

ENSAE
ISEP2 (2022/2023)
ALGEBRE BILINEAIRE- CONTROLE 1 - 4H

EXERCICE 1 (3pts = 1,5 + 1,5) *Les questions (1),(2) sont indépendantes*

- (1) Etudier, suivant les valeurs du réel λ donné, la signature et le rang de la forme quadratique q définie, dans \mathbb{R}^4 , par : $q(x, y, z, t) = x^2 + 4y^2 - 3z^2 + \lambda t^2 + 2\lambda xy$.
- (2) Déterminer une base orthogonale de la forme quadratique q définie sur \mathbb{R}^n par :

$$q(x) = \sum_{i=1}^{i=n} \sum_{j=1}^{j=n} (i+j-1)x_i x_j, \forall x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n.$$

On pourra utiliser l'égalité : $i+j-1 = ij - (i-1)(j-1)$.

EXERCICE 2 (3pts = 0,5 + 1 + 0,5 + 1)

Soit la forme quadratique q définie sur \mathbb{R}^n (muni de sa base canonique \mathcal{B}_0) par :

$$q(x) = \sum_{1 \leq i < j \leq n} (x_i - x_j)^2, \forall x = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n.$$

- (1) Justifier l'inégalité de Cauchy-Schwartz vérifiée par q . En déduire l'égalité : $\mathcal{N}(q) = \mathcal{C}(q)$ (entre le noyau et le cône isotrope de q).
- (2) Déterminer alors $\mathcal{N}(q)$.
- (3) Quel est le rang de q ?
- (4) Préciser la matrice de q dans la base \mathcal{B}_0 .

EXERCICE 3 (7pts = (1 + 1 + 1) + (1 + 1 + 1) + 1)

On considère l'espace vectoriel $E = \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, muni de sa base canonique \mathcal{B}_0 .

- (1) Soit $\varphi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ telle que $\varphi(A, B) = \frac{1}{2}[tr(A)tr(B) - tr(AB)], \forall A, B \in E$
 - (a) Montrer que φ est une f.b.s sur E . Préciser sa forme quadratique q associée.
 - (b) Déterminer la matrice de φ dans \mathcal{B}_0 .
 - (c) Montrer que φ est non dégénérée.
- (2)
 - (a) Montrer que $A^2 - tr(A)A + (det A)\mathbb{I}_2 = 0, \forall A \in E$
 - (b) En déduire que $q(A) = det A$.
 - (c) Déterminer $\mathcal{C}(q)$, cône isotrope de q .
- (3) Déduire de ce qui précède la relation :
$$(tr A)(tr B) - tr(AB) = det(A+B) - det A - det B, \forall A, B \in E$$

EXERCICE 4(4pts = 1 + 1 + 2)

Soit $E = \mathbb{R}[X]$, muni du produit scalaire : $\langle P, Q \rangle = \int_{-1}^1 P(t)Q(t)dt$

et la forme linéaire φ définie sur E par $\varphi(P) = \int_{-1}^1 |t|P(t)dt$. On pose : $H = \text{Ker}(\varphi)$.

(1) Montrer que $P - \varphi(P) \in H, \forall P \in E$.

(2) En déduire que $\int_{-1}^1 P(t)Q(t)dt = (\int_{-1}^1 |t|P(t)dt)(\int_{-1}^1 Q(t)dt), \forall P \in E, Q \in H^\perp$

(3) Déterminer alors H^\perp . A-t-on $E = H \oplus H^\perp$?

EXERCICE 5(5pts = 0,5 + 0,5 + 1 + 1 + 1 + 1)

Soit le \mathbb{R} -ev : $E = \mathbb{R}_n[X]$.

On pose : $\langle P, Q \rangle = \int_0^1 P(t)Q(t)dt, H = \mathbb{R}_{n-1}[X]$ et $P_n \in H^\perp$ tel que $P_n \neq 0$.

On considère la fonction : $\Phi_n : x \in \mathbb{R} \rightarrow \int_0^1 P_n(t)t^x dt$

(1) Montrer que (E, \langle, \rangle) est un espace euclidien.

(2) Préciser le degré de P_n .

(3) Calculer $\Phi_n(k), \forall k = 0, 1, 2, \dots, n-1$.

En déduire que Φ_n est une fonction rationnelle.

(4) Déterminer l'expression de Φ_n à une constante multiplicative près.

(5) En déduire les coefficients de P_n .

(6) Déduire de ce qui précède une base orthogonale de E .

ENSAE ISEP2 (2022/2023)
CONTROLE N°2 D'ALGEBRE BILINEAIRE - DURÉE = 4 HEURES

Exercice 1 (4pts = 2 + 2) *Les questions (1) et (2) sont indépendantes* 25'
On munit \mathbb{R}^3 du produit scalaire canonique et on considère les deux matrices suivantes :

$$A = \frac{1}{45} \begin{pmatrix} 40 & 5 & -20 \\ -13 & 40 & -16 \\ 16 & 20 & 37 \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 13 & 1 & 1 \\ 1 & 13 & 1 \\ 1 & 1 & 13 \end{pmatrix}$$

- (1) Donner la nature géométrique ainsi que les éléments caractéristiques de l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 représenté par A dans la base canonique de \mathbb{R}^3 .
- (2) Diagonaliser, dans le groupe orthogonal $O_3(\mathbb{R})$, la matrice symétrique réelle B , puis en déduire une racine carrée M de B .

Exercice 2 (5pts = 0,5 + (1,5 + 0,5) + 1 + 1,5) 18 30' /

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & -2 \\ 2 & 4 & -2 & -4 \\ -1 & -2 & 1 & 2 \\ -2 & -4 & 2 & 4 \end{pmatrix}$.

- (1) Justifier, sans aucun calcul, le fait que la matrice A soit diagonalisable
- (2) On considère, dans \mathbb{R}^4 , le sous-espace vectoriel $N = \{X = (x, y, z, t) / AX = 0_{\mathbb{R}^4}\}$
 - (a) Déterminer une base et la dimension de N .
 - (b) En déduire que 0 est une valeur propre triple de A .
- (3) Soit λ l'autre valeur propre de A . Calculer λ et déterminer le sous-espace propre qui lui est associé.
- (4) Déduire de ce qui précède une diagonalisation de A dans $O_4(\mathbb{R})$. ?

Exercice 3 (4pts = 1 + 1,5 + 1,5) 15' /

Soit la matrice symétrique réelle :

$$A = \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 4 & -1 \\ 0 & 4 & 5 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 8 \end{pmatrix}$$

Montrer que A est définie positive en :

- (1) calculant ses mineurs ;
- (2) décomposant, suivant la méthode de Gauss, la forme quadratique q_A associée à A ;
- (3) calculant les valeurs propres de A .

Exercice 4 (7pts = 1,5 + (1 + 0,5 + 1) + (1 + (1 + 1))) 1h

On considère l'espace vectoriel euclidien \mathbb{R}^4 muni du produit scalaire usuel \langle, \rangle et de la base canonique $\mathcal{B}_0 = (e_1, e_2, e_3, e_4)$.

Soient les vecteurs $\varepsilon_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\varepsilon_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\varepsilon_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$

et le sous-espace vectoriel F de \mathbb{R}^4 engendré par $(\varepsilon_j)_{1 \leq j \leq 3}$

- (1) Vérifier que la famille $(\varepsilon_j)_{1 \leq j \leq 3}$ est une base de F , puis construire la base orthonormée (u_1, u_2, u_3) de F déduite de $(\varepsilon_j)_{1 \leq j \leq 3}$ en appliquant le procédé d'orthonormalisation de Schmidt.
- (2) On note par p_F la projection orthogonale sur F . $\forall x \in \mathbb{R}^4$, on pose $x = \sum x_i e_i$.
 - (a) Exprimer $p_F(x)$ en fonction des x_i uniquement, puis en déduire $\text{mat}_{\mathcal{B}_0} P_F$.
 - (b) Retrouver $\text{mat}_{\mathcal{B}_0} P_F$ par sa définition.
 - (c) Donner l'expression de $d(x, F)$ en fonction des x_i seulement.
- (3) Application : soit la fonction f définie sur \mathbb{R}^3 par :
$$f(x, y, z) = (x - 2y - z - 1)^2 + (y + z - 1)^2 + (x - 2y - z + 2)^2 + (y + 3z + 2)^2$$
 - (a) Calculer la valeur de $\alpha = \inf_{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3} f(x, y, z)$
 - (b) Retrouver ce dernier résultat en utilisant :
 - (i) la question (2) (c)
 - (ii) une technique purement analytique

ENSAE
ISEP2 (2022/2023)
ALGÈBRE BILINÉAIRE-TRAVAUX DIRIGES - SERIE 1

EXERCICE 1 Soit φ la f.b.s définie sur \mathbb{R}^3 , muni de sa base canonique $\mathcal{B}_0 = (e_i)_{1 \leq i \leq 3}$, par :

$$\varphi(x, y) = x_1y_1 + x_2y_2 + 3x_3y_3 + 3x_1y_3 - 3x_2y_3 + 3x_3y_1 - 3x_3y_2$$

- (1) Calculer $\varphi(x, y)$ avec $x = 2e_1 - e_2$ et $y = 5e_1 + 15e_2 + e_3$
- (2) Ecrire la matrice de φ dans la base \mathcal{B}_0
- (3) Vérifier que $\mathcal{B} = (v_1, v_2, v_3)$, avec $v_1 = e_1 + e_2 + e_3$, $v_2 = e_2 + e_3$ et $v_3 = e_3$ est une base de \mathbb{R}^3 et déterminer de deux manières différentes $\text{mat}_{\mathcal{B}}\varphi$

EXERCICE 2 On considère $E = \mathbb{R}_n[X]$ et l'application φ telle que $\varphi(P, Q) = P(1)Q(0), \forall P, Q \in E$

- (1) Montrer que φ est une forme bilinéaire sur E . A-t-on φ symétrique ?
- (2) Soit \mathcal{B}_0 la base canonique de E , et soit $\mathcal{B} = (X^k(1-X)^{n-k})_{0 \leq k \leq n}$ une autre base de E . Déterminer la matrice de φ dans chacune de ces bases.

EXERCICE 3 Montrer que l'application q définie de $\mathbb{R}[x]$ vers \mathbb{R} par $q(P) = \int_0^1 P(x)P''(x)dx$ est une forme quadratique sur $\mathbb{R}[x]$.

EXERCICE 4 Soit $\varphi : \mathbb{R}_3[X] \times \mathbb{R}_3[X] \rightarrow \mathbb{R}$ telle que $\varphi(P, Q) = \int_0^1 P(x)Q(x)dx$

- (1) Montrer que φ est une f.b.s sur $\mathbb{R}_3[X]$
- (2) Déterminer $\mathcal{C}(q)$, cône isotrope de la forme quadratique associée à φ
- (3) Déterminer $\text{mat}_{\mathcal{B}_0}\varphi$, où \mathcal{B}_0 est la base canonique de $\mathbb{R}_3[X]$

EXERCICE 5 Soit $q : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, forme quadratique définie par $q(x) = x_1^2 - x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3, \forall x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$

- (1) Déterminer $N(q)$, noyau de q
- (2) Soit $F = \text{vect}v$, où $v = e_1 + e_2 + e_3$, les e_i étant les éléments de la base canonique de \mathbb{R}^3
 - (a) Déterminer F^\perp et vérifier que $F^\perp \supseteq N(q)$
 - (b) Déterminer $F^{\perp\perp}$ et vérifier que $F^{\perp\perp} = F + N(q)$

EXERCICE 6 Soit q la forme quadratique définie sur \mathbb{R}^4 par

$$q(x) = x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_1x_2 - 2x_2x_3 - 2x_2x_4 + 4x_3x_4$$

et F le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 définie par les équations : $x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 0$ et $x_2 - x_4 = 0$. Déterminer F^\perp

EXERCICE 7 Décomposer, dans chacun des cas suivants, la forme quadratique q , définie sur \mathbb{R}^3 ou sur \mathbb{R}^4 , en carrés indépendants à l'aide de la méthode de Gauss. On précisera la signature et le rang de q :

- (1) $q(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 4(x_2x_3 + x_1x_3 + x_1x_2)$
- (2) $q(x) = x_1^2 + 6x_2^2 - 4x_1x_2 + 8x_1x_3$
- (3) $q(x) = 2x_1^2 + 3x_2^2 - x_3^2 - 8x_1x_3$
- (4) $q(x) = x_1^2 + x_2^2 - 3x_4^2 + 5x_1x_2 - x_1x_4 + 2x_2x_4 - 7x_3x_4$
- (5) $q(x) = xy + yz + xz + yt + xt + zt$
- (6) $q(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + 2yz \cos \alpha + 2zx \cos \beta + 2xy \cos \gamma$, où $\alpha, \beta, \gamma \in]0, \pi[$

EXERCICE 8 A l'aide de la méthode de Gauss, déterminer les vecteurs isotropes des formes quadratiques q suivantes définies sur \mathbb{R}^3 :

- (1) $q(x) = x_1^2 + 3x_2^2 - 8x_3^2 - 4x_1x_2 + 2x_1x_3 - 10x_2x_3$
- (2) $q(x) = x_1^2 + 2x_2^2 - 2x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3$

EXERCICE 9 A l'aide de la méthode de Gauss, déterminer les vecteurs isotropes des formes quadratiques q suivantes définies sur \mathbb{R}^3 :

- (1) $q(x) = x_1^2 + 3x_2^2 - 8x_3^2 - 4x_1x_2 + 2x_1x_3 - 10x_2x_3$
- (2) $q(x) = x_1^2 + 2x_2^2 - 2x_3^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3$

EXERCICE 10 Déterminer, dans chacun des cas suivants, la signature de la forme quadratique q et une base orthogonale pour q :

- (1) $q(x) = x_1^2 + 4x_2^2 + 9x_3^2 + 2x_1x_2 + 6x_2x_3$
- (2) $q(x) = x_1^2 + 3x_2^2 + 8x_3^2 - 4x_1x_2 + 6x_1x_3 - 10x_2x_3$
- (3) $q(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 2x_4^2 - 2x_1x_2 - 2x_1x_3 - 2x_1x_4 + 2x_2x_3 - 4x_2x_4$

EXERCICE 11 A l'aide de la méthode de Gauss, déterminer, suivant les valeurs des paramètres λ et μ , le rang de la forme quadratique q définie sur \mathbb{R}^3 ou \mathbb{R}^4 :

- (1) $q(x) = (1 - \lambda)x_1^2 + 2\mu x_1x_2 + (1 + \lambda)x_2^2 - 2\lambda x_1x_3 + 2\mu x_2x_3 + \mu x_3^2$
- (2) $q(x) = x_1^2 - 3x_2^2 - 4x_3^2 + \lambda x_4^2 + 2\mu x_1x_2$

EXERCICE 12 On considère la forme quadratique q définie sur \mathbb{R}^2 par $q(x, y) = ax^2 + 2bxy + cy^2$, où a, b, c sont des réels donnés. On note par M la matrice de q dans la base canonique de \mathbb{R}^2 . Montrer que

- (1) q non dégénérée $\Leftrightarrow rg(q) = 2 \Leftrightarrow \det(M) \neq 0$
- (2) q définie $\Leftrightarrow \det M > 0$
- (3) q définie positive $\Leftrightarrow \det(M) > 0$ et $tr(M) > 0$

ENSAE
ISEP2 (2022/2023)
ALGÈBRE BILINÉAIRE-TRAVAUX DIRIGES - SERIE 2

EXERCICE 1 Pour quelles valeurs du réel λ , l'application f défini ci-dessous représente-t-elle un produit scalaire sur \mathbb{R}^3 ?

$$f(x, y) = x_1y_1 + 6x_2y_2 + 3x_3y_3 + 2x_1y_2 + 2x_2y_1 + 3\lambda x_1y_3 + 3\lambda x_3y_1$$

EXERCICE 2 Soit $l^2(\mathbb{R}) = \{u = (u_n)_{n \geq 0} \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} / \sum_{n=0}^{+\infty} u_n^2 < +\infty\}$

(1) Montrer que $l^2(\mathbb{R})$ est un \mathbb{R} -ev.

On pourra utiliser l'égalité : $(a+b)^2 \leq 2(a^2 + b^2)$, $\forall a, b \in \mathbb{R}$

(2) On pose : $\langle u, v \rangle = \sum_{n=0}^{+\infty} u_n v_n$, $\forall u, v \in l^2(\mathbb{R})$. Montrer que $(l^2(\mathbb{R}), \langle \cdot, \cdot \rangle)$ est un espace préhilbertien. On pourra utiliser l'égalité : $(a+b)^2 \geq 2|ab|$, $\forall a, b \in \mathbb{R}$

EXERCICE 3 Soit E un espace euclidien, F et G deux sous-espaces vectoriels de E . Montrer que

(1) $F \subseteq G \Rightarrow F^\perp \supseteq G^\perp$

(2) $(F + G)^\perp = F^\perp \cap G^\perp$

(3) $(F \cap G)^\perp = F^\perp + G^\perp$

EXERCICE 4 On considère l'intégrale $I_n = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} x^n e^{-\frac{x^2}{2}} dx$, $n \in \mathbb{N}$

(1) (a) Montrer que cette intégrale converge et que $I_{2p+1} = 0$, $\forall p \in \mathbb{N}$

(b) Montrer la relation de récurrence : $I_n = (n-1)I_{n-2}$ et calculer I_{2p} , $\forall p \in \mathbb{N}$. On

rappelle que $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{x^2}{2}} dx = \sqrt{2\pi}$

(2) On pose $\langle P, Q \rangle = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{x^2}{2}} P(x)Q(x)dx$, $\forall P, Q \in \mathbb{R}[X]$

(a) Justifier l'existence dans \mathbb{R} de $\langle P, Q \rangle$, $\forall P, Q \in \mathbb{R}[X]$

(b) Montrer qu'il s'agit d'un produit scalaire

(c) Orthonormaliser, par le procédé de Gram-Schmidt, la famille $\{1, X\}$

EXERCICE 5 On munit \mathbb{R}^4 de la forme bilinéaire b définie, dans la base canonique, par
 $b(x, y) = x_1y_1 + 2x_2y_2 + 4x_3y_3 + 18x_4y_4 + x_1y_3 + x_3y_1 + 2x_2y_4 + 2x_4y_2 + 6x_3y_4 + 6x_4y_3$

- (1) Montrer qu'il s'agit d'un produit scalaire
- (2) Ecrire la matrice de b dans la base canonique de \mathbb{R}^4
- (3) Soit F le sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^4 défini par les équations suivantes :
 $x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 0$ et $x_2 - 2x_4 = 0$. Déterminer F^\perp

EXERCICE 6 On définit sur $E = \mathbb{R}[X]$ la forme \langle, \rangle par :

$$\langle P, Q \rangle = \sum_{k=0}^{k=p+q} a_k b_k, \forall P = \sum_{k=0}^{k=p} a_k x^k, Q = \sum_{h=0}^{h=q} b_h x^h \in E$$

- (1) Montrer que (E, \langle, \rangle) est un espace préhilbertien réel
- (2) Montrer que la base canonique de E est orthonormale
- (3) Soit $F = \{P \in E / P(0) = 0\}$

- (a) Montrer que F est un hyperplan de E
- (b) Déterminer F^\perp

EXERCICE 7 Déterminer, à l'aide du procédé de Gram-Schmidt, une base orthonormée du sous-espace F de \mathbb{R}^4 engendré par les vecteurs :

$$v_1 = e_1 + e_2, v_2 = e_1 - e_3 + e_4, v_3 = e_2 + e_3 + e_4$$

EXERCICE 8 Soit sur \mathbb{R}^3 , la forme quadratique q définie par :

$$q(x) = 4x_1^2 + 5x_2^2 + 3x_3^2 + 4x_1x_2 - 2x_2x_3 + 4x_1x_3, \forall x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$$

- (1) Trouver une base orthogonale pour q par la méthode de Gauss
- (2) Montrer que q est définie positive
- (3) Trouver une base orthonormée pour q par la méthode de Gram-Schmidt.

EXERCICE 9 On considère : E un espace euclidien de dimension n , \langle, \rangle le produit scalaire de E , et $u \in \mathcal{L}(E)$

- (1) Montrer que pour tout $y \in E$, l'application : $x \mapsto \langle u(x), y \rangle$ est une forme linéaire sur E
- (2) En déduire qu'il existe une unique application $u^* : E \rightarrow E$ telle que
 $\langle u(x), y \rangle = \langle x, u^*(y) \rangle, \forall x, y \in E$
- (3) Montrer que u^* est linéaire. On l'appelle *adjoint de u* .
- (4) Soient $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ une base orthonormée de E et M la matrice de u dans \mathcal{B} .
 Déterminer la matrice M^* de u^* dans \mathcal{B} .
- (5) Montrer que $\text{Ker}(u^*) = (\text{Im}(u))^\perp$ et $\text{Im}(u^*) = (\text{Ker}(u))^\perp$

EXERCICE 10 \mathbb{R}^3 étant muni de sa structure euclidienne canonique, étudier les endomorphismes de \mathbb{R}^3 définis dans la base canonique de \mathbb{R}^3 par les matrices suivantes :

$$A = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 8 & 1 & -4 \\ -4 & 4 & -7 \\ 1 & 8 & 4 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, C = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 2 + \sqrt{3} & -\sqrt{2} & 2 - \sqrt{3} \\ \sqrt{2} & 2\sqrt{3} & -\sqrt{2} \\ 2 - \sqrt{3} & \sqrt{2} & 2 + \sqrt{3} \end{bmatrix},$$

$$D = \begin{bmatrix} b^2 + a^2 \cos(t) & a \sin(t) & ab(1 - \cos(t)) \\ -a \sin(t) & \cos(t) & b \sin(t) \\ ab(1 - \cos(t)) & -b \sin(t) & a^2 + b^2 \cos(t) \end{bmatrix}_2, a, b, t \in \mathbb{R} / a^2 + b^2 = 1$$

ENSAE
ISEP2 (2022/2023)
ALGÈBRE BILINÉAIRE-TRAVAUX DIRIGES - SERIE 3

EXERCICE 1 Dans \mathbb{R}^4 , muni du produit scalaire usuel, soit F le sous-espace vectoriel défini par les équations : $x + 2y - z + t = 0$ et $2x + y - z + t = 0$

- (1) Ecrire la matrice de la projection orthogonale sur F
- (2) Déterminer un système d'équations de F^\perp

EXERCICE 2 On munit \mathbb{R}^4 de sa base canonique \mathcal{B}_0 .

On pose $F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 / x + y + z + t = 0 \text{ et } x - y + z - t = 0\}$

- (1) Déterminer la matrice de la projection orthogonale p_F dans \mathcal{B}_0
- (2) Calculer $d(a, F)$, avec $a = (1, 2, 3, 4)$

EXERCICE 3 On considère $E = \mathbb{R}^4$ muni de sa base canonique \mathcal{B}_0 .

On pose $v_1 = (1, 2, -1, 1)$, $v_2 = (0, 3, 1, -1)$ et $F = \text{Vect}\{v_1, v_2\}$

- (1) (a) Donner un système d'équations de F^\perp ; puis une base orthonormée de F^\perp
 (b) En déduire une base orthonormée $\mathcal{B}' = (e'_{1 \leq i \leq 4})$ de \mathbb{R}^4 de $E = F \oplus F^\perp$, compatible avec la somme directe.
- (2) Soit p_F la projection orthogonale sur F . Pour tout $x \in E$, donner l'expression de $p_F(x)$ en fonction de x et les e'_i
- (3) En déduire la matrice de p_F dans \mathcal{B}_0
- (4) Calculer la distance $d((1, 0, 0, 1), F)$
- (5) Retrouver ce dernier résultat en utilisant les matrices de Gram.

EXERCICE 4 Soit E un espace euclidien muni d'une base orthonormée $\mathcal{B} = (i, j, k)$.

Soit p l'endomorphisme de E tel que $\text{mat}_{\mathcal{B}}(p) = A = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{bmatrix}$

Montrer que p est une projection orthogonale sur un plan vectoriel P que l'on précisera.

EXERCICE 5 Soit $E = \mathbb{R}_3[x]$, muni de sa structure euclidienne canonique (c'est à dire que sa base canonique : $(1, x, x^2, x^3)$ est une base orthonormée de E).

- (1) Déterminer une base orthonormée de l'hyperplan $H = \{P \in E / P(1) = 0\}$
- (2) En déduire la projection orthogonale de $x \in E$ sur H et $d(x, H)$

EXERCICE 6 Soit $E = \{f \in \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{R}), \int_0^1 t^2 f(t) dt < +\infty\}$

- (1) Montrer que E est un \mathbb{R} -ev
- (2) Montrer que $\langle f, g \rangle = \int_0^1 t^2 f(t) g(t) dt, \forall f, g \in E$ définit un produit scalaire sur E
- (3) En déduire une méthode de calcul de $\alpha = \inf_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \int_0^1 t^2 (\ln t - at - b)^2 dt$