

## Temă proiect

Am două pisici, iar situația meselor este mereu o provocare, mai ales în weekend-uri. La sfârșitul săptămânii, când plec acasă, le umplu bolurile cu speranța că își raționalizează mâncarea în cele două zile în care lipsesc. Când revin la Timișoara, ambele boluri sunt goale și pisicile înfometate.

De aceea m-am gândit să fac un bol inteligent de hrănire, care să dea mâncare la anumite ore. Acest lucru îl fac posibil cu ajutorul unui modul de ceas. Ca și output-uri voi avea un LCD, care va afișa ora curentă, un servomotor, care va deschide rezervorul de mâncare, și un buzzer care va semnaliza că este timpul pentru masă.

A doua problemă a pisicilor mele este că mănâncă în ritmuri diferite, și foarte des se ajunge ca una să mănânce porțiile amândurora. Această problemă m-a determinat să adaug o clapetă bolului, care să se deschidă cu ajutorul unui servomotor (OUTPUT). Această clapetă va avea atașat un cititor RFID (INPUT), care se va deschide doar în prezența unui tag, care va fi atașat de zgarda pisicii. Astfel, fiecare pisică își va mânca porția în ritmul ei.