

3.2 Matrici, determinante e applicazioni lineari

Abbiamo visto che l'insieme delle matrici $M_{m,n}(\mathbb{R})$ è uno sp. vettoriale.

Vogliamo introdurre una nuova operazione.

Def 3.13: Date due matrici $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$ $B \in M_{n,e}(\mathbb{R})$ il **prodotto righe per colonne** è una matrice

$$C \in M_{m,e}(\mathbb{R})$$

il cui termine di posto (i,j) è:

$$c_{ij} := \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}$$

dove $A = (a_{ij})$ $B = (b_{ij})$

Es: $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$C = A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

$$D = B \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$$

Quindi in generale

$$AB \neq BA$$

Es: Verificare le proprietà:

$$1) A(B + C) = AB + AC$$

$$2) (A + B)C = AC + BC$$

$$3) (AB)C = A(BC)$$

oss: $A \cdot B = 0 \not\Rightarrow A = 0$
oppure $B = 0$.

Ad esempio:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

oss: Se prendo $A, B \in M_n(\mathbb{R})$
allora $AB \in M_n(\mathbb{R})$.

Def 3.141 La matrice identità
 $I_n \in M_n(\mathbb{R})$ è
la matrice:

$$I_n := \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Data $A \in M_n(\mathbb{R})$, diciamo che A è invertibile se esiste $B \in M_n(\mathbb{R})$:

$$AB = BA = I_n.$$

In questo caso scriviamo $B = A^{-1}$.

Domande: Quando A è invertibile?

Se A è invertibile come si calcola l'inversa?

Fatto 3.15: Sia $A \in M_n(\mathbb{R})$. Sono equivalenti le seguenti condizioni:

1) A è invertibile

2) L_A è un isomorfismo

3) $n = r(A) = \dim \text{col}(A)$
 $\quad \quad \quad = \dim \text{Row}(A)$

Algoritmo 3.16: (Gauss-Jordan
per l'inversa)

Supponiamo di avere $A \in M_n(\mathbb{R})$
invertibile.

1) Affianchiamo A alla
matrice identità:

$$(A \mid I_n)$$

2) Riduciamo a scala A con
Gauss: questo modifica I_n .

3) Con le operazioni elementari per righe, si riduce la matrice A in forma diagonale.

4) Si moltiplica ogni riga per a_{ii}^{-1} .

Si ottiene: $(I_n | A^{-1})$.

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{pmatrix}$

Considero:

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{R_3 - 2R_2} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -2 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{R_2 + R_3} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -2 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\begin{array}{l} \frac{1}{2} R_2 \\ -R_3 \end{array}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & -1 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 2 & -1 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 2 & -1 \end{array} \right) \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \end{array} \right) = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Esistono altri modi per verificare se una matrice è invertibile?

Def 3.17: (Sviluppo di Laplace)

Sia $A \in M_n(\mathbb{R})$. Il determinante è una funzione RICORRIVA con definita.

1) Se $n = 1$ allora $A = (a_{11})$
e $\det A = a_{11}$

2) Se $n = 2$ allora $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$
e $\det A = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$

3) Per un qualunque n , se
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{pmatrix}$$

lo sviluppo di Laplace rispetto

alla I^a riga e':

$$\det A = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} a_{1k} \det A_{1k}$$

dove A_{1k} e' la matrice che si ottiene da A rimuovendo la prima riga e la k -esima colonna.

$$\underline{E_{s1}} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det A = (+1)^{1+1} \cdot 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$+ (-1)^{1+2} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} +$$

$$+ (-1)^{1+3} \cdot (-1) \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} =$$

$$= 2 + 0 - (-2) = 4 \neq 0,$$

Notiamo che le colonne di A
(o equivalentemente le righe)
sono linearmente indipendenti.

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

$$\det A = (-1)^{1+1} \cdot 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} + (-1)^{1+2} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} + (-1)^{1+3} \cdot (-4) \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= 0.$$

In questo caso le colonne sono
lin. dipendenti.

Elenco proprietà:

1) Il ruolo delle prime righe non è essenziale.

Precisamente, si può prendere l' i -esima riga:

$$\det A = \sum_{k=1}^n (-1)^{i+k} a_{ik} \det A_{ik}$$

dove A_{ik} è la matrice ottenuta rimuovendo la riga i -esima e la colonna k -esima.

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Rispetto alla 3^a riga:

$$\det A = (-1)^{3+1} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \\ + (-1)^{3+2} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} + \\ + (-1)^{3+3} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = 3.$$

2) A è invertibile se e solo se $\det(A) \neq 0$
 Quelli sono equivalenti:

- A invertibile
- $\det A \neq 0$
- $r(A) = n$
- L_A isomorfismo.

3) $\det A = \det A^T$.

Come conseguenze otteniamo:

*) A invertibile se e solo se A^T è invertibile.

*) Possiamo sviluppare
il determinante rispetto
a qualunque colonna :

$$\det A = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+i} a_{ki} \det A_{ki}$$

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 4 & 4 & 0 \end{pmatrix}$

Rispetto alla 2^a colonna :

$$\begin{aligned} \det A &= (-1)^{1+2} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \\ &+ (-1)^{2+2} \cdot 0 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} + \\ &+ (-1)^{3+2} \cdot 4 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = -8. \end{aligned}$$

4) Formule moltiplicative di

Bmet : $\forall A, B \in M_n(\mathbb{R})$:

$$\boxed{\det(AB) = \det A \cdot \det B}$$

che ci deduciamo che se :

$$\det AB \neq 0 \Leftrightarrow \det A \neq 0 \text{ e } \det B \neq 0$$

Eser: Mostrare che :

1) $\det I_n = 1$.

2) Se A è invertibile :

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$$

3) Date $A, B \in M_n(\mathbb{R})$, se esiste X invertibile t.c.:

$$A = X \cdot B \cdot X^{-1}$$

allora $\det A = \det B$.

5) Il determinante è
una funzione:

$$\det : M_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}$$

Poiché $M_n(\mathbb{R})$ è isomorfo
a $(\mathbb{R}^n)^n$, possiamo vedere
il determinante come una
funzione delle colonne di A ,
cioè:

$$\det : (\mathbb{R}^n)^n \longrightarrow \mathbb{R}.$$

Dato $A \in M_n(\mathbb{R})$ scriviamo

$$A = (A^1 | A^2 | \dots | A^n)$$

dove A^i = i -esima colonna.

Allora il determinante è
lineare rispetto a ogni singola
variabile (una volta fissate
le altre $n-1$ colonne)
Precisamente: dati $X \in \mathbb{R}^n$, $\alpha \in \mathbb{R}$

$$\det(A^1 | \dots | A^i + X | \dots | A^n) = \\ = \det(A^1 | \dots | A^i | \dots | A^n) + \\ \det(A^1 | \dots | X | \dots | A^n)$$

$$\det(A^1 | \dots | \alpha A^i | \dots | A^n) = \\ = \alpha \det(A^1 | \dots | A^i | \dots | A^n)$$

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

$$\det A = -4.$$

Le colonne sono:

$$A^1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad A^2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad A^3 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\det \left(4A^1 \mid 2A^1 - 3A^2 \mid A^2 + A^3 \right)$$

$$\begin{aligned} &= \det \left(4A^1 \mid 2A^1 \mid A^2 + A^3 \right) - \\ &\quad \det \left(4A^1 \mid 3A^2 \mid A^2 + A^3 \right) \end{aligned}$$

$$= 8 \det \left(A^1 \mid A^1 \mid A^2 + A^3 \right) -$$

$$12 \det \left(A^1 \mid A^2 \mid A^2 + A^3 \right) =$$

$$= -12 \det \left(A^1 \mid A^2 \mid A^2 \right) - 12 \det A$$

$$= -12 \det A = 48.$$

6) Scambiando fra loro due righe o due colonne il segno del determinante cambia.

Es: $\det \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} =$

$$= - \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$= 1.$

7) (Criterio dei determinanti minori)

Facciamo una scelta di k righe e k colonne di una matrice $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$

L'intersezione di queste righe e colonne definisce

una matrice quadrata di ordine k .

Se gli insiemi

$$I \subseteq \{1, \dots, m\} \quad J \subseteq \{1, \dots, n\}$$

corrispondono alle scelte fatte, denotiamo con A_{IJ} la matrice di ordine k ottenuta.

Es: $I = \{1, 2\}$ $J = \{2, 3\}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 \\ 5 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

La matrice A_{IJ} ottenuta
 \Rightarrow dagli elementi comuni e'

$$A_{IJ} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}.$$

Teor 3.18! (Criterio dei
determinanti minori)

Sia $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$ una
matrice qualunque.

Il rango di A è pari a
 k se esiste una scelta
 I di k righe e J di k
colonne tale che

$$\det A_{IJ} \neq 0$$

e tutte le scelte I' di
 $(k+1)$ -righe con $I \subset I'$ e
 J' di $(k+1)$ -colonne con $J \subset J'$
soddisfanno

$$\det A_{I'J'} = 0.$$

Es: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

$r(A) = 2$ in quanto

Scapliendo

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 1 \neq 0$$

e

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$= 0.$$