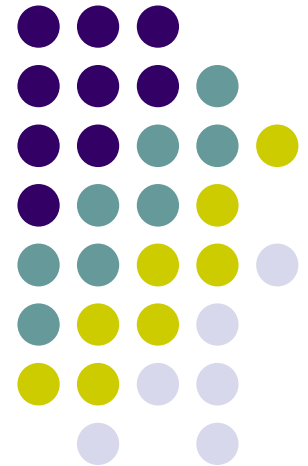


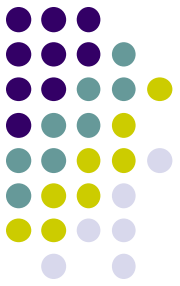
# Computación Gráfica y Visualización

## Tema 2: Dibujo de Primitivas 2D y Relleno

---

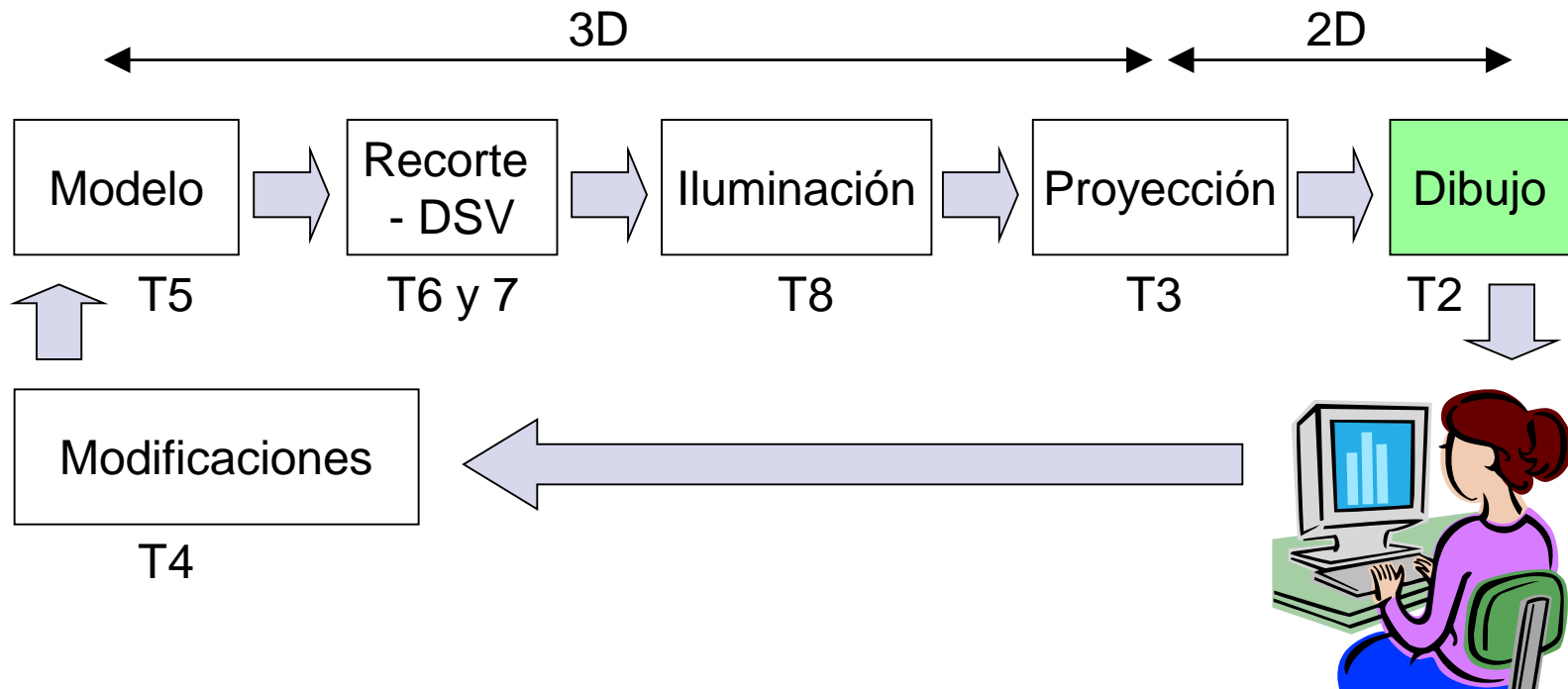
Julián Dorado  
Departamento de Tecnologías de la  
Información y las Comunicaciones  
Universidade da Coruña



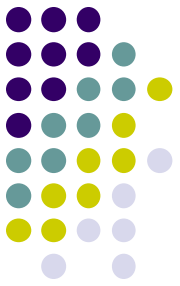


# 1.5 Marco conceptual para GC

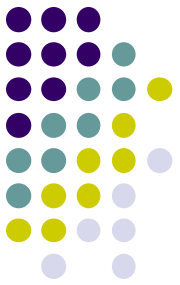
- Proceso de visualización
  - Aplicación GC



# Índice

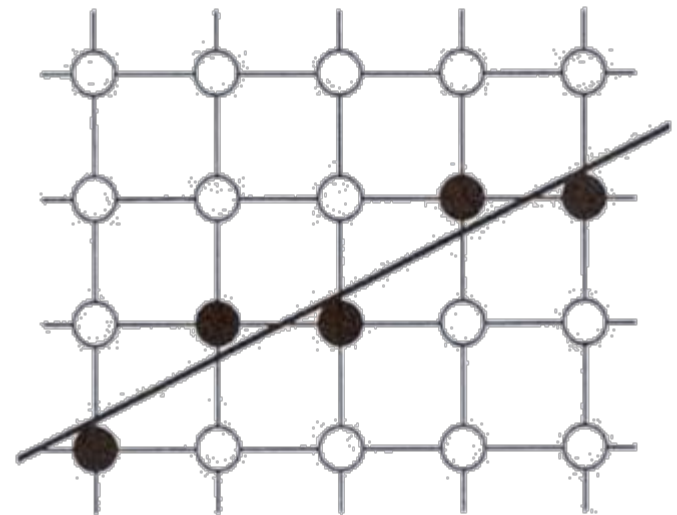


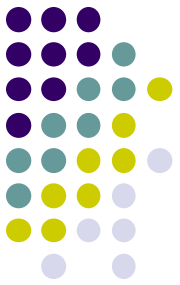
- Dibujo de líneas
  - Algoritmos
  - Algoritmo del punto medio
- Aliasing y Anti-aliasing
- Relleno de polígonos
  - Barrido
  - Inundación



## 2.1 Dibujo de Líneas

- Dibujo vectorial vs bitmap
  - Calcular posiciones más próximas a línea ideal
- Características
  - Brillo constante
  - Rapidez
    - Cálculo enteros y sumas
  - Centrado en línea
  - Minimizar efecto escalera





## 2.1 Dibujo de Líneas

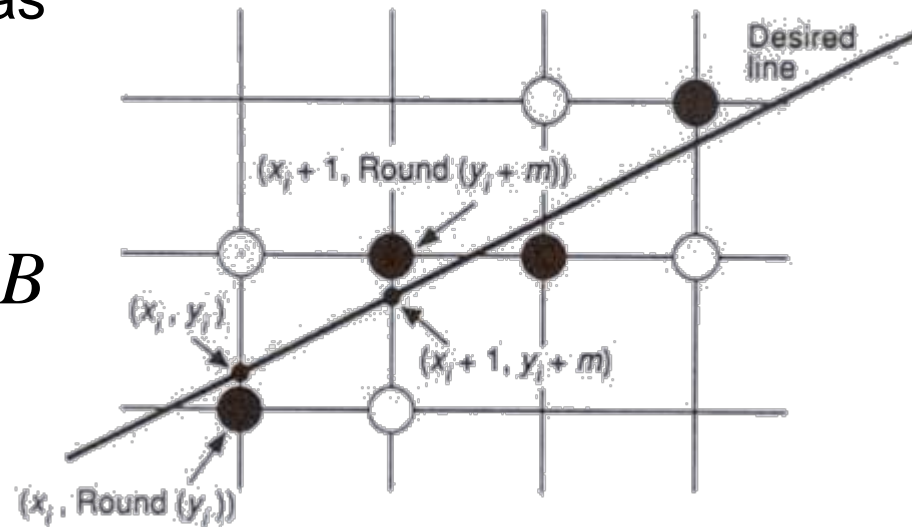
- Algoritmos de dibujo de líneas

- Cálculo directo
- Incremental
- Punto medio

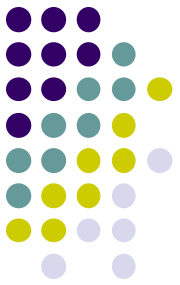
- Cálculo directo  $y_i = mx_i + B$

- Ecuación implícita
- Línea ( $P_0, P_1$ )
- Proceso

- $x_i = x_0$
- Repetir
  - $x_i = x_i + 1 \rightarrow$  calcular  $y_i \rightarrow \text{Round}(y_i)$
- Hasta  $x_i = x_1$
- Problemática
  - Operaciones en punto flotante (suma y producto) y redondeo



$$m = \frac{dy}{dx} = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$



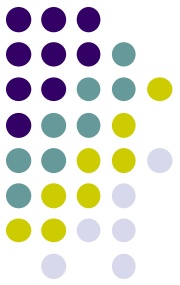
## 2.1 Dibujo de Líneas

- Algoritmos de dibujo de líneas
  - Incremental

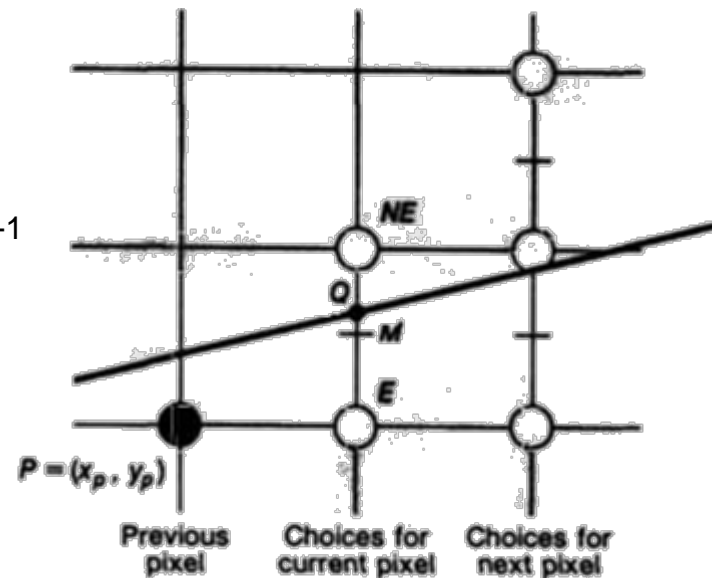
$$y_{i+1} = mx_{i+1} + B = m(x_i + \Delta x) + B = y_i + m\Delta x$$

- Si  $\Delta x=1$
- Entonces
  - $X_{i+1}=x_i+1 \rightarrow$  calcular  $y_i$        $y_{i+1} = y_i + m$
- Condiciones
  - Válido para  $|m|<1$
  - Para  $m>1$  usar  $y_{i+1}=y_i+1$  y calcular  $x_i$  y  $x_{i+1}$
  - Usar condiciones especiales para líneas horizontales y verticales
- Problemática
  - Precisión en el cálculo de  $m$  (punto flotante)
  - Se produce un error acumulativo en líneas de gran longitud

# 2.1 Dibujo de Líneas



- Algoritmos de dibujo de líneas
  - Algoritmo del Punto Medio
    - Bresenham, años 60
    - Objetivos
      - Evitar redondeos y valores en punto flotante
      - Trabajar únicamente con enteros y de forma incremental
    - Funcionamiento
      - Desde un pixel P ya seleccionado
      - Escoger entre dos siguientes
        - Pendiente [0-1] pixel E o NE
      - Q es la intersección de la línea con  $x_{p+1}$
      - M es el punto medio entre E y NE
      - Estudiar la distancia de Q con E y NE
        - Escoger la distancia menor



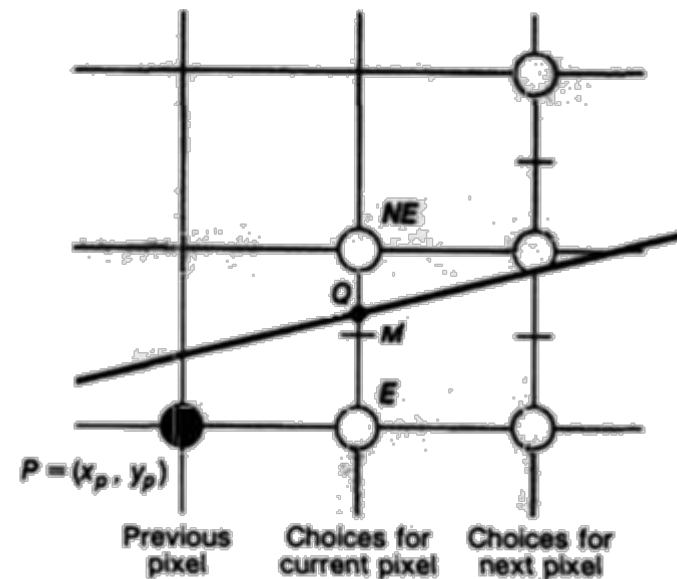
## 2.1 Dibujo de Líneas

- Algoritmos de dibujo de líneas

- Algoritmo del Punto Medio

- Funcionamiento

- Función explícita de la línea  $F(x,y) = ax+by+c = 0$ 
  - Ejemplo  $y=x \rightarrow F(x,y) = x-y = 0$
- Para un punto en  $(x,y)$  si  $F(x,y)$ 
  - $=0$  el punto  $(x,y)$  está en la línea
  - $>0$  el punto  $(x,y)$  está por debajo de la línea
  - $<0$  el punto  $(x,y)$  está por encima de la línea
- Se define una variable de decisión  $d=F(M)=F(x_p+1, y_p+1/2)$ 
  - Si  $d > 0$  se pinta ?
  - Si  $d < 0$  se pinta ?
- $d_{ini} = a(x_0+1)+b(y_0+1/2)+c = (ax_0+by_0+c)+a+1/2b = a+1/2b$ 
  - Multiplicar por 2 los valores de  $d_{ini} \Delta E \Delta NE$
  - Sólo se estudia el signo, da igual la magnitud





## 2.1 Dibujo de Líneas

- Algoritmos de dibujo de líneas

- Algoritmo del Punto Medio

- Funcionamiento

- Cálculo incremental de  $d$

- Se escoge E  $\rightarrow d_{\text{nueva}} = F(M_E) = F(x_p+2, y_p+1/2)$

- $\Delta E = d_{\text{nueva}} - d_{\text{vieja}} = a$

- $d = d + a$

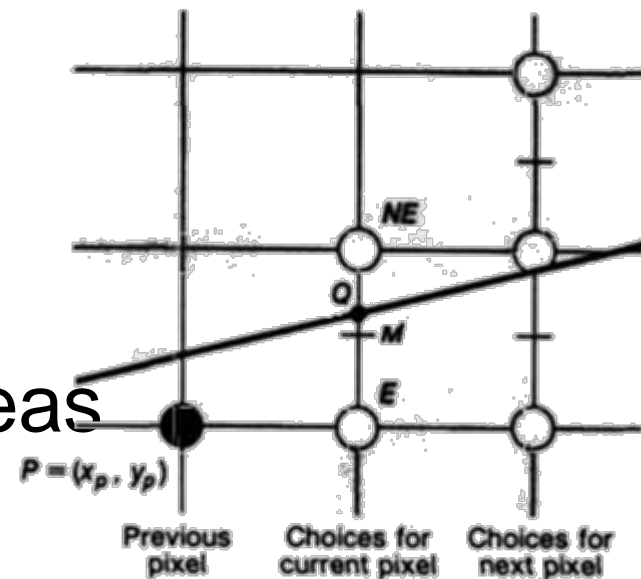
- Se escoge NE  $\rightarrow d = F(M_{NE}) = F(x_p+2, y_p+3/2)$

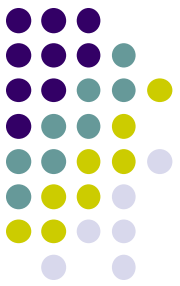
- $\Delta NE = d_{\text{nueva}} - d_{\text{vieja}} = a + b$

- $d = d + a + b$

- Calcular para el resto de pendientes

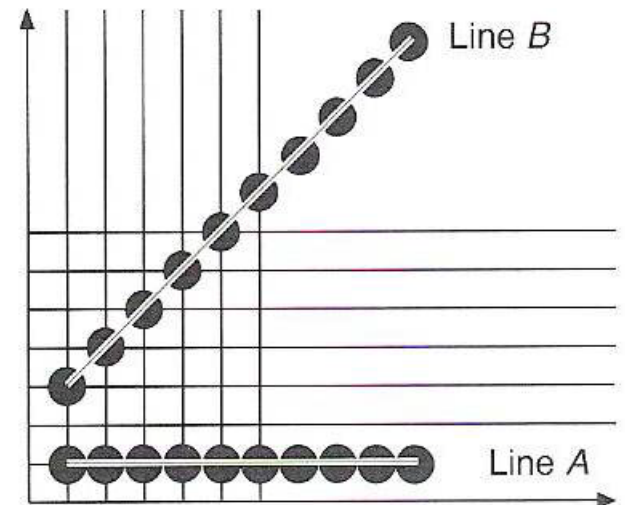
- ¿Qué direcciones se escogen? ¿cuáles son los  $\Delta$ ?



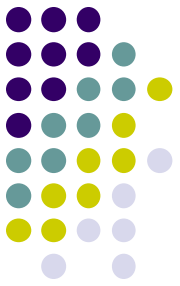


## 2.1 Dibujo de Líneas

- Algoritmos de dibujado de líneas
  - Algoritmo del Punto Medio
    - Ventajas
      - Cálculo incremental, de enteros y sólo con sumas
    - Consideraciones
      - El punto de inicio  $P_0$  está a la izquierda de  $P_1$
      - La intensidad de la línea varía en función de la pendiente
        - Línea A: 10 pixels y longitud 1
        - Línea B: 10 pixels y longitud  $\sqrt{2}$



## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing



- Primitivas dibujadas en un dispositivo con posiciones discretas (píxeles) produce efecto escalera o aliasing

- Cambios de línea (a)
- Técnicas de anti-aliasing

- Multiplicar la resolución (b)

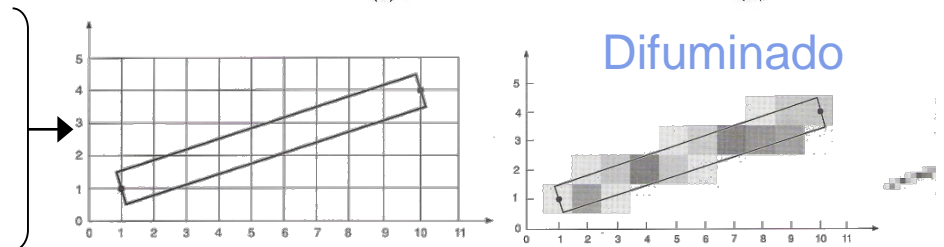
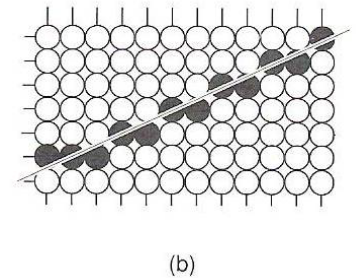
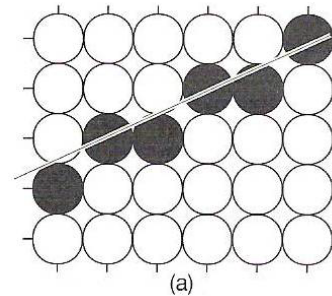
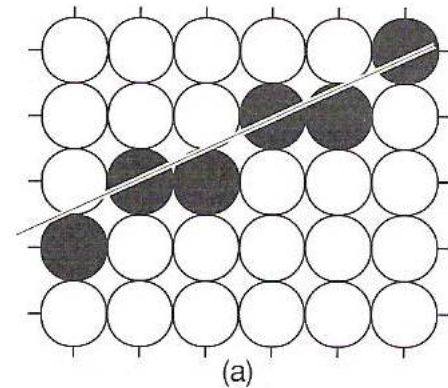
- Píxeles x4 solución cara
- Doble número de saltos de la mitad de altura
- Retrasa el problema

- Supersampling

- Filtering

- Muestreo de área

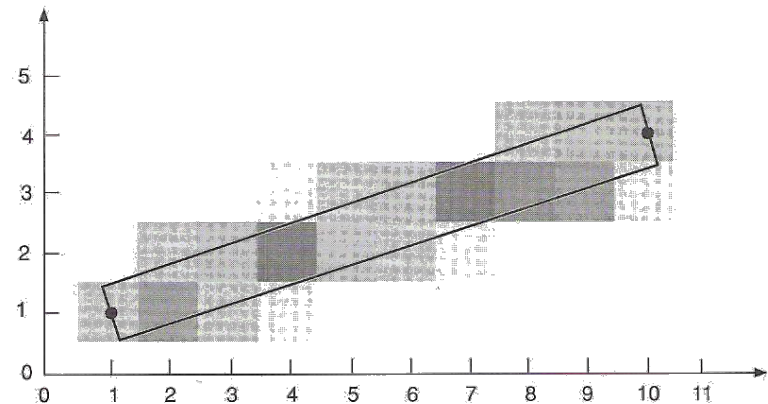
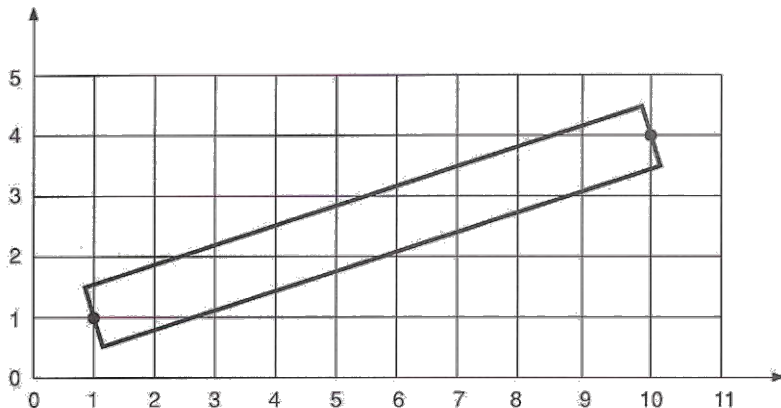
- Algoritmo de Gupta-Sproull

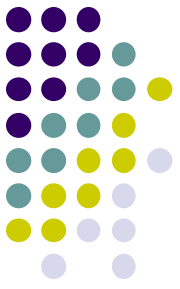




## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing

- Difuminado
  - Las primitivas ocupan un área sobre los pixels
  - Procesar todos los pixels del área
    - Sólo líneas horizontales y verticales afectan a un solo píxel por fila o columna
  - La **intensidad** de cada píxel es proporcional al **porcentaje de píxel** cubierto por la línea
  - Esta línea con bordes difusos queda mejor en la distancia





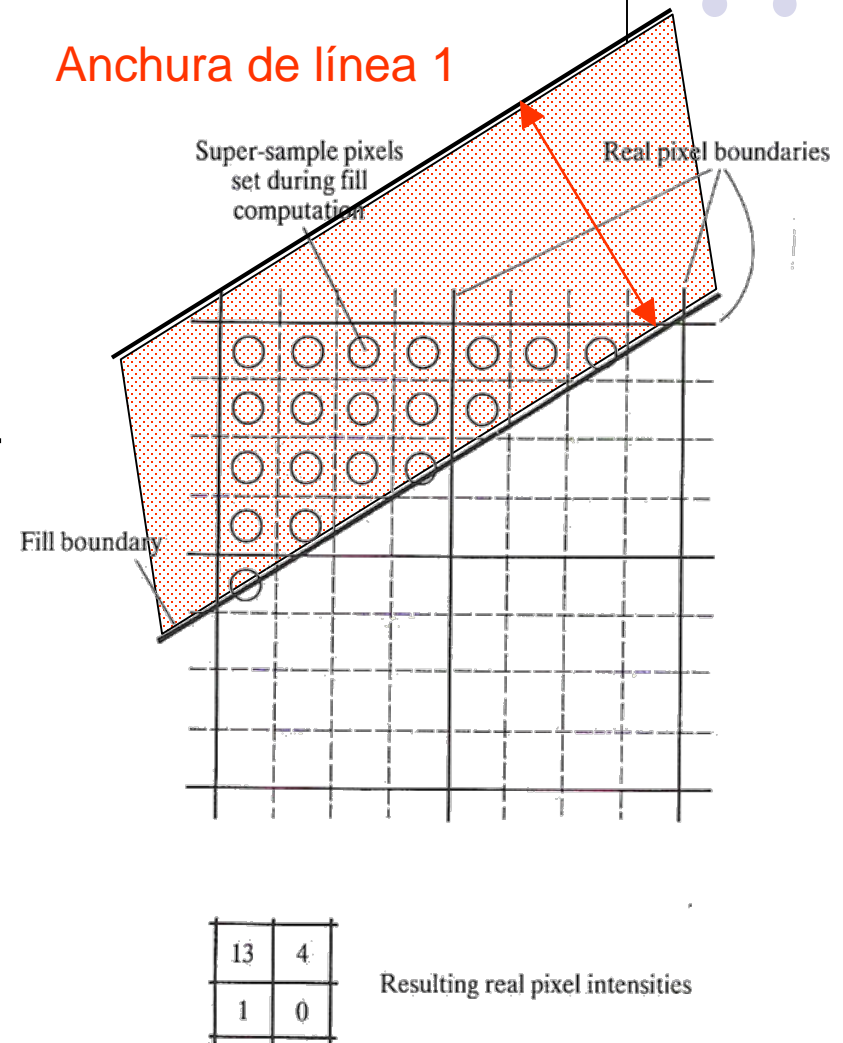
## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing

- Muestreo de área
  - Anti-aliasing de fuentes en Windows

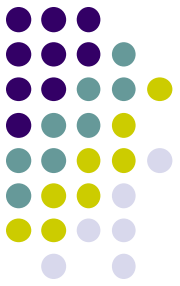
intensidad  
centaje de

## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing

- Supersampling
  - Sobremuestreo
  - Dividir los pixels
    - Resolución multiplicada x4
  - Cálculo
    - Incrementado x16
  - Intensidad del píxel final proporcional a los pixels dibujados
  - Difumina los bordes



## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing



- Filtrado o Filtering
  - Utiliza un kernel de convolución
    - Filtro paso bajo

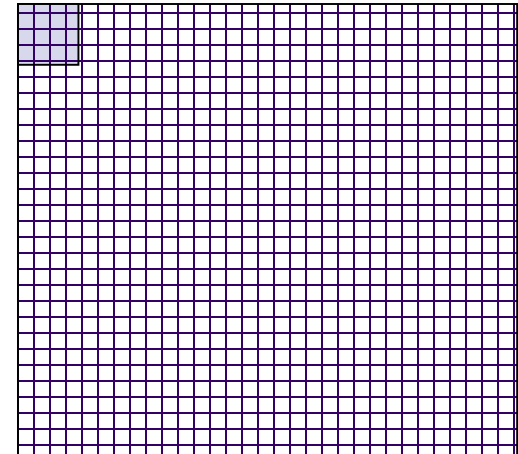
$x-1,y-1$	$x,y-1$	$x+1,y-1$
$x-1,y$	$x,y$	$x+1,y$
$x-1,y+1$	$x,y+1$	$x+1,y+1$

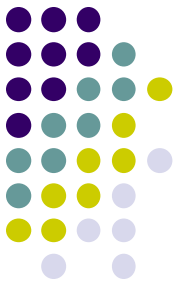
Kernel Paso bajo

1/9	1/9	1/9
1/9	1/9	1/9
1/9	1/9	1/9

$$F(x, y) = \sum_{i,j=-1}^{-1} F(x-i, y-j) K(-i, -j)$$

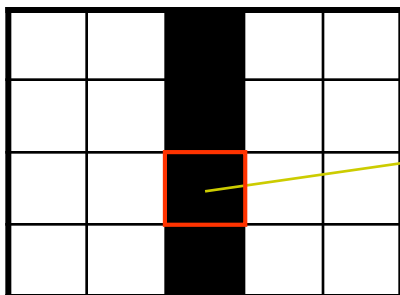
- Difumina los bordes
- No se tratan
  - Primera y última fila
  - Primera y última columna



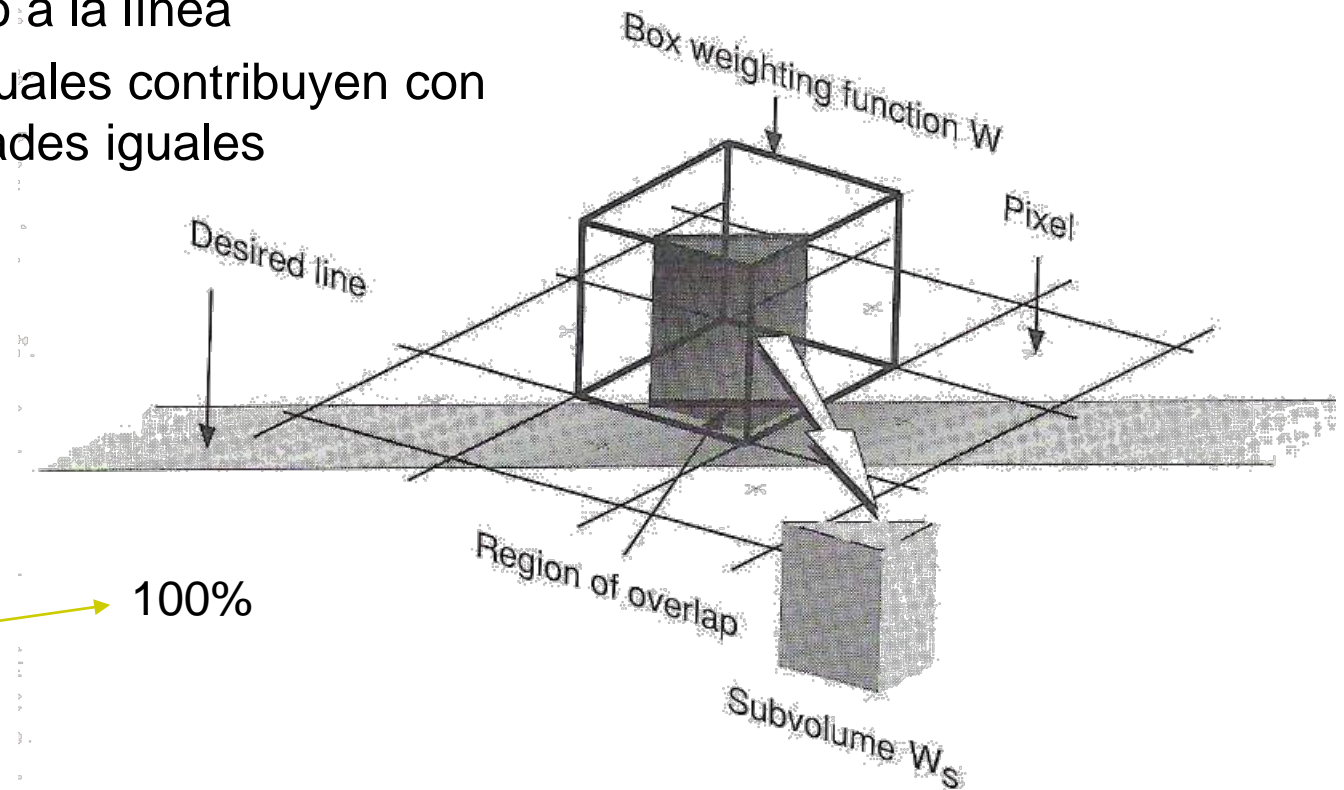


## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing

- Muestreo de área
  - Sin ponderación
    - Pixel se intensifica sólo si está solapado a la línea
    - Áreas iguales contribuyen con intensidades iguales

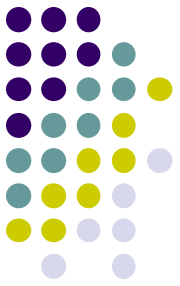


100%

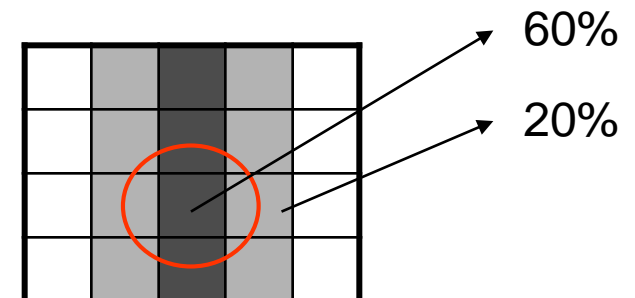
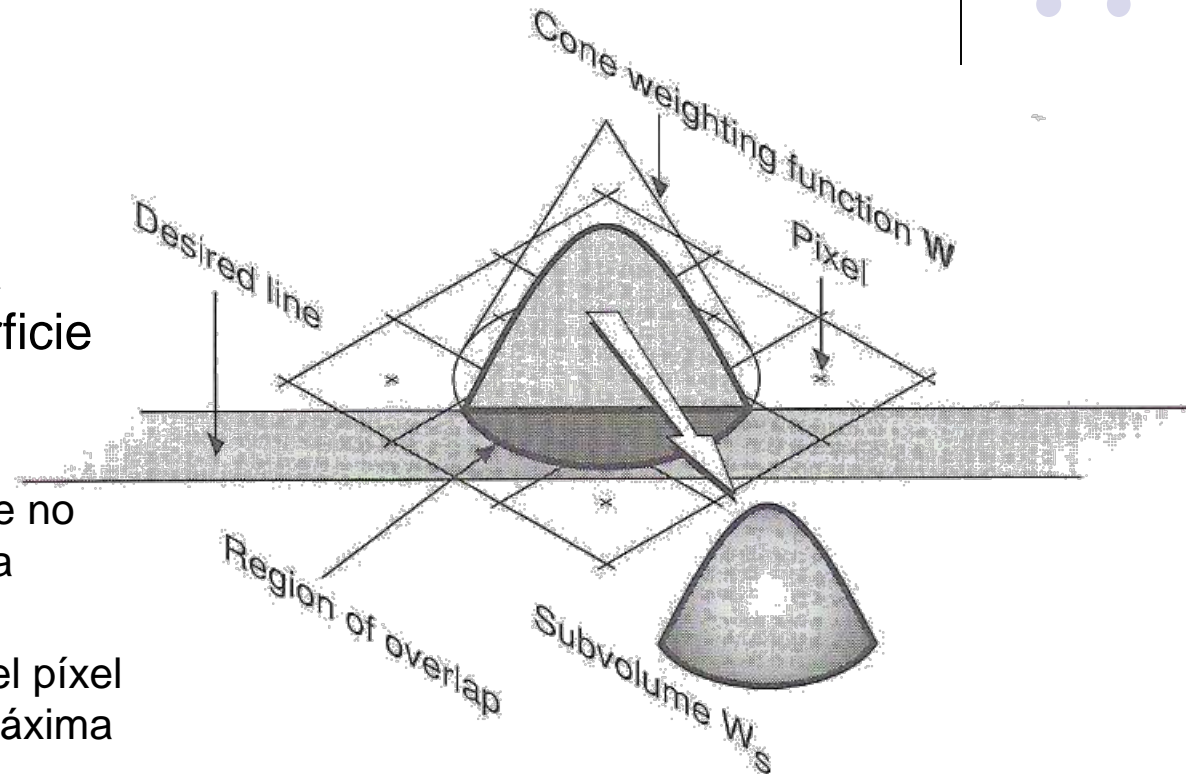


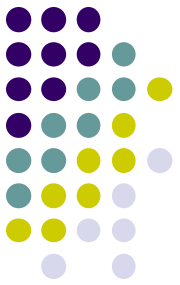


## 2.2 Aliasing y Anti-aliasing



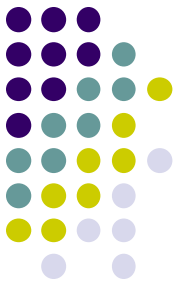
- Muestreo de área
  - Con ponderación
    - Área de influencia abarca más superficie que el píxel
      - Píxel se puede intensificar aunque no solape con la línea
      - Si la línea pasa exactamente por el píxel no va a tener la máxima intensidad
        - Problema de diferencias de intensidad en líneas dependiendo de la pendiente





## 2.4 Relleno de polígonos

- Tareas:
  - Decidir de qué color pintar esos pixels
  - Decidir qué pixels hay que rellenar
- Métodos
  - Barrido
    - Se dispone del modelo del polígono
  - Inundación
    - No se dispone del modelo
      - Necesario un punto semilla
- Problema general
  - Aliasing con los bordes

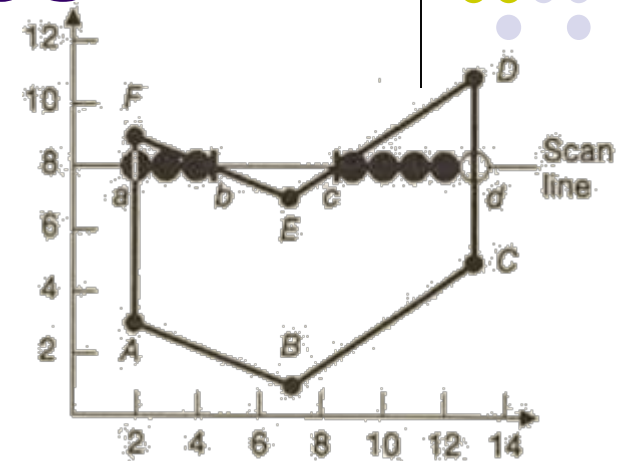


## 2.4 Relleno de polígonos

- Color de los píxeles
  - Color sólido
  - Técnicas de Iluminación
    - Calcular a partir de
      - la normal del polígono
      - la posición de la fuente de iluminación
    - Distintos algoritmos (tema de Iluminación)
  - Relleno mediante patrones
    - Mapeado de texturas (tema de Iluminación)
      - Coordenadas  $u,v$  sobre coordenadas  $x,y,z$

## 2.4 Relleno de polígonos

- Métodos de barrido
  - Se definen líneas de barrido
  - Recorren el polígono
    - Pasando por las aristas
  - Determinar en cada momento si la línea de barrido está dentro o fuera del polígono
    - Encontrar las intersecciones de la línea de barrido
    - Ordenar las intersecciones en eje x
    - Definir un bit de paridad que cambie al cruzar una arista
      - Pintar si es 1 y no pintar si es 0
        - Inicializar a 0
      - En vértices, no considerar los vértices  $y_{\max}$



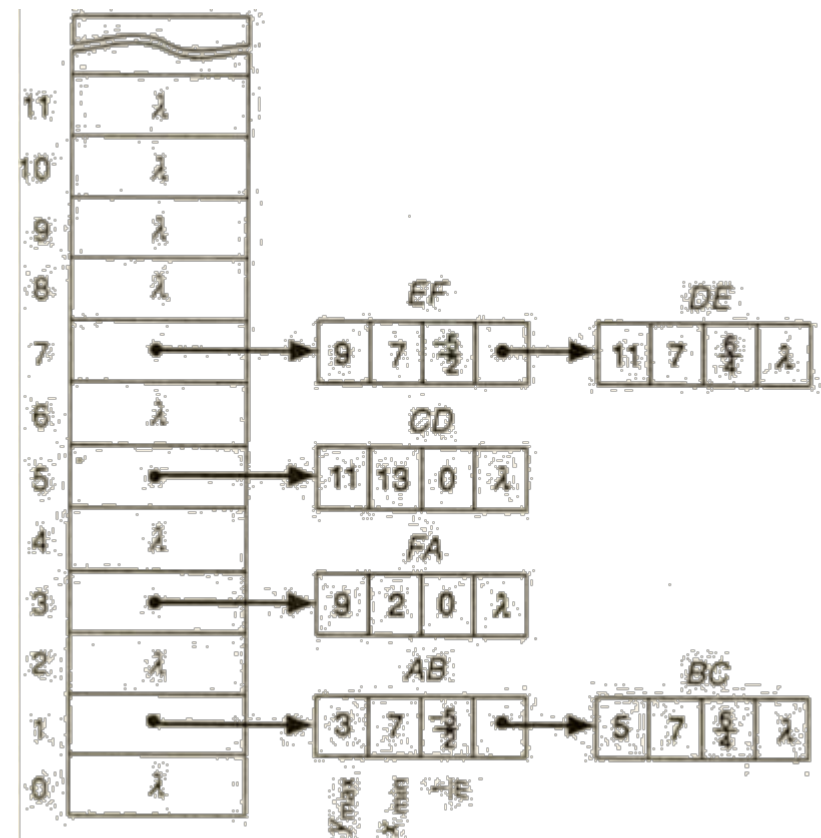
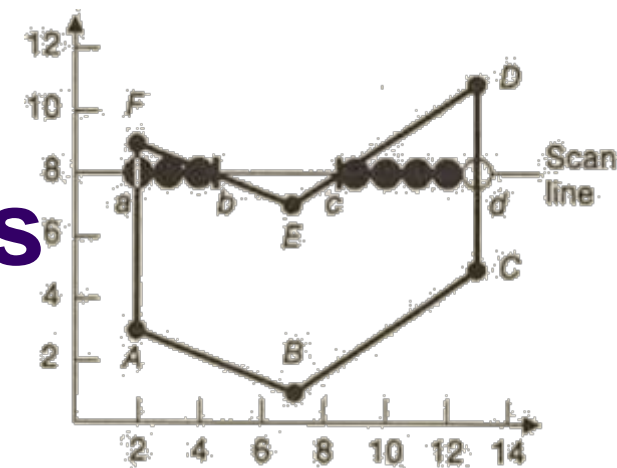
## 2.4 Relleno de polígonos

- Métodos de barrido

- Encontrar las intersecciones de la línea de barrido

- Lista de bordes

- Lista por valores en y
    - Cada borde
      - Valor máximo en y
      - Valor mínimo en x
      - Pendiente



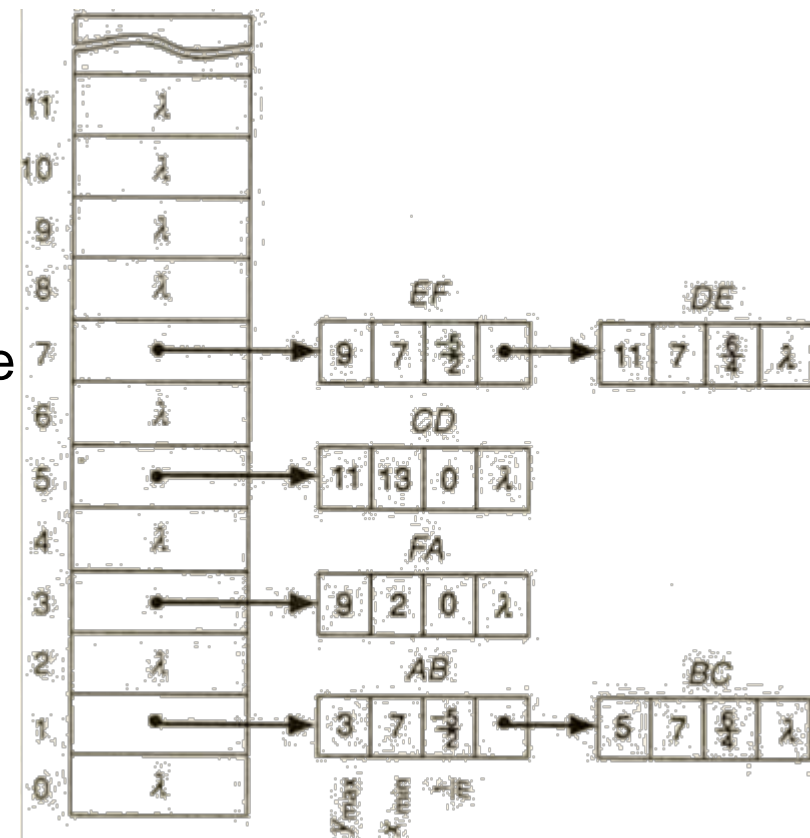
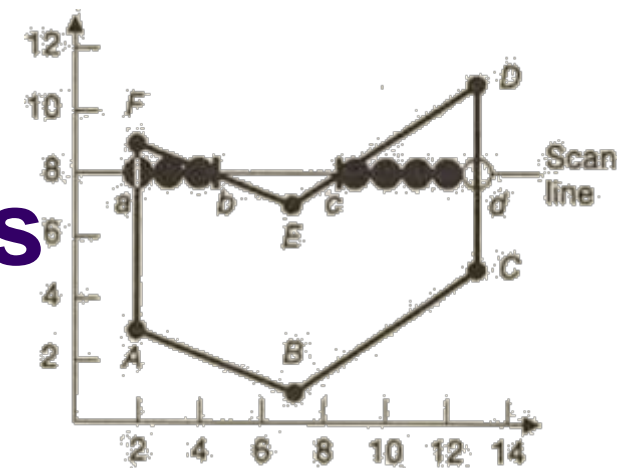
## 2.4 Relleno de polígonos

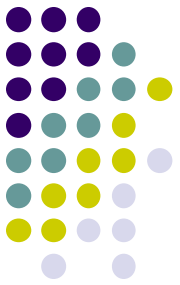
- Métodos de barrido

- Encontrar las intersecciones de la línea de barrido

- Pasos

- Comenzar en  $y_{\min}$
    - Lista de bordes inicial
    - Aumentar y
      - Insertar nuevos bordes
      - Calcular x para cada borde
      - Ordenarlos en x
      - Aplicar bit de paridad
      - Rellenar
      - Borrar bordes en  $y_{\max}$
      - Volver

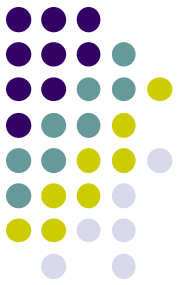




## 2.4 Relleno de polígonos

- Métodos de inundación
  - Se utilizan cuando no hay definición de los objetos
  - Procedimientos necesarios
    - Inicio
      - Identificación del punto de inicio (semilla)
        - Realizado, normalmente, por el usuario
    - Modificación
      - Decidir el color del punto inundado
        - Color de inundación
    - Propagación
      - Escoger los puntos vecinos en los que continuar el proceso
        - Vecindad
        - Por fondo o por borde
    - Final
      - Decidir que no hay más puntos a los que aplicar el proceso

## 2.4 Relleno de polígonos



- Métodos de inundación

- Vecindad

- Tipos:

- Importante para el proceso de inundación

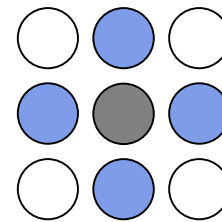
- Tipos de propagación

- Por fondo

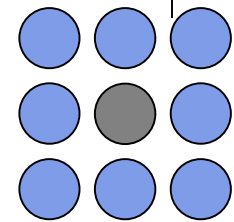
- Propagar mientras el color de fondo sea el de la semilla
        - Se suele definir un valor de tolerancia en porcentaje
        - Textura de metal

- Por borde

- Propagar hasta que se llegue a un color de borde
        - Da igual el color de fondo
        - Textura de madera

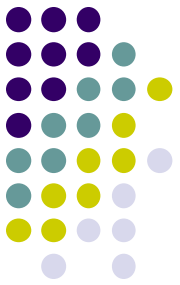


4 conectada



8 conectada



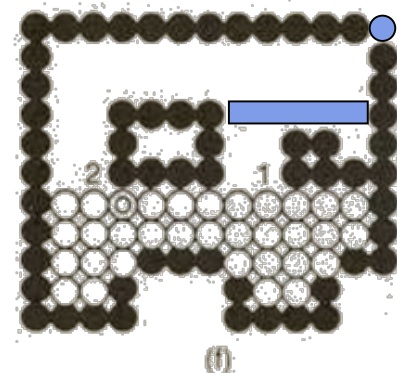
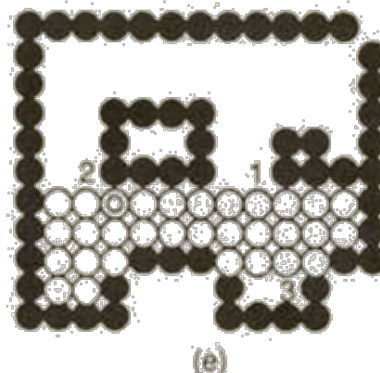
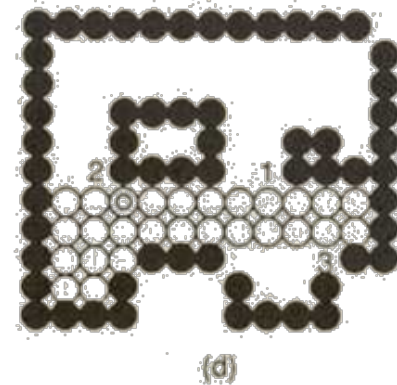
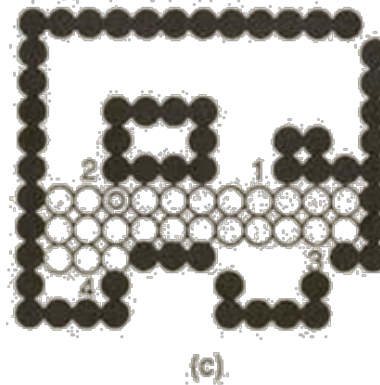
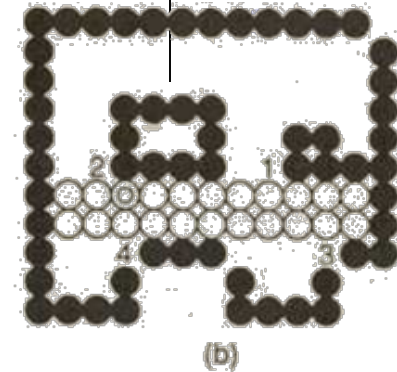
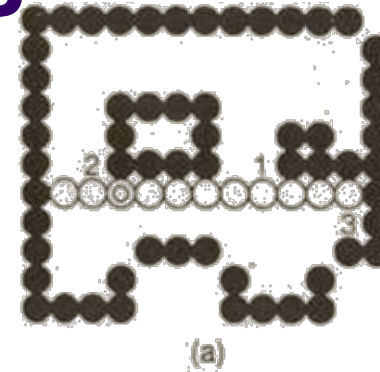


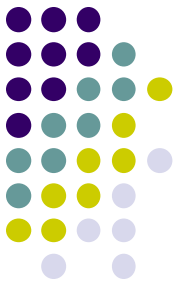
## 2.4 Relleno de polígonos

- Métodos de inundación
  - Algoritmo de propagación
    - Inundación Recursiva
      - Lanzar de nuevo el proceso de inundación en los pixels resultantes del proceso de propagación (4-8 vecinos)
      - Ventaja
        - Algoritmo simple
      - Desventaja
        - El número de procesos crece exponencialmente hasta que satura el sistema (pila de procesos)
    - Inundación por Barrido

## 2.4 Relleno de polígonos

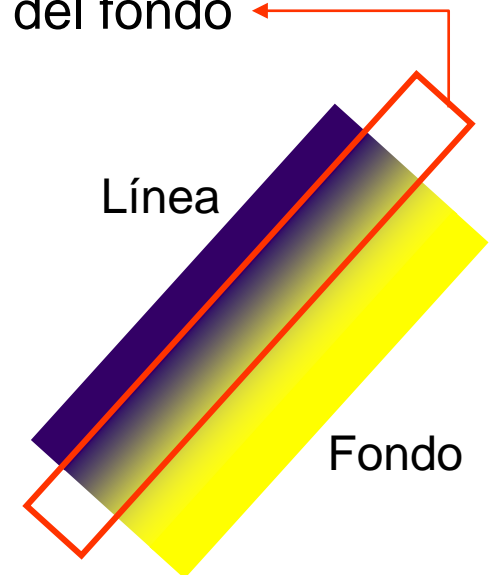
- Métodos de inundación
  - Algoritmo de propagación
    - Inundación Recursiva
    - **Inundación por Barrido**
      - Define líneas de barrido
      - Parte de una semilla
      - Recorre la línea de la semilla rellenando pixels que cumplen las condiciones de propagación
      - Busca vacíos (bordes derechos)
        - Arriba y abajo
        - Añade las posiciones en una pila
      - Usa los valores de la pila como semillas siguientes
      - Finaliza al vaciar la pila
      - Hay que revisar siempre arriba y abajo
      - Diferencia en vecindad 4 y 8





## 2.4 Relleno de polígonos

- Métodos de inundación
  - Soft-filling o relleno de bordes difusos
    - Se aplica a bordes con anti-aliasing ya aplicado
    - Zona de anti-aliasing
      - El color del borde se mezcla con el color del fondo
    - En la inundación
      - Cambiar color de fondo
      - En zona de anti-aliasing
        - Sustituir la parte de color de fondo
        - Dejar la parte de color de línea



## 2.4 Relleno de polígonos

- Métodos de inundación
  - Soft filling o relleno de bordes difusos
    - Color
      - F de fondo
      - L de línea
      - En la zona de anti-aliasing cada píxel
        - $C = tF + (1 - t)L$  siendo  $0 \leq t \leq 1$
    - Calcular
      - Se conoce F y L
      - Coger un punto de color C
      - Despejar t en una componente RGB
        - Tiene que darse  $F_{RGB} \neq L_{RGB}$ 
          - En esa componente
        - Mejor hacerlo en varias componentes
      - Recalcular en todos los pixels
        - $C_{nuevo} = tF_{nuevo} + (1 - t)L$

