal del final de carrera.



Drivers y Salida Stepper

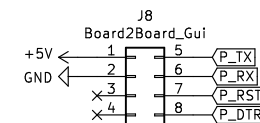
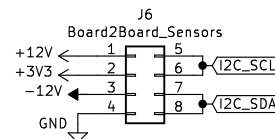
Dos salidas para motores nema 17. Para el control de cada motor se utiliza el driver A4988.



ATmega328p Arduino Pro Mini 328 3.3V

Lineas de conexion hacia el control de los motores stepper, activacion de valvula, otros actuadores, señal del final de carrera y lineas de comunicacion serial e I2C.

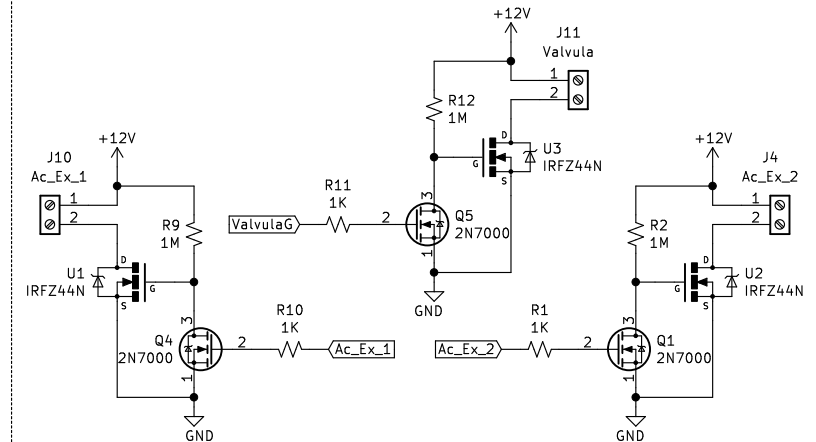
A_Step# = activa el stepper solicitado
Dir# = modifica la direccion de giro del stepper #
SigLS_# = señal del limmit switch #
ValvulaG = señal al gate del IRFZ44N, activa este elemento.
Ac_Ex_# = señal al gate del IRFZ44N, activa este elemento.



Board to Board

Cada conector 2X4 distribuye lineas de alimentacion y comunicacion entre dos tarjetas diferentes.

Board2Board_Sensores
+3.3V
+12V
-12V
GND
I2C
Board2Board_GUI
+5V
GND
Serial



Control Valvula, Actuadores Extra

Acepta una señal digital la cual activa la valvula, el mismo porceso para dos actuadores mas en caso sean necesarios.

Sheet: /
File: PCB-fuente.sch

Title:

Size: A4
KiCad E.D.A. kicad (5.1.5)-3

Date:

Rev:

Id: 1/1