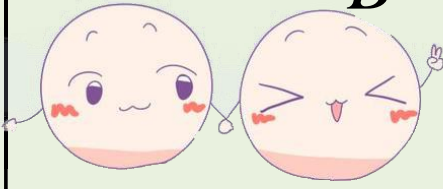


第二章

矩阵标准型




引导问题

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$


$$B = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

特征值{0}, $\det(A)=0$

特征值{0}, $\det(A)=0$

$$AA = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$


$$BB = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

提纲

- 1. 矩阵相似
- 2. Jordan标准型
- 3. 极小多项式

特征值与特征向量

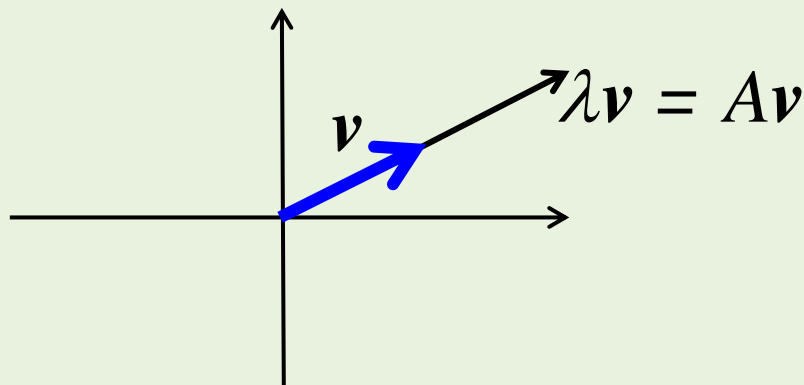
对方阵 A ，如果有数 λ 和**非零向量** v 满足

$$Av = \lambda v$$

那么 λ 就称为 A 的一个**特征值**，
 v 称为 A 的一个与 λ 相伴的**特征向量**。

几何意义

把向量变为同维数向量的时候，只发生了伸缩



【定义】： 设 $A \in M_n$

- 矩阵 $\lambda E - A$ 称为 A 的**特征矩阵**
- 行列式 $|\lambda E - A|$ 称为 A 的**特征多项式**
- n 次代数方程 $|\lambda E - A| = 0$ 称为 A 的**特征方程** $\sigma(A)$
- A 的特征方程的根称为 A 的**特征根(或特征值)**
- 矩阵 A 的所有特征根的全体称为 A 的**谱**，记为 $\sigma(A)$
- $(\lambda E - A)X = 0$ 称为矩阵 A 的**特征方程组**

相似

【定义】：

设给定方阵 $A, B \in M_n$ ，如果存在一个非奇异矩阵 $S \in M_n$ ，使得

$$B = S^{-1}AS$$

那么 A 相似于 B ，记作 $A \sim B$

变换 $A \rightarrow S^{-1}AS$ 称为由相似矩阵 S 给出的相似变换

S 是把 A 变成 B 的相似变换矩阵

矩阵 A 通过相似变换矩阵 S 变成 B

相似代数意义

相似矩阵 A 和 B 是**同一个线性变换**在两个不同基下的表示矩阵。

$$B=S^{-1}AS$$

S 是基变换矩阵(过渡矩阵)

同一个线性变换在不同基下的矩阵是相似矩阵

设向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ (旧的)
与向量组 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ (新的)
是 n 维线性空间 V 的两组基底,
它们之间的关系为

n 阶方阵

$$P = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

叫旧基底到新基底的过渡矩阵

$$\beta_i = a_{1i}\alpha_1 + a_{2i}\alpha_2 + \cdots + a_{ni}\alpha_n = [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n] \begin{bmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ \vdots \\ a_{ni} \end{bmatrix} \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

矩阵化表示为

定理： 过渡矩阵 P 是可逆的

基变换公式

$$\begin{aligned} [\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n] &= [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n] \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \\ &= [\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n] P \end{aligned}$$



坐标变换公式

定理： 设 V^n 中的元素 α ,

在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标为 $(x_1, x_2, \dots, x_n)^T$,

在基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 下的坐标为 $(x_1', x_2', \dots, x_n')^T$,

若两个基之间的变换公式为

$$(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)P$$

则有坐标变换公式

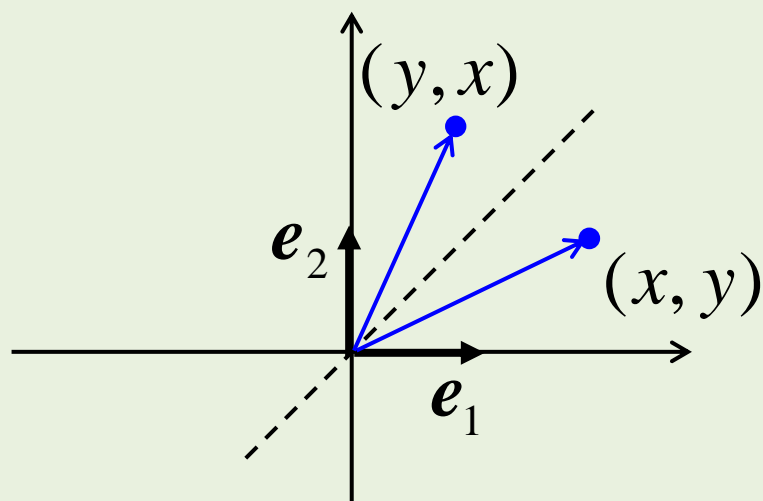
$$(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)P$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix}, \quad \text{或} \quad \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$



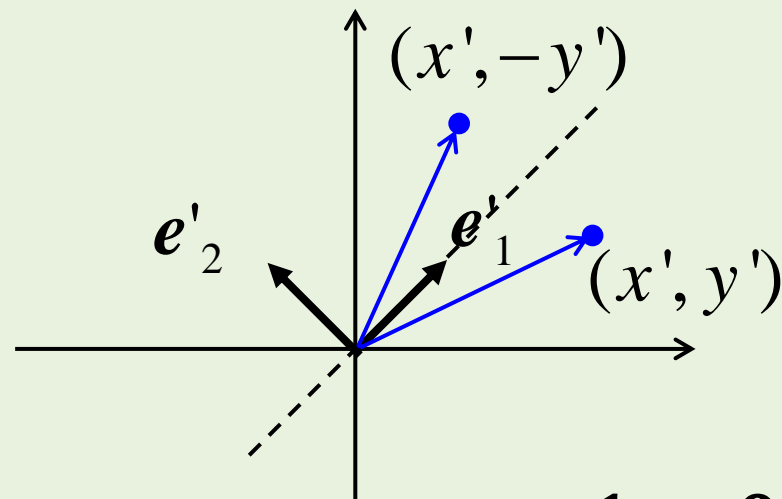
相似几何意义：

【例】：在线性空间 \mathbf{R}^2 中关于 $y=x$ 直线的镜像线性变换



取基 e_1 和 e_2

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$



取基 e'_1 和 e'_2

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$[e'_1, e'_2] = [e_1, e_2] \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}$$

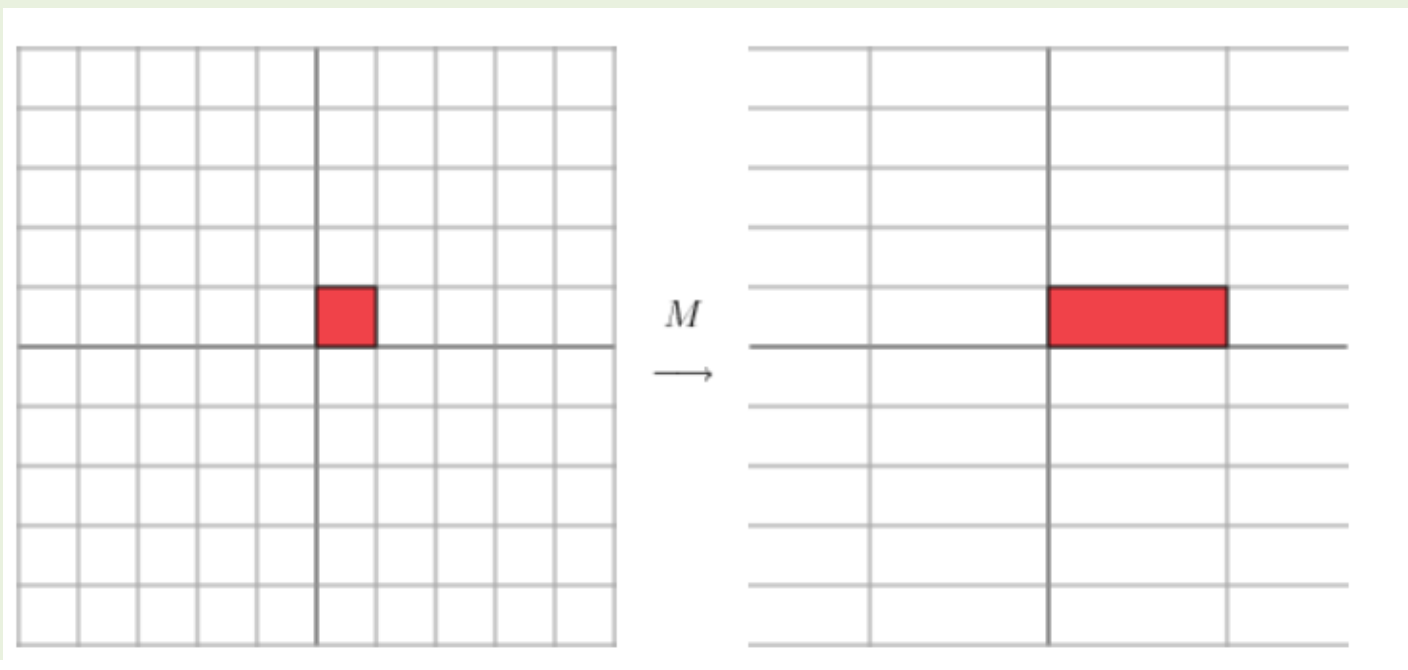
$$B = U^{-1}AU$$

相似变换矩阵 U

相似几何意义：

- 简单线性变换

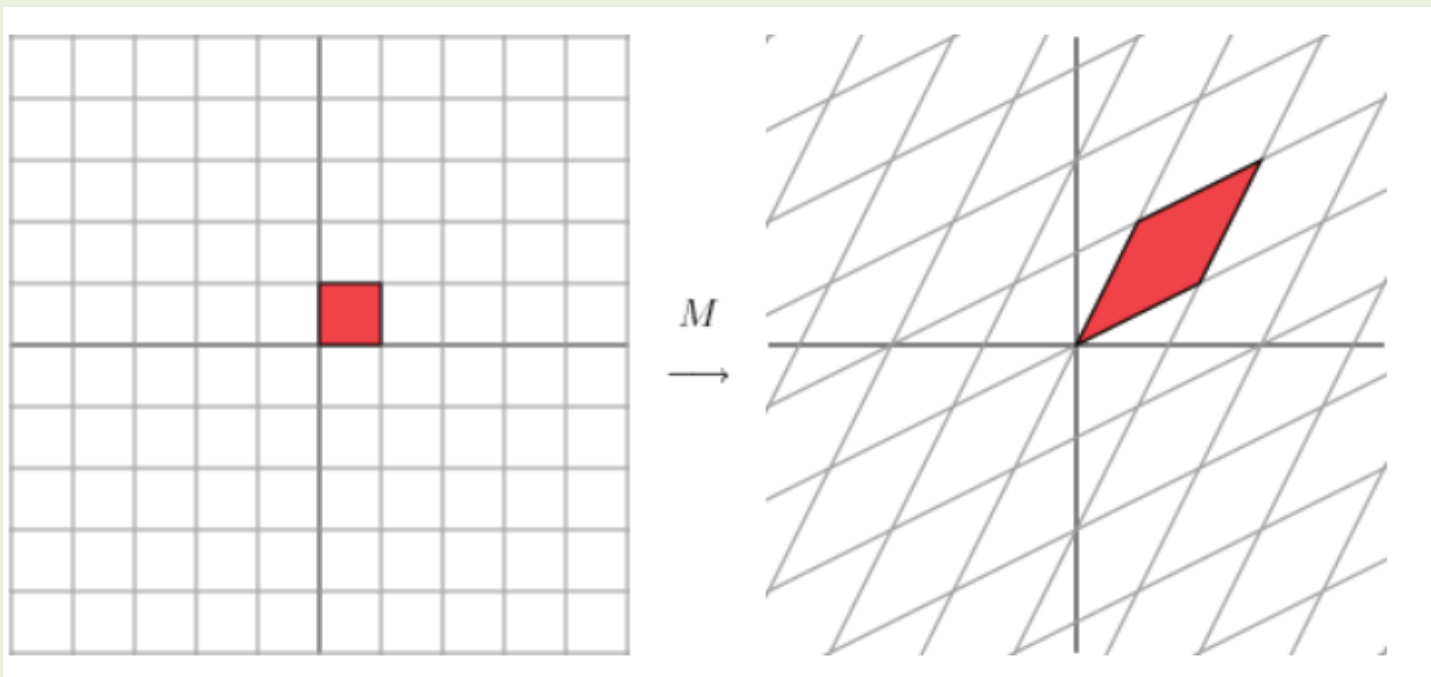
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow A\mathbf{w} = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x \\ y \end{pmatrix}$$



相似几何意义：

- 复杂线性变换

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow A\mathbf{w} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + y \\ x + 2y \end{pmatrix}$$

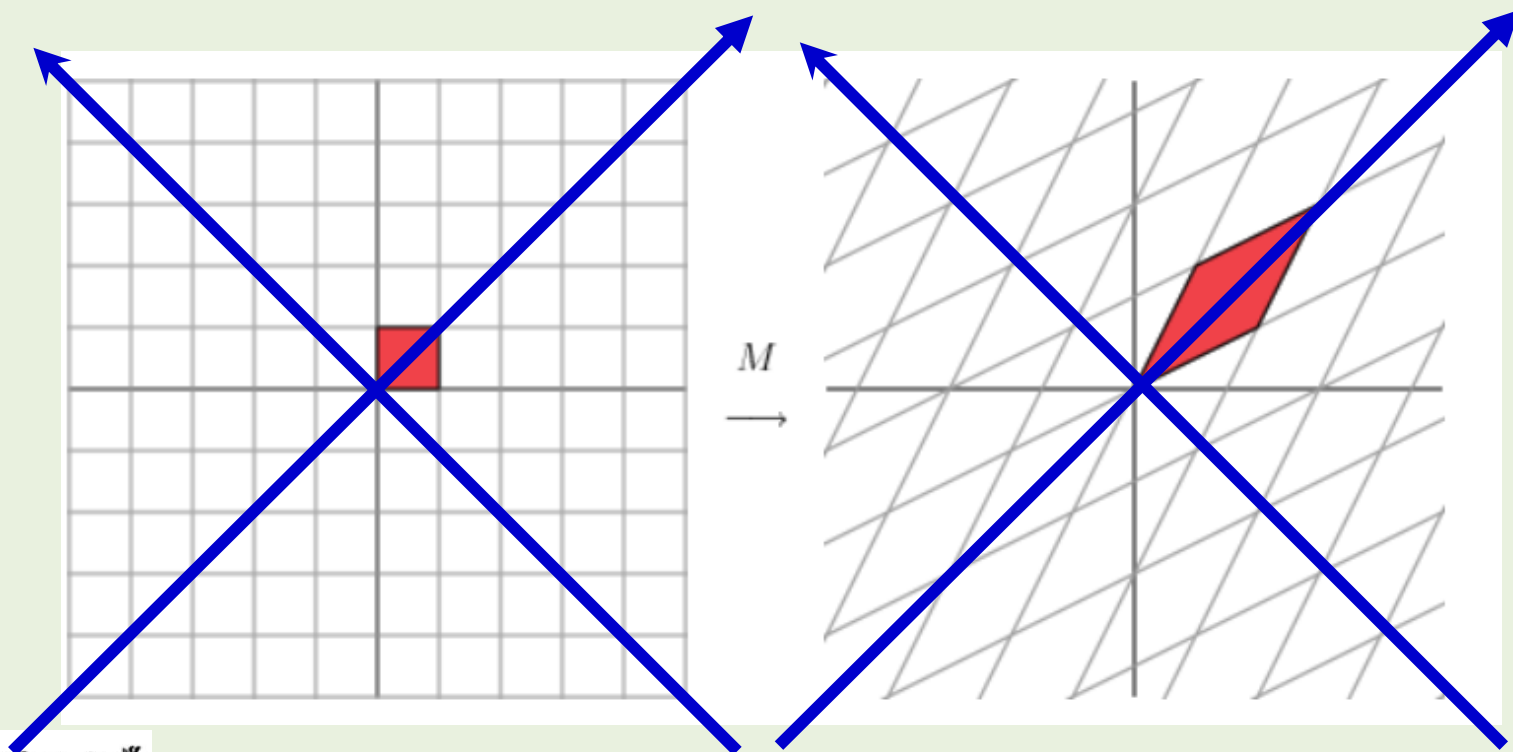


相似几何意义：

- 复杂线性变换

$$B = U^{-1}AU = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow A\mathbf{w} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + y \\ x + 2y \end{pmatrix}$$



相似矩阵的性质：

设给定方阵 $A, B, C \in M_n$,

1. $A \sim A$ (自反性)
2. $A \sim B$, 则 $B \sim A$ (对称性)
3. $A \sim B, B \sim C$, 则 $A \sim C$ (传递性)

矩阵可按照相似划分等价类

相似矩阵的性质：

设给定方阵 $A, B \in M_n$ ，以及 $A \sim B$ 相似，那么

- ① 如果 B 是对角矩阵，那么它的主对角线上的元素就是 A 的特征值
- ② $B=0$ 当且仅当 $A=0$
- ③ $B=I$ 当且仅当 $A=I$

相似矩阵的性质

相同的特征多项式

相同的特征值

相同的行列式值

相同的秩

相同的迹

相同的谱

线性变换的特征多项式、秩、谱

对角化:

矩阵 A 和一个对角矩阵相似

【定理】： n 阶矩阵可对角化的充要条件是有 n 个线性无关的特征向量。

\Rightarrow :

n 阶方阵 A 相似于对角阵，即存在可逆矩阵 P ，使得

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix} \quad AP = P \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

令 $P = [X_1, X_2, \dots, X_n]$

$$A[X_1, X_2, \dots, X_n] = [X_1, X_2, \dots, X_n] \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$$AX_i = \lambda_i X_i$$

矩阵 P 可逆， X_1, X_2, \dots, X_n 线性无关的特征向量

【定理】： n 阶矩阵可对角化的充要条件是有 n 个线性无关的特征向量。

\Leftarrow :

n 阶方阵 A 有 n 个线性无关的特征向量 X_1, X_2, \dots, X_n , 相应的特征值为 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$, $AX_i = \lambda_i X_i$

$$A[X_1, X_2, \dots, X_n] = [X_1, X_2, \dots, X_n] \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

令 $P = [X_1, X_2, \dots, X_n]$, P 可逆

$$AP = P \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix} \quad P^{-1}AP = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

同时可对角化问题

【定理】： 设 $A, B \in M_n$ 均可以对角化，则 A, B 同时对角化 $\Leftrightarrow AB=BA$.

A, B 同时对角化指的是存在可逆阵 P ，使得 $P^{-1}AP, P^{-1}BP$ 同时为对角矩阵.

对角化用途

【例】：已知矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & -2 & 4 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix}$ ，求 A^{100} 。

【解】：矩阵 A 可进行如下相似对角化 $P^{-1}AP = \Lambda$

$$|\lambda I - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 2 & -2 \\ 2 & \lambda + 2 & -4 \\ -2 & -4 & \lambda + 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\mathbf{R}_3 + \mathbf{R}_2} \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 2 & -2 \\ 2 & \lambda + 2 & -4 \\ 0 & \lambda - 2 & \lambda - 2 \end{vmatrix}$$

$$\xrightarrow{\mathbf{C}_3 - \mathbf{C}_2} \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 2 & -4 \\ 2 & \lambda + 2 & -\lambda - 6 \\ 0 & \lambda - 2 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= (\lambda - 2)((\lambda - 1)(\lambda + 6) - 8) = (\lambda - 2)(\lambda + 7)(\lambda - 2)$$

对角化用途

【例】：已知矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & -2 & 4 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix}$ ，求 A^{100} 。

【解】：矩阵 A 可进行如下相似对角化 $P^{-1}AP = \Lambda$

矩阵 A 的特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$, $\lambda_3 = -7$

$$(-7I - A) = \begin{bmatrix} -8 & 2 & -2 \\ 2 & -5 & -4 \\ -2 & -4 & -5 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 \leftrightarrow R_2} \begin{bmatrix} 2 & -5 & -4 \\ -8 & 2 & -2 \\ -2 & -4 & -5 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\begin{matrix} R_2 + 4R_1 \\ R_3 + R_1 \end{matrix}} \begin{bmatrix} 2 & -5 & -4 \\ 0 & -18 & -18 \\ 0 & -9 & -9 \end{bmatrix} \xrightarrow{\begin{matrix} -R_2/18 \\ -R_3/9 \end{matrix}} \begin{bmatrix} 2 & -5 & -4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

对角化用途

【例】：已知矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & -2 & 4 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix}$ ，求 A^{100} 。

【解】：矩阵 A 可进行如下相似对角化 $P^{-1}AP = \Lambda$

矩阵 A 的特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2$, $\lambda_3 = -7$

$$\begin{bmatrix} 2 & -5 & -4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & -5 & -4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

特征值 $\lambda_3 = -7$ 对应的特征向量为 $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$

对角化用途

【例】：已知矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & -2 & 4 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix}$ ，求 A^{100} 。

【解】：矩阵 A 可进行如下相似对角化 $P^{-1}AP = \Lambda$

$$\text{矩阵 } A \text{ 的特征值 } \lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = -7 \quad \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

$$(2I - A) = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & -4 \\ -2 & -4 & 4 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \Lambda = \begin{bmatrix} -7 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

矩阵 A 的特征值 $\lambda_3 = 2$ 对应的特征向量为 $\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

相似变换矩阵为 $P = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad P^{-1} = \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ -2 & 5 & 4 \\ 2 & 4 & 5 \end{bmatrix}$

对角化用途

【例】：已知矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -2 & -2 & 4 \\ 2 & 4 & -2 \end{bmatrix}$ ，求 A^{100} 。

【解】：矩阵 A 可进行如下相似对角化 $P^{-1}AP = \Lambda$

$$A^{100} = (P \Lambda P^{-1})^{100} = P \Lambda^{100} P^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} (-7)^{100} & 0 & 0 \\ 0 & 2^{100} & 0 \\ 0 & 0 & 2^{100} \end{bmatrix} \frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ -2 & 5 & 4 \\ 2 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 2^{103} + (-7)^{100} & -2^{101} + 2 \cdot (-7)^{100} & 2^{101} - 2 \cdot (-7)^{100} \\ -2^{100} + 2 \cdot (-7)^{100} & 5 \cdot 2^{100} + 4 \cdot (-7)^{100} & 2^{102} - 4 \cdot (-7)^{100} \\ 2^{101} - 2 \cdot (-7)^{100} & 2^{102} - 4 \cdot (-7)^{100} & 5 \cdot 2^{100} + 4 \cdot (-7)^{100} \end{pmatrix}$$

提纲

- 1. 矩阵相似
- **2. Jordan标准型**
- 3. 极小多项式

Jordan块

【定义】： 称 n_i 阶矩阵

$$J_i = \begin{bmatrix} a_i & 1 & & & \\ & a_i & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & 1 \\ & & & & a_i \end{bmatrix}_{n_i \times n_i}$$

为 n_i 阶 Jordan 块。

Jordan 块的乘幂

例: 已知 $J = \begin{bmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 1 & 0 \\ 0 & 0 & a & 1 \\ 0 & 0 & 0 & a \end{bmatrix}$, 求 J^n .

解: 令 $D = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

则 $J = aE + D$

$$J^n = (aE + D)^n = a^n E + na^{n-1}D + C_n^2 a^{n-2}D^2 + C_n^3 a^{n-3}D^3 + \dots + D^n$$

$$D^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$D^3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$D^4 = D^5 = \dots = 0$$

$$J^n = \begin{bmatrix} a^n & na^{n-1} & C_n^2 a^{n-2} & C_n^3 a^{n-3} \\ 0 & a^n & na^{n-1} & C_n^2 a^{n-2} \\ 0 & 0 & a^n & na^{n-1} \\ 0 & 0 & 0 & a^n \end{bmatrix}$$

Jordan标准型矩阵

定义： 设 $J_i(1 \leq i \leq s)$ 为对角线元素为 a_i 的 n_i 阶 Jordan 块，称分块对角形矩阵

$$J = \begin{bmatrix} J_1 & & & \\ & J_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & J_s \end{bmatrix} = J_1 \oplus J_2 \oplus \dots \oplus J_s$$

为 **Jordan 标准型矩阵**（**Jordan 矩阵**）。

Jordan标准型定理

【定理】： 给定 $A \in M_n$ ，则存在一个非奇异的 $S \in M_n$ ，正整数 q 以及 n_1, n_2, \dots, n_q ，其中 $n_1 + n_2 + \dots + n_q = n$ 以及数 a_1, a_2, \dots, a_q ，使得

$$A = S \begin{bmatrix} J_{n_1}(a_1) & \cdots & \mathbf{0} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{0} & \cdots & J_{n_q}(a_q) \end{bmatrix} S^{-1}$$

$$\text{即 } J = \begin{bmatrix} J_{n_1}(a_1) & \cdots & \mathbf{0} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{0} & \cdots & J_{n_q}(a_q) \end{bmatrix} = S^{-1} A S \sim A$$

定理解析

- 每个矩阵 A 都与一个**本质上唯一**的Jordan矩阵相似
- Jordan块的个数 q 就是 A 的线性无关的特征向量的最大个数
- Jordan标准型的对角元素 a_1, a_2, \dots, a_q 就是 A 的特征值
- 矩阵 A 可以对角化, 当且仅当 $q=n$, 即所有Jordan块都是 1×1

每个Jordan块阶数的确定

对角线元素为 a 阶数为 n 的Jordan块

$$J_n = \begin{bmatrix} a & 1 & & & \\ & a & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & 1 \\ & & & & a \end{bmatrix}_{n \times n}$$

$$aI - J = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & & \\ & 0 & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & 1 \\ & & & & 0 \end{bmatrix}_{n \times n}$$

$$r\left(\begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix}\right) = r(A) + r(B)$$

$$r(aI - J) = n - 1$$

$$r((aI - J)^2) = n - 2$$

$$r((aI - J)^3) = n - 3$$

.....

$$r((aI - J)^{n-1}) = 1$$

$$r((aI - J)^i) = 0, i \geq n$$



$$J_9 = \begin{bmatrix} a & 1 & & & & & & & \\ & a & 1 & & & & & & \\ & & a & 1 & & & & & \\ & & & a & 1 & & & & \\ & & & & a & 1 & & & \\ & & & & & a & 1 & & \\ & & & & & & a & 1 & \\ & & & & & & & a & \\ & & & & & & & & a \end{bmatrix}$$

$$\text{rank}(aI - J) = 4$$

$$\text{rank}(aI - J)^2 = 1$$

$$\text{rank}(aI - J)^3 = 0$$

1阶的Jordan块 $9 - 3 \times 1 - 2 \times 2 = 2$ 个

2阶的Jordan块 $4 - 2 \times 1 = 2$ 个

3阶的Jordan块 1 个

最高阶是3阶的Jordan块

$$\text{Jordan块总数} = \text{阶数} - \text{rank}(aI - J) = 5$$

$$J = \begin{bmatrix} J_{n_1}^{\lambda_1} & & & & \\ & J_{n_2}^{\lambda_2} & & & \\ & & J_{n_3}^{\lambda_3} & & \\ & & & J_{n_4}^{\lambda_4} & \\ & & & & J_{n_5}^{\lambda_5} \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} n_1+n_2+n_3+n_4+n_5=n \\ \lambda_i \neq \lambda_j \end{array}$$

$$J_{n_1}^{\lambda_1} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 1 & & & \\ & \lambda_1 & 1 & & \\ & & \lambda_1 & 1 & \\ & & & \lambda_1 & 1 \\ & & & & \lambda_1 \end{bmatrix}$$

$$\text{rank}(\lambda_1 I - J) = 3 + n_2 + n_3 + n_4 + n_5 \quad \text{1阶 } \lambda_1 \text{ 的 Jordan 块 } n_1 - 3 - 2$$

$$\text{rank}(\lambda_1 I - J)^2 = 1 + n_2 + n_3 + n_4 + n_5 \quad \text{2阶 } \lambda_1 \text{ 的 Jordan 块 } 3 - 2 = 1 \text{ 个}$$

$$\text{rank}(\lambda_1 I - J)^3 = n_2 + n_3 + n_4 + n_5 \quad \text{3阶 } \lambda_1 \text{ 的 Jordan 块 1 个}$$

$$\text{rank}(\lambda_1 I - J)^i = n_2 + n_3 + n_4 + n_5, i \geq 3$$

λ_1 的最高阶 Jordan 块是 3 阶

Jordan标准型求解

- (1) 先求出该矩阵的特征多项式及其特征值
 - (2) 其 Jordan 标准形的主对角线上都是A的特征值，并且特征值 λ_i 在主对角线上出现的次数等于 λ_i 作为特征根的代数重数 n_i 。
几何重数 几何重数
 - (3) 对于每个特征值 λ_i ，求出以它为主对角元的Jordan块的数目 $N(\lambda_i)=n-\text{rank}(\lambda_i I-A)$ ，即 λ_i 的几何重复度。
 - (4) 求出以 λ_i 为主对角元的每阶Jordan块的数目
计算 $\text{rank}(\lambda_i I-A)^k=n-n_i$ 的最小 k ，则以 λ_i 为主对角元的Jordan块最高阶为 k 。
 $\text{rank}(\lambda_i I-A)^k=n-n_i$
- 根据 $\text{rank}(\lambda_i I-A)^i$ ($i=1,2,k-1$)的值求出各阶Jordan块的数目

【例】: 求出矩阵 $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 1 & 8 & 2 \\ -2 & -14 & -3 \end{bmatrix}$ 的 Jordan 标准形。

解: 先写出 A 的特征多项式求其特征值

$$|(\lambda I - A)| = \begin{vmatrix} \lambda - 2 & -3 & -2 \\ -1 & \lambda - 8 & -2 \\ 2 & 14 & \lambda + 3 \end{vmatrix} = (\lambda - 1)(\lambda - 3)^2$$

对于特征值 $\lambda_2 = 3$, 求 $\text{rank}(3I - A)$

故 A 的标准形为:

$$3I - A = \begin{bmatrix} 1 & -3 & -2 \\ -1 & -5 & -2 \\ 2 & 14 & 6 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -3 & -2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad J = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$\text{rank}(3I - A) = 2$,
特征值 3 对应的 Jordan 只有 1 个

$$\text{或 } J = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

设 n 阶方阵 A 的 Jordan 标准形为 J ,
则存在可逆矩阵 P 使得

$$P^{-1}AP = J$$

称 P 为相似变换矩阵。



如何求相似变换矩阵？

我们通过具体的例题说明求相似变换矩阵的方法。

例:求方阵 $A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 8 \\ 3 & -1 & 6 \\ -2 & 0 & -5 \end{bmatrix}$ 的 Jordan 标准形及其相似变换矩阵 P 。

解: 首先求其 Jordan 标准形:

$$\lambda E - A = \begin{bmatrix} \lambda - 3 & 0 & -8 \\ -3 & \lambda + 1 & -6 \\ 2 & 0 & \lambda + 5 \end{bmatrix} = (\lambda + 1)^3$$

A 的 Jordan 标准型为

故 A 的特征值 $\lambda = -1$

$$-I - A = \begin{bmatrix} -4 & 0 & -8 \\ -3 & 0 & -6 \\ 2 & 0 & 4 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -4 & 0 & 0 \\ -3 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$\text{rank}(-I - A) = 1$, Jordan 块有 2 个

$$J = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\text{或 } J = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

再求相似变换矩阵:

设相似变换矩阵为 P ,则 $P^{-1}AP=J, AP=PJ$

P 按列分块记为 $P=[X_1, X_2, X_3]$

$$AP=A[X_1, X_2, X_3]=[AX_1, AX_2, AX_3]$$

$$A=\begin{bmatrix} 3 & 0 & 8 \\ 3 & -1 & 6 \\ -2 & 0 & -5 \end{bmatrix}$$

$$J=\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$PJ=[X_1, X_2, X_3]\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}=[-X_1, -X_2, X_2-X_3]$$

从而可得方程组: $AX_1=-X_1, AX_2=-X_2, AX_3=X_2-X_3$

整理以后得三个线性方程组

$$(-E-A)X_1=0 \quad \text{基础解系: } \alpha_1=(0,1,0)^T, \alpha_2=(-2,0,1)^T$$

$$(-E-A)X_2=0$$

不能简单地取

$$(-E-A)X_3=-X_2$$

$$X_1=\alpha_1, X_2=\alpha_2$$

X_2 选取不当, 会使第三个非齐次线性方程组无解。

α_1, α_2 的任意线性组合都是

方程 $(-E-A)X_2=0$ 的解, $2k_1+3k_2=0$

取 $X_2=k_1\alpha_1+k_2\alpha_2$ 使得 $(-E-A)X_3=-X_2$ 有解,

$$(-E-A, -X_2) = \begin{bmatrix} -4 & 0 & -8 & 2k_2 \\ -3 & 0 & -6 & -k_1 \\ 2 & 0 & 4 & -k_2 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 0 & 4 & -k_2 \\ 0 & 0 & 0 & 2k_1+3k_2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad 2k_1+3k_2=0 \text{ 方程有解}$$

令 $k_1=3, k_2=-2, X_2=3\alpha_1-2\alpha_2=[4, 3, -2]^T$

$(-E-A)X_3=-X_2$ 的通解为 $(1, 0, 0)^T + l_1(0, 1, 0) + l_2(-2, 0, 1)$

取 $X_3 = [1, 0, 0]^T$

$X_1 = [0, 1, 0]^T$

所求的相似变换矩阵 $P = [X_1, X_2, X_3] = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 8 \\ 3 & -1 & 6 \\ -2 & 0 & -5 \end{bmatrix}$$

$$J = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\alpha_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \alpha_2 = \begin{bmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

一般地，设 A 为 n 阶复方阵，则存在 n 阶可逆矩阵 P ，

$$\text{使得 } P^{-1}AP = \begin{bmatrix} J_1 & & & \\ & J_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & J_t \end{bmatrix}$$

其中 J_i 为Jordan块

记 $P = [P_1, P_2, \dots, P_t]$, $P_i \in C_{n \times n_i}$

那么有

$$A[P_1, P_2, \dots, P_t] = [P_1 J_1, P_2 J_2, \dots, P_t J_t]$$

$AP_i = P_i J_i$ P_i 仅与 λ_i 有关

记 $P_i = [X_{i1}, X_{i2}, \dots, X_{ini}]$

又可得 $AX_{i1} = \lambda_i X_{i1}$

$$AX_{i2} = X_{i1} + \lambda_i X_{i2}$$

... ..

$$AX_{ini} = X_{ini-1} + \lambda_i X_{ini}$$

X_{i1} 是矩阵 A 的对应于特征值 λ_i 的特征向量，
 X_{i1} 的选取应该保证特征向量 X_{i2} 可以求出，
 X_{i2} 的选取应该保证特征向量 X_{i3} 可以求出，
 依此类推，

求得 $X_{i1}, X_{i2}, \dots, X_{ini}$ 。



注意：

- (1) 每一个Jordan块对应着一个特征向量；
- (2) 每个特征值对应的Jordan块个数等于特征值的几何重数。
- (3) 每个特征值对应的Jordan块阶数之和等于特征值的代数重数。

提纲

- 1. 矩阵相似
- 2. Jordan标准型
- 3. 极小多项式

矩阵多项式

设 $f(x)$ 是 x 的多项式,

$$f(x)=a_n x^n+a_{n-1}x^{n-1}+ \dots+a_1x+a_0$$

那么对于矩阵 $A \in M_n$,

$$f(A)=a_n A^n+a_{n-1}A^{n-1}+ \dots+a_1A+a_0I$$

称为矩阵 A 的多项式。

零化多项式

设 $A \in M_n$ ， $p(x)$ 是多项式，如果有

$$p(A)=0$$

那么多项式 $p(x)$ 称为 A 的零化多项式 (使 A 零化)。

零化多项式

【例】：矩阵A的特征多项式是该矩阵的零化多项式

$$p(x)=\det(xI-A)$$

Hamilton-Cayley定理

极小多项式

极小多项式：使 A 零化的最小次数的首1多项式，
记为 $q_A(x)$ 。

【定理】： 设给定 $A \in M_n$ ，则存在唯一一个最小次数的首一多项式 $q_A(x)$ 使 A 零化。
如果 $p(x)$ 是任何一个使 $p(A)=0$ 成立的首1多项式，
那么 $q_A(x)$ 整除 $p(x)$ ，
即对某个首1多项式 $h(x)$ 有： $p(x)=h(x) q_A(x)$ 。

性质

【定理】：

设 $A \in M_n$ 是一个给定的矩阵，其不同的特征值是 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_d$ ，则 A 的极小多项式是

$$q_A(x) = \prod_{i=1}^d (x - \lambda_i)^{r_i}$$

其中 r_i 是 A 的特征值 λ_i 对应的最大 Jordan 块的阶。

相似矩阵有相同的极小多项式。

$$q_A(x) \mid A^k \quad q_A(x) = A^i \quad i=1, \dots, k-1$$

【例】: 求出矩阵 $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 2 \\ 1 & 8 & 2 \\ -2 & -14 & -3 \end{bmatrix}$ 的极小多项式。

解: A 的标准型为:

$$J = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

A 的极小多项式为 $q_A(x) = (x-1)(x-3)^2$

【例】 : 求出矩阵 $A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 8 \\ 3 & -1 & 6 \\ -2 & 0 & -5 \end{bmatrix}$ 的极小多项式。

解： A 的标准型为：

$$J = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

A 的极小多项式为 $q_A(x) = (x+1)^2$

性质

【推论】：

设 $A \in M_n$ 有不同的特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_d$,

令 $q_A(x) = (x - \lambda_1)(x - \lambda_2) \dots (x - \lambda_d)$

那么, A 可对角化当且仅当 $q(A) = 0$ 。