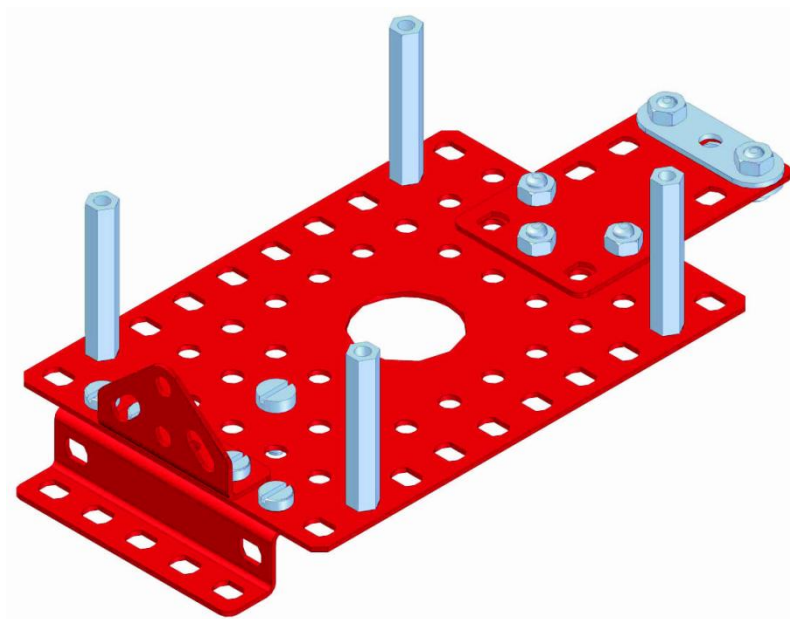


INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

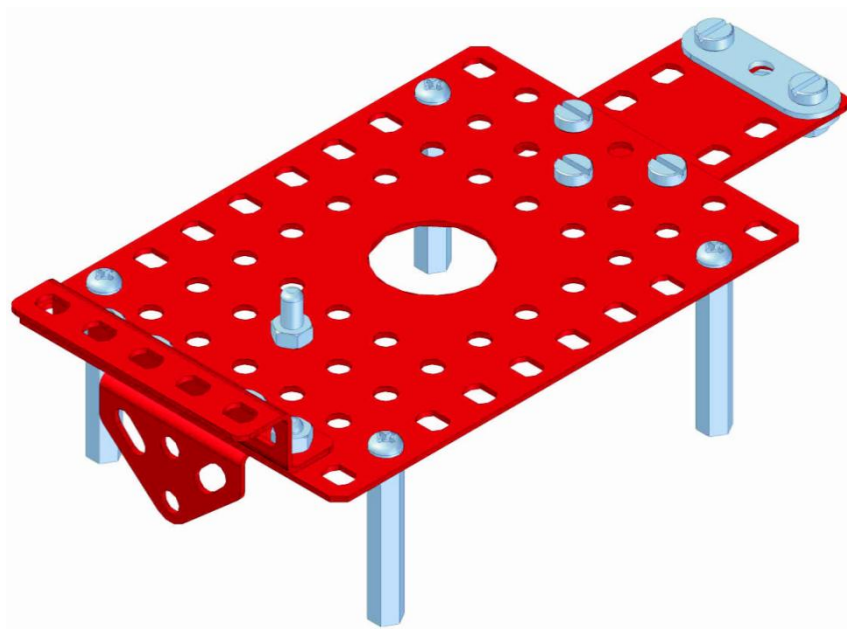
Přípravy na kroužek Mechatronika – KA6(A2d)

13. lekce – robotický slídil Alfa

Návod k sestavení slídila

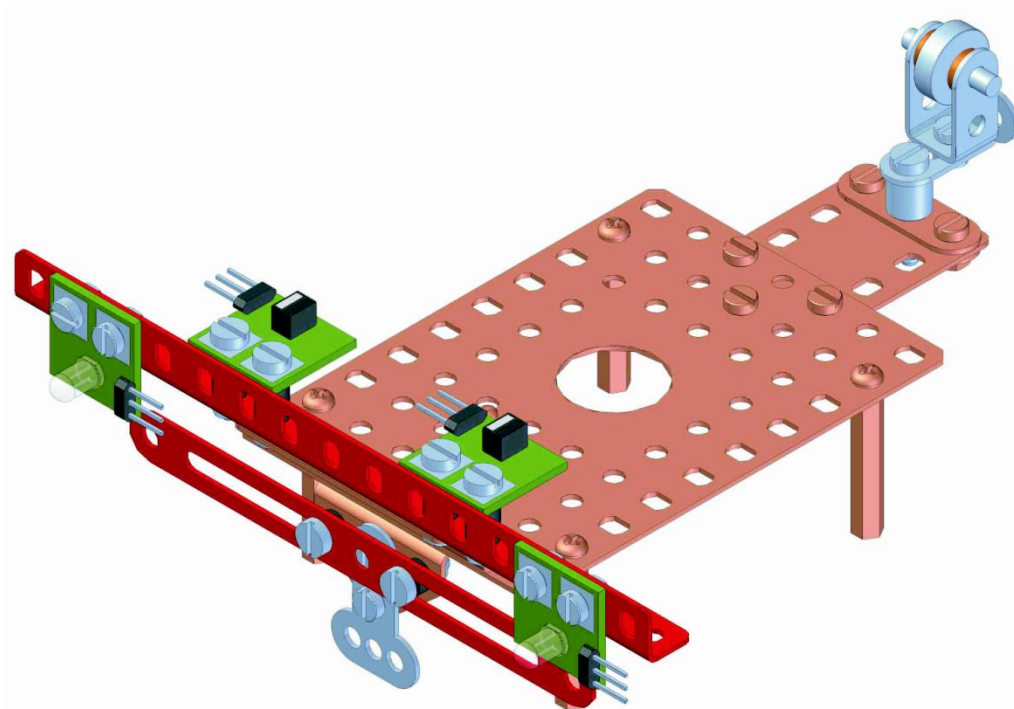


- vezmeme základnu, připevníme pomocí šroubů plastové sloupky, přední a zadní držáky

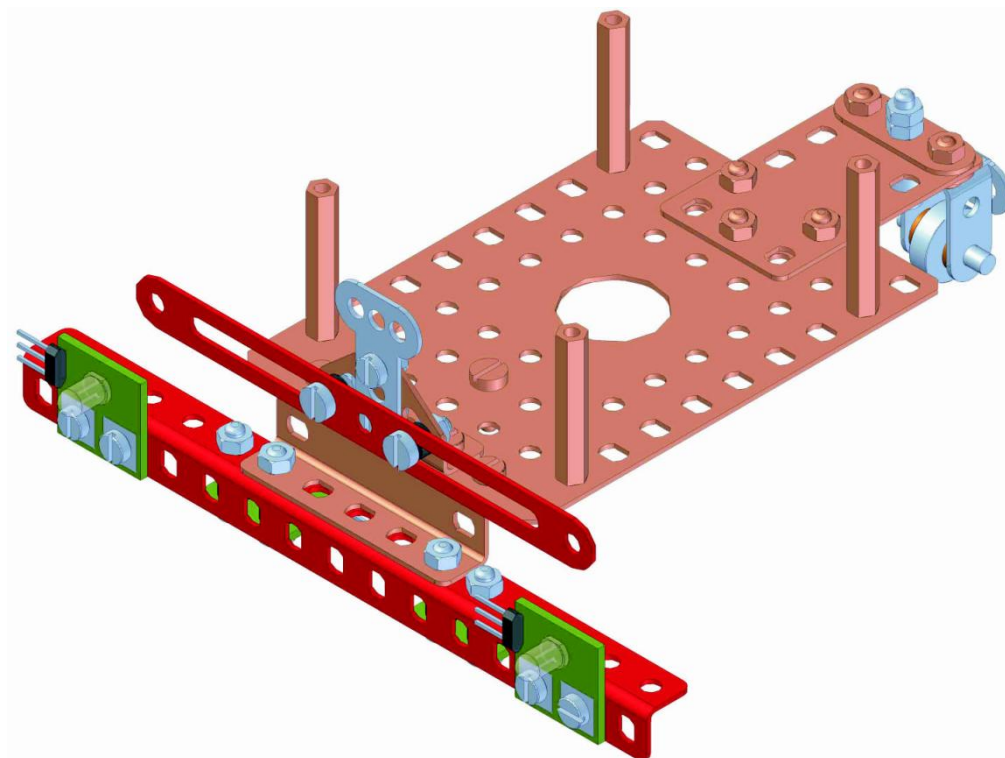


- pohled zespodu

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ

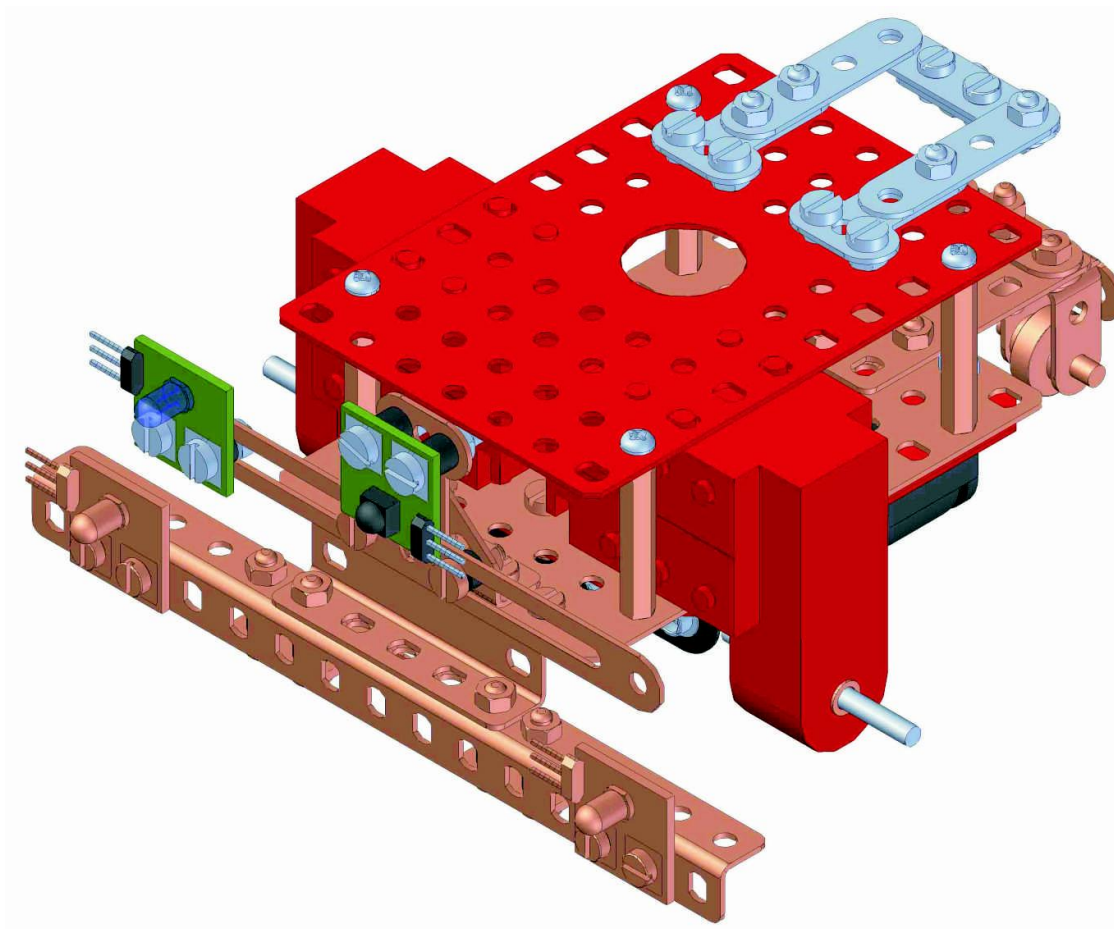


- na přední držák připevníme konzolu a na ní reflexní čidla a bílé LED
- na zadní držák připevníme podpůrné kolečko



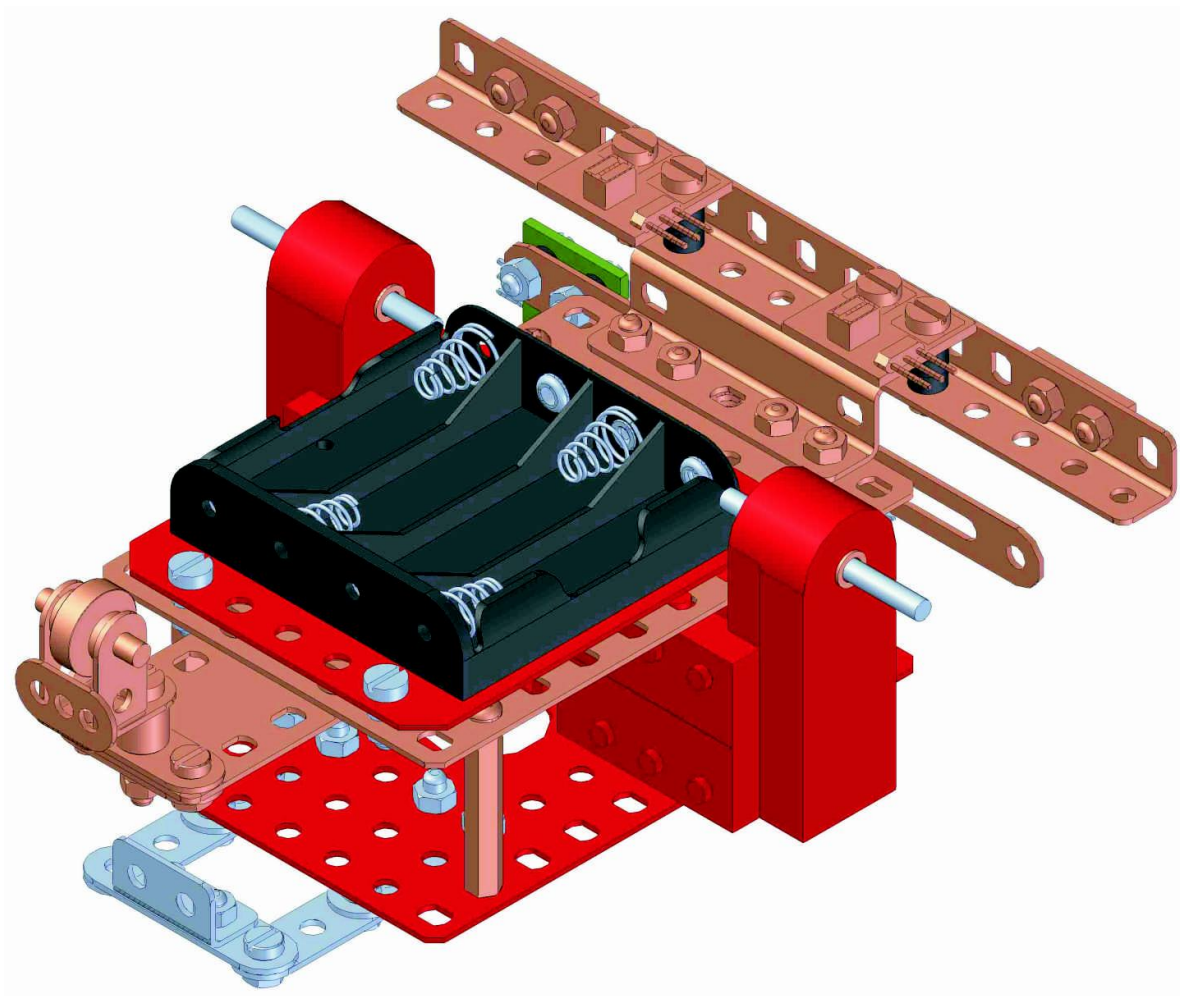
- dopředu nad senzory přiděláme držák IR LED a IR senzoru, držák připevníme s použitím platových podložek

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ



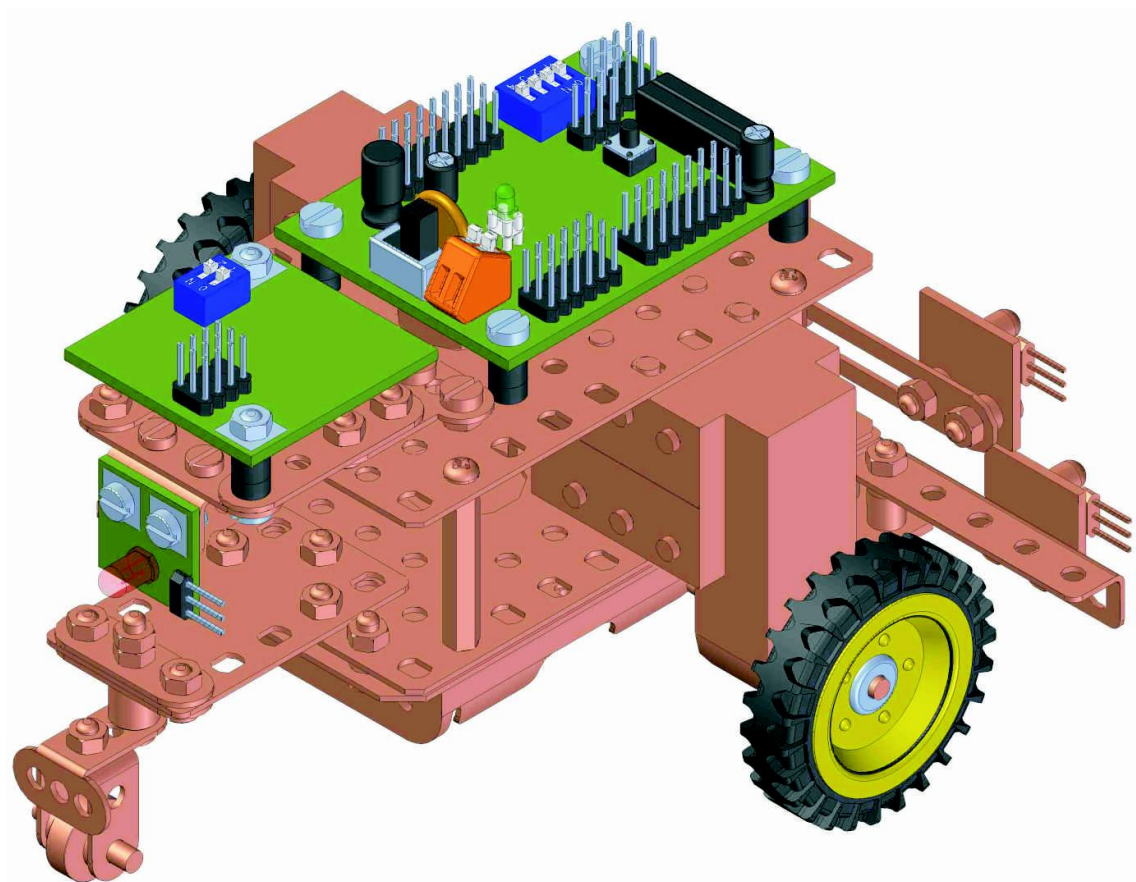
- namontujeme IR LED a IR senzor
- do střední části vložíme oba motory a vše zajistíme horní základnou
- na horní základnu přiděláme držák modulu bezdrátového ovládání

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ



- na spodní stranu namontujeme držák baterií

INVESTICE DO ROZVOJE VZDĚLÁVÁNÍ



- na hřídele motorů osadíme kola
- na vrchní stranu připevníme pomocí šroubů a plastových rozpěrných podložek desku s řídicí elektronikou a modul dálkového ovládání

Vypracoval Radek Zvěřina. Použité materiály: Merkur.

název projektu: **Cestou přírodovědných a technických oborů napříč Středočeským krajem**
registrační číslo: CZ.1.07/1.1.00/44.0011