



Tecnológico de Monterrey

Instituto Tecnológico y de Estudios Superiores de Monterrey

Campus Estado de México

TC2035.302 Diseño de redes neuronales y aprendizaje profundo

Evidencia 1. Proyecto de Aprendizaje Profundo

Santiago Jiménez Pasillas A01749970

Guillermo Ian Barbosa Martínez A01747926

Profesora

Andrea Torres Calderón

Grupo 302

28 de noviembre de 2024

Evidencia1

November 29, 2024

1 Introducción

Este proyecto tiene como objetivo clasificar imágenes de la base de datos Fashion MNIST utilizando redes neuronales convolucionales (CNNs). Se diseñaron dos arquitecturas principales para explorar diferentes configuraciones y técnicas de optimización:

1. Capas Convolucionales y de Pooling: Ambas redes emplean filtros 3x3 con activación ReLU, normalización de batches y Dropout para prevenir sobreajuste. La red 1 utiliza MaxPooling, mientras que la red 2 emplea AvgPooling.
2. Capas Completamente Conectadas: Transforman las salidas convolucionales en vectores y combinan activaciones como ReLU y LeakyReLU en la red 1, mientras que la red 2 usa solo ReLU. Ambas finalizan con una capa de salida de 10 clases.

Adicionalmente, se implementaron Data Augmentation para aumentar la diversidad de datos y Transfer Learning para evaluar si un modelo preentrenado mejora el rendimiento. El análisis busca comparar configuraciones y estrategias para identificar su impacto en la precisión y generalización del modelo.

2 Dependencias

```
[ ]: !pip install torchinfo
```

```
Collecting torchinfo
  Downloading torchinfo-1.8.0-py3-none-any.whl.metadata (21 kB)
  Downloading torchinfo-1.8.0-py3-none-any.whl (23 kB)
Installing collected packages: torchinfo
Successfully installed torchinfo-1.8.0
```

```
[ ]: import torch
import torchvision
from torchvision import datasets, transforms
from torch.utils.data import ConcatDataset, DataLoader, random_split
from torch import nn
from torch import optim
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
import pandas as pd
import numpy as np
```

```
import random
import plotly.express as px
from torchinfo import summary
from tqdm.auto import tqdm
from sklearn.metrics import classification_report
from sklearn.metrics import confusion_matrix
```

```
[ ]: device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is_available() else "cpu")
print(device)
```

cuda

3 Carga de datos

```
[ ]: transform = transforms.Compose([
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.5,), (0.5,))]
)

augmentations = transforms.Compose([
    transforms.RandomHorizontalFlip(),
    transforms.RandomRotation(10),
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize((0.5,), (0.5,))]
)
```

```
[ ]: # Original data
train_data = datasets.FashionMNIST(root='./data', train=True, download=True,
    ↳transform=transform)
test_data = datasets.FashionMNIST(root='./data', train=False, download=True,
    ↳transform=transform)
```

Downloading <http://fashion-mnist.s3-website.eu-central-1.amazonaws.com/train-images-idx3-ubyte.gz>

Downloading <http://fashion-mnist.s3-website.eu-central-1.amazonaws.com/train-images-idx3-ubyte.gz> to ./data/FashionMNIST/raw/train-images-idx3-ubyte.gz

100%| | 26.4M/26.4M [00:02<00:00, 13.2MB/s]

Extracting ./data/FashionMNIST/raw/train-images-idx3-ubyte.gz to ./data/FashionMNIST/raw

Downloading <http://fashion-mnist.s3-website.eu-central-1.amazonaws.com/train-labels-idx1-ubyte.gz>

Downloading <http://fashion-mnist.s3-website.eu-central-1.amazonaws.com/train-labels-idx1-ubyte.gz> to ./data/FashionMNIST/raw/train-labels-idx1-ubyte.gz

100%| | 29.5k/29.5k [00:00<00:00, 201kB/s]

```
Extracting ./data/FashionMNIST/raw/train-labels-idx1-ubyte.gz to
./data/FashionMNIST/raw
```

```
Downloading http://fashion-mnist.s3-website.eu-
central-1.amazonaws.com/t10k-images-idx3-ubyte.gz
Downloading http://fashion-mnist.s3-website.eu-
central-1.amazonaws.com/t10k-images-idx3-ubyte.gz to
./data/FashionMNIST/raw/t10k-images-idx3-ubyte.gz
```

```
100%|          | 4.42M/4.42M [00:01<00:00, 3.71MB/s]
```

```
Extracting ./data/FashionMNIST/raw/t10k-images-idx3-ubyte.gz to
./data/FashionMNIST/raw
```

```
Downloading http://fashion-mnist.s3-website.eu-
central-1.amazonaws.com/t10k-labels-idx1-ubyte.gz
Downloading http://fashion-mnist.s3-website.eu-
central-1.amazonaws.com/t10k-labels-idx1-ubyte.gz to
./data/FashionMNIST/raw/t10k-labels-idx1-ubyte.gz
```

```
100%|          | 5.15k/5.15k [00:00<00:00, 4.53MB/s]
```

```
Extracting ./data/FashionMNIST/raw/t10k-labels-idx1-ubyte.gz to
./data/FashionMNIST/raw
```

```
[ ]: dataset_classes = dict()
    for i, label in enumerate(train_data.classes):
        dataset_classes[i] = label
    dataset_classes
```

```
[ ]: {0: 'T-shirt/top',
      1: 'Trouser',
      2: 'Pullover',
      3: 'Dress',
      4: 'Coat',
      5: 'Sandal',
      6: 'Shirt',
      7: 'Sneaker',
      8: 'Bag',
      9: 'Ankle boot'}
```

```
[ ]: # Augmented data (training)
    augmented_train = datasets.FashionMNIST(root='./data', train=True,
        ↪download=True, transform=augmentations)
    augmented_train
```

```
[ ]: Dataset FashionMNIST
      Number of datapoints: 60000
      Root location: ./data
      Split: Train
      StandardTransform
Transform: Compose(
    RandomHorizontalFlip(p=0.5)
    RandomRotation(degrees=[-10.0, 10.0], interpolation=nearest,
expand=False, fill=0)
    ToTensor()
    Normalize(mean=(0.5,), std=(0.5,))
)
```

```
[ ]: train_data
```

```
[ ]: Dataset FashionMNIST
      Number of datapoints: 60000
      Root location: ./data
      Split: Train
      StandardTransform
Transform: Compose(
    ToTensor()
    Normalize(mean=(0.5,), std=(0.5,))
)
```

```
[ ]: test_data
```

```
[ ]: Dataset FashionMNIST
      Number of datapoints: 10000
      Root location: ./data
      Split: Test
      StandardTransform
Transform: Compose(
    ToTensor()
    Normalize(mean=(0.5,), std=(0.5,))
)
```

```
[ ]: train_size = int(0.7 * len(train_data)) # Del conjunto de datos de
      ↪entrenamiento, se usará solo el 70% para entrenar y el 30% restante para la
      ↪validación
val_size = len(train_data) - train_size
train_data, val_data = random_split(train_data, (train_size, val_size))

print(f"Tamaño del conjunto de datos de entrenamiento: {len(train_data)}")
print(f"Tamaño del conjunto de datos de validación: {len(val_data)}")
print(f"Tamaño del conjunto de datos de prueba: {len(test_data)}")
```

Tamaño del conjunto de datos de entrenamiento: 42000
Tamaño del conjunto de datos de validación: 18000
Tamaño del conjunto de datos de prueba: 10000

```
[ ]: # Del conjunto de datos de entrenamiento, se usará solo el 70% para entrenar y
      ↪ el 30% restante para la validación
train_size = int(0.7 * len(augmented_train))
val_size = len(augmented_train) - train_size
augmented_train, val_augmented_data = random_split(augmented_train,
      ↪ (train_size, val_size))

print(f"Tamaño del conjunto de datos (con augmentation) de entrenamiento:
      ↪ {len(augmented_train)}")
print(f"Tamaño del conjunto de datos (con augmentation) de validación:
      ↪ {len(val_augmented_data)}")
print(f"Tamaño del conjunto de datos de prueba: {len(test_data)}")
```

Tamaño del conjunto de datos (con augmentation) de entrenamiento: 42000
Tamaño del conjunto de datos (con augmentation) de validación: 18000
Tamaño del conjunto de datos de prueba: 10000

```
[ ]: train_data_loader = DataLoader(train_data, batch_size=32, shuffle=True)
val_data_loader = DataLoader(val_data, batch_size=32, shuffle=True)
test_data_loader = DataLoader(test_data, batch_size=32, shuffle=True)
augmented_train_data_loader = DataLoader(augmented_train, batch_size=32,
      ↪ shuffle=True)
val_augmented_data_loader = DataLoader(val_augmented_data, batch_size=32,
      ↪ shuffle=True)
```

```
[ ]: def visualize_data(data_loader):
      # Se obtiene un conjunto de imgs. y clases (prendas)
      images, label_set = next(iter(data_loader))

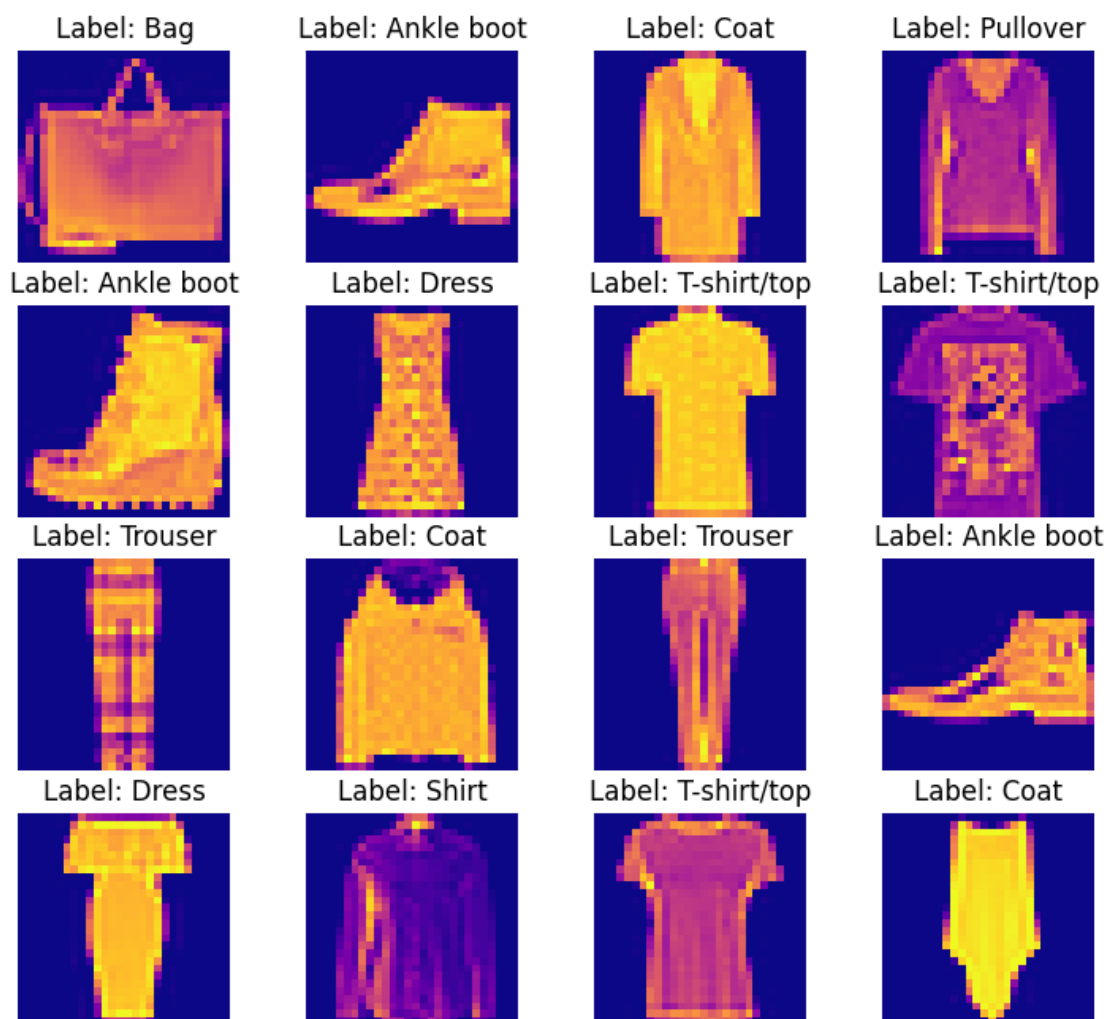
      # Se mostrarán 20 imgs. y se prepara una figura para mostrarla
      fig, axes = plt.subplots(4, 4, figsize=(9, 8))
      for i in range(16):
          ax = axes[i//4, i%4]

          # Convert the image from (C,H,W) to (H,W,C)
          img = images[i].permute(1,2,0)

          ax.imshow(img, cmap='plasma')
          ax.set_title(f"Label: {dataset_classes[label_set[i].item()]}")
          ax.axis('off')

      plt.show()
```

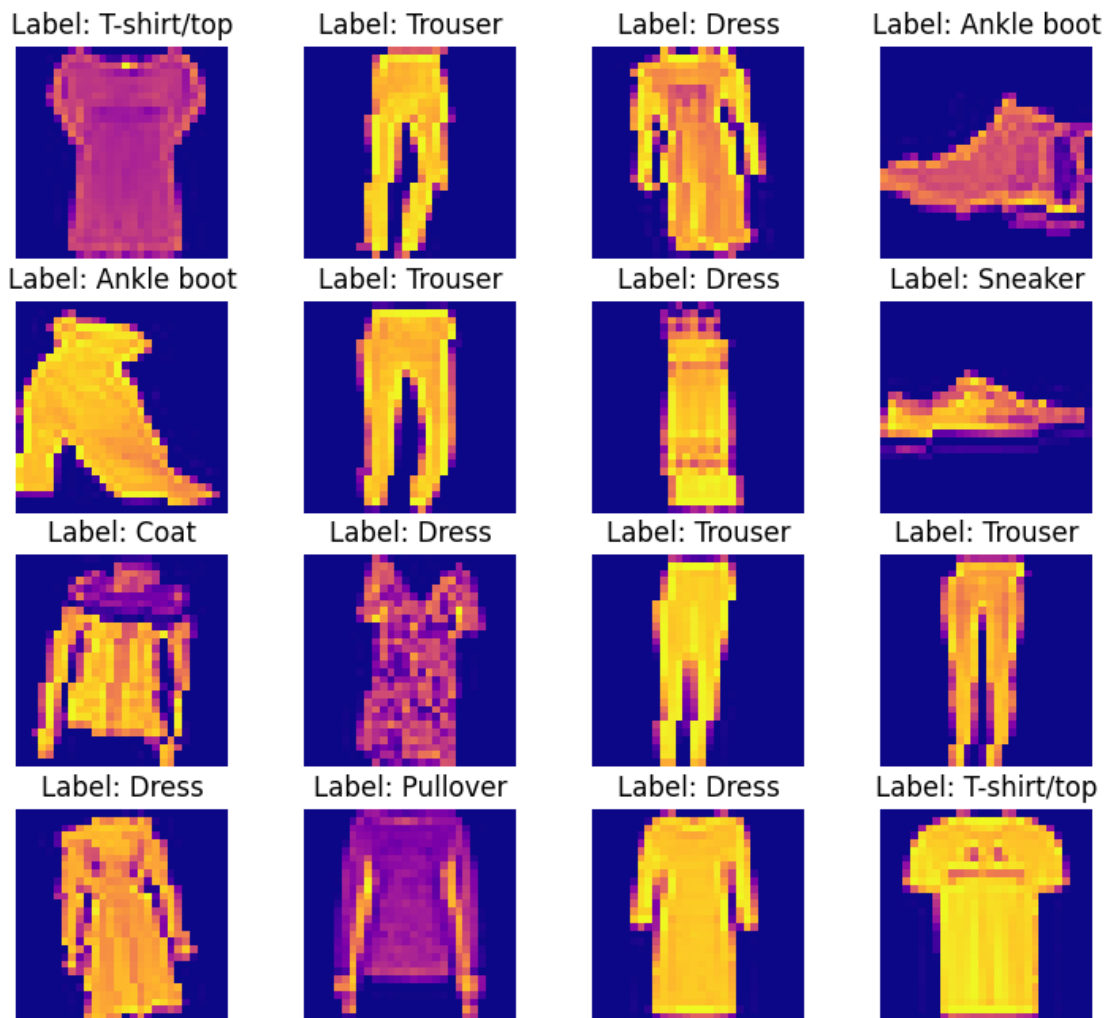
```
[ ]: visualize_data(train_data_loader)
```



```
[ ]: visualize_data(val_data_loader)
```



```
[ ]: visualize_data(augmented_train_data_loader)
```

```
[ ]: visualize_data(val_augmented_data_loader)
```



```
[ ]: visualize_data(test_data_loader)
```



```
[ ]: # Original data
train_data = datasets.FashionMNIST(root='./data', train=True, download=True,
    ↳transform=transform)
augmented_train = datasets.FashionMNIST(root='./data', train=True,
    ↳download=True, transform=augmentations)

# Final data
train_data_full = ConcatDataset([train_data, augmented_train])

train_size_full = int(0.7 * len(train_data_full))
val_size_full = len(train_data_full) - train_size_full
train_data_full, val_data_full = random_split(train_data_full,
    ↳ (train_size_full, val_size_full))

print(f"Tamaño del conjunto de datos de entrenamiento: {len(train_data_full)}")
```

```
print(f"Tamaño del conjunto de datos de validación: {len(val_data_full)}")

train_data_loader_full = DataLoader(train_data_full, batch_size=32,
    shuffle=True)
val_data_loader_full = DataLoader(val_data_full, batch_size=32, shuffle=True)

visualize_data(train_data_loader_full)
```

Tamaño del conjunto de datos de entrenamiento: 84000

Tamaño del conjunto de datos de validación: 36000



```
[ ]: visualize_data(val_data_loader_full)
```



```
[ ]: for dataset in [train_data_loader, val_data_loader,
    ↪ augmented_train_data_loader, val_augmented_data_loader, test_data_loader,
        train_data_loader_full, val_data_loader_full]:
    a = next(iter(dataset))
    print(a[0].size())
```

```
torch.Size([32, 1, 28, 28])
torch.Size([32, 1, 28, 28])
torch.Size([32, 1, 28, 28])
torch.Size([32, 1, 28, 28])
torch.Size([32, 1, 28, 28])
torch.Size([32, 1, 28, 28])
torch.Size([32, 1, 28, 28])
```

4 Funciones de Entrenamiento, Validación, Prueba y Accuracy

```
[ ]: def accuracy(y_true, y_pred):  
    '''Función que calcula el accuracy  
    Input:  
    - y_true: Tensor de etiquetas reales  
    - y_pred: Tensor con las predicciones del modelo  
    '''  
  
    correct = torch.eq(y_true, y_pred).sum().item()  
    acc = (correct/len(y_pred))  
    return acc
```

```
[ ]: def train(dataloader: DataLoader, model: nn.Module, loss_fn, optimizer):  
    # Cambiar el modelo a entrenamiento  
    model.train()  
    train_loss = 0  
    train_acc = 0  
    # Recorrer cada batch del conjunto de entrenamiento  
    for batch_idx, (data, target) in enumerate(dataloader):  
        # Cambiar datos a GPU  
        data = data.to(device)  
        target = target.to(device)  
        # 1. Pasar los datos por la red (feedforward)  
        y_pred_logs = model(data)  
        # 2. Calcular la función de costo  
        loss = loss_fn(y_pred_logs, target)  
        train_loss += loss  
        y_pred = torch.softmax(y_pred_logs, dim=1).argmax(dim=1)  
        train_acc += accuracy(target, y_pred)  
        # 3. Zero gradient buffers  
        optimizer.zero_grad()  
        # 4. Backpropagate  
        loss.backward()  
        # 5. Update weights  
        optimizer.step()  
  
    train_loss /= len(dataloader)  
    train_acc /= len(dataloader)  
    print(f"Train loss: {train_loss:.4f} | Train acc: {train_acc*100:.4f}%")  
    return train_loss, train_acc
```

```
[ ]: def validate(dataloader: DataLoader, model: nn.Module, loss_fn):  
    # Cambiar el modelo a evaluación  
    model.eval()  
    test_loss = 0  
    test_acc = 0  
    with torch.inference_mode():
```

```

    for data, target in dataloader:
        data = data.to(device)
        target = target.to(device)
        test_pred_logs = model(data)
        val_loss = loss_fn(test_pred_logs, target)
        test_loss += val_loss
        test_pred = torch.softmax(test_pred_logs, dim=1).argmax(dim=1)
        test_acc += accuracy(target, test_pred)

    test_loss /= len(dataloader)
    test_acc /= len(dataloader)

    print(f"Validation loss: {test_loss:.4f} | Validation acc: {test_acc*100:.4f}%")
    return test_loss, test_acc

```

```

[ ]: def test_model(dataloader: DataLoader, model: nn.Module, loss_fn):
    # Cambiar el modelo a evaluación
    model.eval()
    test_loss = 0
    test_acc = 0

    y_preds, y_true = [], []
    with torch.inference_mode():
        for data, target in tqdm(dataloader, desc="Making predictions ..."):
            data = data.to(device)
            target = target.to(device)

            test_pred_logs = model(data)
            loss = loss_fn(test_pred_logs, target)
            test_loss += loss
            test_pred = torch.softmax(test_pred_logs, dim=1).argmax(dim=1)
            test_acc += accuracy(target, test_pred)
            y_preds += [test_pred.cpu()]
            y_true += [target.cpu()]

    test_loss /= len(dataloader)
    test_acc /= len(dataloader)

    print(f"Test loss: {test_loss:.4f} | Test acc: {test_acc*100:.4f}%")
    return test_loss, test_acc, torch.cat(y_preds), torch.cat(y_true)

```

5 Red 1

```
[ ]: class FashionCNN1(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(FashionCNN1, self).__init__()

        '''
        Capas Convolucionales y de Pooling
        - Todas las capas convolucionales cuentan con un kernel 3x3, así como un
        ↪MaxPooling (2x2) con desplazamiento (stride) de 2.
        - Todas las capas cuentan con una normalización de batches para estabilizar
        ↪y acelerar el aprendizaje,
          así como una regularización que desactiva aleatoriamente el 20% (25% en
        ↪la última capa) de las unidades para prevenir un sobreajuste.
        - La primera capa convolucional tiene 32 filtros y padding de 1.
        - La segunda capa convolucional tiene 64 filtros.
        - La tercera capa convolucional tiene 128 filtros.
        - Todas las capas tienen una función de activación no lineal ReLU que
        ↪sucede a los filtros.
        '''

        self.layer1 = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(in_channels = 1, out_channels = 32, kernel_size = 3, padding
            ↪= 1),
            nn.BatchNorm2d(32),
            nn.ReLU(),
            nn.MaxPool2d(kernel_size = 2, stride = 2),
            nn.Dropout(0.2)
        )

        self.layer2 = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(in_channels=32, out_channels=64, kernel_size=3),
            nn.BatchNorm2d(64),
            nn.ReLU(),
            nn.MaxPool2d(2),
            nn.Dropout(0.2)
        )

        self.layer3 = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(in_channels=64, out_channels=128, kernel_size=3),
            nn.BatchNorm2d(128),
            nn.ReLU(),
            nn.MaxPool2d(2),
            nn.Dropout(0.25)
        )

        '''
```


Capas Completamente Conectadas.

- Antes de llegar a la primera capa completamente conectada, se convierte la salida tridimensional $128 \times 2 \times 2$ de la 3ra capa de convolución a un vector de 512, lista para las capas densas.
- La primera capa completamente conectada pasa los 512 valores de entrada a 600 que pasan por una regularización que apaga el 20% de las neuronas. Finalmente pasa por una función de activación no lineal ReLU, dada su simplicidad que concuerda con la sencillez del problema de clasificación para la base de datos FashionMNIST, además de que es rápida para las primeras capas.
- La segunda capa completamente conectada pasa de 600 valores de entrada de la capa anterior a 120, con una regularización idéntica a la de la capa anterior. A diferencia de la capa anterior, cuenta con función de activación LeakyReLU, para evitar problemas de unidades muertas dadas las transformaciones aplicada hasta este punto (que puede traer consigo valores negativos que impiden el aprendizaje).
- La tercera capa completamente conectada pasa los 120 valores de entrada de la capa anterior a 10, que concuerda con la cantidad de clases de nuestra base de datos.

'''

```
self.flatten = nn.Flatten()
self.fc1 = nn.Linear(in_features = 512, out_features = 600)
self.drop1 = nn.Dropout(0.2)
self.relu = nn.ReLU()
self.drop2 = nn.Dropout(0.2)
self.fc2 = nn.Linear(in_features = 600, out_features = 120)
self.leaky_relu = nn.LeakyReLU()
self.fc3 = nn.Linear(in_features = 120, out_features = 10)
```

'''

El forward propagation observado aquí describe el paso de los datos a través de la red.

'''

```
def forward(self, x):
```

'''

Bloque de convoluciones y poolings.

'''

```
out = self.layer1(x)
out = self.layer2(out)
out = self.layer3(out)
out = out.view(out.size(0), -1)
```

'''

Aplanamiento de la salida de la 3ra capa convolucional.

'''

```

out = self.flatten(out)
'''
Primera capa completamente conectada.
'''
out = self.fc1(out)
out = self.drop1(out)
out = self.relu(out)
'''
Segunda capa completamente conectada.
'''
out = self.drop2(out)
out = self.fc2(out)
out = self.leaky_relu(out)
'''
Capa de salida.
'''
out = self.fc3(out)

return out

```

Datos Originales

```

[ ]: model1 = FashionCNN1()
model1.to(device)

error = nn.CrossEntropyLoss()

learning_rate = 0.001
optimizer = torch.optim.AdamW(model1.parameters(), lr = learning_rate)
print(model1)

```

```

FashionCNN1(
  (layer1): Sequential(
    (0): Conv2d(1, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer2): Sequential(
    (0): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
  )
)

```

```

        (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
    )
    (layer3): Sequential(
      (0): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
      (1): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): ReLU()
      (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
      (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
    )
    (flatten): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
    (fc1): Linear(in_features=512, out_features=600, bias=True)
    (drop1): Dropout(p=0.2, inplace=False)
    (relu): ReLU()
    (drop2): Dropout(p=0.2, inplace=False)
    (fc2): Linear(in_features=600, out_features=120, bias=True)
    (leaky_relu): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
    (fc3): Linear(in_features=120, out_features=10, bias=True)
  )

```

```

[ ]: '''
Entrenamiento del primer modelo. Este modelo será el encargado de ser entrenado,
y validado con la base de datos original,
sin ninguna tipo de aumento de datos o transformación adicional a la
normalización y la conversión a tensor.
Será posteriormente comparado con un modelo idéntico pero entrenado y validado
con los datos aumentados.
'''
EPOCHS = 10

loss_train, acc_train = [], []
loss_test, acc_test = [], []

for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )
    train_loss, train_acc = train(train_data_loader, model1, error, optimizer)
    test_loss, test_acc = validate(val_data_loader, model1, error)
    loss_train += [train_loss.item()]
    loss_test += [test_loss.item()]
    acc_train += [train_acc]
    acc_test += [test_acc]

```

```

0%|          | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

```

Epoch: 0

Train loss: 0.5554 | Train acc: 79.4531%

Validation loss: 0.3530 | Validation acc: 87.0282%
Epoch: 1

Train loss: 0.3867 | Train acc: 85.6436%
Validation loss: 0.3213 | Validation acc: 87.7276%
Epoch: 2

Train loss: 0.3422 | Train acc: 87.3762%
Validation loss: 0.2855 | Validation acc: 89.4538%
Epoch: 3

Train loss: 0.3164 | Train acc: 88.3997%
Validation loss: 0.2736 | Validation acc: 89.7924%
Epoch: 4

Train loss: 0.3020 | Train acc: 89.0661%
Validation loss: 0.2505 | Validation acc: 90.7749%
Epoch: 5

Train loss: 0.2857 | Train acc: 89.5873%
Validation loss: 0.2599 | Validation acc: 90.6639%
Epoch: 6

Train loss: 0.2708 | Train acc: 90.1895%
Validation loss: 0.2387 | Validation acc: 91.4465%
Epoch: 7

Train loss: 0.2638 | Train acc: 90.3299%
Validation loss: 0.2462 | Validation acc: 91.0802%
Epoch: 8

Train loss: 0.2519 | Train acc: 90.6964%
Validation loss: 0.2385 | Validation acc: 91.1468%
Epoch: 9

Train loss: 0.2445 | Train acc: 91.0820%
Validation loss: 0.2363 | Validation acc: 91.4798%

```
[ ]: import plotly.express as px

# DataFrames para obtener los valores de costo y acc del entrenamiento y
↳ validación
df_loss = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Loss': loss_train,
↳ 'Validation Loss': loss_test})
df_acc = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Accuracy': acc_train,
↳ 'Validation Accuracy': acc_test})
```

```

# Gráfica de costo
fig_loss = px.line(df_loss, x='Epoch', y=['Train Loss', 'Validation Loss'],
    title='<b>Costo / Epoch</b>', template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    'Costo', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_loss.update_layout(title_x=0.5)
fig_loss.show()

# Gráfica de accuracy
fig_acc = px.line(df_acc, x='Epoch', y=['Train Accuracy', 'Validation
    Accuracy'], title='<b>Accuracy / Epoch</b>', template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    'Accuracy', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_acc.update_layout(title_x=0.5)
fig_acc.show()

```

Datos Aumentados

```

[ ]: model2 = FashionCNN1()
model2.to(device)

error = nn.CrossEntropyLoss()

optimizer = torch.optim.AdamW(model2.parameters(), lr = learning_rate)
print(model2)

FashionCNN1(
  (layer1): Sequential(
    (0): Conv2d(1, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer2): Sequential(
    (0): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer3): Sequential(
    (0): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,

```

```

track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
)
(flatten): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
(fc1): Linear(in_features=512, out_features=600, bias=True)
(drop1): Dropout(p=0.2, inplace=False)
(relu): ReLU()
(drop2): Dropout(p=0.2, inplace=False)
(fc2): Linear(in_features=600, out_features=120, bias=True)
(leaky_relu): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
(fc3): Linear(in_features=120, out_features=10, bias=True)
)

```

```

[ ]: '''
Entrenamiento del 2do modelo. Este modelo será el encargado de ser entrenado y
↪validado con la base de datos aumentados.
Sus resultados se compararán con el modelo anterior. Posteriormente, serán
↪comparados con otra red con distinta arquitectura.
El mejor modelo será evaluado con el conjunto de datos de prueba (sin los datos
↪aumentados).
'''
loss_train, acc_train = [], []
loss_test, acc_test = [], []

for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )
    train_loss, train_acc = train(augmented_train_data_loader, model2, error,
↪optimizer)
    test_loss, test_acc = validate(val_augmented_data_loader, model2, error)
    loss_train += [train_loss.item()]
    loss_test += [test_loss.item()]
    acc_train += [train_acc]
    acc_test += [test_acc]

```

```

0%|          | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

```

Epoch: 0

Train loss: 0.6342 | Train acc: 76.4280%

Validation loss: 0.4458 | Validation acc: 83.3703%

Epoch: 1

Train loss: 0.4531 | Train acc: 83.4254%

Validation loss: 0.3702 | Validation acc: 86.6508%

Epoch: 2

```

-----
Train loss: 0.4112 | Train acc: 85.1247%
Validation loss: 0.3762 | Validation acc: 85.5129%
Epoch: 3
-----
Train loss: 0.3814 | Train acc: 86.1743%
Validation loss: 0.3345 | Validation acc: 88.2382%
Epoch: 4
-----
Train loss: 0.3630 | Train acc: 86.9097%
Validation loss: 0.3185 | Validation acc: 88.5047%
Epoch: 5
-----
Train loss: 0.3501 | Train acc: 87.0930%
Validation loss: 0.3047 | Validation acc: 89.1263%
Epoch: 6
-----
Train loss: 0.3385 | Train acc: 87.6380%
Validation loss: 0.3141 | Validation acc: 88.6434%
Epoch: 7
-----
Train loss: 0.3322 | Train acc: 87.7523%
Validation loss: 0.2969 | Validation acc: 89.2151%
Epoch: 8
-----
Train loss: 0.3200 | Train acc: 88.1950%
Validation loss: 0.2855 | Validation acc: 89.5260%
Epoch: 9
-----
Train loss: 0.3134 | Train acc: 88.4758%
Validation loss: 0.2881 | Validation acc: 89.3151%

```

```

[ ]: # DataFrames para obtener los valores de costo y acc del entrenamiento y
    ↪ validación
df_loss2 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Loss': loss_train,
    ↪ 'Validation Loss': loss_test})
df_acc2 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Accuracy': acc_train,
    ↪ 'Validation Accuracy': acc_test})

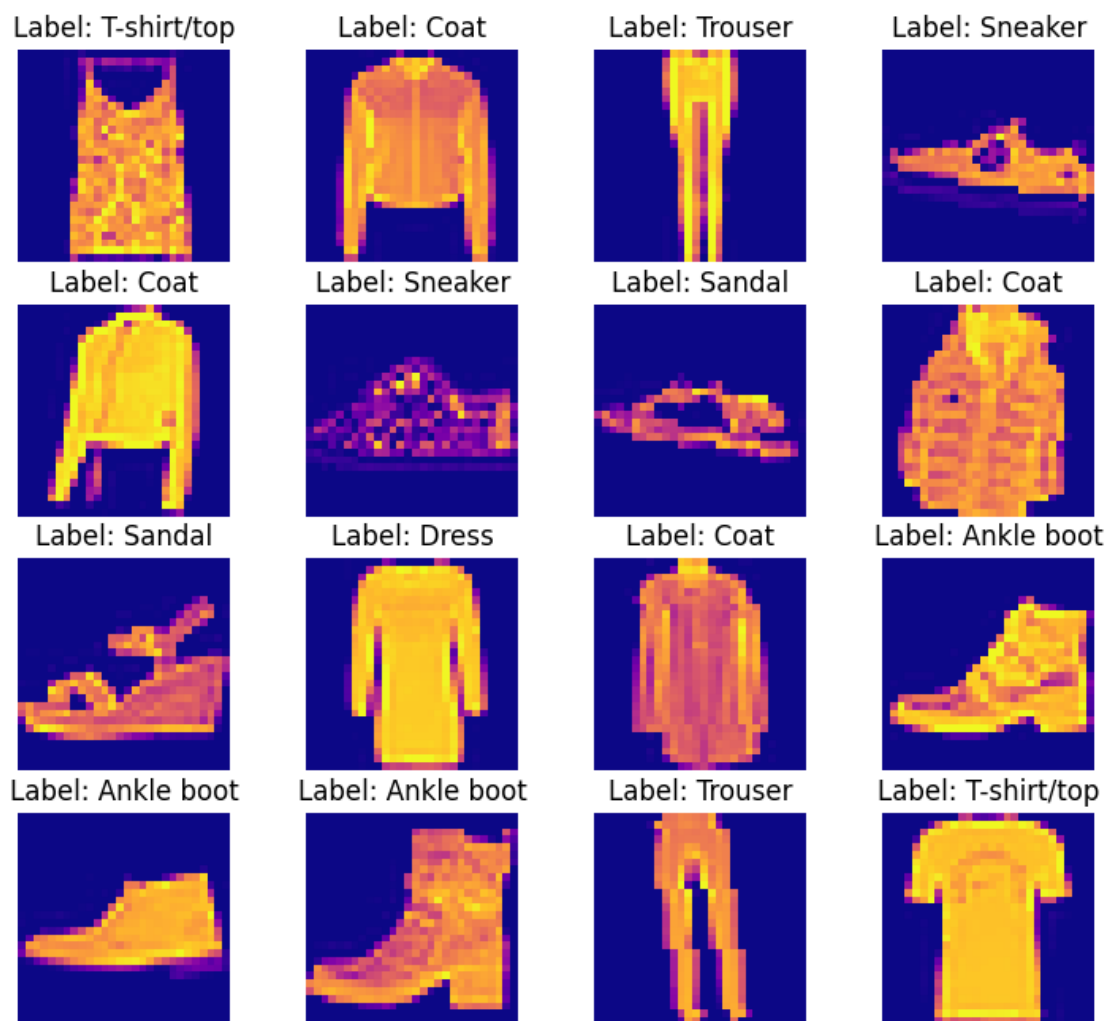
# Gráfica de costo
fig_loss = px.line(df_loss2, x='Epoch', y=['Train Loss', 'Validation Loss'],
    ↪ title='<b>Costo / Epoch (Datos Aumentados)</b>', template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    ↪ 'Costo', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_loss.update_layout(title_x=0.5)
fig_loss.show()

```

```
# Gráfica de accuracy
fig_acc = px.line(df_acc2, x='Epoch', y=['Train Accuracy', 'Validation_
↳Accuracy'], title='<b>Accuracy / Epoch (Datos Aumentados)</b>',
↳template='plotly_dark',
                    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
↳'Accuracy', 'variable':'Conjunto de Datos'})
fig_acc.update_layout(title_x=0.5)
fig_acc.show()
```

Datos Mezclados (Aumentados + Originales)

```
[ ]: visualize_data(val_data_loader_full)
```



```
[ ]: model3 = FashionCNN1()
model3.to(device)
```



```

error = nn.CrossEntropyLoss()

optimizer = torch.optim.AdamW(model3.parameters(), lr = learning_rate)
print(model3)

```

```

FashionCNN1(
  (layer1): Sequential(
    (0): Conv2d(1, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer2): Sequential(
    (0): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer3): Sequential(
    (0): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
  )
  (flatten): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
  (fc1): Linear(in_features=512, out_features=600, bias=True)
  (drop1): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  (relu): ReLU()
  (drop2): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  (fc2): Linear(in_features=600, out_features=120, bias=True)
  (leaky_relu): LeakyReLU(negative_slope=0.01)
  (fc3): Linear(in_features=120, out_features=10, bias=True)
)

```

```

[ ]: '''
Entrenamiento del 3er modelo. Este modelo será el encargado de ser entrenado y
↪validado con la base de datos aumentados y originales.

```

Sus resultados se compararán con los modelos anteriores, dada la disminución en el accuracy en el modelo entrenado y validado con datos aumentados.

Posteriormente, serán comparados con otra red con distinta arquitectura.

El mejor modelo será evaluado con el conjunto de datos de prueba (sin los datos aumentados).

```
'''  
loss_train, acc_train = [], []  
loss_test, acc_test = [], []  
  
for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):  
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )  
    train_loss, train_acc = train(train_data_loader_full, model3, error,   
    optimizer)  
    test_loss, test_acc = validate(val_data_loader_full, model3, error)  
    loss_train += [train_loss.item()]  
    loss_test += [test_loss.item()]  
    acc_train += [train_acc]  
    acc_test += [test_acc]
```

0%| | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

Epoch: 0

Train loss: 0.5166 | Train acc: 80.9702%

Validation loss: 0.3400 | Validation acc: 87.3778%

Epoch: 1

Train loss: 0.3792 | Train acc: 86.1726%

Validation loss: 0.3022 | Validation acc: 88.9111%

Epoch: 2

Train loss: 0.3409 | Train acc: 87.6000%

Validation loss: 0.2706 | Validation acc: 90.0667%

Epoch: 3

Train loss: 0.3195 | Train acc: 88.3452%

Validation loss: 0.2555 | Validation acc: 90.4889%

Epoch: 4

Train loss: 0.3005 | Train acc: 89.0893%

Validation loss: 0.2414 | Validation acc: 91.1361%

Epoch: 5

Train loss: 0.2869 | Train acc: 89.4488%

Validation loss: 0.2657 | Validation acc: 89.8500%

Epoch: 6

Train loss: 0.2778 | Train acc: 89.8952%

Validation loss: 0.2237 | Validation acc: 91.8472%
Epoch: 7

Train loss: 0.2684 | Train acc: 90.1417%
Validation loss: 0.2187 | Validation acc: 91.6778%
Epoch: 8

Train loss: 0.2653 | Train acc: 90.2250%
Validation loss: 0.2144 | Validation acc: 92.1056%
Epoch: 9

Train loss: 0.2564 | Train acc: 90.5119%
Validation loss: 0.2070 | Validation acc: 92.3889%

```
[ ]: # DataFrames para obtener los valores de costo y acc del entrenamiento y
    ↪ validación
df_loss3 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Loss': loss_train,
    ↪ 'Validation Loss': loss_test})
df_acc3 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Accuracy': acc_train,
    ↪ 'Validation Accuracy': acc_test})

# Gráfica de costo
fig_loss = px.line(df_loss3, x='Epoch', y=['Train Loss', 'Validation Loss'],
    ↪ title='<b>Costo / Epoch (Datos Mezclados)</b>', template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    ↪ 'Costo', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_loss.update_layout(title_x=0.5)
fig_loss.show()

# Gráfica de accuracy
fig_acc = px.line(df_acc3, x='Epoch', y=['Train Accuracy', 'Validation
    ↪ Accuracy'], title='<b>Accuracy / Epoch (Datos Mezclados)</b>',
    ↪ template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    ↪ 'Accuracy', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_acc.update_layout(title_x=0.5)
fig_acc.show()
```

Los resultados muestran que las bases de datos y las arquitecturas impactan significativamente en el rendimiento. El modelo entrenado con datos originales (modelo 1) alcanzó una alta precisión rápidamente, mostrando estabilidad y un menor riesgo de sobreajuste, pero podría no generalizar bien a datos nuevos o con variaciones. El modelo con augmentations (modelo 2) tuvo un inicio más lento en precisión, pero mostró mejor capacidad de generalización, debido a la mayor diversidad de datos introducida por las transformaciones. Sin embargo, su desempeño en validación fue ligeramente inferior en comparación con los datos originales, sugiriendo que las augmentations añadieron ruido o complejidad innecesaria en algunos casos. Finalmente, el modelo entrenado con la combinación de bases (original y augmentations, modelo 3) logró un equilibrio óptimo entre

precisión y generalización, alcanzando la mejor validación final. Esto confirma que mezclar datos originales con augmentations es una estrategia efectiva para enriquecer los datos sin comprometer la calidad del aprendizaje del modelo.

6 Red 2

```
[ ]: class FashionCNN2(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(FashionCNN2, self).__init__()

        '''
        Capas Convolucionales y de Pooling de la Red 2
        - Todas las capas convolucionales cuentan con un kernel 3x3, así como un
        ↪AvgPooling (2x2) con desplazamiento (stride) de 2.
        - Todas las capas cuentan con una normalización de batches para estabilizar
        ↪y acelerar el aprendizaje,
          así como una regularización que desactiva aleatoriamente el 20% (25% en
        ↪la última capa) de las unidades para prevenir un sobreajuste.
        - La primera capa convolucional tiene 32 filtros y padding de 1.
        - La segunda capa convolucional tiene 64 filtros.
        - La tercera capa convolucional tiene 128 filtros.
        - Todas las capas tienen una función de activación no lineal ReLU que
        ↪sucede a los filtros.
        '''

        self.layer1 = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(in_channels = 1, out_channels = 32, kernel_size = 3, padding
            ↪= 1),
            nn.BatchNorm2d(32),
            nn.ReLU(),
            nn.AvgPool2d(kernel_size = 2, stride = 2),
            nn.Dropout(0.2)
        )

        self.layer2 = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(in_channels=32, out_channels=64, kernel_size=3),
            nn.BatchNorm2d(64),
            nn.ReLU(),
            nn.AvgPool2d(2),
            nn.Dropout(0.2)
        )

        self.layer3 = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(in_channels=64, out_channels=128, kernel_size=3),
            nn.BatchNorm2d(128),
            nn.ReLU(),
```

```

        nn.AvgPool2d(2),
        nn.Dropout(0.25)
    )

    '''
    Capas Completamente Conectadas.
    - Antes de llegar a la primera capa completamente conectada, se convierte
    ↪ la salida tridimensional 128x2x2 de la 3ra capa de convolución
      a un vector de 512, lista para las capas densas.
    - La primera capa completamente conectada pasa los 512 valores de entrada a
    ↪ 600 que pasan por una regularización que apaga el 20% de las neuronas.
      Finalmente pasa por una función de activación no lineal ReLU, dada su
    ↪ simplicidad que concuerda con la sencillez del problema de clasificación
      para la base de datos FashionMNIST, además de que es rápida para las
    ↪ primeras capas.
    - La segunda capa completamente conectada pasa de 600 valores de entrada de
    ↪ la capa anterior a 120, con una regularización idéntica a la de la capa
      anterior. A diferencia de la red anterior, cuenta con función de
    ↪ activación ReLU al igual que la capa que la precede, debido a la misma razón
      descrita en relación con la sencillez del problema.
    - La tercera capa completamente conectada pasa los 120 valores de entrada
    ↪ de la capa anterior a 10, que concuerda con la cantidad de clases
      de nuestra base de datos.
    '''

    self.flatten = nn.Flatten()
    self.fc1 = nn.Linear(in_features = 512, out_features = 600)
    self.drop1 = nn.Dropout(0.2)
    self.relu1 = nn.ReLU()
    self.fc2 = nn.Linear(in_features = 600, out_features = 120)
    self.relu2 = nn.ReLU()
    self.fc3 = nn.Linear(in_features = 120, out_features = 10)

    '''
    El forward propagation observado aquí describe el paso de los datos a través
    ↪ de la red.
    '''
    def forward(self, x):
        '''
        Bloque de convoluciones y poolings.
        '''
        out = self.layer1(x)
        out = self.layer2(out)
        out = self.layer3(out)
        out = out.view(out.size(0), -1)
        '''

```

```

Aplanamiento de la salida de la 3ra capa convolucional.
'''
out = self.flatten(out)
'''

Primera capa completamente conectada.
'''
out = self.fc1(out)
out = self.drop1(out)
out = self.relu1(out)
'''

Segunda capa completamente conectada.
'''
out = self.fc2(out)
out = self.relu2(out)
'''

Capa de salida.
'''
out = self.fc3(out)

return out

```

Datos Originales

```

[ ]: model4 = FashionCNN2()
model4.to(device)

error = nn.CrossEntropyLoss()

learning_rate = 0.001
optimizer = torch.optim.AdamW(model4.parameters(), lr = learning_rate)
print(model4)

```

```

FashionCNN2(
  (layer1): Sequential(
    (0): Conv2d(1, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer2): Sequential(
    (0): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
)

```

```

)
(layer3): Sequential(
  (0): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
  (1): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
  (2): ReLU()
  (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
  (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
)
(flatten): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
(fc1): Linear(in_features=512, out_features=600, bias=True)
(drop1): Dropout(p=0.2, inplace=False)
(relu1): ReLU()
(fc2): Linear(in_features=600, out_features=120, bias=True)
(relu2): ReLU()
(fc3): Linear(in_features=120, out_features=10, bias=True)
)

```

```

[ ]: '''
Entrenamiento del primer modelo con AvgPooling y funciones de activación ReLU.
Este modelo será el encargado de ser entrenado y validado con la base de datos
↳original,
sin ninguna tipo de aumento de datos o transformación adicional a la
↳normalización y la conversión a tensor.
Será posteriormente comparado con un modelo idéntico pero entrenado y validado
↳con los datos aumentados.
'''

```

```

EPOCHS = 10

loss_train, acc_train = [], []
loss_test, acc_test = [], []

for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )
    train_loss, train_acc = train(train_data_loader, model4, error, optimizer)
    test_loss, test_acc = validate(val_data_loader, model4, error)
    loss_train += [train_loss.item()]
    loss_test += [test_loss.item()]
    acc_train += [train_acc]
    acc_test += [test_acc]

```

```

0%|          | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

```

Epoch: 0

Train loss: 0.5424 | Train acc: 79.7720%

Validation loss: 0.3694 | Validation acc: 86.3510%

Epoch: 1

```

-----
Train loss: 0.3699 | Train acc: 86.4004%
Validation loss: 0.3768 | Validation acc: 86.0013%
Epoch: 2
-----
Train loss: 0.3260 | Train acc: 87.8808%
Validation loss: 0.2935 | Validation acc: 88.7711%
Epoch: 3
-----
Train loss: 0.3009 | Train acc: 88.9613%
Validation loss: 0.2827 | Validation acc: 89.8757%
Epoch: 4
-----
Train loss: 0.2877 | Train acc: 89.4017%
Validation loss: 0.2499 | Validation acc: 90.9525%
Epoch: 5
-----
Train loss: 0.2720 | Train acc: 90.0990%
Validation loss: 0.2465 | Validation acc: 91.3577%
Epoch: 6
-----
Train loss: 0.2639 | Train acc: 90.3513%
Validation loss: 0.2456 | Validation acc: 91.0468%
Epoch: 7
-----
Train loss: 0.2511 | Train acc: 90.7297%
Validation loss: 0.2253 | Validation acc: 91.8850%
Epoch: 8
-----
Train loss: 0.2428 | Train acc: 90.9725%
Validation loss: 0.2529 | Validation acc: 90.9136%
Epoch: 9
-----
Train loss: 0.2354 | Train acc: 91.1653%
Validation loss: 0.2167 | Validation acc: 92.1792%

```

```

[ ]: # DataFrames para obtener los valores de costo y acc del entrenamiento y
      ↪ validación
df_loss4 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Loss': loss_train,
      ↪ 'Validation Loss': loss_test})
df_acc4 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Accuracy': acc_train,
      ↪ 'Validation Accuracy': acc_test})

# Gráfica de costo
fig_loss = px.line(df_loss4, x='Epoch', y=['Train Loss', 'Validation Loss'],
      ↪ title='<b>Costo / Epoch</b>', template='plotly_dark',

```



```

        color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
↪'Costo', 'variable':'Conjunto de Datos'})
fig_loss.update_layout(title_x=0.5)
fig_loss.show()

# Gráfica de accuracy
fig_acc = px.line(df_acc4, x='Epoch', y=['Train Accuracy', 'Validation_
↪Accuracy'], title='<b>Accuracy / Epoch</b>', template='plotly_dark',
        color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
↪'Accuracy', 'variable':'Conjunto de Datos'})
fig_acc.update_layout(title_x=0.5)
fig_acc.show()

```

Datos Aumentados

```

[ ]: model5 = FashionCNN2()
model5.to(device)

error = nn.CrossEntropyLoss()

optimizer = torch.optim.AdamW(model5.parameters(), lr = learning_rate)
print(model5)

```

```

FashionCNN2(
  (layer1): Sequential(
    (0): Conv2d(1, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer2): Sequential(
    (0): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer3): Sequential(
    (0): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
  )
)

```

```

(flatten): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
(fc1): Linear(in_features=512, out_features=600, bias=True)
(drop1): Dropout(p=0.2, inplace=False)
(relu1): ReLU()
(fc2): Linear(in_features=600, out_features=120, bias=True)
(relu2): ReLU()
(fc3): Linear(in_features=120, out_features=10, bias=True)
)

```

```

[ ]: '''
Entrenamiento del 5to modelo. Este modelo será el encargado de entrenar y
    validar a la segunda arquitectura con la base de datos aumentados.
Sus resultados se compararán con los modelos anteriores.
'''

loss_train, acc_train = [], []
loss_test, acc_test = [], []

for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )
    train_loss, train_acc = train(augmented_train_data_loader, model5, error,
    optimizer)
    test_loss, test_acc = validate(val_augmented_data_loader, model5, error)
    loss_train += [train_loss.item()]
    loss_test += [test_loss.item()]
    acc_train += [train_acc]
    acc_test += [test_acc]

```

```

0%|          | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

```

```

Epoch: 0
-----
Train loss: 0.6069 | Train acc: 77.2230%
Validation loss: 0.4262 | Validation acc: 84.4583%
Epoch: 1
-----
Train loss: 0.4359 | Train acc: 83.8657%
Validation loss: 0.4191 | Validation acc: 84.5693%
Epoch: 2
-----
Train loss: 0.3945 | Train acc: 85.4032%
Validation loss: 0.3305 | Validation acc: 87.8719%
Epoch: 3
-----
Train loss: 0.3658 | Train acc: 86.4766%
Validation loss: 0.3007 | Validation acc: 88.7600%
Epoch: 4
-----
Train loss: 0.3462 | Train acc: 87.2763%

```

Validation loss: 0.3086 | Validation acc: 88.3937%

Epoch: 5

Train loss: 0.3335 | Train acc: 87.9236%

Validation loss: 0.2865 | Validation acc: 89.4261%

Epoch: 6

Train loss: 0.3194 | Train acc: 88.1426%

Validation loss: 0.2963 | Validation acc: 88.9876%

Epoch: 7

Train loss: 0.3124 | Train acc: 88.3663%

Validation loss: 0.2783 | Validation acc: 89.8923%

Epoch: 8

Train loss: 0.3013 | Train acc: 88.9709%

Validation loss: 0.2713 | Validation acc: 90.0533%

Epoch: 9

Train loss: 0.2912 | Train acc: 89.3041%

Validation loss: 0.2801 | Validation acc: 90.0366%

```
[ ]: # DataFrames para obtener los valores de costo y acc del entrenamiento y
      ↪ validación
df_loss5 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Loss': loss_train,
      ↪ 'Validation Loss': loss_test})
df_acc5 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Accuracy': acc_train,
      ↪ 'Validation Accuracy': acc_test})

# Gráfica de costo
fig_loss = px.line(df_loss5, x='Epoch', y=['Train Loss', 'Validation Loss'],
      ↪ title='<b>Costo / Epoch (Datos Aumentados)</b>', template='plotly_dark',
      color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
      ↪ 'Costo', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_loss.update_layout(title_x=0.5)
fig_loss.show()

# Gráfica de accuracy
fig_acc = px.line(df_acc5, x='Epoch', y=['Train Accuracy', 'Validation
      ↪ Accuracy'], title='<b>Accuracy / Epoch (Datos Aumentados)</b>',
      ↪ template='plotly_dark',
      color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
      ↪ 'Accuracy', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_acc.update_layout(title_x=0.5)
fig_acc.show()
```

Datos Mezclados (Originales + Aumentados)

```
[ ]: model6 = FashionCNN2()
model6.to(device)

error = nn.CrossEntropyLoss()

optimizer = torch.optim.AdamW(model6.parameters(), lr = learning_rate)
print(model6)
```

```
FashionCNN2(
  (layer1): Sequential(
    (0): Conv2d(1, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer2): Sequential(
    (0): Conv2d(32, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(64, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  )
  (layer3): Sequential(
    (0): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1))
    (1): BatchNorm2d(128, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): ReLU()
    (3): AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0)
    (4): Dropout(p=0.25, inplace=False)
  )
  (flatten): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
  (fc1): Linear(in_features=512, out_features=600, bias=True)
  (drop1): Dropout(p=0.2, inplace=False)
  (relu1): ReLU()
  (fc2): Linear(in_features=600, out_features=120, bias=True)
  (relu2): ReLU()
  (fc3): Linear(in_features=120, out_features=10, bias=True)
)
```

```
[ ]: '''
Entrenamiento del último modelo. Este modelo será el encargado de entrenar y
  ↪ validar a la 2da arquitectura con la base de datos aumentados y originales.
Sus resultados se compararán con los modelos anteriores, dada la disminución en
  ↪ el accuracy en el modelo entrenado y validado con datos aumentados.
```

*El mejor modelo será evaluado con el conjunto de datos de prueba (sin los datos ↵
↵aumentados).*

```
'''  
loss_train, acc_train = [], []  
loss_test, acc_test = [], []  
  
for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):  
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )  
    train_loss, train_acc = train(train_data_loader_full, model6, error, ↵  
    ↵optimizer)  
    test_loss, test_acc = validate(val_data_loader_full, model6, error)  
    loss_train += [train_loss.item()]  
    loss_test += [test_loss.item()]  
    acc_train += [train_acc]  
    acc_test += [test_acc]
```

0%| | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

Epoch: 0

Train loss: 0.4954 | Train acc: 81.5369%

Validation loss: 0.3380 | Validation acc: 87.4250%

Epoch: 1

Train loss: 0.3623 | Train acc: 86.6274%

Validation loss: 0.2892 | Validation acc: 89.3472%

Epoch: 2

Train loss: 0.3274 | Train acc: 87.9357%

Validation loss: 0.2609 | Validation acc: 90.1028%

Epoch: 3

Train loss: 0.3012 | Train acc: 88.9143%

Validation loss: 0.2509 | Validation acc: 90.6722%

Epoch: 4

Train loss: 0.2848 | Train acc: 89.4976%

Validation loss: 0.2382 | Validation acc: 91.2361%

Epoch: 5

Train loss: 0.2730 | Train acc: 89.9679%

Validation loss: 0.2303 | Validation acc: 91.4444%

Epoch: 6

Train loss: 0.2621 | Train acc: 90.2583%

Validation loss: 0.2194 | Validation acc: 91.7778%

Epoch: 7

```

Train loss: 0.2544 | Train acc: 90.6167%
Validation loss: 0.2200 | Validation acc: 91.8278%
Epoch: 8
-----
Train loss: 0.2444 | Train acc: 90.9226%
Validation loss: 0.2182 | Validation acc: 91.8917%
Epoch: 9
-----
Train loss: 0.2389 | Train acc: 91.1310%
Validation loss: 0.1977 | Validation acc: 92.6389%

```

```

[ ]: # DataFrames para obtener los valores de costo y acc del entrenamiento y
    ↪ validación
df_loss6 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Loss': loss_train,
    ↪ 'Validation Loss': loss_test})
df_acc6 = pd.DataFrame({'Epoch': range(EPOCHS), 'Train Accuracy': acc_train,
    ↪ 'Validation Accuracy': acc_test})

# Gráfica de costo
fig_loss = px.line(df_loss6, x='Epoch', y=['Train Loss', 'Validation Loss'],
    ↪ title='<b>Costo / Epoch (Datos Mezclados)</b>', template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    ↪ 'Costo', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_loss.update_layout(title_x=0.5)
fig_loss.show()

# Gráfica de accuracy
fig_acc = px.line(df_acc6, x='Epoch', y=['Train Accuracy', 'Validation
    ↪ Accuracy'], title='<b>Accuracy / Epoch (Datos Mezclados)</b>',
    ↪ template='plotly_dark',
    color_discrete_sequence=['blue', 'white'], labels={'value':
    ↪ 'Accuracy', 'variable': 'Conjunto de Datos'})
fig_acc.update_layout(title_x=0.5)
fig_acc.show()

```

Los resultados obtenidos en los modelos 4, 5 y 6, que emplean la segunda arquitectura CNN implementada, destacan variaciones significativas según el tipo de datos y el nivel de augmentación aplicado. El modelo 4, entrenado con datos originales, mostró un desempeño consistente con una precisión de validación final del 92.18%, indicando que el modelo generaliza bien en condiciones estándar. En contraste, el modelo 5, entrenado con datos aumentados, evidenció un rendimiento inicial más bajo pero logró estabilizarse cerca del 90.03% de precisión de validación. Esto sugiere que la augmentación introduce mayor diversidad, lo cual puede beneficiar la robustez del modelo, aunque requiera más iteraciones para converger. Finalmente, el modelo 6, entrenado con el conjunto de datos completo, alcanzó la mejor precisión de validación, 92.64%, y mostró la menor pérdida de validación (0.1977), reflejando que la cantidad de datos y su diversidad son cruciales para un mejor aprendizaje del modelo. La arquitectura CNN, complementada con el Average Pooling y otras técnicas como Batch Normalization, Dropout y el uso de funciones de activación ReLU, ha

demostrado ser eficiente para la clasificación en FashionMNIST, incluso en escenarios con diferentes configuraciones de datos.

7 Transfer Learning

```
[ ]: !pip install torchvision==0.13.0 --quiet
```

```
[ ]: !pip install torchinfo --quiet
```

```
[ ]: import torch
import torchvision
from torchvision import datasets, transforms
from torch.utils.data import ConcatDataset, DataLoader, random_split
from torch import nn
from torch import optim
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
import pandas as pd
import numpy as np
import random
import plotly.express as px
from torchinfo import summary
from tqdm.auto import tqdm
from sklearn.metrics import classification_report
from sklearn.metrics import confusion_matrix
```

```
[ ]: device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is_available() else "cpu")
```

```
[ ]: print(device)
```

cuda

```
[ ]: # Obtener los pesos del modelo preentrenado EfficientNet_B0
weights = torchvision.models.EfficientNet_B0_Weights.DEFAULT # .DEFAULT=
    ↪ mejores pesos disponibles de un modelo preentrenado
weights
```

```
[ ]: EfficientNet_B0_Weights.IMAGENET1K_V1
```

```
[ ]: #Transformamos las imágenes a 224 x 224 píxeles, a una escala de grises de 3
    ↪ canales y a tensores.
transformations_TL = transforms.Compose([
    transforms.Resize(224),
    transforms.Grayscale(3), # Convert to 3 channels
    transforms.ToTensor(),
    # Se normaliza con el promedio y desviación estandar del modelo preentrenado
```

```

        transforms.Normalize(mean=weights.transforms().mean, std=weights.
↪transforms().std)
    ])

transformations_TL

```

```

[ ]: Compose(
    Resize(size=224, interpolation=bilinear, max_size=None, antialias=None)
    Grayscale(num_output_channels=3)
    ToTensor()
    Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225])
)

```

```

[ ]: train_data_TL = datasets.FashionMNIST(root='data', train=True, download=True,
↪transform=transformations_TL)
test_data_TL = datasets.FashionMNIST(root='data', train=False, download=True,
↪transform=transformations_TL)

```

```

[ ]: img, _ = train_data_TL[0]
print(f"Tamaño de la imagen: {img.shape}")

```

Tamaño de la imagen: torch.Size([3, 224, 224])

```

[ ]: train_size_TL = int(0.7 * len(train_data_TL)) # Del conjunto de datos de
↪entrenamiento, se usará solo el 70% para entrenar y el 30% restante para la
↪validación
val_size_TL = len(train_data_TL) - train_size_TL
train_data_TL, val_data_TL = random_split(train_data_TL, (train_size_TL,
↪val_size_TL))

print(f"Tamaño del conjunto de datos de entrenamiento: {len(train_data_TL)}")
print(f"Tamaño del conjunto de datos de validación: {len(val_data_TL)}")
print(f"Tamaño del conjunto de datos de prueba: {len(test_data_TL)}")

```

Tamaño del conjunto de datos de entrenamiento: 42000

Tamaño del conjunto de datos de validación: 18000

Tamaño del conjunto de datos de prueba: 10000

```

[ ]: BATCH_SIZE = 16
train_dataloader_TL = DataLoader(dataset = train_data_TL,
                                batch_size = BATCH_SIZE,
                                shuffle = True)

```

```

[ ]: val_dataloader_TL = DataLoader(dataset = val_data_TL,
                                   batch_size = BATCH_SIZE,
                                   shuffle = False)

```



```
[ ]: test_dataloader_TL = DataLoader(dataset = test_data_TL,
                                   batch_size = BATCH_SIZE,
                                   shuffle = False)
```

```
[ ]: print(f"Número de batches en el train loader: {len(train_dataloader_TL)}  

        ↳batches de {BATCH_SIZE} imágenes cada uno")
print(f"Número de batches en el validation loader: {len(val_dataloader_TL)}  

        ↳batches de {BATCH_SIZE} imágenes cada uno")
print(f"Número de batches en el test loader: {len(test_dataloader_TL)} batches  

        ↳de {BATCH_SIZE} imágenes cada uno")
```

Número de batches en el train loader: 2625 batches de 16 imágenes cada uno
 Número de batches en el validation loader: 1125 batches de 16 imágenes cada uno
 Número de batches en el test loader: 625 batches de 16 imágenes cada uno

```
[ ]: # Verificar que hay dentro del DataLoader
train_batches_TL, labels_TL = next(iter(train_dataloader_TL))
print(train_batches_TL.shape)
print(f"Label shape: {labels_TL.shape}")
```

torch.Size([16, 3, 224, 224])
 Label shape: torch.Size([16])

```
[ ]: # Visualizar una imagen aleatoria del batch
random_idx = random.randint(0, len(train_batches_TL)-1)
img_batch = train_batches_TL[random_idx]
fig = plt.figure(figsize=(3,3))
plt.imshow(img_batch.squeeze().permute(1, 2, 0))
plt.axis("off")
plt.show()
```

WARNING:matplotlib.image:Clipping input data to the valid range for imshow with RGB data ([0..1] for floats or [0..255] for integers).



```
[ ]: # Importamos el modelo Efficient_B0
model = torchvision.models.efficientnet_b0(weights=weights).to(device)

[ ]: # Resumimos el modelo y definimos el input size
summary(model=model,
        input_size=(64, 3, 224, 224),
        col_names=["input_size", "output_size", "num_params", "trainable"],
        col_width=16,
        row_settings=["var_names"]
    )
```

```
[ ]: =====
=====
Layer (type (var_name))                                Input Shape
Output Shape      Param #          Trainable
=====
=====
EfficientNet (EfficientNet)                             [64, 3, 224, 224]
[64, 1000]         --              True
  Sequential (features)                                [64, 3, 224, 224]
[64, 1280, 7, 7] --              True
    Conv2dNormActivation (0)                          [64, 3, 224, 224]
[64, 32, 112, 112] --              True
      Conv2d (0)                                       [64, 3, 224, 224]
[64, 32, 112, 112] 864              True
        BatchNorm2d (1)                             [64, 32, 112, 112]
[64, 32, 112, 112] 64              True
          SiLU (2)                                    [64, 32, 112, 112]
[64, 32, 112, 112] --              --
            Sequential (1)                            [64, 32, 112, 112]
[64, 16, 112, 112] --              True
              MBConv (0)                             [64, 32, 112, 112]
[64, 16, 112, 112] 1,448            True
                Sequential (2)                       [64, 16, 112, 112]
[64, 24, 56, 56] --              True
                  MBConv (0)                         [64, 16, 112, 112]
[64, 24, 56, 56] 6,004              True
                    MBConv (1)                       [64, 24, 56, 56]
[64, 24, 56, 56] 10,710             True
                      Sequential (3)                 [64, 24, 56, 56]
[64, 40, 28, 28] --              True
                        MBConv (0)                  [64, 24, 56, 56]
[64, 40, 28, 28] 15,350             True
                          MBConv (1)                [64, 40, 28, 28]
[64, 40, 28, 28] 31,290            True
```

Sequential (4)		[64, 40, 28, 28]
[64, 80, 14, 14] --	True	
MBConv (0)		[64, 40, 28, 28]
[64, 80, 14, 14] 37,130	True	
MBConv (1)		[64, 80, 14, 14]
[64, 80, 14, 14] 102,900	True	
MBConv (2)		[64, 80, 14, 14]
[64, 80, 14, 14] 102,900	True	
Sequential (5)		[64, 80, 14, 14]
[64, 112, 14, 14] --	True	
MBConv (0)		[64, 80, 14, 14]
[64, 112, 14, 14] 126,004	True	
MBConv (1)		[64, 112, 14, 14]
[64, 112, 14, 14] 208,572	True	
MBConv (2)		[64, 112, 14, 14]
[64, 112, 14, 14] 208,572	True	
Sequential (6)		[64, 112, 14, 14]
[64, 192, 7, 7] --	True	
MBConv (0)		[64, 112, 14, 14]
[64, 192, 7, 7] 262,492	True	
MBConv (1)		[64, 192, 7, 7]
[64, 192, 7, 7] 587,952	True	
MBConv (2)		[64, 192, 7, 7]
[64, 192, 7, 7] 587,952	True	
MBConv (3)		[64, 192, 7, 7]
[64, 192, 7, 7] 587,952	True	
Sequential (7)		[64, 192, 7, 7]
[64, 320, 7, 7] --	True	
MBConv (0)		[64, 192, 7, 7]
[64, 320, 7, 7] 717,232	True	
Conv2dNormActivation (8)		[64, 320, 7, 7]
[64, 1280, 7, 7] --	True	
Conv2d (0)		[64, 320, 7, 7]
[64, 1280, 7, 7] 409,600	True	
BatchNorm2d (1)		[64, 1280, 7, 7]
[64, 1280, 7, 7] 2,560	True	
SiLU (2)		[64, 1280, 7, 7]
[64, 1280, 7, 7] --	--	
AdaptiveAvgPool2d (avgpool)		[64, 1280, 7, 7]
[64, 1280, 1, 1] --	--	
Sequential (classifier)		[64, 1280]
[64, 1000] --	True	
Dropout (0)		[64, 1280]
[64, 1280] --	--	
Linear (1)		[64, 1280]
[64, 1000] 1,281,000	True	
=====		

```

=====
Total params: 5,288,548
Trainable params: 5,288,548
Non-trainable params: 0
Total mult-adds (G): 24.70
=====
=====
Input size (MB): 38.54
Forward/backward pass size (MB): 6904.69
Params size (MB): 21.15
Estimated Total Size (MB): 6964.38
=====
=====

```

```
[ ]: model
```

```

[ ]: EfficientNet(
  (features): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(3, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2), padding=(1, 1),
bias=False)
      (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Sequential(
      (0): MBConv(
        (block): Sequential(
          (0): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(32, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=32, bias=False)
            (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            (2): SiLU(inplace=True)
          )
          (1): SqueezeExcitation(
            (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
            (fc1): Conv2d(32, 8, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (fc2): Conv2d(8, 32, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (activation): SiLU(inplace=True)
            (scale_activation): Sigmoid()
          )
          (2): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(32, 16, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
            (1): BatchNorm2d(16, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          )
        )
      )
    )
  )
)

```

```

    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.0, mode=row)
  )
)
(2): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(16, 96, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(96, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(96, 96, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2), padding=(1,
1), groups=96, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(96, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (2): SqueezeExcitation(
        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(96, 4, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(4, 96, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
      )
      (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(96, 24, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(24, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.0125, mode=row)
  )
  (1): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(24, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(144, 144, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=144, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,

```

```

track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(144, 6, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(6, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(144, 24, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(24, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.025, mode=row)
  )
)
(3): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(24, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(144, 144, kernel_size=(5, 5), stride=(2, 2), padding=(2,
2), groups=144, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
  )
  (2): SqueezeExcitation(
    (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
    (fc1): Conv2d(144, 6, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (fc2): Conv2d(6, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (activation): SiLU(inplace=True)
    (scale_activation): Sigmoid()
  )
  (3): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(144, 40, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
    (1): BatchNorm2d(40, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
  )
)

```

```

    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.037500000000000006, mode=row)
)
(1): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(40, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 240, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=240, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(240, 10, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(10, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 40, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(40, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
)
(stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.05, mode=row)
)
(4): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(40, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(240, 240, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2), padding=(1,
1), groups=240, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,

```

```

track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(240, 10, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(10, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 80, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(80, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.0625, mode=row)
  )
  (1): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(80, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(480, 480, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=480, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
  )
  (2): SqueezeExcitation(
    (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
    (fc1): Conv2d(480, 20, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (fc2): Conv2d(20, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (activation): SiLU(inplace=True)
    (scale_activation): Sigmoid()
  )
  (3): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(480, 80, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
    (1): BatchNorm2d(80, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
  )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.07500000000000001, mode=row)

```



```

    )
    (2): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(80, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(480, 480, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=480, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (2): SqueezeExcitation(
          (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
          (fc1): Conv2d(480, 20, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
          (fc2): Conv2d(20, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
          (activation): SiLU(inplace=True)
          (scale_activation): Sigmoid()
        )
        (3): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(480, 80, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(80, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        )
      )
      (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.08750000000000001, mode=row)
    )
  )
  (5): Sequential(
    (0): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(80, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(480, 480, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=480, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
      )
    )
  )

```

```

    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(480, 20, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(20, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(480, 112, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(112, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1, mode=row)
)
(1): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(112, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    (2): SiLU(inplace=True)
  )
  (1): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(672, 672, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=672, bias=False)
    (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
  )
  (2): SqueezeExcitation(
    (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
    (fc1): Conv2d(672, 28, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (fc2): Conv2d(28, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (activation): SiLU(inplace=True)
    (scale_activation): Sigmoid()
  )
  (3): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(672, 112, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
    (1): BatchNorm2d(112, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
  )
)
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1125, mode=row)
)
(2): MBConv(

```

```

        (block): Sequential(
          (0): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(112, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
            (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            (2): SiLU(inplace=True)
          )
          (1): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(672, 672, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=672, bias=False)
            (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            (2): SiLU(inplace=True)
          )
          (2): SqueezeExcitation(
            (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
            (fc1): Conv2d(672, 28, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (fc2): Conv2d(28, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (activation): SiLU(inplace=True)
            (scale_activation): Sigmoid()
          )
          (3): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(672, 112, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
            (1): BatchNorm2d(112, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          )
        )
      )
      (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.125, mode=row)
    )
  )
  (6): Sequential(
    (0): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(112, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(672, 672, kernel_size=(5, 5), stride=(2, 2), padding=(2,
2), groups=672, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (2): SqueezeExcitation(

```

```

        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(672, 28, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(28, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(672, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1375, mode=row)
    )
    (1): MBCConv(
        (block): Sequential(
            (0): Conv2dNormActivation(
                (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
                (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
                (2): SiLU(inplace=True)
            )
            (1): Conv2dNormActivation(
                (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1),
padding=(2, 2), groups=1152, bias=False)
                (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
                (2): SiLU(inplace=True)
            )
            (2): SqueezeExcitation(
                (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
                (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
                (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
                (activation): SiLU(inplace=True)
                (scale_activation): Sigmoid()
            )
            (3): Conv2dNormActivation(
                (0): Conv2d(1152, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
                (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            )
        )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.15000000000000002, mode=row)
    )
    (2): MBCConv(

```

```

        (block): Sequential(
          (0): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
            (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            (2): SiLU(inplace=True)
          )
          (1): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1),
padding=(2, 2), groups=1152, bias=False)
            (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            (2): SiLU(inplace=True)
          )
          (2): SqueezeExcitation(
            (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
            (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (activation): SiLU(inplace=True)
            (scale_activation): Sigmoid()
          )
          (3): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(1152, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
            (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          )
        )
        (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1625, mode=row)
      )
    (3): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
          (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1),
padding=(2, 2), groups=1152, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
      )
    )

```

```

(2): SqueezeExcitation(
  (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
  (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
  (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
  (activation): SiLU(inplace=True)
  (scale_activation): Sigmoid()
)
(3): Conv2dNormActivation(
  (0): Conv2d(1152, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
  (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
)
)
(stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.17500000000000002, mode=row)
)
(7): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
        (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1),
padding=(1, 1), groups=1152, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (2): SqueezeExcitation(
        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
      )
      (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(1152, 320, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
        (1): BatchNorm2d(320, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      )
    )
  )
)

```

```

    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1875, mode=row)
  )
)
(8): Conv2dNormActivation(
  (0): Conv2d(320, 1280, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
  (1): BatchNorm2d(1280, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
  (2): SiLU(inplace=True)
)
)
(avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
(classifier): Sequential(
  (0): Dropout(p=0.2, inplace=True)
  (1): Linear(in_features=1280, out_features=1000, bias=True)
)
)

```

```

[ ]: # Para congelar los pesos en la sección de características requerimos poner
      ↳requires_grad=False
for param in model.features.parameters():
    param.requires_grad = False

```

```

[ ]: # Recrear la sección del clasificador con los datos de nuestro modelo
model.classifier = torch.nn.Sequential(
    torch.nn.Dropout(p=0.2),
    torch.nn.Linear(in_features=1280,
                    out_features=10,
                    bias=True)).to(device)

```

```

[ ]: # Volver a ver el resumen del modelo
summary(model,
        input_size=(32, 3, 224, 224),
        col_names=["input_size", "output_size", "num_params", "trainable"],
        col_width=20,
        row_settings=["var_names"])

```

```

[ ]: =====
=====
Layer (type (var_name))              Input Shape
Output Shape      Param #           Trainable
=====
EfficientNet (EfficientNet)          [32, 3, 224, 224]
[32, 10]           --              Partial
  Sequential (features)              [32, 3, 224, 224]
[32, 1280, 7, 7]   --              False

```

Conv2dNormActivation (0)		[32, 3, 224, 224]
[32, 32, 112, 112] --	False	
Conv2d (0)		[32, 3, 224, 224]
[32, 32, 112, 112] (864)	False	
BatchNorm2d (1)		[32, 32, 112, 112]
[32, 32, 112, 112] (64)	False	
SiLU (2)		[32, 32, 112, 112]
[32, 32, 112, 112] --	--	
Sequential (1)		[32, 32, 112, 112]
[32, 16, 112, 112] --	False	
MBConv (0)		[32, 32, 112, 112]
[32, 16, 112, 112] (1,448)	False	
Sequential (2)		[32, 16, 112, 112]
[32, 24, 56, 56] --	False	
MBConv (0)		[32, 16, 112, 112]
[32, 24, 56, 56] (6,004)	False	
MBConv (1)		[32, 24, 56, 56]
[32, 24, 56, 56] (10,710)	False	
Sequential (3)		[32, 24, 56, 56]
[32, 40, 28, 28] --	False	
MBConv (0)		[32, 24, 56, 56]
[32, 40, 28, 28] (15,350)	False	
MBConv (1)		[32, 40, 28, 28]
[32, 40, 28, 28] (31,290)	False	
Sequential (4)		[32, 40, 28, 28]
[32, 80, 14, 14] --	False	
MBConv (0)		[32, 40, 28, 28]
[32, 80, 14, 14] (37,130)	False	
MBConv (1)		[32, 80, 14, 14]
[32, 80, 14, 14] (102,900)	False	
MBConv (2)		[32, 80, 14, 14]
[32, 80, 14, 14] (102,900)	False	
Sequential (5)		[32, 80, 14, 14]
[32, 112, 14, 14] --	False	
MBConv (0)		[32, 80, 14, 14]
[32, 112, 14, 14] (126,004)	False	
MBConv (1)		[32, 112, 14, 14]
[32, 112, 14, 14] (208,572)	False	
MBConv (2)		[32, 112, 14, 14]
[32, 112, 14, 14] (208,572)	False	
Sequential (6)		[32, 112, 14, 14]
[32, 192, 7, 7] --	False	
MBConv (0)		[32, 112, 14, 14]
[32, 192, 7, 7] (262,492)	False	
MBConv (1)		[32, 192, 7, 7]
[32, 192, 7, 7] (587,952)	False	
MBConv (2)		[32, 192, 7, 7]

[32, 192, 7, 7]	(587,952)	False	[32, 192, 7, 7]
MBConv (3)			
[32, 192, 7, 7]	(587,952)	False	[32, 192, 7, 7]
Sequential (7)			
[32, 320, 7, 7]	--	False	[32, 192, 7, 7]
MBConv (0)			
[32, 320, 7, 7]	(717,232)	False	[32, 192, 7, 7]
Conv2dNormActivation (8)			
[32, 1280, 7, 7]	--	False	[32, 320, 7, 7]
Conv2d (0)			
[32, 1280, 7, 7]	(409,600)	False	[32, 320, 7, 7]
BatchNorm2d (1)			
[32, 1280, 7, 7]	(2,560)	False	[32, 1280, 7, 7]
SiLU (2)			
[32, 1280, 7, 7]	--	--	[32, 1280, 7, 7]
AdaptiveAvgPool2d (avgpool)			
[32, 1280, 1, 1]	--	--	[32, 1280]
Sequential (classifier)			
[32, 10]	--	True	[32, 1280]
Dropout (0)			
[32, 1280]	--	--	[32, 1280]
Linear (1)			
[32, 10]	12,810	True	[32, 1280]

```

=====
Total params: 4,020,358
Trainable params: 12,810
Non-trainable params: 4,007,548
Total mult-adds (G): 12.31
=====
=====

```

```

Input size (MB): 19.27
Forward/backward pass size (MB): 3452.09
Params size (MB): 16.08
Estimated Total Size (MB): 3487.44
=====
=====

```

```
[ ]: model
```

```
[ ]: EfficientNet(
  (features): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(3, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2), padding=(1, 1),
bias=False)
      (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)

```

```

        (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Sequential(
      (0): MBConv(
        (block): Sequential(
          (0): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(32, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=32, bias=False)
            (1): BatchNorm2d(32, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
            (2): SiLU(inplace=True)
          )
          (1): SqueezeExcitation(
            (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
            (fc1): Conv2d(32, 8, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (fc2): Conv2d(8, 32, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
            (activation): SiLU(inplace=True)
            (scale_activation): Sigmoid()
          )
          (2): Conv2dNormActivation(
            (0): Conv2d(32, 16, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
            (1): BatchNorm2d(16, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          )
        )
      )
      (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.0, mode=row)
    )
  )
  (2): Sequential(
    (0): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(16, 96, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(96, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(96, 96, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2), padding=(1,
1), groups=96, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(96, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (2): SqueezeExcitation(
          (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
          (fc1): Conv2d(96, 4, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))

```

```

        (fc2): Conv2d(4, 96, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(96, 24, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(24, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.0125, mode=row)
)
(1): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(24, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    (2): SiLU(inplace=True)
  )
  (1): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(144, 144, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=144, bias=False)
    (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
  )
  (2): SqueezeExcitation(
    (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
    (fc1): Conv2d(144, 6, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (fc2): Conv2d(6, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
    (activation): SiLU(inplace=True)
    (scale_activation): Sigmoid()
  )
  (3): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(144, 24, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
    (1): BatchNorm2d(24, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
  )
)
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.025, mode=row)
)
(3): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(

```

```

        (0): Conv2d(24, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(144, 144, kernel_size=(5, 5), stride=(2, 2), padding=(2,
2), groups=144, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(144, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(144, 6, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(6, 144, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(144, 40, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(40, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.037500000000000006, mode=row)
)
(1): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(40, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 240, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=240, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(240, 10, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(10, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
    )
  )
)

```

```

        (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 40, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(40, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.05, mode=row)
)
(4): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(40, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 240, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2), padding=(1,
1), groups=240, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(240, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(240, 10, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(10, 240, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(240, 80, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(80, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.0625, mode=row)
)
(1): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(80, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,

```

```

track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(480, 480, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=480, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(480, 20, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(20, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(480, 80, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(80, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.07500000000000001, mode=row)
)
(2): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(80, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(480, 480, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1,
1), groups=480, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(480, 20, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(20, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
  )
)

```

```

        (3): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(480, 80, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(80, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        )
      )
      (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.08750000000000001, mode=row)
    )
  (5): Sequential(
    (0): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(80, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
          (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(480, 480, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=480, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(480, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (2): SqueezeExcitation(
        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(480, 20, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(20, 480, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
      )
      (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(480, 112, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(112, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1, mode=row)
  )
  (1): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(112, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)

```

```

    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(672, 672, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=672, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(672, 28, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(28, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(672, 112, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(112, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1125, mode=row)
)
(2): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(112, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
      (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(672, 672, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1), padding=(2,
2), groups=672, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(672, 28, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(28, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(672, 112, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)

```



```

        (1): BatchNorm2d(112, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
)
(stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.125, mode=row)
)
)
(6): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(112, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(672, 672, kernel_size=(5, 5), stride=(2, 2), padding=(2,
2), groups=672, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(672, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
      )
      (2): SqueezeExcitation(
        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(672, 28, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(28, 672, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
      )
      (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(672, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
        (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      )
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1375, mode=row)
)
(1): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
      (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
  )
)

```

```

        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1),
padding=(2, 2), groups=1152, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (2): SqueezeExcitation(
          (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
          (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
          (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
          (activation): SiLU(inplace=True)
          (scale_activation): Sigmoid()
        )
        (3): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(1152, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
          (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        )
      )
      (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.15000000000000002, mode=row)
    )
    (2): MBConv(
      (block): Sequential(
        (0): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
          (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (1): Conv2dNormActivation(
          (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1),
padding=(2, 2), groups=1152, bias=False)
          (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
          (2): SiLU(inplace=True)
        )
        (2): SqueezeExcitation(
          (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
          (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
          (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
          (activation): SiLU(inplace=True)
          (scale_activation): Sigmoid()
        )
        (3): Conv2dNormActivation(

```

```

        (0): Conv2d(1152, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
        (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1625, mode=row)
)
(3): MBConv(
  (block): Sequential(
    (0): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
      (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(5, 5), stride=(1, 1),
padding=(2, 2), groups=1152, bias=False)
      (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
      (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
      (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
      (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
      (activation): SiLU(inplace=True)
      (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
      (0): Conv2d(1152, 192, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
      (1): BatchNorm2d(192, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
  )
  (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.17500000000000002, mode=row)
)
(7): Sequential(
  (0): MBConv(
    (block): Sequential(
      (0): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(192, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)

```

```

        (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (1): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(1152, 1152, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1),
padding=(1, 1), groups=1152, bias=False)
        (1): BatchNorm2d(1152, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
        (2): SiLU(inplace=True)
    )
    (2): SqueezeExcitation(
        (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
        (fc1): Conv2d(1152, 48, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (fc2): Conv2d(48, 1152, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1))
        (activation): SiLU(inplace=True)
        (scale_activation): Sigmoid()
    )
    (3): Conv2dNormActivation(
        (0): Conv2d(1152, 320, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1),
bias=False)
        (1): BatchNorm2d(320, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    )
    )
    (stochastic_depth): StochasticDepth(p=0.1875, mode=row)
)
)
(8): Conv2dNormActivation(
    (0): Conv2d(320, 1280, kernel_size=(1, 1), stride=(1, 1), bias=False)
    (1): BatchNorm2d(1280, eps=1e-05, momentum=0.1, affine=True,
track_running_stats=True)
    (2): SiLU(inplace=True)
)
)
(avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=1)
(classifier): Sequential(
    (0): Dropout(p=0.2, inplace=False)
    (1): Linear(in_features=1280, out_features=10, bias=True)
)
)

```

```

[ ]: # Definimos el optimizador
learning_rate = 0.001
optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), lr=learning_rate)

```

```
[ ]: # Definimos la función de costo
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
```

```
[ ]: def accuracy(y_true, y_pred):
    '''Función que calcula el accuracy
    Input:
    - y_true: Tensor de etiquetas reales
    - y_pred: Tensor con las predicciones del modelo
    '''
    y_pred_classes = torch.argmax(y_pred, dim=1) # Obtener clases predichas
    correct = torch.eq(y_true, y_pred_classes).sum().item()
    acc = correct / len(y_true)
    return acc
```

```
[ ]: def train(dataloader: DataLoader, model: nn.Module, loss_fn, optimizer):

    model.train() ##
    train_loss = 0
    train_acc = 0
    # Recorrer cada batch del conjunto de entrenamiento
    for batch_idx, (data, target) in enumerate(dataloader):
        # Cambiar datos a GPU
        data = data.to(device)
        target = target.to(device).to(torch.int64) #Changed to .to(torch.int64)
        # 1. Pasar los datos por la red (feedforward)
        y_pred_logs = model(data)
        # 2. Calcular la función de costo
        # The target tensor should be 1D for CrossEntropyLoss
        #target = target.unsqueeze(1) # Remove this line - we don't need to
        ↪add an extra dimension
        loss = loss_fn(y_pred_logs, target)
        train_loss += loss
        # Utilizar la función torch.sigmoid para convertir los logs a un valor
        ↪entre 0 y 1
        train_acc += accuracy(target, y_pred_logs) # Calcular accuracy
        # 3. Zero gradient buffers
        optimizer.zero_grad()
        # 4. Backpropagate
        loss.backward()
        # 5. Update weights
        optimizer.step()

    train_loss /= len(dataloader)
    train_acc /= len(dataloader)
    print(f"Train loss: {train_loss:.5f} | Train acc: {train_acc*100:.4f}")
    return train_loss, train_acc
```

```
[ ]: def validate(dataloader: DataLoader, model: nn.Module, loss_fn):
    model.eval()
    val_loss = 0
    val_acc = 0
    with torch.inference_mode():
        for data, target in dataloader:

            data = data.to(device)
            target = target.to(device).to(torch.int64)

            val_pred_logs = model(data)
            val_loss += loss_fn(val_pred_logs, target).item()

            y_pred_classes = torch.argmax(val_pred_logs, dim=1)

            correct = torch.eq(target, y_pred_classes).sum().item()
            val_acc += correct / len(target)

    val_loss /= len(dataloader)
    val_acc /= len(dataloader)

    print(f"Val loss: {val_loss:.4f} | Val acc: {val_acc*100:.2f}%")
    return val_loss, val_acc
```

```
[ ]: '''
Entrenamiento del séptimo modelo. Este modelo será el encargado de ser
    ↪ entrenado y validado con la base de datos original, siendo transformado a
    ↪ 224x224 pixeles, a una escala de grises y a tensores.
Igual se normalizó utilizando la media y la desviación estándar del modelo
    ↪ preentrenado.
Será posteriormente comparado con un modelo idéntico pero entrenado y validado
    ↪ con los datos aumentados.
'''
EPOCHS = 10

loss_train = []
acc_train = []
loss_val = []
acc_val = []

for epoch in tqdm(range(EPOCHS)):
    print(f"Epoch: {epoch}\n-----" )
    train_loss, train_acc = train(train_dataloader_TL, model, criterion,
    ↪ optimizer)
```

```
val_loss, val_acc = validate(val_dataloader_TL, model, criterion)
loss_train.append(train_loss)
loss_val.append(val_loss)
acc_train.append(train_acc)
acc_val.append(val_acc)
```

0%| | 0/10 [00:00<?, ?it/s]

Epoch: 0

Train loss: 0.51800 | Train acc: 81.6405

Val loss: 0.3985 | Val acc: 85.91%

Epoch: 1

Train loss: 0.50192 | Train acc: 82.2167

Val loss: 0.3856 | Val acc: 86.31%

Epoch: 2

Train loss: 0.49195 | Train acc: 82.5976

Val loss: 0.3803 | Val acc: 86.49%

Epoch: 3

Train loss: 0.48509 | Train acc: 82.6143

Val loss: 0.3786 | Val acc: 86.44%

Epoch: 4

Train loss: 0.48597 | Train acc: 82.5643

Val loss: 0.3747 | Val acc: 86.66%

Epoch: 5

Train loss: 0.48121 | Train acc: 82.7048

Val loss: 0.3717 | Val acc: 86.81%

Epoch: 6

Train loss: 0.47597 | Train acc: 83.0524

Val loss: 0.3690 | Val acc: 86.53%

Epoch: 7

Train loss: 0.48077 | Train acc: 82.9833

Val loss: 0.3862 | Val acc: 86.29%

Epoch: 8

Train loss: 0.48042 | Train acc: 82.9762

Val loss: 0.3780 | Val acc: 86.72%

Epoch: 9

Train loss: 0.47271 | Train acc: 83.2048

Val loss: 0.3601 | Val acc: 87.04%

Los resultados obtenidos en el modelo 7, que consiste en aplicar Transfer Learning y esto significa que se utiliza un modelo ya preentrenado. El modelo preentrenado utilizado fue: EfficientNet-B0. La precisión en los datos de entrenamiento fue aumentando gradualmente, llegando a un valor final de 83.2 %. Por otro lado, la precisión en los datos de validación, en su última época alcanzó un valor de 87.04 %.

En general, los resultados sugieren que el uso de Transfer Learning ha sido efectivo para capturar patrones relevantes en Fashion-MNIST, alcanzando una precisión sólida pero no siendo el más efectivo a comparación de los otros modelos.

8 Evaluación Real del Modelo

Segunda Arquitectura con Datos Mezclados

```
[ ]: # Realizar la evaluación
test_loss, test_acc, y_preds, y_true = test_model(test_data_loader, model6,
↳error)
```

Making predictions ...: 0%| | 0/313 [00:00<?, ?it/s]

Test loss: 0.2152 | Test acc: 92.3123%

```
[ ]: # Convertir tensores a arreglos numpy
y_true = y_true.numpy()
y_preds = y_preds.numpy()

# Utilizar matriz de confusión
cf_matrix = confusion_matrix(y_true, y_preds)

# Reporte de clasificación
print(classification_report(y_true, y_preds, target_names=dataset_classes.
↳values()))

plt.figure(figsize=(8,6))
# Modificar el tamaño del texto
sns.set(font_scale = 1.1)

# Plot Matriz de confusión con heatmaps
# Parámetros:
# - first param - Matriz de confusión en un formato array
# - annot = True: Muestra los números en cada celda del heatmap
# - fmt = 'd': Muestra los números como enteros.
ax = sns.heatmap(cf_matrix, annot=True, fmt='d', cmap='plasma')

# set plot title
ax.set_title("Matriz de confusión del clasificador CNN de prendas",
↳fontsize=14, pad=20)
```



```

# set x-axis label and ticks.
ax.set_xlabel("Predicción", fontsize=14, labelpad=20)
ax.xaxis.set_ticklabels(dataset_classes.values(), rotation=90)

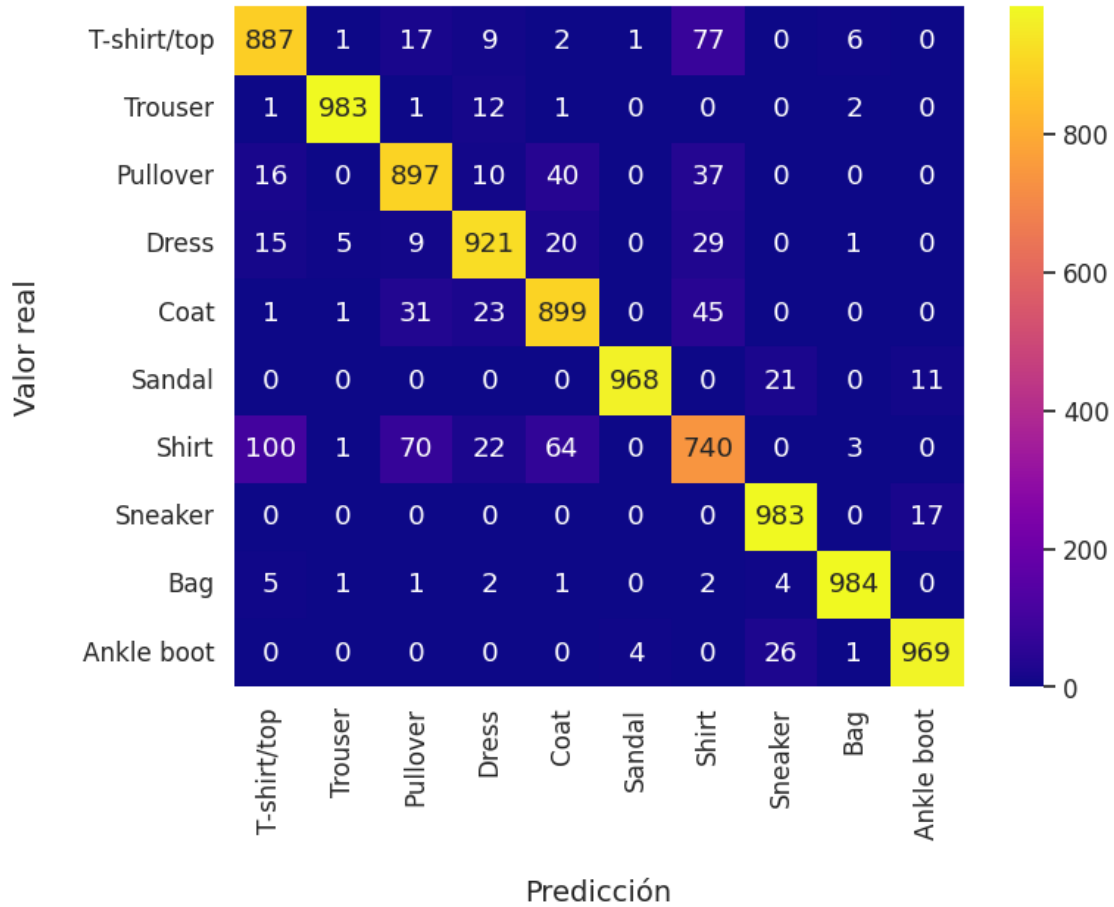
# set y-axis label and ticks
ax.set_ylabel("Valor real", fontsize=14, labelpad=20)
ax.yaxis.set_ticklabels(dataset_classes.values(), rotation=0)

# set plot title
ax.set_title("Matriz de confusión del clasificador CNN de dígitos escritos a_
↳mano", fontsize=14, pad=20)
plt.show()

```

	precision	recall	f1-score	support
T-shirt/top	0.87	0.89	0.88	1000
Trouser	0.99	0.98	0.99	1000
Pullover	0.87	0.90	0.89	1000
Dress	0.92	0.92	0.92	1000
Coat	0.88	0.90	0.89	1000
Sandal	0.99	0.97	0.98	1000
Shirt	0.80	0.74	0.77	1000
Sneaker	0.95	0.98	0.97	1000
Bag	0.99	0.98	0.99	1000
Ankle boot	0.97	0.97	0.97	1000
accuracy			0.92	10000
macro avg	0.92	0.92	0.92	10000
weighted avg	0.92	0.92	0.92	10000

Matriz de confusión del clasificador CNN de dígitos escritos a mano



Conclusión de la prueba

El modelo 6, evaluado mediante su matriz de confusión y el reporte de clasificación, demostró un desempeño sólido con una **precisión general del 92%** sobre el conjunto de prueba. Las métricas específicas revelaron un excelente rendimiento en categorías como “Trouser”, “Sandal” y “Bag”, con valores de precisión y recall cercanos al 99%, mientras que la categoría “Shirt” presentó el mayor desafío, alcanzando una precisión del 80% y un recall del 74%, posiblemente debido a similitudes visuales con otras clases. La matriz de confusión muestra que los errores más frecuentes ocurren en confusiones entre “Shirt” y clases como “T-shirt/top” y “Pullover”, lo que indica áreas de mejora potencial. En términos generales, el modelo demuestra su capacidad para clasificar correctamente las imágenes de FashionMNIST en la mayoría de los casos, destacándose por su robustez y capacidad de generalización, especialmente con el uso del conjunto de datos completo y técnicas como la normalización por lotes y el dropout. Esto lo convierte en un clasificador confiable y eficiente para aplicaciones prácticas relacionadas con este dominio.

9 Conclusión del mejor modelo

Después de probar los 7 modelos con los datos de entrenamiento y validación, el mejor rendimiento en términos de precisión y generalización se obtuvo con los modelos que utilizaron la combinación de datos originales y augmentations (modelos 3 y 6), particularmente en la segunda arquitectura (modelo 6), que alcanzó una precisión final de 92.64%. Esto destaca la importancia de enriquecer los datos y utilizar arquitecturas optimizadas con técnicas como Average Pooling, Batch Normalization, y Dropout.

Por otro lado, aunque Transfer Learning (modelo 7) demostró ser efectivo y práctico, no logró superar a los modelos diseñados y entrenados desde cero específicamente para Fashion-MNIST. Esto sugiere que para conjuntos de datos pequeños y específicos, entrenar redes desde cero con datos enriquecidos puede ser más beneficioso que aplicar modelos preentrenados.

10 Conclusiones Individuales

10.1 Santiago Jiménez Pasillas

El proyecto me permitió aprender de manera profunda a implementar redes neuronales utilizando PyTorch, lo cual representó un avance significativo, ya que anteriormente trabajaba únicamente con sklearn. Disfruté especialmente experimentar con diferentes estrategias para mejorar el rendimiento de las redes, como el uso de técnicas de data augmentation y la aplicación de transfer learning con modelos preentrenados. Sin embargo, creo que con más tiempo podría haber explorado otros modelos o enfoques para optimizar aún más la precisión de las redes. Además, valoro mucho el trabajo en equipo con mi compañero Guillermo, ya que logramos una excelente colaboración al complementarnos y entendernos perfectamente, lo que contribuyó al éxito del proyecto.

Actividades Realizadas: Por mi parte, realicé el modelo con el transfer learning, al igual que en la carga de datos y por último en la red 2. Analicé los resultados de los modelos.

10.2 Guillermo Barbosa Martínez

En esta situación problema logré comprender las distintas técnicas de pre-procesamiento de grandes cantidades de datos, en especial para el caso de clasificación de imágenes y el procesamiento de estas para modelos de capas profundas. He disfrutado bastante la experiencia de aprender, con un problema mucho más cotidiano y práctico, así como la experimentación con la implementación de estos modelos y la aplicación de técnicas adicionales como el uso de modelos preentrenados, o transfer learning, y el data augmentation, llevándome un poderoso insight como lo es que la complejidad de los modelos y arquitecturas debe ir de la mano con la complejidad de la base de datos y el problema, es decir, lo que se desea lograr. La colaboración y organización en equipo con mi compañero Santiago fueron vitales para llegar a estos hallazgos, puesto que nos permitió descubrir errores, corregirlos junto con otras prácticas que podían comprometer nuestros recursos computacionales. En este caso, contando con menos limitantes en ese sentido, me parece que los modelos elegidos, pese a demostrar una estabilidad en su aprendizaje y mantenerse robustos en su evaluación correspondiente, tienen áreas de oportunidad que no se deben dejar pasar. En este caso, podríamos experimentar introduciendo algunas funciones más complejas para las capas o probar con distintos tamaños de kernel, así como con modelos que hagan uso de ambos poolings para contribuir a la diversidad de los datos que balancea el sumarle ruido a las imágenes con el augmentation o simplemente con modelos más sencillos en sintonía con la base de datos trabajada.

Actividades Realizadas: La red 1, al igual que la carga de datos y la red 2. También realicé el análisis de resultados de los modelos y evaluación del modelo de la red 2 con datos mezclados (modelo 6)