



MEHMET DİNÇER

Lisans Öğrencisi-Elektrik Elektronik Mühendisliği

İLETİŞİM



ADRES

Başakpınar Mah. No:131
Talas, Kayseri



TELEFON

05059941182



E-MAIL

dmehmett38@gmail.com



LINKEDIN

Mehmet Dinçer

KİŞİSEL BİLGİLER



DOĞUM YERİ

Kayseri - Türkiye



DOĞUM TARİHİ

21.04.2001



MEDENİ DURUMU

Bekar



EHLİYET

B2

DİL BİLGİSİ



TÜRKÇE

Anadil



İNGİLİZCE

B2

YETENEKLER

C /C++

C#

STM32 / TMS570

MCU Mimarisi

RTOS

Matlab

PCB Tasarım

SolidWorks



İŞ DENEYİMİ



22/06/2022 –
16/09/2022

Gönüllü Staj– ERBE YAZILIM VE ELEKTRONİK

Kayseri, Turkey

- Gömülü Yazılım;
- Led displayleri sürmek için kullanılan Huidu kartının incelenmesi ve SDK'sı ile arayüz oluşturmak.
- Yapılacak projenin isterlerini karşılayacak donanım yapısının oluşturulması için araştırma yapmak.
- Analog telefon projesi için PCB kart çizimi gerçekleştirmek.
- Kullanılan sensörlerin gömülü kodlarının yazmak (STM32 ailesinin mikrodenetleyicileri kullanıldı.)



03/07/2023 –
12/08/2023

Gönüllü Staj– Baykar Makine Sanayi ve Ticaret A.Ş.

İstanbul, Turkey

- Gömülü yazılım;
- Anti GNSS sistemleri.



14/08/2023 –
27/09/2023

Zorunlu Staj– ASELSAN ELEKTRONİK SANAYİ ve TİCARET A.Ş.

Ankara, Turkey

- Gömülü yazılım



06/11/2023 –

Aday Mühendislik– ASPİLSAN Enerji A.Ş.

Ankara, Turkey

- Gömülü yazılım;
- Driver Geliştirme.
- BMS gömülü yazılımı.
- Kullanıcı arayüzü tasarımı.



EĞİTİM



09.2015 – 06.2019 OSMAN ULUBAŞ ANADOLU LİSESİ

90,23/100 – Kayseri TÜRKİYE



09.2019 –

Elektrik Elektronik Mühendisliği(%100 İngilizce) –
ANKARA ÜNİVERSİTESİ

4.Sınıf (3.68/4)



SERTİFİKALAR



2022 (43.5 saat)

STM32F4 Discovery Kartı İle ARM Programlama Dersleri
(Udemy)



2021 (73 saat)

C# Başlangıç Ve İleri Düzey (Udemy)



2023 (14 saat)

Mastering RTOS: Hands on FreeRTOS and STM32Fx
with Debugging (Udemy)

İLETİŞİM



ADRES

Başakpınar Mah. No:131
Talas, Kayseri



TELEFON

05059941182



E-MAIL

dmehmett38@gmail.com



LINKEDIN

Mehmet Dinçer

KİŞİSEL BİLGİLER



DOĞUM YERİ

Kayseri - Türkiye



DOĞUM TARİHİ

21.04.2001



MEDENİ DURUMU

Bekar



EHLİYET

B2

DİL BİLGİSİ



TÜRKÇE

Anadil



İNGİLİZCE

B2

YETENEKLER

C /C++

C#

STM32 – TMS570

MCU Mimarisi

RTOS

Matlab

PCB Tasarım

SolidWorks

2023 (27.5 saat)

C++ programming step-by-step: From Beginner to Advanced (Udemy)

2022 (25.5 saat)

Mikrodenetleyici Driver Geliştirme (GPIO, SPI, USART, I2C) (Udemy)

2023 (22 saat)

Mastering Microcontroller: Timers, PWM, CAN, Low Power(MCU2) (Udemy)

2023 (7.5 saat)

STM32Fx Microcontroller Custom Bootloader Development (Udemy)

2023 (3.5 saat)

Nesne Yönelimli Programlama (C++ ile) (Udemy)

2022 (9.5 saat)

C++ ile Görüntü İşleme (OpenCV) (Udemy)

2022 (8 saat)

versiyon Kontrolleri: Git ve GitHub (BTK Akademi)



PROJELERİM

Bitirme projemde, keşif görevlerinde kullanılmak üzere bir insansız kara aracı geliştirdim. Araç uzaktan kumanda ile kontrol edilebiliyor ve çeşitli sensörlerle donatılmış durumda. Esp32-Cam modülü aracılığıyla görüntü alırken, GPS modülü konum verilerini sağlıyor ayrıca, pusula ve MPU6050 sensörleri sayesinde arazinin eğimi ve azimuth açısı gibi verileri de toplayabiliyor. Bu verileri lora modülü vasıtasıyla geliştirdiğim kontrol istasyonuna ileterek c# ile geliştirdiğim kullanıcı arayüzünde görselleştirdim.

LTC681x BMS AFE entegrasi için ISO-SPI protokolü ile haberleşen, batarya ve her bir batarya paketindeki hücre sayısı parametre olarak ayarlanabilen driver geliştirdim. Link : https://github.com/Mehmett38/LTC6812_DRIVER_WITH_TMS570

PCA2131, QMC5883, NEO-6M entegreleri için genel bir driver geliştirdim. PCA2131 driver link : https://github.com/Mehmett38/TMS570_PCA2131_I2C_Driver, QMC5883 link: https://github.com/Mehmett38/QMC5883_With_KalmanFilter_Stm32 NEO-6M link : https://github.com/Mehmett38/NEO-6M_STM_HAL_Driver

TMS570 mikrodenetleyicisini Uart üzerinden yModem protokolü kullanarak programlamak için geliştirilmiş bootloader'ı analiz ederek, lisanslı program yerine kendi programlama arayüzü tasarladım.

Araçların ilk çalıştırma anından hareket edene kadar bir süre beklenmesi gerekmektedir. Bu problemi çözmek adına uzaktan kumanda veya aracın çalışmasını istediğimiz saate kurulacak alarmla otomatik olarak çalışan sistem geliştirdim. Bu sistemde 2*STM32 MCU, RTC, 1*ILI9340 TFT ekran, IR alıcı verici ve CAN-Bus kullandım.

GPS, Pusula ve IMU sensörlerden aldığım verileri Uart DMA ile seri porttan göndererek verileri C# ile oluşturduğum kullanıcı arayüzünde görselleştirdim. Bu sistemde STM32F446RE, NEO-6M, QMC5883 ve MPU-6050 kullandım

Araçların takibini sağlamak adına GPS Tracker geliştirdim. Bu sistem cihaza SMS göndererek aracın konumunu anlık olarak alabilmeyi sağlıyor. GPS Tracker'ın uzun süre çalışması için düşük güç tüketmesi gerekmekteydi bu nedenle projede en çok enerji tüketen komponent olan STM32'yi Low power modunda yalnızca interrupt'lara cevap verecek şekilde konfigüre ettim.

Paletli insansız kara araçlarının joystick ile kontrol edilebilmesi için kütüphane geliştirdim. Bu kütüphane içerisinde motorların agresif bir şekilde hızlanma ve yavaşlamasını önlemek adına RC filtre ekledim. STM32 ve joystick kullandım.

Verilen metni Led Display üzerinde kayar yazı olarak gösterilmesini sağlayacak kaynak kodları geliştirdim. STM32 ve 32*64 display kullandım

Led panellerle yapılacak nihai üründe herhangi bir led panelin bozulduğu zaman hata mesajı göndermesi gerekmekteydi. Bu işi yapacak devrenin tasarımında ve yazılımında görev aldım. STM32 ve shunt direnci kullandım