

Análisis de Fourier: SERIE DE FOURIER

- Propiedades de la TF:
 - La convolución de 2 funciones
- Introducción a sistemas lineales
- Aplicaciones de contexto a sistemas LTI

Propiedades de la Transformada de Fourier

- $\mathcal{L}(f(t) * g(t)) = \mathcal{L}(f(t)) \cdot \mathcal{L}(g(t))$
- $\mathcal{F}(f(t) * g(t)) = \mathcal{F}(f(t)) \cdot \mathcal{F}(g(t))$

□ Propiedades de la transformada de Fourier

9. $\mathcal{F}[-jtf(t)] = F'(w) = \frac{dF(w)}{dw}$

* $\mathcal{F}(-jtf(t)) = F'_{\omega}$

* $\mathcal{F}(f'(t)) = (j\omega)F_{\omega}$

* $\mathcal{F}(f''(t)) = (j\omega)^2 F_{\omega}$

10. $(f * g)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x)g(t-x)dx$ **Convolución de f(t) y g(t)** * $f(t) * g(t) = g(t) * f(t)$

a) $f(t) * \delta(t) = f(t)$ a') $f(t) * \delta(t-T) = f(t-T)$

b) $\mathfrak{F}[f(t) * g(t)] = F(w) G(w) \Rightarrow \mathcal{F}(f(t) * g(t)) = \mathcal{F}(f(t)) \cdot \mathcal{F}(g(t))$

11. Para $f(t)$ función real tenemos el **teorema de Parseval**.

$$\int_{-\infty}^{\infty} |f(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |F(w)|^2 dw$$

Propiedades de la Transformada de Fourier

Ejemplo 1.

$$G(w) = \frac{1}{(1+jw)^2}$$

Halle la transformada inversa de Fourier empleando la convolución de 2 funciones :

$$G(w) = \frac{1}{1+jw} \cdot \frac{1}{1+jw} \stackrel{= \mathcal{F}(g(t))}{\text{?}}$$

$$G(w) = \frac{1}{jw+1} \cdot \frac{1}{jw+1} = \mathcal{F}(e^{-t}u(t)) \mathcal{F}(e^{-t}u(t))$$

$\mathcal{F}(g(t)) = \mathcal{F}(e^{-t}u(t) * e^{-t}u(t))$

$$g(t) = (e^{-t}u(t)) * (e^{-t}u(t)) = \int_{-\infty}^{\infty} \underbrace{e^{-x}u(x)}_{e^{-t+x}} \cdot \underbrace{e^{-(t-x)}u(t-x)}_{e^{-t-x}} dx = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t} \cdot \mu_{(x)} \cdot \mu_{(t-x)} dx$$

Notar que: $u(x) = 1$, si $x > 0$

$u(t-x) = 1$, si $t-x > 0 \rightarrow x < t$

\rightarrow Si $0 < x < t$: $u(x) = 1$ y $u(t-x) = 1$

$$\text{Luego: } g(t) = \int_0^t e^{-t} (1)(1) dx = te^{-t}$$

$e^{-t} \cdot x \Big|_0^t = e^{-t}(t-0)$

12	$(f * g)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(u)g(t-u)du$	$F(w)G(w)$
----	---	------------

14	$\mathcal{F}(e^{-at}u(t)) = \frac{1}{jw+a}, a > 0$
----	--

$(*) \mathcal{F}(e^{-1t}u(t)) = \frac{1}{jw+1}$
(con $a=1$)

$\mathcal{F}(f(t)) \cdot \mathcal{F}(g(t)) = \mathcal{F}(f(t) * g(t))$

$\mu(x) = \begin{cases} 1, & x > 0 \\ 0, & x \leq 0 \end{cases}$

$\mu(t-x) = \begin{cases} 1, & t > x \\ 0, & t \leq x \end{cases}$

$0 < x < t$

Ejercicios de la Transformada de Fourier

45	Sea f función periódica: $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} c_n \cdot e^{jn\omega_0 t}$	$2\pi \sum_{n=-\infty}^{+\infty} c_n \cdot \delta(\omega - n\omega_0)$
----	--	--



Ejemplo 2. Hallar transformada de Fourier del tren de pulsos

Periodo: T=4: cuando la $f(t)$ es periódica se debe hallar su serie de Fourier de $f(t)$:

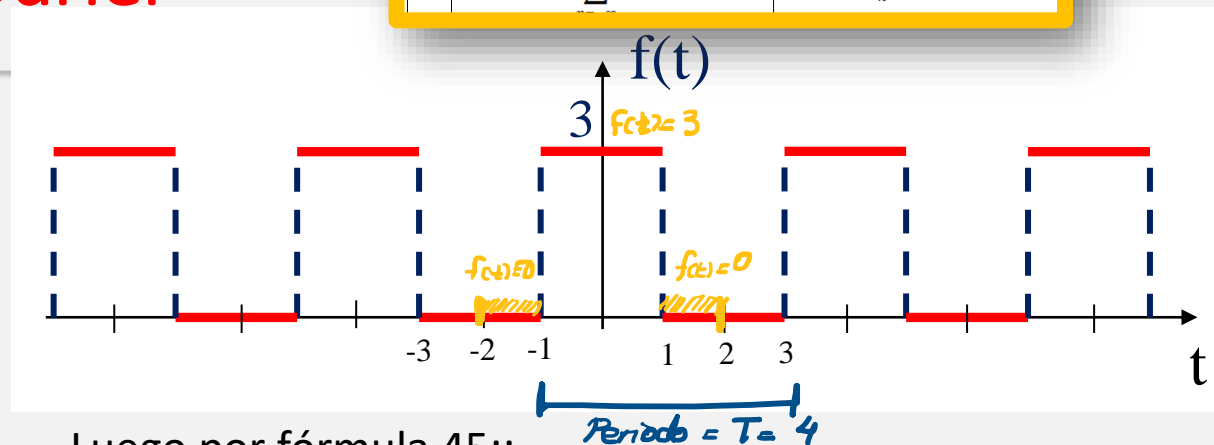
$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{jn\omega_0 t} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{SERIE DE} \\ \text{FOURIER} \\ \text{COMPLETO.} \end{array} \right.$$

$$(*) \quad c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt = \frac{1}{4} \int_{-2}^2 f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt$$

$$c_n = \frac{1}{4} \int_{-1}^1 3 e^{-jn\omega_0 t} dt = \frac{3}{4} \cdot \frac{e^{-jn\omega_0 t}}{-jn\omega_0} \Big|_{-1}^1$$

$$c_n = \frac{3}{4} \cdot \frac{(e^{-jn\omega_0} - e^{jn\omega_0})}{-jn\omega_0} = \frac{3}{4} \cdot \frac{e^{jn\omega_0} - e^{-jn\omega_0}}{jn\omega_0}$$

$$c_n = \frac{3}{4} \cdot \frac{2j \operatorname{sen}(n\omega_0)}{jn\omega_0} = \frac{3}{2} \cdot \frac{\operatorname{sen}(n\omega_0)}{n\omega_0}$$



Luego por fórmula 45..

$$\mathfrak{F}(f(t)) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n \delta(\omega - n\omega_0)$$

$$\mathfrak{F}(f(t)) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{3}{2} \cdot \frac{\operatorname{sen}(n\omega_0)}{n\omega_0} \delta(\omega - n\omega_0)$$

$$\mathfrak{F}(f(t)) = 3\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{\operatorname{sen}(n\omega_0)}{n\omega_0} \delta(\omega - n\omega_0) \quad (n \neq 0)$$

Siendo $\omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \frac{\pi}{2}$.

$$(*) \quad c_n \quad n=0: \quad c_0 = \frac{1}{4} \int_{-2}^2 f(t) e^{0} dt$$

$$c_0 = \frac{1}{4} \int_{-1}^1 3 dt = \frac{3}{2}$$

Resp:

$$\mathfrak{F}(f(t)) = \frac{3}{2} + 2\pi \sum_{\substack{n=-\infty \\ n \neq 0}}^{\infty} c_n \delta(\omega - n\omega_0)$$

$$* \quad \frac{e^{j\theta} - e^{-j\theta}}{2j} = \operatorname{sen} \theta$$

$$e^{j\theta} - e^{-j\theta} = 2j \operatorname{sen} \theta$$

$$\int t e^{bt} dt = \frac{e^{bt}(bt - 1)}{b^2} + C$$

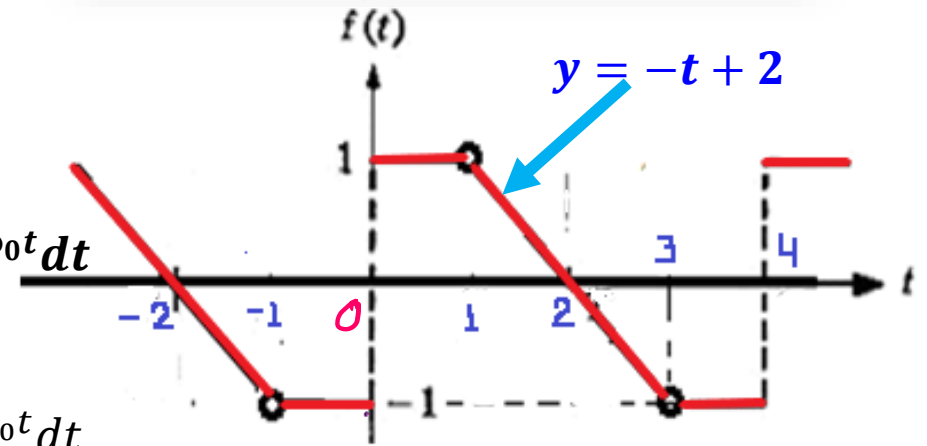
Ejercicios de la Transformada de Fourier

Ejemplo 3. Hallar transformada de Fourier de la señal

Hallemos la serie de Fourier de $f(t)$ con $T=4$: $f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{jn\omega_0 t}$

$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt = \frac{1}{4} \int_{-2}^2 f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt = \frac{1}{4} \int_{-1}^3 f(t) e^{-jn\omega_0 t} dt$$

$$c_n = \frac{1}{4} \int_{-1}^0 (-1) e^{-jn\omega_0 t} dt + \frac{1}{4} \int_0^1 (1) e^{-jn\omega_0 t} dt + \frac{1}{4} \int_1^3 (-t + 2) e^{-jn\omega_0 t} dt$$



$$* c_n = \frac{1}{4} \left[\frac{2 - e^{jn\omega_0} + e^{-3jn\omega_0}}{jn\omega_0} + \frac{e^{-3jn\omega_0} - e^{-jn\omega_0}}{j^2 n^2 \omega_0^2} \right]$$

$$c_n = \frac{1}{4} \left[-\frac{e^{-jn\omega_0 t}}{-jn\omega_0} \Big|_{-1}^0 + \frac{e^{-jn\omega_0 t}}{-jn\omega_0} \Big|_0^1 + 2 \frac{e^{-jn\omega_0 t}}{-jn\omega_0} \Big|_1^3 - \int_1^3 t e^{-jn\omega_0 t} dt \right]$$

$$c_n = \frac{1}{4} \left[\frac{1 - e^{jn\omega_0}}{jn\omega_0} - \frac{e^{-jn\omega_0} - 1}{jn\omega_0} - 2 \frac{e^{-3jn\omega_0} - e^{-jn\omega_0}}{jn\omega_0} - \frac{e^{-jn\omega_0 t}(-jn\omega_0 t - 1)}{j^2 n^2 \omega_0^2} \Big|_1^3 \right]$$

$$c_n = \frac{1}{4} \left[\frac{2 - e^{jn\omega_0} + e^{-jn\omega_0} - 2e^{-3jn\omega_0}}{jn\omega_0} - \frac{e^{-3jn\omega_0}(-3jn\omega_0 - 1)}{j^2 n^2 \omega_0^2} + \frac{e^{-jn\omega_0}(-jn\omega_0 - 1)}{j^2 n^2 \omega_0^2} \right]$$

Luego:

Reemplazar c_n .

$$\mathfrak{F}(f(t)) = 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n \delta(\omega - n\omega_0)$$

Introducción a sistemas lineales

- Denotamos por $x_i(t)$ a las entradas arbitrarias, $y_i(t)$ sus respectivas respuestas, donde $i=1, 2, \dots$

Un sistema se llama lineal si por ejemplo para la entrada

$$x(t) = a_1 x_1(t) + a_2 x_2(t) \text{ la respuesta es } y(t) = a_1 y_1(t) + a_2 y_2(t)$$

- Sea $x(t)$ una entrada arbitraria, $y(t)$ su respectiva respuesta.

Un sistema se llama invariante en el tiempo si para la entrada

$$x(t + t_0) \text{ se tiene la respuesta } y(t + t_0)$$

Introducción a sistemas lineales

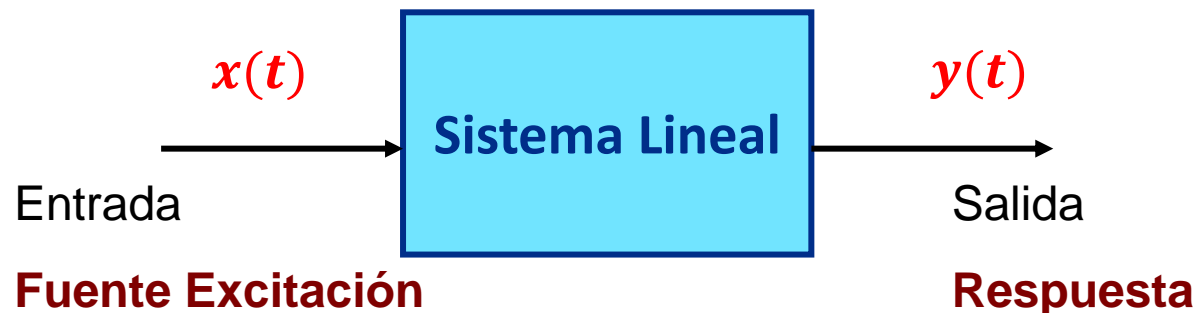
❑ SISTEMA LINEAL INVARIANTE EN EL TIEMPO

Un sistema se llama lineal si la función de entrada(o función de excitación) y la función de salida(o función de respuesta) están relacionadas por una ecuación diferencia lineal con coeficientes constantes. Es decir:

$$a_n \frac{d^n y(t)}{dt^n} + \dots + a_0 y(t) = b_m \frac{d^m x(t)}{dt^m} + \dots + b_0 x(t)$$

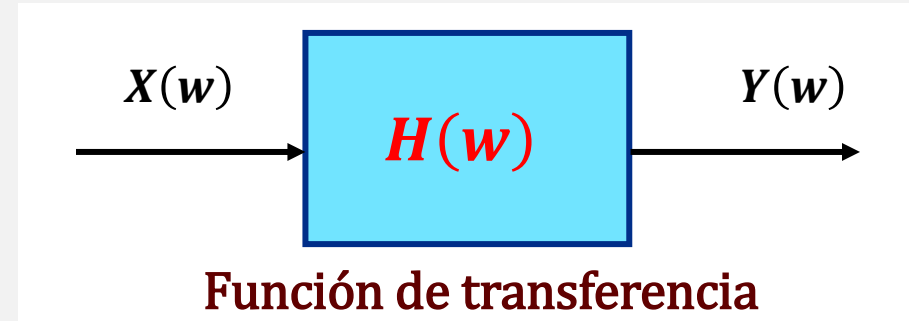
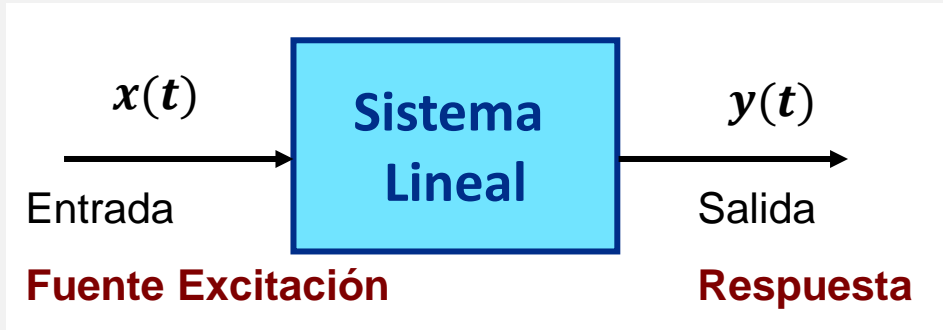
Y bajo la condición de **reposo inicial** (sistema causal). Es decir, si $x(t) = 0$,para $t \leq t_0$, entonces suponemos que $y(t) = 0$ para $t \leq t_0$

Diremos que este sistema lineal es llamado, también, **sistema LTI** (lineal invariante en el tiempo) continuo.



Introducción a sistemas lineales

- ❑ Vamos a suponer que los sistemas LTIs **son sistemas estables** de entrada acotada/salida acotada (bounded-input/bounded output-**BIBO**) de manera que su respuesta en frecuencia exista.



Donde $X(w)$, $Y(w)$ y $H(w)$ son las transformadas de Fourier de $x(t)$, $y(t)$ y $h(t)$, respectivamente.

$H(w)$ (función de transferencia) es la respuesta en frecuencia y $h(t)$ es la respuesta al impulso unitario.

$$1 \rightarrow \frac{\mathcal{F}(f(t))}{\mathcal{F}(d(t))} = \boxed{H(w) = \frac{Y(w)}{X(w)}} \left. \begin{array}{l} \xrightarrow{\text{salida}} \\ \xrightarrow{\text{entrada}} \end{array} \right\} \text{con Transformadas de Fourier.}$$

Sistemas LTI

Ejemplo 4: En el sistema LTI caracterizado por su función de transferencia $H(w)$, se pide:

- Escribir la ecuación diferencial que define el sistema.
- Halle la respuesta al impulso unitario.

$$H(w) = \frac{jw}{(jw)^2 + 5jw + 6}$$

a)

$$H(w) = \frac{jw}{(jw)^2 + 5jw + 6} = \frac{Y(w)}{X(w)} \rightarrow (jw)X(w) = (jw)^2 Y(w) + 5(jw)Y(w) + 6Y(w)$$

Usando fórmula 9: $\mathfrak{I}(x'(t)) = \mathfrak{I}(y''(t)) + 5\mathfrak{I}(y'(t)) + 6\mathfrak{I}(y(t))$

$$\rightarrow x'(t) = y''(t) + 5y'(t) + 6y(t).$$

b) La respuesta al impulso unitario es tal que

$$\frac{Y(w)}{\mathfrak{I}(\delta(t))} = H(w) = \frac{jw}{(jw)^2 + 5jw + 6} = \frac{A}{(jw) + 2} + \frac{B}{(jw) + 3}$$

Fracciones parciales: $(jw+2)(jw+3)$

$$jw = A(jw + 3) + B(jw + 2) \rightarrow A = -2, B = 3$$

$$Y(w) = \frac{-2}{(jw) + 2} + \frac{3}{(jw) + 3} = -2\mathfrak{I}(e^{-2t}u(t)) + 3\mathfrak{I}(e^{-3t}u(t))$$

$$y(t) = -2e^{-2t}u(t) + 3e^{-3t}u(t).$$

9	$\mathcal{F}(f^{(n)}(t)) = (jw)^n F(w)$
---	---

$$\mathcal{F}(f(t)) = F(w)$$

$$\mathcal{F}(f'(t)) = (jw)F(w)$$

$$\mathcal{F}(f''(t)) = (jw)^2 F(w)$$

14	$\mathcal{F}(e^{-at}u(t)) = \frac{1}{jw + a}, a > 0$
----	--

$$* \mathcal{F}(\delta(t)) = 1$$

Sistemas LTI

Ejemplo 5. Sea un sistema LTI definido por la siguiente ecuación diferencial que relaciona la entrada $x(t)$ con la salida $y(t)$.

$$y'(t) + 3y(t) = x'(t) + 2x(t)$$

a. Halle la función de transferencia del sistema.

b. Halle la respuesta a la entrada $x(t) = e^{-2t}u(t - 1)$.

14	$e^{-at}u(t)$	$\frac{1}{j\omega + a}, a > 0$
----	---------------	--------------------------------

$$a) \mathfrak{I}(y'(t)) + 3\mathfrak{I}(y(t)) = \mathfrak{I}(x'(t)) + 2\mathfrak{I}(x(t)) \Rightarrow (j\omega)Y(\omega) + 3Y(\omega) = (j\omega)X(\omega) + 2X(\omega)$$

$$[j\omega + 3]Y(\omega) = [j\omega + 2]X(\omega) \Rightarrow \frac{Y(\omega)}{X(\omega)} = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \Rightarrow H(\omega) = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3}$$

4	$f(t - a)$	$e^{-j\omega a}F(\omega)$
---	------------	---------------------------

$$b) \text{Entrada } x(t) = e^{-2t}u(t - 1) \Rightarrow \frac{Y(\omega)}{X(\omega)} = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \Rightarrow Y(\omega) = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \mathfrak{I}(e^{-2t}u(t - 1)) \dots (*)$$

$$\text{Aquí primero hallamos: } \mathfrak{I}(e^{-2t}u(t)) = \frac{1}{j\omega + 2} \text{ (fórmula 14)} \Rightarrow \text{por fórmula 4: } \mathfrak{I}(e^{-2(t-1)}u(t - 1)) = e^{-j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega + 2}$$

$$\mathfrak{I}(e^{-2t}u(t - 1)) = \frac{1}{e^2} \cdot e^{-j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega + 2} \text{ y se reemplaza en (*): } Y(\omega) = \frac{j\omega + 2}{j\omega + 3} \cdot \frac{1}{e^2} \cdot e^{-j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega + 2} = \frac{1}{e^2} \cdot e^{-j\omega} \cdot \frac{1}{j\omega + 3}$$

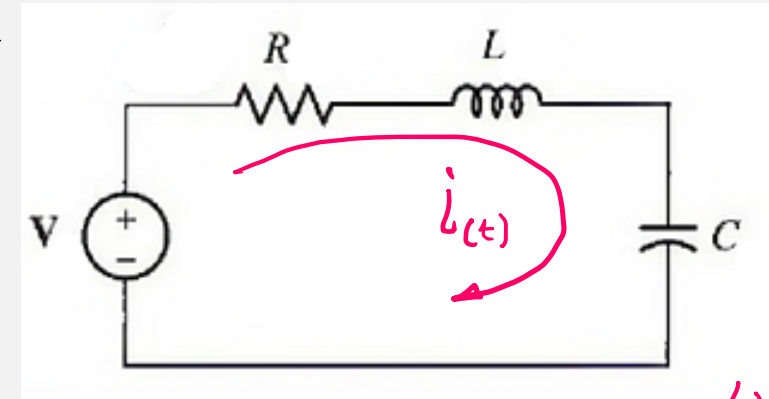
$$Y(\omega) = \frac{1}{e^2} \cdot e^{-j\omega} \cdot \mathfrak{I}(e^{-3t}u(t)) \Rightarrow \mathfrak{I}(y(t)) = \frac{1}{e^2} \cdot \mathfrak{I}(e^{-3(t-1)}u(t - 1)) \Rightarrow y(t) = \frac{e^3}{e^2} \cdot e^{-3t}u(t - 1)$$

Sistema LTI

Ejemplo 6. El siguiente circuito es un sistema LTI, donde la señal de entrada es $v(t)$ y la de salida es corriente $i(t)$ que circula por el circuito. $L=1H$, $R=3\Omega$, $C=0,5F$.

Halle la respuesta en frecuencia del sistema. $\Rightarrow I(\omega) = ????$

Nota. Para la corriente $i(t)$ que pasa por el capacitor se cumple que: $I(0) = 0$, donde $I(\omega) = \mathcal{F}(i(t))$



En el circuito RLC en serie se cumple: $Ri(t) + L \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i(\tau) d\tau = v(t)$

* EC. INTEGRAL - DIFERENCIAL

$$3i(t) + 1i'(t) + 2 \int_{-\infty}^t i(\tau) d\tau = v(t) \rightarrow \text{Lo derivamos: } 3i'(t) + i''(t) + 2i(t) = v'(t)$$

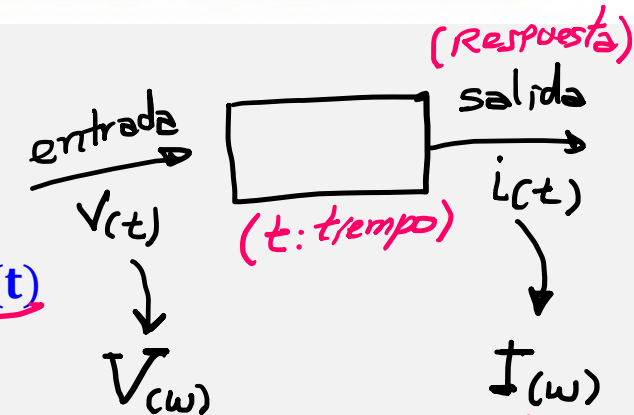
$$3\mathfrak{I}(i'(t)) + \mathfrak{I}(i''(t)) + 2\mathfrak{I}(i(t)) = \mathfrak{I}(v'(t))$$

$$3(j\omega)\hat{I}(\omega) + (j\omega)^2\hat{I}(\omega) + 2\hat{I}(\omega) = (j\omega)V(\omega)$$

$$\hat{I}(\omega)[(j\omega)^2 + 3(j\omega) + 2] = (j\omega)V(\omega)$$

Resp:
$$I(\omega) = \frac{(j\omega)}{[(j\omega)^2 + 3(j\omega) + 2]} \cdot V(\omega)$$

* EDO



$\mathcal{F}(f(t)) = F(\omega)$ (ω : frecuencia)

$\mathcal{F}(f'(t)) = (j\omega)F(\omega)$

$\mathcal{F}(f''(t)) = (j\omega)^2 F(\omega)$