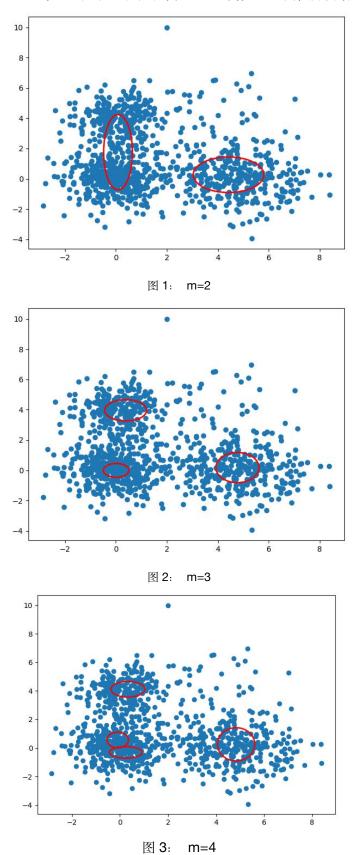
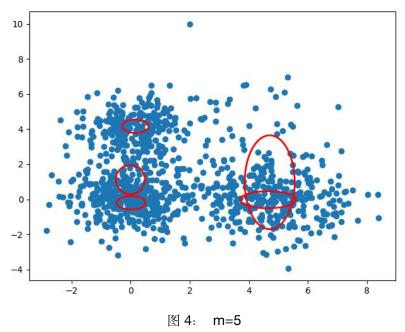
Programming 1:

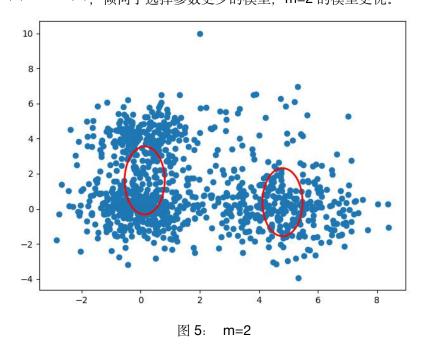
(1) m=2,3,4,5 时 EM 算法结果如下图 1, 2, 3, 4 所示。最大似然估计值分别为-4.327, -4.136、-4.137、-4.091,差别不大。但是因为 GMM 个数 m 不同,所以结果有很大的区别。

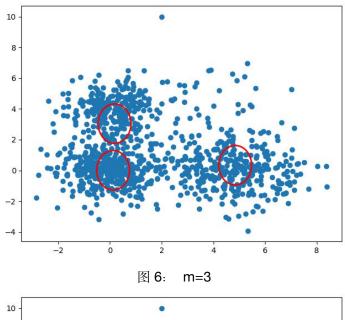


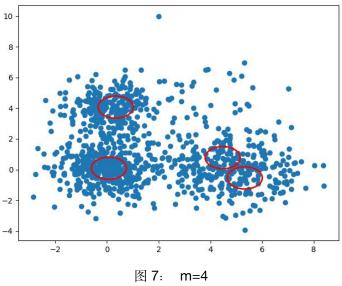


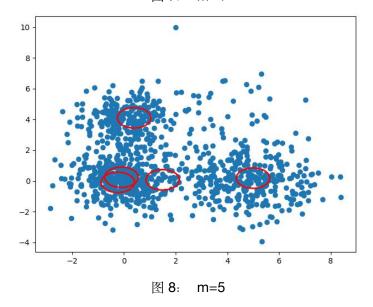
根据最大似然估计值可知 m=5 时最好。 肉眼观测可知数据有明显的 3 个密集分布, m=3 时效 果最好。 另外 根据 贝叶斯 信息 准则(Bayes Information Criterion, BIC) BIC = -ln(n)k + 2ln(L),倾向于选择参数更少的模型。 m=2, 3, 4, 5 时 BIC 分别为-22.27, -28.99,-35.89,-42.76,所以 m=2 的模型更优。综上,在不同标准下模型选择有不同的结果,要根据实际问题处理。

(2) 修改 EM 算法中 M-step 使得不同高斯分布的方差相同,具体推导见手写 pdf。重新运行程序,m=2,3,4,5 时 EM 算法结果如下图 5, 6, 7, 8 所示。最大似然估计值分别为-4.261, -4.228、-4.153、-4.177,差别不大。同样肉眼观测可知数据有明显的 3 个密集分布,m=3 时效果最好。另外根据贝叶斯信息准则(Bayes Information Criterion,BIC)BIC = -ln(n)k + 2ln(L),倾向于选择参数更少的模型,m=2 的模型更优。









Programming2:

具体推导见手写 pdf, 程序结果见下图 9。

```
在x3信息缺失的情况下:
估计的均值为[-0.0709 -0.6047 0.77279886]
协方差矩阵为
[[0.90617729 0.56778177 0.88143074]
[0.56778177 4.20071481 0.46210902]
[0.88143074 0.46210902 1.78280017]]
在信息完整的情况下:
估计的均值为[-0.0709 -0.6047 -0.911 ]
协方差矩阵为
[[0.90617729 0.56778177 0.3940801 ]
[0.56778177 4.20071481 0.7337023 ]
[0.3940801 0.7337023 4.541949 ]]
```

图 9: 信息缺失和完整情况下估计得到的均值和协方差

可以看到数值上差别不大,说明 EM 算法在信息缺失的情况下也能起到一定的估计作用。