Théorie des catégories, Notes

mechap

8 juin 2023

La théorie des catégories étudie les structures mathématiques et leurs relations. En ce sens, nous pouvons la voir comme un ensemble d'outils permettant de décrire des correspondances et relations que des structures mathématiques abstraites entretiennent. Il s'agit donc à l'instar de la théorie des ensembles non pas de se focaliser sur des éléments appelés objets mais bien sur les relations entre ces objets : les homomorphismes entre eux.

Ce document constitue un recueil de mes notes et pensées sur ce sujet. En ce sens, les références ainsi que les analogies qui y seront établies seront subjectives.

Introduction

Une catégorie n'est pas moins qu'une généralisation d'un multigraphe, i.e., une classe d'objets et de morphismes entre eux.

Définition 1 (Catégories). *Une catégorie C est une classe d'objets* $\mathsf{Ob}(C)$ *et de morphismes* $\mathsf{Mor}(C)$ *satisfaisant :*

- (i) Pour chaque morphisme f, il y a des objets dom(f) = A et cod(f) = B appelés respectivement domaine et codomaine de f. Dans ce cas, nous écrivons f: A → B.
- (ii) Soit deux morphismes $f:A\to B$ et $g:B\to C$, il existe un morphisme $g\circ f:A\to C$, i.e., la composition de f et g.
- (iii) Soit un objet A, il existe un morphisme identité $1_A:A\to A$ de telle sorte que pour tout morphisme $f:A\to f\circ 1_a=f=1_B\circ f$.
- (iv) La composition de morphisme est associative : soit trois morphismes $f:A\to B,g:B\to C,$ et $h:C\to D$

$$(f \circ g) \circ h = f \circ (g \circ h)$$

Définition 2 (Isomorphismes d'objets). Soit C une catégorie, un morphisme $f:A\to B$ est un isomorphisme si et seulement si il existe un morphisme $g:B\to A$ satisfaisant $f\circ g=1_B$ et $g\circ f=1_A$. Dans ce cas, f et g sont des inverses (on considère que $f^{-1}=g$) et A est isomorphe à B ($A\simeq B$).

Un exemple de catégorie essentiel est l'ensemble partiellement ordonné : Poset. Par conséquent, les objets de cette catégorie sont simplement les élément de l'ensemble, et les morphismes $f: x \to y$ correspondent à la relation d'équivalence $x \le y$.

Ce sera également utile de définir les catégories suivantes : 0 est la catégorie vide (ne possédant aucun objets et morphismes 1), 1 est la catégorie avec un seul objet et le morphisme identité et 2, la catégorie représentant par le diagramme suivant.

$$id_A \curvearrowright A \xrightarrow{f} B \curvearrowright id_B$$

Enfin, un groupe individuel est lui-même une catégorie avec exactement un seul objet, où tous les morphismes sont des isomorphismes. Soit un groupe G, cette catégorie est notée BG.

Par exemple, la catégorie $B\{1\}$ (où $\{1\}$ est le groupe trivial) est ${\bf 1}$ et la catégorie BV_4 (où V_4 est le 4-groupe de Klein) est :



Définition 3 (Catégorie opposé). Soit C une catégorie. La catégorie opposée C^{op} possède les mêmes objets et morphismes que C. Soit f^{op} le morphisme dans C^{op} correspondant au morphisme dans C:

- (i) Le domaine de f^{op} est le codomaine de f et le codomaine de f^{op} est le domaine de f.
- (ii) Pour chaque objet X, le morphisme 1_X^{op} est le morphisme identité dans C^{op} .

Une catégorie est dite « petite » si $\mathrm{Ob}(C)$ et $\mathrm{Mor}(C)$ sont des ensembles. Dans le cas contraire, C est une catégorie « large ». Similairement, une catégorie C est localement petite si pour tout objets $X,Y\in C$, la collection $\mathrm{Hom}_C(X,Y)$ des morphismes $X\to Y$ est un ensemble

- Les isomorphismes dans la catégorie Set des ensembles sont précisément des bijections.
- Les isomorphismes dans Group, Ring, Field sont des homomorphismes bijectifs.
- Les isomorphismes dans la catégories Top des espaces topologiques sont des homéomorphismes, i.e., des applications continues avec des inverses continus. C'est une propriété plus restrictive qu'une simple bijection continue.
- Les isomorphismes dans la catégorie Htpy sont des équivalences homotopiques.
- 1. Par analogie avec la théorie des types dépendants, où 0 est le type ne possédant aucun élément.

Par l'isomorphisme de Curry Howard,

$$\frac{\Gamma \vdash P : A \to \mathcal{U}}{\Gamma \vdash f : \prod_{a:A} P(a) \to 0}$$
ne peut être inféré.

Par exemple, si G peut être vue comme un groupoïde 2 à un seul objet, sa catégorie opposée G^{op} peut également considéré de cette manière. Ce groupe est appelé le « groupe opposé », et possède certaines propriétés intéressantes.

Définition 4 (Catégorie de morphisme). La catégorie de morphisme C^{\rightarrow} d'une catégorie C est définie par $Ob(C^{\rightarrow}) = Mor(C)$, i.e., elle a pour objets les morphismes de C. Un morphisme g de $f: A \rightarrow B$ à $f': A' \rightarrow B'$ est une paire de morphismes (g_1, g_2) dans C telle que $g_2 \circ f = f' \circ g_1$.

$$\begin{array}{ccc}
a & \xrightarrow{g_1} & A' \\
f \downarrow & & \downarrow f' \\
B & \xrightarrow{g_2} & B'
\end{array}$$

La composition est définie en plaçant ces carrés commutatifs côtes à côtes.

Définition 5 (Sous-catégorie). Une sous-catégorie D d'une catégorie C est définie en limitant C à une sous collection d'objets et de morphismes sous réserve que la sous-catégorie D contienne le domaine et le codomaine de tout morphisme dans D, le morphisme identité de tout objet dans D ainsi que la composition de tout couples de morphismes dans D.

Par exemple, toute catégorie C possède un sous-groupoïde maximal contenant tous les objets et morphismes qui sont des isomorphismes. La catégorie $\operatorname{Fin}_{\operatorname{iso}}$ des ensembles finis avec bijections est la sous-collection maximum de la catégorie Fin des ensembles finis avec toutes les fonctions.

Types de morphismes

Définition 6 (Monomorphismes et Épimorphismes). La notion de monomorphisme généralise la notion d'application injective dans Set pour n'importe quelle catégorie et est duale à la notion d'épimorphisme qui généralise la notion de surjection.

(i) Un morphisme $f: X \to Y$ dans une catégorie C est un monomorphisme si pour tout objet Z et toute paire de morphismes parallèles $g_1, g_2: Z \to X$ alors

$$(f \circ g_1 = f \circ g_2) \implies (g_1 = g_2)$$

ou autrement dit que

$$\operatorname{Hom}(Z,X) \stackrel{f}{\hookrightarrow} \operatorname{Hom}(Z,Y)$$

(ii) Un morphisme $f: X \to Y$ dans une catégorie C est un épimorphisme si pour tout objet Z et toute paire de morphismes parallèles $g_1, g_2: Z \to X$ alors

$$(g_1 \circ f = g_2 \circ f) \implies (g_1 = g_2)$$

ou autrement dit que

$$\operatorname{Hom}(Y,Z) \stackrel{f}{\hookrightarrow} \operatorname{Hom}(X,Z)$$

Un morphisme satisfaisant ces deux définitions est un bimorphisme.

Définition 7 (Rétractions et Sections). *Un morphisme est une rétraction s'il possède un inverse à gauche et une section s'il possède un inverse à droite.*

Notons que dans Set, les monomorphismes sont exactement des rétractions (i.e. des fonctions injectives) et les épimorphismes exactement des section (i.e. des fonctions surjectives).

Foncteurs

Définition 8 (Foncteur covariant). Un foncteur covariant (ou simplement un foncteur) $F: C \to D$ entre deux catégories C et D est une application $Ob(C) \to Ob(D)$ et $Mor(C) \to Mor(D)$ tels que :

$$F(f : A \to B) = F : F(A) \to F(B)$$
$$F(1_A) = 1_{F(A)}$$
$$F(g \circ f) = F(g) \circ F(f)$$

2. Un groupoïde est une catégorie dans laquelle tous les morphismes sont des isomorphismes.

Par exemple, nous pouvons étendre la notion de groupe fondamental au sens catégorique, pour n'importe quel espace X, son groupoïde fondamental $\Pi_1(X)$ est une catégorie dont les objets sont les points de X et dont les morphismes de x à y sont les classes d'homotopies $[\gamma]$ des applications continues $\gamma: [0,1] \to X$ dont les points d'extrémités correspondent à x et y. La composition correspond à la concaténation de chemins et est associative sous équivalence homotopique.

Puisque $\Pi_1(X)$ est un groupoïde, on peut définir le groupe fondamental $\pi_1(X,x)$ comme le groupe des automorphismes de x dans $\Pi_1(X)$

$$\pi_1(X,x) := \operatorname{Aut}_{\Pi_1(X)}(x)$$

Nous verrons dans la partie concernant les foncteurs que ces deux constructions sont des foncteurs de catégories.

Proposition 1. Tout isomorphisme est un bismorphisme. Plus généralement, toute rétraction est un monomorphisme et toute section est un épimorphisme. Néanmoins, tous les bimorphismes ne sont pas forcément des isomorphismes.

Les deux premières parties de la proposition sont triviales. Un exemple de bimorphisme qui n'est pas un isomorphisme est l'inclusion $\mathbb{Z} \hookrightarrow Q$ dans la catégorie des anneaux Rings. C'est bien un bimorphisme mais pas un isomorphisme.

En quelques mots, un foncteur est un morphisme entre catégories. En particulier, toute catégorie possède un foncteur identité $1_C:C\to C$. Ainsi, nous pouvons définir Cat telle que la catégorie de toutes les catégorie petites avec des foncteurs entre elles.

Un exemple de foncteur que nous avons déjà rencontré est avec pour image le groupe fondamental d'un espace

$$\pi_1: \mathsf{Top} \to \mathsf{Group}$$

Le foncteur $F: \operatorname{Set} \to \operatorname{Group}$ ayant pour image le groupe libre d'un ensemble est un autre exemple. C'est le groupe dont les éléments sont des « mots » finis dont les lettres sont des éléments $x \in X$ ou leurs inverses formels x^{-1} , modulo une relation d'équivalence qui égalise les mots xx^{-1} avec le mot nul. La multiplication est définie par concaténation.

Définition 9 (Catégories isomorphes). Deux catégories C et D sont isomorphes, s'il existe des foncteurs $F: C \to D$ et $G: D \to C$ qui sont inverses ($F \circ G = 1_D$ et $G \circ F = 1_C$). En particulier, un foncteur est un isomorphisme si et seulement si il est bijective sur la classe des des objets et la classe des morphismes.

- F est injectif sur les objets d'une catégorie si l'application $F_O: Ob(C) \to Ob(D)$ est injective.
- Fest surjectif sur les objets d'une catégorie si l'application $F_O: Ob(C) \to Ob(D)$ est surjectif.
- F est injectif sur les morphismes d'une catégorie si l'application $F_O: \mathrm{Ob}(C) \to \mathrm{Ob}(D)$ est injective.
- F est surjectif sur les morphismes d'une catégorie si l'application $F_O: \mathrm{Ob}(C) \to \mathrm{Ob}(D)$ est surjectif.

Un diagramme dans une catégorie C est un foncteur $F:J\to C$ dont le domaine, la catégorie indexée 3 , est une catégorie petite. Un diagramme est typiquement représenté en dessinant les objets et les morphismes dans son image (avec la catégorie domaine implicite).

Considérons 2 × 2, la catégorie avec quatre objets et les morphismes (non-identités) suivants :



Dans 2×2 , le morphisme diagonal est à la fois la composition des morphismes haut et droit et des morphismes gauche et bas. Un tel diagramme est dit un carré commutatif et de manière générale un diagramme est dit commutatif lorsque tous ses chemins avec les mêmes points de départ et d'arrivés donnent un même résultat.

Proposition 3 (Théorème du point fixe). *Toute endomorphisme continu d'un 2-disque possède un point fixe.*

Cela peut être déduit plus ou moins immédiatement à partir de la fonctorialité du groupe fondamental

$$\pi_1: \mathsf{Top} \to \mathsf{Group}$$

Soit $f: D^2 \to D^2$ tel que $\forall x \in D^2$, $f(x) \neq x$, on peut définir une fonction continue $r: D^2 \to S^1$ qui transporte un point $x \in D^2$ à l'intersection de la tangente de f(x) à x avec la frontière de S^1 . Ainsi, c'est une rétraction de l'inclusion $i: S^1 \hookrightarrow D^2$, ce qui revient à dire que

$$S^1 \xrightarrow{i} D^2 \xrightarrow{r} S^1$$

est une fonction identité.

En prenant n'importe quel point de base sur la frontière de S^1 et en appliquant π_1 , on obtient la paire d'homomorphisme de groupes :

$$\pi_1(S^1) \xrightarrow{\pi_1(i)} \pi_1(D^2) \xrightarrow{\pi_1(r)} \pi_1(S^1)$$

Par les axiomes de fonctorialité, nous devons avoir

$$\pi_1(r) \cdot \pi_1(i) = \pi_1(ri) = \pi_1(1_{s^1}) = 1_{\pi_1(S^1)}$$

Cependant, on sait que $\pi_1(S^1) = \mathbb{Z}$ tandis que $\pi_1(D^2) = 0$, le groupe trivial. La composition d'endomorphismes $\pi_1(r) \cdot \pi_1(i)$ de \mathbb{Z} doit être 0, puisque cela se factorise à travers le groupe trivial

Ainsi, cela ne peut valoir le morphisme identité qui associe le générateur $1 \in \mathbb{Z}$ à lui-même $(0 \neq 1)$. Cette contradiction démontre que la rétraction r ne peut exister et que f doit avoir un point fixe.

Définition 10 (Foncteur contravariant). Un foncteur contravariant F de C à D est un foncteur $F: C^{op} \to D$. Un morphisme dans le domaine du foncteur $F: C^{op} \to D$ sera toujours représenté par une flèche $f: c' \to c$ dans C.

$$C^{\mathsf{op}} \xrightarrow{F} D$$

Proposition 2. Les foncteurs préservent la commutativité dans les diagrammes.

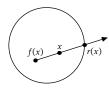
Un diagramme dans C est donné par le foncteur $F: J \to C$, dont le domaine est une petite catégorie. Soit $G: C \to D$, la composante de $GF: J \to D$ définit l'image du diagramme dans D.

3. En pratique, on peut considérer une catégorie indexée comme un graphe orienté définissant la « forme » du diagramme.

Par exemple, pour définir un foncteur avec 2 × 2 en domaine, il suffit de spécifier les images des quatres objets ainsi que leurs morphismes associés

$$\begin{array}{ccc}
a & \xrightarrow{f} & b \\
g \downarrow & & \downarrow h \\
c & \xrightarrow{k} & d
\end{array}$$

sujets à la relation hf = kg



Proposition 4. Les foncteur préservent les isomorphismes.

Considérons un foncteur $F:C\to D$ et un isomorphisme $f:x\to y$ avec un inverse $g:y\to x$. En appliquant l'axiomatique des foncteurs, nous obtenons :

$$F(g)F(f) = F(gf) = F(1_x) = 1_{Fx}$$

Ainsi, $Fg: Fy \to Fx$ est un inverse gauche de $Ff: Fx \to Fy$. Par dualité, Fg est un inverse droit.

Définition 11. Soient C et D des catégorie, alors il existe une catégorie produit $C \times D$ dont :

- (i) les objets sont des paires ordonnées (c,d) où c est un objet de C et d un objet de D
- (ii) les morphismes sont des paires ordonnées (f,g): $(c,d) \rightarrow (c',d')$ avec $f:c \rightarrow c' \in C$ et $g:d \rightarrow d' \in D$

- (i) Le foncteur contravariant $P: \mathsf{Set}^\mathsf{op} \to \mathsf{Set}$ associe un ensemble à son ensemble de partitions P(A) et une fonction $f: A \to B$ à son image inverse $f^{-1}: P(B) \to P(A)$ qui associe $B' \subset B$ à $f^{-1}(B') \subset A$.
- (ii) Soit C, une catégorie petite, un foncteur C^{op} → Set est un « préfaisceau ⁴ » sur C. Un exemple typique est le foncteur 𝒪(X)^{op} → Set dont le domaine est l'ensemble partiellement ordonné 𝒪(X) des sous-ensembles ouverts d'un espace topologique X et dont la valeur à U ⊂ X est l'ensemble des fonction réels continus sur U. L'opération sur les morphismes est pas restriction. Ce préfaisceau est dit un « faisceau ».

Nous y reviendrons dans la section consacrée aux faisceaux.

Transformations naturelles

Considérons la catégorie $\mathsf{Vect}^\mathsf{fd}_\Bbbk$ des \Bbbk -espaces vectoriels de dimension finie. Tout objet $\mathscr{V} \in \mathsf{Vect}^\mathsf{fd}_\Bbbk$ est isomorphe à son dual linéaire $\mathscr{V}^* = \mathsf{Hom}(\mathscr{V}, \Bbbk)$ (la dimension de \mathscr{V}^* est égale à celle de \mathscr{V}). Cela peut être prouvé en construisant explicitement une base duale : on choisit une base e_1, \dots, e_n pour \mathscr{V} et on définit ensuite $e_1^*, \dots, e_n^* \in \mathscr{V}^*$ par

$$e_i^*(e_j) = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

La collection d'éléments e_1^*, \dots, e_n^* permet de définir une base sur $\mathscr V$ et l'application $e_i \mapsto e_i^*$ définit par linéarité un isomorphisme $\mathscr V \simeq \mathscr V^*$.

Considérons maintenant la construction analogue du double dual $V^{**}=\operatorname{Hom}(\operatorname{Hom}(\mathcal{V},\Bbbk),\Bbbk)$ de $\mathscr{V}.$ Si \mathscr{V} est de dimension fini, alors l'isomorphisme $\mathscr{V}\simeq\mathscr{V}^*$ est transporté par le foncteur d'espace vectoriel dual

$$(-)^* : \mathsf{Vec}^{op}_{\Bbbk} \to \mathsf{Vect}_{\Bbbk}$$

vers un isomorphisme $\mathcal{V}^* \simeq \mathcal{V}^{**}$. La composition $V \simeq \mathcal{V}^{**}$ permet d'associer la base e_1, \dots, e_n à la base 2-duale $e_1^{**}, \dots, e_n^{**}$.

Néanmoins, cet isomorphisme a une description plus simple. $\forall \nu:\in\mathscr{V},$ la « fonction d'évaluation »

$$f \mapsto f(v) : \mathcal{V}^* \xrightarrow{\operatorname{ev}_v} \Bbbk$$

définit une fonctionnelle linéaire sur \mathcal{V}^* . Il s'avère que l'affectation $\nu \mapsto \operatorname{ev}_{\nu}$ définit un isomorphisme linéaire $\mathcal{V} \simeq \mathcal{V}$, cette fois ne nécessitant pas un choix d'une base 5 .

Définition 12 (Transformation naturelle). Soit C et D des catégories et $F,G,:C \Rightarrow D$ des foncteurs, une transformation naturelle $\alpha:F\Rightarrow G$ est une famille de morphismes $\alpha_c:Fc\rightarrow Gc$ dans D pour chaque objet c:C, telle que, pour tout morphisme $f:c\rightarrow c'$ dans C, le carré suivant des morphismes dans D

$$Fc \xrightarrow{\alpha_{c}} Gc$$

$$Ff \downarrow \qquad \qquad \downarrow Gf$$

$$Fc' \xrightarrow{\alpha_{c'}} Gc'$$

commute, c-à-d, si D admet un morphisme $Fc \rightarrow Gc'^{6}$.

En pratique, il est généralement plus élégant de définir une transformation naturelle en disant que la collection X des morphismes définit les composants d'une transformation naturelle, laissant implicitement les choix du domaine et codomaine des foncteurs, et des catégories source et cible.

Ici X devrait être une collection de morphismes dans une catégorie (cible) clairement identifiable, dont les domaines et codomaines sont définis en utilisant une « variable » commune (un objet de la catégorie source). Si cette variable est c, on pourrait affirmer que les morphismes X sont naturels dans c.

Nonobstant, la totalité des données des catégories sources et cibles, de la paire de foncteurs parallèles, et les composantes doivent doivent toujours être considérées comme faisant partie de la transformation naturelle.

(i) Pour des espaces vectoriels de n'importe quelle dimension, l'application ev : $\mathcal{V} \to \mathcal{V}^{**}$ qui transporte un élément $v \in \mathcal{V}$ à la fonction linéaire ev $_v : \mathcal{V}^* \to \mathbb{k}$ définit les composantes d'une transformation naturelle de l'endofoncteur sur $\mathsf{Vect}_\mathbb{k}$ au double foncteur dual. Pour vérifier que le carré naturel

5. En fait, $e_i^{**}(e_j^*) = e_j^*(e_i) = ev_{e_i}(e_j^*)$ et donc les deux isomorphismes $\mathcal{V} \simeq \mathcal{V}^{**}$ – c'est seulement notre description qui s'est améliorée.

Un isomorphisme naturel est une transformation naturelle $\alpha: F \Rightarrow G$ dans lequel tout composant α_c est un isomorphisme. On peut alors écrire $\alpha: F \simeq G$.

6. Cette condition de naturalité ne peut être énoncé avec moins de précision : elle se réfère à chaque objet et à chaque morphisme dans la catégorie de domaine et est décrite à l'aide des images dans la catégorie de codomaine.

Les données nécessaires pour définir une transformation naturelle α sont souvent représenté dans un digramme :

$$C \bigoplus_{G} I$$

$$\begin{array}{ccc}
\mathcal{V} & \xrightarrow{\text{ev}} & \mathcal{V}^{**} \\
\downarrow \phi & & \downarrow \phi^* \\
\mathcal{W} & \xrightarrow{\text{ev}} & \mathcal{W}^{**}
\end{array}$$

commute pour n'importe quelle application linéaire $\phi: \mathcal{V} \to \mathcal{W}$, il suffit de considérer les images d'un vecteur générique $v \in \mathcal{V}$. Par définition, $\operatorname{ev}_{\phi v}: \mathcal{W}^* \to \Bbbk$ transporte une fonction $f: \mathcal{W} \to \Bbbk$ à $f(\phi v)$.

- (ii) En contraste, le foncteur identité et le seul foncteur dual sur les espaces vectoriels de dimension finie ne sont pas naturellement isomorphes. En effet, le foncteur identité est covariant tandis que le foncteur dual est contravariant. De plus, l'isomorphisme \(\mathcal{V} \simeq \mathcal{V}^* \) peut être défini lorsque \(\mathcal{V} \) est fini nécessite un choix d'une base, qui n'est essentiellement préservé par aucunes application linéaire (et plus généralement par aucun endomorphisme linéaire autre que l'identité).
- (iii) Il existe une transformation naturelle $\eta\,:\,1_{\mathsf{Set}} \Rightarrow P$ de la fonction identité

Limites et Colimites

À partir d'un espace euclidien $\mathbb R$ avec sa métrique habituelle, on peut construire une grande variété de nouveaux espaces. Par exemple, en prenant les produit de $\mathbb R$ avec lui-même, on obtient les espaces euclidiens $\mathbb R^n$ en dimensions finies qui possèdent eux-mêmes des sous-espaces intéressants, définis comme étant les solutions de certaines fonctions polynomiales continues $\mathbb R^n \to \mathbb R$, y compris la sphère S^{n-1} qui délimite le disque fermé D^n .

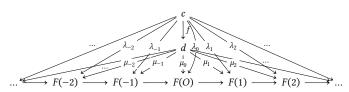
A partir de sphères et de disques, on peut construire des tores, le ruban de Möebius, la bouteille de Klein, et plus généralement tout complexe cellulaire. Dans chacun des cas, l'objet construit est un ensemble particulier doté d'une topologie spécifique et toutes ces topologiques peuvent être définies de manière uniforme, via une propriété universelle qui caractérise l'espace nouvellement créé, soit comme une limite ou colimite d'un diagramme particulier dans la catégorie des espaces topologiques.

Les limites et les colimites, peuvent être définies dans n'importe quelle catégorie.

Définition 13 (Cône). Soit J une catégorie « indexée » (dans le sens où elle ne possède aucune propriété particulière à la manière d'un ensemble indexé) et C une catégorie arbitraire. Un diagramme de forme J dans C est un foncteur $F: J \to C$. Un cône sur un diagramme $F: J \to C$ avec pour sommet $c \in C$ est une transformation naturelle $\lambda: c \Longrightarrow F$ où le domaine est foncteur constant à c. Les composants $(\lambda_j: c \to F_j)_{j \in J}$ des transformations naturelles sont les « pattes » du cône.

Définition 14. Limite Pour tout diagramme $F: J \to C$, une limite est un objet terminal dans la catégorie des cônes sur F, c-à-d., $\int Cone(-,F)$. Un objet dans $\int Cone(-,F)$ est un cône sur F pour n'importe quel sommet. En particulier, la donnée d'un objet terminal dans $\int Cone(-,F)$ est un objet limite accompagné d'un cône limite.

Un morphisme d'un cône $\lambda:c\Longrightarrow F$ vers un cône $\mu:d\Longrightarrow F$ est un morphisme $f:c\to d$ dans C tel que pour tout $j\in J$, $\mu_j\cdot f=\lambda_j$. En d'autres termes, un morphisme de cône est une application entre les sommets telle que chaque « patte » du cône domaine est translatée à travers la « patte » correspondante dans le cône codomaine.



Explicitement :

- La donnée d'un cône sur un diagramme F: J →
 C avec pour sommet c est une collection de morphismes λ_j: c → F_j indexés par les objets j ∈ J.
- Une famille de morphismes $(\lambda_j:c\to F_j)_{j\in J}$ définit un cône sur F si et seulement si, pour chaque morphisme $f:j\to k$ dans J, le triangle suivant commute dans C.

