

什么是计算模型

什么是计算的理论模型

- 有效计算的严格数学定义
- 模型独立于具体的机器

为什么需要计算模型

- 算术公理化→希尔伯特第二问题⇒证明论、元数学⇒ 哥德尔不完备定理 (1931)
- ・丟番图方程的可解问题⇒希尔伯特第十问题⇒算法⇒ 不可判定性⇒马蒂亚塞维奇 (1970)
- 什么是可以计算的、多久可以算完等
- 随机性、量子计算、并行计算等

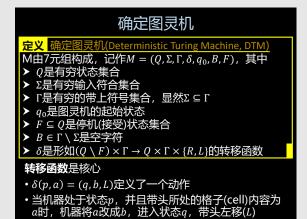
图灵机的直观想法

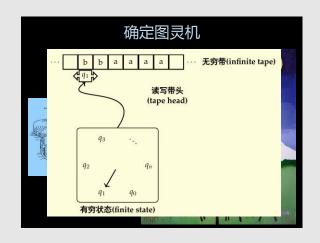
回想一下如何计算加法和乘法

确定图灵机

阿兰·图灵于1936年提出<mark>图灵机</mark>,实现如下直观想法

- 有一个双向无穷带 (infinite tape) 存储信息
- •有一个带头 (tape head) 可以在带上移动、读写
- 无穷带用输入初始化, 带头上有状态标记
- 如果需要存储信息,可以在带上写
- 如果要读取某位置的信息,带头需先移动到该位置
- 计算过程由一系列的移动和读写操作构成
- 计算过程中带头的状态不断改变
- •接受 (accept) 或拒绝 (reject) 状态即停止计算
- 计算可以一直进行下去,不停机 (死机)





确定图灵机

输入 $w = w_1 w_2 \cdots w_n \in \Sigma^*$,图灵机M的计算方式如下

- ●初始化时,w存储在M的连续n个格子里,其余部分是空白符,带头处于 w_1 格子处,状态为 q_0
- ❷M开始运行后,根据δ的规则执行计算动作,计算一直持续,直到M进入接受状态,停机
- ❸如果M无法进入停机状态, M将永远一直运行下去
- ●如果M无法找到可使用的转移规则, M拒绝

个例子

• $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, B, F)$

$$\delta(q_0, 0) = (q_1, X, \to)$$

$$\delta(q_0, Y) = (q_3, Y, \to)$$

$$\delta(q_1, 0) = (q_1, 0, \to)$$

$$\delta(q_1, 1) = (q_2, Y, \leftarrow)$$

$$\delta(q_1, Y) = (q_1, Y, \to)$$

$$\delta(q_2, 0) = (q_2, 0, \leftarrow)$$

$$\delta(q_2, Y) = (q_2, Y, \leftarrow)$$

$$\delta(q_2, X) = (q_0, X, \to)$$

$$\delta(q_3, Y) = (q_3, Y, \to)$$

 $\delta(q_3, B) = (q_4, B, \rightarrow)$

$$Y/Y, \rightarrow 0/0, \rightarrow Y/Y, \leftarrow 0/0, \leftarrow$$

$$Start \longrightarrow 0 0/X, \rightarrow q_1 1/Y, \leftarrow q_2$$

$$Y/Y, \rightarrow X/X, \rightarrow q_3$$

$$B/B, \rightarrow q_4$$

$$Y/Y, \rightarrow Q_4$$

图灵机的计算描述

图灵机计算过程的瞬时描述(ID)

 $X_1 \overline{X_2 \cdots X_{i-1}} \overline{q} X_i \overline{X_{i+1} \cdots X_n}$

- ▶ 图灵机的当前状态是q
- \blacktriangleright 图灵机的带头正在扫描 X_i
- ▶图灵机带上的内容为 $X_1X_2 \cdots X_{i-1}X_iX_{i+1} \cdots X_n$

瞬时描述的移动,即图灵机的一步计算,表示为-

- •如果有 $\delta(q, X_i) = (p, Y, \leftarrow)$,那么有如下移动 $X_1 \cdots X_{i-1} q X_i X_{i+1} \cdots X_n \vdash X_1 \cdots X_{i-2} p X_{i-1} Y X_{i+1} \cdots X_n$
- •特殊情况,瞬时描述的长度发生变化
 - $\exists i = 1 \text{ th}, \ qX_1X_2 \cdots X_n \vdash pBYX_2 \cdots X_n$
 - $\exists i = n \exists Y = B \exists i$, $X_1 X_2 \cdots X_{n-1} q X_n \vdash X_1 X_2 \cdots X_{n-2} p X_{n-1}$

多次移动(多步计算)可以表示为 $\alpha_1 q \beta_1 \vdash^* \alpha_2 p \beta_2 \overrightarrow{\mathbf{z}} \alpha_1 q \beta_1 \vdash^*_M \alpha_2 p \beta_2$

图灵机的语言

给定图灵机M和字符串w ∈ Σ*, 如果存在M的瞬时描述 序列 ID_1 , ID_2 , ..., ID_k 满足下列条件

- ▶ID₁是图灵机M初始状态对应的瞬时描述
- $ight
 angle ID_k$ 对应图灵机M的某个接受状态
- ▶对任意i ∈ [1,k 1], ID_i ⊢ ID_{i+1}

定义 图灵机M的语言(M识别的语言)

M接受的字符串集合称为M的语言,或M识别的语言, 记作L(M)。

• 例子

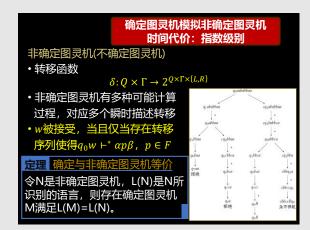
 $\{0110\}$ $\{0^n1^n|n>0\}$ $\{w\#w|w\in\{0.1\}^*\}$ $\{0^{2^n}|n>0\}$

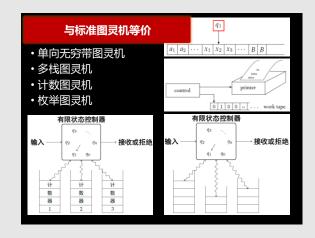
图灵机形式化定义的讨论

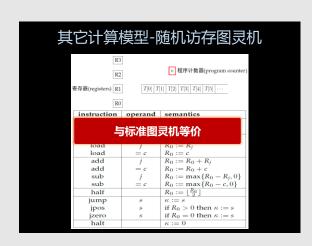
- 是否可以引入"拒绝"状态?
- 是否可以只有一个停机状态?
- •是否可以在移动动作中加入"停在原地"?
- 是否可以删除L(←)或者R(→)移动?
- •是否可以"无穷化"?
- 单向无穷带可以吗?
- 有穷带可以吗?
-

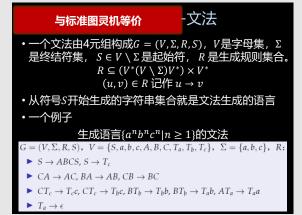












其它计算模型-函数

- 基本函数(N)
 - 零函数: $zero_k(x_1,...,x_k) = 0$
 - 取值函数: $id_{k,j}(x_1,...,x_k) = x_j$
 - 后继函数: succ(x) = x + 1
- 函数的合成(composition)
 - ・令函数 $g: \mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$,函数 h_1, \dots, h_k 形如 $\mathbb{N}^l \to \mathbb{N}$,两者的合成 $f(x_1, \dots, x_l) = g(h_1(x_1, \dots, x_l), \dots, h_k(x_1, \dots, x_l))$
- 函数的递归(recursion)
 - 令函数 $g: \mathbb{N}^k \to \mathbb{N}$,函数 $h: \mathbb{N}^{k+2} \to \mathbb{N}$,两者递归定义的函数 $f(x_1, ..., x_k, 0) = g(x_1, ..., x_k)$

$$f(x_1, ..., x_k, m+1) = h(x_1, ..., x_k, m, f(x_1, ..., x_k, m))$$

• 上述为基础递归函数

其它计算模型-函数

- 最小化函数
 - ・令函数 $g: \mathbb{N}^{k+1} \to \mathbb{N}$, g的最小化函数如下 $f(x_1, ..., x_k) = \begin{cases} \min\{m | g(x_1, ..., x_k, m) = 1\} \\ 0 \text{ 如果<math>m$ 不存在} \end{cases}
- · 上述为μ-递归函数

与标准图灵机等价

Church-Turing Thesis

• 1936-图灵

图灵机是"任意可能计算"的模型

- 合理的计算模型都是等价的,即与图灵机等价
- 图灵机与现代计算机能力相同,等价

算法等同于图灵机算法

- 丘奇-图灵论题并不是严格的数学表达,无法证明
- 丘奇-图灵论题的正确性来自于科学界的广泛认同

