

Двойственность в линейном программировании





Двойственность

Прямая задача:

$$\begin{aligned} & \min_{x \in \mathbb{R}^n} c^\top x \\ \text{s.t. } & Ax = b \\ & x_i \geq 0, \ i = 1, \dots, n \end{aligned} \tag{1}$$



Двойственность

Прямая задача:

$$\min_{x\in\mathbb{R}^n}c^\top x$$
 s.t. $Ax=b$
$$x_i\geq 0,\ i=1,\dots,n$$
 ККТ для оптимальных x^*,ν^*,λ^* :
$$L(x,\nu,\lambda)=c^Tx+\nu^T(Ax-b)-\lambda^Tx$$

$$-A^T\nu^*+\lambda^*=c$$

$$Ax^*=b$$

$$x^*\succeq 0$$

 $\lambda^* \succ 0$ $\lambda_i^* x_i^* = 0$

Двойственность

Прямая задача:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} c^\top x$$
s.t. $Ax = b$

$$x_i > 0, \ i = 1, \dots, n$$

ККТ для оптимальных x^*, ν^*, λ^* :

$$L(x, \nu, \lambda) = c^T x + \nu^T (Ax - b) - \lambda^T x$$
$$-A^T \nu^* + \lambda^* = c$$
$$Ax^* = b$$

 $x^*\succeq 0$

$$\lambda^* \succeq 0$$

$$\lambda_i^* x_i^* = 0$$

Имеет следующую двойственную:

$$\max_{\nu \in \mathbb{R}^m} -b^{\top} \nu$$
(1) st $-A^T \nu \prec c$

Найдите двойственную задачу к задаче выше (она должна быть исходной задаче ЛП). Также запишите условия ККТ для двойственной задачи, чтобы убедиться, что они идентичны условиям ККТ для прямой задачи.



(2)

(i) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 имеет (конечное) решение, то и другая имеет, и значения целевых функций равны.



- (i) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 имеет (конечное) решение, то и другая имеет, и значения целевых функций равны.
- (ii) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 неограничена, то другая задача недопустима.



- (i) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 имеет (конечное) решение, то и другая имеет, и значения целевых функций равны.
- (ii) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 неограничена, то другая задача недопустима.



- Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 имеет (конечное) решение, то и другая имеет, и значения целевых функций равны.
- (ii) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 неограничена, то другая задача недопустима.
- **ДОК-ВО.** Для (i) предположим, что Equation 1 имеет конечное оптимальное решение x^* . Из ККТ следует, что существуют оптимальные векторы λ^* и ν^* такие, что (x^*, ν^*, λ^*) удовлетворяет ККТ. Мы отметили выше, что ККТ для Equation 1 и Equation 2 эквивалентны. Более того, как утверждалось, $c^T x^* = (-A^T \nu^* + \lambda^*)^T x^* = -(\nu^*)^T A x^* = -b^T \nu^*$. Симметричный аргумент справедлив, если мы начнем с предположения, что двойственная задача Equation 2 имеет решение.



- Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 имеет (конечное) решение, то и другая имеет, и значения целевых функций равны.
- (ii) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 неограничена, то другая задача недопустима.
- **ДОК-ВО.** Для (i) предположим, что Equation 1 имеет конечное оптимальное решение x^* . Из ККТ следует, что существуют оптимальные векторы λ^* и ν^* такие, что (x^*, ν^*, λ^*) удовлетворяет ККТ. Мы отметили выше, что ККТ для Equation 1 и Equation 2 эквивалентны. Более того, как утверждалось, $c^T x^* = (-A^T \nu^* + \lambda^*)^T x^* = -(\nu^*)^T A x^* = -b^T \nu^*$. Симметричный аргумент справедлив, если мы начнем с

предположения, что двойственная задача Equation 2 имеет решение.

Чтобы доказать (іі), предположим, что прямая задача неограничена, то есть существует последовательность точек x_k , k=1,2,3,... такая, что

$$c^T x_k \downarrow -\infty$$
, $Ax_k = b$, $x_k \ge 0$.



- Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 имеет (конечное) решение, то и другая имеет, и значения целевых функций равны.
- (ii) Если любая из задач Equation 1 или Equation 2 неограничена, то другая задача недопустима.

ДОК-ВО. Для (i) предположим, что Equation 1 имеет конечное оптимальное решение x^* . Из ККТ следует, что существуют оптимальные векторы λ^* и ν^* такие, что (x^*, ν^*, λ^*) удовлетворяет ККТ. Мы отметили выше, что ККТ для Equation 1 и Equation 2 эквивалентны. Более того, как утверждалось, $c^T x^* = (-A^T \nu^* + \lambda^*)^T x^* = -(\nu^*)^T A x^* = -b^T \nu^*$. Симметричный аргумент справедлив, если мы начнем с предположения, что двойственная задача Equation 2 имеет решение.

Чтобы доказать (ii), предположим, что прямая задача неограничена, то есть существует последовательность точек x_k , k=1,2,3,... такая, что

$$c^T x_k \downarrow -\infty$$
, $Ax_k = b$, $x_k \ge 0$.

Предположим также, что двойственная задача Equation 2 допустима, то есть существует вектор $ar{
u}$ такой, что $-A^Tar{
u} < c$. Из последнего неравенства вместе с $x_k > 0$ имеем, что $-ar{
u}^T A x_k < c^T x_k$, и поэтому

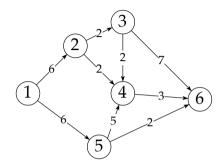
$$-\bar{\nu}^T b = -\bar{\nu}^T A x_L < c^T x_L \downarrow -\infty$$

что приводит к противоречию. Следовательно, двойственная задача должна быть недопустимой.

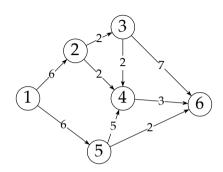
Аналогичный аргумент можно использовать, чтобы показать, что неограниченность двойственной задачи влечет недопустимость прямой.

Максимальный поток - минимальный разрез





Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

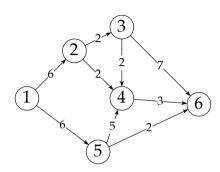


Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

Вопрос:

• Сеть узлов и рёбер представляет каналы связи, каждый с указанной пропускной способностью.



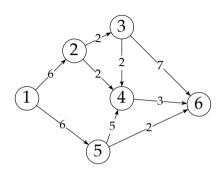


Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

Вопрос:

- Сеть узлов и рёбер представляет каналы связи, каждый с указанной пропускной способностью.
- Пример: Может ли узел 1 (источник) передавать узлу 6 (сток) со скоростью 6 Мбит/с? 12 Мбит/с? Какова максимальная скорость?



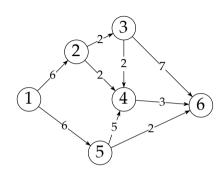


Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

Вопрос:

- Сеть узлов и рёбер представляет каналы связи, каждый с указанной пропускной способностью.
- Пример: Может ли узел 1 (источник) передавать узлу 6 (сток) со скоростью 6 Мбит/с? 12 Мбит/с? Какова максимальная скорость?





Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

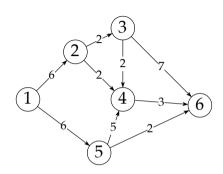
Вопрос:

- Сеть узлов и рёбер представляет каналы связи, каждый с указанной пропускной способностью.
- Пример: Может ли узел 1 (источник) передавать узлу 6 (сток) со скоростью 6 Мбит/с? 12 Мбит/с? Какова максимальная скорость?

Матрица пропускной способности:

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$





Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

Вопрос:

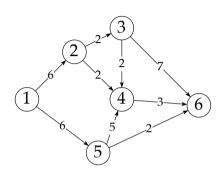
- Сеть узлов и рёбер представляет каналы связи, каждый с указанной пропускной способностью.
- Пример: Может ли узел 1 (источник) передавать узлу 6 (сток) со скоростью 6 Мбит/с? 12 Мбит/с? Какова максимальная скорость?

Матрица пропускной способности:

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

 Матрица потока: X[i,j] представляет поток от узла i к узлу j.





Узлы — это маршрутизаторы, рёбра — это каналы связи; с каждым узлом связана пропускная способность — узел 1 может передавать узлу 2 до 6 Мбит/с, узел 2 может передавать узлу 4 до 2 Мбит/с и т.д.

Вопрос:

- Сеть узлов и рёбер представляет каналы связи, каждый с указанной пропускной способностью.
- Пример: Может ли узел 1 (источник) передавать узлу 6 (сток) со скоростью 6 Мбит/с? 12 Мбит/с? Какова максимальная скорость?

Матрица пропускной способности:

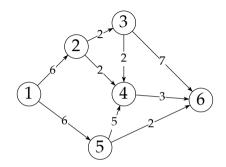
$$C = \begin{bmatrix} 0 & 6 & 0 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Матрица потока: X[i,j] представляет поток от узла i к узлу j. **Ограничения:**

$$0 \leq X \qquad X \leq C$$

Сохранение потока: $\sum_{i=2}^{N} X(i,j) = \sum_{k=1}^{N-1} X(k,i), \; i=2,\dots,N-1$

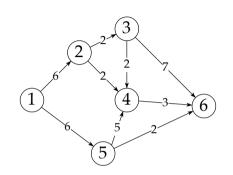
₩



При данной настройке, когда всё, что производится источником, пойдёт к стоку, поток сети — это просто сумма всего, что выходит из источника:

$$\sum_{i=2}^{N} X(1,i) \tag{Поток}$$





При данной настройке, когда всё, что производится источником, пойдёт к стоку. поток сети — это просто сумма всего, что выходит из источника:

$$\sum_{i=1}^{N} X(1,i)$$
 (Поток

 $\max \langle X, S \rangle$ s.t. $-X \leq 0$ (Задача максимального потока) $X \prec C$ $\langle X, L_n \rangle = 0, \ n = 2, \dots, N-1.$

 L_n составляется как вычитание двух матриц. Обе матрицы почти полностью состоят из нулей. Только в первой матрице n-ый столбец состоит из единиц (кроме последней строки). А во второй матрице только n-ая строка состоит из единиц (кроме первого столбца).

$$S = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}, \quad L_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \cdots & -1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}.$$

Вывод двойственной задачи к максимальному потоку

Вывод двойственной задачи к максимальному потоку

$$\min_{\Lambda,\, C} \langle \Lambda, C \rangle$$

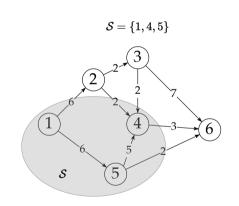
$$\Lambda, \nu$$
 s.t. $\Lambda + Q \succeq S$
$$\Lambda \succeq 0$$
 (Двойственная задача максимального потока)

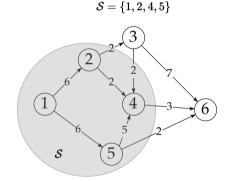
где

$$Q = \begin{bmatrix} 0 & \nu_2 & \nu_3 & \cdots & \nu_{N-1} & 0 \\ 0 & 0 & \nu_3 - \nu_2 & \cdots & \nu_{N-1} - \nu_2 & -\nu_2 \\ 0 & \nu_2 - \nu_3 & 0 & \cdots & \nu_{N-1} - \nu_3 & -\nu_3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \nu_2 - \nu_{N-1} & \nu_3 - \nu_{N-1} & \cdots & 0 & -\nu_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Задача минимального разреза

Разрез сети разделяет вершины на два множества: одно содержит источник (мы называем это множество \mathcal{S}), а другое содержит сток. Пропускная способность разреза — это общее значение рёбер, выходящих из \mathcal{S} — мы разделяем множества, "отрезая поток" вдоль этих рёбер.





Рёбра в разрезе: $1 \rightarrow 2, 4 \rightarrow 6$, и $5 \rightarrow 6$, пропускная способность этого разреза равна 6+3+2=11.

Рёбра в разрезе: $2 \to 3, 4 \to 6$, и $5 \to 6$, пропускная способность этого разреза равна 2+3+2=7.

Каково минимальное значение наименьшего разреза? Мы докажем, что оно равно оптимальному значению решения d^* двойственной программы (Двойственная задача максимального потока).



Каково минимальное значение наименьшего разреза? Мы докажем, что оно равно оптимальному значению решения d^* двойственной программы (Двойственная задача максимального потока).

Сначала предположим, что \mathcal{S} — допустимый разрез. Из \mathcal{S} мы можем легко найти двойственную допустимую точку, которая соответствует его пропускной способности: для $n=1,\dots,N$ возьмём

$$\nu_n = \begin{cases} 1, & n \in \mathcal{S}, \\ 0, & n \notin \mathcal{S}, \end{cases} \qquad \text{if} \qquad \lambda_{i,j} = \begin{cases} \max(\nu_i - \nu_j, 0), & i \neq 1, \ j \neq N, \\ 1 - \nu_j, & i = 1, \\ \nu_i, & j = N. \end{cases}$$



Каково минимальное значение наименьшего разреза? Мы докажем, что оно равно оптимальному значению решения d^* двойственной программы (Двойственная задача максимального потока).

Сначала предположим, что ${\mathcal S}$ — допустимый разрез. Из ${\mathcal S}$ мы можем легко найти двойственную допустимую точку, которая соответствует его пропускной способности: для $n=1,\dots,N$ возьмём

$$\nu_n = \begin{cases} 1, & n \in \mathcal{S}, \\ 0, & n \notin \mathcal{S}, \end{cases} \qquad \text{if} \qquad \lambda_{i,j} = \begin{cases} \max(\nu_i - \nu_j, 0), & i \neq 1, \ j \neq N, \\ 1 - \nu_j, & i = 1, \\ \nu_i, & j = N. \end{cases}$$

Заметим, что эти выборы подчиняются ограничениям в двойственной задаче, и что $\lambda_{i,j}$ будет равен 1, если i
ightarrow j разрезан, и 0 в противном случае. поэтому

$$\operatorname{capacity}(S) = \sum_{i,j} \lambda_{i,j} C_{i,j}.$$



Каково минимальное значение наименьшего разреза? Мы докажем, что оно равно оптимальному значению решения d^* двойственной программы (Двойственная задача максимального потока).

Сначала предположим, что ${\mathcal S}$ — допустимый разрез. Из ${\mathcal S}$ мы можем легко найти двойственную допустимую точку, которая соответствует его пропускной способности: для $n=1,\dots,N$ возьмём

$$\nu_n = \begin{cases} 1, & n \in \mathcal{S}, \\ 0, & n \notin \mathcal{S}, \end{cases} \qquad \text{if} \qquad \lambda_{i,j} = \begin{cases} \max(\nu_i - \nu_j, 0), & i \neq 1, \ j \neq N, \\ 1 - \nu_j, & i = 1, \\ \nu_i, & j = N. \end{cases}$$

Заметим, что эти выборы подчиняются ограничениям в двойственной задаче, и что $\lambda_{i,j}$ будет равен 1, если i
ightarrow j разрезан, и 0 в противном случае, поэтому

$$\operatorname{capacity}(S) = \sum_{i,j} \lambda_{i,j} C_{i,j}.$$

Каждый разрез допустим, поэтому

 $d^{\star} < \text{MINCUT}.$



Теперь мы покажем, что для каждого решения ν^*, λ^* двойственной задачи существует разрез с пропускной способностью не более d^* . Мы генерируем разрез *случайно*, а затем показываем, что ожидаемое значение пропускной способности разреза меньше d^* — это означает, что должен существовать хотя бы один с пропускной способностью d^* или меньше.



Теперь мы покажем, что для каждого решения u^*, λ^* двойственной задачи существует разрез с пропускной способностью не более d^* . Мы генерируем разрез *случайно*, а затем показываем, что ожидаемое значение пропускной способности разреза меньше d^* — это означает, что должен существовать хотя бы один с пропускной способностью d^* или меньше.

Пусть Z — равномерная случайная величина на [0,1]. Вместе с $\lambda^*, \nu_2^*, \dots, \nu_{N-1}^*$, полученными решением (Двойственная задача максимального потока), возьмём $\nu_1=1$ и $\nu_N=0$. Создадим разрез ${\mathcal S}$ по правилу:

если
$$\nu_n^* > Z,$$
 то возьмём $n \in \mathcal{S}.$

. . . Вероятность того, что конкретное ребро i o j находится в этом разрезе, равна

$$\begin{split} P(i \in \mathcal{S}, j \notin \mathcal{S}) &= P\left(\nu_j^\star \leq Z \leq \nu_i^\star\right) \\ &\leq \begin{cases} \max(\nu_i^\star - \nu_j^\star, 0), & 2 \leq i, j \leq N-1, \\ 1 - \nu_j^\star, & i = 1; \ j = 2, \dots, N-1, \\ \nu_i^\star, & i = 2, \dots, N-1; \ j = N, \\ 1, & i = 1; \ j = N. \end{cases} \\ &\leq \lambda_{i,j}^\star, \end{split}$$



Последнее неравенство следует просто из ограничений в двойственной программе (Двойственная задача максимального потока). Этот разрез случайный, поэтому его пропускная способность — случайная величина, и её ожидание равно

$$\begin{split} \mathbb{E}[\mathsf{capacity}(\mathcal{S})] &= \sum_{i,j} C_{i,j} P(i \in \mathcal{S}, j \notin \mathcal{S}) \\ &\leq \sum_{i,j} C_{i,j} \lambda_{i,j}^{\star} = d^{\star}. \end{split}$$



Последнее неравенство следует просто из ограничений в двойственной программе (Двойственная задача максимального потока). Этот разрез случайный, поэтому его пропускная способность — случайная величина, и её ожидание равно

$$\begin{split} \mathbb{E}[\mathsf{capacity}(\mathcal{S})] &= \sum_{i,j} C_{i,j} P(i \in \mathcal{S}, j \notin \mathcal{S}) \\ &\leq \sum_{i,j} C_{i,j} \lambda_{i,j}^{\star} = d^{\star}. \end{split}$$

Таким образом, должен существовать разрез, пропускная способность которого не более d^* . Это устанавливает, что

 $MINCUT < d^{\star}$.



Последнее неравенство следует просто из ограничений в двойственной программе (Двойственная задача максимального потока). Этот разрез случайный, поэтому его пропускная способность — случайная величина, и её ожидание равно

$$\begin{split} \mathbb{E}[\mathsf{capacity}(\mathcal{S})] &= \sum_{i,j} C_{i,j} P(i \in \mathcal{S}, j \notin \mathcal{S}) \\ &\leq \sum_{i,j} C_{i,j} \lambda_{i,j}^{\star} = d^{\star}. \end{split}$$

Таким образом, должен существовать разрез, пропускная способность которого не более d^{\star} . Это устанавливает, что

 $MINCUT < d^{\star}$.

Объединяя эти два факта, конечно, получаем, что

$$d^{\star} = \mathsf{MINCUT} = \mathsf{MAXFLOW} = p^{\star},$$

где p^{\star} — решение прямой задачи, и равенство следует из сильной двойственности для линейного программирования.



Минимальный разрез является двойственным к максимальному потоку Последнее неравенство следует просто из ограничений в двойственной программе (Двойственная задача

максимального потока). Этот разрез случайный, поэтому его пропускная способность — случайная величина, и её ожидание равно

$$\begin{split} \mathbb{E}[\mathsf{capacity}(\mathcal{S})] &= \sum_{i,j} C_{i,j} P(i \in \mathcal{S}, j \notin \mathcal{S}) \\ &\leq \sum_{i,j} C_{i,j} \lambda_{i,j}^{\star} = d^{\star}. \end{split}$$

Таким образом, должен существовать разрез, пропускная способность которого не более d^{\star} . Это устанавливает, что

MINCUT
$$\leq d^{\star}.$$

Объединяя эти два факта, конечно, получаем, что

 $d^\star=\mathsf{MINCUT}=\mathsf{MAXFLOW}=p^\star,$

где p^\star — решение прямой задачи, и равенство следует из сильной двойственности для линейного программирования.

Максимальное значение s-t потока равно минимальной пропускной способности среди всех s-t разрезов.

Теорема максимального потока — минимального разреза.

Анализ чувствительности





Анализ чувствительности

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t.} \ f_i(x) &\le 0, \ i=1,\dots,m \\ h_i(x) &= 0, \ i=1,\dots,p \end{split} \tag{P}$$



К возмущённой версии: Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации

$$f_0(x) o \min_{x \in \mathbb{R}^n} \qquad \qquad f_0(x) o \min_{x \in \mathbb{R}^n}$$
t. $f_i(x) < 0, \ i = 1, \dots, m$ (P) s.t. $f_i(x) < u_i, \ i = 1, \dots, m$

s.t.
$$f_i(x) \le 0, i = 1, ..., m$$

 $h_i(x) = 0, i = 1, ..., p$

$$\text{s.t. } f_i(x) \leq u_i, \ i=1,\dots,m$$

$$h_i(x)=v_i,\;i=1,\dots,p$$



(Per)

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации К возмущённой версии:

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} & f_0(x) \to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le 0, \ i = 1, \dots, m \\ h_i(x) &= 0, \ i = 1, \dots, p \end{split} \tag{P} \\ & \text{s.t. } f_i(x) \le u_i, \ i = 1, \dots, m \\ h_i(x) &= v_i, \ i = 1, \dots, p \end{split}$$

Заметим, что у нас по-прежнему есть только переменная $x \in \mathbb{R}^n$, в то время как $u \in \mathbb{R}^m, v \in \mathbb{R}^p$ мы рассматриваем как параметры. Очевидно, что $\mathsf{Per}(u,v) \to \mathsf{P}$, если u=0,v=0. Мы будем обозначать оптимальное значение Per как $p^*(u,v)$, в то время как оптимальное значение исходной задачи P — просто p^* . Можно сразу сказать, что $p^*(u, v) = p^*$.

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации К возмущённой версии:

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} & f_0(x) \to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le 0, \ i=1,\dots,m \\ & h_i(x) = 0, \ i=1,\dots,p \end{split} \tag{P} \qquad \text{s.t. } f_i(x) \le u_i, \ i=1,\dots,m \\ & h_i(x) = v_i, \ i=1,\dots,p \end{split}$$

Заметим, что у нас по-прежнему есть только переменная $x \in \mathbb{R}^n$, в то время как $u \in \mathbb{R}^m, v \in \mathbb{R}^p$ мы рассматриваем как параметры. Очевидно, что $\mathsf{Per}(u,v) \to \mathsf{P}$, если u=0,v=0. Мы будем обозначать оптимальное значение Per как $p^*(u,v)$, в то время как оптимальное значение исходной задачи P — просто p^* . Можно сразу сказать, что $p^*(u, v) = p^*$.

Говоря о значении некоторого i-го ограничения, можно сказать, что

• $u_i = 0$ оставляет исходную задачу

(Per)

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации К возмущённой версии:

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t.} \ f_i(x) &\le 0, \ i=1,\ldots,m \\ h_i(x) &= 0, \ i=1,\ldots,p \end{split} \tag{P} \\ \end{split} \text{s.t.} \ f_i(x) &\le u_i, \ i=1,\ldots,m \\ h_i(x) &= v_i, \ i=1,\ldots,p \end{split}$$

Заметим, что у нас по-прежнему есть только переменная $x \in \mathbb{R}^n$, в то время как $u \in \mathbb{R}^m, v \in \mathbb{R}^p$ мы рассматриваем как параметры. Очевидно, что $\mathsf{Per}(u,v) \to \mathsf{P}$, если u=0,v=0. Мы будем обозначать оптимальное значение Per как $p^*(u,v)$, в то время как оптимальное значение исходной задачи P — просто p^* . Можно сразу сказать, что $p^*(u, v) = p^*$.

Говоря о значении некоторого i-го ограничения, можно сказать, что

- $u_i = 0$ оставляет исходную задачу
- $u_i > 0$ означает, что мы ослабили неравенство

(Per)

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации К возмущённой версии:

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} & f_0(x) \to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le 0, \ i = 1, \dots, m \\ h_i(x) &= 0, \ i = 1, \dots, p \end{split} \tag{P} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le u_i, \ i = 1, \dots, m \\ h_i(x) &= v_i, \ i = 1, \dots, p \end{split}$$

Заметим, что у нас по-прежнему есть только переменная $x\in\mathbb{R}^n$, в то время как $u\in\mathbb{R}^m,v\in\mathbb{R}^p$ мы рассматриваем как параметры. Очевидно, что $\mathsf{Per}(u,v) \to \mathsf{P}$, если u=0,v=0. Мы будем обозначать оптимальное значение Per как $p^*(u,v)$, в то время как оптимальное значение исходной задачи P — просто p^* . Можно сразу сказать, что $p^*(u, v) = p^*$.

Говоря о значении некоторого i-го ограничения, можно сказать, что

- $u_i = 0$ оставляет исходную задачу
- $u_i > 0$ означает, что мы ослабили неравенство
- $u_i < 0$ означает, что мы ужесточили ограничение

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации К возмущённой версии:

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} & f_0(x) \to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le 0, \ i = 1, \dots, m \\ h_i(x) &= 0, \ i = 1, \dots, p \end{split} \tag{P} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le u_i, \ i = 1, \dots, m \\ h_i(x) &= v_i, \ i = 1, \dots, p \end{split}$$

Заметим, что у нас по-прежнему есть только переменная $x\in\mathbb{R}^n$, в то время как $u\in\mathbb{R}^m,v\in\mathbb{R}^p$ мы рассматриваем как параметры. Очевидно, что $\mathsf{Per}(u,v) \to \mathsf{P}$, если u=0,v=0. Мы будем обозначать оптимальное значение Per как $p^*(u,v)$, в то время как оптимальное значение исходной задачи P — просто p^* . Можно сразу сказать, что $p^*(u, v) = p^*$.

Говоря о значении некоторого i-го ограничения, можно сказать, что

- $u_i = 0$ оставляет исходную задачу
- $u_i > 0$ означает, что мы ослабили неравенство
- $u_i < 0$ означает, что мы ужесточили ограничение

Давайте перейдём от исходной задачи оптимизации К возмущённой версии:

$$\begin{split} f_0(x) &\to \min_{x \in \mathbb{R}^n} & f_0(x) \to \min_{x \in \mathbb{R}^n} \\ \text{s.t. } f_i(x) &\le 0, \ i=1,\dots,m \end{split} \tag{P}$$

Заметим, что у нас по-прежнему есть только переменная $x\in\mathbb{R}^n$, в то время как $u\in\mathbb{R}^m,v\in\mathbb{R}^p$ мы рассматриваем как параметры. Очевидно, что $Per(u,v) \to P$, если u=0,v=0. Мы будем обозначать оптимальное значение Per как $p^*(u,v)$, в то время как оптимальное значение исходной задачи P — просто p^* .

Говоря о значении некоторого i-го ограничения, можно сказать, что

• $u_i = 0$ оставляет исходную задачу

Можно сразу сказать, что $p^*(u, v) = p^*$.

- $u_i > 0$ означает, что мы ослабили неравенство
- $u_i < 0$ означает, что мы ужесточили ограничение

 $h_i(x) = 0, i = 1, \dots, p$

Можно даже показать, что когда P является задачей выпуклой оптимизации, $p^*(u,v)$ является выпуклой функцией.

(Per)

 $h_i(x) = v_i, i = 1, ..., p$

$$p^*(0,0) = p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \le$$



$$\begin{split} p^*(0,0) &= p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \leq \\ &\leq L(x,\lambda^*,\nu^*) = \end{split}$$



$$\begin{split} p^*(0,0) &= p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \leq \\ &\leq L(x,\lambda^*,\nu^*) = \\ &= f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i^* h_i(x) \leq \end{split}$$



$$\begin{split} p^*(0,0) &= p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \leq \\ &\leq L(x,\lambda^*,\nu^*) = \\ &= f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i^* h_i(x) \leq \\ &\leq f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* u_i + \sum_{i=1}^p \nu_i^* v_i \end{split}$$



$$\begin{split} p^*(0,0) &= p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \leq \\ &\leq L(x,\lambda^*,\nu^*) = \\ &= f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i^* h_i(x) \leq \\ &\leq f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* u_i + \sum_{i=1}^p \nu_i^* v_i \end{split}$$



Предположим, что сильная двойственность выполняется для исходной задачи, и предположим, что x — любая допустимая точка для возмущённой задачи:

$$\begin{split} p^*(0,0) &= p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \leq \\ &\leq L(x,\lambda^*,\nu^*) = \\ &= f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i^* h_i(x) \leq \\ &\leq f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* u_i + \sum_{i=1}^p \nu_i^* v_i \end{split}$$

Что означает

$$f_0(x) \geq p^*(0,0) - {\lambda^*}^T u - {\nu^*}^T v$$

Предположим, что сильная двойственность выполняется для исходной задачи, и предположим, что x — любая допустимая точка для возмущённой задачи:

$$\begin{split} p^*(0,0) &= p^* = d^* = g(\lambda^*,\nu^*) \leq \\ &\leq L(x,\lambda^*,\nu^*) = \\ &= f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i^* h_i(x) \leq \\ &\leq f_0(x) + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* u_i + \sum_{i=1}^p \nu_i^* v_i \end{split}$$

Что означает

$$f_0(x) \ge p^*(0,0) - {\lambda^*}^T u - {\nu^*}^T v$$

 $\sf N$ взяв оптимальную x для возмущённой задачи, имеем:

$$p^*(u,v) > p^*(0,0) - {\lambda^*}^T u - {\nu^*}^T v$$

 $f \to \min_{x,y,z}$ Анализ чувствительности

(3)

значительно увеличится.

В сценариях, где выполняется сильная двойственность, мы можем сделать несколько выводов о чувствительности оптимальных решений по отношению к множителям Лагранжа.

• Влияние ужесточения ограничения (большое λ_i^*): Когда множитель Лагранжа i-го ограничения, λ_i^\star , имеет существенное значение, и если это ограничение ужесточается (выбирается $u_i < 0$), гарантируется, что оптимальное значение, обозначенное $p^*(u, v)$.



- Влияние ужесточения ограничения (большое λ_i^*): Когда множитель Лагранжа i-го ограничения, λ_i^\star , имеет существенное значение, и если это ограничение ужесточается (выбирается $u_i < 0$), гарантируется, что оптимальное значение, обозначенное $p^*(u, v)$. значительно увеличится.
- ullet Эффект корректировки ограничений с большими положительными или отрицательными u_i^* : Если ν_i^\star велик и положителен, и выбирается $v_i < 0$, или если ν_i^\star велик и отрицателен, и выбирается $v_i > 0$, то в любом сценарии ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ значительно увеличится.



- Влияние ужесточения ограничения (большое λ_i^{\star}): Когда множитель Лагранжа i-го ограничения, λ_i^\star , имеет существенное значение, и если это ограничение ужесточается (выбирается $u_i < 0$), гарантируется, что оптимальное значение, обозначенное $p^*(u, v)$. значительно увеличится.
- ullet Эффект корректировки ограничений с большими положительными или отрицательными u_i^* : Если ν_i^\star велик и положителен, и выбирается $v_i < 0$, или если ν_i^\star велик и отрицателен, и выбирается $v_i > 0$, то в любом сценарии ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ значительно увеличится.
- Последствия ослабления ограничения (малое λ_i^{\star}): Если множитель Лагранжа λ_i^{\star} для i-го ограничения относительно мал, и ограничение ослабляется (выбирается $u_i > 0$), ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ не значительно уменьшится.



- Влияние ужесточения ограничения (большое λ_i^*): Когда множитель Лагранжа i-го ограничения, λ_i^\star , имеет существенное значение, и если это ограничение ужесточается (выбирается $u_i < 0$), гарантируется, что оптимальное значение, обозначенное $p^*(u, v)$. значительно увеличится.
- ullet Эффект корректировки ограничений с большими положительными или отрицательными u_i^* : Если ν_i^\star велик и положителен, и выбирается $v_i < 0$, или если ν_i^\star велик и отрицателен, и выбирается $v_i > 0$, то в любом сценарии ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ значительно увеличится.
- Последствия ослабления ограничения (малое λ_i^{\star}): Если множитель Лагранжа λ_i^\star для i-го ограничения относительно мал, и ограничение ослабляется (выбирается $u_i > 0$), ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ не значительно уменьшится.
- Результаты крошечных корректировок в ограничениях с малыми ν_i^\star : Когда ν_i^\star мал и положителен, и выбирается $v_i>0$, или когда ν_i^\star мал и отрицателен, и выбирается $v_i<0$, в обоих случаях оптимальное значение $p^{\star}(u,v)$ незначительно уменьшится.

- Влияние ужесточения ограничения (большое λ_i^*): Когда множитель Лагранжа i-го ограничения, λ_i^\star , имеет существенное значение, и если это ограничение ужесточается (выбирается $u_i < 0$), гарантируется, что оптимальное значение, обозначенное $p^*(u, v)$. значительно увеличится.
- ullet Эффект корректировки ограничений с большими положительными или отрицательными u_i^* : Если ν_i^\star велик и положителен, и выбирается $v_i < 0$, или если ν_i^\star велик и отрицателен, и выбирается $v_i > 0$, то в любом сценарии ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ значительно увеличится.
- Последствия ослабления ограничения (малое λ_i^{\star}): Если множитель Лагранжа λ_i^\star для i-го ограничения относительно мал, и ограничение ослабляется (выбирается $u_i > 0$), ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ не значительно уменьшится.
- Результаты крошечных корректировок в ограничениях с малыми ν_i^\star : Когда ν_i^\star мал и положителен, и выбирается $v_i>0$, или когда ν_i^\star мал и отрицателен, и выбирается $v_i<0$, в обоих случаях оптимальное значение $p^{\star}(u,v)$ незначительно уменьшится.

В сценариях, где выполняется сильная двойственность, мы можем сделать несколько выводов о чувствительности оптимальных решений по отношению к множителям Лагранжа.

- Влияние ужесточения ограничения (большое λ_i^*): Когда множитель Лагранжа i-го ограничения, λ_i^\star , имеет существенное значение, и если это ограничение ужесточается (выбирается $u_i < 0$), гарантируется, что оптимальное значение, обозначенное $p^*(u, v)$. значительно увеличится.
- ullet Эффект корректировки ограничений с большими положительными или отрицательными u_i^* : Если ν_i^\star велик и положителен, и выбирается $v_i < 0$, или если ν_i^\star велик и отрицателен, и выбирается $v_i > 0$, то в любом сценарии ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ значительно увеличится.
- Последствия ослабления ограничения (малое λ_i^{\star}): Если множитель Лагранжа λ_i^\star для i-го ограничения относительно мал, и ограничение ослабляется (выбирается $u_i > 0$), ожидается, что оптимальное значение $p^*(u,v)$ не значительно уменьшится.
- Результаты крошечных корректировок в ограничениях с малыми ν_i^\star : Когда ν_i^\star мал и положителен, и выбирается $v_i>0$, или когда ν_i^\star мал и отрицателен, и выбирается $v_i<0$, в обоих случаях оптимальное значение $p^{\star}(u,v)$ незначительно уменьшится.

Эти интерпретации предоставляют основу для понимания того, как изменения в ограничениях, отражённые через соответствующие множители Лагранжа, влияют на оптимальное решение в задачах, где выполняется сильная двойственность.



Локальная чувствительность Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u = 0, v = 0.



Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u=0,v=0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u = 0, v = 0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :



Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u = 0, v = 0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :

$$\lim_{t \to 0} \frac{p^*(te_i,0) - p^*(0,0)}{t} = \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$



Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u = 0, v = 0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :

$$\lim_{t\rightarrow 0}\frac{p^*(te_i,0)-p^*(0,0)}{t}=\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t > 0. имеем



Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u = 0, v = 0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :

$$\lim_{t\rightarrow 0}\frac{p^*(te_i,0)-p^*(0,0)}{t}=\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t > 0. имеем

$$\frac{p^*(te_i,0) - p^*}{t} \ge -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \ge -\lambda_i^*$$

Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u=0,v=0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :

$$\lim_{t \to 0} \frac{p^*(te_i,0) - p^*(0,0)}{t} = \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t > 0, имеем

$$\frac{p^*(te_i,0) - p^*}{t} \ge -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \ge -\lambda_i^*$$

Для отрицательного t<0 имеем:

Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u = 0, v = 0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :

$$\lim_{t\to 0}\frac{p^*(te_i,0)-p^*(0,0)}{t}=\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t > 0. имеем

$$\frac{p^*(te_i, 0) - p^*}{t} \ge -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0, 0)}{\partial u_i} \ge -\lambda_i^*$$

Для отрицательного t < 0 имеем:

$$\frac{p^*(te_i,0) - p^*}{t} \le -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \le -\lambda_i^*$$

Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в Та же идея может быть использована для точке u = 0, v = 0. установления факта о v_i .

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i} \tag{4}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i :

$$\lim_{t \to 0} \frac{p^*(te_i, 0) - p^*(0, 0)}{t} = \frac{\partial p^*(0, 0)}{\partial u_i}$$

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t > 0. имеем

$$\frac{p^*(te_i,0) - p^*}{t} \ge -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \ge -\lambda_i^*$$

Для отрицательного t < 0 имеем:

$$\frac{p^*(te_i, 0) - p^*}{t} \le -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0, 0)}{\partial u} \le -\lambda_i^*$$

Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в точке u=0,v=0.

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v_i}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления некоторого i-го базисного вектора e_i : $p^*(te_i,0)-p^*(0,0) \qquad \partial p^*(0,0)$

$$\lim_{t\to 0}\frac{p^*(te_i,0)-p^*(0,0)}{t}=\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$
 PROBLET Figure 3. We have a problem $t\to 0$ of $t>0$

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t>0, имеем

$$\frac{p^*(te_i,0)-p^*}{t} \geq -\lambda_i^* \rightarrow \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \geq -\lambda_i^*$$

Для отрицательного t < 0 имеем:

$$\frac{p^*(te_i,0) - p^*}{t} \le -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \le -\lambda_i^*$$

Та же идея может быть использована для установления факта о v_i . Результат локальной чувствительности Equation 4

(4) ^П

предоставляет способ понять влияние ограничений на оптимальное решение x^* задачи оптимизации. Если ограничение $f_i(x^*)$ отрицательно в x^* , оно не влияет на оптимальное решение, что означает, что небольшие изменения в этом ограничении не изменят оптимальное значение. В этом случае соответствующий оптимальный множитель Лагранжа будет равен нулю, согласно принципу дополнительной нежёсткости.

Предположим теперь, что $p^*(u,v)$ дифференцируема в

$$\lambda_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u} \quad \nu_i^* = -\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial v}$$

Чтобы показать этот результат, мы рассматриваем

$$\lim_{t\to 0}\frac{p^*(te_i,0)-p^*(0,0)}{t}=\frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i}$$

некоторого i-го базисного вектора e_i :

Из неравенства Equation 3 и взяв предел $t \to 0$ с t > 0, имеем

$$\frac{p^*(te_i,0)-p^*}{t} \geq -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \geq -\lambda_i^*$$

Для отрицательного
$$t<0$$
 имеем:

$$\frac{p^*(te_i,0)-p^*}{t} \leq -\lambda_i^* \to \frac{\partial p^*(0,0)}{\partial u_i} \leq -\lambda_i^*$$

точке u = 0, v = 0.

направленную производную $p^*(u,v)$ вдоль направления

установления факта о v_i . Результат локальной чувствительности Equation 4 предоставляет способ понять влияние ограничений на

оптимальное решение x^* задачи оптимизации. Если ограничение $f_i(x^*)$ отрицательно в x^* , оно не влияет

на оптимальное решение, что означает, что небольшие изменения в этом ограничении не изменят оптимальное значение. В этом случае соответствующий

оптимальный множитель Лагранжа будет равен нулю.

согласно принципу дополнительной нежёсткости.

Однако, если $f_i(x^*) = 0$, что означает, что ограничение точно выполняется в оптимуме, то ситуация иная.

Та же идея может быть использована для

то, что небольшие корректировки ограничения не будут

Значение i-го оптимального множителя Лагранжа, λ_i^* ,

даёт нам понимание того, насколько "чувствительно" или "активно" это ограничение. Малое λ_i^* указывает на

значительно влиять на оптимальное значение.

Наоборот, большое λ_i^* подразумевает, что даже незначительные изменения ограничения могут иметь

значительное влияние на оптимальное решение.

Источники

• Теория оптимизации (MATH4230) курс @ CUHK, professor Tieyong Zeng



