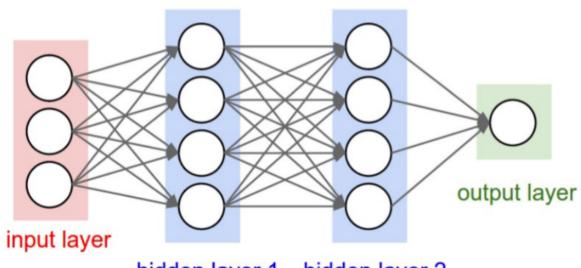
神经网络

- 首先介绍一些常用的神经网络
 - o 人工神经网络(ANN)
 - o 卷积神经网络(CNN)
 - o 循环神经网络(RNN)
 - o 生成对抗网络(GAN)

基本结构

• 神经网络的结构如下



 $hidden\ layer\ 1 \quad hidden\ layer\ 2 \ {}_{\rm net/leiting_imecas}$

- 通常一个神经网络由一个输入层(input layer),多个隐藏层(hidden layer)和一个输出层(output layer)构成。
- 每个圆圈看做是一个神经元,神经元之间有权值。

从逻辑回归到神经元

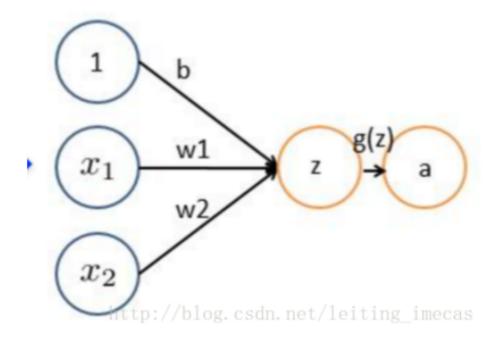
• LinearRegression模型:

$$y = b + w_1 x_1 + w_2 x_2$$

• sigmoid函数:

$$g(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}$$

• 线性回归可以理解为:



是一个没有隐藏的单层神经网络,将输入进行线性组合,通过sigmoid激活函数,输出到输出层。

神经网络的重要性

- 神经网络在分类问题中的效果很好,LR或者线性SVM适合线性分割。如果数据非线性可分,LR需要做特征映射,增加高斯项或组合项;SVM需要选择核函数。
- 如果数据非线性可分,需要使用多分类解决。使用多个二分类器进行分类。
- 隐藏层的多少决定分类效果。

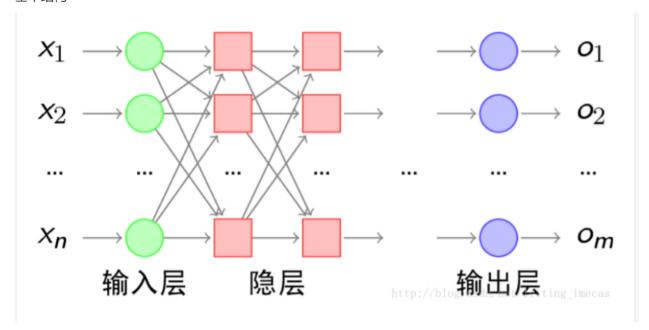
| 由一超平面分成两个 | | B A |
|-------------------|--------------------------------|-----------|
| | | |
| 开凸区域或闭凸区域 | | A B |
| | | |
| 任意形状(其复杂度由单元数目确定) | * & | B A |
| | 开凸区域或闭凸区域 任意形状(其复杂度由单元数目确定) | 开凸区域或闭凸区域 |

神经网络的过拟合

- 隐藏层的数量过多或者是神经元的数量过多会导致过拟合问题。
- 解决过拟合问题的方法是正则化或者dropout(暂时以某种概率去掉某些神经元)。

神经网络结构

• 基本结构



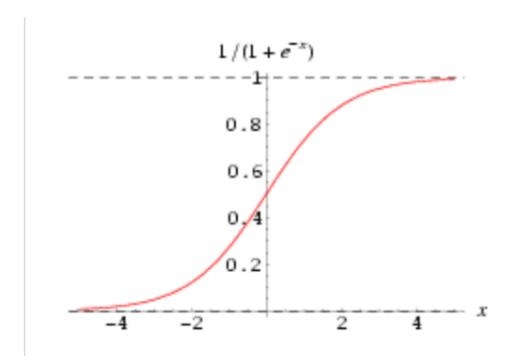
n个输入, m个输出。

- 激活函数
 - 激活函数的作用就是将线性的输出转化为非线性,使得神经网络课可以任意逼近任何非线性函数,可以 应用到众多的非线性模型中。

常见的激活函数有:

o sigmoid函数

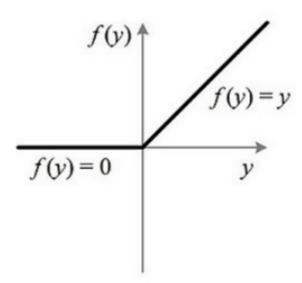
$$g(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}$$



o ReLu函数 (用于隐藏层神经元输出)

$$ReLu(x) = x, x > 0$$

 $ReLu(x) = 0, x \le 0$

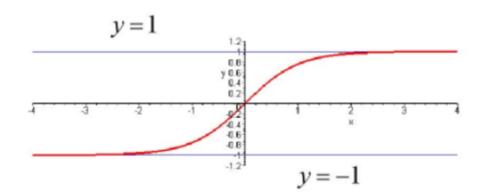


• Softmax函数 (多分类神经网络输出)

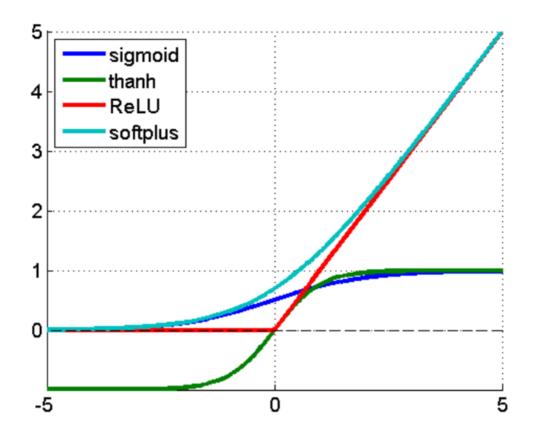
$$f(x) = rac{e^i_j}{\sum_{i=1}^m e^i_j}$$

o tanh函数

$$tanh(x) = 2g(2x) - 1 \ = rac{1 - e^{-2x}}{1 + e^{-2x}}$$



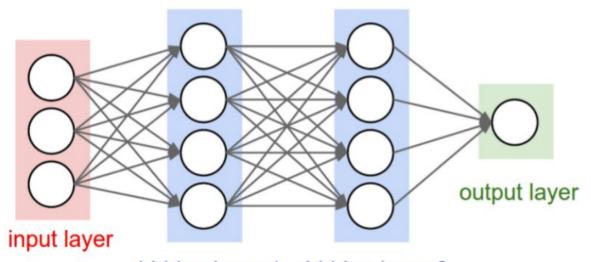
• 几种激活函数的比较



- o ReLu函数的优点:对于随机梯度下降的收敛有加速作用,可以通过对一个矩阵进行阈值计算得到。
- 缺点:ReLu单元在训练的时候有可能死掉。一个非常大的梯度流过一个ReLu神经元,更新参数后,这个神经元再也不会对任何数据有激活现象了,这个神经元的梯度永远是0。如果学习率过大,很有可能网络的40%的神经元都死掉了。
- o Leaky Relu
 - Leaky ReLu是为了解决ReLu死亡的问题的,在ReLu中,x<0,函数值为0,而在Leaky ReLU中则是一个很小的梯度值,比如0.01。
- 。 除过Leaky ReLu之外, 还有PReLu, Maxout。

BP算法(Backpropagation反向传播)

- 主要思想是:
 - 将训练集数据输入到ANN的输入层,经过隐藏层,最后达到输出层并输出结果,这是ANN的前向传播过程;
 - 由于ANN的输出结果与实际结果有误差,则计算估计值与实际值之间的误差,并将该误差从输出层向隐藏层反向传播,直至传播到输入层;
 - 在反向传播的过程中,根据误差调整各种参数的值;不断迭代上述过程,直至收敛。 通过一个例子我们先看看前向传播:



hidden layer 1 hidden layer 2 net/leiting imecas

。 首先通过线性组合,得到

$$a = W^T X + b$$

a是每一层的输出,然后通过激活函数,比如sigmoid函数,得到

$$g(a) = \frac{1}{1 + e^{-a}}$$

代入进去,会得到第一层的输出,也就是第二层的输入,对第二层继续使用线性组合,通过激活函数,依次类推,直到到达输出层。

这就是前向传播。

- 下面介绍一下反向传播:
 - o 回归问题经常使用MSE作为损失函数,分类问题使用交叉熵作为损失函数。
 - 我们通过前向传播得到的预测值与真实值的差别较大,需要通过梯度下降算法更新参数,从而减小损失 函数的值,使预测值接近真实值。
 - ο 反向传播算法是通过代价函数对参数θ求导,从而更新参数。
 - 。 首先介绍一下损失函数:
 - 输出层采用Logistic Regression

$$J(\Theta) = -rac{1}{m} \Bigg[\sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^K y_k^{(i)} \log(h_\Theta(x^{(i)}))_k + (1-y_k^{(i)}) \log(1-(h_\Theta(x^{(i)}))_k) \Bigg]$$

■ 输出层采用softmax Regression

$$J(heta) = -rac{1}{m} \Biggl[\sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^K \mathbb{1} \left\{ y^{(i)} = k
ight\} \log rac{\exp(heta^{(k) op} x^{(i)})}{\sum_{i=1}^K \exp(heta^{(j) op} x^{(i)})} \Biggr]$$

- 加入正则项之后的损失函数
 - Logistic Regression loss function regularization

$$J(\Theta) = -\frac{1}{m} \Bigg[\sum_{i=1}^{m} \sum_{k=1}^{K} y_k^{(i)} \log(h_{\Theta}(x^{(i)}))_k + (1 - y_k^{(i)}) \log(1 - (h_{\Theta}(x^{(i)}))_k) \Bigg] + \frac{\lambda}{2m} \sum_{l=1}^{L-1} \sum_{i=1}^{s_l} \sum_{j=1}^{s_{l+1}} (\Theta_{ji}^{(l)})^2$$

Softmax Regression loss function regularization

$$J(heta) = -\left[\sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^K 1\left\{y^{(i)} = k
ight\} \log rac{\exp(heta^{(k) op}x^{(i)})}{\sum_{j=1}^K \exp(heta^{(j) op}x^{(i)})}
ight] + rac{\lambda}{2}\sum_{k=1}^K \sum_{j=1}^n heta_{kj}^2$$

。 先定义一些标记

■ L: 神经网络总层数

■ S: 第 1 层神经网络单元的个数, 不包括 bias

■ k: 第 K 个输出单元

■ θ: 第 1 层到第 1+1 层的权值矩阵的 i 行 j 列

■ Z: 第i层第 i 个神经元的输入值

■ ai: 第 j 层第 i 个神经元的输出值

。 输出层

这是输出层的函数值

$$h_{\Theta}(x) = a^{(L)} = g(z^{(L)})$$

最后一层的输入值

$$z^{(l)} = \Theta^{(l-1)} a^{(l-1)}$$

输出层的代价函数对θ求导

$$\frac{\partial}{\partial \Theta_{i,j}^{(L-1)}} J(\Theta) = \frac{\partial J(\Theta)}{\partial h_{\theta}(x)_i} \frac{\partial h_{\theta}(x)_i}{\partial z_i^{(L)}} \frac{\partial z_i^{(L)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(L-1)}} = \frac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(L)}} \frac{\partial a_i^{(L)}}{\partial z_i^{(L)}} \frac{\partial z_i^{(L)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(L-1)}}$$

代价函数

$$loss(\Theta) = -y^{(i)} \log(h_{\Theta}(x^{(i)})) - (1 - y^{(i)}) \log(1 - h_{\Theta}(x^{(i)}))$$

第一项求导:

$$rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_{i}^{(L)}} = rac{a_{i}^{(L)} - y_{i}}{(1 - a_{i}^{(L)})a_{i}^{(L)}}$$

第二项求导:

首先由下式得

$$\frac{\partial g(z)}{\partial z} = -\left(\frac{1}{1+e^{-z}}\right)^2 \frac{\partial}{\partial z} (1+e^{-z})$$

$$= -\left(\frac{1}{1+e^{-z}}\right)^2 e^{-z} (-1)$$

$$= \left(\frac{1}{1+e^{-z}}\right) \left(\frac{1}{1+e^{-z}}\right) (e^{-z})$$

$$= \left(\frac{1}{1+e^{-z}}\right) \left(\frac{e^{-z}}{1+e^{-z}}\right)$$

$$= \left(\frac{1}{1+e^{-z}}\right) \left(\frac{1+e^{-z}}{1+e^{-z}} - \frac{1}{1+e^{-z}}\right)$$

$$= g(z) (1-g(z))$$

$$rac{\partial a_i^{(L)}}{\partial z_i^{(L)}} = rac{\partial g(z_i^{(L)})}{\partial z_i^{(L)}} = g(z_i^{(L)})(1-g(z_i^{(L)})) = a_i^{(L)}(1-a_i^{(L)})$$

第三项求导:

$$rac{\partial z_i^{(L)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(L-1)}} = a_j^{(L-1)}$$

综合上面三项式子可得

$$\begin{split} \frac{\partial}{\partial \Theta_{i,j}^{(L-1)}} J(\Theta) &= \frac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(L)}} \frac{\partial a_i^{(L)}}{\partial z_i^{(L)}} \frac{\partial z_i^{(L)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(L-1)}} \\ &= \frac{a_i^{(L)} - y_i}{(1 - a_i^{(L)}) a_i^{(L)}} a_i^{(L)} (1 - a_i^{(L)}) a_j^{(L-1)} \\ &= (a_i^{(L)} - y_i) a_j^{(L-1)} \end{split}$$

上面是对输出层的反向传播,下面接着对隐层进行反向传播

$$rac{\partial}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} J(\Theta) = rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(l)}} rac{\partial a_i^{(l)}}{\partial z_i^{(l)}} rac{\partial z_i^{(l)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} \ (l=2,3,\ldots,L-1)$$

$$rac{\partial a_i^{(l)}}{\partial z_i^{(l)}} = rac{\partial g(z_i^{(l)})}{\partial z_i^{(l)}} = g(z_i^{(l)})(1-g(z_i^{(l)})) = a_i^{(l)}(1-a_i^{(l)})$$

$$rac{\partial z_i^{(l)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} = a_j^{(l-1)}$$

展开

$$egin{aligned} rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(l)}} &= \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_k^{(l+1)}} rac{\partial a_k^{(l+1)}}{\partial z_k^{(l+1)}} rac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_i^{(l)}}
ight] \ & rac{\partial a_k^{(l+1)}}{\partial z_k^{(l+1)}} &= a_k^{(l+1)} (1-a_k^{(l+1)}) \ & rac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_i^{(l)}} &= \Theta_{k,i}^{(l)} \end{aligned}$$

求得递推式

$$egin{aligned} rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(l)}} &= \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_k^{(l+1)}} rac{\partial a_k^{(l+1)}}{\partial z_k^{(l+1)}} rac{\partial z_k^{(l+1)}}{\partial a_i^{(l)}}
ight] \ &= \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_k^{(l+1)}} rac{\partial a_k^{(l+1)}}{\partial z_k^{(l+1)}} \Theta_{k,i}^{(l)}
ight] \ &= \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_k^{(l+1)}} a_k^{(l+1)} (1 - a_k^{(l+1)}) \Theta_{k,i}^{(l)}
ight] \end{aligned}$$

定义第 1 层第 i 个节点的误差为:

$$\begin{split} \delta_i^{(l)} &= \frac{\partial}{\partial z_i^{(l)}} J(\Theta) \\ &= \frac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(l)}} \frac{\partial a_i^{(l)}}{\partial z_i^{(l)}} \\ &= \frac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(l)}} a_i^{(l)} (1 - a_i^{(l)}) \\ &= \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[\frac{\partial J(\Theta)}{\partial a_k^{(l+1)}} \frac{\partial a_k^{(l+1)}}{\partial z_k^{(l+1)}} \Theta_{k,i}^{(l)} \right] a_i^{(l)} (1 - a_i^{(l)}) \\ &= \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[\delta_k^{(l+1)} \Theta_{k,i}^{(l)} \right] a_i^{(l)} (1 - a_i^{(l)}) \end{split}$$

$$egin{aligned} \delta_i^{(L)} &= rac{\partial J(\Theta)}{\partial z_i^{(L)}} \ &= rac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(L)}} rac{\partial a_i^{(L)}}{\partial z_i^{(L)}} \ &= rac{a_i^{(L)} - y_i}{(1 - a_i^{(L)})a_i^{(L)}} a_i^{(L)} (1 - a_i^{(L)}) \ &= a_i^{(L)} - y_i \end{aligned}$$

最终代价函数的偏导数为

$$\begin{split} \frac{\partial}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} J(\Theta) &= \frac{\partial J(\Theta)}{\partial a_i^{(l)}} \frac{\partial a_i^{(l)}}{\partial z_i^{(l)}} \frac{\partial z_i^{(l)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} \\ &= \frac{\partial J(\Theta)}{\partial z_i^{(l)}} \frac{\partial z_i^{(l)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} \\ &= \delta_i^{(l)} \frac{\partial z_i^{(l)}}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} \\ &= \delta_i^{(l)} a_j^{(l-1)} \\ &= \delta_i^{(l+1)} a_j^{(l)} \end{split}$$

总结

• 输出层误差

$$\delta_i^{(L)} = a_i^{(L)} - y_i$$

• 隐藏层误差

$$\delta_i^{(l)} = \sum_{k=1}^{s_{l+1}} \left[\delta_k^{(l+1)} \Theta_{k,i}^{(l)}
ight] a_i^{(l)} (1 - a_i^{(l)})$$

• 代价函数偏导项

$$rac{\partial}{\partial \Theta_{i,j}^{(l-1)}} J(\Theta) = \delta_i^{(l)} a_j^{(l-1)}$$

即

$$rac{\partial}{\partial \Theta_{i,j}^{(l)}} J(\Theta) = \delta_i^{(l+1)} a_j^{(l)}$$