

Agenda

Índice

1. Presentación	1
1.1. ¿Quienes somos?	1
1.2. Requisitos	3
2. Arduino	3
2.1. Intro	3
2.2. Montaje	3
2.3. Movimiento	4
2.4. Sensor	5

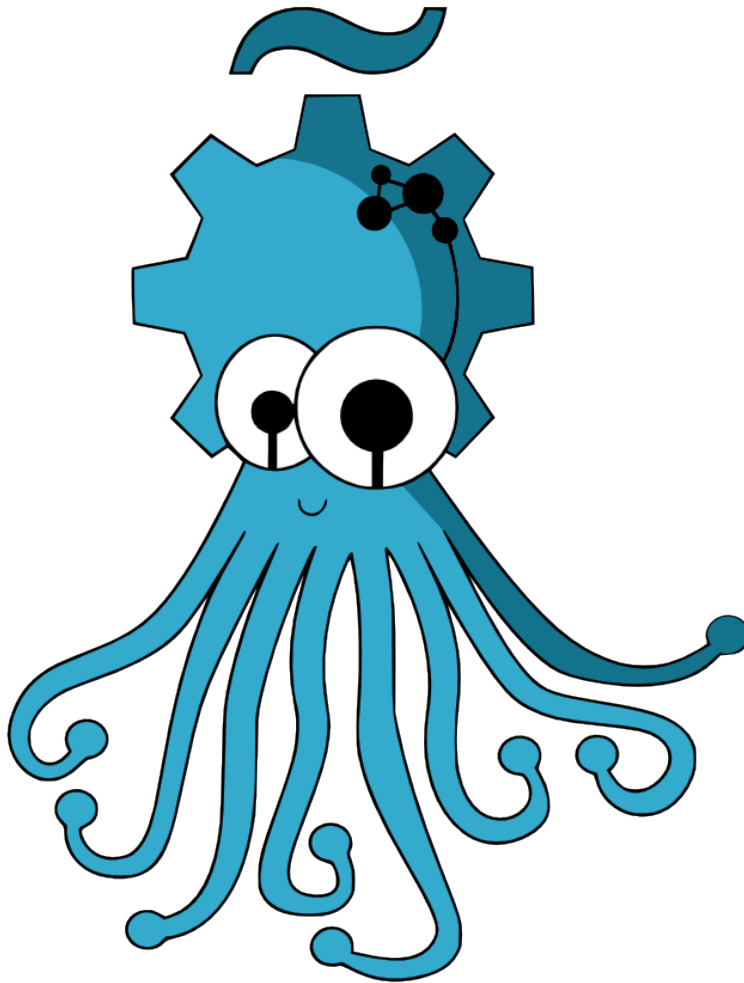
1. Presentación

1.1. ¿Quienes somos?

Bricolabs y la OSHWDem



<http://bricolabs.cc/>



<http://oshwdem.org>

Ponentes

- @ctemes
- Eukelade @pepdiz
- Milo

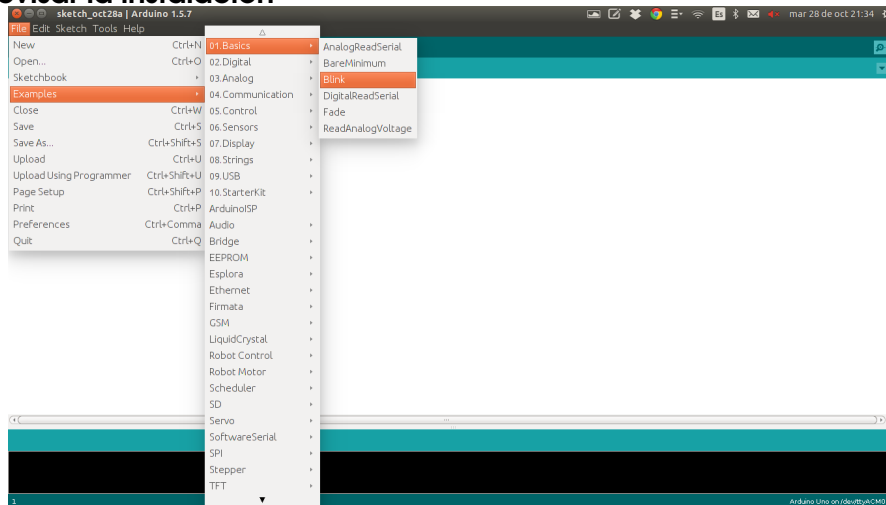
- @salvari

Asistentes

- ¿Quién conoce el Arduino?
- ¿Quién conoce Processing?
- ¿Traéis los deberes hechos? ;)

1.2. Requisitos

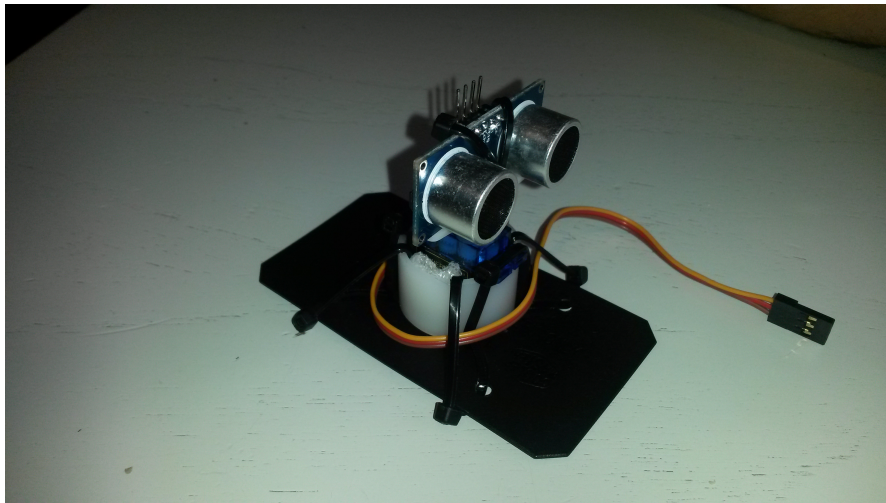
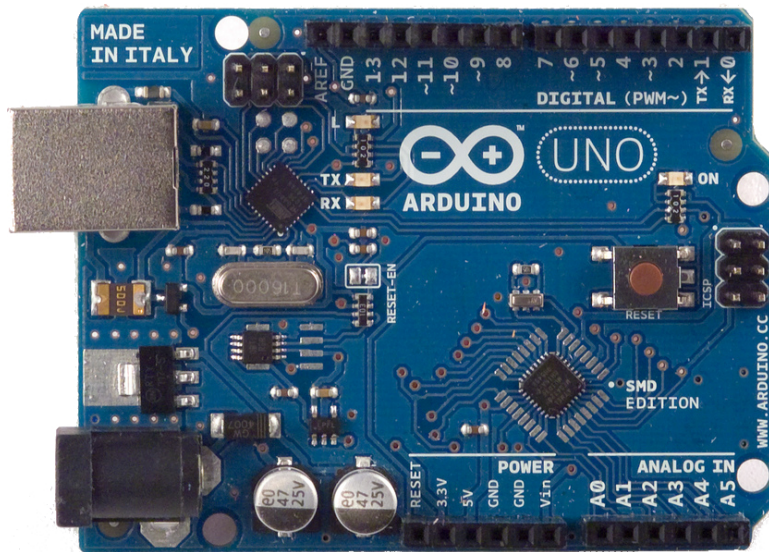
Revisar la instalación



2. Arduino

2.1. Intro

SODAR



Arduino

[Página Principal](#) [Foto Familia](#)

2.2. Montaje

Montaje I

[Foto del soporte](#)

Montaje II

[Esquema Fritzing](#)

2.3. Movimiento

Estructura de un programa Arduino

```
#include <Servo.h>

#define SERVO_PWM_PIN 9

Servo myservo;

/*-----
  setup
  Se ejecuta una sola vez al principio del programa. O cuando el arduino
  se resetea.
  -----*/
void setup() {

}

/*-----
  loop
  Se ejecuta siempre, hasta el fin de los tiempos :-
  -----*/
void loop() {

}
```

Servo

Foto del servo

Fundido a Código de Invocación del servo

Barridos

Foto de un radar (de verdad)

Una solución

Nuestra solución

2.4. Sensor

Sensor ultrasonidos

Foto sensor

Fundido a Características técnicas

Protocolo

Diagrama de señales