

IEEE ÇUKUROVA STUDENT BRANCH

TEMEL ELEKTRONİK ATÖLYESİ VE ARDUİNO EĞİTİMİ

POWER & ENERGY SOCIETY



Çukurova University
IEEE Student Branch

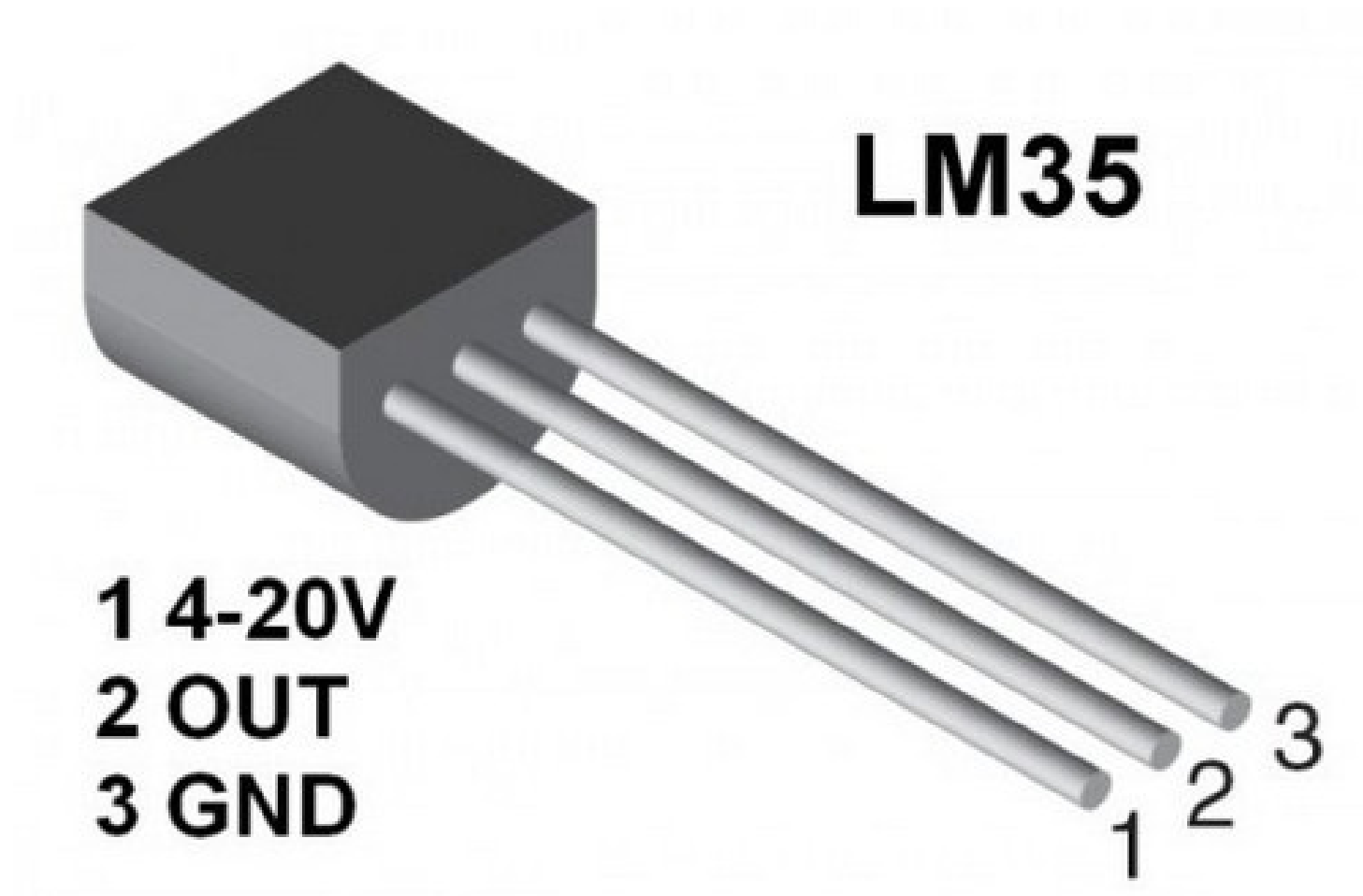
Ders 5

- LM35 Sıcaklık Sensörü hakkında bilgi edinmek.
- Servo motorun yapısı ve çalışması hakkında bilgi edinmek.
- Arduino IDE'de kodumuza kütüphane eklemek ve kütüphane fonksiyonlarını kullanmak.

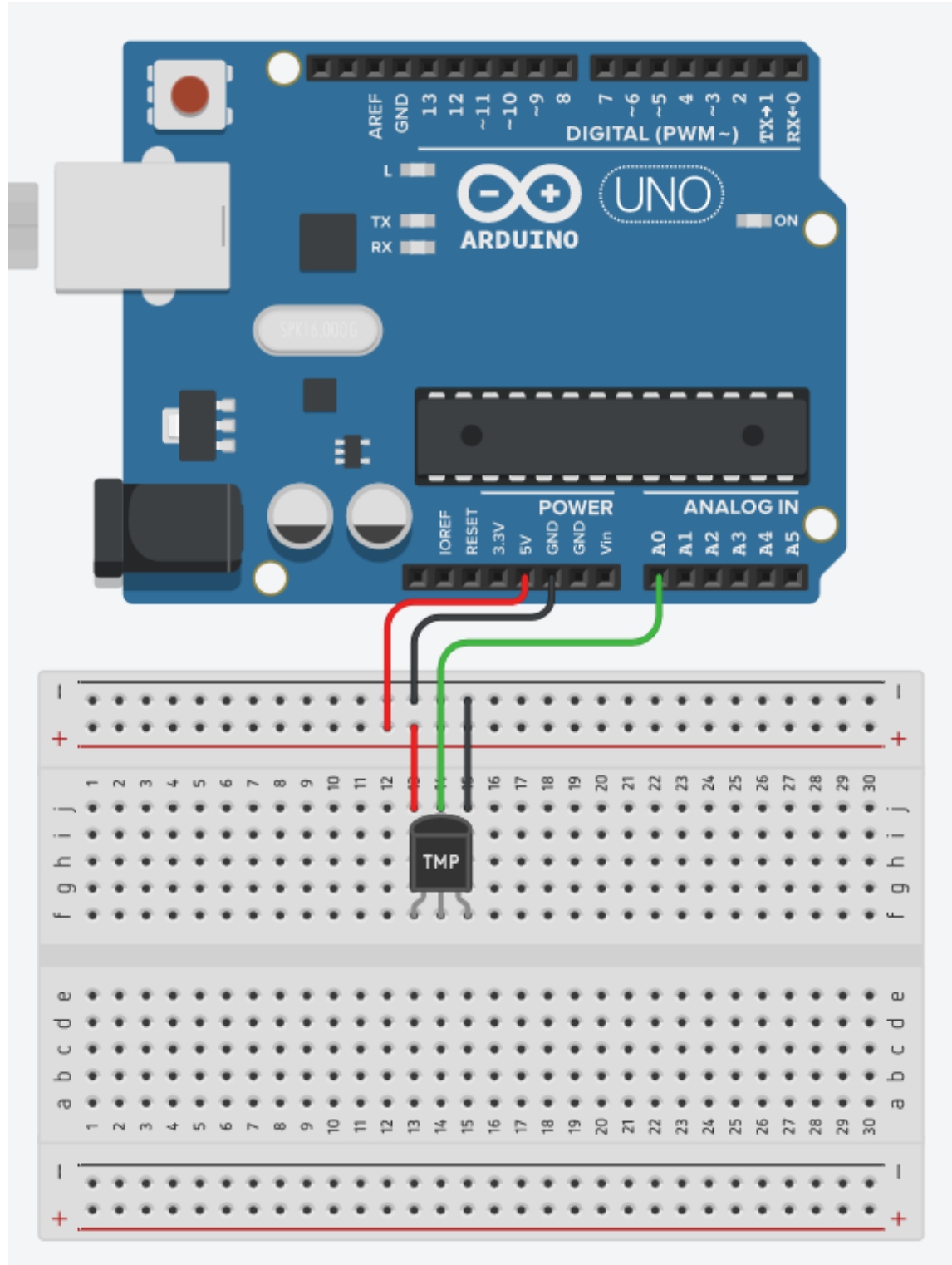
LM35

LM35

LM35 serisi sıcaklık sensörleri, çıkış olarak sıcaklık ile doğru orantılı bir voltaj verirler.



DENEY 1



deney1

```
int lm35 = A0;
int sıcaklik = 0;

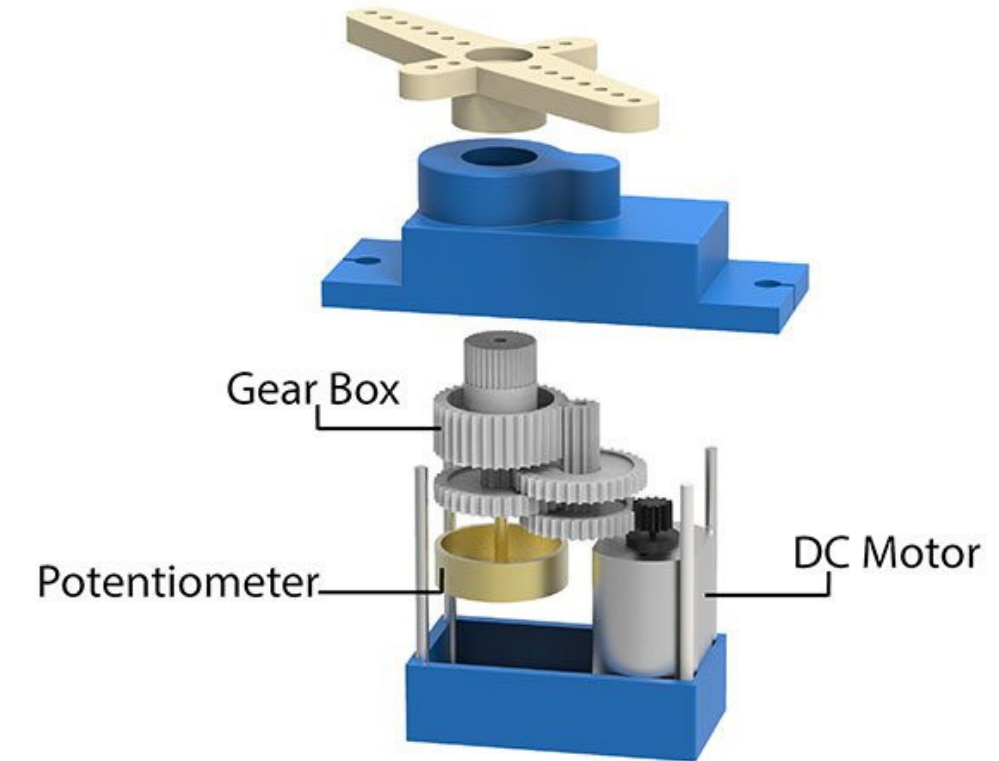
void setup()
{
    Serial.begin(9600);
}

void loop()
{
    float deger = analogRead(lm35);
    sıcaklik = map(deger, 20.43954, 358.05, -40.0, 125.0);
    Serial.print("Sıcaklık: ");
    Serial.print(sıcaklik);
    Serial.println("C derece");
    delay(100);
}
```

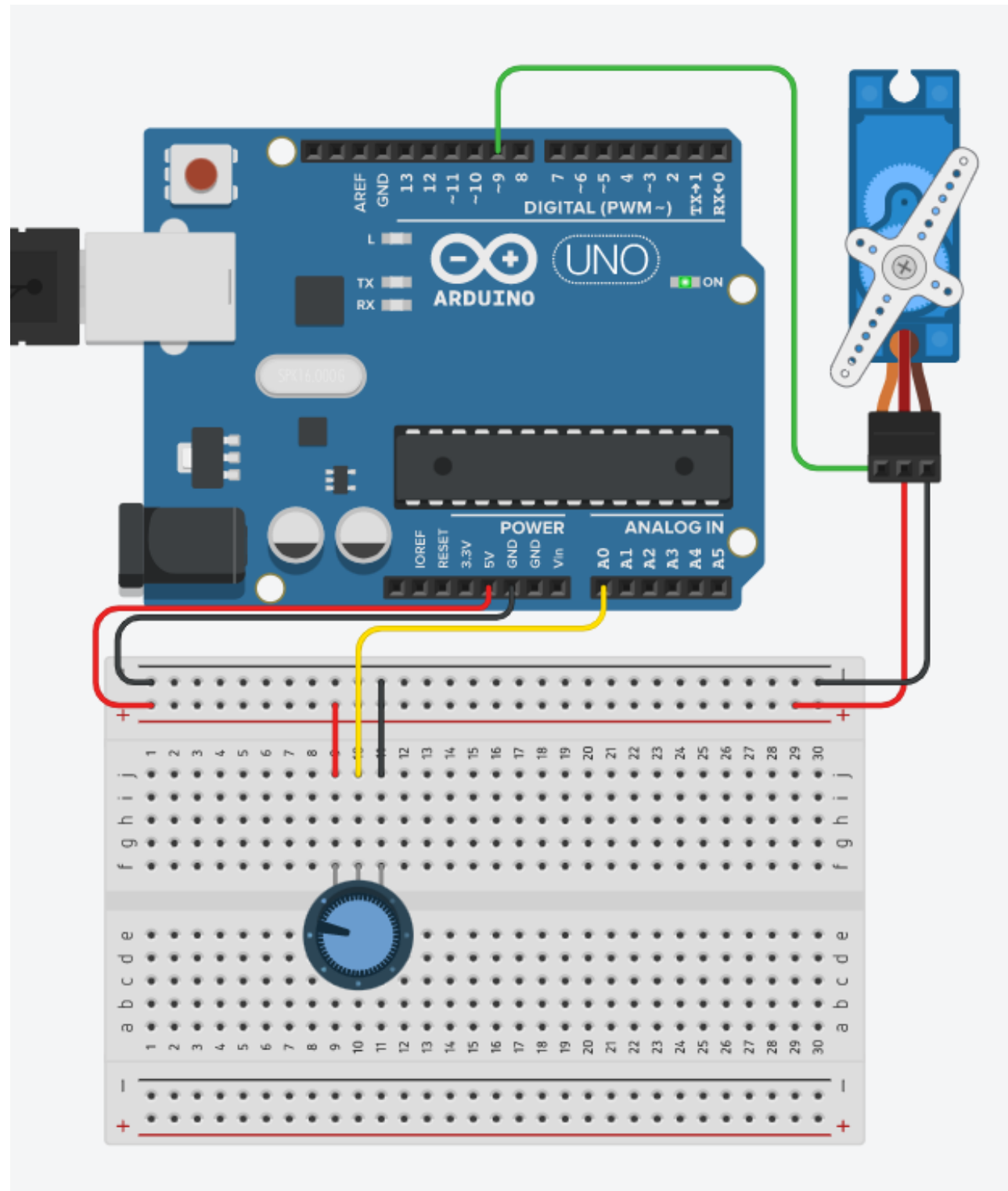
SERVO MOTOR

SERVO MOTOR

Servo motorlar kapalı devre bir motor sistemidir. Servo motorlar, içerisinde bulunan parçalar sayesinde normal bir motorun sahip olmadığı belirli bir açığa, konuma ve hıza sahip olmaktadır.



DENEY 2



deney2

```
#include <Servo.h>

int potPin = A0;
Servo servoM;
int pos = 0;

void setup() {
    servoM.attach(9);
}

void loop() {
    pos = analogRead(potPin);
    pos = map(pos, 0, 1023, 0, 180);
    servoM.write(pos);
    delay(15);
}
```

KAPANIŞ

IEEE ÇUKUROVA STUDENT BRANCH

DİNLEDİĞİNİZ VE KATILDIĞINIZ İÇİN TEŞEKKÜLER

BİR SONRAKİ DERSTE GÖRÜŞMEK ÜZERE



Çukurova University
IEEE Student Branch

SK Out.