"MANEJO DE PÓRTICOS DE ENTRADA Y SALIDA EN ARDUINO"

Informe N°3 Laboratorio de Sistemas Embebidos

Melanny Dávila
Ingeniería en Telecomunicaciones
Facultad de Eléctrica y Electrónica
Quito, Ecuador
melanny.davila@epn.edu.ec

2nd Jonathan Álvarez

Ingeniería en Telecomunicaciones

Facultad de Elétrica y Eléctronica

Quito, Ecuador

jonathan.alvarez@epn.edu.ec

Abstract—En el siguiente documento se presentarán las ventajas y desventajas del uso de registros del microcontrolador en lo programación de sketches, con algunas implementaciones con el fin de familiarizar al estudiante con este entorno.

Index Terms-Arduino, puertos, pins.

I. Introducción

software libre, flexible y fácil de utilizar para creadores y desarrolladores de proyectos. Mediante el uso de IDE de Arduino es posible encontrar códigos que permiten declarar pines, como entrada o salida, así como la lectura de datos digitales o analógicos en la placa de Arduino ocupando los respectivos comandos.

II. OBJETIVOS

- Relacionar al estudiante con el uso y manejo de los puertos de entrada y salida de la placa de desarrollo Arduino Uno.
- Establecer e identificar las características generales de la programación en Arduino.
- Diseñar e implementar códigos de programación que permitan al estudiante familiarizarse con esquemas de automatización [2].

III. CUESTIONARIO

A. Realizar un cuadro comparativo de las ventajas y desventajas del uso de los registros del microcontrolador en la programación de sketches.

A continuación se presentan las principales ventajas y desventajas del uso de registros cuando se realiza programación de sketches.

TABLA I Ventjas y desventajas del uso de registros

Ventajas	Desventajas	
Al estar relacionados con lenguajes de niveles más bajo de programa- ción permiten alterar cosas que no se podrían con el lenguaje de pro- gramación por defecto	Puede producir más errores de compilación	
Pueden simplificar operaciones	Requiere mayores conocimientos	
largas.	por parte del usuario	
Su sintaxis no es muy complicada	Requiere que el usuario tenga un conocimiento general de lenguajes de menor nivel	
Permiten un control más directo de los pines	Se pueden alterar funcionalidades importantes de la placa si no se usan adecuadamente	

B. Programar en Tinkercad el cubo de leds 4x4x4 de la Figura 1 para que enciendan los leds, simulando los efectos especificados en la Tabla 2.

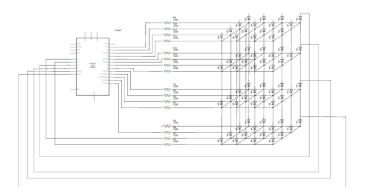


Fig. 1. Circuito esquemático matriz de LEDs 4x4

// 6.2 Informe
 //El efecto especificado con el arreglo actual de los leds
 // no es posible llevar a cabo el efecto deseado de manera exacta
 // de todas maneras se ha recreado de mejor manera el efecto

TABLA II ASIGNACIÓN DE EFECTO A REALIZAR.

GR1	Rain effect	https://www.youtube.com/watch?v=JT99Ql
		En3q8&ab_channel=chrmoe
GR2	Axis effect	https://www.youtube.com/watch?v=ujtFLR
		ZjFww&ab_channel=chrmoe
GR3	Boing effect	https://www.youtube.com/watch?v=DT8YYW
		4Px1k&ab_channel=chrmoe
GR4	Sendvoxels	https://www.youtube.com/watch?v=RUJN26
	rand z effect	cIGn4&ab_channel=chrmoe
GR5	Woopwoop	https://www.youtube.com/watch?v=yfP2T
	effect	x-Mzmo&ab_channel=chrmoe

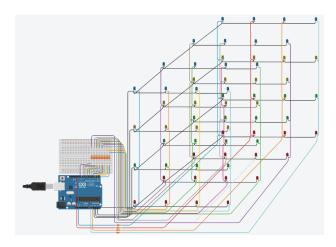


Fig. 2. Circuito controlador de un display de 7 segmentos mediante dos pulsadores

```
70
  // Variable que controla las capas conectadas a
7 \text{ int } capa[4] = \{A5, A4, A3, A2\};
8 // Se controla una sola columna de leds y se incluye
        las variables
9 // de los pines analogos para que sea facil
       accesarlos
int col[16] = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, \dots \}
       11, 12, 13, A0, A1};
                                                                80
_{12} int i\!=\!0\,, rnd , var ;// Variable aleatoria y acumulador _{13} int t = 500\,;\!//\,Control del tiempo
                                                                83
14 void setup()
15 {
     // Serial.begin(9600);// Puerto serial para pruebas
16
     /* pinMode (A0, OUTPUT):
     pinMode(A1,OUTPUT);
                                                                87
     pinMode (A2, OUTPUT);
19
                                                                88
    pinMode (A3, OUTPUT);
20
    pinMode (A4, OUTPUT);
     pinMode (A5,OUTPUT); */
     //Se definen todos los puertos como salidas
                                                                91
    DDRC = B111111111;
24
                                                                92
25
    DDRB = B111111111;
    DDRD = B111111111;
     //Se enceran todos los puertos para que los leds
                                                                93
       inicien apagados
    PORTC = B00111100; // Si estan en bajo permiten el
                                                                95
       paso de corriente
    PORTB = B000000000;
                                                                96
    PORTD = B000000000;
30
                                                                97
                                                                98
32 }
void apagar(){
```

```
PORTC = B00111100;
    PORTB = B000000000;
    PORTD = B00000000;
38 }
  void prender(){
39
    //Funcion para prender todos los leds
    PORTC = B00000011;
    PORTB = B111111111;
    PORTD = B111111111;
45 }
  void sube(int r){
     // Ingresa un numero aleatorio correspondiente a
       la columna
     // Y se realiza efecto de luces hacia abajo
     digital Write (col[r], HIGH);
     digital Write (capa [0], LOW);
     delay(t);
     digitalWrite(capa[1],LOW);
     digital Write (capa [0], HIGH);
     delay(t);
     digital Write (capa [2],LOW);
     digitalWrite(capa[1],HIGH);
     delay(t);
     digitalWrite(capa[3],LOW);
     digitalWrite(capa[2],HIGH);
    delay(t);
     digitalWrite(capa[3],HIGH);
     digital Write (col[r],LOW);
63
  void baja(int r){
64
    // Ingresa un numero aleatorio correspondiente a
       la columna
     // Se realiza el efecto de la luz moviendose hacia
        arriba
     digital Write (col[r], HIGH);
     digital Write (capa [3], LOW);
     delay(t);
     digital Write (capa [2],LOW);
     digital Write (capa [3], HIGH);
     delay(t);
     digital Write (capa[1],LOW);
     digital Write (capa [2], HIGH);
    delay(t);
     digital Write (capa [0], LOW);
     digital Write (capa [1], HIGH);
     delay(t);
     digital Write (capa [0], HIGH);
     digitalWrite(col[r],LOW);
81 }
  void loop()
     //Realizamos un control para mostrar todos los
       leds funcionando
     prender();
     delay(t);
    apagar();
     delay(t);
     // Se eigio la condicion while par aaumentar
       facilmente las repeticiones
     //o para que se trate de un bucle infinito
     while (true) {
       // Decide si la luz empezara arriba o abajo como
        se mostraba en el video
      rnd = random(2);//Decide si empieza arriba o
       abajo
       var = random(17);
       // A partir del primer numero aleatorio se
       decide si
       // el efecto empieza arriba o abajo
      switch (rnd) {
        case 0:
```

// Funcion para apagar todos los leds

35

36

37

40

41

42

43 44

46

47

49

50 51

52

54

55

56 57

58 59

60

61

62

65

68

```
sube(var);//Escoge aleatoriamente el numero 30
        para subir
          break:
100
          case 1:
101
            baja(var);//Escoge aleatoriamente el numero
102
        para bajar
103
            break:
104
105
        i++;
        if(i > 50){
106
107
          break:
109
110
```

31

32

36 37

38

39

40 42

69

C. Simular un circuito que controle un display de 7 segmentos 46 (0-F), utilizando dos pulsadores, uno para incremento y otro 47 para decremento.

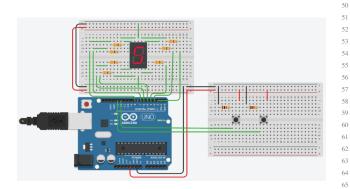


Fig. 3. Circuito controlador de un display de 7 segmentos mediante dos pulsadores

```
70
   //Encendido de display 7 Segmentos mediante
                                                             71
       ingreso de tecla del
                                                             72
2 // Usuario
int msj=0;
4 int i;
5 // Definimos los resultados
                                                             76
6 int seg[16] = \{48, 49, 50, 51, 52, 53, 54, 55, 56,
       57, 97, 98, 99, 100, 101, 102};
7 \text{ int aum} = 13;
8 int dis = 12;
                                                             80
9 int estaum, estdis;
  void setup(); // Configuracion del monitor serial y
                                                             82
       puertos
                                                             83
int disp = 0;// Es el numero en el que empieza el
       display
                                                             85
                                                             86
13
  void setup()
14
    Serial.begin(9600); // Se activa el puerto serial
15
    for (i=2; i < 8; i++)
16
      pinMode(i, OUTPUT);
       digitalWrite(i, LOW);
18
                                                             92
19
                                                             93
    pinMode(aum, INPUT);
20
    pinMode(dis, INPUT);
21
                                                             95
22 }
  void display (char a, int b, int c, int d, int e, int
24
        f, int g)
25
                                                            100
    digitalWrite(2,a);
26
                                                            101
27
    digitalWrite(3,b);
                                                            102
    digitalWrite (4,c);
                                                            103
    digitalWrite(5,d);
```

```
digital Write (6, e);
  digitalWrite(7,f);
  digitalWrite(8,g);
void loop()
  // msj = Serial.read();
  estaum = digitalRead(aum);
  estdis = digitalRead(dis);
  if (estaum == HIGH) {
    if (disp < 15)
      disp++;
  if (estdis == HIGH) {
    if(disp > 0)
      disp --;
 msj = seg[disp];
  switch (msj) {
  case 48:
    display (1,1,1,1,1,1,0);
   case 49:
    display (0,1,1,0,0,0,0);
   case 50:
    display (1,1,0,1,1,0,1);
   break
   case 51:
    display (1,1,1,1,0,0,1);
   break;
   case 52:
   display (0,1,1,0,0,1,1);
   break;
   case 53:
    display(1,0,1,1,0,1,1);
   break;
   case 54:
    display (1,0,1,1,1,1,1);
    break;
   case 55:
    display (1,1,1,0,0,0,0);
   break;
   case 56:
    display (1,1,1,1,1,1,1);
   break
   case 57:
    display (1,1,1,0,0,1,1);
   break:
   case 97:
    display(1,1,1,0,1,1,1);
    break
   case 98:
    display (0,0,1,1,1,1,1);
   case 99:
    display (1,0,0,1,1,1,0);
   break;
   case 100:
    display (0,1,1,1,1,0,1);
   break
   case 101:
    display (1,0,0,1,1,1,1);
   break
   case 102:
    display (1,0,0,0,1,1,1);
    break;
  delay (200);
```

D. Conclusiones:

Jonathan Álvarez

- Es posible ahorrar lineas de código mediante el uso de puertos para definir que pines serán de salida o entrada y sus estados iniciales.
- Es necesario optimizar el código debido a que existe la posibilidad de que para proyectos muy grandes la memoria del Arduino se termine por lo tanto es recomendable usar registros y puertos para asignacion rápida en pocas lineas de código.
- El bloque setup solo se ejecuta una vez a al iniciar el programa, por lo cual se debe en este bloque realizar la inicialización de las variables y definir que pines de entrada o sealida serán usados.

Melanny Dávila

- El uso de registros es una forma más simplificada de controlar los pines, sin embargo se debe tener un alto conocimiento a cerca de su conocimiento con el fin de utilizarlos de una manera adecuada.
- Los sistemas embebidos pueden llegar a ser una forma barata de implementación de sistemas de control de casi cualquier cosa que se desee automatizar.
- Se requiere un conocimiento básico de lenguajes de bajo nivel para poder usar de manera apropiada los registros y de esta manera se puede optimizar bastantes líneas de código.

E. Recomendaciones:

Jonathan Álvarez

- Usar nombres descriptivos de los pines en lugar de su numeración mediante la asignación en el principio del codigo a la variable descriptiva con el valor del pin, de esta manera el codigo será mas legible.
- Al tratar con asignaciones de pines digitales y analogicos al ser diferente su notacion se puede usar vectores que contengan las asignaciones en una variable de mismo tipo.

Melanny Dávila

- En el caso de no tener un conociento profundo sobre el uso de registros evitar su uso ya que se pueden cambiar configuraciones no deseadas de forma permanente.
- Colocar una salida en pull up o pull down con un capacitor en paralelo al pulsador para evitar evitar rebotes.

REFERENCES

- cdaviddav, Arduino Uno Tutorial [Pinout], DIYI0T https://diyi0t.com/arduino-uno-tutorial/ (accedido dic. 10, 2020).
- [2] E. Tatayo, "MANEJO DE PÓRTICOS DE ENTRADA Y SALÍDA EN ARDUINO". C.P. SISTEMAS EMBEBIDOS, Accedido: dic. 11, 2020. [En línea].
- [3] O. Lira, S. Hernández, y R. García, Manual de Programación Android-Arduino: Principios básicos de la programación móvil aplicados a entornos interactivos. Editorial Académica Española. OmniScriptum Publishing Group, 2017.
- [4] O. Torrente, Arduino: Curso practico de formación, Alfaomega, 2013