

基本信息

个人信息:

姓名: 管文红

性别: 男

学历: 本科

年龄: 30

所在地: 上海

手机: 15618353256

邮箱: 2009wehappyoo@163.com

Github 项目: <http://www.GitHub.com/MellonGuan>

自我评价:

1. 至今已经 5 年互联网/IT 从业经验, 具备丰富的系统项目技术研发, 算法实现能力;
2. 在深度学习/人工智能行业有一定的积淀, 熟悉基本的商业模式和框架体系, 传感器、嵌入式硬件 以及嵌入式;
3. 参加过 2019 百度之星, 日立竞赛, 对前沿科技积极, 始终相信, 技术改变未来。
4. 通过配网上学习以及偶尔的刷 Leetcode 算法题以提高自己的专业水平

教育背景:

2009.09 -- 2014.07	山西农业大学	生物医学 (统计方向)	本科
2018.03	Udacity 在线学习	无人驾驶工程师	
2020.01	学堂在线 (清华大学)	ARM 微控制器与嵌入式系统	
2020.10	学堂在线 (清华大学)	算法训练营第 9 期学员	

工作经历:

2019.09 - 2020.11 上海开放智能机器 (openailab) 有限公司

职位: 嵌入式开发工程师

职责业绩:

1. 业务面向高等院校, 所在部门 EAIDK (嵌入式人工智能开发) 基于公司的开源高效的 AIoT 推理引擎 Tengine 和开发板 310/610/710 (芯片 RK3399、RK3510、A311D) 开发教育系列产品, 合作高校: 南京大学、中南大学、西安电子科技大学、北京师范大学、广州技术院校济南职业院校等等
2. 参与并开发的产品: EAIDK 计算机视觉教学与实践套件、EAIDK 计算机语音融合教学与实践套件、EAIDK 智能物联网教学开发套件。
3. 需求方的培训事物, 深圳人工智能协会技能培训讲师、经销商培训、合作事务洽谈、招投标支持, 其中最荣幸一次是和华东师范大学中国 ROS 教育基金会主席张新宇教授的洽谈, 收获不少, 他对疫情期间 ROS 的教学和普及做出了非常贡献, 以及当时合作新的实施计划可以称为一流。

2018.02 - 2019.09 北京航迹未来科技有限公司

职位: 无人驾驶感知算法工程师

职责业绩:

4. 高校教育 B2B 领域, AI 图像识别, 采用深度学习技术; 打造容器师资培训平台, 包含全部主流的深度学习框架, 并在大学开展落地包括北京航空航天大学, 东南大学, 大连理工大学;
5. 实现基于国内第一开源框架 PaddlePaddle 飞桨 (百度) 的教学转化, 全年累计商业价值数十万;

6. 带领小组完成小甲虫无人车的开发与落地，首次做出了高校无人驾驶的教学教具，具有车道线识别，红绿灯识别功能。
7. 进入百度 Apollo 和 新工科联盟高校（清华大学杨殿阁教授牵头，北航教授）全国无人驾驶师资培训项目，担任第一期，第二期技术助理职务，已经服务数十家一流高校。

2017.01 – 2018.01 北京易艾特信息技术有限公司

职位：机器学习平台开发工程师

职责业绩：

1. 嘉实基金数据平台一期研发工程，并支持了百万级的交易数据存储，并成功引入了交易数据可视化分析平台；
2. 廊坊市公安局的大数据平台的初期建设与管理，为当地公安网络中的 7 类重点人口数据分析提供了平台性的支持。

2015.04 -- 2016.12 赛诺贝斯（北京）营销技术股份有限公司

职位：大数据 BI 工程师

职责业绩：

1. 负责成都农商银行的信用卡数据的可视化分析项目，模式探索，版本迭代，打磨细节体验，保证产品质量；
2. Linux 系统维护工作

项目经历：

无人驾驶教学车 tx2 深度学习小车 2018 ~ 2019.07

项目描述： 开发并自组装无人驾驶小车，基于 oskarbot 舵机小车，Nvidia 嵌入式计算设备 TX2，前置 logic 单目摄像头，Arduino 嵌入式板等硬件。开发车辆感知算法的车道线识别，红绿灯识别功能，对接机器人架构 ROS 进行通信，以及底盘控制电子系统，一整套流程。最终实现无人驾驶功能，具有面向高校的教学使用任务。

项目职责：

1. 产品架构：根据计算机视觉的自研算法能力，使用场景，从软件层、通信层、硬件层、完成架构搭建，以及配合商务产品逐步完成。
2. 核心研发设计：总体负责项目规划，包括算法开发，电子电路的组装、软件操作系统的建立、深度学习框架的选择，数据的制作，SSD 模型的训练，模型加速，以及运维的开发。
3. 小组任务分解：对做任务分解。

容器云深度学习教学平台开发 2019.06 ~ 09

项目描述： 结合公司战略，对无人驾驶的深度学习算法进行拓展，对接云平台实现教学，先后完成 TensorFlow、Pytorch、Mxnet、Caffe、PaddlePaddle、Dragon 等框架的容器化，对接到云团队的 k8s。

项目职责：

1. 产品的分析与调研：根据客户的需求，进行评估调研，达到教学实验设计，服务云端化，简单化。
2. 基本环境搭建和算法选型：建立独立的容器环境，开发 6 个基本的深度学习教学代码，以及教学数据。
3. 容器测试：在不同的 gpu 环境进行测试，统一项目存储结构。

GitHub 个人项目

项目描述： Udacity 无人驾驶工程师

1. Finding Lane Lines Project(车道线检测)
2. Traffic Sign Classifier(交通标志识别)
3. Behavioral Cloning(行为克隆).
4. Advanced Lane Finding(高级车道检测)

链接: <http://www.GitHub.com/MellonGuan>

开发技能 :

C++/C Python、TensorFlow、paddlepaddle、Linux、Docker, shell, TensorRT ,

ROS-kinetic/melodic、Tengine

嵌入式硬件 : Nvidia TX2 , Arduino , Raspberry PI , RK3399 系列开发板 其他技术 :

Github、gitee , git, vim