



آزمایشگاه سیستم عامل

دکتر بیگی

آزمایش ۵

الینا هژبری - ۴۰۱۱۷۰۶۶۱

ملیکا علیزاده - ۴۰۱۱۰۶۲۵۵

## آزمایش ۵

### ۵-۳-۱- ایجاد یک Pipe یکسویه

۱. از دستور `man 2 pipe` استفاده می‌کنیم. همچنین از دستور `col -b > pipe.txt` خروجی آن را در فایل `pipe.txt` ذخیره می‌کنیم. در این فایل مشاهده می‌کنیم که `pipe()` یک `system call` در لینوکس است که یک ارتباط یکسویه بین دو پردازنده ایجاد می‌کند. آرایه `pipefd` آرایه‌ای با دو مقدار `pipefd[0]` برای خواندن و `pipefd[1]` برای نوشتن است.

```
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ man 2 pipe
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ man 2 pipe | col -b > pipe.txt
```

#### DESCRIPTION

`pipe()` creates a pipe, a unidirectional data channel that can be used for interprocess communication. The array `pipefd` is used to return two file descriptors referring to the ends of the pipe. `pipefd[0]` refers to the read end of the pipe. `pipefd[1]` refers to the write end of the pipe. Data written to the write end of the pipe is buffered by the kernel until it is read from the read end of the pipe. For further details, see `pipe(7)`.

۲. به کمک کد داده شده یک `pipe` ایجاد می‌کنیم. وقتی `res==0` شود یعنی کار موفقیت‌آمیز بوده است و `pipe` ایجاد شده است.

```
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ nano pipe.c
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ cat pipe.c
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main(){
    int fd[2];
    int res = pipe(fd);
    if (res==0){
        printf("Result is %d, successful.\n", res);
    } else {
        printf("Result is %d, failed.\n", res);
    }
    return 0;
}
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ gcc pipe.c -o pipeC
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ ./pipeC
Result is 0, successful.
```

۳. در این بخش کدی می‌نویسیم که از پدر به فرزند پیام `hello woeld` فرستاده شود. با استفاده از `fork()` ابتدا پردازش فرزند را ایجاد می‌کنیم. سپس در پردازش فرزند `fd[1]` (نوشتن) را می‌بندیم و با `read` پیام را می‌خوانیم. سپس در پردازش پدر `fd[0]` (خواندن) را می‌بندیم و با `fd[1]` و `write` پیام `hello world` را می‌نویسیم.

```
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ nano hello-world.c
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ cat hello-world.c
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <sys/wait.h>

int main(){
    int fd[2];
    pipe(fd);
    int pid = fork();
    if(pid == 0){
        close(fd[1]);
        char msg[20];
        read(fd[0], msg, sizeof(msg));
        printf("The msg that recieved: %s\n", msg);
        close(fd[0]);
    } else {
        close(fd[0]);
        char msg[] = "Hello World";
        write(fd[1], msg, strlen(msg) + 1);
        printf("the msg that sent: %s\n", msg);
        close(fd[1]);
        wait(NULL);
    }
    return 0;
}

ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ gcc hello-world.c -o file
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ ./file
The msg that recieved: Hello World
the msg that sent: Hello World
```

۴. در این بخش پردازش پدر دستور `ls` و پردازش فرزند دستور `wc` را اجرا می‌کنند. در پردازش پدر با استفاده از `dup2` خروجی استاندارد را بدست می‌آوریم و سپس `ls` را به `execlp` می‌دهیم. در پردازش فرزند نیز با `dup2` ورودی استاندارد را می‌گیریم و `wc` را به `execlp` می‌دهیم. با این کار پدر خروجی را به `pipe` می‌دهد و فرزند ورودی را از `pipe` می‌گیرد. خروجی نشان می‌دهد که ۸ خط، ۸ کلمه و ۱۱۳ بایت در خروجی `ls` است که اگر در ترمینال `ls` بزینم متوجه می‌شویم که درست است.

```
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ nano ls-wc.c
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ cat ls-wc.c
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>

int main(){
    int fd[2];
    pipe(fd);
    int pid = fork();
    if (pid == 0) {
        close(fd[1]);
        dup2(fd[0], STDIN_FILENO);
        close(fd[0]);
        execlp("wc", "wc", NULL);
    } else {
        close(fd[0]);
        dup2(fd[1], STDOUT_FILENO);
        close(fd[1]);
        execlp("ls", "ls", NULL);
    }
    return 0;
}

ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ gcc ls-wc.c -o ls-wc
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$ ./ls-wc
ubuntu@ubuntu:~/Desktop$      8      8     113
```

```
ls
file hello-world.c ls-wc ls-wc.c pipe.c pipeC pipe.txt ubuntu-desktop-bootstrap_ubuntu-desktop-bootstrap.desktop
```

۵. برای ارتباط دوسویه بین پردازنده‌ها باید دو pipe ایجاد کنید به گونه‌ای که پردازنده پدر در pipe1 بنویسد و از pipe2 بخواند و پردازنده فرزند برعکس عمل کند و در pipe2 بنویسد و از pipe1 بخواند.

## بخش دوم – سیگنال‌ها

۱. از دستور `man 2 signal` استفاده می‌کنیم. همچنین از دستور `col -b > signal.txt` خروجی آن را در فایل `signal.txt` ذخیره می‌کنیم. سیگنال‌ها عبارتند از:

- **SIGHUP**: وقتی ترمینال بسته می‌شود فرستاده می‌شود و برای بارگذاری مجدد پیکربندی دیمون‌ها استفاده می‌شود.
- **SIGINT**: برای قطع برنامه کاربر `ctrl+C` می‌فرستد.
- **SIGILL**: دستورالعمل غیرمجاز
- **SIGFPE**: عملیات حسابی نامعتبر مانند تقسیم بر صفر
- **SIGALRM**: سیگنالی که توسط `timer` ها یا `alarm()` ارسال می‌شود.
- **SIGCHLD**: وقتی پردازش فرزند تمام می‌شود به پردازش پدر ارسال می‌شود.

```
DESCRIPTION
WARNING: the behavior of signal() varies across UNIX versions, and has
also varied historically across different versions of Linux.  Avoid its
use: use sigaction(2) instead.  See Portability below.

signal() sets the disposition of the signal signum to handler, which is
either SIG_IGN, SIG_DFL, or the address of a programmer-defined func-
tion (a "signal handler").

If the signal signum is delivered to the process, then one of the fol-
lowing happens:

* If the disposition is set to SIG_IGN, then the signal is ignored.

* If the disposition is set to SIG_DFL, then the default action asso-
ciated with the signal (see signal(7)) occurs.

* If the disposition is set to a function, then first either the dis-
position is reset to SIG_DFL, or the signal is blocked (see Porta-
bility below), and then handler is called with argument signum.  If
invocation of the handler caused the signal to be blocked, then the
signal is unblocked upon return from the handler.

The signals SIGKILL and SIGSTOP cannot be caught or ignored.
```

۲. از دستور `man 2 alarm` استفاده می‌کنیم. همچنین از دستور `col -b > alarm.txt` خروجی آن را در فایل

`alarm.txt` ذخیره می‌کنیم. در این فایل مشاهده می‌کنیم که این سیگنال برای ایجاد `timeout` یا زمان‌بندی کارها است. پس از `seconds` ثانیه، هسته یک سیگنال `SIGALRM` به پردازش ارسال می‌کند. اگر پیش از آن `alarm` دیگری فراخوانی شود، مقدار قبلی لغو و مقدار جدید تنظیم می‌شود. مقدار بازگشتی تابع مقدار ثانیه‌های باقی‌مانده آلام قبلی است. به طور پیش‌فرض `SIGALRM` اتمام پردازش است مگر اینکه `hadler` نصب کنیم.

```
LIBRARY
Standard C library (libc, -lc)

SYNOPSIS
#include <unistd.h>

unsigned int alarm(unsigned int seconds);

DESCRIPTION
alarm() arranges for a SIGALRM signal to be delivered to the calling process in seconds seconds.
If seconds is zero, any pending alarm is canceled.
In any event any previously set alarm() is canceled.
```

۳. در این کد ابتدا alarm برای ۵ ثانیه تنظیم می‌شود و برنامه پس از چاپ "Looping forever" وارد حلقه بی‌نهایت می‌شود. پس از ۵ ثانیه هسته سیگنال SIGALRM را ارسال می‌کند و چون حالت پیش‌فرض است، پردازش به پایان می‌رسد. به این صورت خط "This line should never be executed" هیچ‌گاه چاپ نمی‌شود.

```
elina@elina-vm:~/Desktop$ nano test.c
elina@elina-vm:~/Desktop$ cat test.c
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main(void) {
    alarm(5);
    printf("Looping forever...\n");
    while (1);
    printf("This line should never be executed.\n");
    return 0;
}
elina@elina-vm:~/Desktop$ gcc test.c -o test
elina@elina-vm:~/Desktop$ ./test
Looping forever...
Alarm clock
```

۴. به کمک signal() و pause() می‌خواهیم خط آخر را چاپ کنیم. ابتدا یک flag از نوع sig\_atomic\_t تعریف می‌کنیم که بفهمیم سیگنال SIGALRM دریافت شده یا خیر. سپس یک تابع داریم که ورودی شماره سیگنال که SIGALRM است را می‌گیرد و flag ما را روی ۱ تنظیم می‌کند. سپس با استفاده از signal() سیگنال SIGALRM را به تابعمان وصل می‌کنیم. در آخر در while اضافه می‌کنیم تا زمانی که flag==1 نشده است، با pause() برنامه متوقف شود و منتظر سیگنال SIGALRM و ۱ شدن flag بماند. هنگامی که flag==1 شد از حلقه بیرون می‌آییم و خط آخر چاپ می‌شود.

```
elina@elina-vm:~/Desktop$ nano signal-pause.c
elina@elina-vm:~/Desktop$ cat signal-pause.c
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>

volatile sig_atomic_t flag = 0;

void flag_handler(int signo) {
    flag = 1;
}

int main() {
    signal(SIGALRM, flag_handler);
    alarm(5);
    printf("Looping until SIGALRM...\n");
    while (!flag) {
        pause();
    }
    printf("This line now has executed.\n");
    return 0;
}
elina@elina-vm:~/Desktop$ gcc signal-pause.c -o sp
elina@elina-vm:~/Desktop$ ./sp
Looping until SIGALRM...
This line now has executed.
```

۵. تو سوال ۱ فهمیدیم که سیگنال مربوط به Cntrl+C سیگنال SIGINT است. به همین دلیل در این سوال از signal() و pause() برای SIGINT استفاده می‌کنیم. در تابع handler نیز counter را یک واحد زیاد می‌کنیم. حلقه while را تا زمانی ادامه می‌دهیم که counter < 2 باشد و پس از آن از حلقه خارج می‌شویم و برنامه به پایان می‌رسد.

```
elina@elina-vm:~/Desktop$ nano cntrlC.c
elina@elina-vm:~/Desktop$ cat cntrlC.c
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>

volatile sig_atomic_t counter = 0;

void counter_handler(int signo) {
    counter++;
}

int main() {
    signal(SIGINT, counter_handler);
    printf("Program running...\n");
    while (counter < 2) {
        pause();
        if (counter == 1) {
            printf(" - You press Cntrl+C once!\n");
        }
    }
    printf(" - You press Cntrl+C for second time!\n");
    return 0;
}
elina@elina-vm:~/Desktop$ gcc cntrlC.c -o cc
elina@elina-vm:~/Desktop$ ./cc
Program running...
^C - You press Cntrl+C once!
^C - You press Cntrl+C for second time!
```