Санкт-Петербургский Политехнический Университет им. Петра Великого

Институт прикладной математики и механики Кафедра прикладной математики

Отчёт по лабораторной работе №2 по дисциплине "Математическая статистика"

Характеристики положения выборки

Выполнил студент:

Мишутин Д. В.

Группа:

3630102/70301

Проверил:

К.ф.-м.н., доцент

Баженов Александр Николаевич

Санкт-Петербург

2020 г.

Оглавление

1 Постановка задачи	.3
2 Теория	. 3
3 Реализация	.4
4 Результаты	. 4
5 Обсуждение	.6
6 Выводы	.6
7 Литература	.6
8 Приложения	. 7
Список таблиц	
Стандартное нормальное распределение	4
Стандартное распределение Коши	5
Распределение Лапласа	5
Распределение Пуассона	5
Равномерное распределение	5

1 Постановка задачи

Любыми средствами сгенерировать выборки с мощностями 10, 100 и 1000 элементов для 5 распределений. Для каждой выборки вычислить следующие характеристики положения:

 $avrg(выборочное\ cpeднеe), med\ x\ , Z_{R}, Z_{Q}, Z_{tr}, npu\ rpprox rac{n}{4}.$ Построить по ним таблицы.

Распределения:

• Стандартное нормальное распределение:

$$N(x,0,1) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{\frac{-x^2}{2}}$$
(1.1)

• Стандартное распределение Коши:

$$C(x,0,1) = \frac{1}{\pi(1+x^2)}$$
 (1.2)

• Распределение Лапласа:

$$L\left(x,0,\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = \frac{1}{\sqrt{2}}e^{-\sqrt{2}|x|} \tag{1.3}$$

• Распределение Пуассона:

$$P(k,10) = \frac{10^k}{k!} e^{-10} \tag{1.4}$$

• Равномерное распределение:

$$U(x, -\sqrt{3}, \sqrt{3}) = \begin{cases} \frac{1}{2\sqrt{3}}, npu|x| \le \sqrt{3} \\ 0, npu|x| > \sqrt{3} \end{cases}$$
 (1.5)

2 Теория

Характеристики положения:

• Выборочное среднее:

$$avrg = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i \tag{2.1}$$

• Выборочная медиана:

$$med x = \begin{cases} x_{k+1}, n=2k+1 \\ \frac{1}{2}(x_k + x_{k+1}), n=2k \end{cases}$$
 (2.2)

• Полусумма экстремальных значений:

$$Z_R = \frac{1}{2} \left(x_1 + x_n \right) \tag{2.3}$$

• Полусумма квартилей:

$$Z_{Q} = \frac{1}{2} \left(Z_{\frac{1}{4}} + Z_{\frac{3}{4}} \right) \tag{2.4}$$

• Усечённое среднее:

$$Z_{tr} = \frac{1}{n - 2r} \sum_{i=r+1}^{n-r} x_i \tag{2.5}$$

3 Реализация

Был использован язык *Python 3.8.2*: модуль *питру* для генерации выборок с различными распределениями и математических расчётов, модуль *pandas* для оптимального хранения статистических данных и функция *display* из модуля *IPython.display* для их корректного отображения в таблицах.

После вычисления характеристик положения 1000 раз, для каждой характеристики находятся их средние значения и дисперсии:

$$E(z) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} z_{i}$$
(3.1)

$$D(z) = E(z^2) - E^2(z)$$
 (3.2)

4 Результаты

Таблица 1 Стандартное нормальное распределение

n=10	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0.01	0.01	0.02	0	0.28
D(z)	0.097848	0.12874	0.190887	0.11015	0.109265
n=100	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0	0	0	-0	0.03
D(z)	0.009964	0.015673	0.093959	0.012457	0.011819
n=1000	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0	0	-0	0	0
D(z)	0.00094	0.001552	0.062108	0.00116	0.001157

Таблица 2 Стандартное распределение Коши

n=10	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	-12.31	0	-61.48	-0.02	0.65
D(z)	161834.04706 9	0.276286	4045976.36516	0.750808	0.918042
n=100	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	-0.52	-0	-24.32	-0.01	0.03
D(z)	875.221257	0.02564	2090211.365057	0.05555	0.028177
n=1000	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	-0.4	0	-198.59	-0	0
D(z)	520.951391	0.002476	128259873.76448 1	0.004587	0.002515

Таблица 3 Распределение Лапласа

n=10	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0	0.01	0	0	0.23
D(z)	0.098106	0.066493	0.405711	0.085741	0.078464
n=100	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0	0	-0	0	0.02
D(z)	0.010295	0.005968	0.419241	0.010031	0.006175
n=1000	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0	0	0.02	0	0
D(z)	0.00102	0.000534	0.404961	0.00103	0.000639

Таблица 4 Распределение Пуассона

n=10	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	9.98	9.82	10.29	9.89	10.74
D(z)	0.939362	1.378308	1.653056	1.114103	1.202277
n=100	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	10.01	9.85	11	9.91	9.95
D(z)	0.098454	0.202596	0.987738	0.156002	0.121359
n=1000	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	10	10	11.66	9.99	9.87
D(z)	0.010283	0.002991	0.689351	0.004562	0.010918

Таблица 5 Равномерное распределение

n=10	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	-0.03	-0.03	-0.01	-0.03	0.29
D(z)	0.09994	0.228635	0.048268	0.138834	0.156282
n=100	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}
E(z)	0	0	0	0	0.04
D(z)	0.009809	0.028060	0.000538	0.014772	0.019582
n=1000	avrg	med x	Z_R	Z_Q	Z_{tr}

E(z)	0	-0	-0	0	0
D(z)	0.00096	0.00287	0.000006	0.001504	0.001887

5 Обсуждение

При вычислении средних значений пришлось отбрасывать некоторое число знаков после запятой, так как получаемая дисперсия не могла гарантировать получаемое точное значение.

Иными словами, дисперсия может гарантировать порядок точности среднего значения только до первого значащего знака после запятой в дисперсии включительно.

Единственным исключением (в отбрасывании знаков после запятой) стало стандартное распределение Коши, так как оно имеет бесконечную дисперсию, а значит может гарантировать сколь угодно большую точность.

6 Выводы

В процессе работы вычислены значения характеристик положения для каждого из 5 распределений на выборках фиксированных мощностей и получены следующее ранжирование характеристик положения:

1. Стандартное нормальное распределение:

$$Z_R < Z_{tr} < med \ x < avrg < Z_Q$$

2. Стандартное распределение Коши:

$$Z_R$$
Z_QZ_{tr}

3. Распределение Лапласа:

$$med x < avrg < Z_O < Z_{tr} < Z_R$$

4. Распределение Пуассона:

$$Z_O < med x < Z_{tr} < avrg < Z_R$$

5. Равномерное распределение:

$$med x < Z_R < Z_Q < avrg < Z_{tr}$$

7 Литература

Основы работы с питру (отдельная глава курса)

Pandas обзор

8 Приложения

Код лабораторной