计算机网络实验报告

LAB3-2 基于 UDP 服务设计可靠传输协议并编程实现 网络空间安全学院 物联网工程 2211489 冯佳明

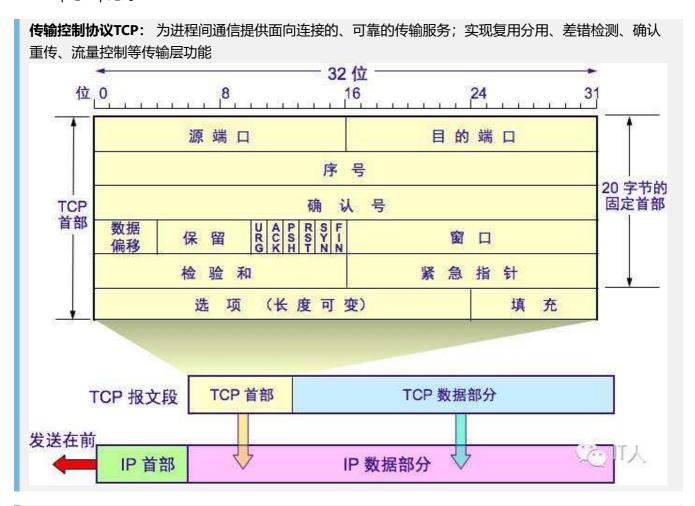
实验要求

在实验3-1的基础上,将停等机制改成基于滑动窗口的流量控制机制,发送窗口和接收窗口采用相同大小,支持累积确认,完成给定测试文件的传输.

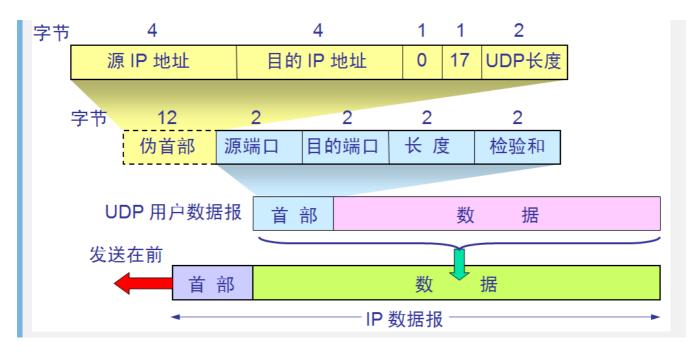
一、协议设计

(一) 数据包格式

1. tcp与udp比对



用户数据报协议UDP:为进程间通信提供非连接的、不可靠的传输服务;实现复用分用、差错检测的传输层功能



为了基于UDP建立面向连接的可靠的传输服务,可以仿照TCP进行协议设计

2. **报文设计**: 仿照tcp报文进行设计

其中,TCP报文中各个标志位的含义如下,在我的设计中,仅保留SYN,ACK,FIN三个标志位

名称	说明
URG	表示本报文中发送的数据(有效载荷)是否包含 <mark>紧急数据</mark> : URG=1时表示有紧急数据; 当URG=1时,后续的16位紧急指针字段才有效
ACK	表示本报文前面的确认号字段是否有效:只有当ACK=1时,前面的确认号字段才有效;TCP规定,建立连接后,ACK必须为1
PSH	告诉对方收到该报文段后, 上层应用程序立即把数据从TCP接收缓冲区 读取 ,保证TCP接收缓冲区有能力接收新数据或清空TCP接收缓冲区
RST	表示是否 <mark>重置连接</mark> :若RST=1,说明TCP连接出现严重错误(如主机崩溃),必须释放连接,重新建立连接。携带RST标识的报文称为复位报文段
SYN	在建立连接时使用,用来同步序号;当SYN=1,ACK=0时,表示该报文为请求建立连接的报文;当SYN=1,ACK=1时,表示同意建立连接;只有在建立连接的前两次请求中SYN才为1。该报文称为同步报文段
FIN	标记数据是否发送完毕:若FIN=1,表示数据已经发送完毕,可以 <mark>释放</mark> 连接。该报文称为结束报文段

最终报文设计如下所示,SYN,ACK,FIN三个标志位各占1位

与lab3-1有所不同,在此处增加了offset位,代表该端报文在原文件中的位置,以1024B为单位

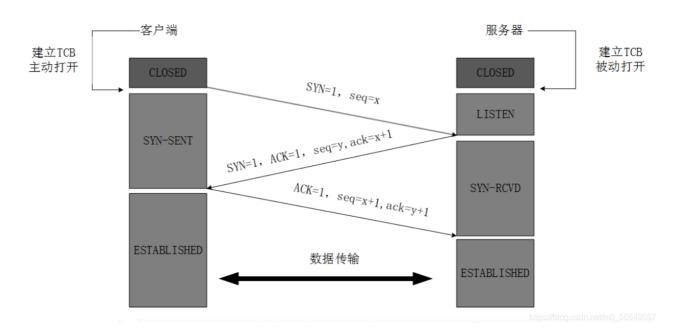
报文头部共28Byte,数据段最大为10240Byte,整个数据报最大为为1024+28=1052Byte

JAZZZA NIEZ K		,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	7 7 1 -	700/H3DC-DC7 07 5	_				
0		15	16				31		
源IP									
目的IP									
	源端口		目的端口						
序列号seq									
确认号ACK									
	offset			0	SYN	ACK	FIN		
	数据长度			校验和					
0		数	据						
1		最大1							
2									

3. 滑动窗口设计: 发送窗口大小为21,接收窗口大小为1.

(二) 交互设计

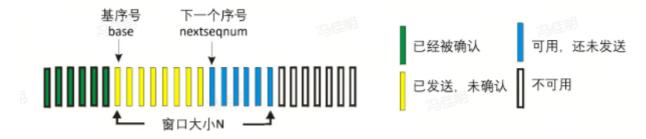
1. **建立连接**: 仿照TCP协议设计,通过**三次握手**建立连接,示意图如下:



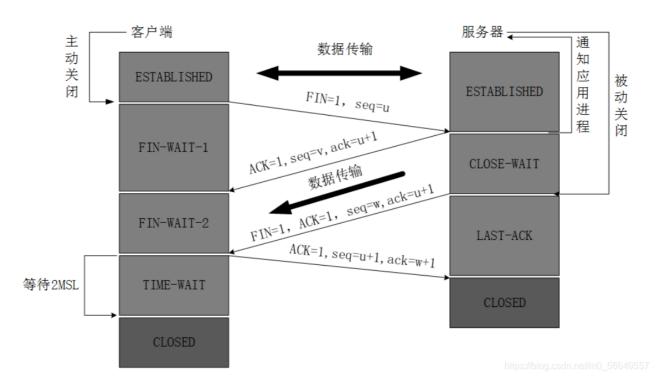
- 2. **差错检测**: 为了保证数据传输的可靠性,本次实验仿照 UDP 的校验和机制设计了差错检测机制。对消息头部和数据的所有16位字求和,然后对结果取反。算法原理同理论课讲述,在此不再赘述。
- 3. **接收确认**: 按照实验要求,本实验使用**GBN滑动窗口**协议,支持**累计确认**。 在发送端,为了避免多线程导致的冲突,定义了基于原子操作的 base 与 next_seq,用于标定窗口的位置。
- 发送的数据包会被保存在发送端缓冲区 send_buffer 中。

• 发送方会等待确认报文,确认其数据包是否被接收。如果确认报文的 ack_num 与预期的相符,发送方就更新窗口,移动 base,表示该数据包已经成功被接收。

• 如果接收方长时间没有确认某个数据包,或者接收到的确认报文不是预期的(例如 ACK 超时),发送方会重新发送该数据包。如果收到重复确认达到 3 次,就触发快速重传机制。

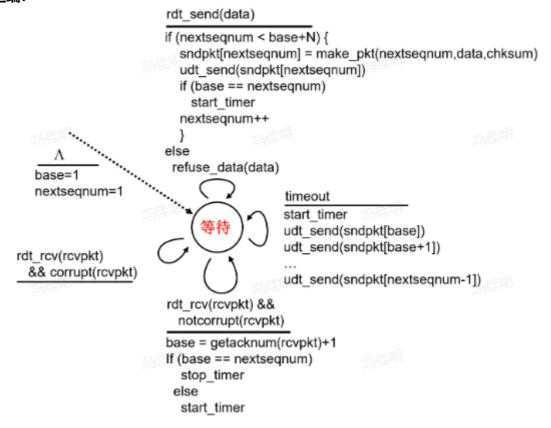


- 4. **超时重传**: 本次实验实现了超时重传功能以避免数据包丢失问题。发送端每次发送数据包后立刻开始计时,如果等待时间超过设置的超时时间TIMEOUT_MS时,仍没有收到来自接收端的ACK确认报文,则重新发送数据包。
- 5. **断开连接**: 仿照TCP协议设计,通过**四次挥手**断开连接,示意图如下:

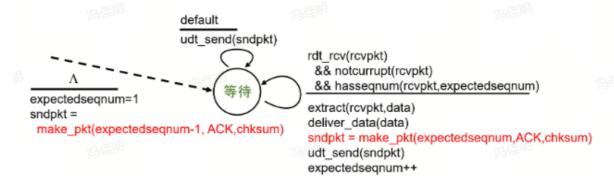


6. 状态机设置:

○ 发送端:



○ 接收端:



二、代码实现

(一) 协议设计

对标志位进行宏定义,便于后续使用;

```
#define SYN_FLAG 0x01
#define ACK_FLAG 0x02
#define FIN_FLAG 0x04
```

将报文分装成Packet结构体,并编写相关函数,用于初始化结构体、设置标志位、判断标志位、差错检测、打印输出;

```
struct Packet {
   uint32_t src_ip; // 源IP地址
                      // 目的IP地址
   uint32_t dest_ip;
   uint16_t src_port; // 源端口
   uint16_t dest_port; // 目的端口
   uint32_t seq_num; // 序列号
   uint32_t ack_num;
                       // 确认号
                     // 偏移量
// 标志位 (SYN,ACK,FIN)
   uint16_t offset;
   uint16_t flags;
   uint16_t data_len; // 数据长度
   uint16_t checksum; // 校验和
   char data[MAX_DATA_LENGTH]; // 数据内容
   Packet() : src_ip(0), dest_ip(0), src_port(0), dest_port(0),
       seq_num(0), ack_num(0), offset(0), flags(0), data_len(0), checksum(0) {
       memset(this->data, 0, MAX_DATA_LENGTH);
   }
   void compute_checksum();
   uint16_t check_checksum();
   void Print_Message();
   // 设置标志位
   void set_SYN() {
       this->flags |= SYN_FLAG;
   void set_ACK() {
       this->flags |= ACK FLAG;
   void set_FIN() {
       this->flags |= FIN FLAG;
   }
   // 判断标志位
   int is_SYN() {
       return (this->flags & SYN_FLAG) ? 1 : 0;
   int is ACK() {
       return (this->flags & ACK FLAG) ? 1 : 0;
   int is FIN() {
       return (this->flags & FIN_FLAG) ? 1 : 0;
   }
};
```

依据理论课讲授的原理,实现对校验和的设置与检测功能;

```
// 计算校验和
void Packet::compute_checksum() {
    uint32_t sum = 0;
    uint16_t* data_ptr = reinterpret_cast<uint16_t*>(this); // 将结构体数据转换为16
```

```
位的指针
   // 遍历Packet结构体的每个16位 (2字节) 段
   size_t total_size = sizeof(Packet) / 2; // sizeof(Packet) 可能是偶数长度
   for (size_t i = 0; i < total_size; ++i) {</pre>
       sum += data_ptr[i];
       // 处理溢出:将高16位加到低16位
       if (sum > 0xFFFF) {
           sum = (sum \& 0xFFFF) + (sum >> 16);
       }
   }
   // 如果结构体大小为奇数,额外处理最后1字节(补充为0)
   if (sizeof(Packet) % 2 != 0) {
       sum += reinterpret_cast<uint8_t*>(this)[sizeof(Packet) - 1] << 8;</pre>
       if (sum > 0xFFFF) {
           sum = (sum \& 0xFFFF) + (sum >> 16);
       }
   }
   // 反转位并存储结果(校验和)
   this->checksum = static_cast<uint16_t>(~(sum & 0xFFFF));
}
// 检查校验和
uint16_t Packet::check_checksum() {
   uint32_t sum = 0;
   uint16_t* data_ptr = reinterpret_cast<uint16_t*>(this); // 将结构体数据转换为16
位的指针
   // 遍历Packet结构体的每个16位(2字节)段
   size_t total_size = sizeof(Packet) / 2; // sizeof(Packet) 可能是偶数长度
   for (size_t i = 0; i < total_size; ++i) {</pre>
       sum += data_ptr[i];
       // 处理溢出:将高16位加到低16位
       if (sum > 0xFFFF) {
           sum = (sum \& 0xFFFF) + (sum >> 16);
   }
   // 如果结构体大小为奇数,额外处理最后1字节 (补充为0)
   if (sizeof(Packet) % 2 != 0) {
       sum += reinterpret_cast<uint8_t*>(this)[sizeof(Packet) - 1] << 8;</pre>
       if (sum > 0xFFFF) {
           sum = (sum \& 0xFFFF) + (sum >> 16);
       }
   }
   // 反转位并存储结果(校验和)
   return static_cast<uint16_t>(sum & 0xFFFF);
}
```

(二) 初始化

发送端与接收端的结构相同,此处以发送端为例进行说明。

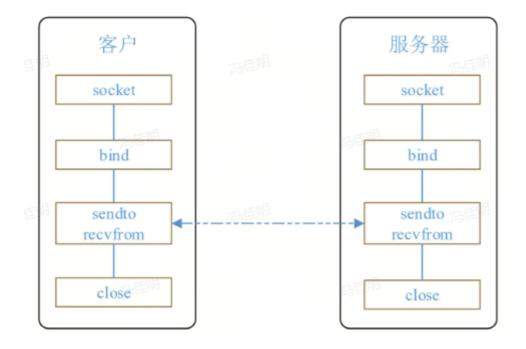
对使用的IP地址、端口、套接字进行声明;

```
//#define recv_Port 5555
#define recv_Port 1111 //router
#define send_Port 6666

SOCKET recv_Socket;
SOCKADDR_IN recv_Addr;
//string recv_IP = "127.0.0.3";
string recv_IP = "127.0.0.2"; //router
int recv_AddrLen = sizeof(recv_Addr);

SOCKET send_Socket;
SOCKADDR_IN send_Addr;
string send_IP = "127.0.0.1";
int send_AddrLen = sizeof(send_Addr);
```

编写send_Initial函数,按照UDP架构对套接字进行初始化;



```
void send_Initial()
{
    // 初始化WinSock
    WSADATA wsaData;
    if (WSAStartup(MAKEWORD(2, 2), &wsaData) != 0) {
        perror("[Send] 初始化Socket DLL失败! \n");
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
```

```
else
    {
        cout << "[Send] 初始化Socket DLL成功! " << endl;
   }
   // 创建 UDP 套接字
   send_Socket = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0);
   if (send Socket == INVALID SOCKET) {
        perror("[Send] 创建socket失败! \n");
       exit(EXIT_FAILURE);
   }
   else
       cout << "[Send] 创建socket成功! " << endl;
   }
   // 设置非阻塞模式
   unsigned long on = 1;
   ioctlsocket(send_Socket, FIONBIO, &on);
   // 配置发送端地址
   send_Addr.sin_family = AF_INET;
   send_Addr.sin_port = htons(send_Port);
   if (inet_pton(AF_INET, send_IP.c_str(), &send_Addr.sin_addr) <= 0) {</pre>
       cerr << "[Send] 无效的发送端IP地址! " << endl;
       closesocket(send_Socket);
       WSACleanup();
       exit(EXIT_FAILURE);
   }
   // 绑定套接字
   if (bind(send_Socket, (sockaddr*)&send_Addr, sizeof(SOCKADDR)) ==
SOCKET_ERROR) {
       cerr << "[Send] 绑定socket失败! " << endl;
       closesocket(send_Socket);
       WSACleanup();
       exit(EXIT_FAILURE);
   }
   // 配置路由器地址
   recv Addr.sin family = AF INET;
   recv Addr.sin port = htons(recv Port);
   if (inet_pton(AF_INET, recv_IP.c_str(), &recv_Addr.sin_addr) <= 0) {
       cerr << "[Send] 无效的接收端IP地址! " << endl;
       closesocket(send Socket);
       WSACleanup();
       exit(EXIT_FAILURE);
   }
   cout << "[Send] 初始化并且绑定socket成功! " << endl;
}
```

(三) 三次握手建立连接

1. 发送端

- 设置第一次握手消息并发送
 - 。 若发送成功, 开始计时
- 等待接受第二次握手消息
 - 。 超时未收到第二次握手的消息, 重新发送第一次握手消息, 最多重发三次
 - 。 收到第二次握手消息且保温正确后,发送第三次握手消息
- 第三次握手消息发送成功,成功建立连接

```
int Connect()
   // 设置第一次握手的数据包参数
   wo1.set_SYN(); // 设置SYN=1, 表示希望建立连接
   wo1.seq_num = ++in_seq; //seq初始化为in_seq+1
   int resend_count = 0;
   bool connected = false;
   while (resend_count < MAX_RETRIES && !connected)</pre>
       if (SEND(wo1) > 0)
           float wo1_send_clock = clock();
           cout << "[Send] 发送第一次握手的SYN报文" << endl;
           wo1.Print_Message();
           while (1)
               // 接收到了第二次握手的报文
               if (recvfrom(send_Socket, (char*)&wo2, sizeof(wo2), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, &recv_AddrLen) > 0)
                   // 接收到的报文是正确的
                   // 接收到的报文wo2应为: SYN = 1, ACK = 1, Ack num = seq num+1=
2,校验和=0xffff
                  if (wo2.is_SYN() && wo2.is_ACK() && (wo2.ack_num ==
(wo1.seq num + 1))
                      && wo2.check checksum() == 0xffff)
                   {
                      cout << "[Send] 第二次握手成功! " << endl;
                      // 设置第三次握手报文, ACK = 1, wo3.seq num = wo2.ack num
                      // wo3.ack_num = wo2.seq_num + 1
                      wo3.set_ACK();
                      wo3.seq_num = ++in_seq;
                      wo3.ack num = wo2.seq num + 1;
                      int wo3_send_count = 0;
                      int ack_send_res = -1;
```

```
// 发送第三次握手的报文
                     while (wo3_send_count < MAX_RETRIES && ack_send_res < 0)</pre>
                         ack_send_res = SEND(wo3);
                         // 如果第三次握手的报文发送成功
                         if (ack_send_res > 0)
                         {
                            cout << "[Send] 发送第三次握手的ACK报文" << endl;
                            wo3.Print_Message();
                            connected = true; // 三次握手成功,连接建立
                            cout << "[Send] 三次握手建立成功! " << endl;
                            return 1;
                         }
                         // 如果第三次报文发送失败, 重新发, 最多三次
                         else
                             cout << "[Send] 第三次握手发送ACK失败, 重试次数: "
<< wo3_send_count + 1 << endl;
                            wo3_send_count++;
                             if (wo3_send_count < 3)</pre>
                             {
                                cout << "[Send] 正在重新发送ACK报文..." <<
end1;
                             }
                            else
                             {
                                cout << "[Send] 已重试三次,第三次握手失败! " <<
endl;
                             }
                         }
                     }
                     if (wo3_send_count == MAX_RETRIES && ack_send_res < 0)</pre>
                         cout << "[Send] 无法成功发送第三次握手ACK报文,连接失
败。" << endl;
                         exit(EXIT_FAILURE);
                     }
                     break;
                  }
                  // 接收到的第二次握手报文是错误的
                  else
                  {
                     cout << "[Send] 第二次握手错误! 收到不合法的报文" << endl;
                     break;
                  }
              }
              // 如果超时
              if (clock() - wo1_send_clock > TIMEOUT_MS)
              {
                  resend count++;
```

```
cout << "[Send] 超时,正在重新发送第一次握手的SYN报文,重试次数:"
<< resend_count << endl;
                 break;
             }
          }
      }
      // 第一次握手报文发送失败
      else
      {
          cout << "[Send] 发送第一次握手的SYN报文失败! " << endl;
          break;
      }
   }
   // 重试了三次,连接失败
   if (!connected)
      cout << "[Send] 三次握手失败,建立连接失败! " << endl;
      exit(EXIT_FAILURE);
   }
   return 0;
}
```

2. 接收端

- 等待接收第一次握手消息
 - 。 若报文正确,设置第二次握手消息
- 发送第二次握手消息
- 等待接收第三次握手消息
 - 。 收到第三次握手消息且报文正确后, 成功建立连接

```
int Connect()
{

// 接收来自发送端的,第一次握手的报文
while (1) {

// 接收到第一次握手的报文了
    if (recvfrom(recv_Socket, (char*)&wo1, sizeof(wo1), 0,
(SOCKADDR*)&send_Addr, &send_AddrLen) > 0)

{

    cout << "[Recv] 收到第一次握手的SYN报文" << endl;
    wo1.Print_Message();

// 检查第一次握手的报文是否正确
    // 理论上, SYN = 1, 校验和=0xffff
    if (wo1.is_SYN() && wo1.check_checksum() == 0xffff)
    {

        // 第一次数据包接收到的是正确的,发送第二次握手的数据包
        // 设置wo2, SYN = 1, ACK = 1,
```

```
// wo2.ack_num=wo1.seq_num+1, wo2.seq_num=in_seq+1
              wo2.set_SYN();
              wo2.set_ACK();
              wo2.ack_num = wo1.seq_num + 1;
              wo2.seq_num = ++in_seq;
              // 发送第二次数据包成功
              if (SEND(wo2) > 0)
              {
                  cout << "[Recv] 发送第二次握手的SYN-ACK报文" << endl;
                 wo2.Print_Message();
                 // 发送第二次数据包成功,等待接收第三次握手的数据包
                 while (1)
                     // 成功接收到第三次握手的数据包
                     if (recvfrom(recv_Socket, (char*)&wo3, sizeof(wo3), 0,
(SOCKADDR*)&send_Addr, &send_AddrLen) > 0)
                     {
                         cout << "[Recv] 收到第三次握手的报文" << endl;
                         wo3.Print_Message();
                         // 接收到的报文是正确的
                         // 接收到的报文wo3应为: ACK = 1, wo3.Ack_num =
wo2.seq_num+1,
                         // wo3.seq_num=wo2.ack_num, 校验和=0xffff
                         if (wo3.is_ACK() && (wo3.ack_num == (wo2.seq_num + 1))
                            && wo3.check_checksum() == 0xffff)
                         {
                            cout << "[Recv] 三次握手建立成功! " << endl;
                            return 1;
                         }
                         // 接收到的报文非法
                         else
                         {
                            cout << "[Recv] 第三次握手错误! 收到不合法的报文" <<
endl;
                            break;
                         }
                     }
                  }
              }
              // 发送第二次数据包不成功
              else
              {
                  cout << "[Recv] 发送第二次握手的SYN-ACK报文失败! " << endl;
                  break;
              }
          }
          // 第一次握手的报文非法
          else
```

```
{
        cout << "[Recv] 第一次握手错误! 收到不合法的报文" << endl;
        cout << wo1.check_checksum() << endl;
        break;
        }
    }
}
return 0;
}
```

(四) 数据传输

为了使代码的可读性更高,并避免代码冗余,将消息发送封装成为SEND函数

```
int SEND(Packet &packet)
   inet_pton(AF_INET, send_IP.c_str(), &packet.src_ip);
   inet_pton(AF_INET, recv_IP.c_str(), &packet.dest_ip);
   packet.src_port = send_Port;
   packet.dest_port = recv_Port;
   packet.compute_checksum();
   int result = sendto(send_Socket, (char*)&packet, sizeof(packet), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, sizeof(recv_Addr));
   if (result == SOCKET_ERROR) {
       int error = WSAGetLastError();
       cout << "[Send] sendto failed with error: " << error << endl;</pre>
   }
   // sendto参数: socket描述符,发送数据缓存区,发送缓冲区的长度,
   // 对调用的处理方式,目标socket的地址,目标地址的长度
   return result;
}
```

1. 发送端

在send.h中定义窗口大小WINDOW_SIZE

```
// 窗口大小
#define WINDOW_SIZE 21
```

为了避免多线程引起的数据读写冲突,定义了一系列基于原子操作的操作数,同时也定义了一个 mutex 用于控制输出。

```
atomic_int base(0); // 窗口的基序列号
atomic_int next_seq(0); // 下一个要发送的数据包序列号
int begin_seq;
atomic_int Count(0);
mutex mtx; // 互斥锁
int need_resend = false;
int finish = false;
```

编写**send_file**函数用于发送文件数据,根据接收到的确认报文进行滑动窗口管理,实现丢包重传机制,快速重传丢失的数据包。

编写recv_thread函数接收确认报文并处理,识别重复的确认报文,设置重传标志位,判断文件是否传输完毕。

- send file函数:
 - 根据输入的路径寻找文件,以二进制方式读取文件,获取文件大小及文件名等信息并输出;
 - 。 构造一个含文件头部信息的数据包, 将文件名和文件大小的字符串作为头部信息进行传输;
 - 。 用封装好的SEND函数发送头部信息,发送成功后启动计时器,等待头部确认报文;
 - 如果超时未收到头部确认,则重新发送头部信息,若收到合法的报文,则跳出循环,准备发送文件内容

```
ifstream file(file_path, ios::binary);
// 获取文件名
size_t pos = file_path.find_last_of("\\/");
file_name = file_path.substr(pos + 1);
if (!file.is_open()) {
   cout << " 打开文件" << file name << "失败!" << endl;
   exit(EXIT FAILURE);
}
// 获取文件大小
file.seekg(0, ios::end); // 移动文件指针到文件末尾
file_length = static_cast<uint32_t>(file.tellg()); // 获取文件大小(字节)
file.seekg(0, ios::beg); // 重置文件指针到文件开头
           文件" << file_name << "大小为" << file_length << "字节" << endl;
cout << "
// 发送一个数据包,表示文件头
// 数据内容是文件的名称,以及文件的长度,设置send_head.seq_num=in_seq+1
Packet send_head;
//文件名 + 文件大小
string data_to_send = file_name + " " + to_string(file_length);
strcpy s(send head.data, sizeof(send head.data), data to send.c str());
send head.data[strlen(send head.data)] = '\0';
// 设置data len为data的实际长度
send_head.data_len = static_cast<uint16_t>(data_to_send.length());
send_head.seq_num = ++in_seq;
```

```
cout << "[Send] 发送" << file_name << "的头部信息" << endl;
   SEND(send head);
   send_head.Print_Message();
   // 记录发送时间
   float send_head_time = clock();
   float start_time = clock();
   // 等待返回确认报文
   while (1)
   {
       Packet re_head;
       // 接收到了头部的确认报文
       if (recvfrom(send_Socket, (char*)&re_head, sizeof(re_head), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, &recv_AddrLen) > 0)
           // 检查接收到的确认数据包是否正确
           // 理论上应该是 ACK = 1, re_head.ack_num = send_head.ack_num+1,
           // 校验和无错
          if (re_head.is_ACK() && (re_head.ack_num == (send_head.seq_num + 1))
              && re_head.check_checksum() == 0xffff)
           {
              break;
           }
           // 数据包不对
          else
              cout << "[Send] 收到不合法的报文" << endl;
              re head.Print Message();
              break;
           }
       }
       // 如果未接收到确认报文-超时
       if (clock() - send_head_time > TIMEOUT_MS)
           // 重新发送
           int result = sendto(send_Socket, (char*)&send_head, sizeof(send_head),
0, (SOCKADDR*)&recv Addr, sizeof(recv Addr));
          if (result > 0)
              cout << "[Send] 接收头部确认报文超时,正在重新发送" << file name <<
"的头部信息" << endl;
              send_head.Print_Message();
              // 重新发送后继续接收确认报文
              send_head_time = clock(); // 重置发送时间
              continue; // 继续等待确认报文
           }
           else
```

```
cout << "[Send] 接收头部确认报文超时, 重新发送" << file_name << "的头
部信息失败! " << endl;
             exit(EXIT_FAILURE);
          }
      }
   }
```

• send_file函数:

- 初始化文件传输,计算文件总共需要分成多少个数据包;
- 。 启动接收线程, 用来接收确认报文, 并进行相关的处理操作;
- 。 发送文件数据,如果finish标志为true,则说明文件发送完毕,终止发送;
- 。 若need_resend标志为true,则代表出现丢包,借助发送端缓冲区send_buffer进行快速重传;
- 。 根据窗口大小及当前包的序号,依次发送文件内容,每发送一个数据包,更新base与next seq;
- 。 打印窗口状态

```
need_packet_num = file_length / MAX_DATA_LENGTH; // 需要发送的数据包个数
   last_length = file_length % MAX_DATA_LENGTH;
                                                     // 剩余的
   send_buffer.resize(static_cast<std::vector<Packet,</pre>
std::allocator<Packet>>::size_type>(need_packet_num) + 1); // 调整大小为
need packet num
   // 启动接收线程
   thread recv_thread_obj(recv_thread);
       while (!finish)
   {
       // 重新发送
       if (need_resend && (next_seq <= need_packet_num + 1))</pre>
           // base = 179, next=181, 丢179, 重发179, 180, 181
           for (int i = base; i < next seq; i++)
               lock guard<mutex> lock(mtx);
               Packet re_send;
               re_send = send_buffer[i];
               int data_len = strlen(send_buffer[i].data); // 获取源数据的实际长
度
               if (data len > MAX DATA LENGTH) {
                   cout << "data len = " << data len << endl;</pre>
                   cout << "[Error] 数据太大, 无法复制! " << endl;
                   exit(EXIT_FAILURE); // 如果数据太大,可以根据实际情况处理错误
               }
               if (SEND(re_send) > 0)
                   cout << "[Send] 重新发送 [" << file_name << "]" <<
re_send.offset << "/" << need_packet_num << endl;</pre>
                   re_send.Print_Message();
```

```
float re_clock = clock();
                    while (1)
                    {
                        if (clock() - re_clock > 1)
                        {
                            break;
                    }
                    time_send_file = clock();
                }
                else
                {
                    cout << "[Send] 重新发送 [" << file_name << "]" <<
re_send.offset << "/" << need_packet_num << "失败! " << endl;
                    exit(EXIT_FAILURE);
                }
            }
            need_resend = false;
        }
        if (next_seq <= need_packet_num && next_seq < base + WINDOW_SIZE)</pre>
            // 读取数据并填充数据包
            Packet file_send;
            if (next_seq < need_packet_num)</pre>
                lock_guard<mutex> lock(mtx);
                // 读取数据内容,设置数据包
                file.read(file_send.data, MAX_DATA_LENGTH);
                file_send.data_len = MAX_DATA_LENGTH;
                file_send.seq_num = ++in_seq;
                file_send.ack_num = file_send.seq_num - 1;
                file_send.offset = next_seq;
                strcpy_s(send_buffer[next_seq].data, MAX_DATA_LENGTH,
file_send.data);
                send_buffer[next_seq] = file_send;
            }
            else if (next_seq == need_packet_num)
            {
                lock_guard<mutex> lock(mtx);
                // 读取数据内容,设置数据包
                file.read(file_send.data, last_length);
                file_send.data_len = last_length;
                file_send.seq_num = ++in_seq;
                file_send.ack_num = file_send.seq_num - 1;
                file_send.offset = next_seq;
```

```
send_buffer[need_packet_num] = file_send;
            }
            // 数据发送成功
            if (SEND(file_send) > 0)
                lock guard<mutex> lock(mtx);
                // 记录发送时间
                time_send_file = clock();
                cout << "[Send] 发送 [" << file_name << "]" << file_send.offset
<< "/" << need_packet_num << endl;
                file_send.Print_Message();
                cout << " [Window] 当前 base = " << base << " , next_seq = " <<
next_seq << endl;</pre>
                cout << endl;</pre>
                next_seq++;
            }
       }
    }
    // 等待接收线程结束
    recv_thread_obj.join();
```

• send_file函数:

- 。 文件传输完毕后,关闭文件;
- 。 计算文件传输总时间、文件传输吞吐率
- 。 重置相关操作数;

```
// 结束时间
float end_time = clock();

// 计算传输时间
float transfer_time = (end_time - start_time) * 1000 / CLOCKS_PER_SEC; // 转
换为毫秒
cout << "[Send] 文件传输总时间: " << transfer_time << " 毫秒" << endl;

// 计算吞吐率
float throughput = static_cast<float>(file_length) / transfer_time; // 单位:
字节/毫秒
float throughput_bps = throughput * 8; // 单位: 比特/毫秒
cout << "[Send] 文件传输吞吐率: " << throughput_bps << " 比特/毫秒" << endl;
file.close();
lock_guard<mutex> lock(mtx);
next_seq = 0;
base = 0;
```

```
finish = false;
need_resend = false;
```

- recv thread函数:
 - 。 定义last_ack用于记录最后收到的ACK序列号;
 - 如果确认报文为重复报文,使用Count计数,打印警告信息,当Count达到3时,触发快速重传,设置need_resend为true;
 - 。 如果确认报文是期待收到的报文,则滑动窗口,更新last_ack,重置计数器Count;
 - 如果文件传输没有完成,但从发送文件开始已超过指定的超时时间 TIMEOUT_MS,则认为某些数据包丢失或未得到确认,启用重传机制;
 - 。 如果接收到的是最后一个数据包的确认报文,则设置finish为true,退出线程

```
void recv_thread()
   int last_ack = in_seq;
    int re_count = 0;
    cout << "last_ack = " << last_ack << endl;</pre>
   while (1)
    {
        Packet file_recv;
       // 接收到了确认报文
       if (recvfrom(send_Socket, (char*)&file_recv, sizeof(file_recv), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, &recv_AddrLen) > 0)
       {
            if (file recv.is ACK() && file recv.check checksum() == 0xffff)
                lock_guard<mutex> lock(mtx);
                cout << "[Send] 收到 [" << file name << "]" << file recv.offset
<< "/" << need_packet_num << "的确认报文" << endl;
               file_recv.Print_Message();
                if (file recv.is FIN())
                   finish = true;
                   cout << "[Send] 文件" << file_name << "全部发送并接收完毕!
finish = " << finish << endl;</pre>
                    return;
                }
                // 收到的是期待的
                if (file_recv.ack_num == last_ack + 1)
                {
                    base++;
                   if (base <= need packet num)</pre>
                        cout << "[Window] 窗口滑动, 当前base = " << base << endl;
                    }
```

```
last_ack = file_recv.ack_num;
                   Count = 0;
                   if (file_recv.offset == need_packet_num)
                   {
                       finish = true;
                       cout << "[Send] 文件" << file_name << "全部发送并接收完毕!
finish = " << finish << endl;</pre>
                       return;
                    }
               }
               // 重复收到报文
               if (file_recv.ack_num == last_ack)
                   Count++;
                    cout << " [Warning] 重复收到第 " << file_recv.offset << " 部分
的确认报文 " << Count << "次" << endl;
                   if (Count == 3)
                       Count = 0;
                       need_resend = true;
                       cout << " [Warning] 重复收到第 " << file_recv.offset << "
部分的确认报文 "
                           << Count << "次, 启动快速重传! need_resend = "
                           << need_resend << " , finish = " << finish << endl;
                   }
               }
               if (file_recv.ack_num > last_ack + 1)
                    base = file_recv.offset + 1;
                   last_ack = file_recv.ack_num;
                   Count = 0;
               }
           }
       }
       if (!need resend && !finish && clock() - time send file > TIMEOUT MS)
        {
            re_count++;
           lock_guard<mutex> lock(mtx);
           Count = 0;
           need_resend = true;
           cout << " [Waening] 超时! 启动快速重传! need_resend = "
               << need_resend << " , finish = " << finish << endl;
           cout << endl;</pre>
       }
    }
    return;
```

```
}
```

2. 接收端

通过recv_file函数进行文件的接收

- 接收文件头部信息并解析
 - 。 如果头部信息有效,则构造并发送给确认数据包

```
string file_name;
   uint32_t file_length;
   Packet head_send;
       while (1)
   {
       // 如果接收到头部信息
       if (recvfrom(recv_Socket, (char*)&head_send, sizeof(head_send), 0,
(SOCKADDR*)&send_Addr, &send_AddrLen) > 0)
           cout << "[Recv] 收到头部信息的报文" << endl;
          head_send.Print_Message();
          // 检查报文是否正确
           // 理论上,校验和=0xffff, head_send.seq_num==in_seq+1
           if (head_send.check_checksum() == 0xffff)
           {
              // 存储接收到的信息
              string received_data(head_send.data, head_send.data_len);
              // 找到第一个空格的位置,分割文件名和文件大小
              size t space pos = received data.find(' ');
              // 提取文件名 (从开头到第一个空格前)
              file_name = received_data.substr(0, space_pos);
              // 提取文件大小 (从第一个空格后到字符串末尾)
              string file_size_str = received_data.substr(space_pos + 1);
              // 将文件大小从字符串转换为数值
              file_length = stoi(file_size_str);
              // 输出文件名和文件大小
              cout << " 文件" << file name << "大小为: " << file length << "
字节" << endl;
              // 设置回复报文
              Packet head recv;
              head_recv.set_ACK();
              head_recv.seq_num = ++in_seq;
              head_recv.ack_num = head_send.seq_num + 1;
              // 发送回复报文
              if (SEND(head_recv) > 0)
```

• 接收文件数据

- 。 以二进制方式打开文件并准备写入;
- 。 循环接收每个数据包, 并检查;
- 如果接收到的数据包序列号小于期待的,代表该包是一个重复的或者是旧的包,跳过;
- 如果接收到的数据包序列号符合期待的,则将其内容进行写入,并发送确认报文;
- 如果接收到的数据包序列号大于期待的,表示可能是一个丢失数据包后的重传或者延迟的包,重新发送确认报文,告知发送方应重传之前的数据包;

```
ofstream Recv_File(file_name, ios::binary);
   // 开始接收文件内容
   int need_packet_num = file_length / MAX_DATA_LENGTH; // 需要发送的数据包个数
   int last_length = file_length % MAX_DATA_LENGTH;
                                                          // 剩余的
   recv buffer.resize(need packet num + 1); // 调整大小为 need packet num
   int last ack = -1;
   int begin seq = in seq;
   int count = 0;
   while (1)
       Packet file send;
       if (recvfrom(recv_Socket, (char*)&file_send, sizeof(file_send), 0,
(SOCKADDR*)&send Addr, &send AddrLen) > 0)
           if (file_send.offset < need_packet_num)</pre>
               cout << "[Recv] 收到 [" << file name << "]" << file send.offset
<< "/" << need_packet_num << endl;
               file_send.Print_Message();
               if (file_send.seq_num < in_seq + 2)</pre>
               {
                   continue;
```

```
// 检查报文是否正确
                // 理论上,校验和=0xffff, file_send.seq_num==in_seq + 2
                else if (file_send.check_checksum() == 0xffff &&
(file_send.seq_num == in_seq + 2))
                {
                   count = 0;
                   // 存储接收到的信息
                   Recv_File.write(file_send.data, MAX_DATA_LENGTH);
                   cout << "[Recv] 写入 [" << file_name << "]" <<
file_send.offset << "/" << need_packet_num << endl;</pre>
                   // 设置回复报文
                   Packet file_recv;
                   file_recv.set_ACK();
                   file_recv.seq_num = ++in_seq;
                   file_recv.ack_num = file_recv.seq_num + 2;
                   file_recv.offset = file_recv.seq_num - begin_seq - 1;
                   // 发送回复报文
                   if (SEND(file_recv) > 0)
                       cout << "[Recv] 发送 [" << file_name << "]" <<
file_recv.offset << " / " << need_packet_num << "的确认报文" << endl;
                       file_recv.Print_Message();
                       cout << endl;</pre>
                       last_ack = file_recv.ack_num;
                   }
                }
                else if ((file_send.seq_num > in_seq + 2))
                {
                   count++;
                   // 设置回复报文
                   Packet file recv;
                   file_recv.set_ACK();
                   file_recv.seq_num = in_seq;
                   file recv.ack num = file recv.seq num + 2;
                   if ((in_seq - begin_seq - 1) < 0)
                   {
                       file recv.offset = 0;
                   }
                   else
                       file_recv.offset = in_seq - begin_seq - 1;
                   // 发送回复报文
                   if (count <= 4 && SEND(file_recv) > 0)
                   {
                       cout << "[Recv] 重新发送 [" << file_name << "]" <<
file_recv.offset << " / " << need_packet_num << "的确认报文" << endl;
```

```
file_recv.Print_Message();
                        cout << endl;</pre>
                        count = 0;
                    }
                }
            }
            if (file_send.offset == need_packet_num)
                cout << "[Recv] 收到 [" << file_name << "]" << file_send.offset
<< "/" << need_packet_num << endl;
                file_send.Print_Message();
                if (file_send.seq_num < in_seq + 2)</pre>
                    continue;
                }
                // 检查报文是否正确
                // 理论上, 校验和=0xffff, file_send.seq_num==in_seq + 2
                else if (file_send.check_checksum() == 0xffff &&
(file_send.seq_num == in_seq + 2))
                {
                    // 存储接收到的信息
                    Recv_File.write(file_send.data, last_length);
                    // 设置回复报文
                    Packet file recv;
                    file_recv.set_ACK();
                    file_recv.set_FIN();
                    file recv.seq num = ++in seq;
                    file_recv.ack_num = file_send.seq_num + 1;
                    file_recv.offset = file_send.offset;
                    // 发送回复报文
                    if (SEND(file_recv) > 0)
                        cout << "[Recv] 发送 [" << file_name << "]" <<
file_send.offset << " / " << need_packet_num << "的确认报文" << endl;
                       file_recv.Print_Message();
                        cout << endl;</pre>
                        break;
                    }
                }
                else if ((file_send.seq_num > in_seq + 2))
                    // 设置回复报文
                    Packet file_recv;
                    file_recv.set_ACK();
                    file_recv.seq_num = in_seq;
                    file_recv.ack_num = last_ack;
                    file_recv.offset = in_seq - begin_seq - 1;
```

(五) 四次挥手断开连接

1. 发送端

- 发送第一次挥手的报文
 - 。 发送成功后开始计时,等待第二次挥手的报文
 - 。 若超时未收到,则重新发送报文
- 正确收到第二次挥手报文后,等待接收第三次挥手消息
- 正确接收第三次挥手的报文后,发送第四次回收的报文
- 第四次挥手报文发送成功后, 等待2MSL时间后关闭套接字

```
void Disconnect()
   // 4次挥手的报文
   Packet hui1, hui2, hui3, hui4;
   // 设置第一次挥手的报文格式
   hui1.set_FIN();
   hui1.seq_num = ++in_seq;
       // 第一次挥手报文发送成功
   if (SEND(hui1) > 0)
       float hui1 send clock = clock();
       cout << "[Send] 发送第一次挥手的FIN报文" << endl;
       hui1.Print_Message();
       while (1)
       {
           // 接收到了第二次挥手的报文
           if (recvfrom(send_Socket, (char*)&hui2, sizeof(hui2), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, &recv_AddrLen) > 0)
              // 接收到的报文是正确的
              // 接收到的报文hui2应为: ACK = 1, Ack_num = seq_num+1, 校验和=0xffff
              if (hui2.is ACK() && (hui2.ack num == (hui1.seq num + 1))
```

```
&& hui2.check_checksum() == 0xffff)
               {
                  cout << "[Send] 收到第二次挥手的ACK报文" << endl;
                  hui2.Print_Message();
                  cout << "[Send] 第二次挥手成功! " << endl;
                  while (1)
                  {
                      // 接收到了第三次挥手的报文
                      if (recvfrom(send_Socket, (char*)&hui3, sizeof(hui3), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, &recv_AddrLen) > 0)
                      {
                          // 接收到的报文是正确的
                          // 接收到的报文hui3应为: FIN = 1, seq_num = seq_num+1,
校验和=0xffff
                          if (hui3.is_FIN() && (hui3.seq_num == (hui2.seq_num +
1))
                             && hui3.check checksum() == 0xffff)
                          {
                             cout << "[Send] 收到第三次挥手的FIN报文" << endl;
                             hui3.Print_Message();
                             cout << "[Send] 第三次挥手成功! " << endl;
                             // 设置第四次挥手报文, ACK = 1, hui4.seq_num =
++in_seq
                             // hui4.ack_num = hui3.seq_num + 1
                             hui4.set_ACK();
                             hui4.seq_num = ++in_seq;
                             hui4.ack num = hui3.seq num + 1;
                             // 发送第四次挥手的报文
                             // 第四次挥手报文发送成功
                             if (SEND(hui4) > 0)
                                 float hui4_send_clock = clock();
                                 cout << "[Send] 发送第四次挥手的ACK报文" <<
endl;
                                 hui4.Print_Message();
                                 // 等待2MSL时间,关闭连接
                                 if (clock() - hui4_send_clock > 2 *
TIMEOUT MS)
                                 {
                                     closesocket(send_Socket);
                                     WSACleanup();
                                     cout << "[Send] 关闭Socket! " << endl;
                                 cout << "[Send] 四次挥手成功" << endl;
                                 closesocket(send_Socket);
                                 WSACleanup();
                                 cout << "[Send] 关闭Socket! " << endl;
```

```
return;
                          }
                          // 第四次挥手报文发送失败
                          else
                          {
                             cout << "[Send] 发送第四次挥手的ACK报文失败!"
<< endl;
                             break;
                          }
                       }
                       // 接收到的第三次握手报文是错误的
                       else
                       {
                          cout << "[Send] 第三次挥手错误! 收到不合法的报文" <<
end1;
                          break;
                       }
                   }
                }
             }
             // 接收到的第二次握手报文是错误的
             else
             {
                cout << "[Send] 第二次挥手错误! 收到不合法的报文" << endl;
                hui2.Print_Message();
                break;
             }
          }
          // 等待接收第二次挥手的报文超时, 重新发送第一次挥手的报文
         if (clock() - hui1_send_clock > TIMEOUT_MS)
             cout << "[Send] 超时,正在重新发送第一次挥手的FIN报文" << endl;
             hui1_send_clock = clock();
          }
      }
   }
   // 第一次挥手报文发送失败
   else
      cout << "[Send] 发送第一次挥手的FIN报文失败! " << endl;
   }
}
```

2. 接收端

- 等待接收正确的第一次挥手的报文
- 发送第二次挥手消息

- 发送第三次挥手消息,并开始计时,等待接收第四次挥手的消息
 - 。 如果超时未收到,则重新发送第四次回收的消息
- 接收到正确的第四次挥手消息,完成四次挥手,关闭连接

```
void Disconnect()
{
   // 4次挥手的报文
   Packet hui1, hui2, hui3, hui4;
   while (1)
       // 接收到了第一次挥手的报文
       if (recvfrom(recv_Socket, (char*)&hui1, sizeof(hui1), 0,
(SOCKADDR*)&recv_Addr, &recv_AddrLen) > 0)
       {
           // 接收到的报文是正确的
           // 接收到的报文hui1应为: FIN = 1, seq_num = in_seq+2, 校验和=0xffff
           if (hui1.is_FIN() && hui1.check_checksum() == 0xffff)
              cout << "[Recv] 收到第一次挥手的FIN报文" << endl;
              hui1.Print_Message();
              // 第一次数据包接收到的是正确的,发送第二次挥手的数据包
              // 设置hui2, ACK = 1,
              // hui2.ack num=hui1.seg num+1, hui2.seg num=in seg+1
              hui2.set ACK();
              hui2.ack_num = hui1.seq_num + 1;
              hui2.seq_num = ++in_seq;
              // 发送第二次数据包成功
              if (SEND(hui2) > 0)
              {
                  cout << "[Recv] 发送第二次挥手的ACK报文" << endl;
                  hui2.Print_Message();
                  //发送第三次挥手的数据包
                  // 设置hui3, FIN = 1,
                  // hui3.seq num=in seq+1
                  hui3.set FIN();
                  hui3.seq_num = ++in_seq;
                  // 发送第三次数据包成功
                  if (SEND(hui3) > 0)
                      cout << "[Recv] 发送第三次挥手的FIN报文" << endl;
                      hui3.Print_Message();
                      float hui3_send_clock = clock();
                      while (1)
                      {
                         // 成功接收到第四次挥手的数据包
                         if (recvfrom(recv_Socket, (char*)&hui4, sizeof(hui4),
```

```
0, (SOCKADDR*)&send_Addr, &send_AddrLen) > 0)
                            cout << "[Recv] 收到第四次挥手的报文" << endl;
                            hui4.Print_Message();
                            // 接收到的报文是正确的
                            // 接收到的报文hui4应为: ACK = 1, hui4.Ack_num =
hui3.seq_num+1,
                            // 校验和=0xffff
                            if (hui4.is_ACK() && (hui4.ack_num ==
(hui3.seq_num + 1))
                                && wo3.check_checksum() == 0xffff)
                            {
                                cout << "[Recv] 四次挥手成功! " << endl;
                                closesocket(recv_Socket);
                                WSACleanup();
                                cout << "[Recv] 关闭Socket! " << endl;
                                return;
                            }
                            // 接收到的报文非法
                            else
                            {
                                cout << "[Recv] 第四次挥手错误! 收到不合法的报文"
<< endl;
                                break;
                         }
                         // 等待接收第四次挥手的报文超时, 重新发送第三次挥手的报文
                         if (clock() - hui3_send_clock > TIMEOUT_MS)
                         {
                            cout << "[Recv] 超时,正在重新发送第三次挥手的FIN报
文" << endl;
                            hui3_send_clock = clock();
                         }
                     }
                  }
                 // 发送第三次数据包不成功
                 else
                 {
                     cout << "[Recv] 发送第三次挥手的FIN报文失败! " << endl;
                     break;
                  }
              }
              // 发送第二次数据包不成功
              else
              {
                  cout << "[Recv] 发送第二次挥手的ACK报文失败! " << endl;
                  break;
              }
```

```
// 第一次挥手的报文非法
else
{
    cout << "[Recv] 第一次挥手错误! 收到不合法的报文" << endl;
    hui1.Print_Message();
    break;
}
}
}
```

三、传输测试与性能分析

(一) 连接测试

运行结果如下图所示,可以看到双方通过三次握手建立了连接,通过四次挥手断开连接。

```
    Microsoft Visual Studio 调誌 × + ∨

[src_ip: 33554559 ] [dest_ip: 50331775 ] [src_port: 5555 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3095 ] [ack_num: 3097 ] [data_len: 0 ] [offset: 1168 ] [ACK: 1 ] [SYN: 0 ] [FIN: 1 ] [in_seq:3095][checksum:49969]
提示:接收文件请输入1,断开连接请输入2
                    --即将断开连接-
[Recv] 收到第一次挥手的FIN报文
[src_ip: 16777343 ] [dest_ip: 33554559 ] [src_port: 6666 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3097 ] [ack_num: 0 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 0 ] [SYN: 0 ] [FIN: 1 ] [in_seq:3095][checksum:53635]
[Recv] 发送第二次挥手的ACK报文
[src_ip: 33554559 ] [dest_ip: 50331775 ] [src_port: 5555 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3096 ] [ack_num: 3098 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 1 ] [SYN: 0 ] [FIN: 0 ] [in_seq:3096][checksum:51139] [Recv] 发送第三次挥手的FIN报文
[src_ip: 33554559 ] [dest_ip: 50331775 ] [src_port: 5555 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3097 ] [ack_num: 0 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 0 ] [SYN: 0 ] [FIN: 1 ] [in_seq:3097][checksum:54234]
[Recv] 收到第四次挥手的报文
[src_ip: 16777343 ] [dest_ip: 33554559 ] [src_port: 6666 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3098 ] [ack_num: 3098 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 1 ] [SYN: 0 ] [FIN: 0 ] [in_seq:3097][checksum:50538]
[Recv] 四次挥手成功!
[Recv] 关闭Socket!
D:\Code\C++\Computer_Network\lab3_2\recv\x64\Debug\recv.exe(进程 30636)已退出,代码为 0。
 Microsoft Visual Studio 調试 ×
[Send] 文件传输总时间: 180022 毫秒
[Send] 文件传输吞吐率: 531.89 比特/毫秒
提示: 传输文件请输入1, 断开连接请输入2
[Send] 及达第一次挥手的FIN报义

[src_ip: 16777343 ] [dest_ip: 33554559 ] [src_port: 6666 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3097 ] [ack_num: 0 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 0 ] [SYN: 0 ] [FIN: 1 ] [in_seq:3097][checksum:53635]

[Send] 收到第二次挥手的ACK报文

[src_ip: 33554559 ] [dest_ip: 50331775 ] [src_port: 5555 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3096 ] [ack_num: 3098 ]

[data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 1 ] [SYN: 0 ] [FIN: 0 ] [in_seq:3097][checksum:51139]

[Send] 第二次挥手成功!

[Send] 收到第三次挥手的FIN报文
[Send] 发送第一次挥手的FIN报文
[src_ip: 33554559 ] [dest_ip: 50331775 ] [src_port: 5555 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3097 ] [ack_num: 0 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 0 ] [SYN: 0 ] [FIN: 1 ] [in_seq:3097][checksum:54234] [Send] 第三次挥手成功!
[src_ip: 16777343 ] [dest_ip: 33554559 ] [src_port: 6666 ] [dest_port: 1111 ] [seq_num: 3098 ] [ack_num: 3098 ] [data_len: 0 ] [offset: 0 ] [ACK: 1 ] [SYN: 0 ] [FIN: 0 ] [in_seq:3098][checksum:50538] [Send] 四次挥手成功
[Send] 第三
                    -成功断开连接---
D:\Code\C++\Computer_Network\lab3_2\send\x64\Debug\send.exe (进程 4684)已退出,代码为 0。
按任意键关闭此窗口...
```

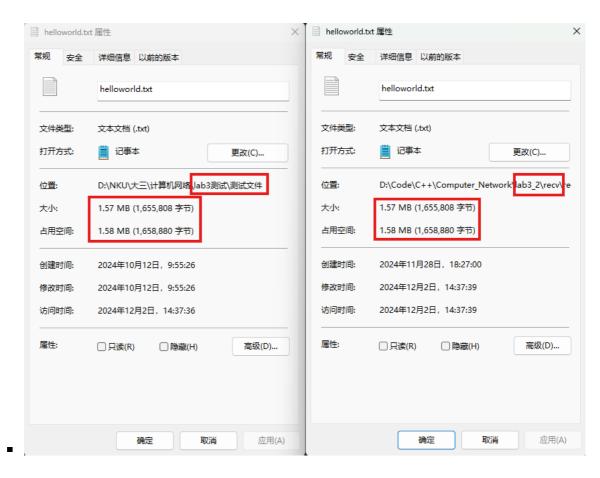
(二) 传输测试

1. 设置路由转发: 丢包率3%, 时延3ms



2. 传输测试文件helloworld.txt

- 。 使用路由转发
 - 传输完成,可以看到,累计用时 23870 毫秒,吞吐率为 554.942 比特/毫秒。

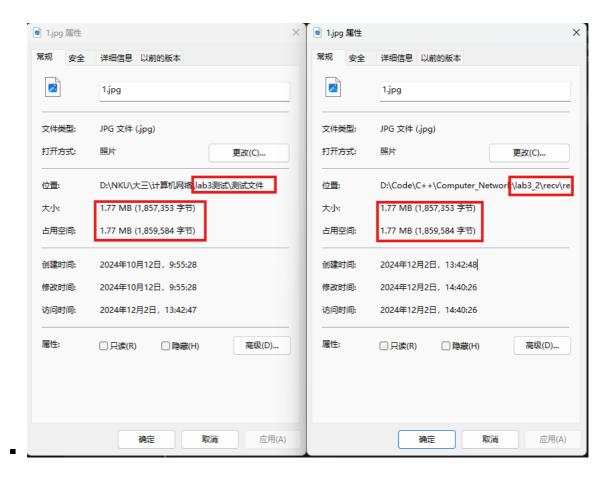


。 不使用路由转发

■ 传输完成,可以看到,累计用时 2070 毫秒,吞吐率为 6399.26 比特/毫秒。

3. 传输测试文件1.jpg

- 。 使用路由转发
 - 传输完成,可以看到,累计用时 29127 毫秒,吞吐率为 510.139 比特/毫秒。



。 不使用路由转发

■ 传输完成,可以看到,累计用时 1862 毫秒,吞吐率为 7980.03 比特/毫秒。

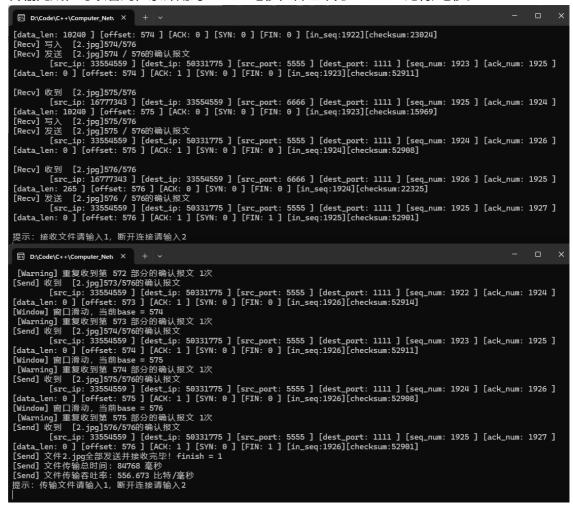
```
(Src.jp: 16777343 ] [dest_ip: 50331775 ] [src_port: 6666 ] [dest_port: 5555 ] [seq_num: 1184 ] [ack_num: 1183 ] [Retv] 引入 [1.jpg]189/131 [Retv] 为法 [1.jpg]181/131 [Retv] 为法 [Retv] 为法 [Retv] 为法 [1.jpg]181/131 [Retv] 为 [Retv] 为
```

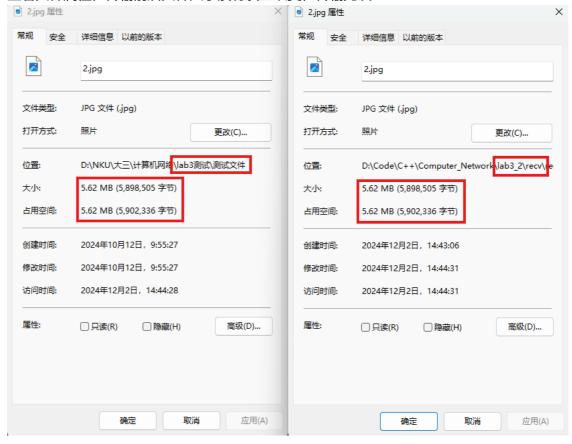
■ 查看文件属性,传输前后文件大小没有发生改变,传输无误

4. 传输测试文件2.jpg

。 使用路由转发

■ 传输完成,可以看到,累计用时84768毫秒,吞吐率为556.673比特/毫秒。





- 。 不使用路由转发
 - 传输完成,可以看到,累计用时8354毫秒,吞吐率为5648.56比特/毫秒。

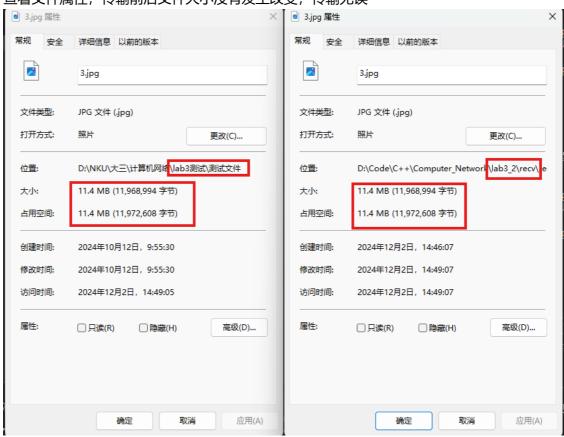
```
[src.ip: 16777343] [dest_ip: 59331775] [src_port: 6666] [dest_port: 5555] [seq_num: 1762] [ack_num: 1761] [data_len: 19240] [offset: 575] [ACK: 0] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1760][checksum:11595] [RecV] 505 [2.jpg]575/576 [RecV] 505 [2.jpg]575/576 [RecV] 505 [2.jpg]575 / 57680翰从报交 [src.pir: 16777343] [dest_ip: 59331775] [src_port: 5555] [dest_port: 6666] [seq_num: 1761] [ack_num: 1763] [data_len: 0] [offset: 575] [ACK: 1] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1761][checksum:47935] [RecV] 处到 [2.jpg]576/576 [src.ip: 16777343] [dest_ip: 59331775] [src_port: 6666] [dest_port: 5555] [seq_num: 1763] [ack_num: 1762] [data_len: 265] [offset: 576] [ACK: 0] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1761][checksum:17951] [RecV] 处道 [2.jpg]576/576 [src.ip: 16777343] [dest_ip: 59331775] [src_port: 5555] [dest_port: 6666] [seq_num: 1762] [ack_num: 1764] [data_len: 0] [offset: 576] [ACK: 0] [SYN: 0] [FIN: 1] [in_seq:1762][checksum:47928] [src.ip: 16777343] [dest_ip: 59331775] [src_port: 5555] [dest_port: 5555] [seq_num: 1762] [ack_num: 1764] [data_len: 10] [offset: 576] [ACK: 0] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1762][checksum:47928] [src_ip: 16777343] [dest_ip: 59331775] [src_port: 5555] [dest_port: 5555] [seq_num: 1762] [ack_num: 1761] [data_len: 10] [offset: 575] [ACK: 0] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1763][checksum:47935] [src_port: 5555] [data_len: 0] [offset: 575] [ACK: 1] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1763][checksum:47935] [src_port: 5555] [data_len: 0] [offset: 575] [ACK: 1] [SYN: 0] [FIN: 0] [in_seq:1763][checksum:47935] [src_port: 5555] [seq_num: 1761] [ack_num: 1763] [data_len: 0] [offset: 575] [ack_num: 1763] [src_port: 5555] [dest_port: 56666] [seq_num: 1761] [ack_num: 1762] [data_len: 0] [offset: 575] [ack_num: 1763] [src_port: 5555] [dest_port: 56666] [seq_num: 1763] [ack_num: 1762] [data_len: 0] [offset: 575] [ack_num: 1763] [src_port: 5555] [dest_port: 56666] [seq_num: 1763] [ack_num: 1764] [data_len: 0] [offset: 576] [ack_num: 1765] [src_port: 5555] [dest_port: 56666] [seq_num: 1763] [ack_num: 1764] [data_len: 0] [offset: 576] [ack_num: 0] [src_port: 5
```

■ 查看文件属性, 传输前后文件大小没有发生改变, 传输无误

5. 传输测试文件3.jpg

- 。 使用路由转发
 - 传输完成,可以看到,累计用时 180022 毫秒,吞吐率为 531.89 比特/毫秒。

■ 查看文件属性,传输前后文件大小没有发生改变,传输无误



。 不使用路由转发

传输完成,可以看到,累计用时 18197 毫秒,吞吐率为 5261.96 比特/毫秒。

■ 查看文件属性,传输前后文件大小没有发生改变,传输无误

(三) 性能分析

在上面几项的传输测试中,针对累计传输用时、吞吐率均有输出,根据数据,绘制使用路由转发时,吞吐率、 平均往返时延的数据分析图如下所示

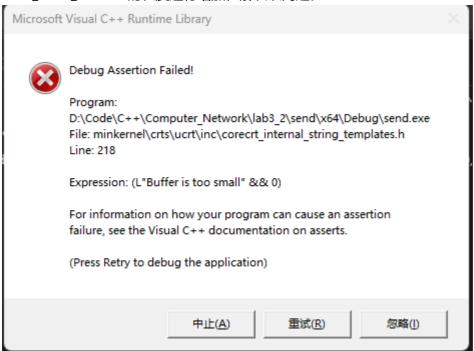


可以看到吞吐率与平均往返时延的值较为稳定

样本数量较少,这里仅供直观参考

四、实验中遇到的问题

1. 缓冲区大小设置问题:在传输txt文件时,会遇到如下图所示的报错。通过显示打印file_send.data的长度 大小与MAX_DATA_LENGTH的值进行比较,发现file_send.data 的实际长度超出MAX_DATA_LENGTH。 但 是传输jpg文件却不会遇到这种情况。 推测是txt中的换行符转换,引起的长度变化,于是在代码中将 MAX_DATA_LENGTH的长度进行增加,解决该问题。



- 2. 根据带宽情况,实时调整等待时间
 - 。 在本次实验中,对于最大等待时间,使用了宏定义的TIMEOUT_MS,事实上,这样会导致传输效率低下
 - 在后续的实验中,计划参考教材中的设计思想,将上一个消息的往返时延作为当前消息的重传等 待时间,实现按照网络带宽实时确定重传等待时间,提高传输效率。

#define TIMEOUT_MS 2000

// 超时时间(毫秒)