

Методы оптимизации в условных задачах



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$

ullet Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$

ullet Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x\in\mathbb{R}^n} f(x)$$

ullet Любая точка  $x_0\in\mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.

### Условная оптимизация

$$\min_{x \in S} f(x)$$

ullet Не все точки  $x\in\mathbb{R}^n$  являются допустимыми и могут быть решением.



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x\in\mathbb{R}^n} f(x)$$

• Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.

### Условная оптимизация

$$\min_{x \in S} f(x)$$

- ullet Не все точки  $x\in\mathbb{R}^n$  являются допустимыми и могут быть решением.
- Решение должно быть внутри множества S.



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$

• Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.

#### Условная оптимизация

$$\min_{x \in S} f(x)$$

- Не все точки  $x \in \mathbb{R}^n$  являются допустимыми и могут быть решением.
- Решение должно быть внутри множества S.
- Пример:

$$\frac{1}{2}\|Ax-b\|_2^2 \to \min_{\|x\|_2^2 \le 1}$$



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$

• Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.

#### Условная оптимизация

$$\min_{x \in S} f(x)$$

- Не все точки  $x \in \mathbb{R}^n$  являются допустимыми и могут быть решением.
- Решение должно быть внутри множества S.
- Пример:

$$\frac{1}{2}\|Ax-b\|_2^2 \to \min_{\|x\|_2^2 \le 1}$$



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$

• Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.

#### Условная оптимизация

$$\min_{x \in S} f(x)$$

- Не все точки  $x \in \mathbb{R}^n$  являются допустимыми и могут быть решением.
- Решение должно быть внутри множества S.
- Пример:

$$\frac{1}{2}\|Ax-b\|_2^2 \to \min_{\|x\|_2^2 \le 1}$$

Градиентный спуск - хороший способ решать безусловные задачи

$$x_{k+1} = x_k - \alpha_k \nabla f(x_k) \tag{GD}$$

Можно ли настроить ГС для решения условных задач?



#### Безусловная оптимизация

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$

• Любая точка  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  является допустимой и может быть решением.

#### Условная оптимизация

$$\min_{x \in S} f(x)$$

- Не все точки  $x \in \mathbb{R}^n$  являются допустимыми и могут быть решением.
- Решение должно быть внутри множества S.
- Пример:

$$\frac{1}{2}\|Ax-b\|_2^2 \to \min_{\|x\|_2^2 \le 1}$$

Градиентный спуск - хороший способ решать безусловные задачи

$$x_{k+1} = x_k - \alpha_k \nabla f(x_k) \tag{GD}$$

Можно ли настроить ГС для решения условных задач?

Да. Нужно использовать проекции, чтобы обеспечить допустимость на каждой итерации.

## Пример: White-box Adversarial Attacks

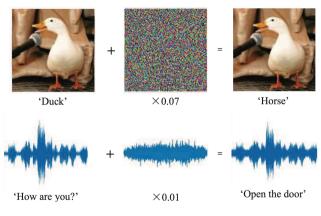


Рис. 1: Источник

• Математически, нейронная сеть - это функция f(w;x)



## Пример: White-box Adversarial Attacks

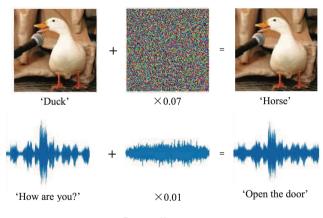


Рис. 1: Источник

- Математически, нейронная сеть это функция f(w;x)
- Обычно, вход x задается и оптимизируются веса сети w



## Пример: White-box Adversarial Attacks

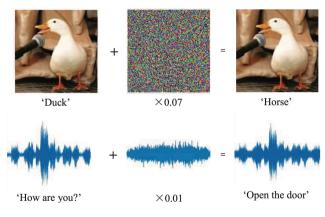


Рис. 1: Источник

- Математически, нейронная сеть это  $\phi$ ункция f(w;x)
- Обычно, вход x задается и оптимизируются веса сети w
- Можно также зафиксировать веса w и оптимизировать x, агрессивно!

$$\min_{\delta} \mathsf{size}(\delta) \quad \mathsf{s.t.} \quad \mathsf{pred}[f(w; x + \delta)] \neq y$$

или

$$\max_{\delta} l(w; x + \delta, y) \text{ s.t. } \mathrm{size}(\delta) \leq \epsilon, \ 0 \leq x + \delta \leq 1$$

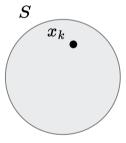


Рис. 2: Предположим, что мы начинаем с точки  $x_k$ .

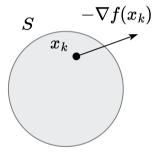


Рис. 3: И идем в направлении  $-\nabla f(x_k)$ .

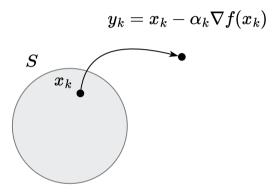


Рис. 4: Иногда мы можем оказаться вне допустимого множества.

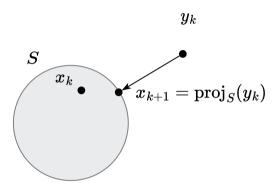
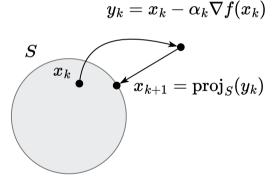


Рис. 5: Решим эту маленькую задачу с помощью проекции!

$$x_{k+1} = \operatorname{proj}_S\left(x_k - \alpha_k \nabla f(x_k)\right) \qquad \Leftrightarrow \qquad \begin{aligned} y_k &= x_k - \alpha_k \nabla f(x_k) \\ x_{k+1} &= \operatorname{proj}_S\left(y_k\right) \end{aligned}$$







Расстояние d от точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  до замкнутого множества  $S \subset \mathbb{R}^n$ :

$$d(\mathbf{y},S,\|\cdot\|)=\inf\{\|x-y\|\mid x\in S\}$$

Расстояние d от точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  до замкнутого множества  $S \subset \mathbb{R}^n$ :

$$d(\mathbf{y},S,\|\cdot\|)=\inf\{\|x-y\|\mid x\in S\}$$

Мы будем фокусироваться на евклидовой проекции (возможны другие варианты) точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  на множество  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - это точка  $\operatorname{proj}_{\scriptscriptstyle S}(\mathbf{y}) \in S$ :

$$\operatorname{proj}_{S}(\mathbf{y}) = \underset{\mathbf{x} \in S}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \|x - y\|_{2}^{2}$$

Расстояние d от точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  до замкнутого множества  $S \subset \mathbb{R}^n$ :

$$d(\mathbf{y}, S, \|\cdot\|) = \inf\{\|x - y\| \mid x \in S\}$$

Мы будем фокусироваться на евклидовой проекции (возможны другие варианты) точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  на множество  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - это точка  $\operatorname{proj}_{\scriptscriptstyle S}(\mathbf{y}) \in S$ :

$$\operatorname{proj}_S(\mathbf{y}) = \underset{\mathbf{x} \in S}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \|x - y\|_2^2$$

ullet Достаточные условия существования проекции. Если  $S\subseteq \mathbb{R}^n$  - замкнутое множество, то проекция на множество S существует для любой точки.

Расстояние d от точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  до замкнутого множества  $S \subset \mathbb{R}^n$ :

$$d(\mathbf{y}, S, \|\cdot\|) = \inf\{\|x - y\| \mid x \in S\}$$

Мы будем фокусироваться на евклидовой проекции (возможны другие варианты) точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  на множество  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - это точка  $\operatorname{proj}_{\scriptscriptstyle S}(\mathbf{y}) \in S$ :

$$\operatorname{proj}_S(\mathbf{y}) = \underset{\mathbf{x} \in S}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \|x - y\|_2^2$$

- ullet Достаточные условия существования проекции. Если  $S\subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое множество, то проекция на множество S существует для любой точки.
- Достаточные условия единственности проекции. Если  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, то проекция на множество S единственна для любой точки.

Расстояние d от точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  до замкнутого множества  $S \subset \mathbb{R}^n$ :

$$d(\mathbf{y}, S, \|\cdot\|) = \inf\{\|x - y\| \mid x \in S\}$$

Мы будем фокусироваться на евклидовой проекции (возможны другие варианты) точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  на множество  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - это точка  $\operatorname{proj}_{\scriptscriptstyle S}(\mathbf{y}) \in S$ :

$$\operatorname{proj}_S(\mathbf{y}) = \underset{\mathbf{x} \in S}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \|x - y\|_2^2$$

- ullet Достаточные условия существования проекции. Если  $S\subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое множество, то проекция на множество S существует для любой точки.
- **Достаточные условия единственности проекции**. Если  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, то проекция на множество S единственна для любой точки.
- Если множество открыто, и точка вне этого множества, то ее проекция на это множество может не существовать.



Расстояние d от точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  до замкнутого множества  $S \subset \mathbb{R}^n$ :

$$d(\mathbf{y}, S, \|\cdot\|) = \inf\{\|x - y\| \mid x \in S\}$$

Мы будем фокусироваться на евклидовой проекции (возможны другие варианты) точки  $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$  на множество  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - это точка  $\mathrm{proj}_S(\mathbf{y}) \in S$ :

$$\operatorname{proj}_S(\mathbf{y}) = \underset{\mathbf{x} \in S}{\operatorname{argmin}} \frac{1}{2} \|x - y\|_2^2$$

- Достаточные условия существования проекции. Если  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое множество, то проекция на множество S существует для любой точки.
- Достаточные условия единственности проекции. Если  $S\subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, то проекция на множество S единственна для любой точки.
- Если множество открыто, и точка вне этого множества, то ее проекция на это множество может не существовать.
- Если точка в множестве, то ее проекция это сама точка.

େ ପ

#### Theorem

Пусть  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x \in S, y \in \mathbb{R}^n$ . Тогда

$$\langle y - \mathrm{proj}_S(y), \mathbf{x} - \mathrm{proj}_S(y) \rangle \leq 0 \tag{1}$$

$$\|x - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 + \|y - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 \le \|x - y\|^2 \tag{2}$$

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y,S,\|\cdot\|)=\|x-y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

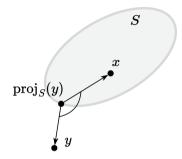


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол



#### i Theorem

Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x\in S,y\in\mathbb{R}^n.$  Тогда

$$\langle y - \operatorname{proj}_S(y), \mathbf{x} - \operatorname{proj}_S(y) \rangle \le 0 \tag{1}$$

$$\|x - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 + \|y - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 \le \|x - y\|^2 \tag{2}$$

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y,S,\|\cdot\|)=\|x-y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

$$\nabla d(\operatorname{proj}_S(y))^T(x-\operatorname{proj}_S(y)) \geq 0$$

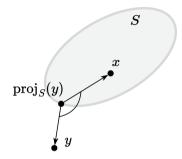


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол



#### i Theorem

Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x\in S, y\in\mathbb{R}^n.$  Тогда

$$\langle y - \mathrm{proj}_S(y), \mathbf{x} - \mathrm{proj}_S(y) \rangle \leq 0 \tag{1}$$

$$\|x - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 + \|y - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 \le \|x - y\|^2 \tag{2}$$

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y,S,\|\cdot\|)=\|x-y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

$$\nabla d(\operatorname{proj}_S(y))^T(x-\operatorname{proj}_S(y)) \geq 0$$

 $2\left(\operatorname{proj}_S(y)-y\right)^T(x-\operatorname{proj}_S(y))\geq 0$ 

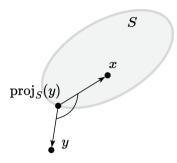


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол



#### i Theorem

Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x\in S,y\in\mathbb{R}^n$ . Тогда  $\langle y-\operatorname{proj}_S(y),\mathbf{x}-\operatorname{proj}_S(y)\rangle\leq 0$ 

$$\langle y - \operatorname{proj}_{S}(y), \mathbf{x} - \operatorname{proj}_{S}(y) \rangle \le 0 \tag{1}$$

$$\|x - \operatorname{proj}_{S}(y)\|^{2} + \|y - \operatorname{proj}_{S}(y)\|^{2} \le \|x - y\|^{2} \tag{2}$$

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y,S,\|\cdot\|)=\|x-y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

$$\begin{split} & \nabla d(\operatorname{proj}_S(y))^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \geq 0 \\ & 2 \left(\operatorname{proj}_S(y) - y\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \geq 0 \\ & \left(y - \operatorname{proj}_S(y)\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \leq 0 \end{split}$$

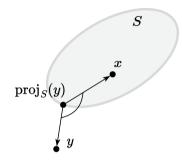


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол



#### Theorem

Пусть  $S \subseteq \mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x \in S, y \in \mathbb{R}^n$ . Тогда

$$\langle y - \mathrm{proj}_S(y), \mathbf{x} - \mathrm{proj}_S(y) \rangle \leq 0 \tag{1}$$

$$\|x - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 + \|y - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 \le \|x - y\|^2 \tag{2}$$

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y, S, \|\cdot\|) = \|x - y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

$$\begin{split} & \nabla d(\operatorname{proj}_S(y))^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \geq 0 \\ & 2 \left(\operatorname{proj}_S(y) - y\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \geq 0 \\ & \left(y - \operatorname{proj}_S(y)\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \leq 0 \end{split}$$

2. Используем правило косинусов  $2x^Ty = ||x||^2 + ||y||^2 - ||x - y||^2$  с  $x = x - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)$  и  $y = y - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)$ . По первому свойству теоремы:

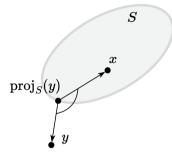


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол



#### **i** Theorem

Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x\in S,y\in\mathbb{R}^n.$  Тогда

$$\langle y - \operatorname{proj}_S(y), \mathbf{x} - \operatorname{proj}_S(y) \rangle \leq 0 \tag{1}$$

$$\|x - \mathsf{proj}_S(y)\|^2 + \|y - \mathsf{proj}_S(y)\|^2 \le \|x - y\|^2 \tag{2}$$

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y,S,\|\cdot\|)=\|x-y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

$$\begin{split} & \nabla d(\operatorname{proj}_S(y))^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \geq 0 \\ & 2 \left(\operatorname{proj}_S(y) - y\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \geq 0 \\ & \left(y - \operatorname{proj}_S(y)\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \leq 0 \end{split}$$

2. Используем правило косинусов  $2x^Ty = \|x\|^2 + \|y\|^2 - \|x-y\|^2$  с  $x = x - \mathrm{proj}_S(y)$  и  $y = y - \mathrm{proj}_S(y)$ . По первому свойству теоремы:

$$0 \ge 2x^T y = \|x - \operatorname{proj}_{\mathcal{S}}(y)\|^2 + \|y + \operatorname{proj}_{\mathcal{S}}(y)\|^2 - \|x - y\|^2$$

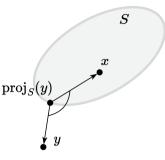


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол

(1)

#### i Theorem

Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  - замкнутое и выпуклое,  $\forall x\in S,y\in\mathbb{R}^n$ . Тогда  $\langle y-\mathrm{proj}_S(y),\mathbf{x}-\mathrm{proj}_S(y)\rangle\leq 0$ 

$$||x - \operatorname{proj}_{S}(y)||^{2} + ||y - \operatorname{proj}_{S}(y)||^{2} \le ||x - y||^{2}$$
 (2)

1.  $\operatorname{proj}_S(y)$  - минимизатор дифференцируемой выпуклой функции  $d(y,S,\|\cdot\|)=\|x-y\|^2$  над S. По условию оптимальности первого порядка:

$$\nabla d(\operatorname{proj}_S(y))^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \ge 0$$

$$2\left(\operatorname{proj}_S(y) - y\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \ge 0$$

$$\left(y - \operatorname{proj}_S(y)\right)^T(x - \operatorname{proj}_S(y)) \le 0$$

2. Используем правило косинусов  $2x^Ty = \|x\|^2 + \|y\|^2 - \|x-y\|^2$  с  $x = x - \mathrm{proj}_S(y)$  и  $y = y - \mathrm{proj}_S(y)$ . По первому свойству теоремы:

$$0 \geq 2x^T y = \|x - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 + \|y + \mathrm{proj}_S(y)\|^2 - \|x - y\|^2$$
 
$$\|x - \mathrm{proj}_S(y)\|^2 + \|y + \mathrm{proj}_S(y)\|^2 \leq \|x - y\|^2$$

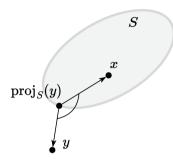


Рис. 7: для любой точки  $x \in S$  должен быть тупой или прямой угол

• Функция f называется нерастягивающей, если она L-Липшицева с  $L \le 1$   $^1$ . То есть, для любых двух точек  $x,y \in \mathsf{dom} f$ ,

$$||f(x) - f(y)|| \le L||x - y||$$
, where  $L \le 1$ .

Это означает, что расстояние между отображенными точками может быть меньше, чем расстояние между исходными точками.

 $<sup>^1</sup>$ Нерастягивающая становится сжимающей, если L < 1.

• Функция f называется нерастягивающей, если она L-Липшицева с  $L \le 1$   $^1$ . То есть, для любых двух точек  $x,y \in \mathsf{dom} f$ ,

$$||f(x) - f(y)|| \le L||x - y||$$
, where  $L \le 1$ .

Это означает, что расстояние между отображенными точками может быть меньше, чем расстояние между исходными точками.

• Оператор проекции не является растягивающим:

$$\|\text{proj}(x) - \text{proj}(y)\|_2 \le \|x - y\|_2.$$

 $<sup>^1</sup>$ Нерастягивающая становится сжимающей, если L < 1.

• Функция f называется нерастягивающей, если она L-Липшицева с  $L \le 1$   $^1$ . То есть, для любых двух точек  $x,y \in \mathsf{dom} f$ ,

$$||f(x) - f(y)|| \le L||x - y||$$
, where  $L \le 1$ .

Это означает, что расстояние между отображенными точками может быть меньше, чем расстояние между исходными точками.

• Оператор проекции не является растягивающим:

$$\|\mathrm{proj}(x) - \mathrm{proj}(y)\|_2 \leq \|x - y\|_2.$$

• Вариационное свойство означает, что оператор не является растягивающим. То есть,

$$\langle y - \operatorname{proj}(y), x - \operatorname{proj}(y) \rangle \leq 0 \quad \forall x \in S \qquad \Rightarrow \qquad \|\operatorname{proj}(x) - \operatorname{proj}(y)\|_2 \leq \|x - y\|_2.$$

 $<sup>^{1}</sup>$ Нерастягивающая становится сжимающей, если L < 1.

Сокращенная запись: пусть  $\pi=\operatorname{proj}$  и  $\pi(x)$  обозначает  $\operatorname{proj}(x)$ .

Сокращенная запись: пусть  $\pi = \operatorname{proj} \operatorname{u} \pi(x)$  обозначает  $\operatorname{proj}(x)$ .

Начинается с вариационного свойства / неравенства острых углов

$$\langle y - \pi(y), x - \pi(y) \rangle \leq 0 \quad \forall x \in S.$$

(3)

Сокращенная запись: пусть  $\pi=\operatorname{proj}$  и  $\pi(x)$  обозначает  $\operatorname{proj}(x)$ .

Начинается с вариационного свойства / неравенства острых углов

$$\langle y - \pi(y), x - \pi(y) \rangle \le 0 \quad \forall x \in S.$$

Заменим x на  $\pi(x)$  в Уравнение 3

$$\langle y - \pi(y), \pi(x) - \pi(y) \rangle \le 0.$$
 (4)

(3)

Сокращенная запись: пусть  $\pi = \operatorname{proj} \operatorname{u} \pi(x)$  обозначает  $\operatorname{proj}(x)$ .

Начинается с вариационного свойства / неравенства острых углов

$$\langle u - \pi(u) | x - \pi(u) \rangle < 0 \quad \forall$$

 $\langle y - \pi(y), x - \pi(y) \rangle < 0 \quad \forall x \in S.$ 

Заменим 
$$x$$
 на  $\pi(x)$  в Уравнение 3

$$\langle y - \pi(y), \pi(x) - \pi(y) \rangle < 0.$$

$$\langle x - \pi(x), \pi(y) - \pi(x) \rangle < 0.$$

$$x$$
 на  $\pi(y)$ 

Заменим 
$$y$$
 на  $x$  и  $x$  на  $\pi(y)$  в Уравнение З



(3)

(5)

Сокращенная запись: пусть  $\pi = \operatorname{proj} \operatorname{\mathsf{u}} \pi(x)$  обозначает  $\operatorname{\mathsf{proj}}(x)$ .

Начинается с вариационного свойства / неравенства острых углов

$$\langle y - \pi(y), x - \pi(y) \rangle < 0 \quad \forall x \in S.$$

Заменим x на  $\pi(x)$  в Уравнение 3

Заменим y на x и x на  $\pi(y)$  в Уравнение 3

$$\langle y - \pi(y), \pi(x) - \pi(y) \rangle \le 0.$$
 (4)

 $\langle x - \pi(x), \pi(y) - \pi(x) \rangle \le 0.$ 

(5)

(6)

(3)

(Уравнение 4)+(Уравнение 5) отменит  $\pi(y)-\pi(x)$ , это не хорошо. Поэтому перевернем знак в (Уравнение 5). что даст нам

 $\langle \pi(x) - x, \pi(x) - \pi(y) \rangle < 0.$ 

Сокращенная запись: пусть  $\pi = \operatorname{proj} \operatorname{\mathsf{u}} \pi(x)$  обозначает  $\operatorname{\mathsf{proj}}(x)$ .

Начинается с вариационного свойства / неравенства острых углов

$$\langle y - \pi(y), x - \pi(y) \rangle \le 0 \quad \forall x \in S.$$

Заменим x на  $\pi(x)$  в Уравнение 3

$$\langle y - \pi(y), \pi(x) - \pi(y) \rangle \le 0. \tag{4}$$

 $\langle x - \pi(x), \pi(y) - \pi(x) \rangle < 0.$ 

 $\langle y-x,\pi(x)-\pi(y)\rangle < -\langle \pi(x)-\pi(y),\pi(x)-\pi(y)\rangle$ 

 $\langle y - x, \pi(y) - \pi(x) \rangle > \|\pi(x) - \pi(y)\|_2^2$  $\|(y-x)^{\top}(\pi(y)-\pi(x))\|_{2} > \|\pi(x)-\pi(y)\|_{2}^{2}$ 

(Уравнение 4)+(Уравнение 5) отменит  $\pi(y) - \pi(x)$ , это не хорошо. Поэтому перевернем знак в (Уравнение 5).

 $\langle \pi(x) - x, \pi(x) - \pi(y) \rangle < 0.$ 

- Заменим y на x и x на  $\pi(y)$  в Уравнение 3
- (5)

(3)

(6)

 $\langle y - \pi(y) + \pi(x) - x, \pi(x) - \pi(y) \rangle < 0$ 

что даст нам

Сокращенная запись: пусть  $\pi = \operatorname{proj} \operatorname{\mathsf{u}} \pi(x)$  обозначает  $\operatorname{\mathsf{proj}}(x)$ .

Начинается с вариационного свойства / неравенства острых углов

$$\langle y - \pi(y), x - \pi(y) \rangle \leq 0 \quad \forall x \in S.$$

Заменим y на x и x на  $\pi(y)$  в Уравнение 3 Заменим x на  $\pi(x)$  в Уравнение 3

 $\langle y - x, \pi(y) - \pi(x) \rangle > \|\pi(x) - \pi(y)\|_2^2$ 

 $\|(y-x)^{\top}(\pi(y)-\pi(x))\|_{2} > \|\pi(x)-\pi(y)\|_{2}^{2}$ 

$$\langle y - \pi(y), \pi(x) - \pi(y) \rangle \le 0.$$

(4)

(Уравнение 4)+(Уравнение 5) отменит  $\pi(y)-\pi(x)$ , это не хорошо. Поэтому перевернем знак в (Уравнение 5),

т
$$\pi(y)$$

$$((x), \exists ic$$

$$\langle \pi(x) - x, \pi(x) - \pi(y) \rangle \le 0.$$

$$\langle \pi($$

$$\pi(y), \pi(x)$$

$$\langle y-x,\pi(x)-\pi(y)\rangle \leq -\langle \pi(x)-\pi(y),\pi(x)-\pi(y)\rangle$$

ограничен
$$au(y) \setminus au$$
 получаем

доказательство.

По неравенству КБШ, левая часть ограничена сверху 
$$\|y-x\|_2 \|\pi(y)-\pi(x)\|_2$$
,

 $\langle x - \pi(x), \pi(y) - \pi(x) \rangle < 0.$ 

По неравенству КБШ, левая часть ограничена сверху 
$$\| u - x \|_{\infty} \| \pi(u) - x \|_{\infty}$$

$$\|y-x\|_2 \|\pi(y)-\pi(x)\|_2 \ge \|\pi(x)-\pi(y)\|_2^2.$$
 Отменяет  $\|\pi(x)-\pi(y)\|_2$  завершает

что даст нам

 $\langle y - \pi(y) + \pi(x) - x, \pi(x) - \pi(y) \rangle < 0$ 

(3)

(5)

(6)

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid \|x-x_0\|\leq R\}$ ,  $y\notin S$ 

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid \|x-x_0\|\leq R\}$ ,  $y\notin S$ 

Построим гипотезу из рисунка:  $\pi = x_0 + R \cdot \frac{y - x_0}{\|y - x_0\|}$ 

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid \|x-x_0\|\leq R\}$ ,  $y\notin S$ 

Построим гипотезу из рисунка:  $\pi=x_0+R\cdot \frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}$  Проверим неравенство для выпуклого замкнутого множества:  $(\pi-u)^T(x-\pi)>0$ 

Найти  $\pi_S(y) = \pi$ , если  $S = \{x \in \mathbb{R}^n \mid ||x - x_0|| < R\}$ ,  $y \notin S$ 

Построим гипотезу из рисунка:  $\pi = x_0 + R \cdot \frac{y - x_0}{\|y - x_0\|}$ 

Проверим неравенство для выпуклого замкнутого множества:  $(\pi - y)^T (x - \pi) > 0$ 

$$\left(x_0-y+R\frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}\right)^T\left(x-x_0-R\frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}\right)=$$

$$\left(\frac{(y-x_0)(R-\|y-x_0\|)}{\|y-x_0\|}\right)^T \left(\frac{(x-x_0)\|y-x_0\|-R(y-x_0)}{\|y-x_0\|}\right) = \frac{1}{\|y-x_0\|} = \frac{1}{\|y-x_0\|}$$

$$\frac{R - \|y - x_0\|}{\|y - x_0\|^2} \left(y - x_0\right)^T \left((x - x_0) \|y - x_0\| - R \left(y - x_0\right)\right) = 0$$

$$\frac{R-\left\|y-x_{0}\right\|}{\left\|y-x_{0}\right\|}\left(\left(y-x_{0}\right)^{T}\left(x-x_{0}\right)-R\|y-x_{0}\|\right)=$$

$$(R-\|y-x_0\|)\left(\frac{(y-x_0)^T(x-x_0)}{\|y-x_0\|}-R\right)$$

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid \|x-x_0\|\leq R\}$ ,  $y\notin S$ 

Построим гипотезу из рисунка:  $\pi = x_0 + R \cdot \frac{y - x_0}{\|y - x_0\|}$ 

Проверим неравенство для выпуклого замкнутого множества:  $(\pi-u)^T(x-\pi)>0$ 

$$\left(x_0-y+R\frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}\right)^T\left(x-x_0-R\frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}\right)=$$

$$\left( \frac{(y-x_0)(R-\|y-x_0\|)}{\|y-x_0\|} \right)^T \left( \frac{(x-x_0)\|y-x_0\|-R(y-x_0)}{\|y-x_0\|} \right) = \frac{R-\|y-x_0\|}{\|y-x_0\|^2} \left( y-x_0 \right)^T \left( (x-x_0)\|y-x_0\|-R\left( y-x_0 \right) \right) = \frac{R-\|y-x_0\|^2}{\|y-x_0\|^2} \left( y-x_0 \right)^T \left( (x-x_0)\|y-x_0\|-R\left( y-x_0 \right) \right) = \frac{R-\|y-x_0\|^2}{\|y-x_0\|^2} \left( y-x_0 \right)^T \left( (x-x_0)\|y-x_0\|-R\left( y-x_0 \right) \right) = \frac{R-\|y-x_0\|^2}{\|y-x_0\|^2} \left( (x-x_0)\|y-x_0\| \right) = \frac{R-\|y-x_0\|^2}{\|y$$

$$\frac{R-\left\|y-x_{0}\right\|}{\left\|y-x_{0}\right\|}\left(\left(y-x_{0}\right)^{T}\left(x-x_{0}\right)-R\|y-x_{0}\|\right)=$$

$$(R - \|y - x_0\|) \left( \frac{(y - x_0)^T (x - x_0)}{\|y - x_0\|} - R \right)$$

Первый множитель отрицателен для выбора точки y. Второй множитель тоже отрицателен, что следует из неравенства КБШ:



Найти  $\pi_S(y) = \pi$ , если  $S = \{x \in \mathbb{R}^n \mid ||x - x_0|| \le R\}$ ,  $y \notin S$ 

Построим гипотезу из рисунка:  $\pi = x_0 + R \cdot \frac{y - x_0}{\|y - x_0\|}$ 

Проверим неравенство для выпуклого замкнутого множества:  $(\pi - u)^T (x - \pi) > 0$ 

$$\left(x_0-y+R\frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}\right)^T\left(x-x_0-R\frac{y-x_0}{\|y-x_0\|}\right)=$$

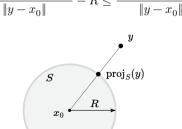
 $\begin{pmatrix} x_0 - y + R \overline{\|y - x_0\|} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 - y - R \overline{\|y - x_0\|} \end{pmatrix}$   $(y - x_0)(R - \|y - x_0\|) \begin{pmatrix} (y - x_0)(R - \|y - x_0\|) \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} (x - x_0)\|y - x_0\| - R(y - x_0) \end{pmatrix} = \frac{(y - x_0)^T (x - x_0)}{\|y - x_0\|} - R \leq \frac{\|y - x_0\|\|x - x_0\|}{\|y - x_0\|}$ 

 $\frac{R-\left\|y-x_{0}\right\|}{\left\|y-x_{0}\right\|^{2}}\left(y-x_{0}\right)^{T}\left(\left(x-x_{0}\right)\left\|y-x_{0}\right\|-R\left(y-x_{0}\right)\right)=$ 

$$\begin{split} \frac{R - \|y - x_0\|}{\|y - x_0\|} \left( \left( y - x_0 \right)^T (x - x_0) - R \|y - x_0\| \right) = \\ (R - \|y - x_0\|) \left( \frac{(y - x_0)^T (x - x_0)}{\|y - x_0\|} - R \right) \end{split}$$

Первый множитель отрицателен для выбора точки y. Второй множитель тоже отрицателен, что следует из неравенства КБШ:

$$(y-x_0)^T(x-x_0) \leq \|y-x_0\| \|x-x_0\|$$



#### Пример: проекция на гиперплоскость

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid c^Tx=b\}$ ,  $y\notin S$ . Построим гипотезу из рисунка:  $\pi=y+\alpha c$ . Коэффициент  $\alpha$  выбирается так, чтобы  $\pi \in S$ :  $c^T\pi = b$ , поэтому:

#### Пример: проекция на гиперплоскость

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid c^Tx=b\}$ ,  $y\notin S$ . Построим гипотезу из рисунка:  $\pi=y+\alpha c$ . Коэффициент  $\alpha$  выбирается так, чтобы  $\pi\in S$ :  $c^T\pi=b$ , поэтому:

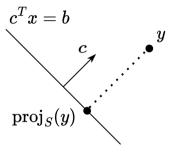


Рис. 9: Гиперплоскость

Проекция

#### Пример: проекция на гиперплоскость

Найти  $\pi_S(y)=\pi$ , если  $S=\{x\in\mathbb{R}^n\mid c^Tx=b\}$ ,  $y\notin S$ . Построим гипотезу из рисунка:  $\pi=y+\alpha c$ . Коэффициент  $\alpha$  выбирается так, чтобы  $\pi\in S$ :  $c^T\pi=b$ , поэтому:

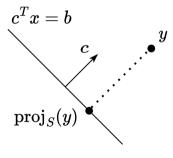


Рис. 9: Гиперплоскость

$$c^{T}(y + \alpha c) = b$$
$$c^{T}y + \alpha c^{T}c = b$$
$$c^{T}y = b - \alpha c^{T}c$$

Проверим неравенство для выпуклого замкнутого множества:  $(\pi-u)^T(x-\pi)>0$ 

$$(y + \alpha c - y)^{T}(x - y - \alpha c) =$$

$$\alpha c^{T}(x - y - \alpha c) =$$

$$\alpha (c^{T}x) - \alpha (c^{T}y) - \alpha^{2}(c^{T}c) =$$

$$\alpha b - \alpha (b - \alpha c^{T}c) - \alpha^{2}c^{T}c =$$

$$\alpha b - \alpha b + \alpha^{2}c^{T}c - \alpha^{2}c^{T}c = 0 > 0$$

**⊕** o a

#### Метод проекции градиента (PGD)



#### Идея

$$x_{k+1} = \operatorname{proj}_S\left(x_k - \alpha_k \nabla f(x_k)\right) \qquad \Leftrightarrow \qquad \begin{aligned} y_k &= x_k - \alpha_k \nabla f(x_k) \\ x_{k+1} &= \operatorname{proj}_S\left(y_k\right) \end{aligned}$$

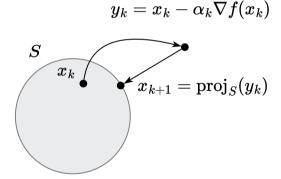


Рис. 10: Иллюстрация алгоритма метода проекции градиента

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n o\mathbb{R}$  - L-гладкая выпуклая функция. Тогда, для любых  $x,y\in\mathbb{R}^n$ , выполняется следующее неравенство:

$$\begin{split} f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{1}{2L} \| \nabla f(x) - \nabla f(y) \|_2^2 &\leq f(y) \text{ or, equivalently,} \\ \| \nabla f(y) - \nabla f(x) \|_2^2 = \| \nabla f(x) - \nabla f(y) \|_2^2 &\leq 2L \left( f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \right) \end{split}$$

#### Доказательство

1. Для доказательства этого рассмотрим другую функцию  $\varphi(y)=f(y)-\langle \nabla f(x),y \rangle$ . Она очевидно выпукла (как сумма выпуклых функций). И легко проверить, что она L-гладкая по определению, так как  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) \text{ in } \|\nabla \varphi(y_1) - \nabla \varphi(y_2)\| = \|\nabla f(y_1) - \nabla f(y_2)\| \leq L\|y_1 - y_2\|.$ 



- 1. Для доказательства этого рассмотрим другую функцию  $\varphi(y) = f(y) \langle \nabla f(x), y \rangle$ . Она очевидно выпукла (как сумма выпуклых функций). И легко проверить, что она L-гладкая по определению, так как  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) \text{ is } \|\nabla \varphi(y_1) - \nabla \varphi(y_2)\| = \|\nabla f(y_1) - \nabla f(y_2)\| \leq L\|y_1 - y_2\|.$
- 2. Теперь рассмотрим свойство гладкости параболы для функции  $\varphi(y)$ :



- 1. Для доказательства этого рассмотрим другую функцию  $\varphi(y) = f(y) \langle \nabla f(x), y \rangle$ . Она очевидно выпукла (как сумма выпуклых функций). И легко проверить, что она L-гладкая по определению, так как  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) \text{ in } \|\nabla \varphi(y_1) - \nabla \varphi(y_2)\| = \|\nabla f(y_1) - \nabla f(y_2)\| \leq L\|y_1 - y_2\|.$
- 2. Теперь рассмотрим свойство гладкости параболы для функции  $\varphi(y)$ :

$$\varphi(y) \leq \varphi(x) + \langle \nabla \varphi(x), y - x \rangle + \frac{L}{2} \|y - x\|_2^2$$



- 1. Для доказательства этого рассмотрим другую функцию  $\varphi(y) = f(y) \langle \nabla f(x), y \rangle$ . Она очевидно выпукла (как сумма выпуклых функций). И легко проверить, что она L-гладкая по определению, так как  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) \text{ in } \|\nabla \varphi(y_1) - \nabla \varphi(y_2)\| = \|\nabla f(y_1) - \nabla f(y_2)\| \leq L\|y_1 - y_2\|.$
- 2. Теперь рассмотрим свойство гладкости параболы для функции  $\varphi(y)$ :

$$\varphi(y) \leq \varphi(x) + \left\langle \nabla \varphi(x), y - x \right\rangle + \frac{L}{2} \|y - x\|_2^2$$
 
$$x = y, y = y - \frac{1}{L} \nabla \varphi(y) \quad \varphi\left(y - \frac{1}{L} \nabla \varphi(y)\right) \leq \varphi(y) + \left\langle \nabla \varphi(y), -\frac{1}{L} \nabla \varphi(y) \right\rangle + \frac{1}{2L} \|\nabla \varphi(y)\|_2^2$$



- 1. Для доказательства этого рассмотрим другую функцию  $\varphi(y) = f(y) \langle \nabla f(x), y \rangle$ . Она очевидно выпукла (как сумма выпуклых функций). И легко проверить, что она L-гладкая по определению, так как  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x)$  if  $\|\nabla \varphi(y_1) - \nabla \varphi(y_2)\| = \|\nabla f(y_1) - \nabla f(y_2)\| \le L\|y_1 - y_2\|$ .
- 2. Теперь рассмотрим свойство гладкости параболы для функции  $\varphi(y)$ :

$$\begin{split} \varphi(y) & \leq \varphi(x) + \langle \nabla \varphi(x), y - x \rangle + \frac{L}{2} \|y - x\|_2^2 \\ & x := y, y := y - \frac{1}{L} \nabla \varphi(y) & \varphi\left(y - \frac{1}{L} \nabla \varphi(y)\right) \leq \varphi(y) + \left\langle \nabla \varphi(y), -\frac{1}{L} \nabla \varphi(y) \right\rangle + \frac{1}{2L} \|\nabla \varphi(y)\|_2^2 \\ & \varphi\left(y - \frac{1}{L} \nabla \varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L} \|\nabla \varphi(y)\|_2^2 \end{split}$$



3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

$$f(x) - \langle \nabla f(x), x \rangle \leq f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle - \frac{1}{2L} \|\nabla f(y) - \nabla f(x)\|_2^2$$

3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

$$\begin{split} f(x) - \langle \nabla f(x), x \rangle &\leq f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle - \frac{1}{2L} \| \nabla f(y) - \nabla f(x) \|_2^2 \\ f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{1}{2L} \| \nabla f(x) - \nabla f(y) \|_2^2 &\leq f(y) \end{split}$$



3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

$$\begin{split} &f(x) - \langle \nabla f(x), x \rangle \leq f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle - \frac{1}{2L} \| \nabla f(y) - \nabla f(x) \|_2^2 \\ &f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{1}{2L} \| \nabla f(x) - \nabla f(y) \|_2^2 \leq f(y) \\ &\| \nabla f(y) - \nabla f(x) \|_2^2 \leq 2L \left( f(y) - f(x) - \langle \nabla f(x), y - x \rangle \right) \end{split}$$



3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

$$\begin{split} f(x) - \langle \nabla f(x), x \rangle & \leq f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle - \frac{1}{2L} \|\nabla f(y) - \nabla f(x)\|_2^2 \\ f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{1}{2L} \|\nabla f(x) - \nabla f(y)\|_2^2 & \leq f(y) \\ \|\nabla f(y) - \nabla f(x)\|_2^2 & \leq 2L \left(f(y) - f(x) - \langle \nabla f(x), y - x \rangle\right) \\ \text{поменять x и y} & \|\nabla f(x) - \nabla f(y)\|_2^2 & \leq 2L \left(f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle\right) \end{split}$$

3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

$$\begin{split} f(x) - \langle \nabla f(x), x \rangle & \leq f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle - \frac{1}{2L} \|\nabla f(y) - \nabla f(x)\|_2^2 \\ f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{1}{2L} \|\nabla f(x) - \nabla f(y)\|_2^2 & \leq f(y) \\ \|\nabla f(y) - \nabla f(x)\|_2^2 & \leq 2L \left(f(y) - f(x) - \langle \nabla f(x), y - x \rangle\right) \\ \text{поменять x и y} & \|\nabla f(x) - \nabla f(y)\|_2^2 & \leq 2L \left(f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle\right) \end{split}$$

3. Из условий оптимальности первого порядка для выпуклой функции  $\nabla \varphi(y) = \nabla f(y) - \nabla f(x) = 0$ . Мы можем заключить, что для любого x, минимум функции  $\varphi(y)$  находится в точке y=x. Следовательно:

$$\varphi(x) \leq \varphi\left(y - \frac{1}{L}\nabla\varphi(y)\right) \leq \varphi(y) - \frac{1}{2L}\|\nabla\varphi(y)\|_2^2$$

4. Теперь заменим  $\varphi(y) = f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle$ :

$$\begin{split} f(x) - \langle \nabla f(x), x \rangle &\leq f(y) - \langle \nabla f(x), y \rangle - \frac{1}{2L} \| \nabla f(y) - \nabla f(x) \|_2^2 \\ f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{1}{2L} \| \nabla f(x) - \nabla f(y) \|_2^2 &\leq f(y) \\ \| \nabla f(y) - \nabla f(x) \|_2^2 &\leq 2L \left( f(y) - f(x) - \langle \nabla f(x), y - x \rangle \right) \end{split}$$
 поменять x и у 
$$\| \nabla f(x) - \nabla f(y) \|_2^2 &\leq 2L \left( f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \right) \end{split}$$

Лемма доказана. С первого взгляда она не имеет много геометрического смысла, но мы будем использовать ее как удобный инструмент для оценки разницы между градиентами.

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n o\mathbb{R}$  непрерывно дифференцируема на  $\mathbb{R}^n$ . Тогда функция f является  $\mu$ -сильно выпуклой тогда и только тогда, когда для любых  $x,y \in \mathbb{R}^d$  выполняется следующее:

$$\begin{split} \text{Strongly convex case } \mu > 0 & \langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \geq \mu \|x - y\|^2 \\ \text{Convex case } \mu = 0 & \langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \geq 0 \end{split}$$

#### Доказательство

1. Мы дадим доказательство только для сильно выпуклого случая, выпуклый случай следует из него с установкой  $\mu = 0$ . Начнем с необходимости. Для сильно выпуклой функции

$$\begin{split} f(y) &\geq f(x) + \langle \nabla f(x), y - x \rangle + \frac{\mu}{2} \|x - y\|_2^2 \\ f(x) &\geq f(y) + \langle \nabla f(y), x - y \rangle + \frac{\mu}{2} \|x - y\|_2^2 \\ \text{cymma} & \langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \geq \mu \|x - y\|^2 \end{split}$$

$$f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle = \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle$$

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \end{split}$$

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), t(x - y) \rangle dt \end{split}$$

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle > \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), t(x - y) \rangle dt \\ &\geq \int_0^1 t^{-1} \mu \|t(x - y)\|^2 dt \end{split}$$

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \ge \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), t(x - y) \rangle dt \\ &\geq \int_0^1 t^{-1} \mu \|t(x - y)\|^2 dt = \mu \|x - y\|^2 \int_0^1 t dt \end{split}$$

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \ge \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ &\langle \nabla f(y), x - y \rangle = \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), t(x - y) \rangle dt \\ &\geq \int_0^1 t^{-1} \mu \|t(x - y)\|^2 dt = \mu \|x - y\|^2 \int_0^1 t dt = \frac{\mu}{2} \|x - y\|_2^2 \end{split}$$

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \ge \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ &\langle \nabla f(y), x - y \rangle = \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), t(x - y) \rangle dt \\ &\geq \int_0^1 t^{-1} \mu \|t(x - y)\|^2 dt = \mu \|x - y\|^2 \int_0^1 t dt = \frac{\mu}{2} \|x - y\|_2^2 \end{split}$$

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \ge \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_{0}^{1} \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

$$\begin{split} f(x)-f(y)-\langle\nabla f(y),x-y\rangle &= \int_0^1 \langle\nabla f(y+t(x-y)),x-y\rangle dt - \langle\nabla f(y),x-y\rangle \\ &\langle\nabla f(y),x-y\rangle = \int_0^1 \langle\nabla f(y),x-y\rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle\nabla f(y+t(x-y))-\nabla f(y),(x-y)\rangle dt \\ &y+t(x-y)-y=t(x-y) \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle\nabla f(y+t(x-y))-\nabla f(y),t(x-y)\rangle dt \\ &\geq \int_0^1 t^{-1} \mu \|t(x-y)\|^2 dt = \mu \|x-y\|^2 \int_0^1 t dt = \frac{\mu}{2} \|x-y\|_2^2 \end{split}$$

Таким образом, мы полчаем выполнение критерия сильной выпуклости

$$f(x) \ge f(y) + \langle \nabla f(y), x - y \rangle + \frac{\mu}{2} ||x - y||_2^2$$

 $f o \min_{x,y,z}$  Метод проекции градиента (PGD)

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \ge \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

$$\begin{split} f(x) - f(y) - \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt - \langle \nabla f(y), x - y \rangle \\ \langle \nabla f(y), x - y \rangle &= \int_0^1 \langle \nabla f(y), x - y \rangle dt \\ &= \int_0^1 \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), (x - y) \rangle dt \\ &= \int_0^1 t^{-1} \langle \nabla f(y + t(x - y)) - \nabla f(y), t(x - y) \rangle dt \\ &\geq \int_0^1 t^{-1} \mu \|t(x - y)\|^2 dt = \mu \|x - y\|^2 \int_0^1 t dt = \frac{\mu}{2} \|x - y\|_2^2 \end{split}$$

Таким образом, мы полчаем выполнение критерия сильной выпуклости

$$f(x) \geq f(y) + \langle \nabla f(y), x - y \rangle + \frac{\mu}{2} \|x - y\|_2^2$$
 или, эквивалентно:

2. Для достаточности мы предполагаем, что  $\langle \nabla f(x) - \nabla f(y), x - y \rangle \ge \mu \|x - y\|^2$ . Используя теорему Ньютона-Лейбница  $f(x) = f(y) + \int_{0}^{1} \langle \nabla f(y + t(x - y)), x - y \rangle dt$ :

Таким образом, мы полчаем выполнение критерия сильной выпуклости

$$f(x) \geq f(y) + \langle \nabla f(y), x-y \rangle + \frac{\mu}{2} \|x-y\|_2^2$$
 или, эквивалентно:

поменять х и у 
$$-\langle 
abla f(x), x-y 
angle \leq -\left(f(x)-f(y)+rac{\mu}{2}\|x-y\|_2^2
ight)$$

 $f o \min_{x,y,z}$  Метод проекции градиента (PGD)

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  выпуклая и дифференцируемая. Пусть  $S \subset \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после итерации k>0:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}$$

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  выпуклая и дифференцируемая. Пусть  $S \subset \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после итерации k>0:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}$$



#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  выпуклая и дифференцируемая. Пусть  $S \subset \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после итерации k>0:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}$$

Гладкость: 
$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) + \langle \nabla f(x_k), x_{k+1} - x_k \rangle + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  выпуклая и дифференцируемая. Пусть  $S \subset \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после итерации k>0:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}$$

Гладкость: 
$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) + \langle \nabla f(x_k), x_{k+1} - x_k \rangle + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

Метод: 
$$= f(x_k) - L\langle y_k - x_k, x_{k+1} - x_k \rangle + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  выпуклая и дифференцируемая. Пусть  $S \subset \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после итерации k>0:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}$$

Гладкость: 
$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) + \langle \nabla f(x_k), x_{k+1} - x_k \rangle + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

Метод: 
$$= f(x_k) - L\langle y_k - x_k, x_{k+1} - x_k \rangle + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

Правило косинусов: 
$$= f(x_k) - \frac{L}{2} \left( \|y_k - x_k\|^2 + \|x_{k+1} - x_k\|^2 - \|y_k - x_{k+1}\|^2 \right) + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

#### 1 Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  выпуклая и дифференцируемая. Пусть  $S\subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после итерации k>0:

$$f(x_k) - f^* \le \frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}$$

1. Докажем лемму о достаточном убывании, предполагая, что  $y_k = x_k - \frac{1}{L} \nabla f(x_k)$  и правило косинусов

 $2x^{T}y = ||x||^{2} + ||y||^{2} - ||x - y||^{2}$ 

Гладкость: 
$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) + \langle \nabla f(x_k), x_{k+1} - x_k \rangle + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$

Метод:  $=f(x_k)-L\langle y_k-x_k,x_{k+1}-x_k
angle+rac{L}{2}\|x_{k+1}-x_k\|^2$ 

Правило косинусов: 
$$= f(x_k) - L(y_k - x_k, x_{k+1} - x_k) + \frac{1}{2} \|x_{k+1} - x_k\|$$
 
$$= f(x_k) - \frac{L}{2} \left( \|y_k - x_k\|^2 + \|x_{k+1} - x_k\|^2 - \|y_k - x_{k+1}\|^2 \right) + \frac{L}{2} \|x_{k+1} - x_k\|^2$$
 
$$= f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2$$

2. Теперь на каждом шаге прогресс не гарантирован. Снова используем формулу косинусов:

$$\begin{split} \left\langle \frac{1}{L} \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| x_k - x^* - \frac{1}{L} \nabla f(x_k) \|^2 \right) \\ \left\langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| y_k - x^* \|^2 \right) \end{split}$$

2. Теперь на каждом шаге прогресс не гарантирован. Снова используем формулу косинусов:

$$\begin{split} \left\langle \frac{1}{L} \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| x_k - x^* - \frac{1}{L} \nabla f(x_k) \|^2 \right) \\ \left\langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| y_k - x^* \|^2 \right) \end{split}$$

3. Теперь используем свойство проекции:  $||x - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)||^2 + ||y - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)||^2 \le ||x - y||^2$  с  $x = x^*, y = y_b$ :

$$\begin{split} \|x^* - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 + \|y_k - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 &\leq \|x^* - y_k\|^2 \\ \|y_k - x^*\|^2 &\geq \|x^* - x_{k+1}\|^2 + \|y_k - x_{k+1}\|^2 \end{split}$$

2. Теперь на каждом шаге прогресс не гарантирован. Снова используем формулу косинусов:

$$\begin{split} \left\langle \frac{1}{L} \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| x_k - x^* - \frac{1}{L} \nabla f(x_k) \|^2 \right) \\ \left\langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| y_k - x^* \|^2 \right) \end{split}$$

3. Теперь используем свойство проекции:  $\|x - \operatorname{proj}_{\varsigma}(y)\|^2 + \|y - \operatorname{proj}_{\varsigma}(y)\|^2 \le \|x - y\|^2$  с  $x = x^*, y = y_{\iota}$ :

$$\begin{split} \|x^* - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 + \|y_k - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 &\leq \|x^* - y_k\|^2 \\ \|y_k - x^*\|^2 &\geq \|x^* - x_{k+1}\|^2 + \|y_k - x_{k+1}\|^2 \end{split}$$

4. Теперь, используя выпуклость и предыдущую часть:



2. Теперь на каждом шаге прогресс не гарантирован. Снова используем формулу косинусов:

$$\begin{split} \left\langle \frac{1}{L} \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| x_k - x^* - \frac{1}{L} \nabla f(x_k) \|^2 \right) \\ \left\langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| y_k - x^* \|^2 \right) \end{split}$$

3. Теперь используем свойство проекции:  $\|x - \operatorname{proj}_{\varsigma}(y)\|^2 + \|y - \operatorname{proj}_{\varsigma}(y)\|^2 \le \|x - y\|^2$  с  $x = x^*, y = y_{\iota}$ :

$$\begin{split} \|x^* - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 + \|y_k - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 &\leq \|x^* - y_k\|^2 \\ \|y_k - x^*\|^2 &\geq \|x^* - x_{k+1}\|^2 + \|y_k - x_{k+1}\|^2 \end{split}$$

4. Теперь, используя выпуклость и предыдущую часть:

Выпуклость: 
$$f(x_k) - f^* \leq \langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \rangle$$

2. Теперь на каждом шаге прогресс не гарантирован. Снова используем формулу косинусов:

$$\begin{split} \left\langle \frac{1}{L} \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| x_k - x^* - \frac{1}{L} \nabla f(x_k) \|^2 \right) \\ \left\langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| y_k - x^* \|^2 \right) \end{split}$$

3. Теперь используем свойство проекции:  $||x - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)||^2 + ||y - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)||^2 \le ||x - y||^2$  с  $x = x^*, y = y_b$ :

$$\begin{split} \|x^* - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 + \|y_k - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 &\leq \|x^* - y_k\|^2 \\ \|y_k - x^*\|^2 &\geq \|x^* - x_{k+1}\|^2 + \|y_k - x_{k+1}\|^2 \end{split}$$

4. Теперь, используя выпуклость и предыдущую часть:

Выпуклость: 
$$f(x_k) - f^* \leq \langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \rangle$$
 
$$\leq \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \|x_k - x^*\|^2 - \|x_{k+1} - x^*\|^2 - \|y_k - x^*\|^2 \right)$$

2. Теперь на каждом шаге прогресс не гарантирован. Снова используем формулу косинусов:

$$\begin{split} \left\langle \frac{1}{L} \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{1}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| x_k - x^* - \frac{1}{L} \nabla f(x_k) \|^2 \right) \\ \left\langle \nabla f(x_k), x_k - x^* \right\rangle &= \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \| \nabla f(x_k) \|^2 + \| x_k - x^* \|^2 - \| y_k - x^* \|^2 \right) \end{split}$$

3. Теперь используем свойство проекции:  $\|x - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)\|^2 + \|y - \operatorname{proj}_{\mathfrak{S}}(y)\|^2 \leq \|x - y\|^2$  с  $x = x^*, y = y_{\iota}$ :

$$\begin{split} \|x^* - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 + \|y_k - \mathrm{proj}_S(y_k)\|^2 &\leq \|x^* - y_k\|^2 \\ \|y_k - x^*\|^2 &\geq \|x^* - x_{k+1}\|^2 + \|y_k - x_{k+1}\|^2 \end{split}$$

4. Теперь, используя выпуклость и предыдущую часть:

 $f(x_L) - f^* < \langle \nabla f(x_L), x_L - x^* \rangle$ Выпуклость:

$$\leq \frac{L}{2} \left( \frac{1}{L^2} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \|x_k - x^*\|^2 - \|x_{k+1} - x^*\|^2 - \|y_k - x^*\|^2 \right) + \sum_{k=1}^{k-1} |x_k|^2 + \sum_{k=1}$$

Просуммируем для i=0,k-1  $\sum_{i=1}^{k-1} [f(x_i)-f^*] \leq \sum_{i=1}^{k-1} \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_i)\|^2 + \frac{L}{2} \|x_0-x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=1}^{i-1} \|y_i-x_{i+1}\|^2$ 



$$\sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f^* \right] \leq \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f(x_{i+1}) + \frac{L}{2} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \right] + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2$$

$$\begin{split} \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f^* \right] & \leq \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f(x_{i+1}) + \frac{L}{2} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \right] + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \end{split}$$

$$\begin{split} \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f^* \right] & \leq \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f(x_{i+1}) + \frac{L}{2} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \right] + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 \end{split}$$

$$\begin{split} \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f^* \right] & \leq \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f(x_{i+1}) + \frac{L}{2} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \right] + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 \\ & \sum_{i=0}^{k-1} f(x_i) - kf^* \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 \end{split}$$

$$\begin{split} \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f^* \right] & \leq \sum_{i=0}^{k-1} \left[ f(x_i) - f(x_{i+1}) + \frac{L}{2} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \right] + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 - \frac{L}{2} \sum_{i=0}^{i-1} \|y_i - x_{i+1}\|^2 \\ & \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 \\ & \sum_{i=0}^{k-1} f(x_i) - kf^* \leq f(x_0) - f(x_k) + \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 \\ & \sum_{i=1}^{k} \left[ f(x_i) - f^* \right] \leq \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|^2 \end{split}$$



6. Из неравенства о достаточном убывании

$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2,$$

6. Из неравенства о достаточном убывании

$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2,$$

6. Из неравенства о достаточном убывании

$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2,$$

используем факт, что  $x_{k+1} = \operatorname{proj}_{S}(y_{k})$ . По определению проекции,

$$\|y_k - x_{k+1}\| \leq \|y_k - x_k\|,$$

6. Из неравенства о достаточном убывании

$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2,$$

используем факт, что  $x_{k+1} = \operatorname{proj}_{S}(y_{k})$ . По определению проекции,

$$\|y_k - x_{k+1}\| \le \|y_k - x_k\|,$$

и вспомним, что  $y_k = x_k - \frac{1}{T} \nabla f(x_k)$  указывает на  $||y_k - x_k|| = \frac{1}{T} ||\nabla f(x_k)||$ . Следовательно,

$$\frac{L}{2} \, \|y_k - x_{k+1}\|^2 \leq \frac{L}{2} \, \|y_k - x_k\|^2 = \frac{L}{2} \, \frac{1}{L^2} \, \|\nabla f(x_k)\|^2 = \frac{1}{2L} \, \|\nabla f(x_k)\|^2.$$

6. Из неравенства о достаточном убывании

$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2,$$

используем факт, что  $x_{k+1} = \operatorname{proj}_S(y_k)$ . По определению проекции,

$$\|y_k - x_{k+1}\| \le \|y_k - x_k\|,$$

и вспомним, что  $y_k = x_k - \frac{1}{T} \nabla f(x_k)$  указывает на  $||y_k - x_k|| = \frac{1}{T} ||\nabla f(x_k)||$ . Следовательно,

$$\frac{L}{2} \, \|y_k - x_{k+1}\|^2 \leq \frac{L}{2} \, \|y_k - x_k\|^2 = \frac{L}{2} \, \frac{1}{L^2} \, \|\nabla f(x_k)\|^2 = \frac{1}{2L} \, \|\nabla f(x_k)\|^2.$$

Заменим обратно в (\*):

$$f(x_{k+1}) \le f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 = f(x_k).$$

6. Из неравенства о достаточном убывании

$$f(x_{k+1}) \leq f(x_k) - \frac{1}{2L} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{L}{2} \|y_k - x_{k+1}\|^2,$$

используем факт, что  $x_{k+1} = \operatorname{proj}_S(y_k)$ . По определению проекции,

$$||y_k - x_{k+1}|| \le ||y_k - x_k||,$$

и вспомним, что  $y_k = x_k - \frac{1}{L} \nabla f(x_k)$  указывает на  $\|y_k - x_k\| = \frac{1}{L} \|\nabla f(x_k)\|$ . Следовательно,

$$\frac{L}{2} \, \|y_k - x_{k+1}\|^2 \leq \frac{L}{2} \, \|y_k - x_k\|^2 = \frac{L}{2} \, \frac{1}{L^2} \, \|\nabla f(x_k)\|^2 = \frac{1}{2L} \, \|\nabla f(x_k)\|^2.$$

Заменим обратно в (\*):

$$f(x_{k+1}) \le f(x_k) - \frac{1}{2I} \|\nabla f(x_k)\|^2 + \frac{1}{2I} \|\nabla f(x_k)\|^2 = f(x_k).$$

Следовательно.

$$f(x_{k+1}) \le f(x_k)$$
 для каждого  $k$ ,

 $\{f(x_k)\}$  является монотонно неубывающей последовательностью.

7. Финальная оценка сходимости Из шага 5, мы уже установили

$$\sum_{i=0}^{k-1} [f(x_i) - f^*] \le \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|_2^2.$$

7. Финальная оценка сходимости Из шага 5, мы уже установили

$$\sum_{i=0}^{k-1} [f(x_i) - f^*] \le \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|_2^2.$$

7. Финальная оценка сходимости Из шага 5, мы уже установили

$$\sum_{i=0}^{k-1} [f(x_i) - f^*] \leq \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|_2^2.$$

Поскольку  $f(x_i)$  убывает в i, в частности  $f(x_k) \le f(x_i)$  для всех  $i \le k$ . Следовательно,

$$k\left[f(x_k) - f^*\right] \leq \sum_{i=0}^{k-1} [f(x_i) - f^*] \leq \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|_2^2,$$

7. Финальная оценка сходимости Из шага 5, мы уже установили

$$\sum_{i=0}^{k-1} [f(x_i) - f^*] \leq \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|_2^2.$$

Поскольку  $f(x_i)$  убывает в i, в частности  $f(x_k) \leq f(x_i)$  для всех  $i \leq k$ . Следовательно,

$$k\left[f(x_k) - f^*\right] \leq \sum_{i=0}^{k-1} [f(x_i) - f^*] \leq \frac{L}{2} \|x_0 - x^*\|_2^2,$$

которое сразу дает

$$f(x_k) - f^* \le \frac{L \|x_0 - x^*\|_2^2}{2k}.$$

Это завершает доказательство скорости сходимости  $\mathcal{O}(\frac{1}{L})$  для выпуклой и L-гладкой f с ограничениями на проекцию.



#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n o \mathbb{R}$  является  $\mu$ -сильно выпуклой. Пусть  $S\subseteq \mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть есть минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Алгоритм проекции градиента с шагом  $\alpha \leq \frac{1}{L}$  достигает следующей сходимости после k > 0:

$$\|x_k - x^*\|_2^2 \leq \left(1 - \alpha \mu\right)^k \|x_0 - x^*\|_2^2$$

#### Доказательство

1. Сначала докажем свойство стационарной точки:  $\operatorname{proj}_{S}(x^* - \alpha \nabla f(x^*)) = x^*$ .

Это следует из критерия проекции и условия оптимальности первого порядка для  $x^*$ . Пусть  $y=x^*-\alpha \nabla f(x^*)$ . Мы должны показать, что  $\langle y-x^*,x-x^* \rangle \leq 0$  для всех  $x \in S$ .

$$\langle (x^* - \alpha \nabla f(x^*)) - x^*, x - x^* \rangle = -\alpha \langle \nabla f(x^*), x - x^* \rangle \le 0$$

Неравенство выполняется, потому что  $\alpha>0$  и  $\langle \nabla f(x^*), x-x^* \rangle \geq 0$  является условием оптимальности для  $x^*$ .



1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:





1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\|x_{k+1} - x^*\|_2^2 = \|\mathrm{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2$$





1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\|x_{k+1} - x^*\|_2^2 = \|\mathrm{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2$$

Свойство стационарной точки  $= \| \operatorname{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - \operatorname{proj}_S(x^* - \alpha \nabla f(x^*)) \|_2^2$ 





1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 &= \|\mathsf{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2 \\ \mathsf{Свойство } \mathsf{стационарной } \mathsf{точкu} &= \|\mathsf{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - \mathsf{proj}_S(x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ \mathsf{нерастяжимость} &\leq \|x_k - \alpha \nabla f(x_k) - (x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \end{split}$$







1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 &= \|\text{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2 \\ \text{Свойство стационарной точки} &= \|\text{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - \text{proj}_S(x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &+ \text{нерастяжимость} \leq \|x_k - \alpha \nabla f(x_k) - (x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &= \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \langle \nabla f(x_k) - \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \alpha^2 \|\nabla f(x_k) - \nabla f(x^*)\|_2^2 \end{split}$$





1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 &= \|\text{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2 \\ \text{Свойство стационарной точки} &= \|\text{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - \text{proj}_S(x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &+ \text{нерастяжимость} \leq \|x_k - \alpha \nabla f(x_k) - (x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &= \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \langle \nabla f(x_k) - \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \alpha^2 \|\nabla f(x_k) - \nabla f(x^*)\|_2^2 \end{split}$$

2. Теперь используем гладкость из инструментов сходимости и сильную выпуклость:



1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 &= \|\mathsf{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2 \\ \mathsf{C} \mathsf{Войство} \ \mathsf{стационарной} \ \mathsf{точкu} &= \|\mathsf{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - \mathsf{proj}_S(x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &\quad \mathsf{нерастяжимость} \leq \|x_k - \alpha \nabla f(x_k) - (x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &\quad = \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \langle \nabla f(x_k) - \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \alpha^2 \|\nabla f(x_k) - \nabla f(x^*)\|_2^2 \end{split}$$

2. Теперь используем гладкость из инструментов сходимости и сильную выпуклость:

гладкость 
$$\|\nabla f(x_k) - \nabla f(x^*)\|_2^2 \leq 2L\left(f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle\right)$$



1. Учитывая расстояние до решения и используя свойство стационарной точки:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 &= \|\mathsf{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - x^*\|_2^2 \\ \mathsf{Свойство } \mathsf{стационарной } \mathsf{точкu} &= \|\mathsf{proj}_S(x_k - \alpha \nabla f(x_k)) - \mathsf{proj}_S(x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &\quad \mathsf{нерастяжимость} \leq \|x_k - \alpha \nabla f(x_k) - (x^* - \alpha \nabla f(x^*))\|_2^2 \\ &= \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \langle \nabla f(x_k) - \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \alpha^2 \|\nabla f(x_k) - \nabla f(x^*)\|_2^2 \end{split}$$

2. Теперь используем гладкость из инструментов сходимости и сильную выпуклость:

гладкость 
$$\|\nabla f(x_k) - \nabla f(x^*)\|_2^2 \leq 2L\left(f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle\right)$$
 сильная выпуклость  $-\langle \nabla f(x_k) - \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \leq -\left(f(x_k) - f(x^*) + \frac{\mu}{2}\|x_k - x^*\|_2^2\right) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle$ 

3. Заменим:



#### 3. Заменим:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 & \leq \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \left( f(x_k) - f(x^*) + \frac{\mu}{2} \|x_k - x^*\|_2^2 \right) - 2\alpha \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \\ & + \alpha^2 2L \left( f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \right) \end{split}$$

#### 3. Заменим:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 & \leq \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \left( f(x_k) - f(x^*) + \frac{\mu}{2} \|x_k - x^*\|_2^2 \right) - 2\alpha \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \\ & + \alpha^2 2L \left( f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \right) \\ & \leq (1 - \alpha \mu) \|x_k - x^*\|^2 + 2\alpha (\alpha L - 1) \left( f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \right) \end{split}$$



Заменим:

$$\begin{split} \|x_{k+1} - x^*\|_2^2 & \leq \|x_k - x^*\|^2 - 2\alpha \left( f(x_k) - f(x^*) + \frac{\mu}{2} \|x_k - x^*\|_2^2 \right) - 2\alpha \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle + \\ & + \alpha^2 2L \left( f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \right) \\ & \leq (1 - \alpha \mu) \|x_k - x^*\|^2 + 2\alpha (\alpha L - 1) \left( f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \right) \end{split}$$

4. В силу выпуклости  $f: f(x_k) - f(x^*) - \langle \nabla f(x^*), x_k - x^* \rangle \geq 0$ . Следовательно, при выборе  $\alpha \leq \frac{1}{T}$ :

$$\|x_{k+1} - x^*\|_2^2 \leq (1 - \alpha \mu) \|x_k - x^*\|^2,$$

что и дает линейную сходимость метода со скоростью не хуже  $1-\frac{\mu}{L}$ .



### Метод Франк-Вульфа



େ ଚ ଚ



Рис. 11: Маргарет Штраус Франк (1927-2024)



Рис. 12: Филипп Вульф (1927-2016)





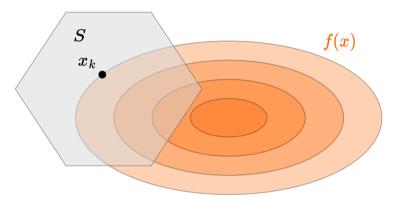


Рис. 13: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

Метод Франк-Вульфа

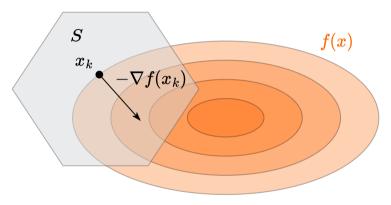


Рис. 14: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

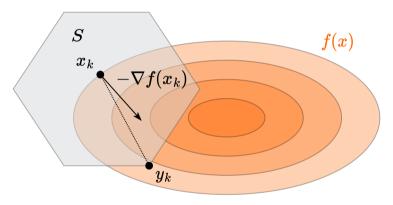


Рис. 15: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

♥ O Ø 31

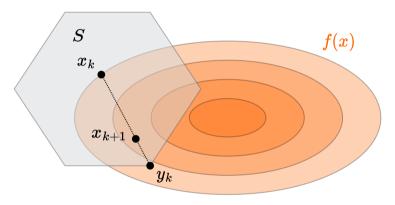


Рис. 16: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

♥ O Ø 31

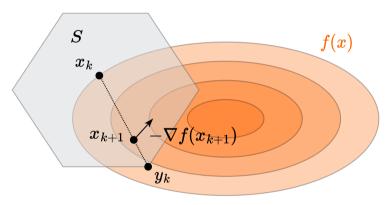


Рис. 17: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

Метод Франк-Вульфа

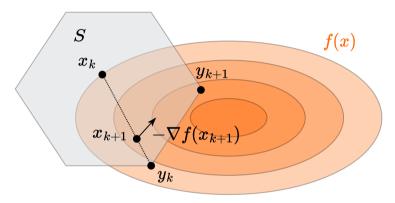


Рис. 18: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

♥ O Ø 31

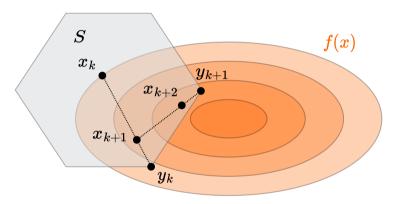


Рис. 19: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

♥ O Ø 31

$$\begin{split} y_k &= \arg\min_{x \in S} f^I_{x_k}(x) = \arg\min_{x \in S} \langle \nabla f(x_k), x \rangle \\ x_{k+1} &= \gamma_k x_k + (1 - \gamma_k) y_k \end{split}$$

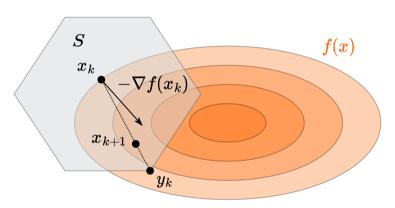


Рис. 20: Иллюстрация метода Франк-Вульфа (условный градиент)

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n o\mathbb{R}$  является выпуклой и дифференцируемой. Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть существует минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Метод Франк-Вульфа с шагом  $\gamma_k = \frac{k-1}{k-1}$  достигает следующей сходимости после k > 0 итераций:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{2LR^2}{k+1}$$

где  $R = \max_{x,y \in S} \|x-y\|$  является диаметром множества S.

#### i Theorem

Пусть  $f:\mathbb{R}^n o\mathbb{R}$  является выпуклой и дифференцируемой. Пусть  $S\subseteq\mathbb{R}^n$  замкнутое выпуклое множество, и пусть существует минимизатор  $x^*$  функции f над S; кроме того, пусть f гладкая над S с параметром L. Метод Франк-Вульфа с шагом  $\gamma_k = \frac{k-1}{k-1}$  достигает следующей сходимости после k > 0 итераций:

$$f(x_k) - f^* \leq \frac{2LR^2}{k+1}$$

где  $R = \max_{x,y \in S} \|x-y\|$  является диаметром множества S.

#### 1. Благодаря L-гладкости функции f, имеем:

$$\begin{split} f\left(x_{k+1}\right) - f\left(x_{k}\right) &\leq \left\langle \nabla f\left(x_{k}\right), x_{k+1} - x_{k}\right\rangle + \frac{L}{2}\left\|x_{k+1} - x_{k}\right\|^{2} \\ &= \left(1 - \gamma_{k}\right) \left\langle \nabla f\left(x_{k}\right), y_{k} - x_{k}\right\rangle + \frac{L(1 - \gamma_{k})^{2}}{2}\left\|y_{k} - x_{k}\right\|^{2} \end{split}$$

 $f \to \min_{x,y,z}$  Метод Франк-Вульфа

2. Благодаря выпуклости функции f, для любой точки  $x \in S$ , включая  $x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x - x_k \rangle \leq f(x) - f(x_k)$$

В частности, для  $x = x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \leq f(x^*) - f(x_k)$$



2. Благодаря выпуклости функции f, для любой точки  $x \in S$ , включая  $x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x - x_k \rangle \leq f(x) - f(x_k)$$

В частности, для  $x = x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \leq f(x^*) - f(x_k)$$

3. По определению  $y_k$ , имеем  $\langle \nabla f(x_k), y_k \rangle \leq \langle \nabla f(x_k), x^* \rangle$ , следовательно:

$$\langle \nabla f(x_k), y_k - x_k \rangle \leq \langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \leq f(x^*) - f(x_k)$$



2. Благодаря выпуклости функции f, для любой точки  $x \in S$ , включая  $x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x - x_k \rangle \leq f(x) - f(x_k)$$

В частности, для  $x = x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \leq f(x^*) - f(x_k)$$

3. По определению  $y_k$ , имеем  $\langle \nabla f(x_k), y_k \rangle \leq \langle \nabla f(x_k), x^* \rangle$ , следовательно:

$$\langle \nabla f(x_k), y_k - x_k \rangle \leq \langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \leq f(x^*) - f(x_k)$$

4. Объединяя неравенства:

$$\begin{split} f\left(x_{k+1}\right) - f\left(x_{k}\right) &\leq \left(1 - \gamma_{k}\right) \left\langle \nabla f\left(x_{k}\right), y_{k} - x_{k}\right\rangle + \frac{L(1 - \gamma_{k})^{2}}{2} \left\|y_{k} - x_{k}\right\|^{2} \\ &\leq \left(1 - \gamma_{k}\right) \left(f(x^{*}) - f(x_{k})\right) + \frac{L(1 - \gamma_{k})^{2}}{2} R^{2} \end{split}$$

2. Благодаря выпуклости функции f, для любой точки  $x \in S$ , включая  $x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x - x_k \rangle \leq f(x) - f(x_k)$$

В частности, для  $x = x^*$ :

$$\langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \le f(x^*) - f(x_k)$$

3. По определению  $y_k$ , имеем  $\langle \nabla f(x_k), y_k \rangle \leq \langle \nabla f(x_k), x^* \rangle$ , следовательно:

$$\langle \nabla f(x_k), y_k - x_k \rangle \leq \langle \nabla f(x_k), x^* - x_k \rangle \leq f(x^*) - f(x_k)$$

4. Объединяя неравенства:

$$\begin{split} f\left(x_{k+1}\right) - f\left(x_{k}\right) &\leq \left(1 - \gamma_{k}\right) \left\langle \nabla f\left(x_{k}\right), y_{k} - x_{k}\right\rangle + \frac{L(1 - \gamma_{k})^{2}}{2} \left\|y_{k} - x_{k}\right\|^{2} \\ &\leq \left(1 - \gamma_{k}\right) \left(f(x^{*}) - f(x_{k})\right) + \frac{L(1 - \gamma_{k})^{2}}{2} R^{2} \end{split}$$

5. Перегруппируем слагаемые:

$$f\left(x_{k+1}\right) - f(x^*) \leq \gamma_k \left(f(x_k) - f(x^*)\right) + (1 - \gamma_k)^2 \frac{LR^2}{2}$$

6. Обозначим  $\delta_k = \frac{f(x_k) - f(x^*)}{LR^2}$ , получим:

$$\delta_{k+1} \le \gamma_k \delta_k + \frac{(1-\gamma_k)^2}{2} = \frac{k-1}{k+1} \delta_k + \frac{2}{(k+1)^2}$$

6. Обозначим  $\delta_k = \frac{f(x_k) - f(x^*)}{LR^2}$ , получим:

$$\delta_{k+1} \leq \gamma_k \delta_k + \frac{(1-\gamma_k)^2}{2} = \frac{k-1}{k+1} \delta_k + \frac{2}{(k+1)^2}$$

7. Докажем, что  $\delta_k \leq \frac{2}{k+1}$  индукцией.

$$f(x_k) - f^* \le \frac{2LR^2}{k+1}$$



6. Обозначим  $\delta_k = \frac{f(x_k) - f(x^*)}{I D^2}$ , получим:

$$\delta_{k+1} \leq \gamma_k \delta_k + \frac{(1-\gamma_k)^2}{2} = \frac{k-1}{k+1} \delta_k + \frac{2}{(k+1)^2}$$

- 7. Докажем, что  $\delta_k \leq \frac{2}{k+1}$  индукцией.
  - База:  $\delta_2 \leq \frac{1}{2} < \frac{2}{2}$

$$f(x_k) - f^* \le \frac{2LR^2}{k+1}$$

6. Обозначим  $\delta_k = \frac{f(x_k) - f(x^*)}{I D^2}$ , получим:

$$\delta_{k+1} \leq \gamma_k \delta_k + \frac{(1-\gamma_k)^2}{2} = \frac{k-1}{k+1} \delta_k + \frac{2}{(k+1)^2}$$

- 7. Докажем, что  $\delta_k \leq \frac{2}{k+1}$  индукцией.
  - База:  $\delta_2 \leq \frac{1}{2} < \frac{2}{2}$
  - Предположение:  $\delta_k \leq \frac{2}{k+1}$

$$f(x_k) - f^* \le \frac{2LR^2}{k+1}$$

6. Обозначим  $\delta_k = \frac{f(x_k) - f(x^*)}{L R^2}$ , получим:

$$\delta_{k+1} \leq \gamma_k \delta_k + \frac{(1-\gamma_k)^2}{2} = \frac{k-1}{k+1} \delta_k + \frac{2}{(k+1)^2}$$

- 7. Докажем, что  $\delta_k \leq \frac{2}{k+1}$  индукцией.
  - База:  $\delta_2 \leq \frac{1}{2} < \frac{2}{2}$
  - Предположение:  $\delta_k \leq \frac{2}{k+1}$
  - Тогда  $\delta_{k+1} \leq \frac{k-1}{k+1} \cdot \frac{2}{k+1} + \frac{2}{(k+1)^2} = \frac{2k}{k^2 + 2k + 1} < \frac{2}{k+2}$

$$f(x_k) - f^* \le \frac{2LR^2}{k+1}$$



## Нижняя граница для метода Франк-Вульфа <sup>2</sup>

#### i Theorem

Рассмотрим любой алгоритм, который использует только линейный минимизатор (LMO). Пусть диаметр множества S равен R. Существует L-гладкая сильно выпуклая функция  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  такая, что этот алгоритм требует по крайней мере

$$\min\left(\frac{n}{2}, \frac{LR^2}{16\varepsilon}\right)$$

итераций (т.е. вызовов LMO) для построения точки  $\hat{x} \in S$  с  $f(\hat{x}) - \min_{x \in S} f(x) \leq \varepsilon$ . Нижняя граница применима как для выпуклых, так и для сильно выпуклых функций.

## Нижняя граница для метода Франк-Вульфа 2

#### **i** Theorem

Рассмотрим любой алгоритм, который использует только линейный минимизатор (LMO). Пусть диаметр множества S равен R. Существует L-гладкая сильно выпуклая функция  $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  такая, что этот алгоритм требует по крайней мере

$$\min\left(\frac{n}{2},\frac{LR^2}{16\varepsilon}\right)$$

итераций (т.е. вызовов LMO) для построения точки  $\hat{x} \in S$  с  $f(\hat{x}) - \min_{x \in S} f(x) \leq \varepsilon$ . Нижняя граница применима как для выпуклых, так и для сильно выпуклых функций.

# Схема доказательства. Рассмотрим следующую задачу оптимизации:

 $\min_{x \in S} f(x) = \min_{x \in S} \frac{1}{2} \|x\|_2^2$ 

$$S = \left\{ x \in \mathbb{R}^n \mid x \ge 0, \ \sum_{i=1}^n x_i = 1 \right\}$$

Обратим внимание, что:

- f является 1-гладкой;
- диаметр S равен R=2;
- f сильно выпукла.

<sup>2</sup> The Complexity of Large-scale Convex Programming under a Linear Optimization Oracle

# Нижняя граница для метода Франк-Вульфа 3

#### 1. Оптимальное решение равно

$$x^* = \frac{1}{n}\mathbf{1} = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^n e_i, \quad \text{if} \quad f(x^*) = \frac{1}{2n},$$

где  $e_i=(0,\dots,0,\underbrace{1}_{i\text{-ag}},0,\dots,0)^{\top}$  является i-м стандартным базисным вектором.

# Нижняя граница для метода Франк-Вульфа <sup>3</sup> 🏶

1. Оптимальное решение равно

$$x^* = \frac{1}{n}\mathbf{1} = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^n e_i, \quad \text{if} \quad f(x^*) = \frac{1}{2n},$$

где  $e_i=(0,\dots,0,\underbrace{1}_{i\text{ за разушиз}},0,\dots,0)^{\top}$  является i-м стандартным базисным вектором.

2. Линейный минимизатор (LMO) над S возвращает вершину  $e_i$ . После k итераций, метод обнаружит не более k различных базисных векторов  $e_{i_1},\dots,e_{i_k}$ . Лучшая выпуклая комбинация, которую можно сформировать, равна

$$\hat{x} = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} e_{i_j}.$$

# Нижняя граница для метода Франк-Вульфа 4 🖤 🖤

1. Оценивая функцию в  $\hat{x}$ , получаем:

$$f(\hat{x}) - f(x^*) \ge \frac{1}{2} \left( \frac{1}{\min\{k, n\}} - \frac{1}{n} \right).$$

# Нижняя граница для метода Франк-Вульфа 4 🗘 🍑

1. Оценивая функцию в  $\hat{x}$ , получаем:

$$f(\hat{x}) - f(x^*) \ge \frac{1}{2} \left( \frac{1}{\min\{k, n\}} - \frac{1}{n} \right).$$

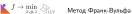
2. Чтобы гарантировать, что  $f(\hat{x}) - f(x^*) \leq \varepsilon$ , необходимо, чтобы (полное доказательство приведено в статье):

$$k \ge \min\left\{\frac{n}{2}, \frac{1}{4\varepsilon}\right\} = \min\left\{\frac{n}{2}, \frac{LR^2}{16\varepsilon}\right\}.$$

• Метод не требует проекций, в некоторых специальных случаях позволяет вычислять итерации в замкнутой форме



- Метод не требует проекций, в некоторых специальных случаях позволяет вычислять итерации в замкнутой форме
- ullet Глобальная скорость сходимости равна  $O\left(rac{1}{k}
  ight)$  для гладких и выпуклых функций. Сильная выпуклость не улучшает скорость - это нижняя граница для LMO





- Метод не требует проекций, в некоторых специальных случаях позволяет вычислять итерации в замкнутой форме
- ullet Глобальная скорость сходимости равна  $O(rac{1}{L})$  для гладких и выпуклых функций. Сильная выпуклость не улучшает скорость - это нижняя граница для LMO
- В сравнении с методом проекции градиента, скорость хуже, но итерация может быть дешевле и более разреженной





- Метод не требует проекций, в некоторых специальных случаях позволяет вычислять итерации в замкнутой форме
- ullet Глобальная скорость сходимости равна  $O(rac{1}{L})$  для гладких и выпуклых функций. Сильная выпуклость не улучшает скорость - это нижняя граница для LMO
- В сравнении с методом проекции градиента, скорость хуже, но итерация может быть дешевле и более разреженной
- ullet Недавно было показано. что для сильно выпуклых множеств, скорость может быть улучшена до  $O\left(rac{1}{12}
  ight)$ (A paper)





- Метод не требует проекций, в некоторых специальных случаях позволяет вычислять итерации в замкнутой форме
- ullet Глобальная скорость сходимости равна  $O(rac{1}{L})$  для гладких и выпуклых функций. Сильная выпуклость не улучшает скорость - это нижняя граница для LMO
- В сравнении с методом проекции градиента, скорость хуже, но итерация может быть дешевле и более разреженной
- ullet Недавно было показано. что для сильно выпуклых множеств, скорость может быть улучшена до  $O\left(rac{1}{L^2}
  ight)$ (A paper)
- Если мы позволяем steps away, сходимость становится линейной (В paper) в сильно выпуклом случае





- Метод не требует проекций, в некоторых специальных случаях позволяет вычислять итерации в замкнутой форме
- ullet Глобальная скорость сходимости равна  $O(rac{1}{L})$  для гладких и выпуклых функций. Сильная выпуклость не улучшает скорость - это нижняя граница для LMO
- В сравнении с методом проекции градиента, скорость хуже, но итерация может быть дешевле и более разреженной
- Недавно было показано, что для сильно выпуклых множеств, скорость может быть улучшена до  $O\left(\frac{1}{12}\right)$ (A paper)
- Если мы позволяем steps away, сходимость становится линейной (🔀 paper) в сильно выпуклом случае
- ullet Недавняя работа показала расширение на негладкий случай (ullet paper) с скоростью сходимости  $O\left(rac{1}{\langle T_{c}
  ight)}
  ight)$

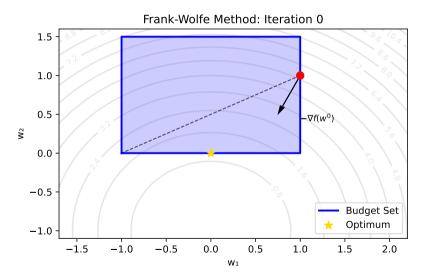




## Численные эксперименты

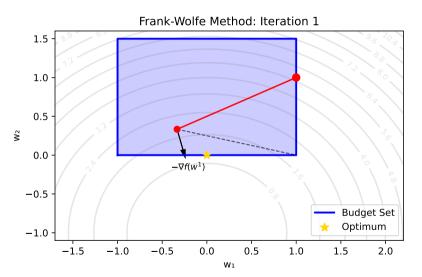






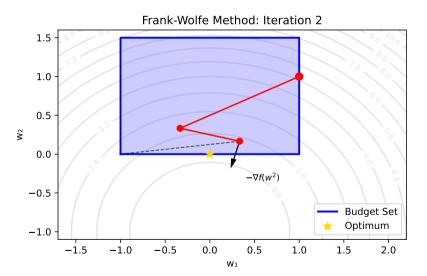






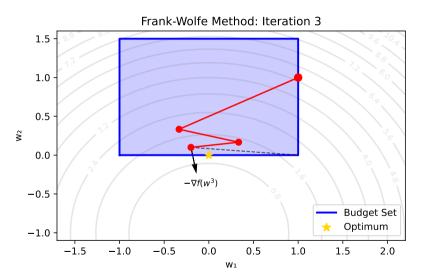


**⊕ດ** ∅

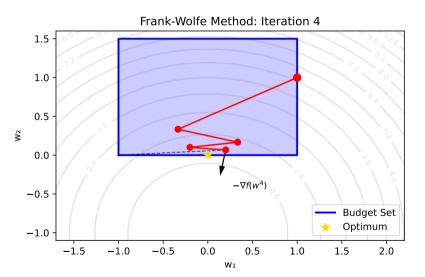




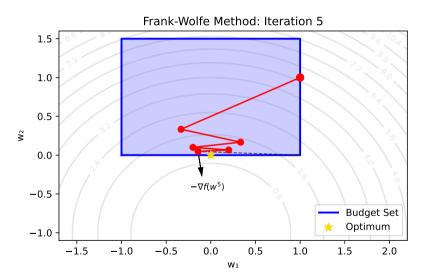
**⊕ ೧** ∅





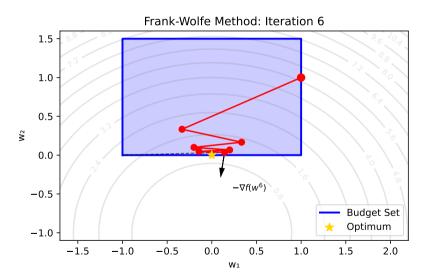




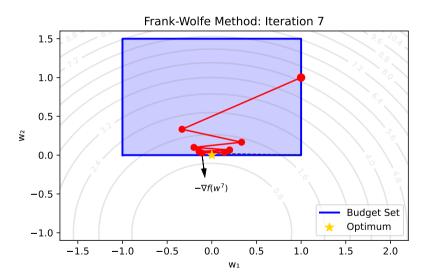






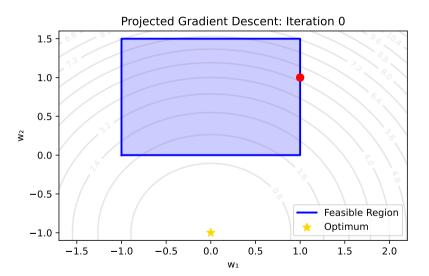






**⊕ი** ⊘

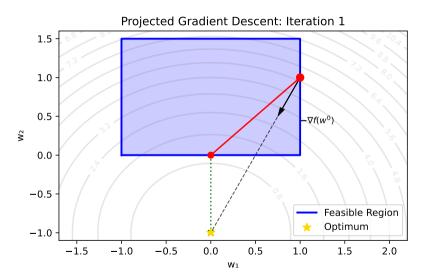
#### 2d пример. Метод проекции градиента





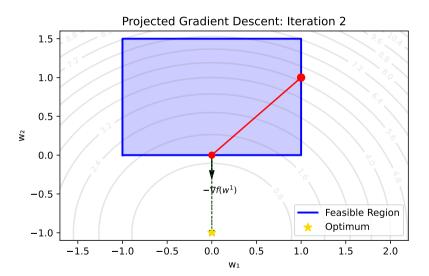


#### 2d пример. Метод проекции градиента





#### 2d пример. Метод проекции градиента





## Квадратичная функция. Ограничения на $\boldsymbol{x}$

$$\min_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ -1 \leq x \leq 1}} \frac{1}{2} x^\top A x - b^\top x,$$

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad \lambda(A) \in [\mu; L].$$

#### Проекция простая:

или

$$\pi_{S}(x) = \max(-1, \min(1, x)).$$

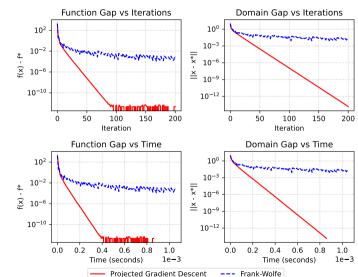
 $\pi_S(x) = \text{clip}(x, -1, 1).$ 

Линейный минимизатор (LMO) равен  $y = \operatorname*{argmin}_{z \in S} \langle g, z \rangle.$ 

 $z{\in}S$  Поскольку множество допустимых значений разделяется по координатам, решение вычисляется покоординатно как

$$y_i = \begin{cases} -1, & \text{if } g_i > 0, \\ 1, & \text{if } g_i \leq 0. \end{cases}$$

Constrained convex quadratic problem: n=80,  $\mu=0$ , L=10





#### Квадратичная функция. Ограничения на x

$$\min_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ -1 \le x \le 1}} \frac{1}{2} x^{\top} A x - b^{\top} x,$$

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad \lambda(A) \in [\mu; L].$$

Проекция простая:

$$\pi_S(x) = \mathsf{clip}(x, -\mathbf{1}, \mathbf{1}).$$

или

$$\pi_S(x) = \max\left(-\mathbf{1}, \min(\mathbf{1}, x)\right).$$

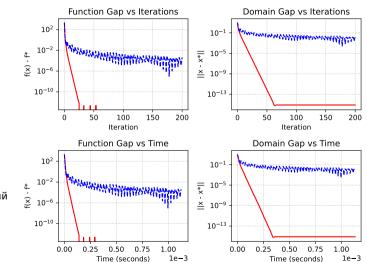
Линейный минимизатор (LMO) равен  $y = \operatorname{argmin} \langle q, z \rangle$ . Поскольку множество допустимых значений

разделяется по координатам, решение

вычисляется покоординатно как

$$y_i = \begin{cases} -1, & \text{if } g_i > 0, \\ 1, & \text{if } g_i < 0. \end{cases}$$

Constrained strongly Convex quadratic problem: n=80,  $\mu=1$ , L=10



Projected Gradient Descent



Frank-Wolfe

# Квадратичная функция. Ограничения на симплекс (Задача с диагональной матрицей)

$$\min_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \geq 0, \mathbf{1}^T x = 1}} \frac{1}{2} x^T A x,$$

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad \lambda(A) \in [0; 100].$$

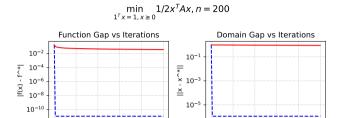
Метод	Обновление, мс	LMO/проекция, мо
PGD	0.0069	0.0167
FW	0.0070	0.0066

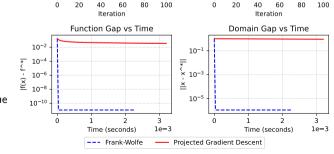
Проекция на единичный симплекс  $\pi_S(x)$  может быть выполнена за  $\mathcal{O}(n\log n)$  или ожидаемо за  $\mathcal{O}(n)$  времени. <sup>5</sup>

Линейный минимизатор (LMO) равен  $y = \mathop{\mathrm{argmin}}_{z \in S} \langle g, z \rangle$ . Решение соответствует вершине

симплекса:

 $y = e_i$  where  $j = \operatorname{argmin} q_i$ .

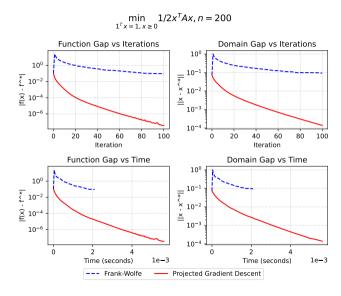




#### Квадратичная функция. Ограничения на симплекс

$$\begin{split} \min_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \geq 0, 1^T x = 1}} \frac{1}{2} x^T A x, \\ A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad \lambda\left(A\right) \in [0; 100]. \end{split}$$

Метод	Обновление, мс	LMO/проекция, мо
PGD	0.0069	0.0420
FW	0.0069	0.0066



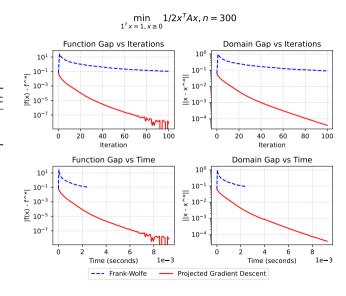




#### Квадратичная функция. Ограничения на симплекс

$$\begin{split} \min_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \geq 0, 1^T x = 1}} \frac{1}{2} x^T A x, \\ A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad \lambda\left(A\right) \in [0; 100]. \end{split}$$

Метод	Обновление, мс	LMO/проекция, мо
PGD	0.0068	0.0761
FW	0.0069	0.0070

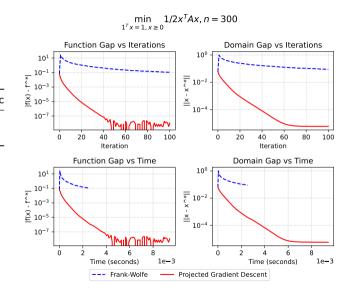




#### Квадратичная функция. Ограничения на симплекс

$$\begin{split} \min_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ x \geq 0, 1^T x = 1}} \frac{1}{2} x^T A x, \\ A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \quad \lambda\left(A\right) \in [1; 100]. \end{split}$$

Метод	Обновление, мс	LMO/проекция, мо
PGD	0.0068	0.0752
FW	0.0067	0.0068







# Метод проекции градиента vs метод Франк-Вульфа

Основное отличие между методами заключается в том, что метод проекции градиента требует проекцию, в то время как метод Франк-Вульфа требует только линейный минимизатор (LMO).

В недавней книге авторы представили следующую таблицу сравнения сложности линейных минимизаций и проекций на некоторые выпуклые множества с точностью до аддитивной ошибки  $\epsilon$  в евклидовой норме.

Множество	Линейный минимизатор	Проекция
$\overline{n}$ -мерный $\ell_p$ -шар, $p  eq 1, 2, \infty$	$\mathcal{O}(n)$	$\tilde{\mathcal{O}}\!\!\left(rac{n}{\epsilon^2} ight)$
Ядро нормы матрицы $n  imes m$	$\mathcal{O}\left(\nu \ln(m+n) \frac{\sqrt{\sigma_1}}{\sqrt{\epsilon}}\right)$	$\mathcal{O}\!(mn\min\{m,n\})$
Потоковый многогранник на графе с $m$	$\mathcal{O}\!\!\left(  u  \ln(m+n)  rac{\sqrt{\sigma_1}}{\sqrt{\epsilon}}  ight) \ \mathcal{O}\!\!\left( (n \log m) (n+m  \log m)  ight)$	$\tilde{\mathcal{O}}\!\!\left(\frac{n}{\epsilon^2}\right)$ or $\mathcal{O}(n^4\log n)$
вершинами и $n$ ребрами (ограничение на пропускную способность ребер)		
Многогранник Бirkhoff ( $n  imes n$ дважды	$\mathcal{O}(n^3)$	$ ilde{\mathcal{O}}\!\!\left(rac{n^2}{\epsilon^2} ight)$
стохастических матриц)		

Когда  $\epsilon$  отсутствует, нет аддитивной ошибки.  $\widetilde{\mathcal{O}}$  скрывает полилогарифмические факторы в размерностях и полиномиальные факторы в константах, связанных с расстоянием до оптимума. Для ядерной нормы шара, uобозначает количество ненулевых элементов, а  $\sigma_1$  обозначает наибольшее сингулярное значение проекции матрицы.