# Lab0.5 & Lab1 实验报告

Lab0.5-使用gdb调试QEMU模拟的RISC-V计算机加电开始运行到执行应用程序的第一条指令(即跳转到0x80200000)这个阶段的执行过程,说明RISC-V硬件加电后的几条指令在哪里?完成了哪些功能?

1. 在Lab0的文件夹打开终端,执行make debug,打开另一个终端,执行make gdb指令。 通过x/10i 0x80000000 : 显示 0x80000000 处的10条汇编指令。 使用x/10i \$pc : 显示即将执行的10条汇编指令。

```
(gdb) x/10i 0x80000000
  0x80000000: csrr a6,mhartid
  0x800000004: bqtz
                       a6.0x80000108
  0x800000008: auipc
                       t0.0x0
  0x8000000c: addi
                       t0,t0,1032
  0x80000010: auipc
                       t1,0x0
  0x80000014: addi
                       t1,t1,-16
  0x80000018: sd
                       t1,0(t0)
  0x8000001c: auipc
                       t0.0x0
  0x80000020: addi
                       t0.t0.1020
  0x80000024: ld
                       t0,0(t0)
(gdb) x/10i $pc
=> 0x1000:
               auipc
                       t0,0x0
  0x1004:
               addi
                       a1,t0,32
                       a0,mhartid
               CSTT
                       t0,24(t0)
  0x100c:
               ld
  0x1010:
               jг
                       t<sub>0</sub>
  0x1014:
               unimp
  0x1016:
               unimp
  0x1018:
               unimp
  0x101a:
               0x8000
               unimp
```

用info r a6:显示 a6 寄存器的值。

当前pc位于0x1000处,即复位地址为

0x1000(而不是0x80000000)。逐句分析这段汇编指令。 auipc t0, 0x0为将立即数 0x0 扩展到32位并加到当前指令地址的高20位上,将结果存储在寄存器t0中。此时 t0 的值是0x1000。 addi t0, t0, 32为将寄存器 t0 中的值和立即数 32 相加,并把结果存储在寄存器 a1 中。此时 a1 的值是0x1020。 csrr a0, mhartid为读取控制和状态寄存器 (CSR) 中的 mhartid 寄存器的值,并将结果存储在寄存器 a0 中。 使

```
(gdb) info r mhartid
mhartid 0x0 0
(gdb) info r a6
a6 0x0 0
```

■此时a0的值为0。 \*\*ld

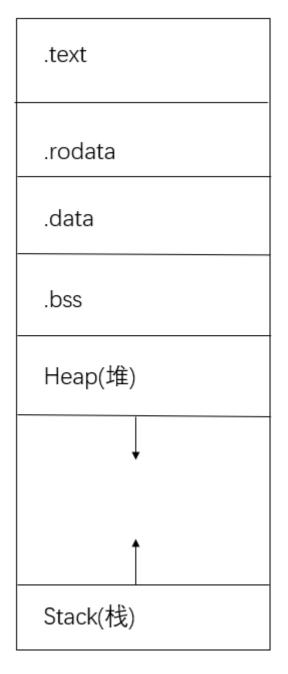
t0, 24(t0)\*\*将地址为 t0 加上偏移量 24 的内存内容加载到目标寄存器 t0 中。此时 t0 的值是 0x80000000。 **jr t0**跳转到t0。 这段代码完成了将PC寄存器跳转到 0x80000000 处。0x80000000 处通过 QEMU 自带的 bootloader--OpenSBI 固件,将两个文件被加载到 Qemu 的物理内存中:即作为

bootloader 的 OpenSBI.bin 被加载到物理内存以物理地址 0x80000000 开头的区域上,同时内核镜像 os.bin 被加载到以物理地址 0x80200000 开头的区域上。

2. 功能: (1) **加电**: 计算机系统被加电,开始供电。 (2) **复位**: 在硬件上,计算机的处理器 (CPU) 通常会处于复位状态。在复位状态下,CPU 的程序计数器 (PC) 被设置为一个特定的复位地址。 (3) **初始化内存**: 对内存进行初始化,将内存区域的字节清零。 (4) **加载操作系统**: BootLoader 将操作系统加载到内存中并启动它。 (5) **跳转到程序入口点**: 硬件通过执行跳转指令,将控制权转移到应用程序的入口点 0x80200000 继续执行。

## Lab0.5-重要知识点

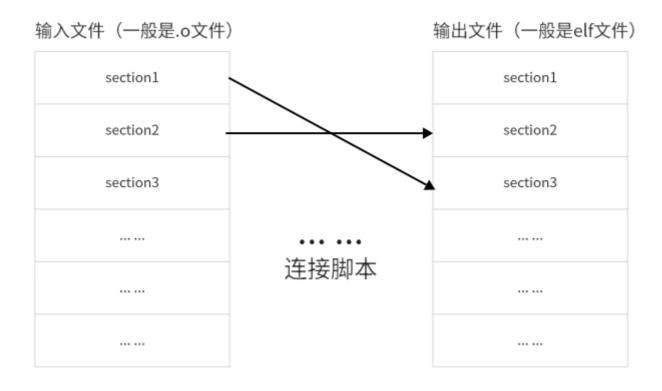
- 1. **bootloader**: 在操作系统执行前,需要bootloader (在QEMU模拟的riscv计算机里, OpenSBI固件为 bootloader) 开机并将OS加载到内存里,然后将CPU的控制权交给操作系统("功成身退")。
- 2. **elf与bin**: elf文件比较复杂,使用elf header指定各段信息,需要解析才能知道文件内容。 bin文件只是在文件头后简单的解释自己应该被加载到什么起始位置。 因此,bin文件更适合在QEMU中执行使用。
- 3. 程序内存划分: 一种典型的内存布局如下图所示。



低地址

高地址

4. **链接脚本**: 链接器的功能如下图所示,描述了怎样把输入文件的section映射到输出文件的section,同时规定这些section的内存布局。



### Lab1-理解内核启动中的程序入口操作

阅读 kern/init/entry.S内容代码,结合操作系统内核启动流程,说明指令 la sp, bootstacktop 完成了什么操作,目的是什么? tail kern\_init 完成了什么操作,目的是什么?

```
entry.S 7 X init.c
            ∨#include <memlayout.h>
                 .section .text, "ax", %progbits
                 .globl kern_entry
            ∨kern_entry:
                 la sp, bootstacktop
                  tail kern init
     10

∨. section . data
     11
                 # .align 2^12
     12
                 .align PGSHIFT
     13
                 .global bootstack
     14
            ∨bootstack:
                 .space KSTACKSIZE
                 .global bootstacktop
     17
     18
             bootstacktop:
```

kern/init/entry.S: OpenSBI启动之后将要跳转到的一段汇编代码。在这里进行内核栈的分配,然后转入C语言编写的内核初始化函数。

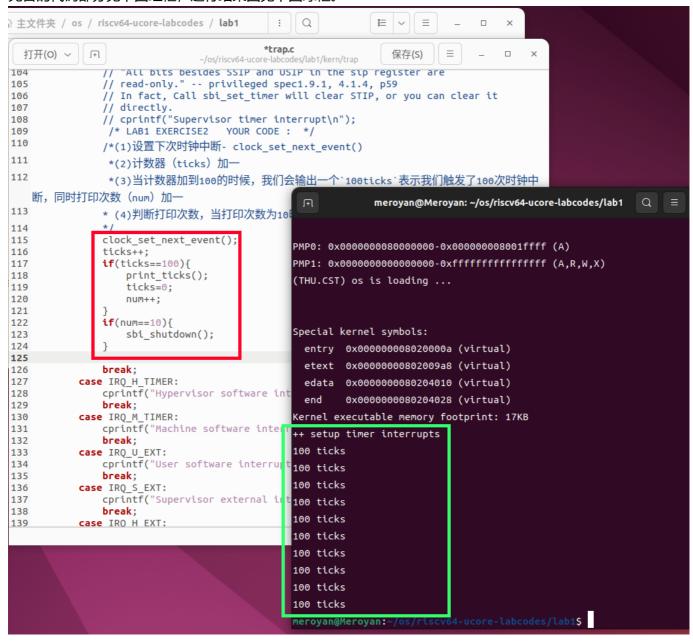
- 1. la sp, bootstacktop指令将bootstacktop的地址存入栈指针寄存器sp中。 bootstacktop 指向内核启动时 (boot) 为内核栈 (stack) 分配的内存区域的顶部 (top) 。 通过设置sp, 确保了后续栈空间的正确使用。
- 2. kern\_init是内核初始化函数。 tail kern\_init指令实现了kern\_init函数的跳转,完成其他初始化工作。

#### Lab1-完善中断处理 (需要编程)

编程完善trap.c中的中断处理函数trap,在对时钟中断进行处理的部分填写kern/trap/trap.c函数中处理时钟中断的部分,使操作系统每遇到100次时钟中断后,调用print\_ticks子程序,向屏幕上打印一行文字"100 ticks",在打印完10行后调用sbi.h中的shut\_down()函数关机。

要求完成问题1提出的相关函数实现,提交改进后的源代码包(可以编译执行),并在实验报告中简要说明实现过程和定时器中断处理的流程。

完善的代码部分见下图红框,运行结果图见下图绿框。



1. **实现过程:** (1) 因为OpenSBI提供的接口一次只能设置一个时钟中断事件,所以一开始只设置一个时钟中断,之后每次发生时钟中断的时候,使用clock\_set\_next\_event()函数设置下次的时钟中断; (2) 每次时钟中断发生时,计数器ticks加一; (3) 当ticks达到100时,使用print\_ticks() 函数打印"100 ticks"到屏幕上,并讲ticks重置为0,打印次数(num)加一; (4) 当num为10时,调用<sbi.h>中的关机函数sbi\_shutdown()进行关机。

2. **定时器中断处理的流程** (1) 触发中断时,会先保存当前执行流的上下文; (2) 通过函数调用,切换到中断处理函数的上下文; (3) 执行中断处理函数; (4) 处理完中断后,恢复之前的执行状态。

#### Lab1-描述与理解中断流程

描述ucore中处理中断异常的流程(从异常的产生开始),其中mov a0, sp的目的是什么? SAVE\_ALL中寄存器保存在栈中的位置是什么确定的? 对于任何中断,\_\_alltraps 中都需要保存所有寄存器吗?请说明理由。

1. **ucore中处理中断异常的流程** (1) 发生中断异常时,先保存CPU的寄存器到内存栈中; (2) 跳转到中断处理函数,对中断处理/异常处理的工作进行分发,根据中断或异常的不同类型进行处理; (3) 处理完成后,从内存栈中,恢复CPU的寄存器。

## 2. mov a0, sp的目的

按照RISCV calling convention, a0寄存器传递参数给接下来调用的函数trap。 trap是trap.c里面的一个C语言函数,也就是我们的中断处理程序。

将栈顶指针sp赋给寄存器a0,以便在中断处理完成后,恢复上下文。

- 3. **SAVE\_ALL中寄存器保存在栈中的位置的确定方法** (1) **addi sp, sp, -36** 指令让栈顶指针向低地址空间 延伸36个寄存器 (32个通用寄存器+4个与中断有关的CSR) 的空间; (2) 在开辟的空间中,依次保存 32个通用寄存器
- 4. **对于任何中断**,\_alltraps 中都需要保存所有寄存器吗?需要,在中断处理完成后,需要恢复原进程的上下文,若不保存所有寄存器,可能会导致上下文信息不完整,从而无法正确恢复。

#### Lab1-理解上下文切换机制

在trapentry.S中汇编代码 csrw sscratch, sp; csrrw s0, sscratch, x0实现了什么操作,目的是什么? save all里面保存了stval scause这些csr,而在restore all里面却不还原它们?那这样store的意义何在呢?

1. **csrw sscratch, sp; csrrw s0, sscratch, x0实现的操作与目的** (1) **csrw sscratch, sp** 指令保存原先的栈 顶指针sp到sscratch。因为后续要移动栈顶指针以开辟新的空间,因此需要记录当前栈顶指针的值,以便中断处理完成后还原。

约定:若中断前处于S态,sscratch为0;若中断前处于U态,sscratch存储内核栈地址。

因此,也可以通过sscratch的数值判断是内核态产生的中断还是用户态产生的中断。

- (2) **csrrw s0, sscratch, x0**指令将sscratch的值存储到寄存器s0中,并将寄存器x0的值存储到系统寄存器sscratch中。 通过设置当前sscratch的值为0,可以确定当前中断处于内核态。 确保在嵌套中断处理时,可以正确恢复上下文。
- 2. **save all里面保存了stval、scause这些csr,而在restore all里面却不还原它们?那这样store的意义何在呢?** (1) **stval**会记录一些中断处理所需要的辅助信息,比如指令获取(instruction fetch)、访存、缺页

异常,它会把发生问题的目标地址或者出错的指令记录下来,这样我们在中断处理程序中就知道处理目标了; **scause**会记录中断发生的原因,还会记录该中断是不是一个外部中断。 stval、scause在中断处理时会被用到。 根据stval、scause中的信息,将工作分发给了interrupt\_handler(),exception\_handler(),这些函数再根据中断或异常的不同类型来处理。

(2) 在异常处理完成后,处理器会从异常处理流程中返回到原始的程序流程。如果还原这些 csr 寄存器的值,会导致处理器再次进入异常状态,从而引发重复的异常处理逻辑,无法正常返回到原始的程序流程。

#### Lab1-完善异常中断

编程完善在触发一条非法指令异常 mret和,在 kern/trap/trap.c的异常处理函数中捕获,并对其进行处理,简单输出异常类型和异常指令触发地址,即"lllegal instruction caught at 0x(地址)", "ebreak caught at 0x (地址)" 与"Exception type:lllegal instruction", "Exception type: breakpoint"。

1. 在init里通过内联汇编加入非法指令和断点指令。

```
vint kern_init(void) {
     extern char edata[], end[];
     memset (edata, 0, end - edata);
     cons_init(); // init the console
     const char *message = "(THU.CST) os is loading ... \n";
     cprintf("%s\n\n", message);
     print_kerninfo();
     // grade_backtrace();
     idt_init(); // init interrupt descriptor table
     // rdtime in mbare mode crashes
     clock_init(); // init clock interrupt
     intr enable(); // enable irq interrupt
     asm volatile("mret");
     asm volatile("ebreak");
     while (1)
```

# 2. 完善trap.c代码。

```
case CAUSE_ILLEGAL_INSTRUCTION:
    // 非法指令异常处理
    /* LAB1 CHALLENGE3 2211489 : */
   /*(1)输出指令异常类型( Illegal instruction)
   l*(2)输出异常指令地址
   :*(3)更新 tf->epc寄存器
   cprintf("Exception type : Illegal instruction\n");
   cprintf("Illegal instruction caught at 0x%x\n", tf->epc);
   tf\rightarrow epc += 4:
   break:
case CAUSE BREAKPOINT:
   //断点异常处理
   /* LAB1 CHALLLENGE3 2211489 : */
   /*(1)输出指令异常类型( breakpoint)
    l*(2)输出异常指令地址
    !*(3)更新 tf->epc寄存器
   cprintf("Exception type: breakpoint\n");
   cprintf("ebreak caught at 0x%x\n", tf->epc);
   tf\rightarrow epc += 4:
   break;
```

#### 3. 运行结果。

```
cprintf("Exception type:Illegal instruction\n");
     cprintf("Illegal instruction caught at 0x%x\n", tf->epc);
     tf->epc+=4;
                                                                                  h.
    break;
case CAUSE_BREAKPOINT:
                                                                                  meroyan@Meroyan: ~/os/riscv64-
    //断点异常处理
     /* LAB1 CHALLLENGE3
                          2211489 : */
     /*(1)输出指令异常类型(breakpoint)
                                                   Special kernel symbols:
     *(2)输出异常指令地址
                                                      entry 0x000000008020000a (virtual)
     *(3)更新 tf->epc寄存器
                                                      etext 0x0000000080200a30 (virtual)
                                                      edata 0x0000000080204010 (virtual)
cprintf("Exception type: breakpoint\n");
cprintf("ebreak caught at 0x%x\n", tf->epc);
                                                             0x0000000080204028 (virtual)
                                                      end
                                                    Kernel executable memory footprint: 17KB
    tf->epc+=4;
                                                    ++ setup timer interrupts
    break;
                                                    sbi_emulate_csr_read: hartid0: invalid csr_num=0x302
case CAUSE_MISALIGNED_LOAD:
    break;
                                                    Exception type:Illegal instruction
case CAUSE_FAULT_LOAD:
                                                   Illegal instruction caught at 0x8020004e
case CAUSE MISALIGNED STORE:
                                                   Exception type: breakpoint
    break;
                                                   ebreak caught at 0x80200052
case CAUSE_FAULT_STORE:
    break;
                                                    ♦100 ticks
case CAUSE_USER_ECALL:
                                                   100 ticks
                                     C ~ 制表符宽度: 100 ticks
                                                    100 ticks
与要求
                                                    100 ticks
]存和页表
                                                    100 ticks
                                                    100 ticks
                                                    100 ticks
                                                    100 ticks
                                                    100 ticks
                                                    meroyan@Meroyan:~/os/riscv64-ucore-labcodes/lab1$
```

# Lab1-重要知识点