

# 科研能力提升指南

作者：唐健凯 [Jack Tang tjk24@mails.tsinghua.edu.cn](mailto:Jack_Tang_tjk24@mails.tsinghua.edu.cn)

更新日期：2025年2月

GitHub： [Open\\_Research\\_Guide](#)

## 写在前面

在近期科创辅导和实验室带同学的过程中，发现很多同学对科研的基本流程和常用方法不太熟悉，又担心请教老师和师兄师姐会过于打扰，因此整理了一份入门级的科研基本要素指南，希望能帮大家更快速掌握科研的基本方法和技能，提升科研能力，早日成为科研大佬，也希望各位大佬在阅读过程中有任何问题或建议，可以贡献到这份指南中，让更多的同学受益。

## 0. 摘要

本文主要介绍了在计算机领域（尤其是人机交互和普适计算领域）如何提升科研能力的相关教程，包括如何检索阅读文献、如何复现文章算法、如何调试硬件、如何进行用户实验、如何撰写论文、如何正确提问等。

## 1. 如何检索阅读文献

### 1.1 去哪检索文献

- **中国知网**：中国知网是一个综合性的学术文献数据库，包含了中国学术期刊、学位论文、会议论文等，适合初步了解某个领域的研究现状，如需深入研究，建议使用如下的国际学术数据库。
- **Google Scholar**：谷歌学术是一个免费的学术搜索引擎，可以搜索出全球范围内的学术文献。还可以批量导出文献的Bibtex格式。
- **IEEE Xplore**：IEEE Xplore是IEEE出版的学术文献数据库，包含了IEEE出版的所有期刊、会议论文和标准。
- **ACM Digital Library**：ACM Digital Library是ACM出版的学术文献数据库，包含了ACM出版的所有期刊、会议论文和标准。
- **Springer**：Springer是一个全球性的出版集团，提供了大量的学术文献。

### 1.2 如何检索文献

- **关键词检索**：在Google Scholar、IEEE Xplore、ACM Digital Library、Springer等数据库中，输入关键词，可以检索到相关的学术文献。
- **引用检索**：在Google Scholar中，可以通过检索某篇文章的引用，找到引用了这篇文章的其他文章。
- **高级检索**：可以通过高级检索，设置检索条件，精确检索到相关的学术文献。例如需要检索“传感器”和“人体健康监测”的相关文献，可以设置检索条件为“传感器 AND 人体健康监测”。还可以设置检索条件为“传感器 OR 人体健康监测”，检索到包含“传感器”或“人体健康监测”的相关文献。

### 1.3 如何筛选文献

- 优先选择**相关性高、引用量高**的文献，可以通过Google Scholar查看文献的引用量。
- 优先选择**顶级学术会议/期刊**的文章，具体可以参考SCI和CCF分区：人工智能领域的顶会有**AAAI**、**IJCAI**、**CVPR**、**NeurIPS**、**ICML**等，顶刊有**IEEE TPAMI**、**IJCV**、**JMLR**、**TNNLS**等；人机交互与普适计算领域的顶会有**CHI**、**UIST**、**Ubicomp**、**NeurIPS**、**MobiCOM**等，顶刊有**IMWUT**、**TOCHI**、**IJHCS**、**Pervasive**等；生物医学领域的顶会有**MICCAI**、**EMBC**、**ISBI**等，顶刊有**IEEE TBME**、**IEEE TMI**、**IEEE JBHI**等。当然如果是在**Nature**、**Science**、**Cell**及其子刊等顶级期刊发表的文章，也是非常值得阅读的。
- 优先选择**近5年发表**的文献，以保证文献的新颖性和前沿性。
- 优先选择**开源代码**的文献，可以通过GitHub查看文献的代码是否开源。

### 1.4 如何阅读文献

阅读文献时，可以按照以下步骤进行：

- **泛读标题、摘要**：先阅读文献的标题和摘要，了解文献的主要内容。
- **略看引言、图表**：然后略看文献的引言、图表，了解文献的背景、实验结果和相较于前人的创新点。
- **深读方法、实验**：如果确认文章是和自己研究契合，接着深读文献的方法和实验部分，了解文献的具体实验设计和实验结果。
- **整理提炼**：读论文的目的通常不仅仅是了解单篇文献，而是服务后续的研究和论文写作，因此在阅读的过程中，往往需要整理提炼文献的关键信息和创新点。这里给了一个示例的阅读表格，经验上如果能阅读并填写30篇文献，就能对该领域有一个比较全面的了解。

题目	Bibtex	会议/期刊	链接	年份	*总结	*任务
Mmpd: multi-domain mobile video physiology dataset	@inproceedings{tang2023mmpd, title={Mmpd: multi-domain mobile video physiology dataset}, author={Tang, Jiankai and Chen, Kequan and Wang, Yuntao and Shi, Yuanchun and Patel, Shwetak and McDuff, Daniel and Liu, Xin}, booktitle={2023 45th Annual International Conference of the IEEE Engineering in Medicine & Biology Society (EMBC)}, pages={1--5}, year={2023}, organization={IEEE}}	EMBC 2023}	<a href="#">链接</a>	2023	提出了一个33人的跨肤色跨环境rPPG数据集MMPD, 并使用4种算法系统评估了数据集的可靠性	前置摄像头测心率

## 1.5 如何管理文献（Zotero）

- **Zotero**：Zotero是一个开源的文献管理工具，可以帮助你管理文献、生成参考文献、导出文献等。可以通过Zotero将你的文献整理成文件夹，方便查找和管理。还可以通过Zotero的插件，实现文献的翻译、阅读、总结、对比和基础写作等功能。具体的使用方法参考B站视频：<https://www.bilibili.com/video/BV1WtF7emEkm>

## 2. 如何复现文章算法

### 2.1 什么样的算法值得复现

选择具备以下特征的算法优先复现：

- **代码完整度**：作者开源了核心代码和预训练模型,并且提供了环境配置文件和数据集下载链接。GitHub社区有一定的讨论和已回复的Issues。
- **高影响力**：被顶会/顶刊收录且引用量高（如CVPR/NeurIPS论文），在GitHub的Star数量多。

示例：复现rPPG-Toolbox时，作者提供了完整的代码、数据集和环境配置，且论文被NeurIPS收录，GitHub Star数超过500。

### 2.2 前期准备

#### 2.2.1 服务器连接

- **命令行配置免密登录**：ssh-keygen -t rsa 生成密钥对，将公钥 id\_rsa.pub 发送给管理员添加到服务器的 ~/.ssh/authorized\_keys 文件
- **命令行连接**：ssh user@ip，无需输入密码应该连接成功。
- **\*\*VSCode连接**：\*\*安装Remote-SSH插件，输入 ssh user@ip 连接服务器。需要配置私钥文件路径： ~/.ssh/id\_rsa 。VSCode配置文件如下：

```
Host 10.1.1.1 (服务器ip)
  User root (服务器用户名)
  HostName 10.1.1.1 (服务器ip)
  IdentityFile ~/.ssh/id_rsa (私钥文件路径)
```

- **验证GPU状态**：nvidia-smi 查看显存占用，同时推荐安装 nvidia-smi 查看GPU使用情况。
- **创建个人文件夹**：mkdir -p /mnt/data/user （user为用户名，具体的路径请联系管理员，传统的路径为 /home/user，可能会有权限问题和存储空间问题）

示例：通过 ssh user@10.1.1.1 （具体ip请联系管理员）连接实验室服务器

## 2.2.2 环境配置

- 使用Conda创建虚拟环境： `conda create -n repro python=3.8`，虚拟环境的名字通常为项目名称或者你的姓名首字母缩写。
- 安装基础依赖： `pip install -r requirements.txt` 或 `conda create -f environment.yml`
- 特殊依赖处理：CUDA版本需与PyTorch匹配(请到Pytorch官网：<https://pytorch.org/get-started/previous-versions/> 查看对应版本)
- 解决网速限制：可以对conda或者pip进行镜像源的配置，加快下载速度，如清华源、阿里源，conda的配置文件在 `~/.condarc`，pip的配置文件在 `~/.pip/pip.conf`。如果是因为服务器网速带宽限制，推荐复制已有环境，避免重复下载依赖包。

示例：安装PyTorch时指定版本 `pip install torch==1.12.1+cu113`

## 2.2.3 代码下载

- 从GitHub克隆仓库： `git clone https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox`
- \*\*检查分支版本：\*\*切换到论文对应commit

示例：使用 `git checkout a1b2c3d` 回退到实验版本

## 2.2.4 数据集下载

- 官方渠道获取：论文附录/项目官网，注意部分数据集需要申请许可。
- 数据集预处理：注意标注格式转换、数据集划分

示例：下载UBFC-rPPG:<https://drive.google.com/drive/folders/1o0XU4gTlo46YfwaWjlgbtCncc-oF44Xk>

## 2.2.5 硬盘挂载

如果你的数据集较大且无法直接下载到服务器，可以通过硬盘挂载的方式将数据集传输到服务器上。

- 查看硬盘： `sudo fdisk -l`
- 查看分区： `ls /dev/sd*` 或 `lsblk`
- 挂载硬盘： `sudo mount /dev/sdb1 /mnt/data`（sdb1为硬盘分区，/mnt/data为挂载点）
- 取消挂载： `sudo umount /mnt/data`
- 配置开机自动挂载： `sudo vim /etc/fstab`，添加 `/dev/sdb1 /mnt/data ext4 defaults 0 0`（ext4为硬盘格式，可根据实际情况修改，部分硬盘可能不支持自动挂载，需要提前确认）

## 2.3 复现步骤

### 2.3.1 环境检验

- Python版本检验：

```
python --version
```

- 验证CUDA可用性：

```
import torch
print(torch.cuda.is_available())
```

输出 True 表示GPU可用。

### 2.3.2 数据预处理

- 数据集加载：从原始文件中读取数据，通常需要写一个 `data_loader.py` 文件,如果有多个数据集，可以写一个类，其他数据集继承这个类。
- 数据预处理：对数据进行预处理，包括对坏数据的清洗和标注，以及对数据的格式转换和归一化处理，和如数据增强、标准化等。
- 数据集划分：将数据集划分为训练集、验证集和测试集，通常按照6:2:2的比例划分。注意，划分时要确保是跨样本划分，即同一个样本不会同时出现在训练集、验证集和测试集中。
- 数据可视化：对数据进行可视化，查看数据的分布和特征，以便更好地理解数据。

示例：对UBFC-rPPG数据集进行数据预处理，包括读取数据、数据格式转换、数据归一化、数据集划分和数据可视化。可以参考代码库：

[https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox/tree/main/dataset/data\\_loader](https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox/tree/main/dataset/data_loader)

### 2.3.3 模型训练

- 模型选择：选择合适的模型，通常可以参考论文中的模型结构和超参数设置，通过命令行或者配置文件设置模型的超参数。

- **损失函数**：选择合适的损失函数，通常可以参考论文中的损失函数设置，也可以根据实际情况选择适合的损失函数，一般分类问题使用交叉熵损失函数（PyTorch中为 `nn.CrossEntropyLoss`），回归问题使用均方误差损失函数（PyTorch中为 `nn.MSELoss`）。
- **优化器**：选择合适的优化器，通常可以参考论文中的优化器设置，也可以根据实际情况选择适合的优化器，一般可以使用**Adam优化器**（PyTorch中为 `torch.optim.Adam`）。
- **训练过程记录**：在训练过程中，建议记录训练损失、验证损失、训练准确率、验证准确率等指标，同时绘制随轮次变化的训练损失和验证损失曲线，以便更好地了解模型的训练情况。
- **模型保存**：在训练过程中，可以保存模型的参数，以便后续模型的评估和模型预测。通常会保存模型的最佳参数或每隔一定轮次保存一次模型参数，避免训练过程中模型参数的丢失和占用过多的存储空间。
- **模型评估**：在训练结束后，可以对模型进行评估，计算模型在测试集上的准确率、精确率、召回率、F1值等指标，以便更好地了解模型的性能。
- **模型对比**：可以将复现的模型与原文中的模型进行对比，计算两者的性能差距，以便更好地了解模型的复现情况。

示例：使用PyTorch训练PPG相关的多个模型，设置模型的超参数、损失函数、优化器，记录训练过程，保存模型参数，评估模型性能，对比原文模型的性能。可以参考代码库：[https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox/tree/main/neural\\_methods](https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox/tree/main/neural_methods)

## 2.3.5 结果分析

- **结果可视化**：对模型的评估结果进行可视化，绘制混淆矩阵、ROC曲线、PR曲线等图表，回归任务可以绘制预测值和真实值的散点图，Bland-Altman图等。
- **结果解释**：对模型的评估结果进行解释，纵向对比不同模型的输出结果分布，以便更好地理解模型的性能。重点可以关注bad case，找出模型预测错误的样本，分析错误的原因，提出改进的方案。
- **结果总结**：对模型的评估结果进行总结，确保控制单一变量，研究是何种因素导致模型性能的提升或下降，并确保结果的可复现性。

## 2.4 如何确保你的工作可以被复现

你是否经常遇到这样的情况：在复现论文算法时，遇到了各种各样的问题，比如环境配置、代码写作规范、实验记录可视化、一站式config文件、环境配置文件等。有时候过了一段时间，你再次打开代码，发现自己已经忘记了当时的环境配置和实验记录，导致无法复现当时的工作。

这些问题不仅会影响你的工作效率，还会影响你的科研能力提升。因此，我们需要确保我们的工作可以被复现，以便更好地提升我们的科研能力。

### 2.4.1 GitHub版本管理

不要使用命令的方式如 `main_v1.py` 这样的方式来管理代码版本，而是使用GitHub来管理代码版本，以便更好地追踪代码的修改历史。

- **创建代码仓库**：先在GitHub上创建一个代码仓库，将你的代码上传到GitHub上，以便更好地管理你的代码。命令行操作如下：

```
git init
git add .
git commit -m "first commit"
git branch -M main
git remote add origin "your repository url"
```

- **版本控制**：在GitHub上使用版本控制，每次修改代码后，都要提交代码到GitHub上，以便更好地追踪代码的修改历史。命令行操作如下：

```
git add .
git commit -m "update code"
git push -u origin main
```

- **分支管理**：GitHub上使用分支管理，可以创建不同的分支，分别用于开发、测试、发布等不同的环境，以便更好地管理你的代码。命令行操作如下：

```
git branch dev
git checkout dev
git push origin dev
```

- **Pull Request**：在GitHub上使用Pull Request，可以将你的代码提交到主分支，让其他人进行代码审查，以便更好地提升代码的质量。命令行操作如下：

```
git checkout main
git pull
git checkout dev
git merge main
git push
```

- **GitHub Readme：**一定要在GitHub上使用Readme，详细将你的项目介绍、使用方法、贡献者等信息用Markdown语言写在Readme上，以便更好地展示你的项目，否则别人可能无法理解你的项目。命令行操作如下：

```
echo "# project" >> README.md
git add README.md
git commit -m "add README"
git push -u origin main
```

- **Issues管理：**在GitHub上使用Issues管理，可以将你的问题和建议提交到Issues上，让其他人进行讨论和解决，以便更好地提升你的工作效率。命令行操作如下：

```
git checkout -b issue1
git add .
git commit -m "fix issue1"
git push origin issue1
```

- **GitHub 网站搭建：**在GitHub上使用GitHub Pages，可以将你的项目网站托管在GitHub上，以便更好地展示你的项目。命令行操作如下：  
示例：使用GitHub Pages搭建项目网站，可以参考GitHub Pages官方文档：<https://docs.github.com/en/pages>

## 2.4.2 代码写作规范

- **代码注释：**在代码中添加注释，解释代码的功能、输入输出、实现原理等信息，以便更好地理解代码。命令行操作如下：

```
# This is a comment
You can also write a paragraph of comments to introduce the function of the code. You can start with `"""` and end with `"""`.
```

## 2.4.3 实验记录可视化

- **实验输入记录：**模型训练前，可以通过批量抽样的方式，将训练数据的输入和标签保存为图片预览，以便更好地了解数据的分布和特征。
- **训练过程记录：**实验过程中，可以使用 TensorBoard 和 wandb 进行实验记录可视化，记录训练损失、验证损失、训练准确率、验证准确率等指标，同时绘制随轮次变化的训练损失和验证损失曲线，以便更好地了解模型的训练情况。
- **实验结果记录：**实验结束后，自动化地保存实验结果，包括模型参数、模型评估结果、模型预测结果等信息，同时自动化绘制混淆矩阵、ROC曲线、PR曲线等图表。

## 2.4.4 一站式config文件

- **配置文件：**在代码中使用配置文件，将模型的超参数、损失函数、优化器等信息保存在配置文件中，以便更好地管理模型的超参数，同时可以通过修改配置文件来调整模型的超参数；将数据集的路径、数据集的格式、数据集的划分等信息保存在数据集配置文件中，以便更好地管理数据集的配置，同时可以通过数据集配置文件来配置数据集，提高代码的可复现性。

示例：使用 `yaml` `json` `toml` 等配置文件，将数据集、实验设置、模型超参数等信息保存在配置文件中，以便更好地管理实验配置，提高代码的可复现性。参考代码库：[https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox/tree/main/configs/train\\_configs](https://github.com/ubicomplab/rPPG-Toolbox/tree/main/configs/train_configs)

## 2.4.5 环境配置文件

- **环境配置文件：**在代码中使用 `requirements.txt` 或 `environment.yml` 文件，将代码的依赖包、Python版本、CUDA版本等信息保存在环境配置文件中，以便更好地配置代码的运行环境，同时可以通过环境配置文件来配置代码的运行环境，提高代码的可复现性。

## TODO

- ☐ 如何调试硬件
- ☐ 如何进行用户实验
- ☐ 如何撰写论文

